## Recursivitate

CAPITOLUL IX

### Cuprins

Introducere

Recursivitate

Structura unui apel recursiv

Mecanismul implementării recursivității

Tipuri de apeluri recursive

Tehnici de programare bazate pe recursivitate

Divide et impera (Divide and conquer)

Backtracking

Tehnici de eliminare a recursivității

Structuri de date recursive

Concluzii

Exerciții

- O definiție recursivă este acea definiție care se referă la un obiect care se definește ca parte a propriei sale definiri.
- Desigur o definiție de genul "o floare este o floare" încalcă principiul circularității și este greșită.
- O caracteristică foarte importantă a recursivității este aceea de a preciza o definiție într-un sens evolutiv, care evită circularitatea.
- Spre exemplu o **definiție recursivă** este următoarea: "Un buchet de flori este: (1) fie o floare, (2) fie o floare adăugată buchetului ".
- Afirmaţia (1) serveşte ca şi condiţie iniţială, indicând maniera de amorsare a definiţiei.
- Afirmaţia (2) precizează definirea recursivă (evolutivă) propriu-zisă.

Varianta iterativă a aceleași definiții este "Un buchet de flori constă fie dintr-o floare, fie din două, fie din 3 flori, fie ... etc".

• După cum se observă, definiția recursivă este **simplă** și **elegantă** dar oarecum indirectă, în schimb definiția iterativă este directă dar greoaie și lipsită de eleganță.

Despre un obiect se spune că este recursiv dacă el constă sau este definit prin el însuși.

- Prin **definiție** orice **obiect recursiv** implică **recursivitatea** ca și proprietate **intrinsecă** a obiectului în cauză.
- Recursivitatea este utilizată cu multă eficiență în matematică, spre exemplu în definirea numerelor naturale, a structurilor arbore sau a anumitor funcții
- Numerele naturale:
- (1) 0 este un număr natural.
- (2) Succesorul unui număr natural este un număr natural.
- (3) Nu sunt alte elemente în mulțimea numerelor naturale (între un număr și succesorul său).
- Funcția factorial n! (definită pentru întregi pozitivi):
- (1) 0! = 1
- (2) Dacă n > 0, atunci n! = n\*(n-1)!

#### • Fractali:

Un fractal este o figură geometrică ce poate fi divizată în mai multe părți, astfel încât fiecare dintre acestea să fie o copie în miniatură a originalului.

Câteva exemple naturale de fractali sunt ferigile, fulgii de zăpadă, cochiliile de melci și fulgerele.



https://infogenius.ro/fractali-p5js/

#### **Şiruri recurente** ca de exemplu:

progresie aritmetică:

$$\begin{cases} x_0 = b \\ x_n = x_{n-1} + r, pentru \ n > 0 \end{cases}$$

Exemplu: 1,4,7,10,13,... (b = 1, r = 3)

progresie geometrică:

$$\begin{cases} x_0 = b \\ x_n = x_{n-1} * r, pentru n > 0 \end{cases}$$

Exemplu: 3,6,12,24,48,... (b = 3, r = 2)

Nu se calculează  $x_n$  direct, ci din aproape în aproape, folosind  $x_{n-1}$ .

Recursivitatea este importantă în informatică pentru că reduce o problemă la un caz mai simplu al aceleiași probleme

obiecte: un șir este  $\begin{cases} & \text{(un singur element)} \\ & \text{un element urmat de un șir} \end{cases}$ 

ex. cuvânt (șir de litere); număr (șir de cifre zecimale)

### Structura unui apel recursiv

Un exemplu clasic de funcție recursivă este ridicarea la o putere pozitivă, întreagă a unui număr real. Funcția poate fi definită matematic în felul următor:

```
x^{n} = \begin{cases} 1, dacă n = 0\\ x * x^{n-1}, dacă n > 0 \end{cases}
```

O implementare C poate fi:

```
double pwr(double x, unsigned n)
{
  if (n == 0)
     return 1.0;
  return x*pwr(x, n - 1);
}
```

## Structura unui apel recursiv

La fel ca în cazul inducției matematice, în cazul unei funcții recursive avem două componente:

- Un caz de bază, ce corespunde pasului inițial din inducție
- Apelul recursiv, ce corespunde pasului inductiv

Verificarea programelor recursive se poate face formal, printr-o demonstrație inductivă a formulei de recurență.

Pentru exemplul anterior demonstrarea corectitudinii implică doi pași, pentru n==0, valoarea 1 este corectă, iar pentru n>0, presupunând că valoarea calculata pentru predecesorul lui n = pwr(x,n-1), prin înmulțirea acesteia cu x, se obține valoarea corectă pentru pwr(x,n).

Structurile de program necesare şi suficiente pentru exprimarea recursivității sunt **funcțiile** care pot fi apelate prin nume și **stiva sistemului**.

