## Capítulo 4. Integración

En este capítulo vamos a estudiar cómo se puede hacer integración con funciones multivariables. Estudiaremos los siguientes temas:

- 4.1. Integral de Riemann, teorema de Fubini.
- 4.2. Teorema del cambio de variables.
- 4.3. Coordenadas polares, cilíndricas y esféricas.
- 4.4. Cálculo de áreas y volúmenes.

### Introducción

Sea  $R = [a, b] \times [c, d]$  un rectángulo en  $\mathbb{R}^2$ . Supongamos  $f : R \to \mathbb{R}$  con f > 0. Hay una región  $S \subset \mathbb{R}^3$  acotada por:

- por arriba por la gráfica de f, y por abajo por el rectángulo R;
- por los planos x = a y x = b,
- y por los planos y = c, e y = d:

¿Cuál es el volumen de S? De momento lo denotamos como

$$\int \int_{R} f(x,y) dA, \quad \acute{o} \int \int_{R} f(x,y) dxdy.$$

Capítulo 4. Integración

2 / 41

## Principio de Cavalieri

Sea S un sólido, y, para  $a \le x \le b$ , sea  $P_x$  una familia de planos paralelos tal que

- 1. S está entre  $P_a$  y  $P_b$ ;
- 2. el área de la sección transversal de S cortada por el plano  $P_x$  está dada por una función A(x).

Entonces el volumen de S es igual a

$$\int_a^b A(x) \, dx.$$

**Demostración:** Tomamos una partición de [a, b],  $a = x_0 < x_1 < \cdots < x_n = b$ . Si  $c_i \in [x_i, x_{i+1}]$ , entonces

$$A(c_i) \cdot (x_{i+1} - x_i)$$

es el volumen de un cilindro que aproxima el volumen de la parte de S comprendida entre los planos  $P_{x_i}$  y  $P_{x_{i+1}}$ . La suma de todos esos cilindros es una suma de Riemann para la función A(x) en en intervalo [a,b], así que en el límite

$$V(S) = \lim \sum A(c_i) \cdot (x_{i+1} - x_i) = \int_a^b A(x) dx.$$

Capítulo 4. Integración 3 / 41

### Integrales iteradas

Usando el principio de Cavalieri podemos calcular el volumen de la región S de dos formas diferentes:

• Si seccionamos S con planos de la forma  $x=x_0$ , donde  $a \le x_0 \le b$ , el área de la sección es la integral de  $y \to f(x_0, y)$  en el intervalo [c, d], así que

$$A(x_0) = \int_c^d f(x_0, y) \, dy,$$

y por el principio de Cavalieri,

$$V(S) = \int \int_{R} f(x,y) \, dx dy = \int_{a}^{b} A(x) \, dx = \int_{a}^{b} \left[ \int_{c}^{d} f(x,y) \, dy \right] \, dx.$$





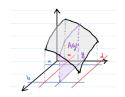
### Integrales iteradas

• Si seccionamos S con planos  $y = y_0$ , donde  $c \le y_0 \le d$ , el área de la sección es la integral de  $x \to f(x, y_0)$  en el intervalo [a, b], así que

$$A(y_0) = \int_a^b f(x, y_0) dx,$$

y por el principio de Cavalieri,

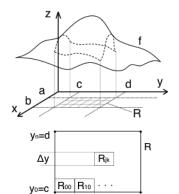
$$V(S) = \int \int_{R} f(x,y) \, dx dy = \int_{c}^{d} A(y) \, dy = \int_{c}^{d} \left[ \int_{a}^{b} f(x,y) \, dx \right] \, dy.$$





### 4.1. Integral de Riemann, teorema de Fubini

Para empezar, veamos cómo se puede calcular el volumen que hay "bajo" la gráfica de una función de dos variables. Más precisamente, sea  $f(x,y) \ge 0$ , sea R un rectángulo con lados paralelos a los ejes,  $R = \{(x,y) \in [a,b] \times [c,d]\}$ , y sea  $B = \{(x,y,z) : (x,y) \in R, z \in [0,f(x,y)]\}$ .



¿Cómo podemos calcular el volumen de *B*? Aproximándolo por uniones de paralelepípedos con base rectangular en *R*. Dividimos *R* en rectángulos similares cada vez más pequeños, para aproximar cada vez mejor el volumen.

Para cualquier selección de puntos  $c_{jk} \in R_{jk}$ ,  $j, k \in [0, n-1]$ , la suma  $S_n = \sum_{j,k=0}^{n-1} f(c_{jk}) \Delta_x \Delta_y$  es una aproximación del volumen de B. Nótese que  $S_n$  tiene sentido incluso si f < 0.

La suma  $S_n$  se llama **suma de Riemann** de f. Una pregunta natural es ¿Cómo se comporta  $S_n$  cuando  $n \to \infty$ ?

## 4.1.1. Integral de Riemann

### Definición (Integrabilidad de Riemann para funciones de 2 variables)

Sea R un rectángulo en  $\mathbb{R}^2$  y sea  $f:R\to\mathbb{R}$  una función acotada. Si la sucesión  $(S_n)$  converge a un límite S cuando  $n\to\infty$ , y este límite es el mismo para cualquier selección de puntos  $c_{jk}\in R_{jk}$ , entonces decimos que f es **integrable sobre** R y escribimos  $S=\iint_R f(x,y)\,\mathrm{d}x\,\mathrm{d}y$ .

Se puede abreviar la notación escribiendo  $\int_R f \, dA$ , o incluso  $\int_R f$ . (Aquí dA denota el elemento infinitesimal de área  $dx \, dy$ .)

En la práctica querremos criterios simples para decidir si una función es integrable. El resultado siguiente nos da una condición suficiente que resulta ser muy útil.

#### Teorema

Cualquier función continua f(x, y) definida en un rectángulo cerrado es integrable.

No obstante, a menudo querremos integrar sobre conjuntos más generales que rectángulos, e integrar incluso ciertas funciones discontinuas.

### 4.1.1. Integral de Riemann

Para tales integraciones más generales, nos ayudará el resultado siguiente.

#### **Teorema**

Sea R un rectángulo en  $\mathbb{R}^2$  y sea  $f:R\to\mathbb{R}$  una función acotada. Si el conjunto de puntos donde f es discontinua es una unión de un número finito de gráficas de funciones continuas, entonces f es integrable sobre R.

