

4.4. INVERSA DE UNA MATRIZ. REGLA DE CRAMER.

Para una matriz $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$ con $|A| \neq 0$, queremos hallar una fórmula para calcular la inversa A^{-1} . Según la regla de Laplace (Proposición 3.2), si $A = (a_{ij})$, desarrollando su determinante por la fila i -ésima se tiene

$$|A| = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} |A_{ij}| = (-1)^{i+1} a_{i1} |A_{i1}| + \dots + (-1)^{i+n} a_{in} |A_{in}|.$$

Llamamos cofactor del elemento a_{ij} de la matriz A al número $c_{ij} = (-1)^{i+j} |A_{ij}|$. Con esta notación la fórmula anterior se escribe

$$|A| = \sum_{j=1}^n a_{ij} c_{ij} = a_{i1} c_{i1} + a_{i2} c_{i2} + \dots + a_{in} c_{in} \quad (4.1)$$

Llamemos $\text{cof}(A) = C = (c_{ij})_{i,j=1 \dots n} \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ a la matriz de los cofactores de elementos de A , que llamamos matriz de cofactores de A .

Con esta notación, y debido a (4.1) la matriz $A \cdot C^t$ tiene valor $|A|$ en su diagonal principal:

$$A C^t = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_{11} & c_{21} & \dots & c_{n1} \\ c_{12} & c_{22} & \dots & c_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{1n} & c_{2n} & \dots & c_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} |A| & ? & \dots & ? \\ ? & |A| & \dots & ? \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ ? & ? & \dots & |A| \end{pmatrix}$$

Si logramos probar que los términos que no están en la diagonal principal de $A C^t$ son todos nulos, se tendría $A C^t = |A| I_n$ y por tanto $A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^t$. Hacemos la demostración en el teorema siguiente.

Teorema 4.1. Si $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$ y $|A| \neq 0$, su inversa es $A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^t$, donde C es la matriz de cofactores de A

D/. Por lo dicho anteriormente solo falta probar que si $i \neq j$ la expresión $a_{i,1}C_{j,1} + a_{i,2}C_{j,2} + \dots + a_{i,n}C_{j,n}$ es cero. Esta expresión coincide con el desarrollo por la fila j -ésima (según la regla de Laplace) del determinante de la matriz

$$B = \begin{pmatrix} a_{i,1} & a_{i,2} & \dots & a_{i,n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{j,1} & a_{j,2} & \dots & a_{j,n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & a_{n,2} & \dots & a_{n,n} \end{pmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \text{fila } i \\ \\ \leftarrow \text{fila } j \end{matrix}$$

que se obtiene de A sustituyendo la fila j -ésima por la i -ésima. Puesto que B tiene dos filas iguales, por la proposición 2.3, $|B| = 0$. Por tanto $a_{i,1}C_{j,1} + \dots + a_{i,n}C_{j,n} = 0$ si $i \neq j$. \square

Ej 4.1. Halla la inversa de la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

usando el Teorema 4.1.

S/ Sus cofactores son

$$C_{11} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 1, \quad C_{12} = -\begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 0 & 3 \end{vmatrix} = 3, \quad C_{13} = \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1$$

$$C_{21} = -\begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = -6, \quad C_{22} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{vmatrix} = 3, \quad C_{23} = -\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1$$

$$C_{31} = \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 4, \quad C_{32} = -\begin{vmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = -2, \quad C_{33} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 3.$$

La matriz de cofactores de A es

$$\text{cof}(A) = C = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 \\ -6 & 3 & -1 \\ 4 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Por la regla de Laplace, desarrollando el determinante por la fila 1,

$$|A| = a_{1,1}C_{1,1} + a_{1,2}C_{1,2} + a_{1,3}C_{1,3} = 1 \cdot 1 + 2 \cdot 3 + 0(-1) = 7 \neq 0.$$

Por el Teorema 4.1,

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} C^t = \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 1 & -6 & 4 \\ 3 & 3 & -2 \\ -1 & -1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Nota: Una matriz cuadrada con determinante nulo se dice que es SINGULAR. Cuando su determinante es no nulo se llama NO SINGULAR.

