静态成员与友元

主讲: 陈笑沙

目录

- 7.1 为什么需要静态成员
- 7.2 如何使用静态成员
- 7.3 静态成员变量
- 7.4 静态成员函数
- 7.5 为什么需要友元
- 7.6 如何使用友元

 当用关键字 static 说明一个类成员时,该成员 为静态成员。

- 当用关键字 static 说明一个类成员时,该成员 为静态成员。
- 静态成员分为:

- 当用关键字 static 说明一个类成员时,该成员 为静态成员。
- 静态成员分为:
 - 静态成员变量

- 当用关键字 static 说明一个类成员时,该成员 为静态成员。
- 静态成员分为:
 - 静态成员变量
 - 静态成员函数

```
1 class A {
2 public:
3    static int property;
4 };
5
6 int A::property = 1;
```

```
1 class A {
2 public:
3    static int property;
4 };
5
6 int A::property = 1;
```

```
1 class A {
2 public:
3    static int property;
4 };
5
6 int A::property = 1;
```

```
1 class A {
2 public:
3    static int property;
4 };
5
6 int A::property = 1;
```

静态成员变量的特性

静态成员变量的特性

类的所有对象共享静态成员变量,因此无论建立 多少个该类的对象,静态成员变量只有一份拷 贝。

静态成员变量的特性

- 类的所有对象共享静态成员变量,因此无论建立 多少个该类的对象,静态成员变量只有一份拷 贝。
- 静态成员变量属于类,而不属于具体对象。

静态成员变量的特性

- 类的所有对象共享静态成员变量,因此无论建立 多少个该类的对象,静态成员变量只有一份拷 贝。
- 静态成员变量属于类,而不属于具体对象。
- 静态成员变量的生命周期与全局变量相同。

个别属性描述所有对象的共性

```
1 class EnemySlime {
2   int maxHealth;
3   float maxSpeed;
4 };
```

个别属性描述所有对象的共性

```
1 class EnemySlime {
2   int maxHealth;
3   float maxSpeed;
4 };
```

但是到目前为止的语法中,所有类只能描述对象的 属性,而无法描述共有属性。

是否可以使用全局变量?

是否可以使用全局变量?

```
1 int slimeMaxHealth;
2 float slimeMaxSpeed;
3 class Slime { ... };
```

是否可以使用全局变量?

```
int slimeMaxHealth;
float slimeMaxSpeed;
class Slime { ... };
```

• 容易命名冲突

是否可以使用全局变量?

```
1 int slimeMaxHealth;
2 float slimeMaxSpeed;
3 class Slime { ... };
```

- 容易命名冲突
- 无法控制可访问性(代码任意位置均可见)

是否可以使用全局变量?

```
int slimeMaxHealth;
float slimeMaxSpeed;
class Slime { ... };
```

- 容易命名冲突
- 无法控制可访问性(代码任意位置均可见)
- 尽量不要使用全局变量(不好的代码风格)

• 静态数据成员也有 public 和 private 之分

- 静态数据成员也有 public 和 private 之分
 - 类外只能访问 public 属性的静态数据成员

- 静态数据成员也有 public 和 private 之分
 - 类外只能访问 public 属性的静态数据成员
 - 类内可以访问所有属性的静态数据成员

- 静态数据成员也有 public 和 private 之分
 - 类外只能访问 public 属性的静态数据成员
 - 类内可以访问所有属性的静态数据成员
- 静态数据成员是属于类的

- 静态数据成员也有 public 和 private 之分
 - 类外只能访问 public 属性的静态数据成员
 - 类内可以访问所有属性的静态数据成员
- 静态数据成员是属于类的
 - 访问方法: ClassName::StaticMember

- 静态数据成员也有 public 和 private 之分
 - 类外只能访问 public 属性的静态数据成员
 - 类内可以访问所有属性的静态数据成员
- 静态数据成员是属于类的
 - 访问方法: ClassName::StaticMember
- 当对象不存在时,也可以访问类的静态数据成员

```
1 class Slime {
2    static int maxHealth;
3    static int maxSpeed;
4    int health;
5    int speed;
6 };
```

```
1 class Slime {
2    static int maxHealth;
3    static int maxSpeed;
4    int health;
5    int speed;
6 };
```

```
1 class Slime {
2    static int maxHealth;
3    static int maxSpeed;
4    int health;
5    int speed;
6 };
```

```
1 class Slime {
2    static int maxHealth;
3    static int maxSpeed;
4    int health;
5    int speed;
6 };
```

```
1 class Slime {
   public:
 3
        void heal(int amount) {
 4
            health = std::min(health + amount, maxHealth);
 5
 6
        void acc(int amount) {
            speed += amount;
 8
 9
            if (speed > maxSpeed)
10
                speed = maxSpeed;
            else if (speed < -maxSpeed)</pre>
11
12
                speed = -maxSpeed;
13
14 };
```

```
1 class Slime {
3
      void heal(int amount) {
          health = std::min(health + amount, maxHealth);
4
5
      void acc(int amount) {
          speed += amount;
          if (speed > maxSpeed)
               speed = maxSpeed;
          else if (speed < -maxSpeed)</pre>
               speed = -maxSpeed;
```