Hemos definido la integral como límite de sumas de Riemann. De esta definición podemos deducir varias propiedades de la integral:

- Linealidad: para  $f, g: R \to \mathbb{R}$  y  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  cualesquiera, tenemos  $\iint_R (\alpha f + \beta g) \, \mathrm{d}A = \alpha \iint_R f \, \mathrm{d}A + \beta \iint_R g \, \mathrm{d}A.$
- Monotonía:  $(\forall (x,y), f(x,y) \ge g(x,y)) \Rightarrow \iint_R f \, \mathrm{d}A \ge \iint_R g \, \mathrm{d}A$ .
- Aditividad: si Q es una unión de rectángulos  $Q = \bigcup_i R_i$  tales que  $\forall i \neq j, R_i^{\circ} \cap R_j^{\circ} = \emptyset$ , entonces tenemos  $\iint_Q f \, \mathrm{d}A = \sum_i \iint_{R_i} f \, \mathrm{d}A$ .

### 4.1.2. Teorema de Fubini

¿Cómo podemos calcular tales integrales en casos concretos? Una herramienta muy útil para esto es el resultado siguiente, que nos permite evaluar una doble integral calculando dos integrales sucesivas.

### Teorema de Fubini (para funciones continuas sobre rectángulos)

Sea  $R=[a,b]\times [c,d]$  un rectángulo en  $\mathbb{R}^2$  y sea  $f:R\to\mathbb{R}$  una función continua. Entonces

$$\iint_R f(x,y) dA = \int_a^b \int_c^d f(x,y) dy dx = \int_c^d \int_a^b f(x,y) dx dy.$$

Este teorema se extiende muy naturalmente a funciones acotadas más generales.

### Teorema de Fubini (para ciertas funciones discontinuas)

Sea  $R=[a,b]\times[c,d]$  un rectángulo en  $\mathbb{R}^2$  y sea  $f:R\to\mathbb{R}$  una función acotada tal que las discontinuidades de f forman una unión de un número finito de gráficas de funciones continuas. Entonces

$$\iint_R f(x,y) dA = \int_a^b \int_c^d f(x,y) dy dx = \int_c^d \int_a^b f(x,y) dx dy.$$

### 4.1.2. Teorema de Fubini

Ejemplo: calcular  $\iint_R (x^2 + y) dA$  para  $R = [0, 1] \times [0, 1]$ . Podemos hacerlo de dos formas distintas: por un lado, la integral es

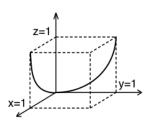
$$\int_0^1 \int_0^1 x^2 + y \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y = \int_0^1 \left[ \frac{x^3}{3} + xy \right]_0^1 \, \mathrm{d}y = \int_0^1 \frac{1}{3} + y \, \mathrm{d}y = \left[ \frac{y}{3} + \frac{y^2}{2} \right]_0^1 = \frac{1}{3} + \frac{1}{2} = \frac{5}{6}.$$

Ahora calculemos la integral en el otro orden:

$$\int_0^1 \int_0^1 x^2 + y \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}x = \int_0^1 \left[ x^2 y + \frac{y^2}{2} \right]_0^1 \, \mathrm{d}x = \int_0^1 x^2 + \frac{1}{2} \, \mathrm{d}x = \left[ \frac{x^3}{3} + \frac{x}{2} \right]_0^1 = \frac{1}{3} + \frac{1}{2} = \frac{5}{6}.$$

<u>Ejemplo</u>: calcular el volumen del sólido acotado por los planos x = 0, x = 1, y = 0, y = 1, z = 0 y la superficie  $z = x^2 + y^4$ .

Miremos primero la región en cuestión:



Tenemos 
$$\iint_{R} x^{2} + y^{4} dA$$

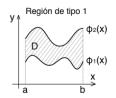
$$= \int_{0}^{1} \int_{0}^{1} x^{2} + y^{4} dx dy$$

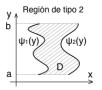
$$= \int_{0}^{1} \left[ \frac{x^{3}}{3} + y^{4} x \right]_{0}^{1} dy$$

$$= \int_{0}^{1} \frac{1}{3} + y^{4} dy = \left[ \frac{y}{3} + \frac{y^{5}}{5} \right]_{0}^{1} = \frac{1}{3} + \frac{1}{5} = \frac{8}{15}.$$

Vamos a ver cómo la definición de integrales vista anteriormente se puede extender para tomar integrales sobre regiones (dominios) más generales que rectángulos. Para esto, estudiaremos regiones delimitadas por gráficas de funciones continuas.

Consideremos las funciones  $y = \phi_1(x)$ ,  $y = \phi_2(x)$ , con  $\phi_1 \le \phi_2$ , o lo mismo cambiando x, y, es decir  $x = \psi_1(y)$ ,  $x = \psi_2(y)$ ,  $\psi_1 \le \psi_2$ .





Llamaremos las regiones de tipo 1 y 2 *regiones elementales*. Estas son las regiones sobre las cuales queremos integrar.

Es importante observar que en las regiones elementales, el borde de la región definida D, a saber  $\partial D$ , es una curva continua. Gracias a esto podremos aplicar los teoremas anteriores sobre integrales en un rectángulo, como lo vamos a explicar.

Sea f(x, y) una función continua definida sobre una región elemental D.

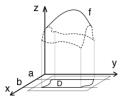
Sea 
$$R$$
 un rectángulo con  $R \supset D$ . Sea  $f^*(x,y) = \begin{cases} f(x,y), & (x,y) \in D \\ 0, & (x,y) \in R \setminus D \end{cases}$ 

Los teoremas vistos implican que  $f^*$  es integrable. La propiedad de aditividad justifica entonces la definición siguiente:

La integral 
$$\iint_D f \, dA$$
 se puede definir por  $\iint_D f \, dA = \iint_R f^*(x, y) \, dA$ .

Veamos ahora cómo hacer el cálculo de esta integral en concreto.

Vamos a centrarnos en el caso de regiones de tipo 1.



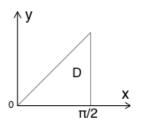


Para un x fijo en [a, b], la variable y se mueve entre  $\phi_1(x)$  y  $\phi_2(x)$ .

