Министерство образования и науки Российской Федерации Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

«Национальный исследовательский Университет ИТМО» Факультет информационных технологий и программирования

Лабораторная работа № 3

Выполнили студенты группы М3435:
Дорохов Ярослав Юрьевич
Бизяев Илья Владимирович
Пономарев Павел Николаевич

Санкт-Петербург

Ход работы

Описание реализации:

- 1. Принимаем на вход матрицу системы A, вектор b, функцию c. Ищем максимум функции c.
- 2. Если система в стандартной форме, то приводим в каноническую форму, добавляя переменные.
- 3. Находим начальное решение с помощью метода искусственного базиса.
- 4. Строим симплекс таблицу, ищем ведущие элементы, и пока они есть, вводим и выводим соответствующие переменные в базис.
- 5. Возвращаем максимальное значение функции и значения переменных.

Ссылка на реализацию:

https://github.com/pavponn/optimization-methods/tree/master/lab3

Ответы на вопросы

1. Общая и каноническая форма задачи линейного программирования.

Общая форма:

$$\begin{split} &\sum_{j=1}^{n} c_{j} \ x_{j} \to max; \\ &\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j} \leq b_{i}, \ i = 1...m_{1} \\ &\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j} \geq b_{i}, \ i = m_{1} + 1...m_{2} \\ &\sum_{i=1}^{n} a_{ij} x_{j} = b_{i}, \ i = m_{2} + 1...m_{2} \end{split}$$

Стандартная форма:

$$\begin{split} &\sum_{j=1}^{n} c_{j} \ x_{j} \to max; \\ &\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j} \leq b_{i}, \ i = 1 ... \ m_{1} \\ &\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j} = b_{i}, \ i = m_{1} + 1 ... \ m \\ &x_{1} \geq 0, \ ..., \ x_{n} \geq 0 \end{split}$$

Каноническая форма:

$$\sum_{j=1}^{n} c_{j} x_{j} \to max;$$

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{j} = b_{i}, i = 1 \dots m$$

$$x_{1} \ge 0, \dots, x_{n} \ge 0$$

2. Метод естественного базиса. Метод искусственного базиса.

Методы получения начальной допустимой базы

- Методы естественного базиса
 - ЗЛП сформулировано в канонической форме
 - матрица системы уравнений должна содержать единичную подматрицу размером m x m. В этом случае очевиден начальный опорный план (b₁...b_m, 0...0)
- Метод искусственного базиса
 - Не уменьшая общности, будем считать, что в канонической ЗЛП справедливо b ≥ 0. Рассмотрим ЗЛП:

$$\max(-x_{n+1} - x_{n+2} - \dots - x_{n+m})$$

$$\begin{cases}
a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n + x_{n+1} &= b_1, \\
a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &+ x_{n+2} &= b_2, \\
\dots & & \ddots & \\
a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n &+ x_{n+m} = b_m, \\
x_j \ge 0 \quad (j = 1, 2, \dots, m+n).
\end{cases}$$

Неизвестные x_{n+1}, \dots, x_{n+m} называются искусственными переменными. Так как $b_i \ge 0$ ($i=1,\,2,\,...,\,m$), то база $B=\langle n+1,\,...,\,n+m\rangle$ допустима.

3. Доказать, что ОДР (область допустимых решений) является выпуклым множеством.

Множество называется выпуклым, если вместе с любыми двумя своими точками целиком содержит отрезок, их соединяющий.

Пусть задача дана в канонической форме.

$$x_1: Ax_1 = b, \ \forall i: \ x_{1i} \ge 0$$

$$x_{2}$$
: $Ax_{2} = b$, $\forall i : x_{2i} \ge 0$

С

Рассмотрим точку x':

$$x' = \alpha x_1 + (1 - \alpha) x_2$$
, где $\alpha \in [0; 1]$
$$Ax' = \alpha A x_1 + (1 - \alpha) A x_2 = \alpha b + (1 - \alpha) b = b$$

$$x' = \alpha x_1 + (1 - \alpha) x_2 \Rightarrow \forall i: x_i' \geq 0$$

Следовательно, x' лежит в множестве (области допустимых решений), а значит, ОДР является выпуклым множеством.

4. Может ли ОДР в задаче линейного программирования состоять из одной единственной точки? Если да, то привести пример.

