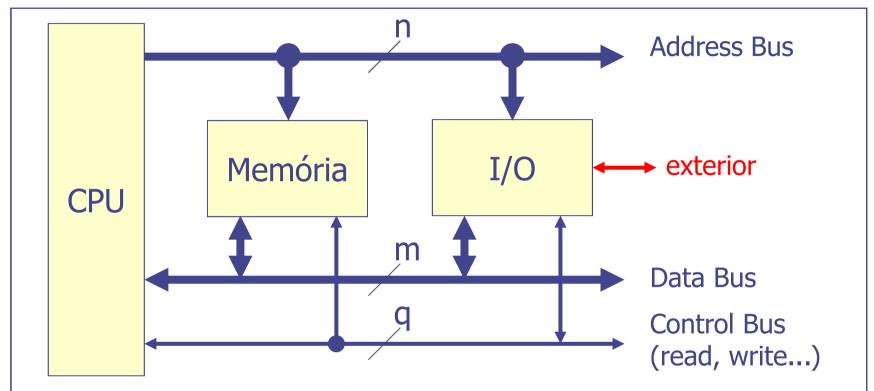
#### **Aulas 3, 4 e 5**

- Noção de periférico; estrutura básica de um módulo de I/O; modelo de programação
- Endereçamento das unidades de I/O
- Descodificação de endereços e geração de sinais de seleção de memória e unidades de I/O
- Mapeamento no espaço de endereçamento de memória
- Exemplo de um gerador de sinais de seleção programável
- Estrutura básica de um porto de I/O de 1 bit no microcontrolador PIC32. Estrutura dos portos de I/O de "n" bits.

José Luís Azevedo, Arnaldo Oliveira, Tomás Oliveira e Silva, Nuno Lau

### Introdução

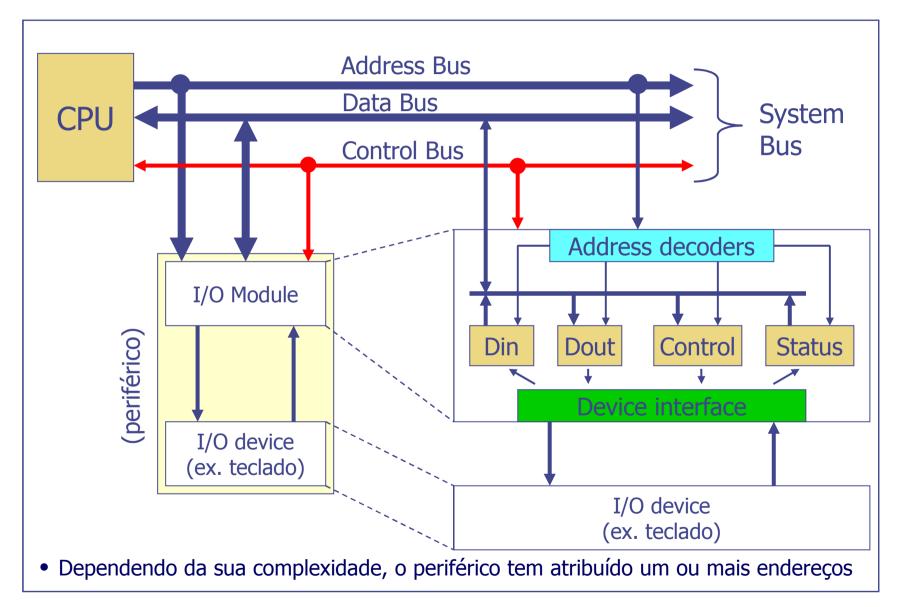


- O "sistema de entradas/saídas" providencia os mecanismos e os recursos para a comunicação entre o sistema computacional e o exterior
- Troca de informação com o exterior:
  - Processo é designado, genericamente, como Input/Output (I/O)
  - O dispositivo que assegura a comunicação designa-se por periférico

# Introdução

- Dispositivos periféricos:
  - Grande variedade (por exemplo: teclado, rato, unidade de disco ...)
  - Com métodos de operação diversos
  - Assíncronos relativamente ao CPU
  - Geram diferentes quantidades de informação com diferentes formatos a diferentes velocidades (de alguns bits/s a dezenas de Megabyte/s)
  - Mais lentos que o CPU e a memória
- É necessária uma interface que funcione como um adaptador entre as características intrínsecas do dispositivo periférico e as do CPU / memória
  - Módulo de I/O

# Módulo de I/O



### Módulo de I/O

- O módulo de I/O pode ser visto como um módulo de compatibilização entre as características e modo de funcionamento do sistema computacional e o dispositivo físico propriamente dito.
- Ao nível do hardware:
  - Adequa as características do dispositivo físico de I/O às características do sistema digital ao qual tem que se ligar. O periférico liga-se ao sistema através dos barramentos, do mesmo modo que todos os outros dispositivos (ex. memória)
- Interação com o dispositivo físico:
  - Lida com as particularidades do dispositivo, nomeadamente, formatação de dados, deteção e gestão de situações de erro, ...
- Ao nível do software:
  - Adequa o dispositivo físico à forma de organização do sistema computacional, disponibilizando e recebendo informação através de registos; esta solução esconde do processador a complexidade e os detalhes de implementação do dispositivo periférico

### Módulo de I/O

- O módulo de I/O permite ao processador ver um modelo simplificado do periférico, escondendo os detalhes de funcionamento
- Com a adoção do módulo de I/O, o dispositivo externo, independentemente da sua natureza e função, passa a ser encarado pelo processador como uma coleção de registos de dados, de controlo e de *status*
- A comunicação entre o processador e o periférico é assegurada por operações de escrita e de leitura, em tudo semelhantes a um acesso a uma posição de memória
  - Ao contrário do que acontece na memória, o valor associado a estes endereços pode mudar sem intervenção do CPU
- O conjunto de registos e a descrição de cada um deles são específicos para cada periférico e constituem o que se designa por modelo de programação do periférico

# Módulo de I/O – modelo de programação

- Data Register(s) (Read/Write)
  - Registo(s) onde o processador coloca a informação a ser enviada para o periférico (*write*) e de onde lê informação proveniente do periférico (*read*)
- Status Register(s) (Read only)
  - Registo(s) que engloba(m) um conjunto de bits que dão informação sobre o estado do periférico (ex. operação terminada, informação disponível, situação de erro, ...)
- Control Register(s) (Write only ou Read/Write)
  - Registo(s) onde o CPU escreve informação sobre o modo de operação do periférico (comandos)
- É comum um só registo incluir as funções de controlo e de *status*. Nesse caso, um conjunto de bits desse registo está associado a funções de controlo (*read/write* ou *write only bits*) e outro conjunto a funções de status (*read only bits*)

### Comunicação entre o CPU e outros dispositivos

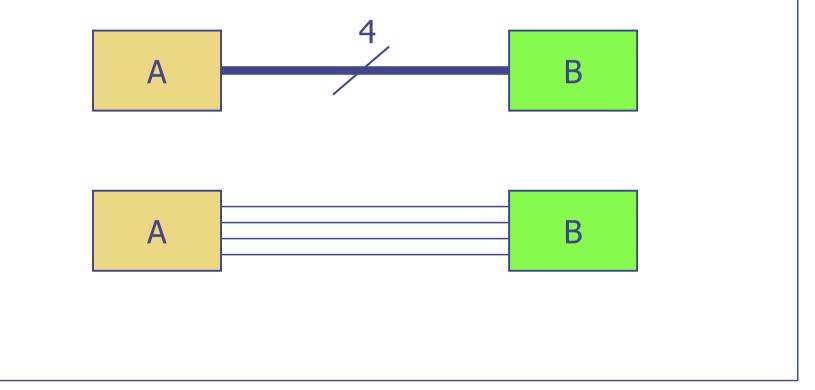
- A iniciativa da comunicação é sempre do CPU, no contexto da execução das instruções
- A comunicação entre o CPU e um dispositivo externo genérico envolve a existência de um protocolo que ambas as partes conhecem e respeitam
- Definem-se, assim, duas operações básicas:
  - Write (fluxo de informação: CPU → dispositivo externo)
  - Read (fluxo de informação: CPU ← dispositivo externo)
- Uma operação de acesso do CPU a um dispositivo externo envolve:
  - Usar o barramento de endereços para especificar o endereço do dispositivo a aceder
  - Usar o barramento de controlo para sinalizar qual a operação a realizar (read ou write)
  - O barramento de dados assegura a transferência de dados entre as duas entidades envolvidas na comunicação