Esto nos dice que  $\iint_D f dA = \int_a^b \int_{\phi_1(x)}^{\phi_2(x)} f(x, y) dy dx$ .

De modo similar, si la región es de tipo 2, la integral será de la forma  $\int_a^b \int_{\psi_1(y)}^{\psi_2(y)} f(x,y) \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y$ .

Ejemplo: Hallar  $\iint_D x^3 y + \cos(x) dA$ , donde D es el triángulo  $\{(x,y): 0 \le x \le \pi/2, \ 0 \le y \le x\}$ . Dibujemos primero la región:



Para cada x fijado entre 0 y  $\pi/2$ , la variable y crece de 0 a x.

#### **Tenemos**

$$\begin{split} &\iint_D x^3 y + \cos(x) \, \mathrm{d} A = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^x x^3 y + \cos(x) \, \mathrm{d} y \, \mathrm{d} x = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left[ x^3 \frac{y^2}{2} + y \cos(x) \right]_0^x \mathrm{d} x \\ &= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{x^5}{2} + x \cos(x) \, \mathrm{d} x = \left[ \frac{x^6}{12} \right]_0^{\frac{\pi}{2}} + \int_0^{\frac{\pi}{2}} x \cos(x) \, \mathrm{d} x = \frac{\pi^6}{2^8 \cdot 3} + \int_0^{\frac{\pi}{2}} x \cos(x) \, \mathrm{d} x. \\ &\text{Integrando por partes, esto es } \frac{\pi^6}{2^8 \cdot 3} + \left[ x \sin(x) + \cos(x) \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi^6}{768} + \frac{\pi}{2} - 1. \end{split}$$

Ejemplo: hallar el volumen V del tetraedro acotado por los cuatro planos  $y=0,\ z=0,\ x=0,\ y-x+z=1.$ 



El volumen V es la integral de la función z = f(x, y) = x - y + 1 sobre D. Tenemos

$$\begin{split} V &= \iint_D (1-y+x) \, \mathrm{d} A = \int_{-1}^0 \int_0^{1+x} (1-y+x) \, \mathrm{d} y \, \mathrm{d} x = \int_{-1}^0 \left[ y - \frac{y^2}{2} + xy \right]_0^{1+x} \, \mathrm{d} x \\ &= \int_{-1}^0 \frac{(1+x)^2}{2} \, \mathrm{d} x = \left[ \frac{(1+x)^3}{6} \right]_{-1}^0 = 1/6. \end{split}$$

Con las nociones vistas, ya podemos calcular volúmenes de regiones acotadas por funciones de tipo z = f(x, y).

Enunciamos a continuación un resultado sobre integrales dobles, que generaliza el teorema del valor medio para funciones de una variable.

### Teorema del valor medio (para integrales dobles)

Sea D una región elemental en  $\mathbb{R}^2$ , sea A(D) el área de D, y sea  $f:D\to\mathbb{R}$  una función continua. Entonces existe un punto  $(x_0,y_0)\in D$  tal que se tiene  $\iint_D f(x,y)\,\mathrm{d}A=f(x_0,y_0)\,A(D)$ .

A continuación, vamos a generalizar a integrales triples todo lo que hemos visto acerca de integrales dobles. El método será similar y se basará en una generalización natural de las sumas de Riemann ya vistas.

Sea f una función real de variables x, y, z, definida sobre una región  $B = [a_0, a_1] \times [b_0, b_1] \times [c_0, c_1]$ . En este caso, las sumas de Riemann son de la forma siguiente:

 $S_n = \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=0}^{n-1} \sum_{k=0}^{n-1} f(c_{ijk}) \Delta v.$ 

Una tal suma se obtiene dividiendo cada lado de B en n intervalos iguales. Sean  $B_{ijk}$ ,  $i,j,k\in[0,n-1]$  los  $n^3$  paralelepípedos resultantes que dividen B, todos de volumen  $\Delta v$ . Elegimos un punto  $c_{ijk}$  en cada  $B_{ijk}$ .

Del mismo modo que para una integral doble, tenemos lo siguiente.

Si  $S_n$  converge cuando  $n \to \infty$  y el límite no depende de la elección de los puntos  $c_{ijk}$ , decimos que f es **integrable** sobre B.

En este caso, el límite cuando  $n \to \infty$  se denota como sigue:

$$\lim_{n\to\infty} S_n = \int_B f \, \mathrm{d}V = \iiint_B f(x,y,z) \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z.$$

Del mismo modo que para la doble integral, tenemos un resultado que nos permite integrar funciones continuas y ciertas funciones discontinuas.

### Teorema (Condición suficiente para la integrabilidad)

Sea B un paralelepípedo rectangular en  $\mathbb{R}^3$ , y sea  $f: B \to \mathbb{R}$  una función acotada cuyas discontinuidades están contenidas en una unión finita de gráficas de funciones continuas (como x = a(y, z), y = b(x, z), z = c(x, y)). Entonces f es integrable sobre B.

El teorema de Fubini se extiende a estas triple integrales, de modo que podemos permutar el orden de las integraciones en  $\iiint_B f(x, y, z) dx dy dz$ .

Ejemplo: sea 
$$B = [0, 1] \times [-\frac{1}{2}, 0] \times [0, \frac{1}{3}].$$

Evaluar 
$$\iiint_B (x + 2y + 3z)^2 dx dy dz$$
.

Esta integral es igual a 
$$\int_0^{\frac{1}{3}} \int_{-\frac{1}{2}}^0 \int_0^1 (x+2y+3z)^2 \, dx \, dy \, dz$$
  
=  $\int_0^{\frac{1}{3}} \int_{-\frac{1}{2}}^0 \left[ \frac{(x+2y+3z)^3}{3} \right]_0^1 \, dy \, dz = \int_0^{\frac{1}{3}} \int_{-\frac{1}{2}}^0 \frac{1}{3} \left( (1+2y+3z)^3 - (2y+3z)^3 \right) \, dy \, dz$   
=  $\int_0^{\frac{1}{3}} \frac{1}{2^4} \left[ (1+2y+3z)^4 - (2y+3z)^4 \right]_{-\frac{1}{2}}^0 \, dz = \frac{1}{2^4} \int_0^{\frac{1}{3}} \left( (3z+1)^4 - 2(3z)^4 + (3z-1)^4 \right) \, dz$   
=  $\frac{1}{2^4 \cdot 15} \left[ (3z+1)^5 - 2(3z)^5 + (3z-1)^5 \right]_0^{\frac{1}{3}} = \frac{1}{2^4 \cdot 15} (2^5-2) = 1/12.$ 

Ejemplo: integrar  $e^{x+y+z}$  sobre  $B = [0,1] \times [0,1] \times [0,1]$ .

