

# Teorie grafů

## 18. přednáška z LGR

# Obsah

## 1 Orientované grafy

- Stupně vrcholů, orientované tahy a cesty
- Eulerovské orientované grafy
- Kořenové stromy

## 2 Acyklické grafy

- Topologické očíslování vrcholů
- Jádro grafu

# Obsah

## 1 Orientované grafy

- Stupně vrcholů, orientované tahy a cesty
- Eulerovské orientované grafy
- Kořenové stromy

## 2 Acyklické grafy

- Topologické očíslování vrcholů
- Jádro grafu

# Orientované grafy

## Definice č. 1

*Orientovaný graf*  $G$  je dvojice  $(V, E)$ , kde

- $V$  je neprázdná konečná množina, prvky nazýváme *vrcholy*,
- $E \subseteq V \times V$  je množina (některých) uspořádaných dvojic prvků z množiny  $V$ , její prvky nazýváme *orientované hrany*.

Pokud  $e = (u, v)$  je hrana, říkáme, že  $u$  je počáteční vrchol,  $v$  je koncový vrchol hrany  $e$  a že hrana  $e$  je incidentní s vrcholy  $u, v$ . Hranu  $e = (u, v)$  někdy značíme jen  $e = uv$ .

Hrana  $e = (v, v)$  se nazývá *smyčka*, hrany  $e_1 = (u, v)$  a  $e_2 = (v, u)$  jsou *antiparalelní hrany*.

# Orientované grafy

## Definice č. 1

*Orientovaný graf*  $G$  je dvojice  $(V, E)$ , kde

- $V$  je neprázdná konečná množina, prvky nazýváme *vrcholy*,
- $E \subseteq V \times V$  je množina (některých) uspořádaných dvojic prvků z množiny  $V$ , její prvky nazýváme *orientované hrany*.

Pokud  $e = (u, v)$  je hrana, říkáme, že  $u$  je počáteční vrchol,  $v$  je koncový vrchol hrany  $e$  a že hrana  $e$  je incidentní s vrcholy  $u, v$ . Hranu  $e = (u, v)$  někdy značíme jen  $e = uv$ .

Hrana  $e = (v, v)$  se nazývá *smyčka*, hrany  $e_1 = (u, v)$  a  $e_2 = (v, u)$  jsou *antiparalelní hrany*.

# Orientované grafy

## Definice č. 2

*Orientovaný graf*  $G$  je trojice  $(V, E, \varepsilon)$ , kde

- $V$  je neprázdná konečná množina *vrcholů*,
- $E$  je konečná množina *orientovaných hran*,
- $\varepsilon$  je přiřazení, které každé hraně  $e \in E$  přiřazuje uspořádanou dvojici  $(u, v)$ , kde  $u, v \in V$ , a nazývá se *vztah incidence*.

Tato definice dovoluje i paralelní hrany a rozlišuje je jmény hran.

# Orientované grafy

## Definice č. 2

*Orientovaný graf*  $G$  je trojice  $(V, E, \varepsilon)$ , kde

- $V$  je neprázdná konečná množina *vrcholů*,
- $E$  je konečná množina *orientovaných hran*,
- $\varepsilon$  je přiřazení, které každé hraně  $e \in E$  přiřazuje uspořádanou dvojici  $(u, v)$ , kde  $u, v \in V$ , a nazývá se *vztah incidence*.

Tato definice dovoluje i paralelní hrany a rozlišuje je jmény hran.

# Orientované grafy

## Úmluva

Všimněme si, že definice č. 1 dovoluje smyčky, a z pohledu definice č. 2 vymezuje prosté orientované grafy.

Nebude-li řečeno jinak, budeme používat definici č. 1 a orientovaný graf pro nás bude prostý orientovaný graf, tedy dvojice  $G = (V, E)$ .

## Poznámka

Prostý orientovaný graf  $G = (V, E)$  je vlastně binární relace na množině  $V$ .



# Orientované grafy

## Definice

Nechť  $G$  je orienovaný graf obsahující vrchol  $v$ .

*Vstupní stupeň vrcholu*  $v$  je počet hran s koncovým vrcholem  $v$ , značí se  $d_{in}(v)$ , anebo  $\deg_{in}(v)$  nebo  $d^-(v)$ .