### Seleção do dispositivo externo

- Operação de escrita (CPU → dispositivo externo)
  - apenas 1 dispositivo deve receber a informação colocada pelo CPU no barramento de dados
- Operação de leitura (CPU ← dispositivo externo)
  - apenas 1 dispositivo pode estar ativo no barramento de dados
  - os dispositivos, quando inativos, têm que estar eletricamente desligados do barramento
  - é obrigatório utilizar circuitos com saída **Tri-State**
- Num sistema computacional há múltiplos circuitos ligados ao barramento de dados
  - unidades de I/O
  - circuitos de memória
- Há, pois, necessidade de, a partir do endereço gerado pelo CPU, selecionar apenas um dos vários dispositivos existentes no sistema

### Barramento simples (revisão)

- Barramento (bus) conjunto de ligações (fios) agrupadas, geralmente, segundo uma dada função; cada ligação transporta informação relativa a 1 bit.
- Exemplo barramento de 4 bits que liga os dispositivos A e B

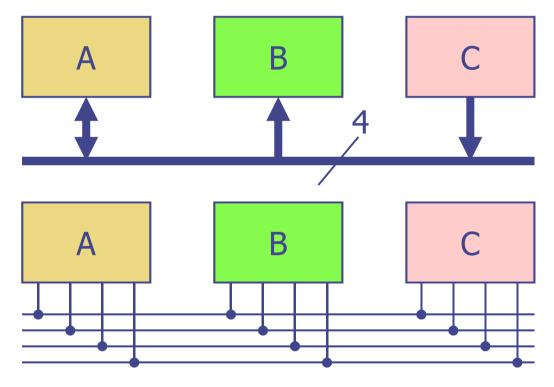


### Barramento partilhado (revisão)

• Barramento partilhado (*shared bus*) - barramento que interliga vários blocos do sistema de computação

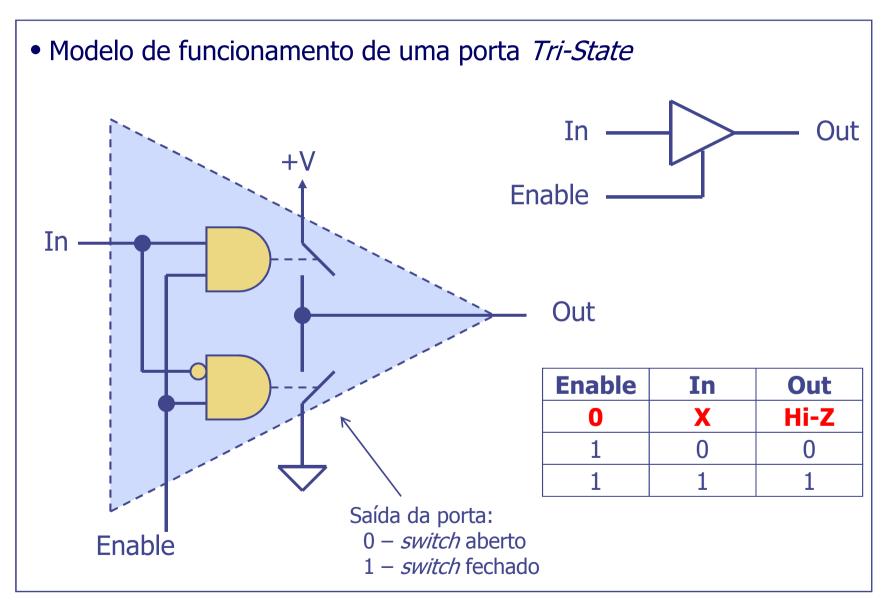
• Exemplo: barramento de interligação entre os blocos funcionais A, B

e C.

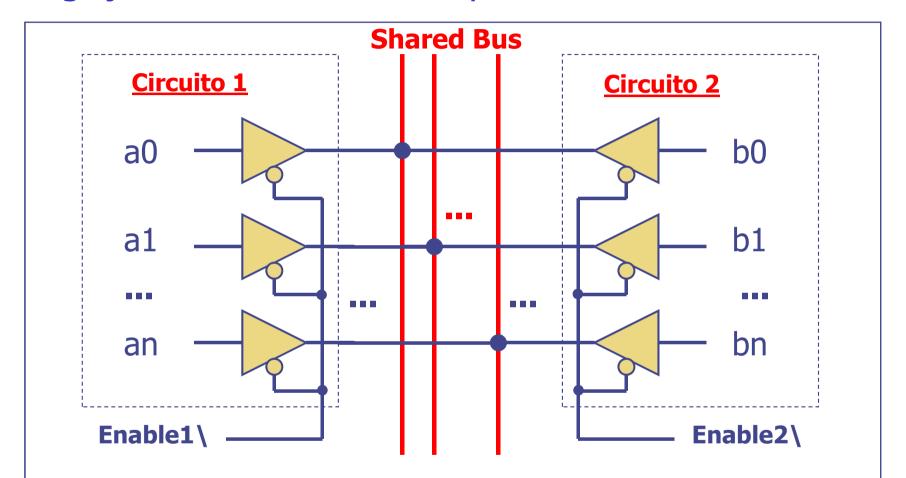


 Neste exemplo, a comunicação pode realizar-se de A para B, de C para A ou de C para B

#### Porta *Tri-State*

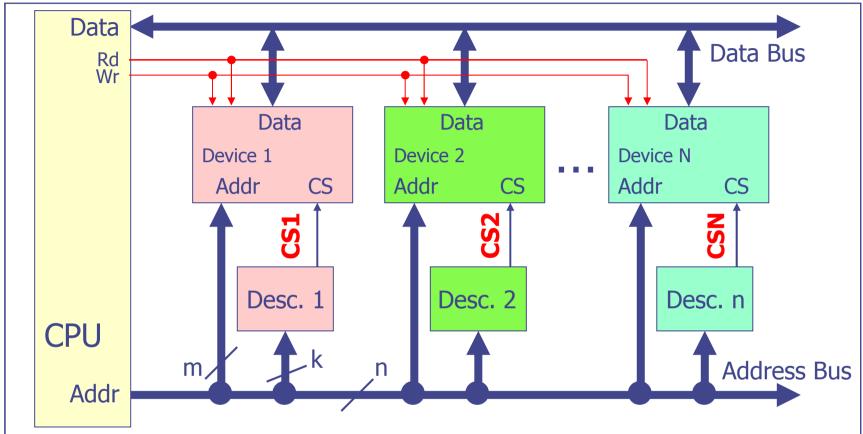


### Ligação a um barramento partilhado



- Os dois sinais "Enablex\" nunca podem estar ativos simultaneamente (ou seja, os dois sinais têm que ser mutuamente exclusivos)
- Num sistema computacional a estes dois circuitos teriam que ser atribuídos endereços distintos que dariam origem aos sinais **Enable1**\ e **Enable2**\

#### Seleção do dispositivo externo



- CS = 0 -> Dispositivo inativo: linhas de dados em alta impedância, não é possível realizar qualquer operação sobre o respetivo dispositivo
- CS = 1 -> Dispositivo ativo; pode ser realizada uma operação (rd/wr)
- Geração dos sinais de seleção (CSn): descodificação de endereços

### Seleção do dispositivo externo

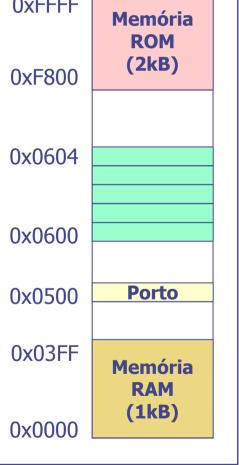
- Para ser possível o acesso individualizado a todos os recursos disponíveis, o dispositivo externo pode necessitar de apenas um endereço ou de uma gama contígua de endereços.
- Exemplos:
  - Para aceder a um porto de saída de 1 byte (por exemplo implementado como um registo de 8 bits) será apenas necessário 1 endereço
  - Para aceder a todas as posições de uma memória de 1kB são necessários, numa organização byte-addressable, 1024 endereços consecutivos (10 bits do barramento de endereços)
  - Para aceder a todos os recursos de um periférico com 5 registos internos, de 1 byte cada, são necessários 5 endereços distintos (3 bits do barramento de endereços)
- A implementação do descodificador de endereços para um dado dispositivo tem que ter em consideração, entre outros aspetos, as necessidades de endereçamento desse dispositivo

#### Mapeamento no espaço de endereçamento

• Exemplo de mapeamento de dispositivos no espaço de endereçamento do microprocessador:

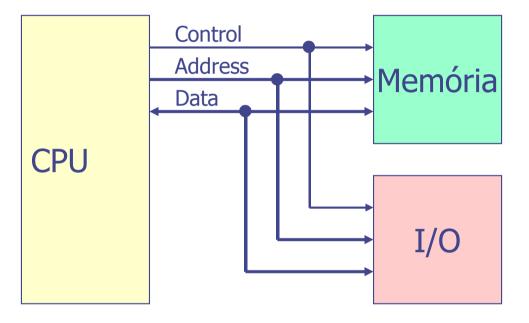


- Organização byte-addressable
- Dispositivos a mapear:
  - porto de saída de 8 bits,
  - memória RAM de 1k x 8 (1 kB) 10 bits
  - memória ROM de 2k x 8 (2 kB) 11 bits
  - periférico com 5 registos de 8 bits 3 bits
- Com estes dados, uma possível solução para o mapeamento dos 4 dispositivos é:
  - Memória de 1kB: [0x0000, 0x03FF]
  - Porto de 1 byte: 0x0500
  - Periférico: [0x0600, 0x0604]
  - Memória de 2kB: [0xF800, 0xFFFF]



