

# ANÁLISIS MATEMÁTICO TEMA 1

## ESPACIOS NORMADOS (Siempre en $\mathbb{R}$ )

### PRODUCTOS ESCALARES

Propiedades: Bilineal, simétrico, def. positivo.

$$\langle x, y \rangle = x^t A y \quad (x, y \text{ vectores columna y } A \text{ simétrica def. pos.})$$

$$A \text{ def. positiva} \equiv x^t A x > 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$$

### NORMAS EUCLIDEAS

$$v \in \mathbb{R}^n, \quad \|\cdot\|: V \rightarrow \mathbb{R} \quad \|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle} \geq 0, \quad = 0 \Leftrightarrow v = 0$$

$\begin{matrix} \cup \\ \cap \\ \cap \end{matrix}$

$$\text{Además, } \|\lambda v\| = |\lambda| \cdot \|v\|$$

Cauchy-Schwarz:  $|\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \cdot \|w\|$

D.T:  $\|v + w\| \leq \|v\| + \|w\|$

### HOMOGENEIDAD DE FUNCIONES

$f$  es homogénea de grado  $k$  si  $v \in V \setminus \{0\}, \lambda \neq 0 \Rightarrow f(\lambda v) = \lambda^k f(v)$  ( $k \in \mathbb{Z}$ )

$f$  es positivamente homogénea de grado  $\alpha$  si  $v \in V \setminus \{0\}, \lambda > 0 \Rightarrow f(\lambda v) = \lambda^\alpha f(v)$  ( $\alpha \in \mathbb{R}$ )

$f$  positivamente homogénea de grado 1  $\Rightarrow$  Su gráfico es un cono (unión de semirrectas que salen del origen).

$f$  homogénea de grado 1  $\Rightarrow$  Su gráfico es un cono simétrico respecto del origen (unión de rectas que pasan por el  $(0,0)$ ).

### NORMAS EN GENERAL

Completo:  $\|0\| = 0$  y  $\|v\| > 0$  si  $v \neq 0$ . Positivamente homogénea de grado 1.

Función par ( $\| -v \| = \|v\|$ ). Desigualdad triangular.

Espacio normado  $\equiv (V, \|\cdot\|)$

## BOLAS Y CONJUNTOS ACOTADOS

$(V, \|\cdot\|)$  es normado.

$$r > 0 \quad B(0, r) = \{v \in V, \|v\| < r\}$$

$$r \geq 0 \quad \bar{B}(0, r) = \{v \in V, \|v\| \leq r\}$$

Bola unidad  $r=1$   
(abierta o cerrada)

En la cerrada, su "cáscara"  
son los vectores de  $\|v\|=1$ .

$$E \subset V \quad \text{ACOTADO} \Leftrightarrow E \subseteq \bar{B}(0, r), r \geq 0.$$

## DESCOMPOSICIÓN POLAR

$$N: B \rightarrow \mathbb{R}, \quad N \text{ cumple } N1 \text{ y } N2.1$$

$$\forall v \in V \setminus \{0\} \quad v = \alpha w \quad \begin{cases} \alpha \in \mathbb{R}, \alpha > 0 \\ w \text{ "unitario" } N(w) = 1 \end{cases}$$

FACTORIZACIÓN ÚNICA (descomposición polar)

•  $N(\cdot)$  está completamente determinada por su bola unidad ( $\bar{B} = \{x, N(x) \leq 1\}$ )

•  $N(\cdot)$  es la única función positivamente homogénea de grado 1 con

$$x \in \bar{B} \Leftrightarrow N(x) \leq 1$$

## NORMAS EUCLÍDEAS Y NO EUCLÍDEAS

$E \subseteq V$  elipsoide centrado en  $x_0$  si  $\exists Q: V \rightarrow \mathbb{R}$  def. positiva y  $c > 0$  " forma cuadrática.

$$E = \{y \in V, Q(y - x_0) = c\} = x_0 + \{x \in V, Q(x) = c\}$$

elipsoide sólido centrado en  $x_0$  igual pero  $\leq c$ .