Tenemos

$$\int_{0}^{1} \int_{0}^{1} \int_{0}^{1} e^{x+y+z} \, dx \, dy \, dz = \int_{0}^{1} \int_{0}^{1} \left[ e^{x+y+z} \right]_{0}^{1} \, dy \, dz$$

$$= \int_{0}^{1} \int_{0}^{1} \left( e^{1+y+z} - e^{y+z} \right) \, dy \, dz = \int_{0}^{1} \left[ e^{1+y+z} - e^{y+z} \right]_{0}^{1} \, dz$$

$$= \int_{0}^{1} \left( e^{2+z} - 2e^{1+z} + e^{z} \right) \, dz = \left[ e^{2+z} - 2e^{1+z} + e^{z} \right]_{0}^{1}$$

$$= e^{3} - 2e^{2} + e - e^{2} + 2e - 1 = e^{3} - 3e^{2} + 3e - 1 = (e - 1)^{3}.$$

Nótese que  $(e-1)^3 = (\int_0^1 e^x dx)^3$ . Por lo tanto tenemos

$$\int_0^1 \int_0^1 \int_0^1 e^{x+y+z} \, dx \, dy \, dz = \left( \int_0^1 e^x \, dx \right)^3.$$

Esto ejemplifica el teorema de Fubini para integrales triples.

Como hicimos con integrales dobles, vamos a ver ahora como calcular integrales triples en regiones más generales que los paralelepípedos rectangulares  $[a_0,a_1]\times [b_0,b_1]\times [c_0,c_1]$ . Más precisamente, vamos a definir lo que llamaremos regiones elementales en  $\mathbb{R}^3$ . Estas son regiones que se obtienen restringiendo sucesivamente cada una de las tres variables.

### Definición (Regiones de tipo 1 en $\mathbb{R}^3$ )

Decimos que  $W \subset \mathbb{R}^3$  es una **región de tipo 1** si existen  $a,b \in \mathbb{R}$ , funciones continuas  $\phi_1,\phi_2:\mathbb{R} \to \mathbb{R}$ , una región  $D \subset \mathbb{R}^2$  de tipo 1, y funciones continuas  $\gamma_1,\gamma_2:D \to \mathbb{R}$  con  $\gamma_1(x,y) \leq \gamma_2(x,y)$ , tales que tengamos  $W = \{(x,y,z): x \in [a,b], \ y \in [\phi_1(x),\ \phi_2(x)], \ z \in [\gamma_1(x,y),\gamma_2(x,y)]\}.$ 

Ejemplo: consideremos la bola  $x^2 + y^2 + z^2 \le 1$ .



Podemos definirla como la región  $\{(x,y,z): -1 \leq x \leq 1, \ -\sqrt{1-x^2} \leq y \leq \sqrt{1-x^2}, \\ -\sqrt{1-x^2-y^2} \leq z \leq \sqrt{1-x^2-y^2} \}.$  Aquí la región D es el disco  $\{(x,y): x^2+y^2 \leq 1\}.$ 

Diremos que W es de tipo 1 también si en la previa definición se intercambian y, x y si la región D es de tipo 2. Es decir, que en general W es de tipo 1 si se obtiene acotando z entre 2 funciones continuas de x, y.

Del mismo modo que para integrales dobles, si  ${\it W}$  es una región elemental del tipo visto anteriormente, se tiene

$$\iiint_W f(x,y,z) dx dy dz = \int_a^b \int_{\phi_1(x)}^{\phi_2(x)} \int_{\gamma_1(x,y)}^{\gamma_2(x,y)} f(x,y,z) dz dy dx.$$

En particular, si ponemos f=1 en todo W, entonces esta integral es el volumen de W.

Llamaremos regiones de tipo 2 las que se obtienen de forma similar pero acotando x entre dos funciones continuas de y,z, y regiones de tipo 3 las que se obtienen de forma similar pero acotando y entre dos funciones continuas de x,z.

Ejemplo: Calcular el volumen de la bola  $x^2 + y^2 + z^2 \le 1$ .

Se trata de calcular  $\iiint_W 1 \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z$  con W la región vista anteriormente, es decir  $\int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} \int_{-\sqrt{1-x^2-y^2}}^{\sqrt{1-x^2-y^2}} 1 \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}x$ . Esto es

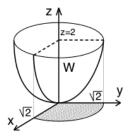
$$\int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} \left[z\right]_{-\sqrt{1-x^2-y^2}}^{\sqrt{1-x^2-y^2}} \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}x \quad = \quad 2 \int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} \sqrt{1-x^2-y^2} \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}x.$$

Para calcular la primitiva de  $\sqrt{1-x^2-y^2}$ , nótese que para todo  $a \in \mathbb{R}$  tenemos  $\int_{-a}^{a} (a^2-y^2)^{\frac{1}{2}} \, \mathrm{d}y = \frac{a^2\pi}{2}$ , pues esta integral es el área del semidisco de radio a centrado en (0,0).

Sustituyendo  $a^2=1-x^2$ , obtenemos que la integral  $\iiint_W 1 \,\mathrm{d}x\,\mathrm{d}y\,\mathrm{d}z$  es igual a  $2\int_{-1}^1 \frac{(1-x^2)\pi}{2} \,\mathrm{d}x = \pi\int_{-1}^1 1-x^2\,\mathrm{d}x = \pi[x-\frac{x^3}{3}]_{-1}^1 = \frac{4\pi}{3}$ .

<u>Ejemplo</u>: sea W la región acotada por los planos x=0, y=0, z=2 y la superficie  $z=x^2+y^2$ , y contenida en el primer octante  $(x,y,z\geq 0)$ . Calcular  $\iiint_W x \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z$ , y dibujar la región W.

Representemos primero la región.



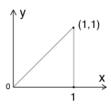
¿Cómo describimos la región W?