Considerăm funcția de ridicare la putere ce poate fi definită matematic în felul următor:

$$x^{n} = \begin{cases} 1, dacă n = 0\\ x * x^{n-1}, dacă n > 0 \end{cases}$$

Folosind definiția anterioară, x³ poate fi calculat în felul următor:

$$x^3 = x * x^2 = x * (x * x^1) = x * (x * (x * x^0)) = x * (x * (x * 1)) = x * (x * (x)) = x * (x * x^1) = x$$

În continuare exemplificăm starea stivei sistem pentru apelul unei funcții pwr care implementează ridicare la putere, pentru x=5 și n=3.

```
double pwr(double x, unsigned n) 1

{
    if (n == 0) 3
        return 1.0; 4
    return x*pwr(x, n - 1); 5
}
```

Exemplu apel pwr(5,3)

5;3 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 Retur

Exemplu apel pwr(5,3)

5;3
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

5;2
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

Retur

V 2.0/202

Retur

double **pwr**(double x, unsigned n) 1
{
 if (n == 0) 3
 return 1.0;
 return x\***pwr**(x, n - 1);
}

Exemplu apel pwr(5,3)

5;3
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

5;2
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

5;1
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

Retur

4pel double **pwr**(double x, unsigned n) 1 2 if (n == 0)3 return 1.0; 4 return x\*pwr(x, n - 1);6

Exemplu apel pwr(5,3)

5;3 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;2 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;1 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;0 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

double **pwr**(double x, unsigned n) 1
{
 if (n == 0) 3
 return 1.0;
 return x\***pwr**(x, n - 1);
}

Exemplu apel pwr(5,3)

5:3 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;2 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;1 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5:0 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

5:3 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;2 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;1 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5:0 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

Retur

Exemplu apel pwr(5,3)

5;3 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;2 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;1 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5:0 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

5;3
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

5;2
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

5
5;1
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

Retur

Exemplu apel pwr(5,3)

5;3 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;2 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;1 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5:0 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

5;3
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

25
5;2
Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

Retur

V 2.0/2024

4pel double **pwr**(double x, unsigned n) 1 2 if (n == 0)3 return 1.0; 4 return x\*pwr(x, n - 1);6

Exemplu apel pwr(5,3)

5;3 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;2 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5;1 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 5:0 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6

125 5:3 Adresa corespunzatoare instructiunii de pe linia 6 Retur

#### Ne amintim:

Ce se întâmplă în cazul apelului unei funcții?

Ce se salvează pe stiva sistem în cazul unui apel de funcție?

O funcție are parametri formali, care trebuie inițializați cu valorile transmise de parametri actuali. În plus sistemul trebuie să salveze adresa de revenire după apel. Spunem că atunci când facem un apel de funcție pe stivă se salvează "starea sistemului". Din ce constă aceasta?

Pe stivă se salvează valorile parametrilor, valorile variabilelor locale, valoarea returnată și adresa de retur. Starea fiecărei funcții, inclusiv main, este salvată pe stivă într-un spațiu dedicat

Exemplu de înregistrări pe stiva sistem pentru un apel din funcția main a funcției f1, care la rândul ei apelează funcția f2.

#### De retinut:

Pentru fiecare apel recursiv al unei funcții se creaza copii locale ale parametrilor transmiți prin valoare si ale variabilelor locale, ceea ce poate duce la risipa de memorie.

#### Stiva sistem

#### Parametri locali si variabile

Referință la stiva Stiva funcției f2() funcției apelante

Adresa de retur

Valoarea returnată

#### Parametri locali si variabile

Stiva functiei f1()

Referință la stiva funcției apelante

Adresa de retur

Valoarea returnată

Stiva functiei main()

Recursivitatea se poate implementa în mai multe moduri:

- Dacă o funcție F se apelează pe ea însăși, se spune că este direct recursivă.
- Dacă F apelează o altă funcție G care la rândul ei conține un apel (direct sau indirect) la F, se spune că F este recursivă indirect.

Exemplu de recursivitate indirectă:

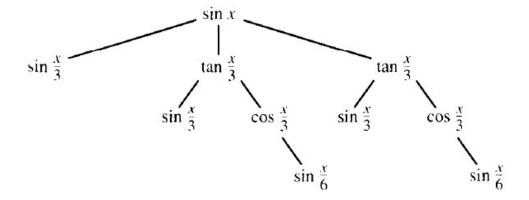
Se consideră aproximarea  $\sin(x) \cong x - \frac{x^3}{6}$  și următoarele formule:

$$\sin(x) = \sin(\frac{x}{3}) \frac{(3 - tan^2(\frac{x}{3}))}{(1 + tan^2(\frac{x}{3}))}$$

$$\tan(x) = \frac{\sin(x)}{\cos(x)}$$

$$\cos(x) = 1 - \sin(\frac{x}{2})$$

Pentru functiile anterioare un exemplu de graf de apeluri este



#### Recursivitate imbricată

Un exemplu mai complicat de recursivitate se găsește în definițiile în care o funcție nu este definită doar în termeni proprii, dar apare și ca parametru la ea însăși

Exemplu:

Funcția Ackermann

$$A(n,m) = \begin{cases} m+1, dacă n = 0\\ A(n-1,1), dacă n > 0, m = 0\\ A(n-1, A(n, m-1)), altfel \end{cases}$$

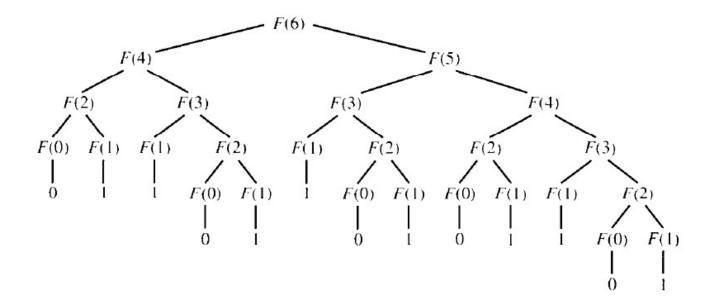
Pentru astfel de funcții o implementare nerecursivă este extrem de dificilă.