Si  $\|x\|$  es euclídeo, sus bolas cerradas ( $\bar{B} = \{x \in V, \|x\| \leq r\}$ )  
(0, r)

son elipsoides centrados en 0 porque  $Q(x) = \|x\|^2$  es una forma  $Q$   
def. positiva.



NORMA EUCLÍDEA  $\Leftrightarrow$  BOLA UNIDAD ES UN ELIPSOIDE SÓLIDO

• NORMA EUCLÍDEA  $\Leftrightarrow$  CUMPLE LA REGLA DEL PARALELOGRAMO

$$2(\|x\|^2 + \|y\|^2) = \|x+y\|^2 + \|x-y\|^2$$

$\forall x, y \in V$

### CONJUNTOS CONVEXOS

$x, y \in V$ , segmento rectilíneo de extremos  $x, y \equiv [x, y] \equiv \{(1-\lambda)x + \lambda y \mid 0 \leq \lambda \leq 1\}$ .  $E \subset V$  convexo si  $[x, y] \subseteq E \quad \forall x, y \in E$ .

### CONVEXIDAD DE FUNCIONES

$g$  convexa si  $g([x, y]) \leq (1-\lambda)g(x) + \lambda g(y)$

$g$  cóncava si  $g([x, y]) \geq (1-\lambda)g(x) + \lambda g(y)$

En  $g$  de una variable  $\begin{cases} \text{Convexa si las curvas quedan por encima} \\ \text{Cóncava si las curvas quedan por debajo} \end{cases}$

•  $g$  derivable, si  $g'$  monótona no decreciente  $\Rightarrow$  CONVEXA  
si  $g'$  monótona no creciente  $\Rightarrow$  CÓNCAVA

### TEORÍA DE MINKOWSKI

Si  $N(\cdot)$  es una función que cumple los axiomas N1 y N2.1,  
cumple la DT (N3)  $\Leftrightarrow B = \{x \in V \mid N(x) \leq 1\}$  es convexo


### NORMAS $p$ EN $\mathbb{R}^n$

$$\|x\|_p = \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p} \quad \|x+y\|_p \leq \|x\|_p + \|y\|_p \quad (\text{desigualdad de Minkowski})$$

$p \geq 1 \Rightarrow g(t) \equiv |t|^p$  convexa  $\Rightarrow g(x_1, \dots, x_n) = |x_1|^p + \dots + |x_n|^p$  convexa  
 $\Rightarrow \{x \in \mathbb{R}^n \mid g(x) \leq 1\}$  convexo  $\Rightarrow \|\cdot\|_p$  cumple DT.

$\|v_0\|_p$  decreciente segun aumenta  $p$ . (Salvo si  $v_0$  está en un eje coordenado, en cuyo caso se mantiene).

$$\|x\|_\infty = \max_{1 \leq j \leq n} |x_j| \quad (\text{SU BOLA UNIDAD ES } [-1, 1]^n \subset \mathbb{R}^n).$$

Si  $p \in (0, 1)$ ,  $\|x\|_p$  no cumple la desigualdad triangular (su bola unidad no es convexa). P.e. si  $n=2$  y  $p=1/2$  

### YOUNG Y HOLDER

$1 < p, q < \infty$  son exponentes conjugados si  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$

• DESIGUALDAD DE YOUNG:  $a, b \geq 0 \Rightarrow ab \leq \frac{a^p}{p} + \frac{b^q}{q}$  ( $p, q$  conjugados)

• DESIGUALDAD DE HÖLDER:  $x, y \in \mathbb{R}^n \Rightarrow |x \cdot y| \leq \|x\|_p \cdot \|y\|_q$