*Výstupní stupeň vrcholu*  $v$  je počet hran s počátečním vrcholem  $v$ , značí se  $d_{out}(v)$ , anebo  $\deg_{out}(v)$  nebo  $d^+(v)$ .

*Stupeň vrcholu*  $v$  je pak  $d(v) = d_{in}(v) + d_{out}(v)$ .

## Lemma

Pro každý graf  $G$  platí  $\sum_{v \in V} d_{in}(v) = |E| = \sum_{v \in V} d_{out}(v)$ .

# Orientované grafy

## Definice

Nechť  $G$  je orienovaný graf obsahující vrchol  $v$ .

*Vstupní stupeň vrcholu*  $v$  je počet hran s koncovým vrcholem  $v$ , značí se  $d_{in}(v)$ , anebo  $\deg_{in}(v)$  nebo  $d^-(v)$ .

*Výstupní stupeň vrcholu*  $v$  je počet hran s počátečním vrcholem  $v$ , značí se  $d_{out}(v)$ , anebo  $\deg_{out}(v)$  nebo  $d^+(v)$ .

*Stupeň vrcholu*  $v$  je pak  $d(v) = d_{in}(v) + d_{out}(v)$ .

## Lemma

Pro každý graf  $G$  platí  $\sum_{v \in V} d_{in}(v) = |E| = \sum_{v \in V} d_{out}(v)$ .

# Orientované grafy

## Definice

- ***Orientovaný sled*** (délky  $k$ ) v grafu  $G$  je posloupnost vrcholů a hran  $v_0, e_1, v_1, e_2, \dots, v_{k-1}, e_k, v_k$  taková, že hrana  $e_i = (v_{i-1}, v_i)$  pro každé  $i = 1, 2, \dots, k$ .  
Jestliže  $v_0 = v_k$ , pak se jedná o ***uzavřený orientovaný sled***.
- ***Orientovaný tah*** v grafu  $G$  je orientovaný sled, ve kterém se neopakují hrany.
- ***Orientovaná cesta*** v grafu  $G$  je orientovaný tah, ve kterém se neopakují vrcholy (s tou výjimkou, že může platit  $v_0 = v_k$ ).
- ***Cyklus*** v grafu  $G$  je uzavřená orientovaná cesta, která má aspoň jednu hranu.

# Orientované grafy

## Poznámky

- 1) Orientovaná cesta či cyklus v grafu určují podgraf grafu  $G$ , neboť se v nich neopakují vrcholy ani hrany. Budeme s těmito pojmy pracovat opět podle potřeby buď jako s posloupností vrcholů a hran, nebo jako s podgrafem skládajícím se z těchto vrcholů a hran.
- 2) V orientovaném grafu mají svůj význam i původní neorientované pojmy sled, tah, cesta (kde každá hrana  $e_i$  je incidentní s vrcholy  $v_{i-1}$  a  $v_i$ , přičemž nezáleží na tom, zda je hrana orientovaná po směru, anebo proti směru sledu, tahu, cesty).

# Orientované grafy

## Lemma (o zkrácení na orientovanou cestu)

Pokud v grafu  $G$  existuje orientovaný sled z vrcholu  $u$  do vrcholu  $v$ , pak v něm existuje i orientovaná cesta z  $u$  do  $v$ , která není delší než daný orientovaný sled.

Důsledek: Uzavřený orientovaný (netriviální) sled obsahuje cyklus.

## Definice

Vrchol  $v$  je *orientovaně dostupný* z vrcholu  $u$ , pokud v grafu  $G$  existuje orientovaná cesta z vrcholu  $u$  do vrcholu  $v$ .

## Poznámka

Relace orientované dostupnosti je reflexivní a transitivní, ale nemusí být symetrická.

# Orientované grafy

## Lemma (o zkrácení na orientovanou cestu)

Pokud v grafu  $G$  existuje orientovaný sled z vrcholu  $u$  do vrcholu  $v$ , pak v něm existuje i orientovaná cesta z  $u$  do  $v$ , která není delší než daný orientovaný sled.

Důsledek: Uzavřený orientovaný (netriviální) sled obsahuje cyklus.

## Definice

Vrchol  $v$  je *orientovaně dostupný* z vrcholu  $u$ , pokud v grafu  $G$  existuje orientovaná cesta z vrcholu  $u$  do vrcholu  $v$ .

## Poznámka

Relace orientované dostupnosti je reflexivní a transitivní, ale nemusí být symetrická.

