

# ESTUDO DO ALGORITMO SPSO<sub>AP+AD</sub> EM OTIMIZAÇÃO DINÂMICA CONTÍNUA

### SIN5006 - INTELIGÊNCIA COMPUTACIONAL

Prof. Dra. Patrícia Oliveira Aluno Pável Emmanuel Pereira Lelis

# **DEFINIÇÃO DO PROBLEMA:** O Desafio da Otimização Dinâmica

Problemas de Otimização Dinâmica (DOPs), onde a função objetivo, restrições ou ambos mudam ao longo do tempo, são prevalentes em diversas áreas da engenharia e ciência.

Maximize: 
$$f^{(t)}(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x}, \alpha^{(t)}), \ \mathbf{x} = \{x_1, x_2, \dots, x_d\}$$
  
Subject to:  $\mathbf{x} \in \mathbb{X}$ :  $\mathbb{X} = \{\mathbf{x} \mid Lb_i \leq x_i \leq Ub_i\}, \ i \in \{1, 2, \dots, d\},$   
 $g_j^{(t)}(\mathbf{x}) \leq 0, \ j \in \{1, 2, \dots, \hat{g}\},$   
 $h_k^{(t)}(\mathbf{x}) = 0, \ k \in \{1, 2, \dots, \hat{h}\},$ 

# **DEFINIÇÃO DO PROBLEMA:** O Desafio da Otimização Dinâmica

- Rastreamento de Ótimos Móveis: O principal desafio não é apenas encontrar o ótimo global, mas seguilo à medida que ele muda de posição e/ou valor na paisagem de fitness.
- O que era uma excelente solução em t-1 pode ser medíocre ou ruim em t.
- Algoritmos de otimização são projetados para convergir. Em DOPs, essa convergência se torna um problema quando convergir para um ótimo que se tornou obsoleto após uma mudança.
- O algoritmo precisa reagir rápido e encontrar (ou se aproximar) do novo ótimo antes que o ambiente mude novamente.
- Recursos Computacionais Limitados: Frequentemente, há um número finito (e às vezes pequeno) de avaliações de fitness ou tempo de processamento disponível entre as mudanças ambientais

# **DEFINIÇÃO DO PROBLEMA:** O Desafio da Otimização Dinâmica

Yazdani et al (2023) comentam que muitos problemas do mundo real são inerentemente dinâmicos. Exemplos:

- Engenharia: Controle adaptativo de processos.
- Logística: Roteamento de veículos em tempo real.
- Finanças: Gestão de portfólios, precificação dinâmica.
- Robótica: Navegação em ambientes com obstáculos móveis.
- Telecomunicações: Alocação de recursos de rede.

Os altores discutem que algoritmos de otimização tradicionais, projetados para ambientes estáticos, frequentemente falham em DOPs devido a desafios como convergência para ótimos obsoletos, perda de diversidade populacional e gestão inadequada de recursos computacionais limitados entre mudanças ambientais.

### Geração de Indivíduos e Espécies

- Utiliza Particle Swarm Optimization (PSO) com fator de convergencia para otimização local.
- Clustering baseado em Posição ( $P_{best}$ ) e Fitness, refeito a cada iteração.
- Indivíduo com melhor fitness vira "semente"; adiciona-se os n-1 vizinhos mais próximos para formar a espécie.
- A  $P_{\text{best}}$  da semente da espécie serve como  $G_{\text{best}}$  (atrator) para os membros daquela espécie.

### Classificação de espécies

- **Distância Espacial:** As espécies são classificadas de acordo com a dispersão relacionado a distancia de cada membro ao Pbest da espécie.  $\mathbf{c}_i$
- Tracker: Espécie convergida (localizou um pico). Critério:  $\mathbf{c}_i \leq \mathbf{r}_{track}$ . Responsável por seguir o pico.
- Non-Tracker: Espécie não convergida ( $\varsigma_i > r_{track}$ ). Responsável por explorar.
- Limiar r<sub>track</sub>: É adaptativo, definido como a severidade da mudança estimada (ŝ) para garantir que a
  re-diversificação pós-mudança não reclassifique um tracker como non-tracker

### Componente AP: Mecanismos de Adaptação Populacional

### Incremento de Indivíduos (+):

Se todas as espécies atuais convergiram ( $\forall i, \varsigma_i \leq r_{generate}$ ) E  $N < N_{max}$ : Adiciona m (NewlyAddedPopulationSize = 5) novas partículas aleatórias à população.