#### Endereçamento das unidades de I/O

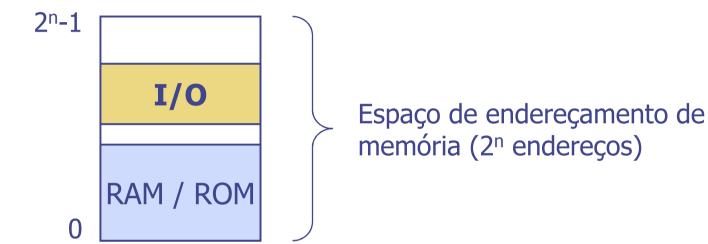
Memory-mapped I/O



- Memória e unidades de I/O coabitam no mesmo espaço de endereçamento
- Uma parte do espaço de endereçamento é reservada para periféricos

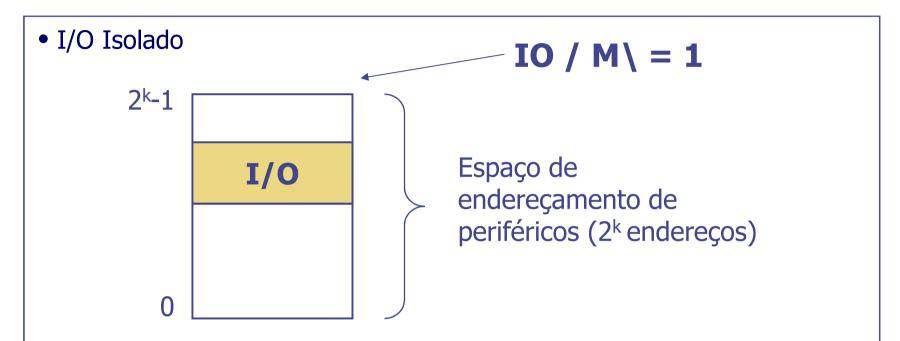
#### Endereçamento das unidades de I/O

• Memory-mapped I/O

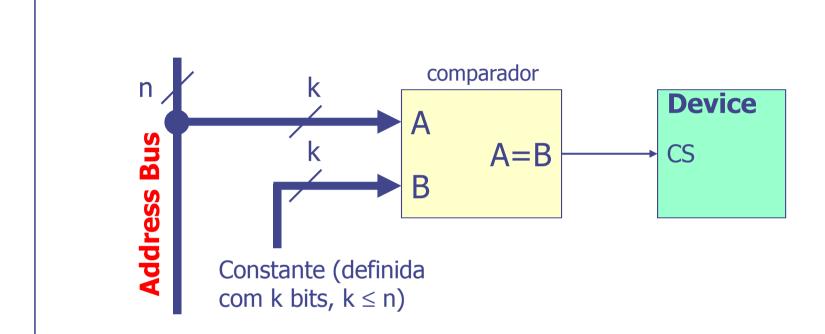


- Às unidades de I/O são atribuídos endereços do espaço de endereçamento de memória
- O acesso às unidades de I/O é feito com as mesmas instruções com que se acede à memória (1w, 1b, sw e sb no caso do MIPS)

#### Endereçamento das unidades de I/O



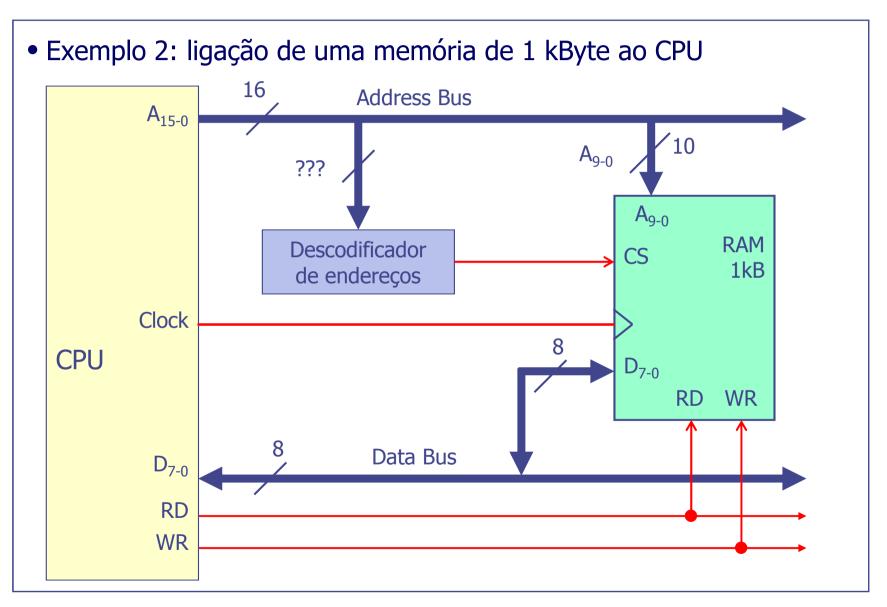
- Memória e periféricos em espaços de endereçamento separados
- Sinal do barramento de controlo indica a qual dos espaços de endereçamento (I/O ou memória) se destina o acesso; por exemplo IO/M\:
  - IO/M\=1 -> acesso ao espaço de endereçamento de I/O
  - IO/M\=0 -> acesso ao espaço de endereçamento de memória
- O acesso às unidades de I/O é feito com instruções específicas

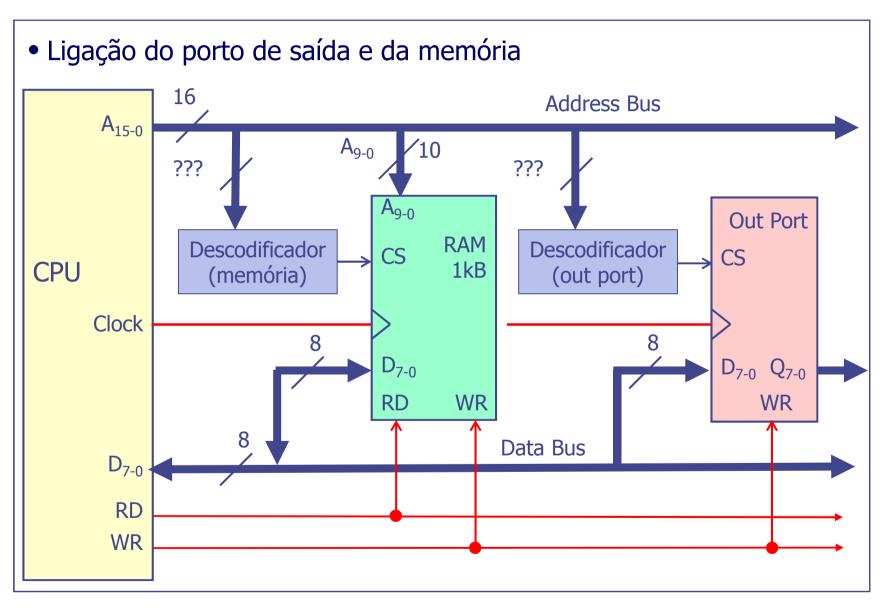


- O dispositivo é selecionado quando a combinação binária presente nos k bits do *address bus* for igual à constante (entrada B)
- "CS": Chip Select (ou "CE" Chip Enable)

- Supondo um CPU com um barramento de endereços de 16 bits e um barramento de dados de 8 bits
  - 16 bits  $(A_{15}-A_0) \rightarrow (2^{16}=64 \text{ k})$
  - 8 bits (D<sub>7</sub>-D<sub>0</sub>)
- Exemplo 1: ligação de um porto de saída de 1 byte ao CPU
- Exemplo 2: ligação de uma memória de 1 kByte ao CPU
  - 1 kByte (1k x 8) 10 bits de endereço (2<sup>10</sup>=1k)

• Exemplo 1: ligação de um porto de saída de 1 byte ao CPU 16 **Address Bus** A<sub>15-0</sub> ??? Porto Descodificador CS de de endereços saída Clock Saídas  $Q_{7-0}$ CPU digitais para D<sub>7-0</sub> o exterior WR Data Bus  $D_{7-0}$ **RD** WR





- Descodificação total
  - Para uma dada posição de memória/periférico existe apenas um endereço possível para acesso
  - Todos os bits relevantes são descodificados
- Descodificação parcial
  - Vários endereços possíveis para aceder à mesma posição de memória/periférico
  - Apenas alguns bits s\u00e3o descodificados
  - Conduz a circuitos de descodificação mais simples (e menores atrasos)

- Descodificador de endereços da memória do exemplo anterior (1k)
  - Supondo que se pretende a memória mapeada a partir do endereço 0x0000 do espaço de endereçamento de 16 bits, quantos bits será necessário descodificar? Quais são esses bits?
- Descodificador de endereços do porto de saída
  - Supondo que se pretende o porto mapeado no endereço 0x0500 do espaço de endereçamento de 16 bits, quantos bits será necessário descodificar? Quais são esses bits?
- Descodificação total para o caso do porto:

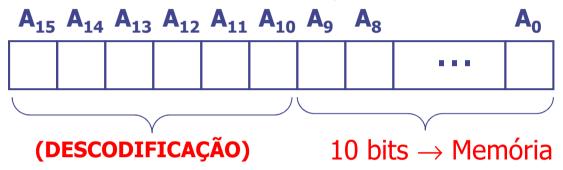
$$A0\ \Leftrightarrow \overline{A0}$$

```
0 \times 0500 = 0000 \ 0101 \ 0000 \ 0000
```

Qual a consequência de se remover da expressão acima o termo A0\?