#### Recursivitate excesivă

Din motive de simplitate și claritate, unele funcții sunt implementate în mod recursiv, deși creșterea numărului de apeluri în acest caz duce la o performanță extrem de scăzută atât din punct de vedere al timpului cât și al spațiului de memorie utilizat.

Un astfel de exemplu este șirul lui Fibonacci, definit pe numere naturale

```
Fib(n) = \begin{cases} n, dacă n < 2 \\ Fib(n-2) + Fib(n-1), altfel \end{cases}
unsigned int Fib (unsigned int n)
\{ if (n < 2) \\ return n; \\ else \\ return Fib (n - 2) + Fib (n - 1); \}
```



#### Apel recusiv la sfârșit (tail recursion)

- Acest tip de recursivitate este caracterizat printr-un singur apel recursiv la sfârșitul funcției
- Cu alte cuvinte, după apelul recursiv nu urmează alte instrucțiuni

#### Exemplu:

```
double pwr(double x, unsigned n)
{if (n == 0)
    return 1.0;
return x*pwr(x, n - 1);
}
    În acest caz funcția recursivă poate fi înlocuită cu o buclă.
double pwr(double x, unsigned n)
{    double p=1.0;
    while (n != 0)
{        p=p*x; n--;
}
    return p;
```

```
double pwr(double x, unsigned n) {if (n == 0) return 1.0; return x*pwr(x, n - 1); }

Pasul 1: T(1) = c, caz de bază

Pasul 2: T(n-1) -> T(n),(daca T(n-1) = (n-1)c => T(n) = nc)

T(1)=c, T(2)=c+c=2c, ...T(k)=kc => T(n-1)=(n-1)c

T(n)=T(n-1)+c, (din definitie)

T(n)=(n-1)c+c=n\cdot c=>O(n)
```

#### Caz general

#### Teoreme:

1. În cazul în care T(n) poate fi definit ca având proprietatea

$$T(n) = \begin{cases} c, daca \ n \leq 1 \\ aT(n-b) + f(n), daca \ n > 2 \end{cases}, pentru \ c, a > 0, b \geq 0, k \geq 0$$

Daca f(n) este  $O(n^k)$ , atunci:

$$T(n) = \begin{cases} O(n^k), daca \ a < 1\\ O(n^{k+1}), daca \ a = 1\\ O(n^k a^{\frac{n}{b}}), daca \ a > 1 \end{cases}$$

2. În cazul în care  $T(n) = T(\alpha n) + T((1 - \alpha)n) + \beta n$ , unde  $0 < \alpha < 1$  si  $\beta > 0$  sunt constante =>T(n)=  $O(n \log n)$ 

#### Apel recursiv în interiorul funcției (nontail recursion)

Datorită stivei sistem, recursivitatea se poate folosi și pentru a prelucra o serie de date în ordine inversă.

#### Exemplu:

```
void citeste_c_rec(char car)
{
    if (car == '\n')
        return;
    else
    {
        scanf("%c", &car);
        citeste_c_rec(car);
        }
        printf("%c", car);
}
```

Pentru aceste cazuri, eliminarea recursivității constă de obicei în implementarea și utilizarea explicită a unei stive

#### Cazul general de utilizare a recursivității

- Algoritmii recursivi sunt potriviţi a fi utilizaţi atunci când problema care trebuie rezolvată sau datele care trebuiesc prelucrate sunt definite în termeni recursivi.
- Cu toate acestea, un astfel de mod de definire nu justifică întotdeauna faptul că utilizarea unui algoritm recursiv reprezintă cea mai bună alegere.
- Mai mult, utilizarea recursivității în anumite situații nepotrivite, coroborată cu regia relativ ridicată a implementării și execuției unor astfel de algoritmi, a generat în timp un curent de opinie potrivnic destul de vehement.
- Cu toate acestea recursivitatea rămâne o tehnică de programare fundamentală cu un domeniu de aplicabilitate foarte bine delimitat.
- În continuare se prezintă un exemplu de construcție a unui program recursiv pornind de la modelul generic recursiv

 $P \equiv IF c THEN P[S_i, P]$ 

Acest model este foarte potrivit în cazurile în care se cere calculul unor valori care se definesc cu ajutorul unor **relaţii recurente**.

• Un exemplu clasic în acest sens îl reprezintă **numerele factoriale**  $f_n=n!$ 

După cum s-a precizat, algoritmii recursivi se recomandă a fi utilizaţi cu precădere pentru implementarea unor probleme care se pot defini în **manieră recursivă**.

Ne reamintim de formulele de recurență din capitolul 3 al acestui curs.

• Cu toate acestea, recursivitatea poate fi utilizată și în cazul unor probleme de natură nerecursivă.

