

## Laboratorium 4

### OBLICZENIA SYMBOLICZNE

Będziemy korzystać z ***Symbolic Math Toolbox***.

### Układy równań liniowych

Równanie liniowe ma postać:

$$a_1x_1 + a_2x_2 + a_3x_3 + \cdots + a_nx_n = b$$

lub ogólniej,

$$Ax = b.$$

Macierze

#### (1) **reshape**

Proszę sprawdzić, co robią polecenia.

```
>> mymat = reshape(1:16,4,4)
```

```
>> mymat_transp = reshape(1:16,4,4)'
```

```
>> mymat_niekwadratowa = reshape(1:16,2,8)
```

#### (2) **diag** – przekątna

```
>> diag(mymat)
```

#### (3) **diag** można też użyć do stworzenia macierzy diagonalnej o danej przekątnej

```
>> v = 1:4;
```

```
>> diag(v)
```

#### (4) **trace** – ślad macierzy

```
>> trace(mymat)
```

#### (5) **eye** – czyli macierz identycznościowa

```
>> eye(5)
```

#### (6) **triu**, **tril** – macierz górnotrójkątna i dolnotrójkątna.

```
>> triu(mymat)
```

```
>> tril(mymat)
```

#### (7) **inv** – odwrotność macierzy

```
>> a = [1 2; 2 2]
```

```
>> ainv = inv(a)
```

```
>> a*ainv
```

(8) **det** – wyznacznik macierzy

```
>> det(a)
```

Dla układu równań

$$Ax = b$$

rozwiązaniem jest

$$x = A^{-1}b.$$

```
>> A = [4 -2 1; 1 1 5; -2 3 -1];
```

```
>> b = [7;10;2];
```

```
>> x = inv(A)*b
```

## SYMBOLICZNE ZMIENNE I WYRAŻENIA

Zmienne:

```
>> a = sym('a');
```

```
>> a + a
```

Wyrażenia:

```
>> b = sym('x^2');
```

```
>> c = sym('x^4');
```

Na takich symbolicznych wyrażeniach można wykonywać wszystkie operacje matematyczne. Proszę wypróbować poniższe przykłady:

```
>> c/b
```

```
>> b^3
```

```
>> c*b
```

```
>> b + sym('4*x^2')
```

Ale przy definiowaniu wyrażenia, nie upraszcza się ono automatycznie, tzn.:

```
>> sym('z^3 + 2*z^3')
```

```
ans =
```

```
z^3 + 2*z^3
```

Ale, jeśli  $z$  było zdefiniowane jako zmienna symboliczna, to nie potrzeba cudzy-słowa wokół wyrażenia i upraszcza się ono od razu:

```
>> z = sym('z');
>> z^3 + 2*z^3
```

Jeśli chcemy od razu zdefiniować kilka zmiennych symbolicznych, używamy **syms**

```
>> syms x y z
```

To to samo, co:

```
>> x = sym('x');
>> y = sym('y');
>> z = sym('z');
```

### Wielomiany

Wbudowane funkcje **sym2poly** oraz **poly2sym** służą do konwersji z wyrażeń symbolicznych na wektory i vice versa.

Na przykład:

```
>> myp = [1 2 -4 3];
>> poly2sym(myp)
ans =
x^3+2*x^2-4*x+3
>> mypoly = [2 0 -1 0 5];
>> poly2sym(mypoly)
ans =
2*x^4-x^2+5
>> sym2poly(ans)
ans =
2      0      -1      0      5
```

### Upraszczenie wyrażeń

Jest bardzo fajne! Proszę się przekonać:

```
>> x = sym('x');
>> myexpr = cos(x)^2 + sin(x)^2

>> simplify(myexpr)
```

Funkcje **collect**, **expand**, **factor**.

```
>> x = sym('x');
>> collect(x^2 + 4*x^3 + 3*x^2)

>> expand((x+2)*(x-1))
ans =
x^2+x-2
>> factor(x^3 + 3*x^2 + 9*x + 27)
```