# Orientované grafy

## Definice

Graf  $G$  je *silně souvislý*, pokud pro každé dva jeho vrcholy  $u, v$  existuje orientovaná cesta z  $u$  do  $v$  (a tudíž i zpět).

## Definice

Každý maximální podgraf grafu  $G$ , který je silně souvislý, se nazývá *komponenta silné souvislosti* grafu  $G$ .

## Poznámka

Komponenta silné souvislosti je jednoznačně určena množinou svých vrcholů, je to podgraf indukovaný danou množinou vrcholů.

# Eulerovské orientované grafy

## Definice

*Eulerovský tah* v orientovaném grafu  $G$  je orientovaný tah, který obsahuje všechny hrany (každou jednou) a všechny vrcholy grafu.

## Definice

Orientovaný graf, ve kterém existuje uzavřený eulerovský tah, se nazývá *eulerovský orientovaný graf*.

## Tvrzení

Orientovaný graf je eulerovský, právě když je souvislý a pro každý jeho vrchol platí:  $d_{in}(v) = d_{out}(v)$



# Eulerovské orientované grafy

## Definice

*Eulerovský tah* v orientovaném grafu  $G$  je orientovaný tah, který obsahuje všechny hrany (každou jednou) a všechny vrcholy grafu.

## Definice

Orientovaný graf, ve kterém existuje uzavřený eulerovský tah, se nazývá *eulerovský orientovaný graf*.

## Tvrzení

Orientovaný graf je eulerovský, právě když je souvislý a pro každý jeho vrchol platí:  $d_{in}(v) = d_{out}(v)$

# Eulerovské orientované grafy

## Tvrzení

Orientovaný graf obsahuje otevřený eulerovský tah, právě když je souvislý a existují v něm dva vrcholy  $v$  a  $w$ , pro které platí  $d_{out}(v) = d_{in}(v) + 1$ ,  $d_{in}(w) = d_{out}(w) + 1$ , přičemž všechny ostatní vrcholy splňují  $d_{in}(u) = d_{out}(u)$ .

## Poznámka

Pro hledání eulerovského tahu v orientovaném grafu funguje stejný algoritmus jako v neorientovaném grafu, pouze hrany musíme do tahu přidávat po směru.

# Eulerovské orientované grafy

## Tvrzení

Orientovaný graf obsahuje otevřený eulerovský tah, právě když je souvislý a existují v něm dva vrcholy  $v$  a  $w$ , pro které platí  $d_{out}(v) = d_{in}(v) + 1$ ,  $d_{in}(w) = d_{out}(w) + 1$ , přičemž všechny ostatní vrcholy splňují  $d_{in}(u) = d_{out}(u)$ .

## Poznámka

Pro hledání eulerovského tahu v orientovaném grafu funguje stejný algoritmus jako v neorientovaném grafu, pouze hrany musíme do tahu přidávat po směru.

# Kořenové stromy

## Definice

*Kořen* orientovaného grafu je vrchol, z něhož vede orientovaná cesta do každého vrcholu grafu.

## Tvrzení

Orientovaný graf je silně souvislý, právě když každý jeho vrchol je kořenem.

# Kořenové stromy

## Definice

Orientovaný graf je *kořenový strom*, pokud je to strom a má kořen.

## Tvrzení

Kořenový strom má jen jeden kořen. Navíc v kořenovém stromě je kořen jediným vrcholem, který má  $d_{in}(v) = 0$ .

## Poznámka

Pojem strom je neorientovaný - vyžaduje (slabou) souvislost a neexistenci kružnic. Pozor na anglickou a českou terminologii:

- acyclic graph = graf bez kružnic
- directed acyclic graph = (orientovaný) acyklický graf

# Kořenové stromy

## Definice

Orientovaný graf je *kořenový strom*, pokud je to strom a má kořen.

## Tvrzení

Kořenový strom má jen jeden kořen. Navíc v kořenovém stromě je kořen jediným vrcholem, který má  $d_{in}(v) = 0$ .

## Poznámka

Pojem strom je neorientovaný - vyžaduje (slabou) souvislost a neexistenci kružnic. Pozor na anglickou a českou terminologii:

- acyclic graph = graf bez kružnic
- directed acyclic graph = (orientovaný) acyklický graf

# Kořenové stromy

## Poznámka

Termín kořenový strom se používá i u neorientovaných stromů, znamená strom s vyznačeným vrcholem (orientace je implicitně míněna od kořene k listům). Takto lze každý strom jednoznačně zakořenit v libovolném vrcholu.