Para o descodificador da memória do exemplo anterior

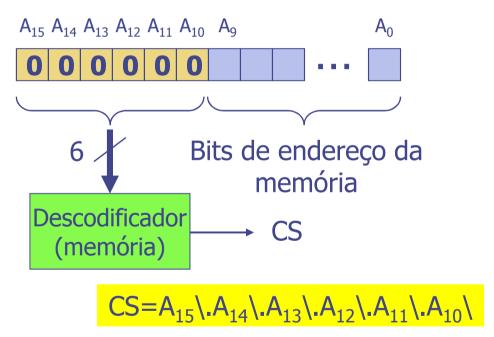
Bits do barramento de endereços

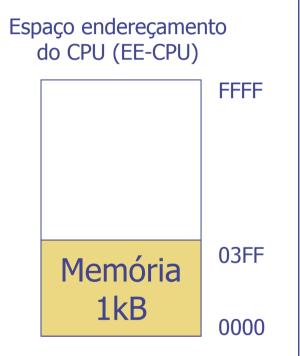


- Para garantir que a memória de 1kB está mapeada a partir do endereço 0x0000 (na gama 0x0000-0x03FF), há várias soluções possíveis. Vamos analisar as seguintes 3:
  - 1) descodificação total usar os 6 bits A15 a A10 (ex. 000000)
  - 2) descodificação parcial usar apenas A13, A12, A11 e A10 e ignorar A15 e A14 (e.g. xx0000)
  - 3) descodificação parcial usar A15, A14, A13 e A12 e ignorar A11 e A10 (e.g. 0000xx)
- Que implicações têm estas escolhas?

#### Descodificação de endereços - descodificação total

 Solução 1 – utilizar todos os bits possíveis, ex. 000000. Isto significa que um endereço só é válido para aceder à memória se tiver os 6 bits mais significativos a 0

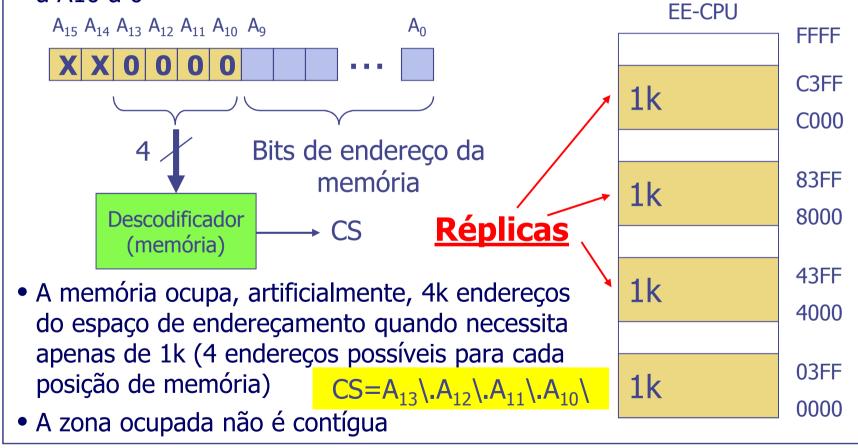




- A memória ocupa 1k do espaço de endereçamento
- Apenas 1 endereço possível para cada posição de memória

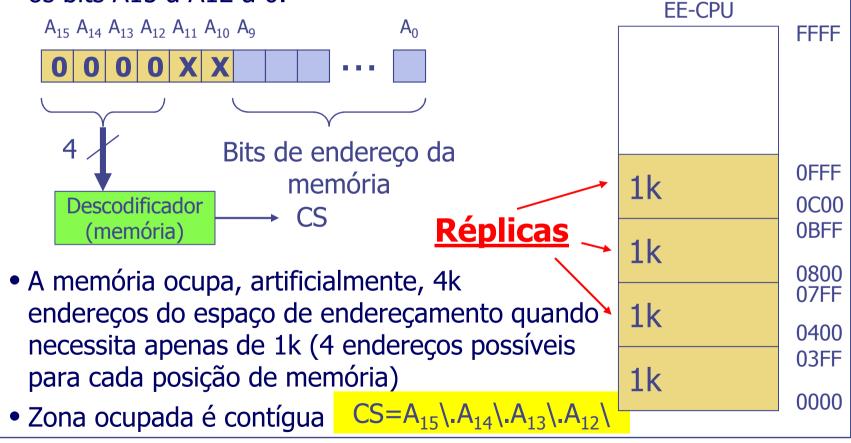
#### Descodificação de endereços – descodificação parcial

Solução 2 – usar A13, A12, A11 e A10 e ignorar A15 e A14, e.g.
 xx0000. Isto significa que um endereço válido para aceder à memória não depende do valor dos bits A15 e A14, mas tem que ter os bits A13 a A10 a 0



#### Descodificação de endereços – descodificação parcial

Solução 3 – usar A15, A14, A13 e A12 e ignorar A11 e A10, e.g.
 OOOOxx. Isto significa que um endereço válido para aceder à memória não depende do valor dos bits A11 e A10, mas tem que ter os bits A15 a A12 a 0.

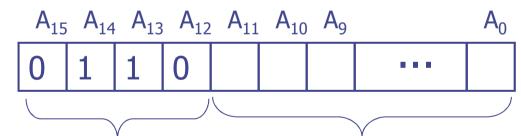


# Descodificação de endereços – exercício

- Escrever a equação lógica do descodificador de endereços para uma memória de 4 kByte, mapeada num espaço de endereçamento de 16 bits, que respeite os seguintes requisitos:
  - Endereço-base: 0x6000; descodificação total.

4 kByte = 
$$2^{12}$$
 ( $2^{12}$  - 1 =  $0x0FFF$ )

Endereço final da memória:  $0x6000 + 2^{12} - 1 = 0x6FFF$ 



4 bits → Descodificação 12 bits → memória

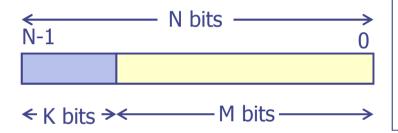
- Lógica positiva: CS =  $A_{15} \setminus A_{14} \cdot A_{13} \cdot A_{12} \setminus$
- Lógica negativa: CS\ =  $A_{15} + A_{14} + A_{13} + A_{12}$

# Descodificação de endereços – exercícios

- 1. Suponha que, no exercício anterior, não se descodificaram os bits A14 e A12, resultando na expressão CS\ = A15 + A13\
  - a) Indique as gamas do espaço de endereçamento de 16 bits ocupadas pela memória.
  - b) Indique os endereços possíveis para aceder à 15<sup>a</sup> posição da memória.
- 2. Escreva as equações lógicas dos 4 descodificadores necessários para a geração dos sinais de seleção para cada um dos dispositivos do exemplo do slide 16.