### NORMAS DE OPERADOR

$L: (V, \|\cdot\|_V) \rightarrow (W, \|\cdot\|_W)$  lineal notada, su NORMA DE OPERADOR

$$\|L\| \equiv \sup_{x \neq 0} \frac{\|L(x)\|_W}{\|x\|_V} = \sup_{\|w\|_V=1} \|L(w)\|_W \quad (\text{Siempre se alcanza} \Rightarrow \text{es un MÁXIMO})$$

$$\|L(v)\| \leq \|L\| \cdot \|v\| \quad \forall v \in V \quad \left( \begin{array}{l} \nexists M < \|L\| \\ \|L(v)\| \leq M \|v\| \end{array} \right)$$

$$x_0 \in V \setminus \{0\} \left\{ \begin{array}{l} \bullet \text{ minimal para } L \text{ si} \\ \phi(x) \leq \phi(x_0) \quad \forall x \in V \setminus \{0\} \\ \bullet \text{ maximal para } L \text{ si} \\ \phi(x) \geq \phi(x_0) \quad \forall x \in V \setminus \{0\} \end{array} \right.$$

menor de las cotas superiores (supremo)

$$\phi(x) = \frac{\|L(x)\|_W}{\|x\|_V}$$

$$\|AB\| \leq \|A\| \cdot \|B\|$$

### NORMA DUAL DE LA NORMA P

$v \in \mathbb{R}^n$ ,  $v^*$  (dual de  $V$ ) es:  $\{\text{sermos lineales: } V \rightarrow \mathbb{R}\}$

$v^b: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $v^b(x) = v^t x$ . Si  $\ell: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  y  $v \in \mathbb{R}^n$  es



el único vector  $\| \cdot \|_q \Rightarrow \| \|v^b\| \| = \|v\|_q$  ( $q$  es el conjugado de  $p$ )

## ELIPSOIDES Y NORMA DE OPERADOR

$A: (\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_2) \rightarrow (\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_2)$ , si  $A$  invertible  $\Rightarrow$  imagen  $A \cdot \bar{B}(0,1)$  es un elipsoide sólido centrado en el origen.

$\|A\|$  es el mínimo  $M$  tal  $\bar{B}(0,M)$  contiene a  $A \cdot \bar{B}(0,1)$ , coincide con el valor del semieje principal máximo de  $A \cdot \bar{B}(0,1)$ .

$A$  cuadrada e invertible,  $\|A\|_{2 \rightarrow 2} = \sqrt{\lambda_1}$   $\lambda_1 = \max \{ \lambda, \lambda_{\text{autovector de } A^t A \text{ o } A A^t} \}$

$\sqrt{\lambda_1} \equiv$  longitud semieje principal máximo.

$\sqrt{\lambda_n} \equiv$  longitud semieje principal mínimo. ( $\|Ax\|_2 \geq \sqrt{\lambda_n} \|x\| \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$ )

## ESPACIOS MÉTRICOS Y TOPOLOGÍA

### FUNCIONES DISTANCIA

(distancias) >>>>>>> (normas)

$d: X \times X \rightarrow \mathbb{R}$

$(x,y) \mapsto d(x,y)$

es una distancia si:

$\forall x,y,z \in X$ : 1)  $d(x,y) \geq 0, =0 \Leftrightarrow x=y$

2)  $d(x,y) = d(y,x)$

3)  $d(x,y) \leq d(x,z) + d(z,y)$

espacio métrico  $\equiv (X,d)$

$X \neq \emptyset$  y  $d$  distancia

NORMA  $\Rightarrow$  DISTANCIA:  $(V, \|\cdot\|)$  y  $v,w \in V$   $d(v,w) = \|v-w\|$

### BOLAS MÉTRICAS Y CONJUNTOS ACOTADOS

$(X,d)$  e.m.,  $x_0 \in X$   $\left\{ \begin{array}{l} \text{Bola abierta} \equiv B_d(x_0, r) = \{x \in X, d(x, x_0) < r\} \\ r > 0 \text{ centro } x_0 \\ \text{Bola cerrada} \equiv \overline{B_d(x_0, r)} = \{x \in X, d(x, x_0) \leq r\} \\ r \geq 0 \text{ centro } x_0 \end{array} \right.$