### Redução (-):

Se Distância( $\mathbf{P}_{best}(\mathbf{semente}_i)$ ,  $\mathbf{P}_{best}(\mathbf{semente}_j)$ ) <  $\mathbf{r}_{excl}$ : Remove todos os indivíduos da espécie cuja semente tem pior fitness.

### **Anti-Convergência (=):**

SE N=N max (limite de espécies atingido) E todas as espécies convergiram ( $\forall i, \varsigma_i \leq r_{generate}$ ): Em vez de adicionar, reinicializa aleatoriamente os indivíduos da espécie com a pior semente.

**Raios Adaptativos:** Os limiares  $\mathbf{r}_{\text{generate}}$  e  $\mathbf{r}_{\text{excl}}$  são ajustados a cada iteração com base no número atual de espécies N e nos limites do espaço de busca

Componente AD: Objetivo e Mecanismo

### **Objetivo AD:**

Alocar recursos computacionais (avaliações de fitness) eficientemente. Evitar "super exploração" desnecessária por espécies tracker que já estão suficientemente próximas de seus picos.

### Mecanismo de desativação

- Aplica-se apenas a espécies classificadas como Tracker.
- A cada iteração, uma espécie tracker i é desativada se seu tamanho espacial  $\mathbf{c}_i$  for menor ou igual ao raio de desativação adaptativo  $\mathbf{r}_a$  (**CurrentDeactivation**).
- Espécies desativadas "hibernam": não executam o passo de otimização PSO naquela iteração, economizando avaliações de fitness .
- Exceção Importante: A espécie tracker com a melhor semente global (o líder geral) nunca é desativada, garantindo que a melhor solução encontrada continue sendo refinada.

### Adaptação a Mudança

Ocorre imediatamente após uma mudança ambiental ser detectada.

#### **Passos Executados:**

- 1. Estimar Severidade (**\$**): Calcula a distância média que as sementes dos trackers se moveram entre os dois ambientes anteriores. **\$** informa a intensidade da mudança.
- 2. Aumentar Diversidade: Reposiciona aleatoriamente os membros (não a semente) das espécies tracker numa hiper-esfera em torno da  $\mathbf{P}_{\text{best}}$  da semente, com raio proporcional a  $\hat{\mathbf{s}}$ . Isso ajuda a re-explorar a área onde o pico pode ter se movido.
- 3. Reavaliar Todas as Partículas: Calcula o fitness de todas as partículas na nova paisagem de fitness. Essencial para lidar com a memória obsoleta.
- 4. Resetar Pbest: O  $\mathbf{P}_{\text{best}}$  de cada partícula é atualizado para sua posição/fitness atuais após a reavaliação.
- 5. Atualizar/Resetar Parâmetros Adaptativos:  $\hat{\mathbf{s}}$  é atualizado,  $\mathbf{r}$  a é resetado  $\mathbf{r}_{amax}$  (baseado no novo  $\hat{\mathbf{s}}$ ),  $\boldsymbol{\beta}$  é resetado para 1, e  $\mathbf{r}_{track}$  é atualizado para  $\hat{\mathbf{s}}$ .

### O QUE FOI PROMETIDO x O QUE FOI OBTIDO

### Prometido como primeira entrega.

Um código-fonte funcional em Python, Julia ou Matlab do algoritmo de GMPB.

### Alcançado como primeira entrega.

Implementação em python para cenário 1. Implementação de todos os códigos Matlab em Python. Principais bibliotecas utilizadas Numpy Scipy e Matplotlib

#### **Dificuldades**

Para entendimento do tema e do algoritmo é necessário uma grande atenção a interação de diversos conceitos e parâmetros, que são adaptativos e interdependentes. Entender como esses valores se conectam e influenciam dinamicamente os componentes está sendo um grande desafio.

