

***Przykład
definicji przestrzeni stanów***

-- mapa drogowa

Jedną z najprostszych przykładowych dziedzin problemu, do których można zastosować metodę przeszukiwania przestrzeni stanów, jest dziedzina problemu typu mapa drogowa.

Definicja przestrzeni stanów dla tej dziedziny problemu jest trywialnie prosta: implementacje trzech procedur składowych definicji dla studiowanej przez nas implementacji algorytmu A*, są zbiorami faktów.

Na następnym slajdzie podano definicje procedur succ, goal, hScore dla przykładowej mapy drogowej.

Przykładową mapę można z łatwością narysować na podstawie faktów definiujących procedurę succ.

**succ(a,ab,2,b).
succ(b,bf,3,f).
succ(a,ac,3,c).
succ(b,bg,4,g).
succ(g,gm,2,m).
succ(c,cd,2,d).
succ(d,dm,2,m).
succ(c,ce,3,e).
succ(e,em,5,m).**

goal(m).

**hScore(a,4).
hScore(b,4).
hScore(f,7).
hScore(g,1).
hScore(m,0).
hScore(c,3).
hScore(d,1).
hScore(e,4).**

***Koniec
przykładu***