Chapitre

Applications linéaires

5. Dimension quelconque

5.1. Définition

On prend E, F 2 R-ev



Définition 1.1

 $f:E \to F$ est une application linéaire si

- $\cdot f(u +_E v) = f(u) +_F f(v)$
- $f\lambda \cdot_E u = \lambda \cdot_F f(u)$

Exemple : $f: p \in R[X] \to (P(0), P(1), P(2)) \in \mathbb{R}^3$ est une application linéaire. En effet, f(p+q) = (p+q)(0) + (p+q)(1) + (p+q)(2) = (p(0) + p(1) + p(2)) + (q(0) + q(1) + q(2)) = f(p) + f(q)

Soit $P \in \mathbb{R}[X]$ et $\lambda \in \mathbb{R}$: $f(\lambda p) = (\lambda(P(0), P(1), P(2)))$

Exemple : $g : p \in \mathbb{R}[X] \to (p(0), p(1), p(0)p(1))$

Prenons $P(X) = 1, \lambda = 2 : \lambda g(P) = (2.2.2), g(\lambda P) = (2.2.4).$



Remarque

On peut au \iff vérifier les 2 propriétés en même temps. On montre alors que $f(\lambda u+v)=\lambda f(u)+f(v)$

π P

Proposition 1.1

Soit $f: E \to F$ linéaire. Alors $f(0_E) = 0_F$



Notation

On note L(E,F) l'ensemble des applications linéaires de E dans F et L(E)=L(E,E).

$\hat{\pi}$

Définition 1.2 : Formes linéaires

On dit que f est une forme linéaire si $f \in L(E, \mathbb{R})$.

Si une application linéaire est bijective, on dit que f est isomorphisme d'espace vectoriel.

Si $f \in L(E)$, c'est un endomorphisme.

Si la fonction vérifie les 2, c'est un automorphisme.

π

Définition 1.3

Soit $f \in L(E, F)$.

On appelle image de f, noté Im(f) ou R(f) l'ensemble $\{f(x), x \in E\} \subset F$.

On appelle noyau f, noté Ker(f) l'ensemble des antécédants du vecteur nul $\{x\in E, f(x)=0_F\}\subset E.$



Proposition 1.2

 $f \in L(E,F)$. Alors Ker(f) est sev de E et Im(f) est un sev de F.



Proposition 1.3

Soit $f \in L(E, F)$. Alors f est surjective $\iff Im(f) = F$. Elle est

injective $\iff Ker(f) = \{0_E\}.$

Proposition 1.4

la composée de 2 applications linéaires est une application linéaire

Proposition 1.5

Soit f un isomorphisme de E dans F. Alors $f^{-1} \in L(F,E)$

Proposition 1.6

Soit E et F des ev. L(E,F) est un ev dont le vecteur nul est l'application dont l'image est le vecteur nul de F.

5.1. Exemples

- $Id_E: x \in E \to x \in E$
- les homotéthies : $f_{\mu}: x \in E \to \mu X \in E$ (automorphisme si $\mu \neq 0$)
- · Les projecteur / projections

Projecteurs

Définition 1.4: Projecteurs

On dit que $p \in L(E)$ est un projecteur $\iff p^2 (=p \circ p) = p$

Exemple : $p(a,b,c) \in \mathbb{R}^3 \to (a,b,0)$

Exemple :
$$Q = \sum_{m=0}^N a_m X^m \to \sum_{m=0}^{\min(K,N)} a_m X^m$$

Proposition 1.7

Soit p un projecteur de E. Alors

1.
$$\forall v \in Im(p), p(v) = v$$

2.
$$E = Im(p) \oplus Ker(p)$$

Définition 1.5 : Projection

E un ev, F et G supplémentaires dans E : $\forall u \in E, \exists ! u_F, u_G t q u = u_F + u_G$. On appelle projection sur F parallèlement à G l'application $p: u_F + u_G \to u_F$. Alors

- 1. $p \in L(E)$
- 2. $p^2 = p$
- 3. Im(p) = F, Ker(p) = G

Proposition 1.8 : Corollaire

Soit $p \in L(E)$

p est un projecteur \iff p est une projecion sur Im(p) parallèlement à Ker(p).