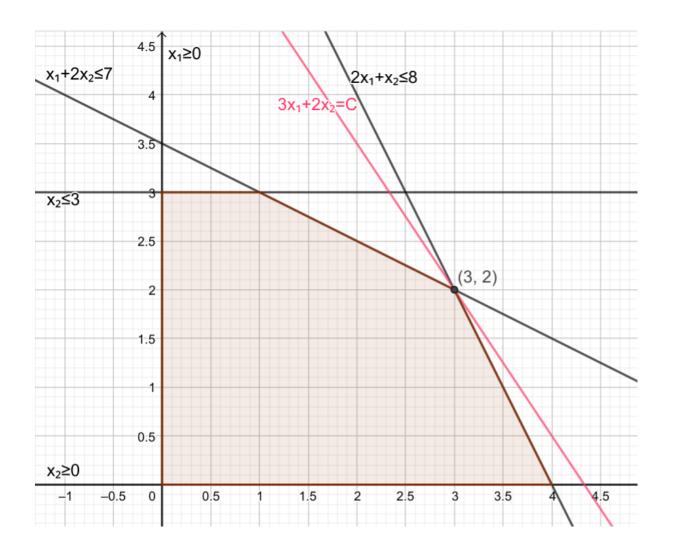
Очевидно, может

$$\begin{aligned} x_1^{} + x_2^{} &\rightarrow max; \\ x_1^{} &= 1 \\ x_2^{} &= 1 \\ x_1^{} &\geq 0, \, ..., \, x_n^{} \, \geq 0 \end{aligned}$$

5. Графический метод решения задачи линейного программирования. Используя графический метод, найти решение задачи линейного программирования:

$$f(x) = -3x_1 - 2x_2 \to min$$

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 \le 7, \\ 2x_1 + x_2 \le 8, \\ x_2 \le 3, \\ x_1 \ge 0, \quad x_2 \ge 0. \end{cases}$$



6. Найти все базисы системы равенств и соответствующие им базисные решения:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 1, \\ x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 1, \\ x_j \ge 0, \quad j = 1, 2, 3, 4. \end{cases}$$

$${\sf C}_4^{\ 2}=6$$
 возможных базисов $(x_1,\,x_2)$: $x_3=1-x_1,\,x_4=-x_2$; $(1,0,0,0)$ $(x_2,\,x_3)$: $x_1=1-x_3,\,x_4=-x_2$; $(0,0,1,0)$ $(x_1,\,x_3),\,(x_2,\,x_4)-$ коллинеарные $(x_1,\,x_4)$: $x_3=1-x_1,\,x_2=-x_4$; $(1,0,0,0)$ $(x_3,\,x_4)$: $x_1=1-x_3,\,x_2=-x_4$; $(0,0,1,0)$

7. В данной системе ограничений выразить базисные переменные указанного базисного допустимого решения $\bar{x} = (1, 2, 0)^T$ через небазисные:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + 2x_3 = 3, \\ -2x_1 + 3x_2 + x_3 = 4, \\ x_j \ge 0, \quad j = 1, 2, 3 \end{cases}$$

$$A_{b} = [[1, 1], [-2, 3]]$$

$$A_{b}^{-1} = [[3/5, -1/5], [2/5, 1/5]]$$

$$b = [3, 4]$$

$$A_{s} = [2, 1]$$

$$x = (x_{b}, x_{s})$$

$$x_{b} = (1, 2)$$

$$x_{s} = (0)$$

$$x_{b} = A_{b}^{-1}(b - A_{s}x_{s}) = \dots \text{ T. K. } x_{s} = 0 \dots = A_{b}^{-1}b$$

$$x_{1} = 1 - x_{3}$$

$$x_{2} = 2 - x_{2}$$

8. Исследовать на оптимальность решение $\bar{x} = (0, 0, 1, 1)^T$ задачи:

$$f(x) = x_1 + x_2 - 2x_3 - 3x_4 \to min,$$

$$\begin{cases} 2x_1 - x_2 + x_3 = 1, \\ -x_1 + 2x_2 + x_4 = 1, \\ x_i \ge 0, \quad i = 1, 2, 3, 4. \end{cases}$$

Можно аналитически показать, что это минимум путем подстановки.

Также, можно посмотреть соответствующую таблицу.

Это минимум функции f(x) на ОДР.

Список литературы

- 1. http://www.itlab.unn.ru/uploads/opt/optBook1.pdf
- 2. Васильев, Ф.П. Методы оптимизации: учебное пособие. Текст: электронный // Лань: электронно-библиотечная система.

URL: https://e.lanbook.com/book/9304

3. Струченков, В.И. Методы оптимизации в прикладных задачах: учебное пособие. Текст: электронный // Лань: электронно-библиотечная система. URL: https://e.lanbook.com/book/13781