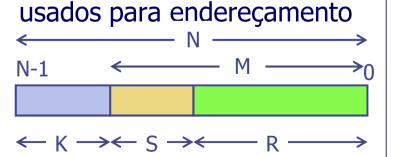
# Gerador de sinais de seleção programável

 Como se viu anteriormente, os N bits do espaço de endereçamento podem, para efeitos de descodificação de endereços e endereçamento, ser divididos em dois grupos: K bits, usados para descodificação, M bits, usados para endereçamento dentro da gama descodificada



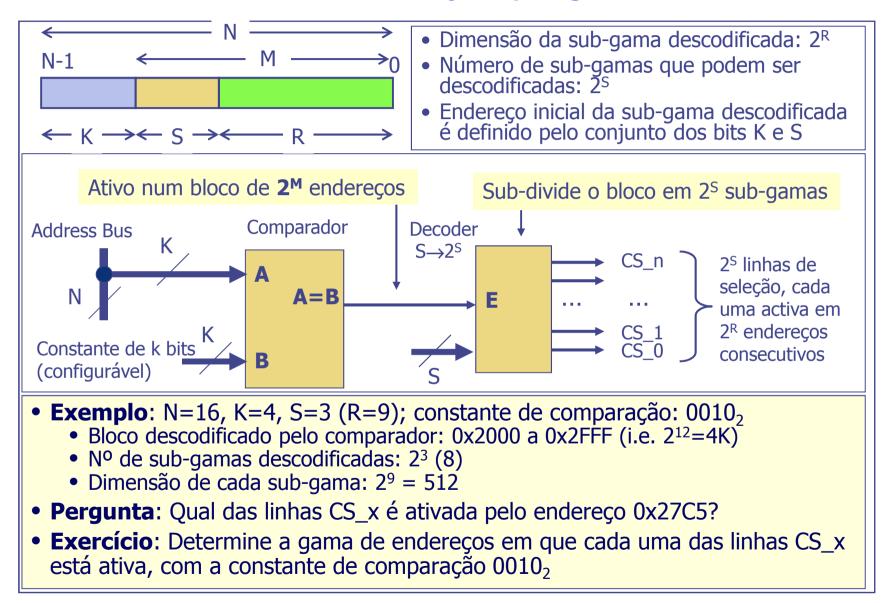
- Dimensão da gama descodificada: 2<sup>M</sup>
- Número de gamas que podem ser descodificadas: 2<sup>K</sup>
- Endereço inicial da gama descodificada é definida pela combinação binária dos K bits

 O mesmo método pode ser aplicado para a sub-divisão dos M bits da gama descodificada: S bits usados para descodificação, R bits



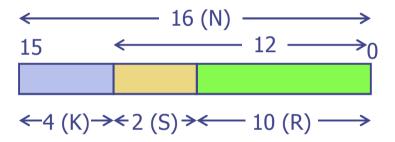
- Dimensão da sub-gama descodificada: 2<sup>R</sup>
- Número de sub-gamas que podem ser descodificadas: 2<sup>S</sup>
- Endereço inicial da sub-gama descodificada é definido pelo conjunto dos bits K e S

# Gerador de sinais de seleção programável



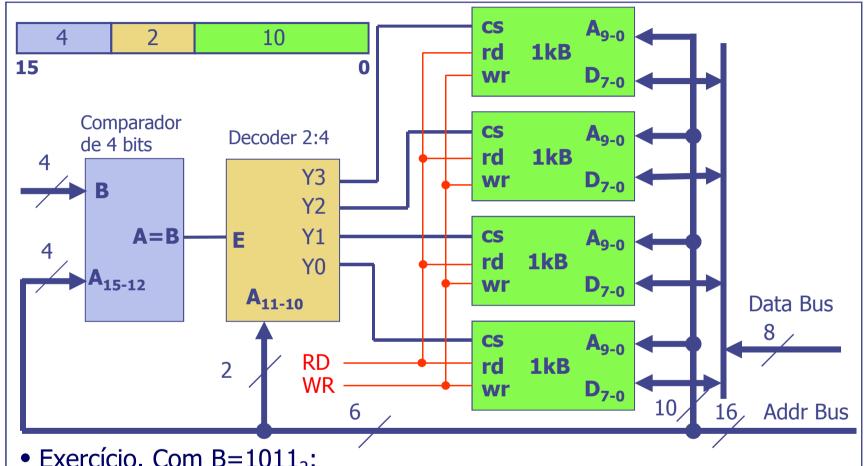
#### Gerador de sinais de seleção programável - exercício

 Pretende-se gerar os sinais de seleção para 4 memórias de 1 kByte, a colocar em endereços consecutivos, de modo a formar um conjunto de 4 kByte. O endereço inicial deve ser configurável e o espaço de endereçamento é de 16 bits.



- N (16) espaço de endereçamento
- R (10) bits necessários para endereçar todas as posições de um circuito de memória de 1kB (1024)
- S (2) bits usados para descodificar 4 gamas consecutivas de 1k cada
- K bits usados para atribuir o endereço inicial da gama de 4k descodificada. Número de bits: 16 (10 + 2) = 4

#### Gerador de sinais de seleção programável - exercício



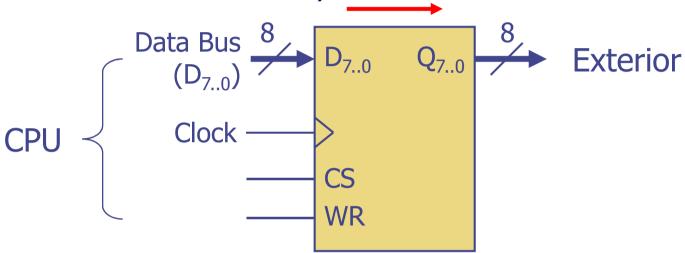
- Exercício. Com B=1011<sub>2</sub>:
  - Indique qual a memória selecionada quando o endereço é 0xB935;
  - Construa o mapa de memória com os endereços inicial e final de cada uma das 4 memórias.

### Gerador de sinais de seleção programável - exercícios

- 1. Pretende-se gerar os sinais de seleção para os seguintes 4 dispositivos: 1 porto de saída de 1 byte, 1 memória RAM de 1 kByte (byte-addressable), 1 memória ROM de 2 kByte (byte-addressable), 1 periférico com 5 registos de 1 byte cada um. O espaço de endereçamento a considerar é de 20 bits.
  - a) Desenhe o gerador de linhas de seleção para estes 4 dispositivos, baseando-se no modelo discutido nos slides anteriores e usando a mesma sub-gama para o periférico e para o porto de saída de 1 byte.
  - b) Especifique a dimensão de todos os barramentos e quais os bits que são usados.
  - c) Desenhe o mapa de memória com o endereço inicial e final do espaço efetivamente ocupado por cada um dos 4 dispositivos, considerando para o conjunto um endereço-base por si determinado.
- 2. O periférico com 5 registos, do exercício anterior, tem um barramento de endereços com três bits. Suponha que esses bits estão ligados aos bits A0, A1 e A2 do barramento de endereços do CPU.
  - a) Usando o descodificador desenhado no exercício anterior, indique os 16 primeiros endereços em que é possível aceder ao registo 0 (selecionado com A0, A1 e A2 a 0)
  - b) Repita o exercício anterior supondo que os 3 bits do barramento de endereços do periférico estão ligados aos bits A2, A3 e A4 do barramento de endereços.

### Exemplos de portos de E/S – porto de saída de 8 bits

 Porto de saída de 8 bits (um porto de saída é um dispositivo com capacidade de armazenamento)

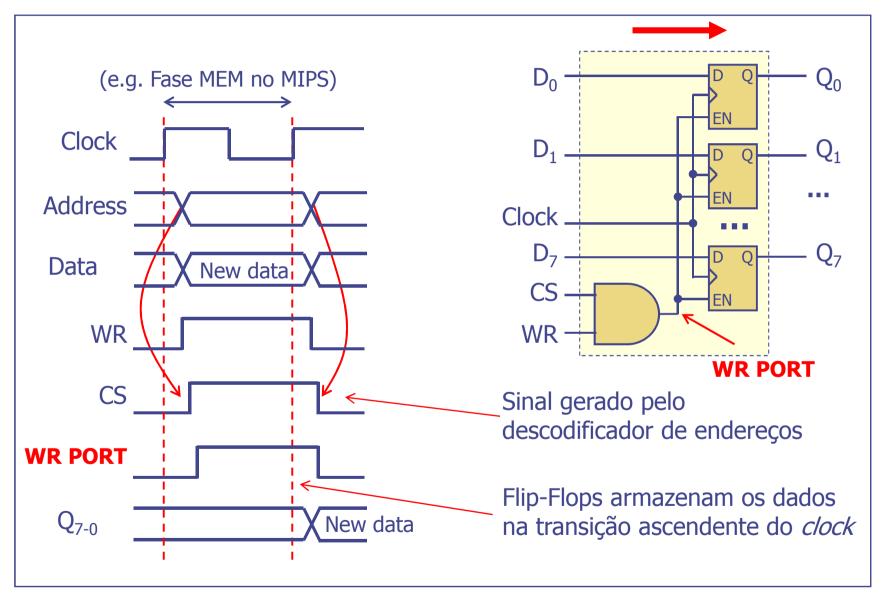


- O porto armazena informação proveniente do CPU, transferida durante uma operação de escrita na memória (fase MEM das instruções sw, sb, no caso do MIPS)
- A escrita no porto é feita na transição ativa do relógio se os sinais "CS" e "WR" estiverem ambos ativos
- O sinal "CS" é gerado pelo descodificador de endereços: fica ativo se o endereço gerado pelo CPU coincidir com o endereço atribuído ao porto

