#### Aula 9

- Transferência de informação por DMA
  - Configuração hardware
  - Passos de uma transferência
- Modos de funcionamento
  - Modo "bloco"
  - Modo "burst"
  - Modo "cycle-stealing"
- Configurações

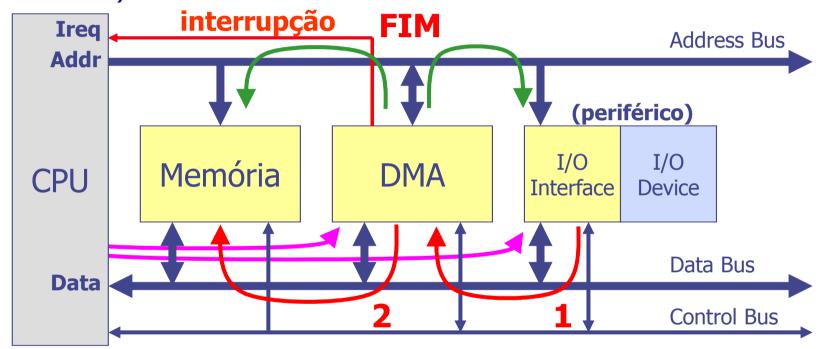
José Luís Azevedo, Arnaldo Oliveira, Tomás Oliveira e Silva, Nuno Lau

### Introdução

- O problema da (possível) longa latência apresentada pelos periféricos é adequadamente tratada pela técnica de E/S por interrupção
- Esta técnica não resolve, contudo, a questão da transferência a taxas elevadas, uma vez que o limite é sempre imposto pelo facto de o CPU ter que executar um programa para efetuar a transferência
- A solução para este problema é designada por DMA e consiste na transferência de informação do periférico diretamente para a memória, sem utilizar o processador
- Exercício: um programa para transferir dados de 32 bits de um periférico para a memória é implementado com um ciclo com 10 instruções. Admitindo que o CPU funciona a 100 MHz e que o programa em causa apresenta um CPI de 2, determine a taxa de transferência máxima, em Bytes/s, que se consegue obter (suponha um barramento de dados de 32 bits)

### Transferência por Acesso Direto à Memória (DMA)

 Transferência de dados entre a memória e um periférico sem a intervenção do CPU. Um periférico especializado (DMA – DMA Controller) efetua essa transferência



- A transferência é exclusivamente feita por hardware pelo DMA, i.e., não é executado qualquer programa
- Quando o DMA termina a transferência de todas as palavras, gera uma interrupção

- Um DMA é um periférico que, do ponto de vista do modelo de programação, é semelhante a qualquer outro periférico
- Disponibiliza um conjunto de registos internos que o CPU acede para configurar uma transferência de dados, nomeadamente:
  - Endereço origem da informação (endereço de leitura)
  - Endereço destino da informação (endereço de escrita)
  - Quantidade de informação a transferir (nº de bytes/words)
- Pode também ter registos com informação sobre o estado de uma transferência
- Do ponto de vista da operação realizada, o DMA é um controlador especializado na transferência de dados (cópia), de forma autónoma, em hardware, após programação feita pelo CPU
- Durante a transferência, o DMA tem a capacidade de controlar os barramentos de endereços, dados e controlo, como se fosse um CPU

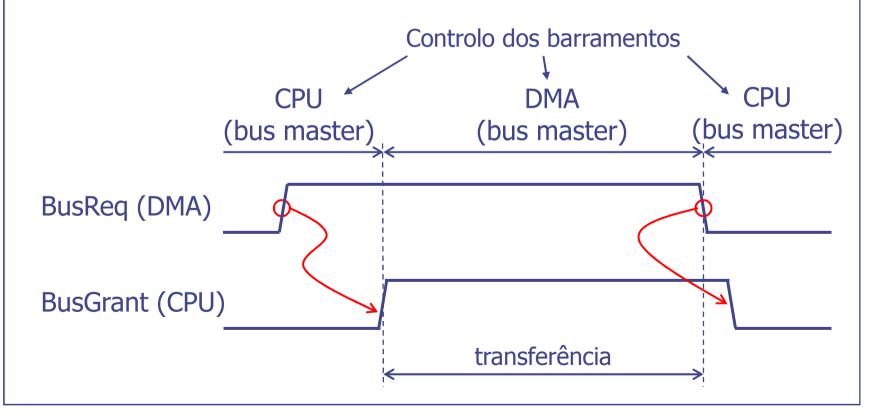
- Para efetuar uma transferência de um bloco de dados de n palavras, o DMA realiza, no essencial, ao nível dos barramentos, as mesmas operações que seriam realizadas por um programa executado pelo CPU:
  - Lê 1 palavra (*byte* ou *word*) do dispositivo fonte (do *source* address) para um registo interno
  - Escreve a palavra guardada no registo interno no passo anterior, no dispositivo destino (no destination address)
  - Incrementa source address e destination address
  - Incrementa o número de palavras transferidas
  - Se não transferiu a totalidade do bloco, repete desde o início
- Para realizar estas tarefas o DMA necessita de controlar os barramentos de endereços e de dados e ainda os sinais rd e wr
- A capacidade do DMA para gerir os barramentos do sistema conflitua com capacidade idêntica do CPU