$E \subseteq X$  acotado  $\Leftrightarrow E \subseteq \overline{B_d(x_0, r)}$

## CONVERGENCIA DE SUCECIONES

$\{x_n\} \subset E \Rightarrow x_n \in E \forall n$ . Cola de sucesión  $\equiv x_K, x_{K+1}, \dots = \{x_n\} \setminus \{x_1, \dots, x_{K-1}\}$  (K-1 primeros términos).  
CONVERGENCIA  $\{x_n\} \rightarrow x_0$  si  $\forall r > 0 \exists K$  (depende de  $r$  y de la sucesión) // si  $m \geq K \Rightarrow x_m \in B(x_0, r)$ . ( $x_0$  es ÚNICO) (límite de la sucesión)

$\{x_n\}$  convergente es necesario

1. ACOTADA
2. de Cauchy ( $\forall \varepsilon > 0 \exists K_\varepsilon$  //  $m, n \geq K \Rightarrow d(x_m, x_n) \leq \varepsilon$ )

## ABIERTOS, CERRADOS Y TOPOLOGÍA

$(X, d)$  e.m

Abierto  $\equiv U \subset X$  abierto  $\Leftrightarrow \forall x \in U \exists r > 0$  //  $B(x, r) \subset U$   $\vee U = \emptyset$

Un entorno de  $x_0 \in X$  es  $U$  abierto //  $x_0 \in U$

Un entorno de  $E \subset X$  es un abierto  $U$  //  $E \subset U$

Abierto  $\equiv$  "cómodo"

(puedo moverme hacia cualquier lado y sigo cómodo)

Cerrado  $\equiv E \subset X$  cerrado  $\Leftrightarrow \forall \{x_n\} \subset E$  que converja  $\rightarrow x_0$ ,  $x_0 \in E$   $\vee E = \emptyset$

$C \subset X$  cerrado  $\Leftrightarrow X \setminus C$  abierto

## CONTINUIDAD

$f: (X, d) \rightarrow (X', d')$  continua en  $x_0$  si  $\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0$  //  $\delta(\varepsilon, f)$

$f(B(x_0, \delta)) \subseteq B(f(x_0), \varepsilon)$  ( $\forall B'$  centrada en  $f(x_0) \exists B$  centrada en  $x_0$  //  $f(B) \subseteq B'$ )  
 $f$  continua si  $f$  continua  $\forall x_0 \in X$ .

$X \xrightarrow{f} X'' \xrightarrow{g} X'''$   $f$  cont. en  $x_0$  y  $g$  cont. en  $f(x_0) \Rightarrow g \circ f$  cont. en  $x_0$ .

Teorema:  $f: (X, d) \rightarrow (X', d')$

$f$  continua  $\Leftrightarrow \forall V \subseteq X'$ ,  $f^{-1}(V)$  abierto de  $X \Leftrightarrow$  "con cerrados"  $\Leftrightarrow$

$\{x_n\} \subset X$  y  $x_0 \in X \Rightarrow \{f(x_n)\} \rightarrow f(x_0)$  (con  $\{x_n\} \rightarrow x_0$ )



$f_1, \dots, f_k: (X, d) \rightarrow \mathbb{R}$  y  $g: (X, d) \rightarrow (\mathbb{R}^k, \|\cdot\|_\infty)$ ,

$$x \rightarrow (f_1(x), \dots, f_k(x))$$

$g$  es continuo  $\Leftrightarrow f_i$  continuo  $\forall i \in \{1, \dots, k\}$

## COMPACIDAD

Recubrimiento:  $K \subseteq X$ , recubrimientos de  $K$  son  $\{A_i\}_{i \in I}$  ( $A_i \subseteq X \forall i$ ),

$$\bigcup_{i \in I} A_i \supseteq K.$$

Son equivalentes (con  $(X, d)$  en  $Y$  y  $K \subseteq X$ ):

• Bolzano-Weierstrass: Toda sucesión  $\{x_n\} \subset K$  tiene una subsecuencia  $\{x_{n_k}\}$  <sup>convergente</sup> en  $K$ .

• Heine-Borel: Todo recubrimiento de  $K$  por abiertos tiene un subrecubrimiento finito.