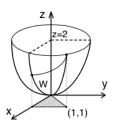
Tenemos 
$$W = \{(x, y, z) : 0 \le x \le \sqrt{2}, 0 \le y \le \sqrt{2 - x^2}, x^2 + y^2 \le z \le 2\}.$$

Tenemos pues 
$$\iiint_{W} x \, dx \, dy \, dz = \int_{0}^{\sqrt{2}} \int_{0}^{\sqrt{2-x^2}} \int_{x^2+y^2}^{2} x \, dz \, dy \, dx$$
$$= \int_{0}^{\sqrt{2}} x \int_{0}^{\sqrt{2-x^2}} (2-x^2-y^2) \, dy \, dx = \int_{0}^{\sqrt{2}} x \left[ (2-x^2)y - \frac{y^3}{3} \right]_{0}^{\sqrt{2-x^2}} \, dx$$
$$= \int_{0}^{\sqrt{2}} \frac{2x}{3} (2-x^2)^{\frac{3}{2}} \, dx = \frac{2}{3} \left[ -\frac{1}{5} (2-x^2)^{5/2} \right]_{0}^{\sqrt{2}} = \frac{2^{7/2}}{15}.$$

<u>Ejemplo</u>: Calcular  $\int_0^1 \int_0^x \int_{x^2+y^2}^2 dz dy dx$ , y representar la región de integración.

Representemos primero la región.





La región es 
$$W = \{(x, y, z) : 0 \le x \le 1, 0 \le y \le x, x^2 + y^2 \le z \le 2\}.$$

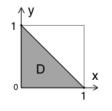
#### **Tenemos**

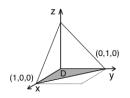
$$\iiint_{W} 1 \, dV = \int_{0}^{1} \int_{0}^{x} \int_{x^{2} + y^{2}}^{2} dz \, dy \, dx = \int_{0}^{1} \int_{0}^{x} (2 - x^{2} - y^{2}) \, dy \, dx$$
$$= \int_{0}^{1} [2y - x^{2}y - \frac{y^{3}}{3}]_{0}^{x} dx = \int_{0}^{1} (2x - x^{3} - \frac{x^{3}}{3}) \, dx$$
$$= \left[x^{2} - \frac{x^{4}}{4} - \frac{x^{4}}{12}\right]_{0}^{1} = 2/3.$$

### Ejemplo:

Representar 
$$f:[0,1]^2 \to \mathbb{R}$$
,  $(x,y) \mapsto \left\{ \begin{array}{ll} 1-(x+y), & x+y \leq 1 \\ 0, & \text{en otro caso} \end{array} \right.$ 

Determinar el conjunto de discontinuidades de f, justificar la existencia de la integral, y calcularla.





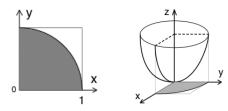
La función es continua. Por lo tanto es integrable.

#### Tenemos

$$\iint_{D} (1-x-y) \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}x = \int_{0}^{1} \int_{0}^{1-x} (1-x-y) \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}x = \int_{0}^{1} \left[ y - xy - \frac{y^{2}}{2} \right]_{0}^{1-x} \, \mathrm{d}x$$
$$= \int_{0}^{1} ((1-x) - x(1-x) - \frac{(1-x)^{2}}{2}) \, \mathrm{d}x = \int_{0}^{1} \frac{(1-x)^{2}}{2} \, \mathrm{d}x = \left[ \frac{-(1-x)^{3}}{6} \right]_{0}^{1} = 1/6.$$

Ejemplo: sea 
$$f:[0,1]^2 \to \mathbb{R}$$
,  $(x,y) \mapsto \left\{ \begin{array}{ll} x^2+y^2, & x^2+y^2 \leq 1 \\ 0, & \text{en otro caso} \end{array} \right.$ 

Como en el ejemplo anterior, representar f, justificar la existencia de la integral sobre la región en  $\mathbb{R}^2$  en cuestión, y calcularla.



El conjunto de discontinuidades es  $x^2 + y^2 = 1$ ,  $0 \le x \le 1$ , que es una curva continua. Por lo tanto f es integrable.

La integral es 
$$\int_0^1 \int_0^{\sqrt{1-x^2}} (x^2 + y^2) \, dy \, dx = \int_0^1 \left[ x^2 y + \frac{y^3}{3} \right]_0^{\sqrt{1-x^2}} \, dx$$
  

$$= \int_0^1 x^2 \sqrt{1-x^2} + \frac{(1-x^2)^{\frac{3}{2}}}{3} \, dx = \int_0^1 \sqrt{1-x^2} + (x^2-1)\sqrt{1-x^2} + \frac{(1-x^2)^{\frac{3}{2}}}{3} \, dx$$

$$= \int_0^1 \sqrt{1-x^2} \, dx - \int_0^1 \frac{2}{3} (1-x^2)^{\frac{3}{2}} \, dx.$$

Calculemos cada integral por separado.

Para la primera integral  $\int_0^1 \sqrt{1-x^2} \, \mathrm{d}x$  usamos el cambio de variables  $x = \sin(\theta)$ . La integral es pues  $\int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(\theta)^2 \, \mathrm{d}\theta = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{4} (e^{i\theta} + e^{-i\theta})^2 \, \mathrm{d}\theta = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} 1 + \cos(2\theta) \, \mathrm{d}\theta = \frac{1}{2} \left[\theta + \frac{\sin(2\theta)}{2}\right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{4}.$ 

La segunda integral era  $-\frac{2}{3}\int_0^1 (1-x^2)^{\frac{3}{2}} dx$ . Hacemos el cambio  $x=\sin(\theta)$ .

Tenemos pues 
$$-\frac{2}{3} \int_0^1 (1-x^2)^{\frac{3}{2}} dx = -\frac{2}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(\theta)^4 d\theta$$
.

Usando la fórmula  $\cos(\theta) = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$ , deducimos que

$$\cos(\theta)^4 = \frac{1}{16}(e^{i4\theta} + 4e^{i2\theta} + 6 + 4e^{-2i\theta} + e^{-4i\theta}) = \frac{2\cos(4\theta) + 8\cos(2\theta) + 6}{16}.$$

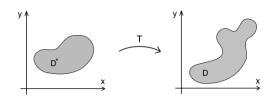
Integrando esto obtenemos

$$-\frac{1}{12} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (\cos(4\theta) + 4\cos(2\theta) + 3) d\theta = -\frac{1}{12} \left[ \frac{\sin(4\theta)}{4} + 2\sin(2\theta) + 3\theta \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = -\frac{\pi}{8}.$$

Tenemos pues que la integral original es igual a  $\pi/4 - \pi/8 = \pi/8$ .