Os códigos para a replicação do cenário 2 não foram disponibilizados pelos autores, dessa forma o trabalho seguirá com o cenário 1.

## O QUE FOI PROMETIDO x O QUE FOI OBTIDO

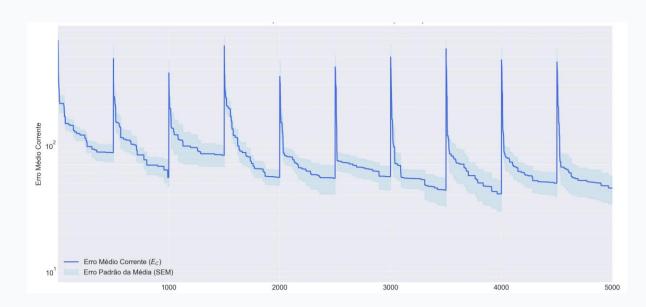
| Arquivo MATLAB                     | Arquivo Python      | Descrição Breve da Função Python   |
|------------------------------------|---------------------|--|
| Main.m                             | run_experiment.py   | Define parâmetros do experimento, chama o runner, processa resultados finais, gera gráficos.     |
| main_ASPSO_GMPB.m                  | aspsogmpb_runner.py | Orquestra múltiplas runs, inicializa problema/otimizador, gerencia loop principal, coleta dados. |
| BenchmarkGenerator_ASPSO_GMPB.m    | gmpb_benchmark.py   | Gera a estrutura problem para GMPB Cenário 1.  |
| fitness_ASPSO_GMPB.m               | fitness_eval.py     | Calcula fitness para GMPB Cenário 1, atualiza FEs/Erro/Mudança.                                  |
| InitializingOptimizer_ASPSO_GMPB.m | aspsogmpb_utils.py  | Inicializa o estado de uma única partícula (posição, Pbest, etc.), chama fitness_func.           |
| CreatingSpecies.m                  | aspsogmpb_utils.py  | Agrupa partículas em espécies com base em Pbest (posição/fitness).                               |
| Optimization_ASPSO_GMPB.m          | aspsogmpb_core.py   | Executa uma iteração do ASPSO+AP+AD (cria espécies, exclusão, AD, PSO, AP).                      |
| Reaction_ASPSO_GMPB.m              | aspsogmpb_core.py   | Executa a resposta do algoritmo a uma mudança ambiental detectada.                               |

### **DESENHO EXPERIMENTAL**

### Função de estudo (Benchmarking GMPB)

| Parameter                              | Symbol                            | Value(s) in Scenario 1   |
|--|-----------------------------------|--------------------------|
| Number of sub-functions                | $\overline{q}$                    | 1                        |
| Sub-function dimensionality            | $\hat{d}_i$                       | {5}                      |
| Shift severity                         | $\tilde{s}$                       | 1, 2, 5                  |
| Numbers of promising regions           | m                                 | 10, 25, 50, 100, 200     |
| Evaluations between changes            | $\vartheta$                       | 500, 1,000, 2,500, 5,000 |
| Dimension                              | d                                 | 5                        |
| Height severity                        | $	ilde{h}$                        | 7                        |
| Width severity                         | $	ilde{w}$                        | 1                        |
| Weight of sub-function <i>i</i>        | $\omega_i$                        | 1                        |
| Angle severity                         | $	ilde{	heta}$                    | $\pi/9$                  |
| Irregularity parameter $\tau$ severity | $	ilde{	au}$                      | 0.2                      |
| Irregularity parameter $\eta$ severity | $	ilde{\eta}$                     | 2                        |
| Search range                           | $[Lb, Ub]^d$                      | $[-100, 100]^d$          |
| Height range                           | $[h_{\min}, h_{\max}]$            | [30, 70]                 |
| Width range                            | $[w_{\min}, w_{\max}]^d$          | $[1, 12]^d$              |
| Angle range                            | $[	heta_{ m min},	heta_{ m max}]$ | $[-\pi,\pi]$             |
| Irregularity parameter $	au$ range     | $[	au_{ m min},	au_{ m max}]$     | [-1, 1]                  |
| Irregularity parameter $\eta$ range    | $[\eta_{ m min},\eta_{ m max}]$   | [-20, 20]                |
| Number of environments                 | T                                 | 100                      |

