

Correction exercice Matricesex 1:1<sup>e</sup>) Pour montrer que  $A(\theta)$  est inversible, il suffit de montrer que:  $\det(A(\theta)) \neq 0$ 

$$\text{Si } \theta \in \mathbb{R}, \det(A(\theta)) = \cos^2\theta + \sin^2\theta = 1 \neq 0$$

2<sup>e</sup>) On va, dans un premier temps, calculer  $A^0(\theta)$ ,  $A^1(\theta)$  et  $A^2(\theta)$ 

$$A^0(\theta) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = I_2 = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} = A(0, \theta)$$

$$A(\theta) = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} = A(1, \theta)$$

$$A^2(\theta) = \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos^2\theta - \sin^2\theta & -2\sin\theta\cos\theta \\ 2\sin\theta\cos\theta & \sin^2\theta + \cos^2\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos(2\theta) & -\sin(2\theta) \\ \sin(2\theta) & \cos(2\theta) \end{pmatrix}$$

(On veut montrer la propriété  $(P_n)$ :  $(A(\theta))^n = A(n\theta)$ )

$$\textcircled{1} (A(\theta))^0 = A(0) = I_2 \text{ donc: } \underline{(P_0) \text{ est vraie}}$$

$$\textcircled{2} \text{ On suppose } (P_n) \text{ vraie, a-t-on } (P_{n+1}) \text{ vraie?}$$

$$(A(\theta))^{n+1} = (A(\theta))^n A(\theta)$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(n\theta) & -\sin(n\theta) \\ \sin(n\theta) & \cos(n\theta) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos\theta & -\sin\theta \\ \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix} \text{ d'après } (P_n)$$

$$= \begin{pmatrix} \cos(n\theta)\cos\theta - \sin(n\theta)\sin\theta & -\cos(n\theta)\sin\theta - \sin(n\theta)\cos\theta \\ \sin(n\theta)\cos\theta + \cos(n\theta)\sin\theta & -\sin(n\theta)\sin\theta + \cos(n\theta)\cos\theta \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \cos((n+1)\theta) & -\sin((n+1)\theta) \\ \sin((n+1)\theta) & \cos((n+1)\theta) \end{pmatrix} = A((n+1)\theta)$$

d'où  $(P_{n+1})$  est vraieOn a montré  $(P_n)$  par récurrence

$$3) \quad (A(\theta))^{-1} = \frac{1}{\det(A(\theta))} \cdot \text{com}(A(\theta))^t$$

$$\det(A(\theta)) = 1$$

$$\text{com}(A(\theta)) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ +\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\text{com}(A(\theta))^t = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$(A(\theta))^{-1} = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} = A(-\theta)$$

ex 2:

Pour montrer que:  $A = B$ , il faut montrer que:  $\forall (i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, a_{ij} = b_{ij}$

L'énoncé nous dit:  $\forall X \in M_n(\mathbb{R}), \text{tr}(AX) = \text{tr}(BX)$

On peut poser:  $E_{ij} = \begin{pmatrix} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \end{pmatrix}$  qui est la matrice nulle sauf le coefficient  $e_{ij}$  qui vaut 1

Il suffit que  $(i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$  et  $X \in M_n(\mathbb{R})$  telle que  $\forall (k,l) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, x_{kl} = \begin{cases} 1 & \text{si } k=i \text{ et } l=j \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$

$$\begin{aligned} \text{tr}(AX) &= \sum_{k=1}^n (AX)_{kk} \\ &= \sum_{k=1}^n \left( \sum_{l=1}^n a_{kl} x_{kl} \right) \quad \text{formule de multiplication de 2 matrices} \end{aligned}$$

$$= a_{ij} \cdot 1 = a_{ij}$$

$$\text{de même: } \text{tr}(BX) = b_{ij}$$

$$\text{on a donc: } a_{ij} = b_{ij}, \forall (i,j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$$

(3)

$$\text{Ex 3: } \operatorname{tr}(A^t A) = \sum_{l=1}^n (A^t A)_{ll}$$

$$= \sum_{l=1}^n \sum_{k=1}^n a_{lk} a_{lk}$$

$$= \sum_{l=1}^n \sum_{k=1}^n a_{lk}^2$$

$$\text{dans: } \operatorname{tr}(A^t A) = 0 \Rightarrow \forall (l, k) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, a_{lk}^2 = 0$$

$$\Rightarrow \underline{\forall (l, k) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, a_{lk} = 0}$$