$K \subseteq X$  COMPACTO  $\Leftrightarrow$  cumple lo anterior.

En dimensión finita:  $K \subseteq X$  COMPACTO  $\Leftrightarrow K$  cerrado y acotado

$\Downarrow$   
 $E \subseteq K$  cerrado es COMPACTO

• Si  $K \subseteq X$  COMPACTO y  $g: X \rightarrow Y$  continuo  $\Rightarrow g(K) \subseteq Y$  COMPACTO.

• Si  $K \subseteq \mathbb{R}$  COMPACTO y  $g: K \rightarrow \mathbb{R}$  continuo  $\Rightarrow g$  alcanza su máximo y mínimo en  $K$ .

## FUNCIONES LIPSCHITZIANAS

$g$  es Lipschitz si:  $(g: (X_1, d_1) \rightarrow (X_2, d_2))$   $M$  fijo.

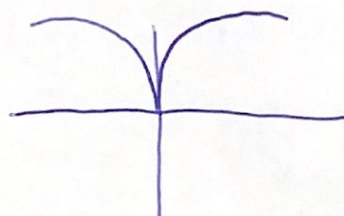
$$\forall p, q \in X_1 \quad d_2(g(p), g(q)) \leq M \cdot d_1(p, q) \quad \left( \text{Sus verdades no tienen demostración reciente} \right)$$

$g$  LIPSCHITZ  $\Rightarrow g$  continuo  $\nabla \nabla \nabla$

Ejemplo:  
 $f(x) = \sqrt{|x|}$

Toda norma es Lipschitz de  $M=1$  con respecto a sí misma:

$$\| \|v\| - \|w\| \| \leq \|v - w\|$$



CONTINUA PERO NO LIPSCHITZ

## NORMAS EQUIVALENTES

En dimensión finita todas las normas son equivalentes entre sí.

$$\forall p, q \quad C \|\cdot\|_p \leq \|\cdot\|_q \leq C \|\cdot\|_p \quad \left( \begin{array}{l} \text{Abierto en } \|\cdot\|_p \Leftrightarrow \\ \text{Abierto en } \|\cdot\|_q \end{array} \right)$$

- Unión de abiertos  $\Rightarrow$  ABIERTO  $\forall p, q \in \{1, \dots, \infty\}$
- Intersección de cerrados  $\Rightarrow$  CERRADO
- Intersección finita de abiertos ABIERTO y unión finita de cerrados CERRADO

## CONEXIÓN

Un camino es una aplicación continua  $\alpha: I \rightarrow X$   
 $t \in I \rightarrow \alpha(t) \in X$ .

$E \subset X$  es conexo por caminos si  $\forall p, q \in E \exists \alpha(t): [0,1] \rightarrow E, (\alpha \in E)$   
 $\alpha(0) = p$  y  $\alpha(1) = q$ .

• Si  $U$  abierto conexo por caminos,  $\overbrace{U_1, U_2}^{\text{no vacíos}} \parallel U_1 \cup U_2 = U$

Componentes conexas por caminos  $\equiv p \in E, \{q \in E, \exists \alpha(t) \parallel \alpha(0) = q$   
y  $\alpha(1) = p\}$  en  $\alpha \in E$ .  $E$  se puede particionar en estos conjuntos.

$\forall U \subseteq \mathbb{R}^n$  abierto,  $\exists$  partición de abiertos conexos por caminos  
(finita o numerable)

CONEXO  $\Rightarrow$  CONEXO  
 $\nLeftarrow$

## CONCEPTOS ADICIONALES $x \in m$ y $E \in X$

- $x \in X \in \text{int}(E) \Leftrightarrow \exists r > 0 \parallel B(x, r) \subseteq E$   
( $\text{int} E$  es el abierto más grande contenido en  $E$ )
- $\overline{E}$  (cierra de  $E$ ) =  $\{p \parallel p = \lim \{x_k\} \text{ para algún } \{x_k\} \subset E \text{ y convergentes}\}$ .  
(Si  $E$  cerrado  $\Leftrightarrow E = \overline{E}$ )