#### Ne amintim exemplele din capitolul 3

```
//Varianta 1
void printAsc(int start, int end)
{
   if (start == end)
        printf("%d ", start); //cazul de baza
   else
   {
        printAsc(start, end - 1); //ipoteza/apelul recursiv
        printf("%d ", end);
   }
}
```

#### Ne amintim exemplele din capitolul 3

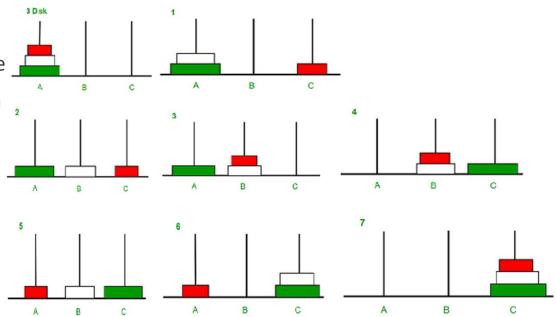
```
//Varianta 2
void printAsc(int start, int end)
{
   if (start == end)
        printf("%d ", end); //cazul de baza
   else
   {
        printf("%d ", start);
        printAsc(start+1, end); //ipoteza/apelul recursiv
   }
}
```

#### **Algoritmi de reducere** – Turnurile din Hanoi

#### Descriere problemă:

Fie 3 turnuri, si un număr de discuri pe primul turn, de mărimi diferite, așezate în ordine descrescătoare, de la cel mai mare ocupând poziția cea mai de jos la cel mai mic, ocupând poziția cea mai de sus. Se cere să se mute toate discurile pe ultimul turn respectând următoarele reguli:

- doar un disc este mutat la un moment dat
- niciun disc nu poate fi poziționat pe un disc mai mic decât el



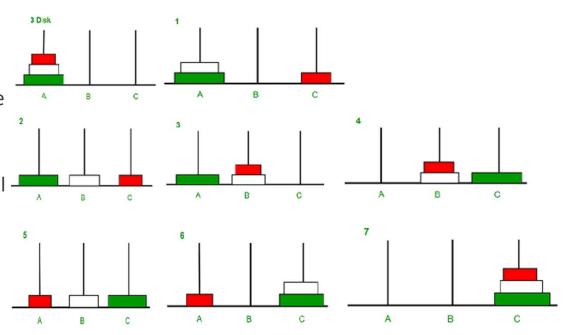
#### **Algoritm**

Se mută, în mod recursiv, primele n-1 discuri, de pe turnul sursă pe cel auxiliar

Se mută discul n, de pe turnul sursă pe cel destinație

Se mută cele n-1 discuri, în mod recursiv, de pe turnul auxiliar pe turnul destinație

Observație: Acest ultim pas poate fi văzut ca o altă instanță a aceleași probleme



#### Algoritmi de reducere

- O categorie de algoritmi care se pretează pentru o **abordare recursivă** o reprezintă **algoritmii de reducere**.
- Aceşti algoritmi se bazează pe **reducerea** în manieră **recursivă** a **gradului de dificultate** al problemei, pas cu pas, până în momentul în care aceasta devine banală.
- În continuare se revine în acceeași manieră recursivă și se asamblează soluția integrală.
- În această categorie pot fi încadraţi algoritmul pentru calculul factorialului şi algoritmul pentru rezolvarea problemei Turnurilor din Hanoi.
- Se atrage atenția că spre deosebire de **algoritmii cu revenire**, în acest caz **nu** se pune problema **revenirii** în caz de nereuşită, element care încadrează acest tip de algoritmi într-o categorie separată.

#### Algoritmi de divizare

Tehnica divizării ("Divide and Conquer")

- Una dintre metodele fundamentale de proiectare a algoritmilor se bazează pe tehnica divizării ("devide and conquer").
- Principiul de bază al acestei tehnici este următorul:
- (1) Se **descompune** (divide) problema de rezolvat în mai multe subprobleme a căror rezolvare este mai simplă și din soluțiile cărora se poate **asambla** simplu soluția problemei inițiale.
- (2) Se repetă **recursiv** pasul (1) până când subproblemele devin banale iar soluțiile lor evidente.

Un prim exemplu de **algoritm de divizare** îl constituie **metoda de sortare Quicksort** deja prezentată în capitolul de sortări avansate.

- În acest caz problema de rezolvat se divide de fiecare dată în două subprobleme, rezultând un arbore binar de apeluri.
- Combinarea soluţiilor parţiale nu este necesară deoarece scopul este atins prin modificările care se realizează chiar de către rezolvările parţiale

Alte exemple studiate în acest curs sunt: Shellsort, Mergesort și Cătutarea binară.

Teorema de bază pentru recursivitatea de tip Divide et Impera (Divide and Conquer):

Pentru o problemă de tip recursiv, primul pas constă din a determina relația de recursivitate, așa cum s-a văzut în exemplele anterioare.