Ex 4:

$$1) A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -4 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A^3 = \begin{pmatrix} 3 & -4 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & 1 \\ 1 & -2 & 4 \end{pmatrix}$$

$$A^3 - A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = 4 I_3$$

$$2) \frac{1}{4} A (A^2 - I_3) = I_3$$

$$\Leftrightarrow A \cdot \frac{1}{4} (A^2 - I_3) = I_3$$

dans  $A$  est inversible et  $A^{-1} = \frac{1}{4} \left[ \begin{pmatrix} 3 & -4 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right] = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 2 & -4 & 2 \\ 1 & -2 & -1 \\ 1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$

Ex 5:

$$X: \mathbb{N} \rightarrow \{-1; 0; 1\} \quad X \text{ et } Y \text{ sont indépendantes}$$

$$Y: \mathbb{N} \rightarrow \{-1; 0; 1\}$$

$$(X, Y): \mathbb{N} \rightarrow \{(-1, -1), (-1, 0), (-1, 1), (0, -1), (0, 0), (0, 1), (1, -1), (1, 0), (1, 1)\} = E$$

$$\forall (x, y) \in E, P(X=x, Y=y) = P(X=x) \cdot P(Y=y) = \frac{1}{9}$$

$$A: \mathbb{R} \rightarrow \left\{ \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\dim \text{Ker}(A): \mathbb{R} \rightarrow \{0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0\}$$

$$\underline{\mathbb{P}(\dim \text{Ker}(A) = 0)} = \mathbb{P}(X = -1, Y = -1) + \mathbb{P}(X = -1, Y = 0) + \mathbb{P}(X = 0, Y = -1) + \mathbb{P}(X = 0, Y = 1) + \mathbb{P}(X = 1, Y = 0) + \mathbb{P}(X = 1, Y = 1)$$

$$= \frac{6}{9} = \frac{2}{3}$$

$$\underline{\mathbb{P}(\dim \text{Ker}(A) = 1)} = 1 - \mathbb{P}(\dim \text{Ker}(A) = 0) = \frac{1}{3}$$

Cet exercice nous montre l'importance de calculer le rapport avant de déterminer la loi de probabilité.

Ex 6:

Précision concernant l'énoncé :

$E_n$  est l'espace vectoriel engendré par les fonctions  $e_i$ .

C'est à dire que tout élément  $f$  de  $E_n$  s'écrit :  $f = \sum_{i=0}^n \alpha_i e_i$

1) les  $(e_i)_{i=0, \dots, n}$  constituent 1 famille génératrice de  $E_n$

Pour montrer qu'elles constituent 1 base de  $E_n$ , il suffit de montrer qu'elles sont linéairement indépendantes.

Soient  $(\lambda_0, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$ ,

$$\sum_{i=0}^n \lambda_i e_i = 0 \quad \mathbb{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \Rightarrow \forall x \in \mathbb{R}, \sum_{i=0}^n \lambda_i e_i(x) = 0$$

$$\Rightarrow \forall x \in \mathbb{R}, \sum_{i=0}^n \lambda_i x^i = 0$$

(5)

2) \* Eh stable par  $\Delta_n$ ?Yat  $i \in [0; n]$ ,  $\Delta_n(e_i) = i \cdot e_{i-1} \cdot e_i > 0$ 

O sera

donc:  $\forall i \in [0; n]$ ,  $\Delta_n(e_i) \in E_n$  donc  $E_n$  est stable par  $\Delta_n$ \* Eh stable par  $I_n$ ?Yat  $i \in [0; n]$ ,

$$\text{soit } x \in \mathbb{R}, I_n(e_i)(x) = e_i(x+1) - e_i x = (x+1)^i - x^i = \sum_{k=0}^i C_i^k x^k - x^i$$

$$\text{donc: } \forall i \in [0; n], I_n(e_i) = \sum_{k=0}^i C_i^k e_k - e_i \in E_n$$