Hasta ahora hemos podido calcular integrales tomadas sobre regiones elementales. A continuación veremos como se puede calcular integrales más generales, usando cambios de variables.

Para describir esto, sea  $D^*$  un abierto en  $\mathbb{R}^2$ , sea una función  $T:D^*\to\mathbb{R}^2$  diferenciable, y escribamos  $D=T(D^*)$ .



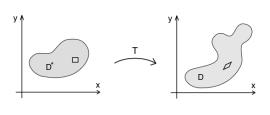
Se dice que T es *biyectiva* si  $\forall (x,y) \in D$ ,  $\exists ! (u,v) \in D^*$  tal que T(u,v) = (x,y).

Nuestro objetivo es, dada una integral, aplicar una transformación  $\mathcal T$  de este tipo para transformar la región de integración en una más simple.

Dicho de otro modo, dadas dos regiones elementales D,  $D^*$  en  $\mathbb{R}^2$  tales que  $T(D^*)=D$  para una función diferenciable T, y dada  $f:D\to\mathbb{R}$ , queremos expresar  $\iint_D f(x,y)\,\mathrm{d}A$  como una integral de  $f\circ T$  sobre  $D^*$ .

Un hecho que hay que tomar en cuenta es que la transformación T transforma también los elementos infinitesimales  $\mathrm{d}A$  que aparecen en la integral original. Para ver esto, recordamos que, de la definición de diferenciabilidad se deduce que la función T se aproxima localmente en cada punto  $x_0 \in D^*$  por la transformación lineal definida por la matriz jacobiana  $DT|_{x_0} = \begin{pmatrix} \frac{\partial T_1}{\partial u} & \frac{\partial T_1}{\partial v} \\ \frac{\partial T_2}{\partial u} & \frac{\partial T_2}{\partial u} \end{pmatrix}$ . Si aplicamos esta transformación lineal a

un cuadrado en  $\mathbb{R}^2$ , el volumen de la imagen es el volumen original multiplicado por  $|\det(DT)|$ . Por lo tanto el volumen del elemento infinitesimal dA en  $x_0$  cambia por un factor  $|\det(DT)(x_0)|$ .



T(u,v) = (x(u,v),y(u,v))  $\Rightarrow \text{ el } determinante jacobiano}$   $\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} := \det(DT(u,v)) \text{ es}$ la función que nos permite}
tomar en cuenta cómo cambia el elemento de área.

### Definición (Determinante jacobiano)

Sea  $T: D^* \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$ ,  $(u, v) \mapsto (x, y)$  una transformación de clase  $\mathcal{C}^1$  dada por x = x(u, v), y = y(u, v). El **jacobiano** de T, denotado por

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)}$$
, es el determinante de  $DT$ , a saber  $\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} \end{vmatrix}$ .

(Cuidado: no confundir el jacobiano con la matriz jacobiana). Con esto ya podemos enunciar el resultado principal acerca de cambios de variables.

### Teorema (Cambio de variables para una doble integral)

Sean D,  $D^*$  dos regiones elementales en  $\mathbb{R}^2$ , y sea  $T:D^*\to D$  una aplicación biyectiva de clase  $\mathcal{C}^1$ . Entonces, para cualquier función integrable  $f:D\to\mathbb{R}$ , tenemos

$$\iint_D f(x,y)\,\mathrm{d}x\,\mathrm{d}y = \iint_{D^*} f\big(x(u,v),y(u,v)\big)\,\left|\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)}\right|\,\mathrm{d}u\,\mathrm{d}v,$$

donde  $\left|\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)}\right|$  es el valor absoluto del determinante jacobiano  $\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)}$ .

Para integrales triples podemos también querer hacer un cambio de variables. La teoría es similar a la de integrales dobles, pero ahora hay que tomar en cuenta cómo cambia el elemento infinitesimal de *volumen*  $\mathrm{d}V$  bajo el cambio. Como en el caso de integrales dobles, este cambio de  $\mathrm{d}V$  se toma en cuenta con un determinante jacobiano, que aquí será un determinante de una matriz  $3\times3$ . Obtenemos el teorema siguiente.

### Teorema (Cambio de variables para una integral triple)

Sean D,  $D^*$  dos regiones elementales en  $\mathbb{R}^3$ , y sea  $T:D^*\to D$  una aplicación biyectiva de clase  $\mathcal{C}^1$ . Entonces, para cualquier función integrable  $f:D\to\mathbb{R}$ , tenemos que  $\iiint_D f(x,y,z)\,\mathrm{d}x\,\mathrm{d}y\,\mathrm{d}z$  es igual a

$$\iiint_{D^*} f\big(x(u,v,w),y(u,v,w),z(u,v,w)\big) \, \left|\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(u,v,w)}\right| \, \mathrm{d} u \, \mathrm{d} v \, \mathrm{d} w,$$

$$\text{donde } \frac{\partial(x,y,z)}{\partial(u,v,w)} \text{ es el } \text{determinante jacobiano } \frac{\partial(x,y,z)}{\partial(u,v,w)} = \det \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial x}{\partial w} \\ \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial w} \\ \frac{\partial z}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{pmatrix}.$$

Vamos a estudiar algunos de los cambios de variables más habituales.

1) Cambio a coordenadas polares: dado por el sistema  $\begin{cases} x = r\cos(\theta) \\ y = r\sin(\theta) \end{cases}$ 

El jacobiano es 
$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(r,\theta)} = \begin{vmatrix} \cos(\theta) & -r\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & r\cos(\theta) \end{vmatrix} = r.$$

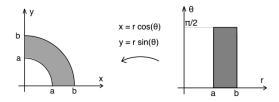
Veamos una aplicación concreta (e importante): calcular el área bajo la campana de Gauss, a saber  $\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} \, \mathrm{d}x$ . Observemos primero que, usando el teorema de Fubini, se ve que esta integral es la raiz cuadrada de la doble integral  $\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2-y^2} \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y$ . Cambiando a coordenadas polares, y usando el teorema de cambio de variables, obtenemos que esta integral es

$$\int_0^\infty \int_0^{2\pi} e^{-r^2} r \, d\theta \, dr = 2\pi \int_0^\infty r \, e^{-r^2} \, dr = 2\pi \left[ \frac{-e^{-r^2}}{2} \right]_0^\infty = \pi.$$

Por lo tanto, el área en cuestión es  $\sqrt{\pi}$ .