- Apenas um dos dois dispositivos, CPU e DMA, pode estar ativo no barramento de cada vez... Por defeito é o CPU
- Isto é, só pode haver, em cada instante, um "bus master" (só um dispositivo que é "bus master" pode controlar os barramentos)
- Quando o DMA necessita de aceder aos barramentos para realizar uma transferência, tem que primeiro ter autorização do CPU para ser o "bus master"
- O DMA só inicia a transferência de informação quando tem a confirmação, por parte do CPU, de que é "bus master"
- O controlo dos barramentos por parte do DMA é temporário

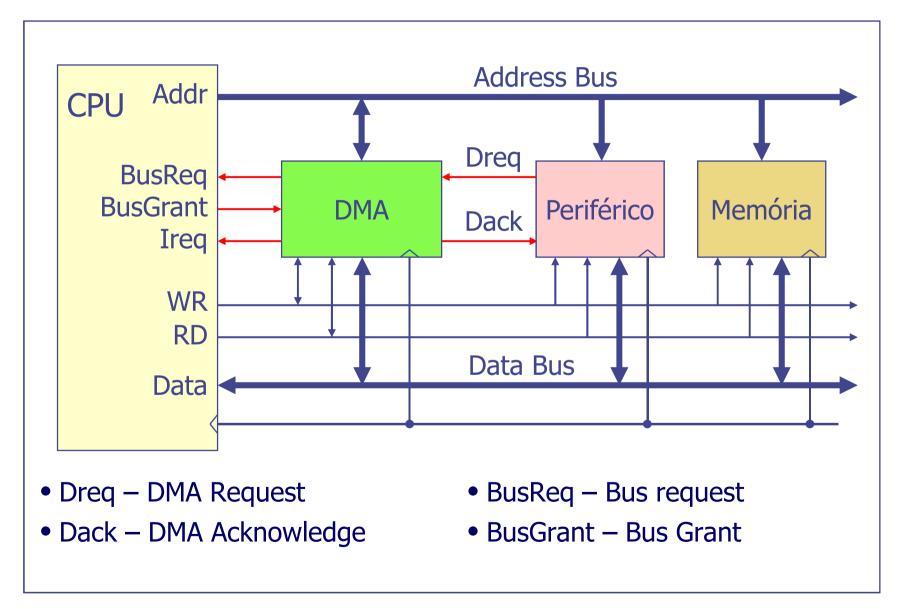
### Controlador de DMA – passos para 1 transferência

- DMA pede ao CPU para ser *bus master*
- Espera até ter a confirmação do CPU
- Efetua a transferência:
  - Lê 1 palavra (*byte* ou *word*) do dispositivo fonte (do *source address*) para um registo interno
  - Escreve a palavra guardada no registo interno, no passo anterior, no dispositivo destino (no *destination address*)
  - Incrementa source address e destination address
  - Incrementa o número de palavras transferidas
  - Se não transferiu a totalidade do bloco, repete
- Retira o pedido para ser bus master libertando, simultaneamente, os barramentos (isto é, os seus barramentos de dados, de endereços e de controlo passam a ser entradas)

- Para se tornar um "bus master", o DMA:
  - 1. ativa o sinal "BusReq" (Bus Request) e
  - 2. espera pela ativação do sinal "BusGrant" (CPU ativa *Bus Grant* quando está em condições de libertar os barramentos)