Hloubka (výška) stromu je délka nejdelší cesty od kořene k listu.

## Příklad

Existují čtyři neisomorfní kořenové stromy o čtyřech vrcholech.

# Kořenové stromy

## Poznámka

Termín kořenový strom se používá i u neorientovaných stromů, znamená strom s vyznačeným vrcholem (orientace je implicitně míněna od kořene k listům). Takto lze každý strom jednoznačně zakořenit v libovolném vrcholu.

Hloubka (výška) stromu je délka nejdelší cesty od kořene k listu.

## Příklad

Existují čtyři neisomorfní kořenové stromy o čtyřech vrcholech.



# Acyklické grafy

## Definice

Orientovaný graf je *acyklický*, jestliže neobsahuje žádný cyklus.

## Tvrzení

V acyklickém grafu je aspoň jeden vrchol s  $d_{in}(v) = 0$  (tzv. zdroj)  
a aspoň jeden vrchol s  $d_{out}(v) = 0$  (tzv. výlevka).

# Acyklické grafy

## Definice

Orientovaný graf je *acyklický*, jestliže neobsahuje žádný cyklus.

## Tvrzení

V acyklickém grafu je aspoň jeden vrchol s  $d_{in}(v) = 0$  (tzv. zdroj)  
a aspoň jeden vrchol s  $d_{out}(v) = 0$  (tzv. výlevka).

# Acyklické grafy

## Definice

Očíslování vrcholů  $v_1, v_2, \dots, v_n$  orientovaného grafu  $G$  se nazývá *topologické očíslování vrcholů*, jestliže pro každou hranu  $e = (v_i, v_j)$  platí  $i < j$ , tj. počáteční vrchol má menší číslo než koncový vrchol.

## Tvrzení

Orientovaný graf je acyklický, právě když má topologické očíslování vrcholů.

# Acyklické grafy

## Definice

Očíslování vrcholů  $v_1, v_2, \dots, v_n$  orientovaného grafu  $G$  se nazývá *topologické očíslování vrcholů*, jestliže pro každou hranu  $e = (v_i, v_j)$  platí  $i < j$ , tj. počáteční vrchol má menší číslo než koncový vrchol.

## Tvrzení

Orientovaný graf je acyklický, právě když má topologické očíslování vrcholů.

# Acyklické grafy

## Algoritmus na topologické očíslování vrcholů

Vstup: acyklický orientovaný graf  $G = (V, E)$

Výstup: topologické očíslování vrcholů  $v_1, v_2, \dots, v_n$

Myšlenka algoritmu: Očísluje nejmenším možným číslem vrchol  $v$  se vstupním stupněm  $d_{in}(v) = 0$  a utrhne ho z grafu (samozřejmě i s hranami). Graf  $G - v$  je opět acyklický, postup můžeme opakovat, dokud nejsou očíslovány všechny vrcholy.

Přitom trhání vrcholu nemusíme dělat v datové struktuře grafu  $G$ , stačí pouze aktualizovat vstupní stupně vrcholů.

# Acyklické grafy

## Algoritmus na topologické očíslování vrcholů

- ❶ Spočítáme vstupní stupně  $d_{in}(v)$  pro všechny  $v \in V$ .
- ❷ Položíme  $M := \{v \mid d_{in}(v) = 0\}$ ,  $i := 1$ .
- ❸ Dokud  $M \neq \emptyset$  opakujeme:
  - Vybereme nějaký  $v \in M$  a odstraníme ho z  $M$ .  
Položíme  $v_i := v$ ,  $i := i + 1$ .
  - Pro každou hranu  $e = (v, w)$  s počátečním vrcholem  $v$  provedeme:
    - $d_{in}(w) \leftarrow d_{in}(w) - 1$ ,
    - když  $d_{in}(w) = 0$ , tak přidáme  $w$  do  $M$ .
- ❹ Topologické očíslování vrcholů je  $v_1, v_2, \dots, v_n$ .

