



**DEPARTAMENTO
DE COMPUTACION**

Facultad de Ciencias Exactas y Naturales - UBA

Tercer Trabajo Práctico

Junio de 2010

Algoritmos y Estructuras de Datos III

Integrante	LU	Correo electrónico
Bianchi, Mariano	92/08	marianobianchi08@gmail.com
Brusco, Pablo	527/08	pablo.brusco@gmail.com
Di Pietro, Carlos Augusto Lyon	126/08	cdipietro@dc.uba.ar



Facultad de Ciencias Exactas y Naturales

Universidad de Buenos Aires

Ciudad Universitaria - (Pabellón I/Planta Baja)

Intendente Güiraldes 2160 - C1428EGA

Ciudad Autónoma de Buenos Aires - Rep. Argentina

Tel/Fax: (54 11) 4576-3359

<http://www.fcen.uba.ar>

Índice

1. Ejercicio 1	3
1.1. Introducción	3
1.2. Algunas aplicaciones	3
2. Ejercicio 2	4
2.1. Introducción	4
2.2. Explicación	4
3. Ejercicio 3	6
3.1. Introducción	6
3.2. Explicación	6
3.3. Análisis de la complejidad del algoritmo	7
3.4. Detalles de implementación	7
3.5. Resultados	7
3.6. Debate	7
3.7. Conclusiones	7
4. Ejercicio 4	8
5. Anexos	9

1. Ejercicio 1

1.1. Introducción

El problema a resolver en el presente trabajo práctico consiste en dado un grafo simple, encontrar un *MAX-CLIQUE* para dicho grafo. Una clique es un subgrafo completo del grafo original. Un *MAX-CLIQUE*, es una clique tal que no exista otra que contenga más vértices.

Este problema es muy conocido. Además, no está computacionalmente resuelto y tiene infinidad de aplicaciones en distintos problemas de la vida real, lo que hace que sea un importante objeto de estudio. Algunas de sus aplicaciones más estudiadas provienen de áreas como bioinformática, transporte, diseño de tuberías, diseño de redes energéticas, procesamiento de imágenes, seguridad informática, electrónica, etc.

1.2. Algunas aplicaciones

Una aplicación posible podría darse por ejemplo, en el contexto de una compañía de telefonía móvil. Como bien se conoce, este tipo de empresa ofrece un plan llamado “plan empresas” para el cuál todos los teléfonos que se encuentren bajo este, tienen la posibilidad de comunicarse entre sí de forma libre.

Para la empresa, podría ser de interés conocer algún grupo de personas que estén comunicados todos entre sí para ofrecerles un “plan empresas” y así beneficiarlos dándole la oportunidad de aumentar el caudal de llamadas entre sí, por un precio más razonable.

Podemos pensar el modelo de la siguiente manera:

- Vértices: Son los celulares de los clientes de la empresa de telefonía.
- Ejes o aristas: Existe una arista entre dos vértices (o teléfonos) A y B si alguna vez se realizó una llamada entre ambos (A llamó a B o vice versa)¹.

Con este modelo, encontrar una clique de tamaño K significa encontrar un grupo de K celulares que se hayan comunicado todos entre sí alguna vez durante un período de tiempo predeterminado. Pasa lo mismo si se busca un *MAX-CLIQUE*. Esto sería equivalente a encontrar el mayor grupo de personas que estén comunicados todos entre sí².

De la misma forma, se puede pensar al revés, y quizás a la empresa le interese conocer grupos de celulares que estén todos comunicados entre sí, para NO ofrecerles el “plan empresas” ya que de esa manera ese grupo de personas podría eventualmente bajar el consumo de sus llamadas descendiendo las ganancias de la empresa de telefonía.

¹Sería conveniente elegir un período de tiempo acotado para ver si se produjo dicha llamada o no y así poder armar el grafo.

²Una variante sería buscar el *MAX-CLIQUE* durante un año todos los días y quedarse con aquellos que se haya repetido la mayor cantidad de veces.

2. Ejercicio 2

2.1. Introducción

En esta sección se presentara un algoritmo exacto para resolver el problema de encontrar la Clique Máxima en un grafo.

Aun no se conocen algoritmos buenos, es decir, polinomiales con respecto al tamaño de la entrada, para resolver este problema, así que nos concentraremos en realizar mejoras al algoritmo de fuerza bruta que considera todos los casos.

2.2. Explicación

Un algoritmo de fuerza bruta para resolver el problema de Max-Clique podría simplemente intentar formar el conjunto más grande de nodos, donde ese conjunto sea completo, intentando todas las posibilidades eligiendo todos los conjuntos de un cierto tamaño, luego intentar con un tamaño menor, etc. Probablemente la complejidad de un algoritmo de este estilo sea n^n donde n es la cantidad de nodos del grafo.

Una mejora que surge casi inmediatamente es utilizar la técnica de BackTracking, cuya función principal es intentar podar el árbol implícito de combinaciones posibles.