Ejemplo: evaluar  $\iint_D \log(x^2 + y^2) dx dy$ , donde

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \ge 0, y \ge 0, a^2 \le x^2 + y^2 \le b^2\}, \text{ con } 0 < a < b.$$



Esta segunda región es de un tipo que sabemos tratar facilmente.

#### **Tenemos**

$$\iint_{D} \log(x^{2} + y^{2}) dy dx = \int_{a}^{b} \int_{0}^{\frac{\pi}{2}} \log(r^{2}) r d\theta dr = \frac{\pi}{2} \int_{a}^{b} r \log(r^{2}) dr$$
$$= \pi \int_{a}^{b} r \log(r) dr.$$

Usando integración por partes, vemos que esta integral es

$$\pi\left(\left[\frac{r^2}{2}\log(r)\right]_a^b - \int_a^b \frac{r}{2} dr\right) = \pi\left[\frac{r^2}{2}\log(r) - \frac{r^2}{4}\right]_a^b$$
$$= \pi\left(\frac{b^2}{2}\log(b) - \frac{b^2}{4} - \frac{a^2}{2}\log(a) + \frac{a^2}{4}\right).$$

2) Cambio a coordenadas cilíndricas: dado por el sistema  $\begin{cases} x = r\cos(\theta) \\ y = r\sin(\theta) \\ z = z \end{cases}$ 

El jacobiano esta vez es el determinante de una matriz  $3 \times 3$ :

$$\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(r,\theta,z)} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial x}{\partial z} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial z} \\ \frac{\partial z}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos(\theta) & -r\sin(\theta) & 0 \\ \sin(\theta) & r\cos(\theta) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$= r(\cos(\theta)^2 + \sin(\theta)^2) = r.$$

3) Cambio a coordenadas esféricas: dado por  $\begin{cases} x = r\cos(\theta)\sin(\phi) \\ y = r\sin(\theta)\sin(\phi) \\ z = r\cos(\phi) \end{cases}$ 

De nuevo el jacobiano  $\frac{\partial(x,y,z)}{\partial(r,\theta,\phi)}$  es el determinante de una matriz  $3\times 3$ :

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial x}{\partial \phi} \\ \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial \phi} \\ \frac{\partial z}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial \phi} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos(\theta)\sin(\phi) & -r\sin(\theta)\sin(\phi) & r\cos(\theta)\cos(\phi) \\ \sin(\theta)\sin(\phi) & r\cos(\theta)\sin(\phi) & r\sin(\theta)\cos(\phi) \\ \cos(\phi) & 0 & -r\sin(\phi) \end{vmatrix}$$

$$= -r^2 \sin(\phi)^3 \cos(\theta)^2 - r^2 \sin(\theta) \sin(\phi) (\sin(\theta) \cos(\phi)^2 + \sin(\theta) \sin(\phi)^2)$$
$$-r^2 \cos(\theta)^2 \cos(\phi)^2 \sin(\phi)$$

$$= -r^2 \sin(\phi) \cos(\theta)^2 - r^2 \sin(\phi) \sin(\theta)^2.$$

$$= -r^2 \sin(\phi).$$

# 4.4. Áreas y volúmenes

En esta sección aplicaremos las nociones vistas anteriormente para calcular varios volúmenes y áreas.

1) Áreas: distinguiremos entre áreas en  $\mathbb{R}^2$  y áreas en  $\mathbb{R}^3$ .

En el caso de  $\mathbb{R}^2$ , se trata de calcular doble integrales de tipo  $\iint_D 1 \ \mathrm{d}x \,\mathrm{d}y$ . Podremos evaluar estas integrales usando técnicas que ya hemos visto en este capítulo.

En el caso  $\mathbb{R}^3$ , se trata de calcular áreas de superficies en el espacio. Para ello, tomaremos una parametrización  $\phi:D\subset\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$  de la superficie S que queremos estudiar. Entonces, el área de la superficie es igual a la integral siguiente:

$$A(S) = \iint_D \|T_u \times T_v\| \,\mathrm{d}u \,\mathrm{d}v.$$

Aquí, como vimos anteriormente,  $T_u$ ,  $T_v$  son los vectores tangentes a la superficie en el punto correspondiente a los parámetros u, v. La norma  $\|T_u \times T_v\|$  es por tanto el área del paralelogramo definido por  $T_u$ ,  $T_v$ . Integrando esta área para  $(u,v) \in D$  se obtiene esta fórmula para A(S).

Ejemplo: consideremos la región  $D = \{(r, \theta) : 0 \le \theta \le 2\pi, 0 \le r \le 1\}$ , sea  $\phi : D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ ,  $(r, \theta) \mapsto (r \cos(\theta), r \sin(\theta), r)$ , y sea S la superficie correspondiente (es un cono). Hallar el área de S.

Tenemos  $T_r = (\cos(\theta), \sin(\theta), 1), T_\theta = (-r\sin(\theta), r\cos(\theta), 0).$ 

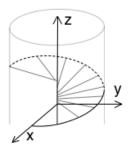
Tenemos pues

$$T_r \times T_\theta = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ \cos(\theta) & \sin(\theta) & 1 \\ -r\sin(\theta) & r\cos(\theta) & 0 \end{vmatrix} = (-r\cos(\theta), -r\sin(\theta), r).$$

Por lo tanto  $||T_r \times T_\theta|| = r\sqrt{2}$ . Deducimos que

$$A(S) = \iint_D \|T_r \times T_\theta\| \, dr \, d\theta = \sqrt{2} \int_0^1 \int_0^{2\pi} r \, d\theta \, dr = 2^{\frac{3}{2}} \pi \int_0^1 r \, dr$$
$$= 2^{\frac{3}{2}} \pi \left[r^2/2\right]_0^1 = \pi \sqrt{2}.$$

Ejemplo: consideremos de nuevo la región  $D = \{(r, \theta) \in [0, 1] \times [0, 2\pi]\}$ . Esta vez sea S la superficie dada por la parametrización  $\phi : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ ,  $(r, \theta) \mapsto (r \cos(\theta), r \sin(\theta), \theta)$ . Superficies de este tipo se llaman *helicoides*.