Ej 4.2. Halla la inversa de la matriz $A = \begin{pmatrix} 5 & 4 & 1 \\ 2 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

$$\text{S/ } A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 2 & -2 & -4 \\ -6 & 8 & 10 \end{pmatrix}.$$

El Teorema 4.1 nos permite hallar las soluciones de un SEL con tantas ecuaciones como incógnitas y cuya matriz de coeficientes tenga determinante no nulo. Considerar el SEL

$$\left. \begin{aligned} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \dots + a_{1,n}x_n &= b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \dots + a_{2,n}x_n &= b_2 \\ \vdots & \\ a_{n,1}x_1 + a_{n,2}x_2 + \dots + a_{n,n}x_n &= b_n \end{aligned} \right\} \quad (4.2)$$

Si $A = (a_{ij}) \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$, $\vec{x} = (x_1, \dots, x_n)^t$ y $\vec{b} = (b_1, \dots, b_n)^t$
 el SEL (4.2) se escribe $A\vec{x} = \vec{b}$. Si $|A| \neq 0$, por el
 Teorema 4.1

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \vec{x} = A^{-1}\vec{b} = \frac{1}{|A|} C^t \vec{b} = \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} c_{1,1} & c_{2,1} & \dots & c_{n,1} \\ c_{1,2} & c_{2,2} & \dots & c_{n,2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{1,n} & c_{2,n} & \dots & c_{n,n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{|A|} \begin{pmatrix} b_1 c_{1,1} + b_2 c_{2,1} + \dots + b_n c_{n,1} \\ \vdots \\ b_1 c_{1,j} + b_2 c_{2,j} + \dots + b_n c_{n,j} \\ \vdots \\ b_1 c_{1,n} + b_2 c_{2,n} + \dots + b_n c_{n,n} \end{pmatrix} \leftarrow \text{componente } j$$

Por tanto, para todo $j=1, 2, \dots, n$ se tiene

$$x_j = \frac{1}{|A|} [b_1 c_{1,j} + b_2 c_{2,j} + \dots + b_n c_{n,j}].$$

Observa que la expresión entre paréntesis es el desarrollo por la columna j -ésima del determinante de la matriz

$$\hat{A}_j = \begin{pmatrix} a_{1,1} & \dots & b_1 & \dots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & \dots & b_2 & \dots & a_{2,n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & b_n & \dots & a_{n,n} \end{pmatrix}$$

↑
columna j -ésima

Se ha probado el siguiente resultado:

Teorema 4.2 (Regla de Cramer)

Si $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$ satisface $|A| \neq 0$, el SEL $A\vec{x} = \vec{b}$ de n ecuaciones y n incógnitas es compatible determinado y su solución es

$$x_j = \frac{|\hat{A}_j|}{|A|}, \quad j=1, 2, \dots, n$$

donde \hat{A}_j es la matriz que se obtiene de A sustituyendo su columna j -ésima por el vector \vec{b} .

Ej 4.3. Prueba que el SEL
$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 = 8 \\ x_1 + x_3 = 1 \\ 2x_2 - x_4 = 1 \\ x_1 + x_4 = 4 \end{cases}$$
 es

compatible determinado y halla su solución con la regla de Cramer.

$$\begin{aligned} S/ \quad \begin{vmatrix} 2 & 3 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} &= 2 \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} = \\ &= 2(-1) \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} + 3(-1) \begin{vmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -4 + 3 = -1 \neq 0 \end{aligned}$$

Esto prueba que el sistema es compatible determinado. Por el Teorema 4.2.

$$x_1 = \frac{1}{-1} \begin{vmatrix} 8 & 3 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & -1 \\ 4 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = -1 \begin{vmatrix} 8 & 3 & 0 \\ 1 & 2 & -1 \\ 4 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 8 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -12 + 13 = 1.$$

$$x_2 = \frac{1}{-1} \begin{vmatrix} 2 & 8 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 4 & 0 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 2 & 8 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 4 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 0 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 4 & 1 \end{vmatrix} = -2 \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} = 2$$

$$x_3 = \frac{1}{-1} \begin{vmatrix} 2 & 3 & 8 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 4 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 2 & 3 & 8 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 5 & 0 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 2 & 3 & 8 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 5 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 0 & -1 & -2 \\ 0 & -2 & -4 \\ 1 & 2 & 5 \end{vmatrix} = 0$$

$$x_4 = \frac{1}{-1} \begin{vmatrix} 2 & 3 & 0 & 8 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 4 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 2 & 3 & 8 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 4 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 0 & 3 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 4 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 3 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 3.$$

Ej 4.4. Usa la regla de Cramer para resolver el SEL $A\vec{x} = \vec{b}$

con $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$, $\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$, $\vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix}$.

S/ $x_1 = 2$, $x_2 = 1$, $x_3 = -1$