#### Лабораторной работе №2

Нгуен Фыок Дат(1032195855)

Нфибд-01-20

Российский Университет Дружбы Народов

## Цели и задачи работы

#### Цель работы

Цель работы - разобраться в алгоритме построения математической модели на примере задачи о погоне. Нам необходимо провести теоритические рассуждение и вывести дифференциальные уравнения, с помощью которых мы сможем определить точку пересечения лодки и катера из задачи. Для более наглядного примера нам были выданы варианты, с помощью которых можно будет смоделировать траектории движения лодки и катера. Условия задачи: "На море в тумане катер береговой охраны преследует лодку браконьеров. Через определенный промежуток времени туман рассеивается, и лодка обнаруживается на расстоянии к км от катера. Затем лодка снова скрывается в тумане и уходит прямолинейно в неизвестном направлении. Известно, что скорость катера в п раза больше скорости браконьерской лодки.

#### Задача:

- 1. Изучить условия задачи. Провести теоритические рассуждения используя данные из варианта
- 2. Вывести дифференциальное уравнение, соответствующее условиям задачи
- 3. Написать программу для расчета траетории движения катера и лодки.
- 4. Построить модели.
- Определить по моделям точку пересечения катера и лодки.

# <u>Ход работы лабораторной</u> <u>работы</u>

Принимаем за  $t_0=0, X_0=0$  - место нахождения лодки браконьеров в момент, когда их обнаруживают катера береговой охраны. После введем полярные координаты. Время, за которое они пройдут это расстояние, вычисляется как  $\frac{x}{v}$  или  $\frac{x+k}{v}$  (для второго случая  $\frac{x-k}{v}$ ). Так как время одно и то же, то эти величины одинаковы. Тогда неизвестное расстояние можно найти из следующего уравнения:  $\frac{x}{v}=\frac{x+k}{v}$  - в первом случае,  $\frac{x}{v}=\frac{x-k}{v}$  во втором случае.

Отсюда мы найдем два значения  $x_1$  и  $x_2$ , задачу будем решать для двух случаев :

$$*x_1=rac{k}{n+1}$$
 ,при  $heta=0$ 

$$*x_2=rac{k}{n-1}$$
 ,при  $heta=-\pi$ 

Найдем тангенциальную скорость для нашей задачи  $v_t=r\frac{d\theta}{dt}$ . Вектора образуют прямоугольный треугольник, откуда по теореме Пифагора можно найти тангенциальную скорость  $v_t=\sqrt{n^2v_r^2-v^2}$ . Поскольку, радиальная скорость равна v, то тангенциальную скорость находим из уравнения  $v_t=\sqrt{n^2v^2-v^2}$ . Следовательно,  $v_{\tau}=v\sqrt{n^2-1}$ .

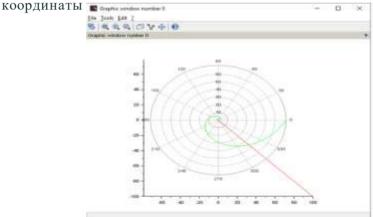
• Тогда получаем  $r rac{d heta}{d t} = v \sqrt{n^2 - 1}$ 

Исключая из полученной системы производную по t, можно перейти к следующему уравнению:  $\frac{dr}{d\theta} = \frac{r}{\sqrt{n^2-1}}$  Начальные условия остаются прежними. Решив это уравнение, мы получим траекторию движения катера в полярных координатах.

На море в тумане катер береговой охраны преследуетлодку браконьеров. Через определенный промежуток времени туман рассеивается, и лодка обнаруживается на расстоянии 19 км от катера. Затем лодка снова скрывается в тумане и уходит прямолинейно в неизвестном направлении.

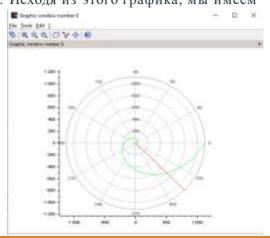
Известно, что скорость катера в 5.1 раза больше скорости браконьерской лодки

Точка пересечения красного и зеленого графиков является точкой пересечения катера береговой охраны и лодки браконьеров. Исходя из этого графика, мы имеем



Точка пересечения красного и зеленого графиков является точкой пересечения катера береговой охраны и лодки браконьеров. Исходя из этого графика, мы имеем

координаты:



### Выводы

Выводы

Мы рассмотрели задачу о погоне, также провели анализ с помощью данных которые нам были даны, составили и решили дифференциальные уравнения. Смоделировали ситуацию и сделали вывод, что в первом случае погоня завершиться раньше.