 $\Rightarrow E_n$  est stable par  $I_n$ 3) \*  $I_n$  est 1 application linéaire?Yat  $f_1$  et  $f_2$ , deux fonctions de  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ 

$$\begin{aligned} I_n(f_1 + \lambda f_2)(x) &= (f_1 + \lambda f_2)(x+1) - (f_1 + \lambda f_2)(x) = f_1(x+1) + \lambda f_2(x+1) - f_1(x) - \lambda f_2(x) \\ &= f_1(x+1) - f_1(x) + \lambda \cdot (f_2(x+1) - f_2(x)) \\ &= I_n(f_1)(x) + \lambda \cdot I_n(f_2)(x) \end{aligned}$$

\*  $E_n$  est 1 application linéaire?Yat  $f_1$  et  $f_2$ , deux fonctions de  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ 

$$\Delta_n(f_1 + \lambda f_2) = \Delta_n(f_1) + \lambda \cdot \Delta_n(f_2) \text{ car la dérivée est 2 application linéaire}$$

$$4) I_3(e_0) = 0$$

$$I_3(e_1) = e_0$$

$$I_3(e_2) = 2e_1 + e_0$$

$$I_3(e_3) = 3e_2 + 3e_1 + e_0$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Ici, nous avons: } I_3: E_3 \rightarrow E_3 \\ \text{et } (e_0, e_1, e_2, e_3) \text{ qui est 1 base de } E_3 \end{array}$$

$I_3(e_0)$  /  $I_3(e_1)$  /  $I_3(e_2)$  /  $I_3(e_3)$

$$\Delta_3(e_0) = 0$$

$$\Delta_3(e_1) = e_0$$

$$\Delta_3(e_2) = 2e_1$$

$$\Delta_3(e_3) = 3e_2$$

$$F = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Vérif., } \Delta_3: E_3 \rightarrow E_3 \\ \text{et } (e_0, e_1, e_2, e_3) \text{ qui est 1 base de } E_3 \end{array}$$

$\Delta_3(e_0)$        $\Delta_3(e_3)$

$$5) \quad * \text{Ker}(I_3) = \{f \in E_3 \mid I_3(f) = 0\}$$

$$\text{Soit } f = x e_0 + y e_1 + z e_2 + t e_3 \in E_3$$

$$f \in \text{Ker}(I_3) \Leftrightarrow I_3(f) = 0_{E_3} \xrightarrow{\text{qui est}} \text{la fonction nulle}$$

$$\Leftrightarrow A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 0 & 1 & 1 & 1 & x \\ 0 & 0 & 2 & 3 & y \\ 0 & 0 & 0 & 3 & z \\ 0 & 0 & 0 & 0 & t \end{array} \right) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} y+z+t=0 \\ 2y+3t=0 \\ 3t=0 \\ x=x \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=x \\ y+z+t=0 \\ 2y+3t=0 \\ 3t=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=x \\ y+z=0 \\ 2y+3t=0 \\ t=0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x=x \\ y+z=0 \\ 2y=0 \\ t=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=x \\ y=0 \\ z=0 \\ t=0 \end{cases}$$

$$\text{donc: } f = x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = x e_0$$

$$\text{donc: } \underline{\text{Ker}(I_3) = \text{Vect}\{e_0\}}$$

$$* \text{Im}(I_3) ?$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{donc: } \underline{\text{Im}(I_3) = \text{Vect}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}\right\}} = \text{Vect}\{e_0; e_0 + 2e_1; e_0 + 3e_1 + 3e_2\} = \underline{\text{Vect}\{e_0, e_1, e_2\}}$$

Remarques (rappels): \* on retrouve le théorème du rang:  $\dim(\text{Ker}(I_3)) + \dim(\text{Im}(I_3)) = 4 (= \dim(E_3))$

\*  $\text{Ker}(I_3) \neq 0_{E_3}$  donc  $I_3$  n'est pas 1 bijection

\*  $e_0 \in \text{Ker}(I_3)$  et  $e_0 \in \text{Im}(I_3)$

donc:  $\text{Ker}(I_3) \cap \text{Im}(I_3) \neq 0_{E_3}$

\*  $\text{Ker}(\Delta_3) ?$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \in \text{Ker}(\Delta_3) \Leftrightarrow \begin{cases} y = 0 \\ 2z = 0 \\ 3t = 0 \\ x = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z \\ y = 0 \\ z = 0 \\ t = 0 \end{cases}$$

$$\text{Ker}(\Delta_3) = \text{Vect}\{e_0\}$$

\*  $\text{Im}(\Delta_3) ?$

$$F = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{Im}(\Delta_3) = \text{Vect}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}\right\} = \text{Vect}\{e_0, e_1, e_2\}$$