## Porto de saída de 8 bits (descrição em VHDL)

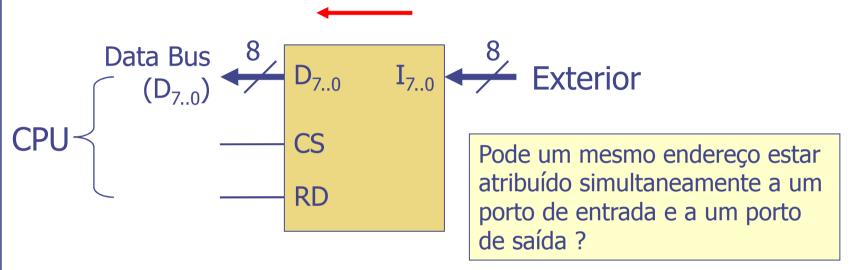
```
entity OutPort is
  port(clk, wr, cs : in std logic;
       dataIn : in std_logic_vector(7 downto 0);
       dataOut : out std logic vector(7 downto 0));
end OutPort;
architecture behav of OutPort is
begin
  process(clk)
  begin
     if(rising edge(clk)) then
        if(cs = '1' and wr = '1') then
          dataOut <= dataIn;</pre>
        end if;
     end if;
  end process;
end behav;
```

### Porto de saída de 8 bits



#### Exemplos de portos de E/S – porto de entrada de 8 bits

• Porto de entrada de 8 bits (em geral, um porto de entrada não tem capacidade de armazenamento)

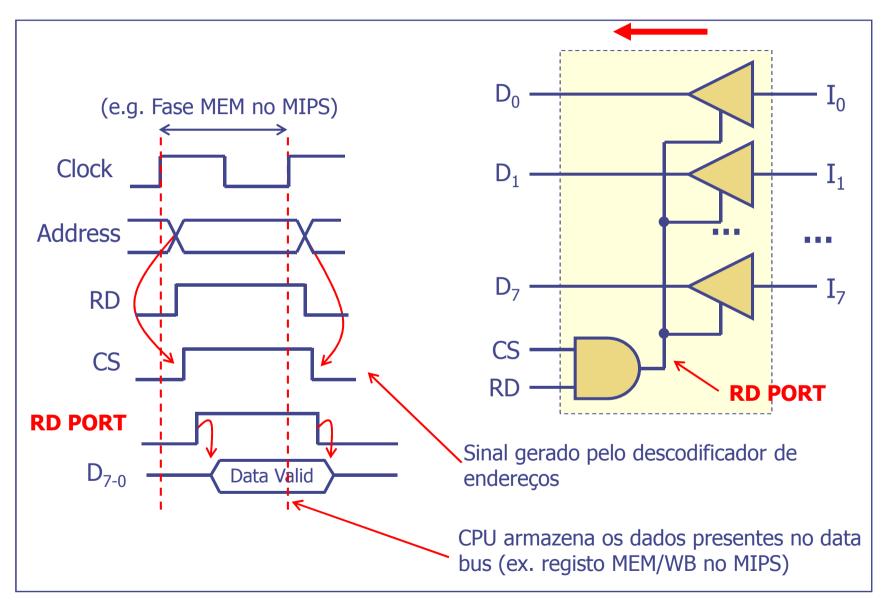


- A informação presente nas 8 linhas de entrada (I7..0) é transferida para o CPU durante uma operação de leitura (fase MEM das instruções lw, lb no caso do MIPS)
- As saídas D7..0 têm obrigatoriamente portas *tri-state* que só são ativadas quando estão ativos, simultaneamente, os sinais "CS" e "RD"
- Ao nível do porto, a operação de leitura é assíncrona, pelo que não é necessário o sinal de relógio

# Porto de entrada (descrição em VHDL)

```
entity InPort is
  port(rd, cs : in std logic;
        dataIn : in std logic vector(7 downto 0);
        dataOut : out std logic vector(7 downto 0));
end InPort;
architecture behav of InPort is
begin
  process(rd, cs, dataIn)
  begin
     if(cs = '1' and rd = '1') then
        dataOut <= dataIn;</pre>
     else
        dataOut <= (others => 'Z');
     end if;
  end process;
end behav;
```

#### Porto de entrada de 8 bits



## Portos de I/O no PIC32

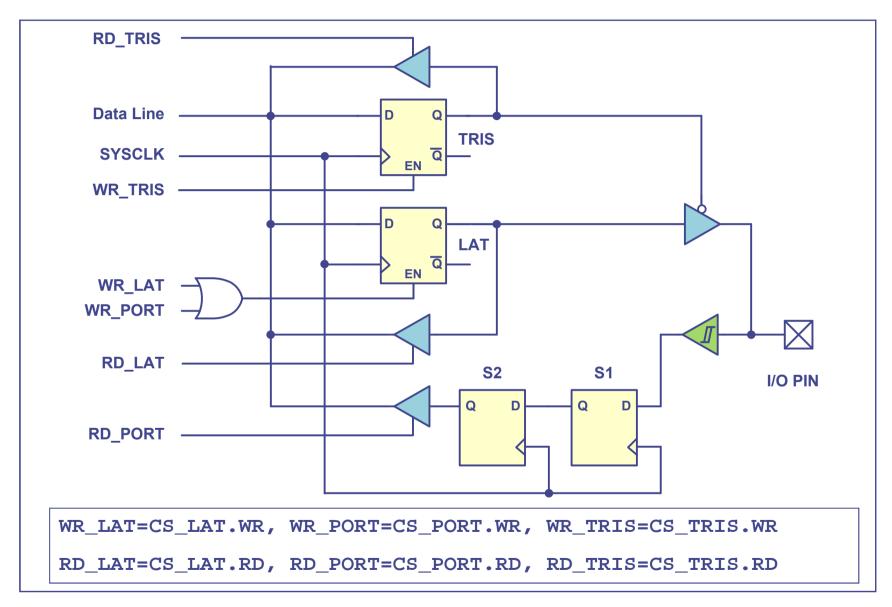
 O microcontrolador PIC32MX795F512H disponibiliza vários portos de I/O, com várias dimensões (16 bits, no máximo), identificados com as siglas:

```
RB (16 bits, I/O)
RC (1 bit, I/O)
RD (8 bits, I/O)
RE (4 bits, I/O)
RF (5 bits, I/O)
RG (4 de I/O + 2 I)
```

- Cada um dos bits de cada um destes portos pode ser configurado, por programação, como entrada ou saída
- Ou seja, um porto de I/O de n bits do PIC32 é um conjunto de n portos de I/O de 1 bit