Proposition 1.9

 $p \in L(E)$ est un projecteur $\iff Id_E - p$ est un projecteur.

Proposition 1.10 : Corollaire

Si p est une projection, $Im(p) = Ker(Id_E - p), Ker(p) = Im(Id_E - p)$

Symétrie

Définition 1.6

Soit $s \in L(E)$. C'est une symétrie $s^2 = Id_E$.

Proposition 1.11: Lien entre symétrie et projecteur

- 1. si s est une symétrie, $p=0.5(s+Id_E)$ est un projecteur
- 2. si p est un projecteur, alors $s=2p-Id_E$ est une symétrie

Proposition 1.12 : Corollaire

Soit s une symétrie. ALors $E = Ker(s + Id_E) \oplus Ker(s - Id_E)$.

π Proposition 1.13

Soit E un ev, F et G 2 sev supplémentaires de E. On définit

$$s: u = u_F + u_G \in E \to u_F - u_G \in E.$$

On appelle s symétrie par rapport à F parallèlement à G.

Alors

- 1. $s \in L(E)$
- 2. $s^2 = Id_E \Leftarrow sestune symtrie$
- 3. $Ker(s Id_E) = F, Ker(s + Id_E) = G$

Proposition 1.14 : Corollaire

Soit $s \in L(E)tqs^2 = Id_E$. Alors s est une symétrie par rapport à $Ker(s-Id_E)$ parallèlement à $Ker(s+Id_E)$

Exemple: $(a, b, c) \rightarrow (a, b, -c)$

Exemple: $\sum a_k X^k \to \sum (-1)^k a_k X_k$

5. Dimension finie

E est un R-EV de dimension finie et F de dimension quelconque

On note N la dimension de E

proposition 2.1

Soit $F \in L(E,F)$. Alors Im(f) est de dimension finie $\leq N$. On appelle cette dimension rang de f, noté rg(f).

π Définition 2.1

Soit B une base de E. Soit $p \in \{1, \dots, \mathbb{N}\}$. On note $C_{pi}u = \lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_N e_N \in E \to \lambda_p \in \mathbb{R}$. Alors C_p est une forme liénaire, et pour tout $u \in E, u = c_1(u)e_1 + \dots + c_N(u)e_N$. C_p est appellée application p-ème coordonnée dans la base B.

π Théorème 2.1 :

Soient B une base de dimension N quelconque de E et F une famille de N vecteur de G.

Alors II existe une unique application linéaire telle que $\forall i \in \{1,\dots,\mathbb{N}\}, f(e_i) = v_i$

Proposition 2.2: Corollaire

Soit B une base de E et f une application linéaire. Alors f est complètement déterminée par la connaissance de $(f(e_1),\ldots,f(e_N))$. En effet, $f:u\in E\to \sum_{p=1}^N c_p(u)f(e_p)$.

Proposition 2.3

Soit fune application linéaire. Si fest un isomorphisme (bijective), alors F a la dimension de E.

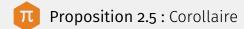
Théorème 2.2 : Théorème du rang

Soit $f \in L(E, F)$. Alors $\dim(Ker(f)) + rg(f) = \dim(E)$

Proposition 2.4

Si f est injective, alors $\dim(E) \leq \dim(F)$.

Si f est surjective, alors $\dim(F) \ge \dim(F)$



E et F de dimension finie et égale. Soit $f \in L(E, F)$. Alors f est bijective \iff f surjective, \iff f injective.

π Proposition 2.6 : Cororllaire

Soit $f \in L(E)$, alors f est injective \iff f est surjective ou surjective

Exercice : Soit E un EV de dimension finie. Mq toute symétrie de E est bijective et mq le seul projecteur bijectif de E est $p=Id_E$

proposition 2.7

Soit fune fonction linéaire de E dans F f est bijective ⇔ L'image d'une base de E par f est une base de F

π Proposition 2.8

Supposons $\dim(F)<+\infty$. Alors L(E,F) est de dimension finie et $\dim(L(E,F))=\dim(E)\times\dim(F)$