

# Kooperacja procesów

### Sposoby kooperacji:

- Bezpośrednie współdzielenie przestrzeni adresacji (zarówno kod, jak i dane)
- Współdzielenie danych przez system plików lub komunikaty

#### Skutki kooperacji:

- Utrata spójności danych
- Wzajemne blokowanie

Zobacz: wykład pt. "Procesy"

Zobacz: wykład pt. "Komunikacja międzyprocesowa"

# Producent - konsument - pamięć dzielona

- Producent to proces produkujący informację, którą konsumuje konsument
- Przykład: kompilator asembler, asembler loader, klient serwer, etc.
- Dwa typy buforów:
  - Nieskończony konsument czeka, gdy bufor jest pusty; producent zawsze może umieszczać dane,
  - Skończony konsument czeka, gdy bufor jest pusty; producent czeka, gdy bufor jest pełny.
- in następna wolna pozycja w buforze
- out pierwsza pełna pozycja w buforze
- in == out bufor jest pusty
- ((in + 1) % BUFFER\_SIZE) == out bufor jest pełny

### **Producent - konsument**

```
while (true) {
    /* produce an item in nextProduced */
    while (counter == 0)
    while (counter == 0)
    ; /* do nothing */
        ; /* do nothing */
        buffer[in] = nextProduced;
    in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
    counter--;
    counter++;
}
while (true) {
    while (counter == 0)
    ; /* do nothing */
    nextConsumed = buffer[out];
    out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;
    counter--;
    /* consume the item in nextConsumed */
}
```

Producent

Konsument

### **Producent - konsument**

```
while (true) {
                                              while (true) {
     /* produce an item in nextProduced */
                                                   while (counter == 0)
     while (counter == BUFFER_SIZE)
                                                      ; /* do nothing */
       ; /* do nothing */
                                                   nextConsumed = buffer[out];
     buffer[in] = nextProduced;
                                                   out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;
     in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;
                                                   counter--;
     counter++;
                                                   /* consume the item in nextConsumed */
                 Producent
                                                                Konsument
```

Warunek wyścigu (ang. race condition) to sytuacja, w której dwa lub więcej procesów wykonuje operację na zasobach dzielonych (odczyt lub zapis), a ostateczny wynik tej operacji jest zależny kolejności tego dostępu.

# Warunek wyścigu

```
Niskopoziomowy count++

register_1 = count
register_1 = register_1 + 1
count = register_1

Niskopoziomowy count--

register_2 = count
register_2 = register_2 - 1
count = register_1

Niech count == 5

T_0: producer execute register_1 = count {register_1 = 5
```

```
T_0: producer
                            register_1 = count
                                                      \{register_1 = 5\}
                execute
                            register_1 = register_1 + 1  {register_1 = 6}
    producer
               execute
                          register_2 = count
                                                 \{register_2 = 5\}
     consumer execute
                            register_2 = register_2 - 1  {register_2 = 4}
     consumer execute
    producer
                            count = register_1
                                                      \{count = 6\}
               execute
                            count = register_2
                                                      \{count = 4\}
     consumer
                execute
```

Źródło: A. Silberschatz, Operating Systems Concepts Essentials

A ile powinno wyjść?

# Sekcja krytyczna

**Sekcja krytyczna** (ang. *critical section*) to segment kodu, w którym proces może zmieniać wartości zmiennych, aktualizować tabele, pisać do pliku, etc. Podstawową własnością sekcji krytycznej jest to, że w tym samym czasie żaden inny proces nie może realizować swojej sekcji krytycznej (obejmującej te same zasoby).

- **Sekcja wejścia** (ang. *entry section*) segment kodu, w którym zgłaszane jest żądanie dostępu do zasobu celem realizacji wzajemnego wykluczenia.
- Sekcja krytyczna (ang. critical section)
- Sekcja wyjścia (ang. exit section) segment kodu, w którym zgłaszane jest zwolnienie zasobu.
- **Sekcja pozostałego kodu** (ang. *remainder section*) nie związana z obsługą współdzielenia zasobów część pozostała część kodu.

