

Rěšení 2

$$1) \quad g\left(\begin{pmatrix} a_1+a_2 \\ b_1+b_2 \\ c_1+c_2 \\ d_1+d_2 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 3(c_1+c_2)-(a_1+a_2) \\ b_1+b_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3c_1-a_1 \\ b_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3c_2-a_2 \\ b_2 \end{pmatrix}$$

$$= g\left(\begin{pmatrix} a_1 \\ b_1 \\ c_1 \\ d_1 \end{pmatrix}\right) + g\left(\begin{pmatrix} a_2 \\ b_2 \\ c_2 \\ d_2 \end{pmatrix}\right) \quad \forall \begin{pmatrix} a_1 \\ b_1 \\ c_1 \\ d_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a_2 \\ b_2 \\ c_2 \\ d_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$

$$\text{Dále, } \forall \alpha \in \mathbb{R} \quad \forall \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4:$$

$$g\left(\begin{pmatrix} \alpha a \\ \alpha b \\ \alpha c \\ \alpha d \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 3\alpha c - \alpha a \\ \alpha b \end{pmatrix} = \alpha \cdot \begin{pmatrix} 3c - a \\ b \end{pmatrix} = \alpha \cdot g\left(\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}\right)$$

$\Rightarrow g$ je lineární

$$\text{Dále, } \text{im}(g) = \mathbb{R}^2:$$

$$\text{Zřejmě, } \text{im}(g) \subseteq \mathbb{R}^2.$$

$$\text{Naopak, } \forall \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2: \quad g\left(\begin{pmatrix} -x \\ y \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}, \text{ tedy } \mathbb{R}^2 \subseteq \text{im}(g).$$

2) Necht L je lineární prostor, $M \subseteq L$.

M se nazývá: lineárně nezávislá, pokud

$$\forall \vec{x}_1, \dots, \vec{x}_n \in M \quad \forall \alpha_1, \dots, \alpha_n \in F: \sum_{i=1}^n \alpha_i \vec{x}_i = \vec{0} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0.$$

• lineárně závislá, pokud není lineárně nezávislá

3) Matice zobrazení h vůči kanonickým
bázím je

$$A_h^{K_2 \mapsto K_2} = A \cdot B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$$

tedy

$$a) h(5c_1 - 3c_2) = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \cdot \left(5 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} - 3 \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix} \right) =$$

$$= \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 19 \\ -7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 67 \\ -52 \end{pmatrix}$$

b) C je LN, neboť c_1 není násobkem c_2
a c_2 není násobkem c_1 . Tedy, jelikož
 $\dim(\mathbb{R}^2) = 2$, je C báze.

c)

$$A_h^{C \mapsto C} = T_{K_2 \mapsto C} \cdot A_h^{K_2 \mapsto K_2} \cdot T_{C \mapsto K_2} =$$

$$= \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}^{-1} \cdot \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$$