Calculamos los vectores tangentes:

$$T_r = (\cos(\theta), \sin(\theta), 0),$$
 $T_{\theta} = (-r\sin(\theta), r\cos(\theta), 1).$  Luego
 $T_r \times T_{\theta} = \begin{vmatrix} \mathbf{e}_1 & \mathbf{e}_2 & \mathbf{e}_3 \\ \cos(\theta) & \sin(\theta) & 0 \\ -r\sin(\theta) & r\cos(\theta) & 1 \end{vmatrix}$ 
 $= (\sin(\theta), -\cos(\theta), r).$ 

Tenemos pues  $||T_r \times T_\theta|| = \sqrt{1 + r^2}$ . Por lo tanto,

$$A(S) = \iint_D \|T_r \times T_\theta\| \, \mathrm{d} r \, \mathrm{d} \theta = \int_0^1 \int_0^{2\pi} \sqrt{1 + r^2} \, \mathrm{d} \theta \, \mathrm{d} r = 2\pi \int_0^1 \sqrt{1 + r^2} \, \mathrm{d} r.$$

Para calcular esta integral vamos a usar integración por partes.

Si ponemos  $u(r)=\sqrt{1+r^2}$ , tenemos  $u'=\frac{r}{\sqrt{1+r^2}}$ . Poniendo v=r, tenemos entonces  $\int_0^1 \sqrt{1+r^2}\,\mathrm{d}r=\int_0^1 u\,v'\,\mathrm{d}r$ . La fórmula de integración por partes nos dice que esto es igual a

$$\left[uv\right]_0^1 - \int_0^1 u' \, v \, \mathrm{d}r = \left[r\sqrt{1+r^2}\right]_0^1 - \int_0^1 \frac{r^2}{\sqrt{1+r^2}} \, \mathrm{d}r = \sqrt{2} - \int_0^1 \frac{1+r^2}{\sqrt{1+r^2}} \, \mathrm{d}r + \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1+r^2}} \, \mathrm{d}r.$$

La integral  $\mathcal{I}=\int_0^1\sqrt{1+r^2}\,\mathrm{d}r$  satisface pues  $\mathcal{I}=\sqrt{2}-\mathcal{I}+\int_0^1\frac{1}{\sqrt{1+r^2}}\,\mathrm{d}r$ , es decir

$$\mathcal{I} = \frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{1}{2} \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{1+r^2}} \, \mathrm{d}r.$$

Ahora esto lo podemos evaluar usando el hecho que  $\frac{1}{\sqrt{1+r^2}}$  es la derivada de la función inversa del seno hiperbólico de r, es decir de  $\arcsin h(r) = \log(r + \sqrt{r^2 + 1})$ . Concluimos que

$$A(S) = 2\pi \mathcal{I} = \pi \sqrt{2} + \pi \left[ \operatorname{arcsinh}(r) \right]_0^1 = \pi \sqrt{2} + \pi \log(1 + \sqrt{2}).$$

Vamos a ver ahora que en varios casos se puede establecer una fórmula general que permite calcular todas las integrales concretas en estos casos.

1) Superficie parametrizada de la forma (x, y, z) = (u, v, f(u, v)).

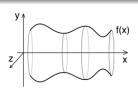
Tenemos 
$$T_u=(1,0,\frac{\partial f}{\partial u}),\ T_v=(0,1,\frac{\partial f}{\partial v}).$$

Por lo tanto 
$$T_u \times T_v = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & 0 & \frac{\partial f}{\partial u} \\ 0 & 1 & \frac{\partial f}{\partial v} \end{vmatrix} = (-\frac{\partial f}{\partial u}, -\frac{\partial f}{\partial v}, 1).$$

En este caso tenemos pues la fórmula

$$A(S) = \iint_{D} \sqrt{1 + \left(\frac{\partial f}{\partial u}\right)^{2} + \left(\frac{\partial f}{\partial v}\right)^{2}} du dv.$$

2) Superficie de revolución (alrededor del eje de x), dada por  $(x,y,z)=(u,f(u)\cos(v),f(u)\sin(v)),\ f\geq 0,\ u\in[a_0,a_1],\ v\in[0,2\pi].$ 



#### **Tenemos**

$$T_{u} = (1, f'(u)\cos(v), f'(u)\sin(v)),$$
  

$$T_{v} = (0, -f(u)\sin(v), f(u)\cos(v)).$$

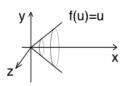
Por lo tanto  $T_u \times T_v$  es

$$\begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & f'(u)\cos(v) & f'(u)\sin(v) \\ 0 & -f(u)\sin(v) & f(u)\cos(v) \end{vmatrix} = (f'(u)f(u), -f(u)\cos(v), -f(u)\sin(v)).$$

Tenemos pues  $||T_u \times T_v|| = |f(u)|\sqrt{f'(u)^2 + 1}$ , de donde sigue la fórmula

$$A(S) = \int_0^{2\pi} \int_{a_0}^{a_1} f(u) \sqrt{f'(u)^2 + 1} \, du \, dv = 2\pi \int_{a_0}^{a_1} f(u) \sqrt{f'(u)^2 + 1} \, du.$$

<u>Ejemplo</u>: hallar el área  $A_1$  del cono de revolución definido por la recta y = x, para  $x \in [0,1]$ , y también el área  $A_2$  del casquete de cono para  $x \in [1,2]$ .



#### **Tenemos**

$$A_{1} = 2\pi \int_{0}^{1} u\sqrt{2} du = 2\pi \sqrt{2} \left[\frac{u^{2}}{2}\right]_{0}^{1}$$
$$= \pi \sqrt{2},$$
$$A_{2} = 2\pi \int_{1}^{2} u\sqrt{2} du = 2\pi \sqrt{2} \left[\frac{u^{2}}{2}\right]_{1}^{2}$$
$$= 3\pi \sqrt{2}$$

En cuanto a volúmenes, calcularemos el volumen de regiones limitadas por gráficas de superficies, o de intersecciones de estas.