7.3 静态成员变量

```
1 class Slime {
       void heal(int amount) {
            health = std::min(health + amount, maxHealth);
 7
       void acc(int amount) {
            speed += amount;
 8
 9
            if (speed > maxSpeed)
10
                speed = maxSpeed;
            else if (speed < -maxSpeed)</pre>
11
12
                speed = -maxSpeed;
13
```

7.3 静态成员变量

```
1 class Slime {
       void heal(int amount) {
            health = std::min(health + amount, maxHealth);
       void acc(int amount) {
           speed += amount;
 9
           if (speed > maxSpeed)
                speed = maxSpeed;
            else if (speed < -maxSpeed)</pre>
11
                speed = -maxSpeed;
```

7.3 静态成员变量

```
1 class Slime {
   public:
 3
        void heal(int amount) {
 4
            health = std::min(health + amount, maxHealth);
 5
 6
        void acc(int amount) {
            speed += amount;
 8
 9
            if (speed > maxSpeed)
10
                speed = maxSpeed;
            else if (speed < -maxSpeed)</pre>
11
12
                speed = -maxSpeed;
13
14 };
```

静态成员函数的定义:

```
1 class A {
2  static void func() { ... }
3 };
```

```
1 class Vector2D {
 2 private:
       double x, y;
 4 public:
       Vector2D(x = 0.0, y = 0.0) : x(x), y(y) {}
 5
       Vector2D& add(const Vector2D& other) {
           x += other.x;
           y += other.y;
 8
 9
           return *this; // why this?
10
11
12
       std::string to_string() const {
            std::ostringstream oss;
13
            oss \ll "{" \ll x \ll ", " \ll y \ll "}";
14
15
           return oss.str();
```

```
class Vector2D {
       double x, y;
      Vector2D(x = 0.0, y = 0.0) : x(x), y(y) {}
  Vector2D& add(const Vector2D& other) {
           x += other.x;
           y += other.y;
       std::string to_string() const {
           std::ostringstream oss;
           oss \ll "{" \ll x \ll ", " \ll y \ll "}";
           return oss.str();
15
```

```
class Vector2D {
       double x, y;
       Vector2D(x = 0.0, y = 0.0) : x(x), y(y) {}
5
       Vector2D& add(const Vector2D& other) {
           x += other.x;
           y += other.y;
       std::string to_string() const {
           std::ostringstream oss;
           oss \ll "{" \ll x \ll ", " \ll y \ll "}";
           return oss.str();
15
```

```
lass Vector2D {
       double x, y;
      Vector2D(x = 0.0, y = 0.0) : x(x), y(y) {}
       Vector2D& add(const Vector2D& other) {
 6
           x += other.x;
 7
 8
           y += other.y;
           return *this; // why this?
10
       std::string to_string() const {
           std::ostringstream oss;
           oss \ll "{" \ll x \ll ", " \ll y \ll "}";
            return oss.str()
```

```
double x, y;
      Vector2D(x = 0.0, y = 0.0) : x(x), y(y) {}
   Vector2D& add(const Vector2D& other) {
          x += other.x;
          y += other.y;
9
          return *this; // why this?
      std::string to_string() const {
          std::ostringstream oss;
          oss \ll "{" \ll x \ll ", " \ll y \ll "}";
          return oss.str();
```

```
Vector2D(x = 0.0, y = 0.0) : x(x), y(y) {}
       Vector2D& add(const Vector2D& other) {
           x += other.x;
           y += other.y;
12
       std::string to_string() const {
13
           std::ostringstream oss;
           oss << "{" << x << ", " << y << "}";
14
15
           return oss.str();
16
```

```
1 #include "vector2d.hpp"
2 #include <iostream>
3
4 using std::cout;
5 using std::endl;
6
7 int main(int argc, char **argv) {
8  Vector2D v;
9  v.add({1, 2}).add({3, 4});
10  cout << v.to_string() << endl;
11  return 0;
12 }</pre>
```

```
1 #include "vector2d.hpp"
2 #include <iostream>
3
4 using std::cout;
5 using std::endl;
6
7 int main(int argc, char **argv) {
8  Vector2D v;
9  v.add({1, 2}).add({3, 4});
10  cout << v.to_string() << endl;
11  return 0;
12 }</pre>
```

```
1 #include "vector2d.hpp"
2 #include <iostream>
3
4 using std::cout;
5 using std::endl;
6
7 int main(int argc, char **argv) {
8  Vector2D v;
9  v.add({1, 2}).add({3, 4});
10  cout << v.to_string() << endl;
11  return 0;
12 }</pre>
```

```
1 #include "vector2d.hpp"
2 #include <iostream>
3
4 using std::cout;
5 using std::endl;
6
7 int main(int argc, char **argv) {
8  Vector2D v;
9  v.add({1, 2}).add({3, 4});
10  cout << v.to_string() << endl;
11  return 0;
12 }</pre>
```

```
1 #include "vector2d.hpp"
2 #include <iostream>
3
4 using std::cout;
5 using std::endl;
6
7 int main(int argc, char **argv) {
8  Vector2D v;
9  v.add({1, 2}).add({3, 4});
10  cout << v.to_string() << endl;
11  return 0;
12 }</pre>
```

```
1 #include "vector2d.hpp"
2 #include <iostream>
3
4 using std::cout;
5 using std::endl;
6
7 int main(int argc, char **argv) {
8  Vector2D v;
9  v.add({1, 2}).add({3, 4});
10  cout << v.to_string() << endl;
11  return 0;
12 }</pre>
```

```
1 #include "vector2d.hpp"
2 #include <iostream>
3
4 using std::cout;
5 using std::endl;
6
7 int main(int argc, char **argv) {
8  Vector2D v;
9  v.add({1, 2}).add({3, 4});
10  cout << v.to_string() << endl;
11  return 0;
12 }</pre>
```

```
1 class Vector2D {
2  static Vector2D add(const Vector2D& v1, const Vector2D& v2)
3     Vector2D v(v1.x + v2.x, v1.y + v2.y);
4     return v;
5  }
6 };
```

```
1 class Vector2D {
2  static Vector2D add(const Vector2D& v1, const Vector2D& v2)
3     Vector2D v(v1.x + v2.x, v1.y + v2.y);
4     return v;
5  }
6 };
```

```
1 class Vector2D {
2  static Vector2D add(const Vector2D& v1, const Vector2D& v2)
3  Vector2D v(v1.x + v2.x, v1.y + v2.y);
4  return v;
5  }
6 };
```

```
1 #include "vector2d.hpp"
 2 #include <iostream>
 4 using std::cout;
 5 using std::endl;
   int main(int argc, char **argv) {
     Vector2D v;
 8
     v.add(\{1, 2\}).add(\{3, 4\});
     cout << v.to_string() << endl;</pre>
10
     Vector2D v2{100, 200};
     Vector2D v3 = Vector2D::add(v, v2);
     cout << v3.to_string() << endl;
     return 0;
```

```
using std::cout;
  using std::endl;
   int main(int argc, char **argv) {
   Vector2D v;
    v.add({1, 2}).add({3, 4});
     cout << v.to_string() << endl;</pre>
12
     Vector2D v2{100, 200};
13
     Vector2D v3 = Vector2D::add(v, v2);
14
     cout << v3.to_string() << endl;</pre>
     return 0;
```

