Temporizador de Reação

Universidade de Aveiro

Pedro Martins, Pedro Santos



Temporizador de Reação Departamento de Eletrónica Telecomunicações e Informática

Departamento de Eletrónica Telecomunicações e Informática Universidade de Aveiro

Pedro Martins, Pedro Santos pbmartins@ua.pt, pedroamaralsantos@ua.pt

06/05/2015

Conteúdo

Т	Intr	rodução
2	Aná	
	2.1	Arquitetura
	2.2	Arquitetura
	2.3	Implementação
		2.3.1 Main FSM
		2.3.2 <i>LEDCounter FSM</i>
		2.3.3 TimerAux FSM
	2.4	Validação
		2.4.1 Main FSM
		2.4.2 TimerAux FSM
		2.4.3 <i>LEDCounter FSM</i>
	2.5	Manual de Instruções
3	Con	nclusões

Capítulo 1

Introdução

Para avaliação da componente prática da disciplina de Laboratórios de Sistemas Digitais, foi-nos proposto a criação de um mini-projeto, no qual teríamos de criar uma arquitetura e os seus variados blocos em Very high speed integrated circuit Hardware Description Language (VHDL), a qual seria utilizada para programar uma Field-Programmable Gate Array (FPGA), a Terasic DE2-115. Foi determinado pelo grupo que seria implementado um simples temporizador de reação, no qual seria utilizado botões e switches da FPGA, assim como um comando infravermelhos, de maneira a que seja possível jogar em ambas as plataformas. Para a construção do projeto, foram utilizadas máquinas de estados, assim como blocos de lógica simples e ainda as blackboxes relativas às interfaces de infravermelhos e áudio, disponibilizadas pelos docentes da disciplina.

Capítulo 2

Análise

O mini-projeto em análise consiste na implementação de um temporizador de reação. A ideia pode traduzir-se como, depois de aceso um LED, medir o tempo que o utilizador demora a carregar num botão pré-definido, registando o tempo decorrido entre ambos.

Como foi implementado um descodificador de infravermelhos, pode utilizar-se tanto o comando (desde que este envie informação no formato NEC), como os botões e *switches* da FPGA, no entanto, a plataforma de infravermelhos tem funcionalidades reduzidas.

Assim sendo, existe um botão (KEY(0)) na FPGA e outro no comando (botão de Play) para iniciar o jogo e que também terá como função parar o cronómetro que contabilizará o tempo de reação assim que o LED é ligado.

Existirá também um botão que servirá para fazer *Reset* ao sistema em qualquer ponto do seu funcionamento (KEY(0) na FPGA e Return no comando), e um botão para parametrizar o tempo de espera antes de aparecer o LED verde, que simboliza o início da contagem do tempo de reação. Caso esteja ativo o SW(0) da FPGA, esse tempo será definido como 5 segundos, caso contrário será um valor aleatório.

Assim que o utilizador carrega no botão de iniciar o jogo, é gerado um número aleatório entre 5 e 60 (e validado), que será o tempo, em segundos, que demorará o LED a acender desde que se iniciou o jogo. De seguida, é utilizado um "semáforo de partida", onde a cada segundo, 3 LED vermelhos se apagam e onde é emitido um som (caso o som esteja ativado), até que se inicia a contagem do tempo até o LED indicador se acender.

Se o utilizador carregar no botão de jogar antes de o LED acender, é impresso nos ecrãs de 7 segmentos uma mensagem de erro. Caso o utilizador apenas clique no botão depois de aceso, é imprimido nos ecrãs de 7 segmentos o tempo percorrido desde que o LED acendeu até o utilizador carregar no botão. A FPGA manter-se-á neste estado até que se reinicie o jogo, isto é, clicar no botão de *Reset*, onde todos os painéis de 7 segmentos e todos os LED serão apagados.

2.1 Arquitetura

2.2 Arquitetura

A figura Figura 2.1 apresenta uma arquitetura do sistema em geral.

- O projeto é constituído por 13 blocos.
- O *Infrared_Core* é o bloco que controla o comando de infravermelhos (com ligação à interface da FPGA) e o *Audio_Core* (com ligações às entradas e saídas de áudio da FPGA) é o que controla a interface áudio. Ambos têm ligações diretas ao relógio de 50 MHz e são blocos construídos tendo como uma base *blackboxes* fornecidas pelos docentes da disciplina.