#### DMA – Hardware



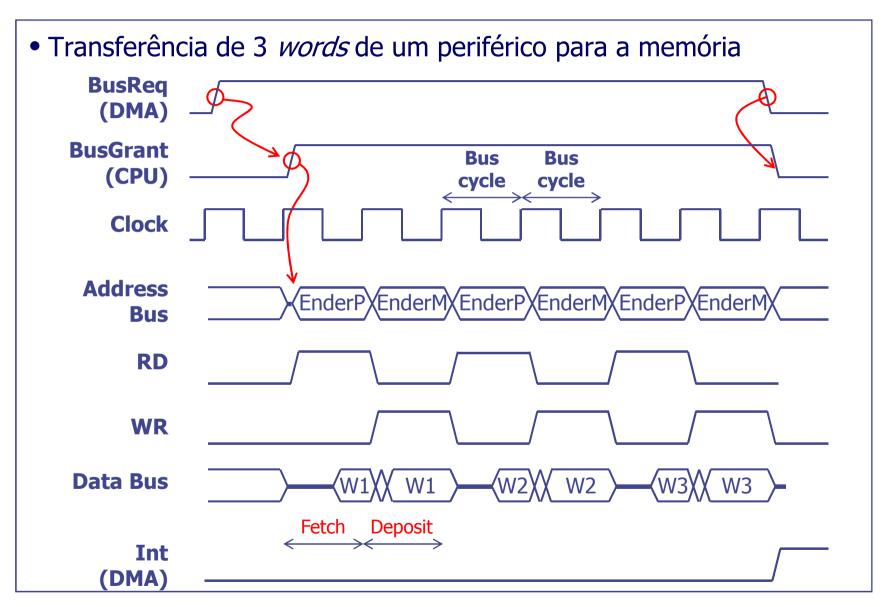
### DMA – Modos de operação

- **Bloco** o DMA assume o controlo dos barramentos até todos os dados terem sido transferidos
- Burst (rajada)
  - o DMA transfere até atingir o número de palavras pré-programado ou até o periférico não ter mais informação pronta para ser transferida. Se não foi transferida a totalidade da informação:
    - O periférico pode desativar o sinal Dreq o que leva o DMA a desativar o sinal BusReq e a libertar os barramentos
    - Logo que o periférico ative de novo o sinal Dreq o DMA volta a ativar o sinal BusReq e, logo que seja "bus master", continua no ponto onde interrompeu

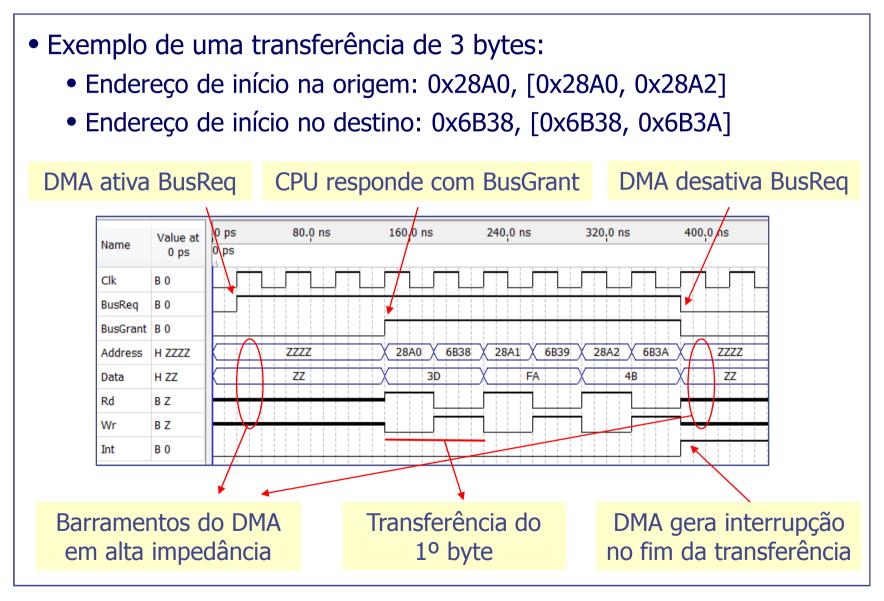
#### Cycle Stealing

- O DMA assume o controlo dos barramentos durante 1 bus cycle e liberta-os de seguida ("rouba" 1 bus-cycle ao CPU) - transfere parcialmente 1 palavra (fetch ou deposit)
- O CPU só liberta os barramentos nos ciclos em que não acede à memória (por exemplo, na fase MEM de uma instrução aritmética no MIPS, pipeline)
- A transferência é mais lenta, mas o impacto do DMA no desempenho do CPU é praticamente zero - o DMA aproveita os ciclos que não são, de qualquer modo, usados pelo CPU