Remarques (rappels):

$$\text{la matrice } M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{Im}(M) = \text{Vect}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}\right\}$$

$$= \text{Vect}\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}\right\} \text{ car } \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ peut étre vue comme}$$

combinaison linéaire des 3 autres vecteurs

6) \*  $I_n(e_0) = 0$

$$I_n(e_i) = \sum_{k=0}^i C_i^k e_k - e_i = \sum_{k=0}^{i-1} C_i^k e_k \text{ pour } i \in \llbracket 1, n \rrbracket$$

$$A_n = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & C_0^n \\ 0 & 0 & 2 & C_1^n \\ \vdots & \vdots & 3 & C_2^n \\ 0 & 0 & 0 & C_3^n \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 3 & n \\ 0 & 0 & 3 & \frac{n!}{i!(n-i)!} \\ 0 & 0 & 0 & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \leftarrow i^{\text{e ligne}}$$

\*  $\Delta_n(e_0) = 0$

$$\Delta_n(e_i) = i e_{i-1} \text{ pour } i \in \llbracket 1, n \rrbracket$$

$$\Delta_n = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & & 0 \\ 0 & 0 & 2 & & \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & \\ 0 & 0 & 0 & n & \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

remarque (rappel):  $E_n$  est de dimension  $n+1$  donc les 2 matrices sont dans  $M_{n+1}(\mathbb{R})$

7)

\*  $\text{Ker}(I_n)$ ?

$$\begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \text{Ker}(I_n) \Leftrightarrow \begin{cases} x_0 = x_0 \\ x_1 = 0 \\ \vdots \\ x_n = 0 \end{cases}$$

dann  $\text{Ker}(I_n) = \text{Vect} \{ e_0 \}$

\*  $\text{Im}(I_n)$ ?

$$\text{Im}(I_n) = \text{Vect} \{ e_0, e_1, \dots, e_{n-1} \}$$

\*  $\text{Ker}(\Delta_n)$ ?

$$\text{Ker}(\Delta_n) = \text{Vect} \{ e_0 \}$$

\*  $\text{Im}(\Delta_n)$ ?

$$\text{Im}(\Delta_n) = \text{Vect} \{ e_0, e_1, \dots, e_{n-1} \}$$

ex 7:

$$f: M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$$

$$M \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} M$$

$$1) \text{Ker } f = \{ M \in M_2(\mathbb{R}) / f(M) = O_{M_2(\mathbb{R})} \}$$

$$\text{sat } M = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \in \text{Ker } f$$

$$AM = O_{M_2(\mathbb{R})} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} m_{11} + 2m_{21} & m_{12} + 2m_{22} \\ 2m_{11} + 4m_{21} & 2m_{12} + 4m_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} m_{11} + 2m_{21} = 0 \\ m_{12} + 2m_{22} = 0 \\ 2m_{11} + 4m_{21} = 0 \\ 2m_{12} + 4m_{22} = 0 \end{cases}$$

(9)

$$\Leftrightarrow \begin{cases} m_{11} + 2m_{21} = 0 \\ m_{12} + 2m_{22} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} m_{11} = -2m_{21} \\ m_{12} = -2m_{22} \\ m_{21} = m_{22} \\ m_{22} = m_{22} \end{cases} \Leftrightarrow M = \begin{pmatrix} -2m_{21} & -2m_{22} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow M = m_{21} \cdot \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + m_{22} \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

donc:  $\text{Ker } f = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$

2) \* f est-elle surjective?

$$\dim(M_2(\mathbb{R})) = 4$$

or d'après le théorème du rang:  $\dim(M_2(\mathbb{R})) = \dim(\text{Ker } f) + \dim(\text{Im } f)$

$$\Rightarrow 4 = 2 + \dim(\text{Im } f)$$

$$\Rightarrow \dim(\text{Im } f) = 2 \neq 4$$

donc f n'est pas surjective

3) Soit  $M = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$

$$f(M) = \begin{pmatrix} m_{11} + 2m_{21} & m_{12} + 2m_{22} \\ 2m_{11} + 4m_{21} & 2m_{12} + 4m_{22} \end{pmatrix} = m_{11} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} + m_{21} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} + m_{12} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} + m_{22} \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$

donc:  $\text{Im } f = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 4 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \right\}$