Dacă relația are următoarea formă generală:

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + \Theta(n^k \log^p n)$$
, unde  $a \ge 1, b > 1, k \ge 0$ , si p numar real, atunci:

- 1.  $daca \ a > b^k$ ,  $atunci \ T(n) = \Theta(n^{log_b a})$
- $2. daca \ a = b^k$ , atunci
  - a. Daca p>-1, atunci  $T(n) = \Theta(n^{log_ba}log^{p+1}n)$
  - b. Daca p=-1, atunci  $T(n) = \Theta(n^{\log_b a} \log \log n)$
  - c. Daca p<-1, atunci  $T(n) = \Theta(n^{log_b a})$

(Continuare) Dacă relația are următoarea formă general:

$$T(n) = aT\left(\frac{n}{b}\right) + \Theta\left(n^k \log^p n\right)$$
, unde  $a \ge 1$ ,  $b > 1$ ,  $k \ge 0$ , si p numar real, atunci:

- $3. Daca a < b^k$ 
  - a. Daca p  $\geq 0$ , atunci  $T(n) = \Theta(n^k \log^p n)$
  - b. Daca p < 0, atunci  $T(n) = \Theta(n^k)$

#### Exemple:

$$T(n) = 16T(n/4) + n => Solutie: T(n) = 16T (n/4) + n => T(n) = \Theta(n^2)$$
 (Cazul 1)  
 $T(n) = 4T (n/2) + n^2 => Solutie: T(n) = 4T (n/2) + n^2 => T (n) = \Theta(n^2 \log n)$  (Cazul 2.a)  
 $T(n) = 3T (n/2) + n^2 => Solutie: T(n) = 3T (n/2) + n^2 => T (n) = \Theta(n^2)$  (Cazul 3.a)

Unul din subiectele de mare interes ale programării se referă la rezolvarea unor probleme cu caracter general.

- Ideea este de a concepe algoritmi generali pentru găsirea soluţiilor unor probleme specifice, care să nu se bazeze pe un set fix de reguli de calcul, ci pe încercări repetate şi reveniri în caz de nereuşită.
- Modalitatea comună de realizare a acestei tehnici constă în descompunerea obiectivului (taskului) în obiective parţiale (taskuri parţiale).
- De regulă această descompunere este exprimată în mod natural în termeni recursivi şi constă în explorarea unui număr finit de subtaskuri.
- În general, întregul proces poate fi privit ca un proces de încercare sau căutare care construiește în mod gradat soluția și parcurge în același timp un arbore de subprobleme.

- Obţinerea unor soluţii parţiale sau finale care nu satisfac, provoacă revenirea recursivă în cadrul procesului de căutare şi reluarea acestuia până la obţinerea soluţiei dorite.
- Din acest motiv, astfel de algoritmi se numesc algoritmi cu revenire ("backtracking algorithms").
- În multe cazuri arborii de căutare cresc foarte rapid, de obicei **exponenţial**, iar efortul de căutare creşte în aceeaşi măsură.
- În mod obișnuit, arborii de căutare pot fi simplificați numai cu ajutorul euristicilor, simplificare care se reflectă de fapt în restrângerea volumului de calcul și încadrarea sa în limite acceptabile.

- Metoda se aplica problemelor în care soluția se poate reprezenta sub forma unui vector  $x=(x_1,x_2,...x_n) \in S=S_1 \times S_2 \times ... \times S_n$ , unde multimile  $S_i$  sunt finite,  $S_i$  numindu-se spațiul soluțiilor posibile.
- In particular, S<sub>i</sub> sunt identice având același numar M de elemente. Pentru fiecare problemă concretă sunt date anumite relații între componentele vectorului x, numite condiții interne.
- Determinarea tuturor soluțiilor rezultat se poate face generând toate soluțiile posibile și verificând apoi care satisfac condițiile interne. Dar timpul de calcul ar fi foarte mare (dacă mulțimile S<sub>i</sub> ar avea numai câte 2 elemente, timpul ar fi proportional cu 2<sup>n</sup>).
- Metoda backtracking urmarește evitarea generării tuturor soluțiilor. Elementele vectorului x primesc valori pe rând, lui  $x_i$  i se atribuie valori, doar daca  $x_1, x_2, ..., x_{i-1}$  au primit valori deja. Valorile atribuite trebuind să verifice condițiile de continuitate referitoare la  $x_1, x_2, ..., x_i$ . Doar apoi se trece la calculul lui  $x_{i+1}$ . În cazul neindeplinirii condițiilor de continuitate, se alege următoarea valoare posibilă pentru  $x_i$ . Dacă  $S_i$  a fost epuizat, se micsoreaza i, incercând o altă alegere pentru  $x_{i-1}$ .