De todas maneras, implementar solo un BackTracking parece ser poco con respecto a las mejoras que se pueden lograr. A continuación, se explicara el algoritmo implementado con un pseudocódigo y se verá cada una de las mejoras por separado. **Algoritmo Exacto**(G: grafo)

```
1 CliqueMayor = vacia
2 componentesConexas = DetectarComponentesConexas(G)
3 Para cada componente en componentesConexas {
4     heap = crearHeap(G,componentes)
5     Mientras noVacio(heap)  $\wedge$  top(heap)  $\geq$  tam(CliqueMayorActual){
6         v = top(heap)
7         Para tamCliqueABuscar desde grado(v)+1 hasta
            tam(CliqueMayorActual)+1{
8             vecinosFiltrados = filtrarVecinosMenores(v, tamCliqueABuscar-1)
9             Si tam(vecinosFiltrados) + 1  $\geq$  tamCliqueABuscar
10                temp = BuscoCliqueDeTamañoK(tamCliqueABuscar,
                vecinosFiltrados)
11                Si tam(CliqueMayorActual) < tam(temp)
12                    CliqueMayorActual = temp
13            }
14    }
```

Algoritmo 1: Pseudocódigo del algoritmo exacto

Primero, se detectan las componentes conexas del grafo, ya que buscar la max clique en todo el grafo es equivalente a quedarse con la máxima de las max cliques de cada componente

conexa.

Luego, para cada componente, se crea un heap que contiene los nodos de la componente ordenados por mayor grado. Esto no parece tener mucha importancia, pero se aclarará a medida que se avanza con la explicación.

3. Ejercicio 3

3.1. Introducción

Para la resolución de este ejercicio se debía desarrollar e implementar una heurística constructiva para resolver el problema de encontrar un *MAX-CLIQUE* dado un grafo simple.

3.2. Explicación

En una primera aproximación al problema, se pensó un algoritmo bastante sencillo. La idea del mismo radicaba en ir tomando los nodos en orden de grados, es decir, comenzando con los de mayor grado hasta llegar a los de menor grado. De esta forma, uno puede pensar que al tomar primero los vértices de mayor grado, hay mas chances de encontrar una clique de mayor tamaño.

Esto es claramente una heurística válida que utiliza la técnica de algoritmo goloso. Pero es claro también que se pueden encontrar fácilmente ejemplos de grafos en los que dicho algoritmo funcione tan mal como uno quiera.

A fines de evitar en cierto grado muchos casos para los cuales este algoritmo funciona mal, se planteó uno nuevo que utiliza la misma idea pero que la misma no se realiza sobre todos los nodos del grafo sino que se hace sobre un subconjunto de los mismos. Para formar dicho conjunto, se implementó un algoritmo que revisa todas las combinaciones de 2 vértices distintos (siempre y cuándo haya 2 o más vertices en el grafo) que sean vecinos entre sí y se guarda en un conjunto de vértices aquellos que sean vecinos a ambos vértices y además se guardan los 2 vértices en cuestión. Esto se repite para cada posible combinación de vértices de a 2, guardando siempre el conjunto más grande que se haya encontrado completado de la forma antes mencionada.

Una vez encontrado este subgrafo, se procede a realizar el algoritmo goloso antes mencionado pero sobre dicho subgrafo, es decir, se busca el nodo con mayor grado en ese subgrafo y se coloca en un conjunto, el cuál será devuelto como clique al terminar el algoritmo. Luego, para el resto de los nodos del subgrafo, se va tomando de a uno a la vez en orden de mayor a menor grado (considerando sólo los adyacentes que pertenecen al subgrafo) y se verifica que sea adyacente a todos los que pertenecen a la clique. Si lo es, entonces se lo inserta en el conjunto sino se lo descarta. Finalmente, se prosigue con estos pasos hasta haber intentado con todos los nodos del subgrafo devolviendo entonces la clique encontrada.

A continuación se adjunta el pseudocódigo del algoritmo constructivo antes descripto y el de las funciones auxiliares pertinentes.

AlgoritmoConstructivo(G: grafo)

```

1 frontera = mayorFronteraEnComun(G)
2 res =  $\emptyset$ 
3 mientras frontera  $\neq \emptyset$ 
4     v = elMasRelacionado(G,frontera)
5     si esVecinoDeTodos(G,res,v)
6         insertar v en res
7     fin si
8     eliminar v de frontera
9 fin mientras
10 si res ==  $\emptyset$ 
11     insertar  $v_0$  en res
12 fin si
13 devolver res

```

Algoritmo 2: Pseudocódigo del algoritmo constructivo

mayorFronteraEnComun(G: grafo)

```

1 aux =  $\emptyset$ 
2 res =  $\emptyset$ 
3 paratodo u,v  $\in V_G$  tq (u,v)  $\in X_G$ 
4     aux = (adyacentes(G,u)  $\cap$  adyacentes(G,v))  $\cup$  u  $\cup$  v
5     si #aux > #res
6         res = aux
7     fin si
8 fin paratodo
9 devolver res

```

Algoritmo 3: Pseudocódigo de un algoritmo secundario al constructivo

Comparando el algoritmo goloso por sí sólo y la combinación entre la preselección y el mismo, se puede decir que se mejora en cierto grado el comportamiento del algoritmo ya que existen muchos casos en el que sólo aplicar el algoritmo goloso no daba buenos resultados y que si se aplica la preselección la heurística devuelve mejores resultados, incluso a veces da resultados exactos. Igualmente, al ser una heurística, también existen casos en los que la misma puede funcionar tan mal como uno quiera.

3.3. Análisis de la complejidad del algoritmo

3.4. Detalles de implementación

3.5. Resultados

3.6. Debate

3.7. Conclusiones

4. Ejercicio 4

5. Anexos