另外一个例子: /example/lec07/itemManage

思考一个问题:

如果有一个List类,一个Node类,我们该如何实现list.append(Node&)

• Node 类中的next是 private 的。

- Node 类中的next是 private 的。
- List 类中的 head 的是private的。

- Node 类中的next是 private 的。
- List 类中的 head 的是private的。
- 但是需要在 list 中对 node 的 next 进行修改。

• 封装的目的就是为了实现信息隐蔽。

- 封装的目的就是为了实现信息隐蔽。
- 一个对象的私有成员只能被自己的成员访问到。 当类外的对象或函数要访问这个类的私有成员 时,只能通过该类提供的公有成员间接地进行。

- 封装的目的就是为了实现信息隐蔽。
- 一个对象的私有成员只能被自己的成员访问到。 当类外的对象或函数要访问这个类的私有成员 时,只能通过该类提供的公有成员间接地进行。
- C++提供了友元机制来打破私有化的界限,即一个 类的友元可以访问到该类的私有成员。

例子: /example/lec07/list

• 友元具有如下的性质:

- 友元具有如下的性质:
- 类的友元可以直接访问它的所有成员。

- 友元具有如下的性质:
- 类的友元可以直接访问它的所有成员。
- 友元的声明必须放在类的内部,但放在哪个段没有区别。

- 友元具有如下的性质:
- 类的友元可以直接访问它的所有成员。
- 友元的声明必须放在类的内部,但放在哪个段没有区别。
- 友元关系不具备对称性,即X是Y的友元,但Y不一 定是X的友元。

- 友元具有如下的性质:
- 类的友元可以直接访问它的所有成员。
- 友元的声明必须放在类的内部,但放在哪个段没有区别。
- 友元关系不具备对称性,即x是Y的友元,但Y不一定是X的友元。
- 友元关系不具备传递性,即X是Y的友元,Y是Z的 友元,但X不一定是Z的友元。

好的代码风格:尽量避免使用友元!

练习

- 实现 Vector 2D 的静态与非静态版本的以下方法
 - sub
 - dot
 - cross
- 利用 vector 实现Matrix2D, 实现以下方法:
 - add
 - scale (矩阵和标量的乘法)
 - mult (矩阵和矩阵的乘法)
- 实现 vector 以下方法
 - 非静态成员函数: applyTransform(const Matrix2D&)
 - 静态成员函数: mult(const Matrix2D&, const Vector2D&)