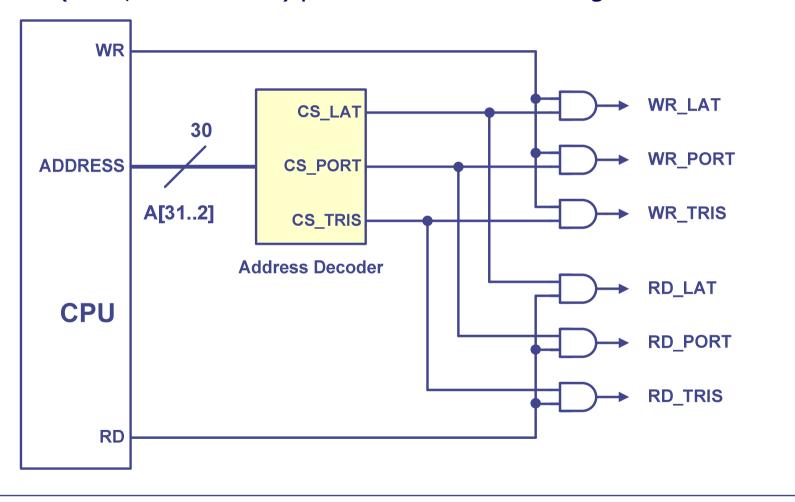
## Portos de I/O no PIC32

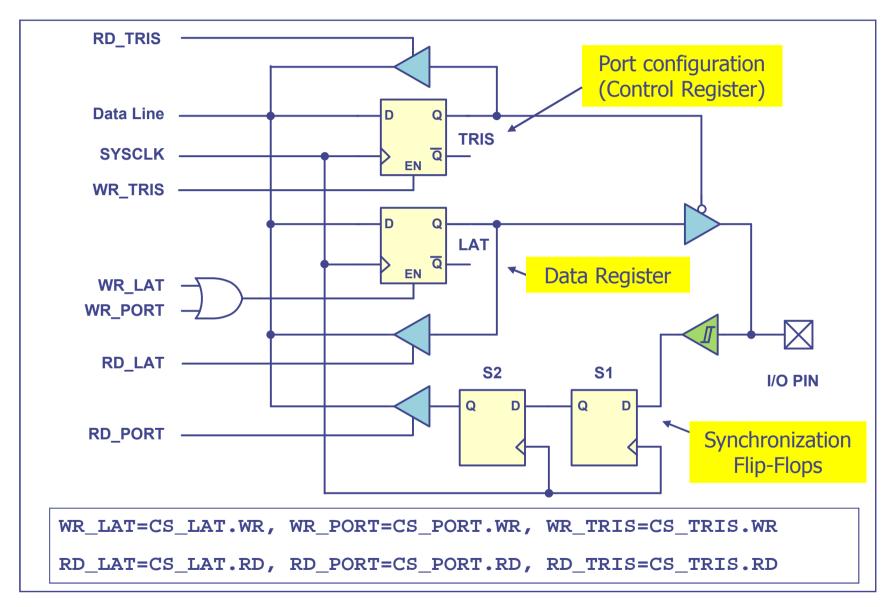
- Cada um dos portos (B a G) tem associado um total de 12 registos de 32 bits. Desses, os que vamos usar são:
  - TRIS usado para configuração do porto (entrada ou saída)
  - **PORT** usado para ler valores de um porto de entrada
  - LAT usado para escrever valores num porto de saída
- A configuração de cada um dos bits de um porto, como entrada ou saída, é feita através dos registos TRISx ("Tri-state" registers), em que x é a letra que identifica o porto (B a G)
  - TRISxn = 1, bit n do porto x configurado como entrada
  - TRISxn = 0, bit n do porto x configurado como saída



### Descodificação de endereços para acesso aos portos

• Os sinais que permitem a escrita e a leitura dos 3 registos de um porto (TRIS, PORT e LAT) podem ser obtidos do seguinte modo:





# Portos de I/O no PIC32

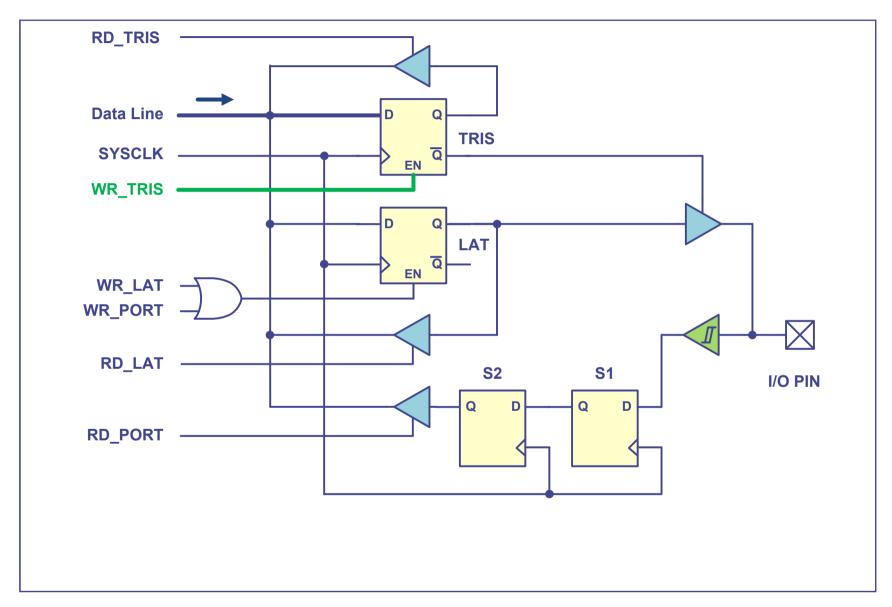
- A escrita no porto é efetuada no endereço referenciado pelo identificador LATx, em que x é a letra que identifica o porto
- A leitura do porto é feita do endereço referenciado por **PORT**x
- Os portos estão mapeados no espaço de endereçamento unificado do PIC32 (ver aula 2), em endereços definidos pelo fabricante

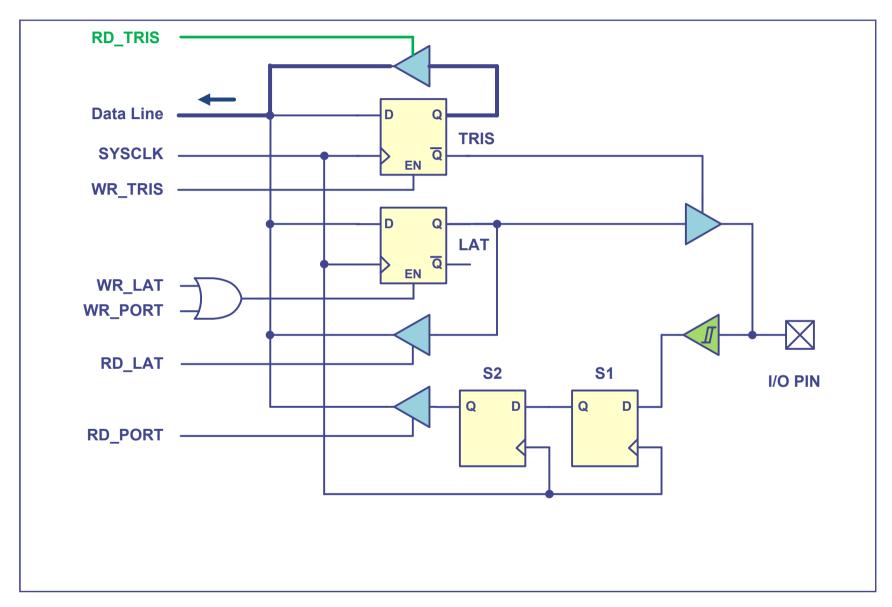
• Exemplos: Endereço de TRISB: 0xBF886040