# Acyklické grafy

## Korektnost algoritmu

- Terminace - variant = počet očíslovaných vrcholů.  
(Protože všechny podgrafy jsou acyklické, je množina  $M$  neprázdná, dokud nejsou očíslovány všechny vrcholy. Přitom v každém kroku je očíslován jeden další vrchol.)
- Parciální korektnost - invariant = "Očíslování je topologickým očíslováním vrcholů podgrafu indukovaného množinou již očíslovaných vrcholů." (Lze dokázat indukcí.)  
Jelikož algoritmus zastaví, až když jsou očíslovány všechny vrcholy, získáme topologické očíslování vrcholů grafu  $G$ .

# Acyklické grafy

## Poznámka

Algoritmus rozpozná nepřipustný vstup - pokud graf  $G$  není acyklický, bude množina  $M$  prázdná dříve, než budou očíslovány všechny vrcholy.

## Použití topologického očíslování vrcholů

Ostré částečné uspořádání  $\prec$  na množině  $V$  odpovídá acyklickému orientovanému grafu  $G = (V, E)$ :  $(u, v) \in E$ , právě když  $u \prec v$ . Fakt, že vrcholy acyklického grafu lze topologicky očíslovat, umožňuje dodefinovat porovnání pro všechny dvojice prvků. Každá částečně uspořádaná množina může být vnořena do lineárně uspořádané množiny.



# Acyklické grafy

## Poznámka

Algoritmus rozpozná nepřipustný vstup - pokud graf  $G$  není acyklický, bude množina  $M$  prázdná dříve, než budou očíslovány všechny vrcholy.

## Použití topologického očíslování vrcholů

Ostré částečné uspořádání  $\prec$  na množině  $V$  odpovídá acyklickému orientovanému grafu  $G = (V, E)$ :  $(u, v) \in E$ , právě když  $u \prec v$ . Fakt, že vrcholy acyklického grafu lze topologicky očíslovat, umožňuje dodefinovat porovnání pro všechny dvojice prvků. Každá částečně uspořádaná množina může být vnořena do lineárně uspořádané množiny.

# Acyklické grafy

## Algoritmus na topologické očíslování vrcholů

Vstup: Orientovaný graf  $G = (V, E)$ , kde  $n = |V|$ ,  $m = |E|$ .

Pro každý vrchol  $v$  je zadán seznam  $A(v)$   
všech hran s počátečním vrcholem  $v$ .

Výstup: Topologické očíslování vrcholů  $(v_1, v_2, \dots, v_n)$   
nebo hláška, že graf není acyklický.

Datové struktury: Pole  $D$  délky  $n$ , kde  $D(v) = d_{in}(v)$  v podgrafu  
indukovaném ještě neočíslovanými vrcholy.

Množina  $M$  vrcholů se vstupním stupněm nula.

# Acyklické grafy

## Algoritmus na topologické očíslování vrcholů

(inicializace)

- for all  $v \in V$  do  $D(v) \leftarrow 0$  enddo
- for all  $e = (u, v) \in E$  do  $D(v) \leftarrow D(v) + 1$  enddo
- $M \leftarrow \emptyset$
- for all  $v \in V$  do if  $D(v) = 0$  then  $M \leftarrow M \cup \{v\}$  endif enddo
- $i \leftarrow 0$

# Acyklické grafy

## Algoritmus na topologické očíslování vrcholů

(číslování vrcholů)

- while  $M \neq \emptyset$  do
  - vyber  $v \in M$  (a očísľuj ho a utrhni - viz dále)
  - $i \leftarrow i + 1$ ,  $v_i \leftarrow v$
  - $M \leftarrow M \setminus \{v\}$
  - for all  $e = (v, w) \in A(v)$  do
    - $D(w) \leftarrow D(w) - 1$
    - if  $D(w) = 0$  then  $M \leftarrow M \cup \{w\}$  endif enddo
  - enddo
- if  $i = n$  then output  $(v_1, v_2, \dots, v_n)$   
else output “ $G$  není acyklický” endif

# Acyklické grafy

## Časová náročnost algoritmu

Výše uvedený algoritmus na topologické očíslování vrcholů pracuje v čase  $O(m + n)$ .

Každou hranu zpracujeme jednou při inicializaci pole  $D$  a nejvýše jednou při jejím utrhnutí. Reprezentace grafu je volena tak, abychom snadno našli hrany s počátečním vrcholem  $v$ , když tento vrchol chceme utrhnout.