Exemplu de implementare a permutarilor, care respecta structura anterioară:

```
int acceptabil(int pos, int k)
{     /*elementele din solutie
trebuie sa fie unice*/
     int i;
     for (i = 0; i < k;i++)
     if (a[i] == pos)
         return 0;
     return 1;
}
int solutie(int k, int n)
{
     return (k==n); //solutia
cuprinde n elemente
}</pre>
```

#### Exemplu:

Algoritm pentru determinarea tuturor drumurilor de ieşire dintr-un labirint

- Algoritmul care va fi prezentat în continuare presupune un labirint.
- Labirintul este descris cu ajutorul unui tablou bidimensional de caractere de dimensiuni n\*n.
- Valoarea 1 reprezintă pereţii labirintului.
- Valoarea 0 (spaţiu liber) reprezintă culoarele.
- Punctul de start este dat, de un punct c, de coordonate x (coordonata pe orizontală) și y(coordonata pe verticală).

```
void initializare() //int pos[] variabila globala
{    /*initializarea posibilitatilor de deplasare Posibilitățile de
deplasare sunt Nord, Est, Sud, Vestn */
    pos[0].x = 0; // Nord
    pos[0].y = -1;// y scade spre Nord
    pos[1].x = 1; // Est - x creste spre Est
    pos[1].y = 0;
    pos[2].x = 0; // Sud
    pos[2].y = 1; // y creste spre Sud
    pos[3].x = -1;// Vest - x scade spre Vest
    pos[3].y = 0;
```

Dacă considerăm linia și coloana din matrice, în loc de x și y, programul devine:

```
#define N 4
typedef struct coordonate
{
  int linie, coloana;
} coordonate;
coordonate pos[4];
coordonate a[N * N];
int matrice[N][N] = { 1,1,1,1,1,
     1,0,1,1,
     1,0,0,0,
     1,0,1,0 };
```

```
void initializare() //int pos[] variabila globala
{/*initializarea posibilitatilor de deplasare Posibilitățile de
deplasare sunt Nord, Est, Sud, Vest*/
pos[0].coloana = 0; // Nord
pos[0].linie = -1; // y scade spre Nord
pos[1].coloana = 1; // Est - x creste spre Est
pos[1].linie = 0;
pos[2].coloana = 0; // Sud
pos[2].linie = 1; // y creste spre Sud
pos[3].coloana = -1; // Vest - x scade spre Vest
pos[3].linie = 0;
}
```

```
int solutie(int k, coordonate c)
{
  if (c.coloana == 0 || c.linie == 0 || c.coloana == N - 1 ||
  c.linie == N - 1)
  //daca am ajuns la margine
      return 1;
else
      return 0;
}
int acceptabil(coordonate c)
{
  if (matrice[c.linie][c.coloana] == 0 && c.linie >= 0 &&
      c.coloana >= 0 && c.linie < N && c.coloana < N)
  //daca este liber si coordonata se afla in dimensiunile matricei
      return 1;
else return 0;</pre>
```

```
void labirint(int k) //k pasul, c coordonata curenta
int i; coordonate aux;
if (solutie(k, a[k - 1])) //solutie completa
     afiseaza solutia(k);
else
     for (i = 0; i < 4; i++) // parcurgem pe rand posibilitatile
aux.coloana = a[k - 1].coloana + pos[i].coloana;
aux.linie = a[k - 1].linie + pos[i].linie;
if (acceptabil(aux)) { //daca posibilitatea e acceptabila
     a[k] = aux;
     matrice[a[k].linie][a[k].coloana] = 2; //marcheaza ca vizitat
     labirint(k + 1);  // back1(posibilitate k+1)
     matrice[a[k].linie][a[k].coloana] = 0; //sterge marcajul ca vizitat
} }
    /*labirint*/
```

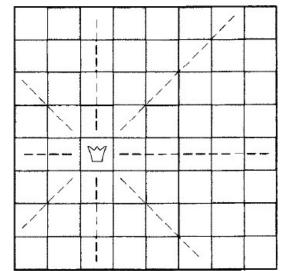
```
int main(void)
{
  initializare();
  printf("dati linia initiala ");
  scanf("%d", &a[0].linie);
  printf("dati coloana initiala ");
  scanf("%d", &a[0].coloana);
  matrice[a[0].linie][a[0].coloana] = 2; //marcham ca vizitat
  labirint(1); //pasul 0 il consituie originea
  return 0;
}
```

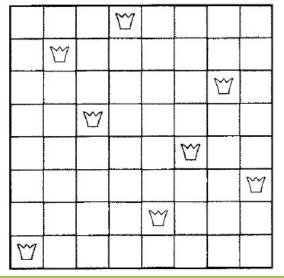
Exemplu de execuție Se marchează cu valoarea 2 celulele vizitate

1111111111	1111111111	1111111111
1000100001	1222122221	1222100001
1110101101	111 <mark>212</mark> 1121	111 <mark>2</mark> 101101
1110101101	111 <mark>212</mark> 1121	111 <mark>2</mark> 101101
1110000101	1112220121	1112222101
1111110101	11111101 <mark>2</mark> 1	111111 <mark>2</mark> 101
1100000101	11000001 <mark>2</mark> 1	1122222101
1101111101	11011111 <mark>2</mark> 1	11 <mark>2</mark> 1111101
1100000000	1100000022	112222222
111111111	1111111111	1111111111

Un exemplu clasic de problemă care se rezolvă cu algoritmi cu revenire (backtracking) este problema celor 8 regine pe o tablă de șah.