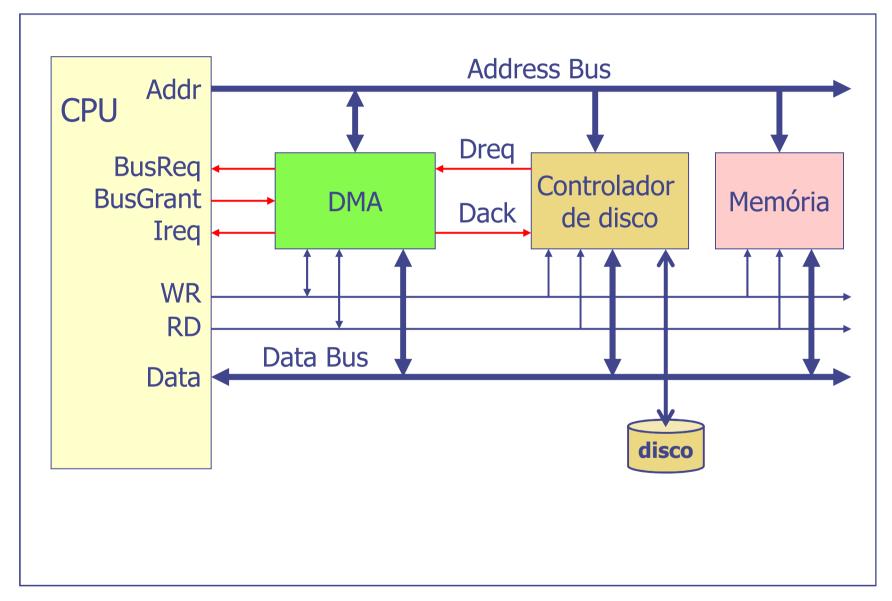
### Modo Bloco (exemplo)



### Modo Bloco (exemplo)



### DMA – Hardware (exemplo)



#### Modo Bloco – Exemplo de uma transferência por DMA

- 1. O CPU envia um comando ao controlador do disco (DiskCtrl): leitura de um dado sector, número de palavras
- 2. O CPU programa o DMA: endereço inicial da zona de dados a transferir (Controlador do disco), endereço inicial da zona destino (Memória), número de palavras a transferir
- 3. O CPU pode continuar com outras tarefas
- 4. Quando o DiskCtrl tiver lido a informação pedida para a sua zona de memória interna, ativa o sinal **Dreq** do DMA (sinalizando dessa forma o DMA de que a informação está pronta para ser transferida)
- 5. O DMA ativa o sinal **BusReq**, pedindo autorização ao CPU para ser bus master, e fica à espera...
- 6. Logo que possa, o CPU coloca os seus barramentos em alta impedância e ativa o sinal **BusGrant** (o que significa que o DMA passou a ser o "bus master")
- 7. O DMA ativa o sinal **Dack** e o DiskCtrl, de seguida, desativa o sinal **Dreq**

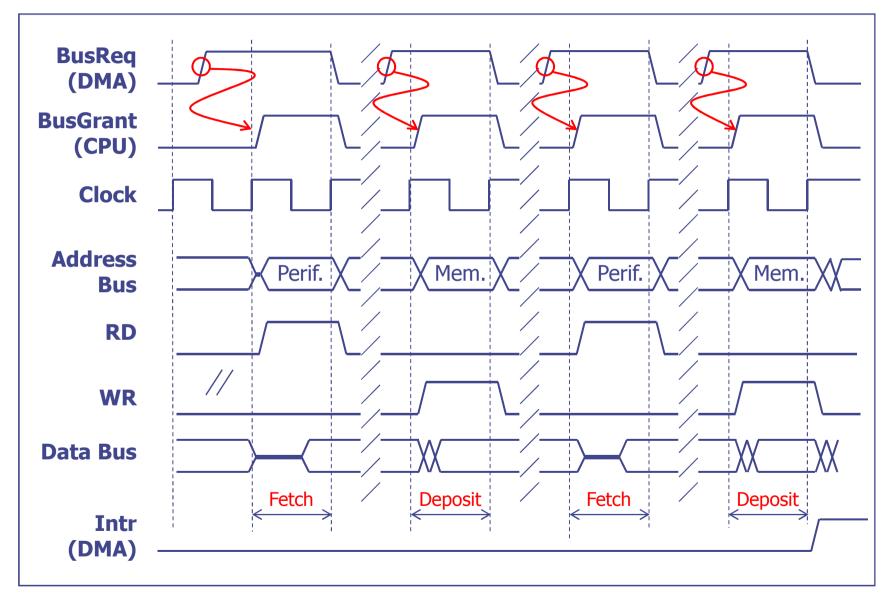
#### Modo Bloco – Exemplo de uma transferência por DMA

