MNUM Projekt, zadanie 1.10

Monika Pawluczuk, nr indeksu 246428

3 listopada 2014

1 Zadanie 1

1.1 Treść polecenia

Proszę napisać program wyznaczający dokładność maszynową komputera i wyznaczyć ją na swoim komputerze.

1.2 Zastosowane algorytmy

Dokładność maszynowa to maksymalny błąd względny reprezentacji zmiennoprzecinkowej równy 2 do -t, gdzie t to liczba bitów mantysy - a więc zależny wyłącznie jej liczby. Zgodnie z przyjętą konwencją, będę go oznaczać jako eps. Równoważną definicją jest również najmniejsza dodatnia liczba maszynowa g taka, że zachodzi relacja

$$fl(1+g) > 1, tzn.eps = min\{g \in M : fl(1+g) > 1, g > 0\}$$
 (1)

Zgodnie z drugą definicją, przyjmę początkowy eps jako 1. Będę zmniejszać eps o połowę w każdej iteracji, dopóki eps +1 > 1 (czyli eps > 0). Wyjście z pętli będzie oznaczało, że znaleźliśmy najmniejszy możliwy błąd.

1.3 Implementacja użytych algorytmów

```
function [ t, eps ] = machinePrecision()
%MACHINEPRECISION Return computer's machine precision
% Return the least numeric value that is threated by the computer as
% value above 0.
    eps = 1.0;
    t = 0;
    while (1.0 + eps/2.0 > 1.0)
        eps = eps/2.0;
        t = t + 1;
    end
    [t, eps];
end
```

1.4 Otrzymane wyniki oraz komentarz

A więc liczba bitów mantysy to 52, natomiast dokładnośc maszynowa wynosi 2.2204e-16. Jest to wynik zgodny ze standardem IEEE 754 dla liczb zmiennoprzecinkowych podwójnej precyzji.

2 Zadanie 2

2.1 Treść polecenia

Proszę napisać program rozwiązując układ n równań liniowych Ax=b wykorzystując podaną metodę. Proszę zastosować program do rozwiązania podanych niżej układów równań dla rosnącej liczby równań n = 10, 20, 40, 80, 160, Liczbę tych równań proszę zwiększać do momentu, gdy czas potrzebny na rozwiązanie układu staje się zbyt duży/metoda zawodzi. Metoda: Eliminacja Gaussa z częściowym wyborem elementu podstawowego Dane: 1), 2), 3) Dla każdego rozwiązania proszę obliczyć błąd rozwiązania (liczony jako norma residuum) i dla każdego układu równań proszę wykonać rysunek zależności tego błędu od liczby równań n.

2.2 Zastosowane algorytmy

Algorytm eliminacji Gaussa dzieli się na dwa etapy:

- 1. Eliminacja zmiennych w wyniku przekształceń macierzy A i wektora b otrzymamy równoważny układ równań z macierzą trójkątną górną.
- 2. Postępowanie odwrotne (ang. back-substitution) stosujemy algorytm rozwiązania układu z macierzą trójkątną.

2.3 Implementacja użytych algorytmów

2.4 Otrzymane wyniki oraz komentarz

3 Zadanie 3

3.1 Treść polecenia

Proszę napisać program rozwiązujący układ n równań liniowych Ax=b wykorzystując metodę Jacobiego i użyć go do rozwiązania poniższego układu równań liniowych: Proszę

sprawdzić dokładność rozwiązania oraz spróbować zastosować zaprogramowaną metodę do rozwiązania układów równań z zadania 2.

- 3.2 Zastosowane algorytmy
- 3.3 Implementacja użytych algorytmów
- 3.4 Otrzymane wyniki oraz komentarz