# Acyklické grafy

## Definice

**Jádro orientovaného grafu**  $G = (V, E)$  je množina  $J \subseteq V$  jeho vrcholů taková, že

- 1 mezi libovolnými dvěma vrcholy z  $J$  nevede žádná hrana,
- 2 z každého vrcholu mimo  $J$  vede aspoň jedna hrana do  $J$ .

Orientovaný graf může mít žádné, jedno či více jader. Např. cyklus délky tři nemá jádro, zatímco cyklus délky čtyři má jádra dvě.

# Acyklické grafy

## Tvrzení

Acyklický orientovaný graf má jádro a to je určeno jednoznačně.

## Algoritmus na hledání jádra

K nalezení jádra lze použít topologické očíslování vrcholů od konce: Poslední vrchol dáme do jádra a vrcholy, ze kterých do něj vede hrana, dáme mimo jádro. To opakujeme, dokud nejsou všechny vrcholy zařazeny do jádra či mimo něj.

# Acyklické grafy

## Korektnost algoritmu

- Terminace - invariant = počet zařazených vrcholů.  
(Při každém kroku je zařazen aspoň jeden další vrchol.)
- Parciální korektnost - invariant = "Aktuální množina  $J$  je jádro v podgrafu indukovaném množinou již zařazených vrcholů." (Lze dokázat indukcí.)  
Jelikož algoritmus zastaví, až když jsou zařazeny všechny vrcholy, získáme jádro celého grafu  $G$ .



# Acyklické grafy

## Algoritmus na hledání jádra

Vstup: Acyklický graf  $G = (V, E)$ , kde  $n = |V|$ ,  $m = |E|$ .

Pro každý vrchol  $v$  je zadán seznam  $A(v)$   
všech hran s počátečním vrcholem  $v$ .

Výstup: Množina  $J$  vrcholů jádra grafu.

Datové struktury: Pro každý vrchol  $v$  bude seznam  $B(v)$   
obsahovat všechny hrany s koncovým vrcholem  $v$ .

Booleovské pole  $P$  délky  $n$  označuje, zda může vrchol  $v$  být v jádře.

# Acyklické grafy

## Algoritmus na hledání jádra

(inicializace)

- najdi topologické očíslování vrcholů ( $v_1, v_2, \dots, v_n$ )
- for all  $e = (v, w) \in E$  do  $B(w) \leftarrow B(w) \cup \{v\}$  enddo
- $J \leftarrow \emptyset$
- for all  $v \in V$  do  $P(v) \leftarrow true$  enddo

(zařazení vrcholů)

- for  $i \leftarrow n$  downto 1 do
  - if  $P(v_i)$  then
    - $J \leftarrow J \cup \{v_i\}$
    - for all  $e = (w, v_i) \in B(v_i)$  do  $P(w) \leftarrow false$  enddo endif
  - enddo
- output  $J$

# Acyklické grafy

## Časová náročnost algoritmu

Výše uvedený algoritmus na hledání jádra acyklického grafu pracuje v čase  $O(m + n)$ .

Přitom topologické uspořádání vrcholů najdeme v čase  $O(m + n)$ , rozdělení hran do seznamů podle koncových vrcholů trvá čas  $O(m)$ , zařazování vrcholů do jádra či mimo jádro vyžaduje čas  $O(m + n)$ .

# Acyklické grafy

## Použití jádra orientovaného grafu

Jádro orientovaného grafu se používá v teorii her.

Hru hrají dva hráči a prohraje ten, kdo už nemá další tah.

Orientovaný graf pro hru  $G = (V, E)$  má za vrcholy situace hry a orientované hrany  $e = (S_1, S_2)$  jsou tam, kde ze situace  $S_1$  lze přejít jedním tahem do situace  $S_2$ .

Má-li graf jádro, pak existuje neprohrávající strategie a tou je "táhnout vždy do jádra". Pokud je graf acyklický, tak je tato strategie dokonce vyhrávající (s počáteční situací mimo jádro by vyhrál první hráč a naopak).

# Orientované grafy

## Literatura

- J. Demel: Grafy a jejich aplikace, Academia, 2015.
- J. Matoušek, J. Nešetřil: Kapitoly z diskrétní matematiky, Nakladatelství Karolinum, 2000.
- M. Dostál: Cvičení k přednášce LGR (najdete v nich důkazy některých tvrzení z přednášky a mnoho dalších příkladů).