# Sekcje kodu

W ramce oznaczone zostały sekcje sterujące przebywaniem w sekcji krytycznej.

```
do {
     entry section
         critical section
     exit section
         remainder section
} while (TRUE);
```

# Wymagania dot. rozwiązania sekcji krytycznej

Rozwiązanie problemu sekcji krytycznej musi spełniać następujące wymagania:

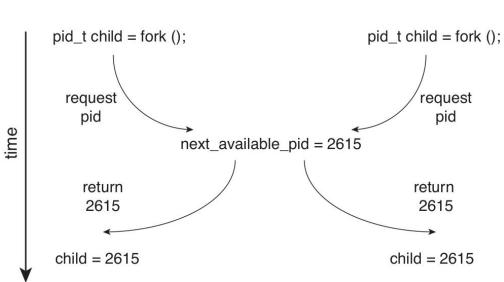
- Wzajemne wykluczenie (ang. *mutual exclusion*) oznacza, że jeśli jeden proces wykonuje swoją sekcję krytyczną, to żaden inny proces nie może wykonać swojej sekcji krytycznej.
- **Postęp** (ang. *progress*) oznacza, że jeśli żaden proces nie jest w sekcji krytycznej i jakiś proces chciałby wejść do swojej sekcji krytycznej, to tylko procesy nierealizujące swojej sekcji kodu pozostałego mogą brać udział w decydowaniu, który z nich wejdzie do swojej sekcji krytycznej.
- **Skończony czas oczekiwania** (ang. *bounded waiting*) oznacza, że czas oczekiwania na wejście do sekcji krytycznej dla każdego procesu powinien być ograniczony.

### Zakleszczenie, ang. deadlock

Zakleszczeniem jest sytuacja, kiedy dwa procesy wzajemnie czekają na zwolnienie zasobów.

Źródło: A. Silberschatz, Operating Systems Concepts Essentials

# Sekcja krytyczna - przydzielanie PID po fork ()



Źródło: A. Silberschatz, Operating Systems Concepts Essentials

# Wywłaszczenie jądra (ang. Kernel preemption)

**Wywłaszczenie** - technika, w której planista (algorytm szeregujący zadania, ang. *dispatcher*) może wstrzymać aktualnie wykonywane zadanie, aby umożliwić wykonywanie innemu zadaniu. Zawieszenie (np. zapętlenie) zadania nie powoduje zawieszenia całego systemu.

**Wywłaszczenie jądra** - jądro pozwala na wywłaszczenie własnego kodu, co oznacza, że w wykonywanie jego kodu może zostać przerwane na czas wykonywania przez procesor innego zadania.

Wywłaszczanie przerwań - przerwania są zwykle niewywłaszczalne, dlatego powinny być krótkie.

Cecha	Jądro wywłaszczające	Jądro niewywłaszczające
Definicja	Pozwala na usuwanie i podmianę procesu wykonywanego w trybie kernela, a w efekcie wykonywane jest zadanie o najwyższym priorytecie.	Pozwala na wywłaszczenie procesu wykonywanego w trybie kernela, co oznacza konieczność czekania na jego zakończenie.
Warunek wyścigu	Występuje - wiele procesów jest aktywnych	Nie występuje - jeden proces jest aktywny
Responsywność	Większa i deterministyczna responsywność	Mniejsza i niedeterministyczna responsywność
Implementacja	Skomplikowany projekt i implementacja	Mniej skomplikowany projekt i implementacja
Bezpieczeństwo	Większa stabilność pracy i użyteczność	Mniejsza stabilność pracy i użyteczność
Semafory	Nie wymaga użycia semaforów	Dane współdzielone wymagają semaforów
Programowanie RT	Większa użyteczność w programowaniu RT	Mniejsza użyteczność w programowaniu RT
Wywłaszczanie	Jest	Brak
Przykłady	Linux od 2.6, IRIX, Solaris, NetBSD od v5 Mikrokernele: Windows NT, Vista, 7 i 10	Windows XP, Windows 2000, Linux do 2.4