As entradas de sinais para o circuito são controladas pelos blocos de debounce e pelo controlador de infravermelhos, daí a existência de lógica simples entre as saídas das DebounceUnit, para que, caso uma das entradas seja ativada (quer no comando ou nos botões da FPGA), possa ser interpretada a sua ativação.

Excetuando o pseudo_random_generator, o HexDisplay e os blocos FreqDivider (divisores de frequência de relógio), todos os restantes blocos têm uma entrada de reset ligada ao sinal key1 (resultante do impulso do clique num botão ou no comando de infravermelhos).

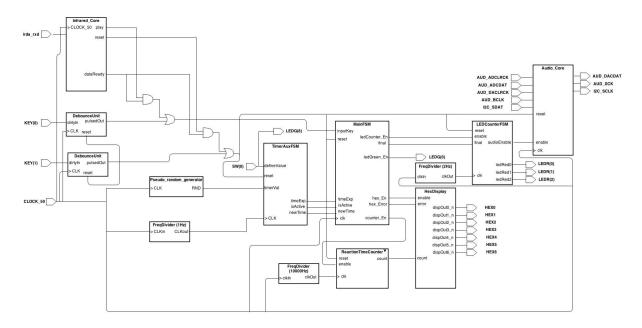


Figura 2.1: Arquitetura do temporizador de reação.

A *Main FSM* é o bloco central que coordena todo o processo. Recebe um sinal key0 (botão de jogar, quer na placa, quer no comando de infravermelhos), para além de outros provenientes de outros blocos e máquina de estados.

A máquina principal comunica com outra máquina de estados, *LEDCounter FSM*, através da saída LedCounter_En e da entrada final. Esta última, para além destas entradas e do reset, está associada a um *FreqDivider* que exporta um relógio de frequência 2 Hz. Para além disso, também comunica com o bloco de áudio, pois é esta máquina que envia sinais intermitentes de ativação a este último (consoante o SW(1), *mute*, esteja ativo ou não), através da saída audioEnable.

Assim que recebe um sinal de que a *LEDCounter FSM* acabou a sua execução (final), ativa a saída ledGreen_En, que está diretamente ligada à saída LEDG(0) da FPGA.

Esta máquina principal também comunica com a *TimerAux FSM* (que além do sinal de *reset*, está ligada a um *FreqDivider* que exporta um relógio de 1 Hz) através da saída newTime e das entradas isActive e timeExp. Esta última máquina de estados tem também uma entrada ligada ao *pseudo_random_generator*, um gerador pseudo-aleatório de números, que definirá o tempo a ser decrementado na máquina (caso o pretendido pelo utilizador seja um tempo de espera aleatório).

Quando o sinal timeExp está ativo, significa que a máquina de tempo auxiliar acabou a sua execução, ativando as saídas counter_En, que está ligada diretamente ao bloco ReactionTimeCounter (que funciona a uma frequência de 10000 Hz), e hex_En, ligada ao bloco HexDisplay, que ativa e mostra nos ecrãs de 7 segmentos o tempo do contador do tempo de reação, pois recebe um vetor de 32 bits, e os descodifica para mostrá-los nos 8 ecrãs de 7 segmentos. A máquina principal também tem uma ligação com este último bloco (hex_Error), que é ativado em caso de erro no sistema.

2.3 Implementação

Este projeto foi construído tendo como base do seu funcionamento blocos lógicos simples, assim como máquinas de estados.

Primeiramente, é importante referir que os sinais proveniente dos botões KEY da FPGA, foram todos passados por um *Debouncer* (bloco baseado num com a mesma função desenvolvido nas aulas), de modo a que não haja oscilações na altura do clique e seja enviado apenas um impulso.

Por outro lado, o descodificador de infravermelhos também foi baseado no fornecido pelos docentes da disciplina. Foram modificados vários aspetos, nomeadamente as funções associadas a cada botão e um analisador de impulsos, para que o sinal não seja sempre contínuo (por exemplo, para o caso em que se clica no botão Play: se o sinal fosse contínuo, quando clicássemos nesse botão, ele ia estar sempre ativo e ia, mesmo antes de aparecer o LED indicador, ele dar a mensagem de error de clicar no botão de jogar

antes de o LED acender).

2.3.1 Main FSM

O "cérebro" de todo o projeto é a máquina de estados *Main FSM*. É ela que gere as ativações de todos os blocos e máquinas de estados auxiliares, consoante as entradas do dispositivo (botões da FPGA e comando de infravermelhos), assim como consoante os sinais provenientes dos restantes blocos.