#### Aproximação para visualização.

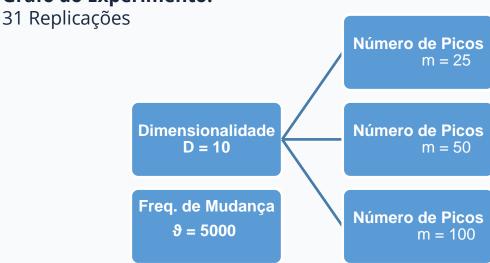


### **DESENHO EXPERIMENTAL**

#### Função de estudo (Benchmarking GMPB)

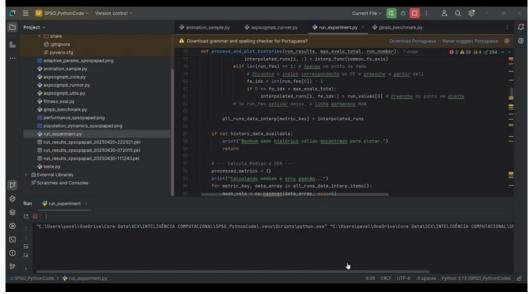
| Parameter                              | Symbol                               | Value(s) in Scenario 1   |
|--|--------------------------------------|--------------------------|
| Number of sub-functions                |                                      | 1                        |
| Sub-function dimensionality            | $egin{array}{c} q \ d_i \end{array}$ | {5}                      |
| Shift severity                         | $\tilde{S}$                          | 1, 2, 5                  |
| Numbers of promising regions           | m                                    | 10, 25, 50, 100, 200     |
| Evaluations between changes            | i)                                   | 500, 1,000, 2,500, 5,000 |
| Dimension                              | d                                    | 5                        |
| Height severity                        | $	ilde{h}$                           | 7                        |
| Width severity                         | $	ilde{w}$                           | 1                        |
| Weight of sub-function <i>i</i>        | $\omega_i$                           | 1                        |
| Angle severity                         | $	ilde{	heta}$                       | $\pi/9$                  |
| Irregularity parameter $\tau$ severity | $	ilde{	au}$                         | 0.2                      |
| Irregularity parameter $\eta$ severity | $\widetilde{\eta}$                   | 2                        |
| Search range                           | $[Lb, Ub]^d$                         | $[-100, 100]^d$          |
| Height range                           | $[h_{\min}, h_{\max}]$               | [30, 70]                 |
| Width range                            | $[w_{\min}, w_{\max}]^d$             | $[1, 12]^d$              |
| Angle range                            | $[	heta_{ m min},	heta_{ m max}]$    | $[-\pi,\pi]$             |
| Irregularity parameter $	au$ range     | $[	au_{ m min},	au_{ m max}]$        | [-1, 1]                  |
| Irregularity parameter $\eta$ range    | $[\eta_{ m min},\eta_{ m max}]$      | [-20, 20]                |
| Number of environments                 | T                                    | 100                      |