# Algorytm Peterson'a

- Dwa procesy  $P_0$  oraz  $P_1$
- Dwa procesy współdzielą: int turn; boolean flag[2];
- Zmienna turn wskazuje, którego procesu jest kolej na wejście do sekcji krytycznej.
- Tablica flag wskazuje, czy proces jest gotowy na wejście do sekcji krytycznej.

```
process _{0} \longrightarrow turn = 0, flag[1] = true \bigcirc cs
```

time

```
do {
    flag[i] = TRUE;
    turn = j;
    while (flag[j] && turn == j);
    critical section
```

```
flag[i] = FALSE;
```

remainder section

} while (TRUE);

# Synchronizacja sprzętowa

### Mechanizmy:

- Blokowanie przerwań
- Test and set lock TSL
- Swap
- TLS + czas oczekiwania

### Test and set lock - TSL

- Wymagane wsparcie procesora do realizacji instrukcji atomowych
- Realizacja sekwencyjna instrukcji atomowych (także w przypadku SMP)
- Instrukcja atomowa: TestAndSet()

```
boolean TestAndSet(boolean *target) {
  boolean rv = *target;
  *target = TRUE;
  return rv;
do
  while (TestAndSet(&lock))
     ; // do nothing
     // critical section
  lock = FALSE;
     // remainder section
 while (TRUE);
```

## Swap

- Wymagane wsparcie procesora do realizacji instrukcji atomowych
- Realizacja sekwencyjna instrukcji atomowych (także w przypadku SMP)
- Instrukcja atomowa: Swap()
- Inicjalizacja globalnych zmiennych:

```
boolean waiting[n];
boolean lock;
```

```
void Swap(boolean *a, boolean *b) {
  boolean temp = *a;
  *a = *b:
  *b = temp;
do {
   key = TRUE;
   while (key == TRUE)
     Swap(&lock, &key);
     // critical section
   lock = FALSE;
     // remainder section
  while (TRUE);
```

### TLS + czas oczekiwania

#### Test and set lock oraz Swap:

- Spełniają wymaganie wzajemnego wykluczenia, ale
- Nie spełniają wymagania dot. skończonego czasu oczekiwania
- Obok: algorytm spełniający wszystkie wymagania dot. sekcji krytycznej

```
do {
  waiting[i] = TRUE;
  key = TRUE;
  while (waiting[i] && key)
     key = TestAndSet(&lock);
  waiting[i] = FALSE;
     // critical section
  j = (i + 1) \% n;
  while ((j != i) && !waiting[j])
     j = (j + 1) \% n;
  if (j == i)
     lock = FALSE;
  else
     waiting[j] = FALSE;
     // remainder section
} while (TRUE);
```

Źródło: A. Silberschatz, Operating Systems Concepts Essentials

## Semafory

- Semafor S to zmienna całkowita
- Semafor można modyfikować tylko w:
  - o wait()
  - o signal()
- Kiedy jeden proces modyfikuje semafor, żaden inny nie może tego robić
- Testowanie warunku S<=0 oraz inkrementacja S-- musi wykonać się bez przerwania

```
wait(S) {
   while S \ll 0
      ; // no-op
signal(S) {
   S++;
```

# Typy semaforów

- Semafor binarny (ang. binary semaphore)
   = mutex lock od: mutual exclusion, czyli wzajemne wykluczenie
   Przy zastosowaniu do sekcji krytycznej:
   procesy współdzielą semafor, mutex=1,
- Semafor zliczający (ang. counting semaphore)
   Zastosowanie do sekcji krytycznej, kiedy dany zasób ma wiele instancji.

- każdy proces działa jak na listingu obok.

```
wait(S) {
    while S <= 0
    ; // no-op
    S--;
}</pre>
```

```
signal(S) {
   S++;
}
```

```
do {
   wait(mutex);

   // critical section

   signal(mutex);

   // remainder section
} while (TRUE);
```

# Problemy synchronizacyjne

- Problem ograniczonego bufora
- Problem czytelników i pisarzy
- Problem ucztujących filozofów