Se cere să se așeze 8 regine pe o tablă de 8\*8, astfel încât nicio regină să nu atace o alta (adică să nu fie pe aceeași linie, aceeași diagonală sau aceeași coloană 2 regine).





```
Algoritmul în pseudocod, pentru o tablă de dimensiune NxN este:

PuneRegina(rând)

pentru fiecare coloană a aceluași rând

dacă poziția coloană și cele două diagonale sunt libere

pune regina pe poziția coloană

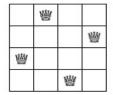
dacă (rând < N)

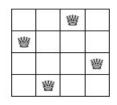
puneRegina(rând+1)

altfel

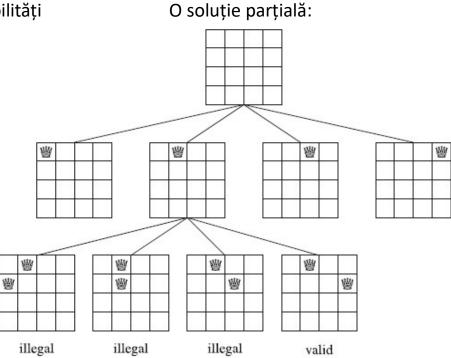
Succes
înlătură regina de pe poziția coloană
```

Astfel pentru N=4, avem următoarele posibilități





Pentru fiecare coloană a primului rând, dacă poziția coloană este liberă și nu este atacată de o altă regină pune regina pe poziția coloană, astfel doar soluția parțială din dreapta jos este validă:



De multe ori, soluția unei probleme poate fi elaborată mult mai ușor, mai clar și mai simplu de verificat, printr-un algoritm recursiv.

Dar, cel mai mare dezavantaj al recursivității este folosirea stivei, care se poate umple foarte rapid.

=> **Atenție:** Numeroase platforme de calcul (îndeosebi cele încorporate) **nu** suportă recursivitatea.

Alternativă:

Transformarea recursivității în iterații.

Orice program recursiv poate fi transformat în unul iterativ!

#### Recursivitate

- fiecare apel creează noi copii de parametri cu alte valori
- se execută din nou aceeași funcție cu alte date

#### Iterație

- control direct al iteraţiilor
- se modifică prin atribuire valorile variabilelor
- se reia execuția acelorlași instrucțiuni cu alte valori

#### Recursivitate

#### **Avantaje**

- Ușor de implementat nu este necesară o structură de date (se folosește stiva implicită)
- Cod lizibil şi scurt

#### Dezavantaje

- Consum mare (chiar excesiv) de memorie
- Ieșirea din ciclu poate fi dificilă, dacă nu sunt bune condițiile
- Optimizarea memoriei presupune, în general, folosirea de variabile globale

#### Iterație

#### **Avantaje**

- Consum redus de memorie necesar în cazul dispozitivelor cu memorie puţină
- Ieșirea din ciclu se poate face facil, folosind instrucțiunea break

#### Dezavantaje

- Cod lung
- Poate necesita structuri de date auxiliare

**Recursivitatea** reprezintă o **facilitate** excelentă de programare care contribuie la exprimarea simplă, concisă și elegantă a algoritmilor de natură recursivă.

- Cu toate acestea, ori de câte ori problemele eficienței și performanței se pun cu preponderență, se recomandă evitarea utilizării recursivității.
- De asemenea se recomandă evitarea recursivității ori de câte ori stă la dispoziție o **rezolvare** evidentă bazată pe iterație.
- De fapt, implementarea recursivității pe echipamente nerecursive dovedește faptul că orice algoritm recursiv poate fi transformat într-unul iterativ.

În continuare se abordează teoretic problema conversiei unui algoritm recursiv într-unul iterativ.

- În abordarea acestei chestiuni se disting două cazuri:
- (1) Cazul în care **apelul recursiv** al funcției apare la **sfârșitul** ei, drept ultimă instrucțiune a funcției ("**tail recursion**").
- În această situație, recursivitatea poate fi înlocuită cu o buclă simplă de iterație.
- Acest lucru este posibil, deoarece în acest caz, **revenirea** dintr-un apel încuibat presupune şi **terminarea** instanței respective a funcției, motiv pentru care contextul apelului **nu** mai trebuie restaurat.
- Astfel dacă o funcție F(x) conține ca și **ultim pas** al său un apel la ea însăși de forma F(y):
- Acest apel poate fi înlocuit cu o instrucțiune de atribuire x=y, urmată de reluarea (salt la începutul) codului lui F (observație y poate fi și o expresie).

#### **Exemplu:**

În cazul recursivității cu rezultat parțial:

- Valoarea inițială a rezultatului rămâne aceeași
- Testul de oprire al iterației poate fi același cu cazul de bază al recursivității
- Valoarea rezultatului final este obţinută tot prin acumulare

```
#include <stdio.h>
double pwr(double x, int n) { //recursiva
     if (n == 0)
          return 1;
     return x*pwr(x, n - 1);
double pwr_iterativ(double x, int n){ //iterativa
     long r = 1; //cazul de baza, valoare initiala
     while (n>0) //conditia de continuare
          r = x*r; //acumulare
          n = n-1;
     return r;
int main() {
     int n, x;
     printf("Introduceti valoarea pentru x (reala):");
     scanf("%d", &x);
     printf("Introduceti valoarea pentru n (>=0):");
     scanf("%d", &n);
     printf("x la puterea n este %lf\n", pwr iterativ(x, n));
     return 0;
```

```
#define nmax 100
typedef struct{ char corp stiva[nmax]; int varf stiva;} stiva;
// o stiva de dimensiune maxima nmax
                     //variabila de tip stiva
stiva st:
void push(char car)
                       //pune in stiva un caracter
   st.corp stiva[st.varf stiva]=car; //se adauga un caracter
in varf
                                     //se marcheaza
   st.varf stiva++;
adaugarea acestuia
char pop()
                //ia din stiva un caracter
   st.varf stiva--;
   return st.corp stiva[st.varf stiva]; //se ia din varf un
caracter
```

```
#include <stdio.h>
void citeste c rec(char car)
          if (car == '\n') return;
          else
          { scanf("%c",&car);
           citeste c rec(car);
          printf("%c",car);
void prel car nerec()
    char car; st.varf stiva=0; //initializare stiva
 do
    { scanf("%c",&car); //citesc un caracter
       push(car);
                           //il pun in stiva
   while (car!='\n');
    while (st.varf stiva!=0) //cat timp stiva nu e goala
            car=pop();
                           //iau din stiva un element
            printf("%c",car);
```