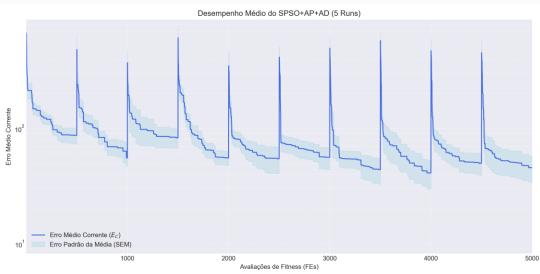
#### **Grafo do Experimento.**

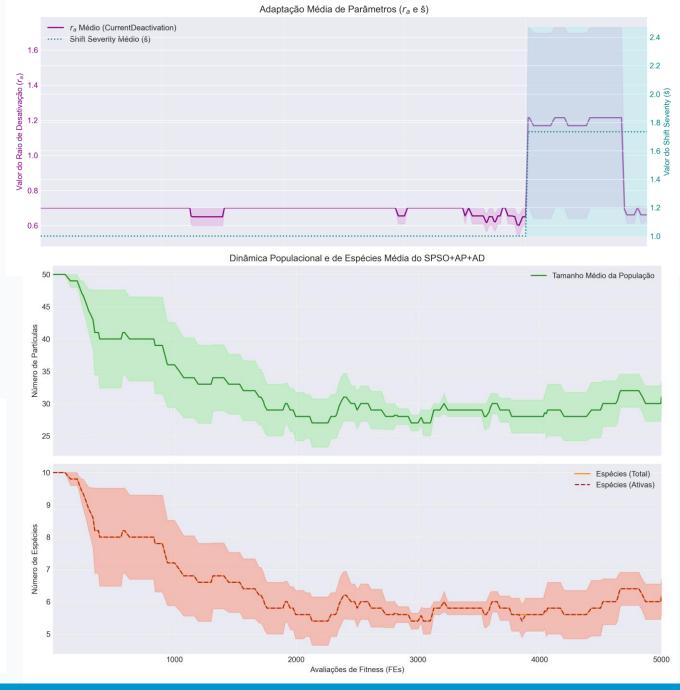


- Benchmarking GMPB: Generalized Moving Peaks Benchmark na configuração não-modular (1 função global) e homogênea.
- Dimensionalidade: O espaço de busca tem 5 dimensões.
- Número de Picos: Testa o algoritmo com diferentes níveis de multimodalidade (complexidade da paisagem). Cada valor representa uma execução separada.
- Frequência da Mudança: O ambiente muda a cada 5000 avaliações de fitness (FEs). Indica um tempo computacional antes da alteração do problema.

### **DISCUSSÃO E RESULTADOS\***



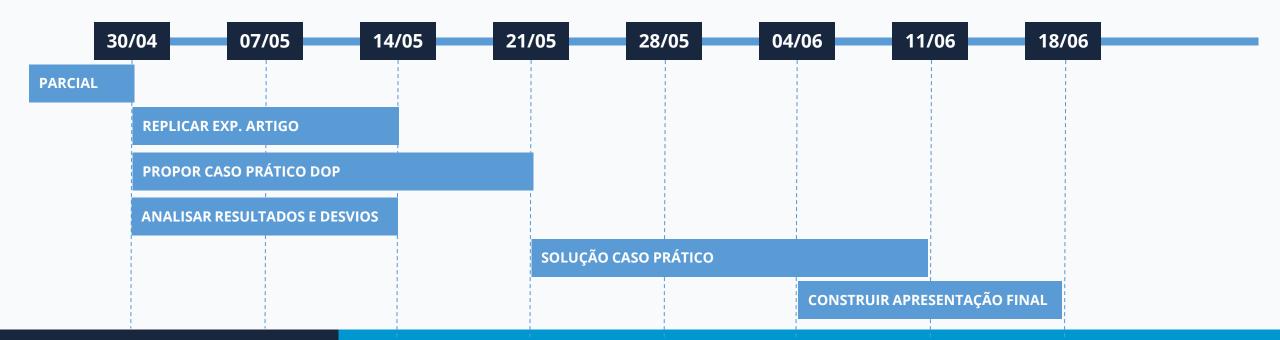




# O QUE SERÁ FEITO ATÉ A APRESENTAÇÃO E CRONOGRAMA

#### **Próximos Passos**

- 1. Replicar experimento do artigo.
- 2. Analisar os resultados e possíveis desvios.
- 3. Propor um caso prático de otimização dinâmica.
- 4. Executar solução do caso prático.
- 5. Construir apresentação final.



### REFERÊNCIAS

Yazdani, D., Yazdani, D., Yazdani, D., Omidvar, M. N., Gandomi, A. H., & Yao, X. (2023). A Species-based Particle Swarm Optimization with Adaptive Population Size and Deactivation of Species for Dynamic Optimization Problems. ACM Transactions on Evolutionary Learning and Optimization, 3(4), Article 14. https://doi.org/10.1145/3604812

# **OBRIGADO**



EACH



Escola de Artes, Ciências e Humanidades Universidade de São Paulo