**[Z4] Konfiguracja wybranej platformy sprzętowej**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **Grupa laboratoryjna:** L5  **Podgrupa: 4** | Paweł Kolec (155 873) |  |
| Adam Nowak (155 838) |
| **Prowadzący zajęcia:** | **dr inż. Ariel Antonowicz** |

**ZDJĘCIA ZREALIZOWANEGO UKŁADU**

|  |  |
| --- | --- |
|  |  |
|  | |

**WARTOŚĆ REZYSTANCJI DLA DIODY CZERWONEJ**

|  |
| --- |
|  |

**KOD ZREALIZOWANEGO ALGORYTMU**

|  |
| --- |
| import Adafruit\_BBIO.GPIO as GPIO  import time  LED\_PIN = "P8\_10"  GPIO.setup(LED\_PIN, GPIO.OUT)  def short\_blink():  GPIO.output(LED\_PIN, GPIO.HIGH)  time.sleep(0.25)  GPIO.output(LED\_PIN, GPIO.LOW)  time.sleep(0.25)  def long\_blink():  GPIO.output(LED\_PIN, GPIO.HIGH)  time.sleep(0.75)  GPIO.output(LED\_PIN, GPIO.LOW)  time.sleep(0.25)  try:  while True:  # Trzy krótkie mignięcia  for \_ in range(3):  short\_blink()    # Przerwa  time.sleep(0.5)    # Trzy długie mignięcia  for \_ in range(3):  long\_blink()    # Przerwa  time.sleep(0.5)    # Trzy krótkie mignięcia  for \_ in range(3):  short\_blink()    # Dłuższa przerwa po zakończeniu sygnału SOS  time.sleep(3)  except KeyboardInterrupt:  # Czyszczenie ustawień GPIO po zakończeniu programu  GPIO.cleanup() |