Pentru cazul precedent tehnica de eliminare a recursivității implică implementarea și utilizarea unei stive.

Astfel apelul recursiv de înlocuiește cu o buclă în care în locul apelului recursiv avem o depunere pe stivă a datelor utile și în locul revenirii din apel avem o scoatere de pe stivă a acestora.

Astfel push(car) se execută după citire (acolo unde aveam apelul recursiv în varianta recursivă), iar car=pop() se execută înainte de afișare.

#### Structuri de date recursive

#### Structuri de date recursive

- În cadrul paragrafelor acestui capitol, până în prezent, recursivitatea a fost prezentată ca o proprietate specifică algoritmilor, implementată în forma unor proceduri sau funcţii care se apelează pe ele însele.
- În cadrul acestui paragraf se va prezenta extinderea acestei proprietăți și asupra tipurilor de date în forma așa-numitelor "structuri de date recursive".
- Prin analogie cu algoritmii, prin structură de date recursivă se înțelege o structură care are cel puțin o componentă de același tip ca și structura însăși.
- Şi în acest caz, definiţiile unor astfel de tipuri de date pot fi recursive în mod direct sau în mod indirect
- Un exemplu simplu de structură recursivă îl reprezintă lista înlănţuită a cărei definire formală, poate fi: o listă poate fi fie vidă, fie formată dintr-o altă listă la care se adaugă un nod.

#### Structuri de date recursive

Un alt exemplu de **structură recursivă** îl reprezintă **expresiile aritmetice**.

- În acest caz recursivitatea rezultă din faptul că orice expresie aritmetică poate conţine un operand care este la rândul său, o expresie aritmetică închisă între paranteze.
- În exemplul care urmează se va considera cazul simplu în care prin expresie aritmetică se înțelege fie:
- Un operand simplu care este reprezentat ca un identificator format dintr-o singură literă.
- O expresie aritmetică (operand) urmată de un operator, urmat de o expresie aritmetică (operand).

#### Concluzii

Recursivitatea, ca orice altă tehnică de programare, trebuie folosită cu chibzuință.

Nu există regulă generală pentru când ar trebui să fie folosită și când nu.

De obicei recursivitatea nu este la fel de eficientă ca versiunea iterativă, dar aduce o mai bună claritate a codului și o simplificare a acestuia.

Chiar dacă orice funcție recursivă poate fi transformtată într-una iterativă, transformarea nu este întotdeauna trivială. În particular, aceasta poate implica manupularea unor stive.

În sistemele timp real se recomandă a nu se folosi niciodată recursivitatea, din motive de timp de răspuns și determinism.

Pentru determinarea complexității se caută formulele de recurență fie pornind de la teoreme cunoscute, fie pe baza cazurilor mai simple, a căror corectitudine trebuie apoi demonstrate folosind inducția matematică.

Pentru demonstrarea complexității se folosește în general tehnica inducției matematice.

### Exerciții

Ex1. Scrieți o funcție recursivă care numără nodurile dintr-o listă simplu înlănțuită

Ex2. Să se scrie un program pentru formatarea unui program C. Programul va ține cont de indentarea corectă a codului, de numărul de spații dintre elemente și de situațiile când ar trebui să se continue pe rând nou. Programul primește ca parametru de intrare un fișier cod .c, îl procesează și furnizează un nou fisier .c formatat

#### De exemplu codul următor

```
if ( n==1 ) { n = 2 * m;
if ( m < 10 )
f( n, m-1 ); else f( n,m-2 );} else n = 3 * m;
va deveni:
if ( n == 1)
{
    n = 2 * m;
    if ( m < 10 )
        f ( n, m-1);
    else f (n, m-2);
}
else n = 3 * m;</pre>
```

### Exerciții

Ex3. Să se scrie un program care să determine lungimea maximă de celule cu valoarea 1 interconectate (pe orizontală sau verticală) într-o matrice dată:

De exemplu pentru matricea de mai jos:

11000

01100

00101

10001

01011

Răspunsul este 5.

### Bibliografie selectivă

- Drozdek, A. (2012). Data Structures and algorithms in C++. Cengage Learning.
- Shaffer, C. A. (2012). Data structures and algorithm analysis.
- · Crețu, V. Structuri de date și algorimi, Editura Orizonturi Universitare Timișoara, 2011