$= \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \right\}$

On a donc 2 matrices génératrices de  $\text{Im } f$

C'est donc 1 base de  $\text{Im } f$

$$4) \text{ On a: } \dim(\text{Ker } f) + \dim(\text{Im } f) = \dim(L_2(\mathbb{R}))$$

$$\text{et } \dim(\text{Ker } f \cap \text{Im } f) = 0 \text{ car } \text{Ker } f \cap \text{Im } f = O_{M_2(\mathbb{R})}$$

$$\text{donc: } L_2(\mathbb{R}) = \text{Ker } f \oplus \text{Im } f$$

$\Rightarrow$  toute matrice de  $L_2(\mathbb{R})$  peut s'écrire comme la somme d'un unique élément de  $\text{Ker } f$  et d'un unique élément de  $\text{Im } f$ .

5)

a) Soit  $\lambda$ , valeur propre de  $A$

$$\exists \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \setminus \{O_{\mathbb{R}^2}\}, A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda x \\ \lambda y \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x+2y \\ 2x+y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda x \\ \lambda y \end{pmatrix}$$

[On remarque que:  $f(M) = AM = \begin{pmatrix} m_{11} + 2m_{21} & m_{12} + 2m_{22} \\ 2m_{11} + 4m_{21} & 2m_{12} + 4m_{22} \end{pmatrix}]$

$$\text{paro: } M = \begin{pmatrix} x & x \\ y & y \end{pmatrix} \neq O_{M_2(\mathbb{R})}$$

$$\text{mais: } f(M) = AM = \begin{pmatrix} x+2y & x+2y \\ 2x+y & 2x+y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda x & \lambda x \\ \lambda y & \lambda y \end{pmatrix} = \lambda M$$

donc  $\lambda$  est aussi valeur propre de  $M$ .

b) \* valeurs propres de  $A$ ?

$$P_A(\lambda) = \det(A - \lambda I_2) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 \\ 2 & 4-\lambda \end{vmatrix} = (1-\lambda)(4-\lambda) - 4 = 4 - \lambda - 4\lambda + \lambda^2 - 4 = -5\lambda + \lambda^2 = \lambda(\lambda - 5)$$

0 et 5 sont valeurs propres de  $A$ .

remarque:  $A$  est diagonalisable car  $P_A$  est à racine et toutes ses racines sont simples

\* valeurs propres de  $M$ ?

0 et 5 étant valeurs propres de  $A$ , elles sont valeurs propres de  $M$ .

$$\ker f = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\ker(f - 5 \text{Id}_{M_2(\mathbb{R})}) = \{ M \in M_2(\mathbb{R}) \mid f(M) = 5M \}$$

Soit  $M = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} \\ m_{21} & m_{22} \end{pmatrix} \in \ker(f - 5 \text{Id}_{M_2(\mathbb{R})})$

$$AM = 5M \Leftrightarrow \begin{pmatrix} m_{11} + 8m_{21} & m_{12} + 8m_{22} \\ 2m_{11} + 4m_{21} & 2m_{12} + 4m_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5m_{11} & 5m_{12} \\ 5m_{21} & 5m_{22} \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} -4m_{11} + 8m_{21} & -4m_{12} + 8m_{22} \\ 2m_{11} - m_{21} & 2m_{12} - m_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -4m_{11} + 8m_{21} = 0 \\ -4m_{12} + 8m_{22} = 0 \\ 2m_{11} - m_{21} = 0 \\ 2m_{12} - m_{22} = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2m_{21} - m_{21} = 0 \\ 2m_{12} - m_{22} = 0 \\ m_{21} = m_{21} \\ m_{22} = m_{22} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} m_{11} = \frac{1}{2}m_{21} \\ m_{12} = \frac{1}{2}m_{22} \\ m_{21} = m_{21} \\ m_{22} = m_{22} \end{cases}$$

$$M = m_{21} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + m_{22} \cdot \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\ker(f - 5 \text{Id}_{M_2(\mathbb{R})}) = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

donc  $\dim \ker(f - 5 \text{Id}_{M_2(\mathbb{R})}) = 2$

et donc  $\ker(f) = 2$

Etant donné que :  $\dim(M_2(\mathbb{R})) = 4$

il ne peut exister d'autres valeurs propres, donc 0 et 5 sont les seules valeurs propres de f.