# Problem ograniczonego bufora

#### Założenia:

- Pula buforów, rozmiar puli wynosi n
- Każdy bufor może zawierać jeden obiekt
- Zmienna mutex jest semaforem b. do puli
- Na początku mutex = 1
- Semafory empty i full to liczność pustych/pełnych buforów
- Na początku empty = n, full = 0

```
do {
    ...
    // produce an item in nextp
    ...
    wait(empty);
    wait(mutex);
    ...
    wait(mutex);
    ...
    // add nextp to buffer
    signal(mutex);
    signal(mutex);
    signal(mutex);
    signal(full);
} while (TRUE);
do {
    wait(full);
    // remove an item from buffer to nextc
    ...
    signal(mutex);
    signal(empty);
    ...
    // consume the item in nextc
    ...
    while (TRUE);
}
```

**Producent** 

Konsument

# Problem czytelników i pisarzy - definicja

#### Założenia:

- Istnieje współdzielona baza danych
- Dwa typy procesów: piszące i czytające
- Procesy czytające mogą w dowolnej liczbie osiągać dostęp do bazy
- Jeśli jeden proces piszący ma dostęp, w tym czasie żaden inny proces (ani piszący, ani czytający) nie może mieć dostępu

#### Warianty:

- I. Żaden proces czytający nie czeka na dostęp, chyba, że proces piszący go uzyskał. Ryzyko zagłodzenia pisarzy.
- II. Jeśli pisarz oczekuje na dostęp, żaden czytelnik nie może rozpocząć czytania.
   Może dojść do zagłodzenia czytelników.

## Problem czytelników i pisarzy - rozwiązanie I

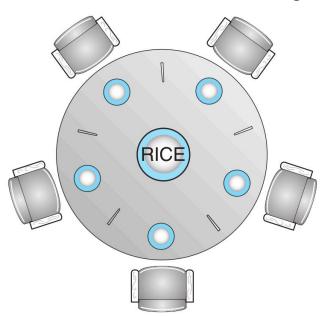
```
Czytelnicy współdzielą:semaphore mutex, wrt; // init: 1int readcount; // init: 0
```

- wrt jest wspólny także dla pisarzy
- wrt jest muteksem obsługującym pisarzy
- wrt jest także dla pierwszego i ostatniego czytelnika w sekcji krytycznej,
- mutex obsługuje zmienną readcount
- readcount liczba aktualnie czytających

```
do {
                              do {
  wait(wrt);
                                wait(mutex);
                                readcount++;
                                if (readcount == 1)
  // writing is performed
                                   wait(wrt);
                                signal(mutex);
  signal(wrt);
 while (TRUE);
                                // reading is performed
                                wait(mutex);
                                readcount--:
                                if (readcount == 0)
                                   signal(wrt);
                                signal(mutex);
                              } while (TRUE);
  Pisarz
                                Czytelnik
```

Źródło: A. Silberschatz, Operating Systems Concepts Essentials

## Problem ucztujących filozofów - definicja



- Rozważmy pięciu filozofów siedzących przy stole jak na obrazku obok
- Na środku stołu jest miska ryżu, wokół pięć talerzy, po jednym dla każdego filozofa
- Pomiędzy talerzami jest pięć sztućców
- Od czasu do czasu dany filozof chce zjeść
- Aby zjeść muszą być wolne dwa sztućce
- Jedząc filozof ma wyłączność na 2 sztućce
- Po skończeniu jedzenia zwalnia sztućce

# Problem ucztujących filozofów - rozwiązanie

- Filozof próbuje wziąć szczućce wywołując: wait()
- Filozof odkłada sztućce wywołując: signal()
- Filozofowie współdzielą sztućce:

```
semaphore chopstick[5]; // init: 1
```

- Rozwiązania:
- 1. Max 4-ch filozofów przy stole
- Można podnieść sztućce tylko wtedy, jeśli oba są wolne (podnieść w sekcji krytycznej)
- 3. Parzyści filozofowie podnoszą najpierw lewy, potem prawy sztuciec, a nieparzyści odwrotnie: najpierw prawy, potem lewy

```
do {
  wait(chopstick[i]);
  wait(chopstick[(i+1) % 5]);
  // eat
  signal(chopstick[i]);
  signal(chopstick[(i+1) % 5]);
  // think
 while (TRUE);
```