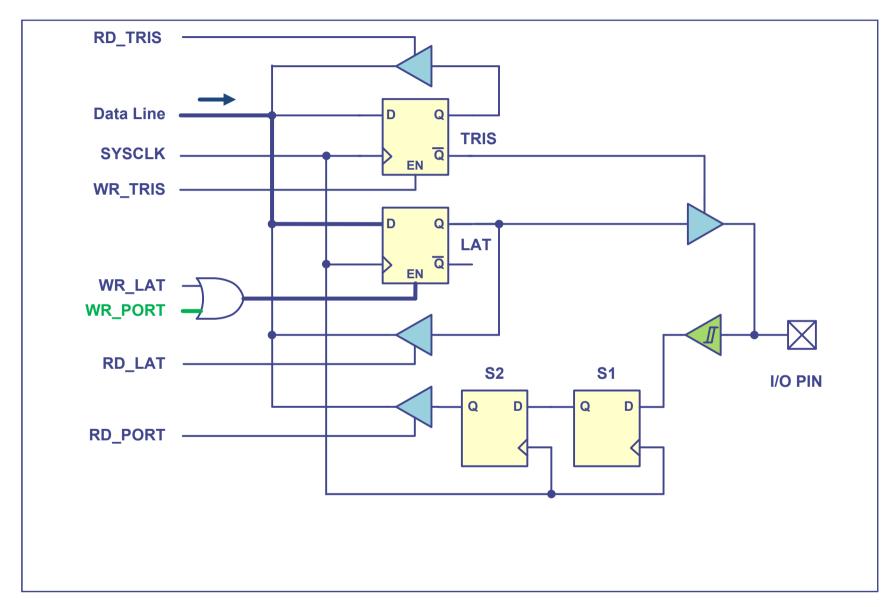
Endereço de PORTB: 0xBF886050

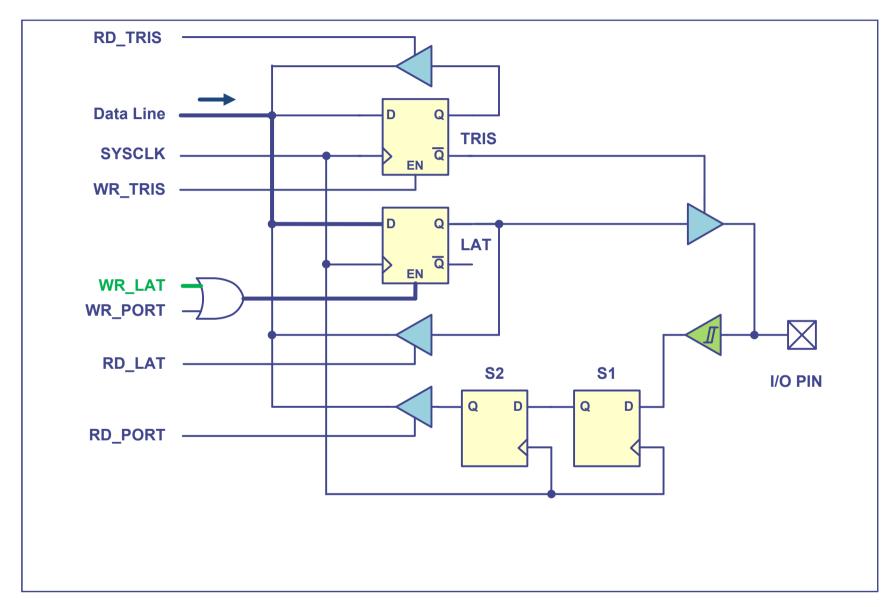
Endereço de LATB: 0xBF886060

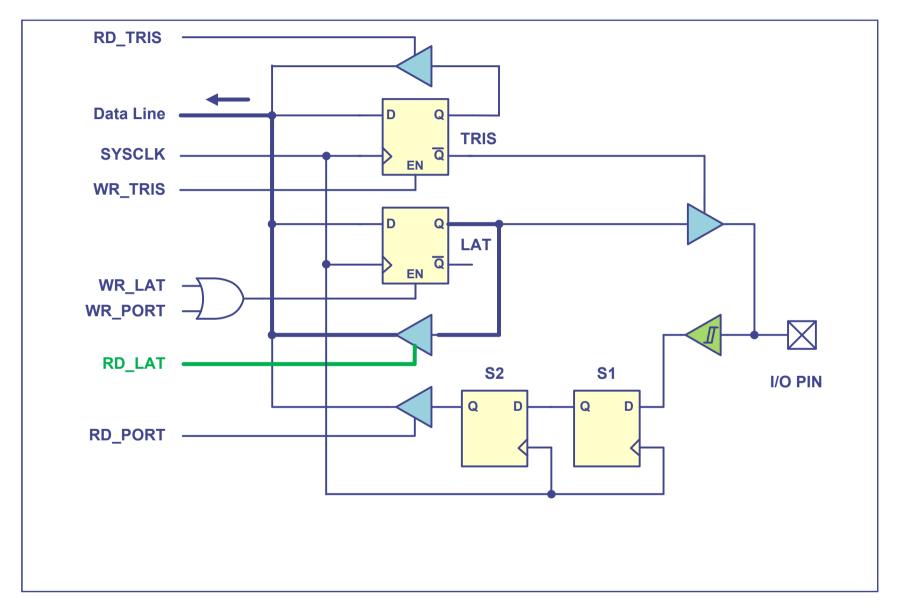
- Cada porto de entrada inclui uma porta *schmitt trigger* (comparador com histerese) que tem o objetivo de melhorar a imunidade ao ruído
- Ainda no porto de entrada, o sinal exterior passa por um *shift register* de duas posições antes de chegar à linha de dados do CPU ("data line")
- O *shift register* sincroniza o sinal externo (assíncrono) com o instante de leitura do CPU. Os dois *flip-flops* impõem um atraso de, até, dois ciclos de relógio na propagação do sinal até ao barramento de dados

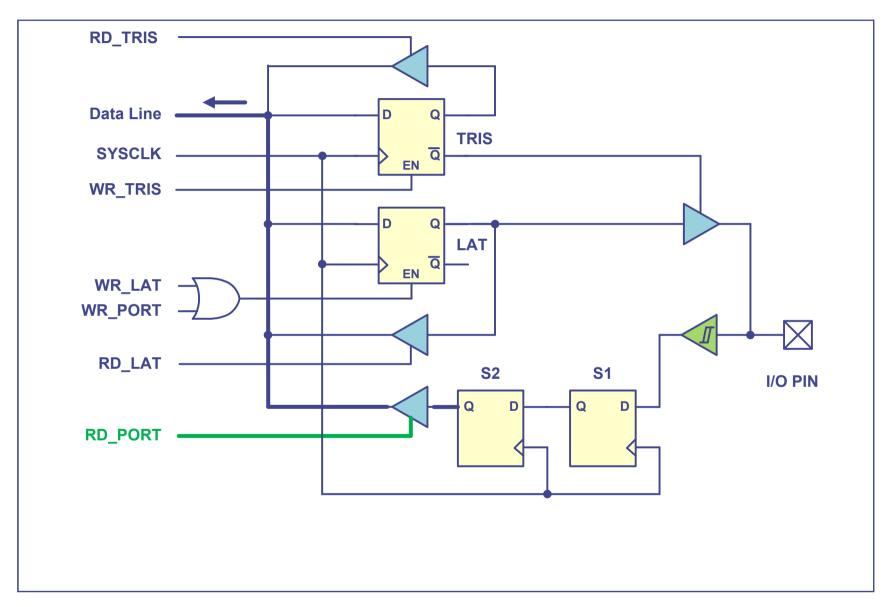


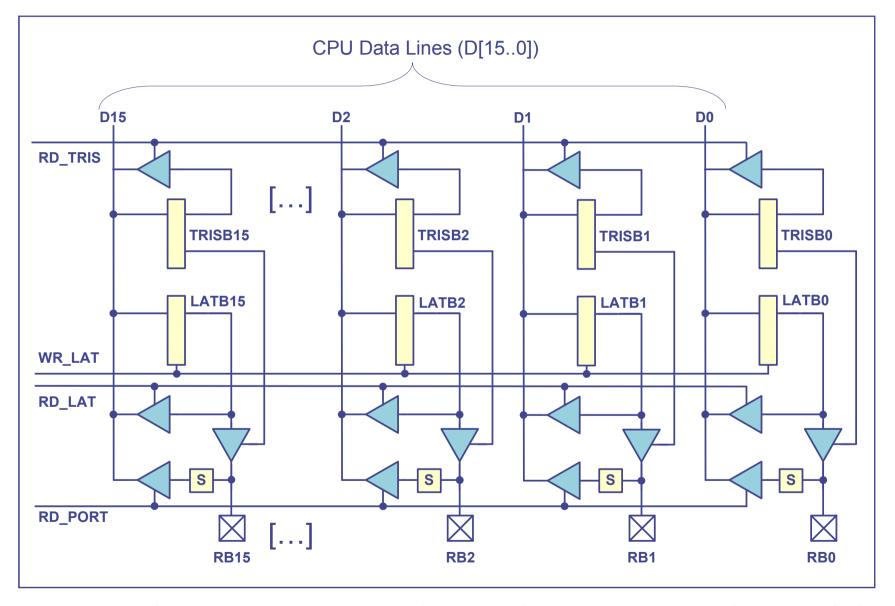












## Exemplo de configuração/utilização dos portos

• Configurar o bit 0 do porto D (RD0) como saída. Gerar nesse porto um sinal de 1 Hz (i.e. RD0=1 durante 0.5s, RD0=0 durante 0.5s)

```
.equ SFR BASE HI, 0xBF88
       .equ TRISD, 0x60C0 # TRISD address is 0xBF8860C0
       .equ LATD, 0x60E0 # LATD address is 0xBF8860E0
       .data
       .text
       .globl main
main:
      lui $t0, SFR BASE HI # 16 MSbits of port addresses
       lw $t1, TRISD($t0) # Read TRISD register
       andi $t1, $t1, 0xFFFE # Modify bit 0 (0 is OUT)
       sw $t1, TRISD($t0) # Write TRISD (port configured)
      lw $t1, LATD($t0) # Read LATD
loop:
       ori $t1, $t1, 0x0001 # Modify bit 0 (set)
           $t1, LATD($t0) # Write LATD
       SW
# put here: while(readCoreTimer() < 10000000); resetCoreTimer();</pre>
       lw $t1, LATD($t0) # Read LATD
       andi $t1, $t1, 0xFFFE # Modify bit 0 (reset)
           $t1, LATD($t0) # Write LATD
       SW
# put here: while(readCoreTimer() < 10000000); resetCoreTimer();</pre>
       j
             loop
```

## Exemplo de configuração/utilização dos portos

 Configurar os bit 0 e 1 do porto E (RE0 e RE1) como entrada e saída, respetivamente. Em ciclo infinito, ler o valor do porto de entrada e escrever o valor lido no porto de saída

```
SFR BASE HI, 0xBF88
       .equ
       .equ TRISE, 0x6100 # TRISE address is 0xBF886100
       .equ PORTE, 0x6110 # PORTE address is 0xBF886110
       .equ LATE, 0x6120 # LATE address is 0xBF886120
       .data
       .text
      .globl main
main: lui
              $t0, SFR BASE HI # 16 MSbits of port addresses
             $t1, TRISE($t0) # Read TRISE register
       lw
       ori
             $t1, $t1, 0x0001 # bit0 = 1 (IN)
       andi
             $t1, $t1, 0xFFFD # bit1 = 0 (OUT)
             $t1, TRISE($t0) # TRISE configured
       SW
             $t1, PORTE($t0) # Read PORTE register
loop:
      lw
      andi
             $t2, $t1, 0x0001 #
       sll
             $t2, $t2, 1 #
      andi
             $t1, $t1, 0xFFFD # bit1 = 0
              $t1, $t1, $t2 #
       or
              $t1, LATE($t0) # Write LATE register
       SW
              loop
```