Podstawianie wartości do zmiennej – **subs**

```
>> myexp = x^3 + 3*x^2 - 2
```

```
>> subs(myexp,3)
```

Jeśli w wyrażeniu jest wiele zmiennych, zostanie ona wybrana domyślnie. Można też określić, do której zmiennej chcemy podstawiać.

```
>> syms a b x
>> varexp = a*x^2 + b*x;
>> subs(varexp,3)
ans =
9*a+3*b
>> subs(varexp, 'a',3)
```

#### Ułamki

**sym** zachowuje pierwotną postać ułamka:

```
>> 1/3 + 1/2
```

```
>> sym(1/3 + 1/2)
```

```
>> double(ans)
```

**numden** rozbija ułamek na licznik i mianownik

```
>> [n, d] = numden(1/3 + 1/2)
```

```
>> [n, d] = numden((x^3 + x^2)/x)
```

#### Wyświetlanie - **pretty**

```
>> b = sym('x^2')
```

```
>> pretty(b)
```

#### WYKRESY

**ezplot** rysuje wykres z dziedziną  $[-2\pi, 2\pi]$  funkcji podanej w nawiasie.

```
>> ezplot('x^3 + 3*x^2 - 2')
```

Ale dziedzinę można też określić samemu:

```
>> ezplot('cos(x)', [0 pi])
```

#### FUNKCJA **solve**

Podajemy równanie, które chcemy rozwiązać.

```
>> solve('3*x^2 + x')
```

Gdy jest wiele zmiennych, Matlab sam wybiera, względem której będzie rozwiązywać. Priorytetem jest  $x$ .

```
>> solve('a*x^2 + b*x')
```

Możemy też sami podać niewiadomą.

```
>> solve('a*x^2 + b*x', 'b')
```

Tyle samo równań, co niewiadomych:

```
>> rozwiazanie = solve('4*x-2*y+z=7', 'x+y+5*z=10', '-2*x+3*y-z=2')
```

Aby dostać się do konkretnych składowych, dajemy kropkę:

```
>> x = rozwiazanie.x
```

```
>> y = rozwiazanie.y
```

```
>> z = rozwiazanie.z
```

**double** konwertuje symbole do wektora liczb:

```
>> double([x y z])
```

Zadania

- (1) O funkcjach w Matlabie: <https://www.mathworks.com/help/matlab/ref/function.html>
- (2) Napisz funkcję, która sprawdza, czy podana macierz jest kwadratowa i zwraca **true** lub **false**.
- (3) Napisz funkcję, która przyjmuje liczbę  $n$  i zwraca górną trójkątną macierz losowych liczb całkowitych wymiaru  $n$ .
- (4) W pewnym obwodzie mamy napięcia  $V_1, V_2, V_3$ . Utwórz z poniższych równań macierz i rozwiąż je, używając:  $x = A^{-1}b$ .

$$V_1 = 5 - 6V_1 + 10V_2 - 3V_3 = 0 - V_2 + 51V_3 = 0$$

- (5) Dla poniższego układu wyrysuj proste i znajdź ich przecięcie – rozwiązanie układu.

$$-3x_1 + x_2 = 2 - 6x_1 + 2x_2 = 4$$

Użyj **solve**, by znaleźć rozwiązanie.

Znajdź wyznacznik macierzy układu.

Ile jest rozwiązań?

- (6) Zapisz układ w symbolicznej postaci i rozwiąż go funkcją **solve**.

$$2x_1 + 2x_2 + x_3 = 2x_2 + 2x_3 = 1x_1 + x_2 + 3x_3 = 3$$

Mając rozwiązanie w formie symbolicznej, utwórz wektor liczbowy, używając **double**.

(7) Przeczytaj:

<https://www.mathworks.com/help/symbolic/solve-a-single-differential-equation.html?requestedDomain=www.mathworks.com>