- 8. O DMA efetua a transferência: i) lê do endereço-origem para um registo interno e ii) escreve do registo interno para o endereço-destino (incrementa endereços e número de palavras transferidas). Durante esta fase o CPU está impedido de aceder à memória de dados
- 9. Quando o DMA termina a transferência:
  - Desativa o sinal Dack
  - Deixa de controlar os barramentos, isto é, os barramentos de dados, de endereços e de controlo passam a ser entradas
  - Desativa o sinal BusReq
  - Ativa o sinal de interrupção
- 10. O CPU quando deteta a desativação do BusReq desativa também o sinal BusGrant e pode novamente usar os barramentos
- 11. Logo que possa, o CPU atende a interrupção gerada pelo DMA

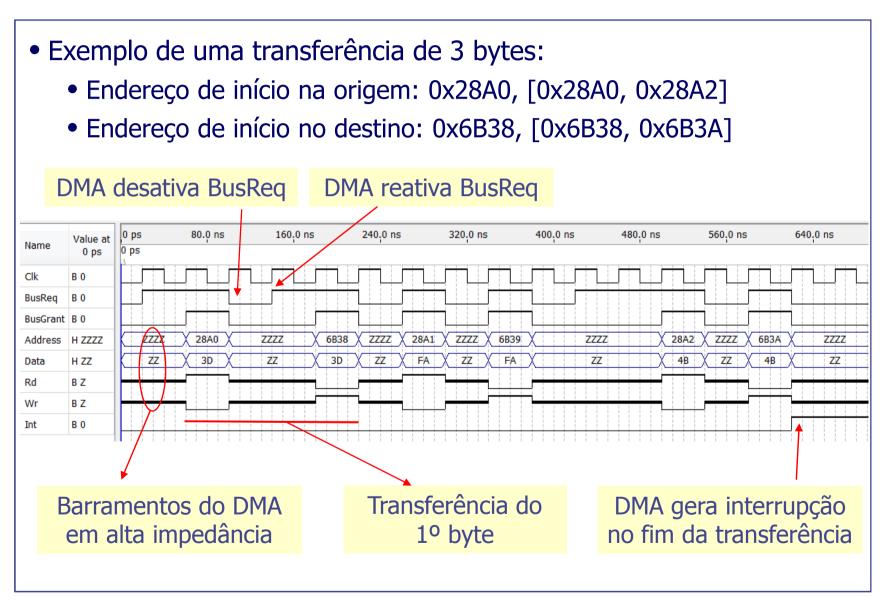
# Modo "Cycle-Stealing"

- Numa transferência em modo "cycle-stealing", o DMA efetua a seguinte sequência de operações:
  - 1. Torna-se bus master
  - 2. Lê 1 palavra do dispositivo fonte (do *source address*)
  - 3. Liberta os barramentos
  - 4. Espera durante um tempo fixo pré-determinado (Ex. 1T)
  - **5.** Torna-se bus master
  - 6. Escreve 1 palavra no dispositivo destino (no *destination address*)
  - 7. Liberta os barramentos
  - 8. Incrementa *source address* e *destination address*
  - 9. Incrementa o nº de bytes/words transferidos
  - 10. Espera durante um tempo fixo pré-determinado (Ex. 1T)
  - 11. Se não transferiu a totalidade do bloco, repete desde 1

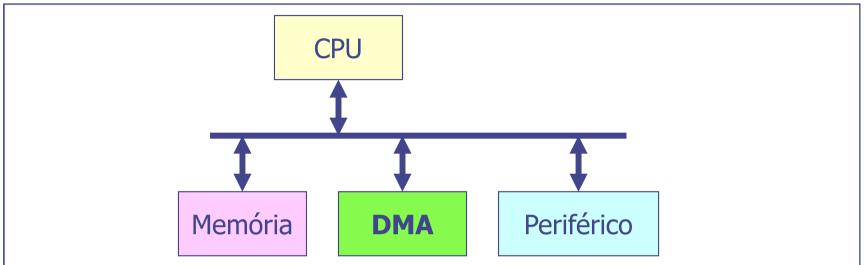
# Modo "Cycle-Stealing" (exemplo)