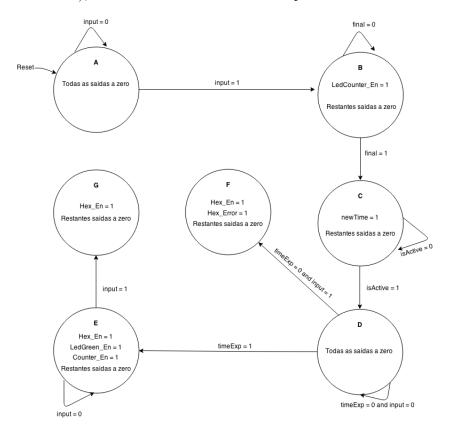


Figura 2.2: Diagrama de estados da Main FSM.

2.3.2 LEDCounter FSM

Assim que é iniciado o jogo, é dado um "sinal de partida", gerado pela *LEDCounter FSM*. Esta máquina de estados, que tem um relógio de frequência 2Hz (0.5 segundos - gerado pelo bloco *FreqDivider*), recebe um sinal que a ativa, ligando três LEDs vermelhos, e, a cada dois tiques de relógio, vai desligando-os um a um. Para além disso, a cada tique, envia um sinal de **enable**, que ativa e desativa o bloco *Audio_Core*, responsável pela geração de um som e comunicação com a *blackbox* da interface áudio, que resultará na emissão de um som alternadamente ligado (nos dois primeiros LEDs) e continuamente ligado (no último LED), até que todos sejam desligados.

O bloco Audio_Core é baseado no bloco AudioDemo fornecido pelos professores como exemplo de interação com a interface áudio do kit Terasic DE2-115. Apenas foi modificado canal direito de saída, para este emitir o mesmo som que o da esquerda simultaneamente.

Ou seja, esta máquina funciona como um "semáforo de partida"e que, quando desligados todos os LEDs, inicia a contagem do tempo até que o LED verde (indicador) se acenda.

No entanto, se o SW(1) na FPGA estiver ativo ou tiver sido pressionado o botão de Mute no comando, não será emitido qualquer som, apesar de a contagem nos LEDs ser na mesma executada.

O diagrama da *LEDCounter FSM* pode ser observado na Figura 2.3.

2.3.3 TimerAux FSM

De seguida, assim que a máquina de estados anterior envie um sinal à *Main FSM* de que terminou a sua ação (através do sinal final), a máquina principal envia um outro sinal (newTime) à *TimerAux*

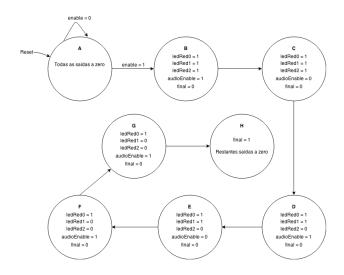


Figura 2.3: Arquitetura do *LEDCounterFSM*.

FSM, para que se comece a contar o tempo até o LED indicador se acender.

Esta máquina, para além de receber um sinal para iniciar a contagem, também recebe um sinal defineValue que, estando ativa, define se o tempo é parametrizado para 5 segundos, ou se, por outro lado, é um número aleatório recebido do bloco random_number_generator (valor este que é validado, pois apenas são aceites números entre 5 e 60 segundos).

Assim que a contagem chega a zero, a máquina envia um sinal a dizer que o tempo expirou e que já não está ativa.

O diagrama da *LEDCounter FSM* pode ser observado na Figura 2.4.

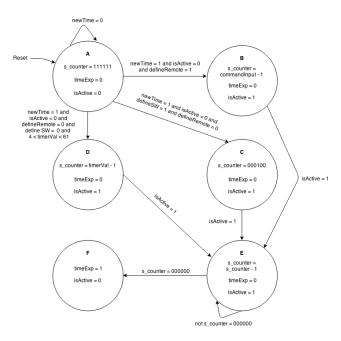


Figura 2.4: Diagrama de estados da Timer Aux FSM.

Por fim, assim que a máquina de estados principal recebe o sinal timeExp ativo, acende o LED verde (indicador) e ativa o contador do tempo de reação (ReactionTimeCounter), que funciona a uma frequência de 10000 Hz (também esta frequência foi gerada por um bloco FreqDivider), isto é, irá apresentar o resultado até às décimas de milésimas. Ao mesmo tempo, também é ativado o bloco HexDisplay, que interpreta o sinal vindo do contador e vai imprimindo nos ecrãs de 7 segmentos o tempo a percorrer.

