# Experimento do trilho de ar: verificação da Lei de Newton

Paulo Freitas Gomes

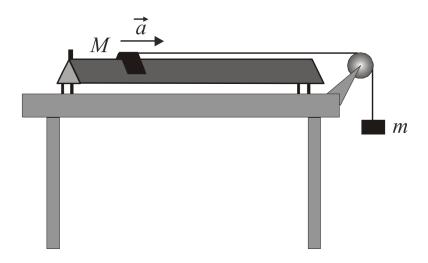
UAE de Ciências Exatas - Jataí Universidade Federal de Goiás paulofreitasgomes@ufg.br

9 de Dezembro de 2016

## Experimento do trilho de ar

## Montagem Experimental





### Experimento



- ullet Uma massa M repousa sobre um trilho de ar sem atrito ligado a outra massa suspensa m suspensa.
- São medidos os valores de posição e tempo enquanto as massas se deslocam. Com esses, se calculam numericamente também os valores de velocidade e aceleração em função do tempo.
- A força peso da massa suspensa a puxa para baixo, movendo as duas massas. Aplicando a Lei de Newton em módulo temos:

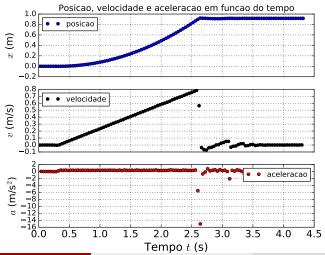
$$F = mg = (M+m)a \tag{1}$$

• Objetivo: calcular a aceleração teórica a usando a Eq. 1 e comparar com o valor experimental.

#### Dados experimentais

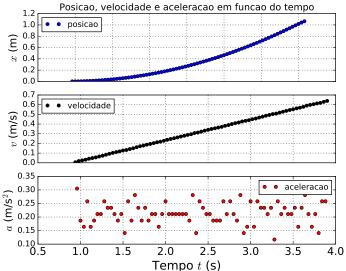


Velocidade e aceleração são calculados numericamente.



#### Os dados ruins devem ser removidos





## Velocidade e aceleração aproximadas



A definição de velocidade é:

$$v = \frac{dx}{dt} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t}$$

O que fazemos então é aproximar pelo valor médio no intervalo. Assim, as derivadas para velocidade e aceleração ficam:

$$v(t_i) \simeq \bar{v}(t_i) = \frac{x(t_{i+1}) - x(t_i)}{\Delta t}$$

$$a(t_i) \simeq \bar{a}(t_i) = \frac{v(t_i) - v(t_{i-1})}{\Delta t}$$
(2)

$$a(t_i) \simeq \bar{a}(t_i) = \frac{v(t_i) - v(t_{i-1})}{\Delta t}$$
 (3)

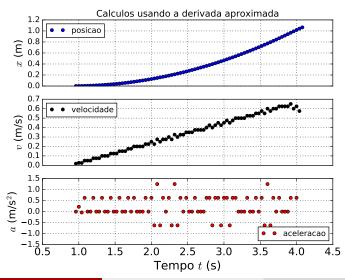


## Cálculo em Python das Eqs. 2 e 3:

```
#Importando os dados de posicao e tempo
tempo, posicao =
   np.loadtxt('posicao1.txt', usecols=[0,1], unpack=True);
nelementos = len(posicao); Deltat = tempo[1] - tempo[0];
velocidade = np.empty(nelementos-1,float);
aceleracao = np.empty(nelementos-1,float);
for i in range(nelementos-1): #calculo da velocidade
       velocidade[i] = (posicao[i+1] - posicao[i])/Deltat;
for i in range(1,nelementos-1): #calculo da aceleracao
       aceleracao[i] = (velocidade[i] - velocidade[i-1])/Deltat;
```

## Velocidade e aceleração a partir das Eqs. 2 e 3:





#### Resultados



- As massas em gramas são  $M=418.3\pm0.5$  e  $m=10.0\pm0.5$ . Vamos usar g=9.80 m/s².
- Da Eq. 1 a aceleração teórica (em m/s²) e o erro propagado na divisão das massa será:

$$a = \frac{mg}{M+m} = 0.23 \pm 0.01 \tag{4}$$

- Do gráfico da aceleração, a aceleração experimental é a média  $a_m = 0.21 \pm 0.04 \text{ m/s}^2.$
- O valor experimental pode chegar até 0.25, englobando o valor teórico.
- Vemos então que há uma boa concordância entre o experimental e o teórico.

#### Cálculo dos erros



$$(x \pm \Delta x) + (y \pm \Delta y) = (x + y) \pm (\Delta x + \Delta y)$$

$$\frac{x \pm \Delta x}{y \pm \Delta y} = \frac{x}{y} \pm \frac{x \Delta y + y \Delta x}{y^2}$$

$$c(x \pm \Delta x) = cx \pm c\Delta x$$

$$\Delta x = \sqrt{\frac{1}{N-1} \sum_{i}^{N} |x_i - \bar{x}|^2}$$

$$\bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i}^{N} x_i$$

## Ajustes linear e não linear



 Movimento de um sistema (composto por dois objetos) submetidos a uma força constante:

$$\vec{F} = m\vec{g} = m\frac{d^2x}{dt^2}\hat{i} = m\vec{a} \tag{5}$$

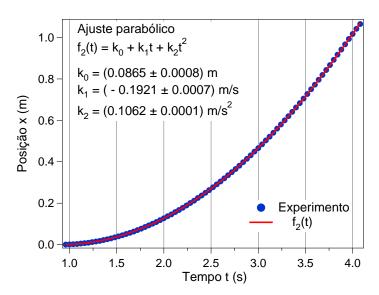
onde x(t) é a posição do bloco no trilho. Supomos que no instante inicial  $t_0=0$  temos  $x(0)=x_0=0$  e  $v(0)=v_0=0$ . Resolvendo a equação diferencial 5:

$$x(t) = y_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2$$
(6)

$$v(t) = v_0 + at (7)$$

## Ajuste Linear da eq. 6





## Coeficientes do ajuste não linear



```
Example (Código para gerar a legenda)
```

```
\Z24Ajuste parabólico
```

```
f\B2\M\Z24(t) = k\B0\M\Z24 + k\B1\M\Z24t + k\B2\M\Z24t\S2\M
```

```
\Z24k\B0\M\Z24 = (0.0865 +/- 0.0008) m
```

$$k\B1\M\Z24 = ( - 0.1921 +/- 0.0007) m/s$$

$$k\B2\M\Z24 = (0.1062 +/- 0.0001) m/s\S2\M\Z24$$

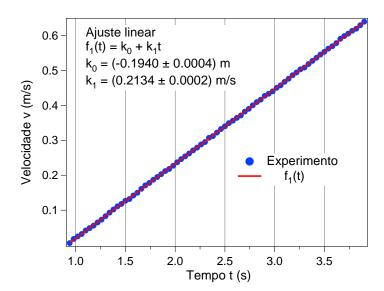
## Coeficientes do ajuste não linear



- \Z24 define o tamanho da fonte em 24.
- \B define o próximo caracter como sub-índice, como no  $f_1$ .
- \S define o próximo caracter como super-índice, como no  $t^2$ .
- \M volta ao normal e deve ser usado depois do \B ou \S. Tem que definir o tamanho novamente.
- Para o símbolo  $\pm$ , clique em *Special* na esquerda, depois em *Character* e vários símbolos aparecem.

## Ajuste Linear da eq. 7





## Mãos a obra!!!