# Modo "Cycle-Stealing" (exemplo)

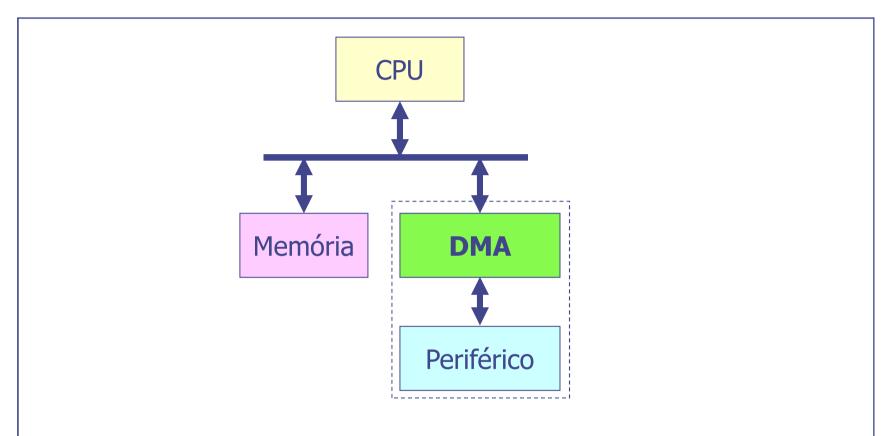


### Configurações – Canal de DMA



- O DMA fornece serviço de transferência genérico
- Pode, normalmente, ser usado para transferir informação:
  - de I/O para memória
  - de memória para I/O
  - de memória para memória
- Para a transferência de 1 palavra o barramento é usado 2 vezes (2 "bus cycles" por palavra):
  - I/O → DMA, DMA → memória (ou o contrário), memória → memória
- Em modo "cycle stealing" o CPU é suspenso 2 vezes

### Configurações – DMA dedicado



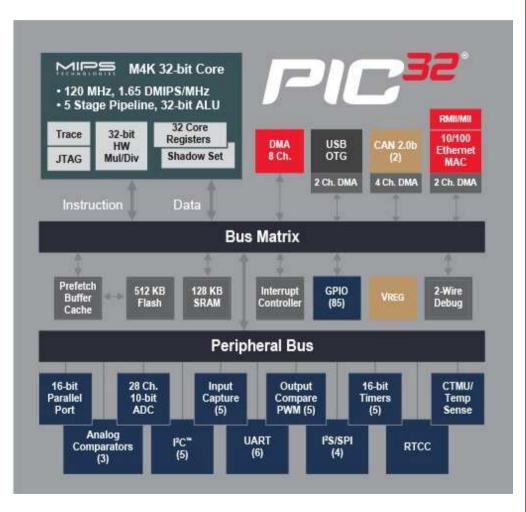
- Cada periférico tem o seu próprio DMA (DMA dedicado)
- Para a transferência completa de 1 palavra o barramento é usado apenas 1 vez (1 "bus cycle" por palavra):
  - DMA → memória ou memória → DMA

#### PIC32

Controlador DMA genérico de 8

canais (transferência memória/periférico e memória/memória)

- Controlador dedicado no módulo USB
- Controlador dedicado no módulo Ethernet
- Controlador dedicado no módulo CAN



#### Exercícios

- Suponha um DMA não dedicado de 32 bits (i.e. com barramento de dados de 32 bits), a funcionar a 100 MHz. Suponha ainda que são necessários 2 ciclos de relógio para efetuar uma operação de leitura ou escrita (i.e. 1 "bus cycle" é constituído por 2 ciclos de relógio).
- Exercício 1 Determine a taxa de transferência desse DMA (expressa em Bytes/s), supondo um funcionamento em modo bloco.
- Exercício 2 Determine a taxa de transferência de pico desse DMA (expressa em Bytes/s), supondo um funcionamento em modo "cycle-stealing" e um tempo mínimo entre operações elementares de 1 ciclo de relógio (fetch, 1T mínimo, deposit, 1T mínimo).
- Exercício 3 Repita os exercícios 1 e 2 supondo um DMA dedicado com as características referidas anteriormente.