Quando o utilizador carrega no botão de jogo, o contador pára e é impresso nos ecrãs o seu tempo de reação. No entanto, se carregar depois do sinal de partida, mas antes de o LED verde se acender, é impresso nos ecrãs de 7 segmentos uma mensagem de erro.

2.4 Validação

Apesar dos diversos blocos construídos, como alguns eram apenas de lógica simples (tais como o *ReactionTimeCounter*, um simples contador com enable, e o *HexDisplay*, que apenas converte um número binário de 24 dígitos para um formato de ecrã hexadecimal), decidiu-se apenas para validação das máquinas de estados, isto é, apenas foram desenvolvidas TestBenches para os blocos *Main FSM*, *TimerAux FSM* e *LEDCounter FSM*.

2.4.1 Main FSM

A construção da TestBench da máquina de estados principal $(Main\ FSM)$, seguiu dois caminhos: um em que não eram cometidos quaisquer erros e outro onde era cometido um erro, isto é, considerava-se que o botão de jogar estava ativo antes de o LED indicador se acender, o que iria provocar um erro.

Segue-se o gráfico resultante:

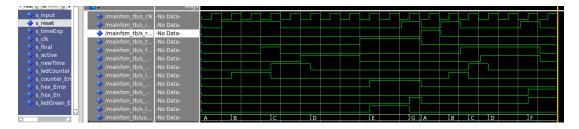


Figura 2.5: Gráfico da TestBench da Main FSM.

2.4.2 TimerAux FSM

O desenvolvimento da TestBench deste bloco exigiu a sua separação em 2 situações: quando o tempo de espera é parametrizado para 5 segundos pelo SW(0) ou pelo comando de infravermelhos, ou então sendo um valor aleatório entre 5 e 60 segundos.

A primeira situação foi do valor aleatório. Como estava ligado à entrada timerVal a saída do bloco random_number_generator, seria gerado um número aleatório a uma frequência de 50 MHz, e enquanto esse valor não fosse aceite (não estivesse no intervalo 5 a 60), a máquina não vai começar a subtrair o valor. Logo, neste teste, primeiro é fornecido um valor não válido e só depois um valido.

Por último, é testada a função de parametrizar o tempo.

Segue-se o gráfico resultante:

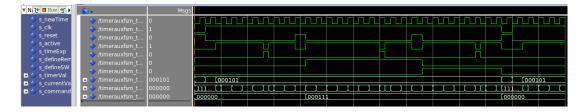


Figura 2.6: Gráfico da TestBench da TimerAux FSM.

2.4.3 LEDCounter FSM

Finalmente, esta máquina de estados apenas tem uma entrada, que é a de ativação. Logo, apenas esta foi variada.

2.5 Manual de Instruções

Para medir o seu tempo de reação, deve seguir os seguintes passos:

• Certificar-se que a FPGA está corretamente ligada e programada;

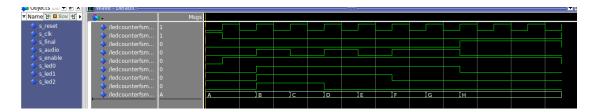


Figura 2.7: Gráfico da TestBench da LEDCounter FSM.

- Pressionar o botão KEY(0) (Play no comando de infravermelhos), para iniciar o jogo;
- Pode desligar o som da placa ativando o SW(1) (não tem opção no comando);
- Pode também parametrizar o tempo que demora a acender o LED verde (5 segundos), acionando o SW(1) (não tem opção no comando);
- Aguardar que os três LED vermelhos se apaguem;
- Clicar no botão KEY(0) (ou Play no comando de infravermelhos), logo depois de o LED verde se acender;
- Será impresso no ecrã hexadecimal o seu tempo de reação;
- Para reiniciar o jogo, basta pressionar KEY(1) (ou Return no comando de infravermelhos) e repetir todos os passos acima descritos.

Capítulo 3

Conclusões

Em suma, para realizar este projeto foi necessário criar vários blocos com o objetivo de calcular o tempo de reação do utilizador. Para além disso, para complementar o projeto foram implementados dois blocos o do som e o bloco dos infravermelhos. Assim, é possível interagir com o projeto usando o comando de infravermelhos e se for pretendido o Countdown que indica o inicio do jogo é acompanhado com som, podendo este ser omitido caso seja desejado.

Acrónimos

 \mathbf{FPGA} Field-Programmable Gate Array

VHDL Very high speed integrated circuit Hardware Description Language