Equações diferenciais lineares de ordem $\,n\,$

Maria Joana Torres

2018/19

Equações diferenciais lineares de ordem $\,n\,$

Definição:

Uma equação diferencial linear de ordem n é uma equação que está ou pode ser escrita na forma

$$a_n(x)y^{(n)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = f(x)$$
 (*)

em que $n\in\mathbb{N}$ e a_0,a_1,\ldots,a_n e f são funções contínuas no aberto U e $a_n(x)\neq 0,\, \forall x\in U.$

Se $f \equiv 0$, a equação toma a forma

$$a_n(x)y^{(n)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0$$
 (**)

e é nesse caso chamada equação linear homogénea de ordem n.

Exemplos:

- $e^x y'' + y' + y = x^2$ edo linear de ordem 2
- xy' + y = x, $x \in \mathbb{R}^+$ edo linear de ordem 1



Equações diferenciais Lineares: existência e unicidade de solução

Teorema (Existência e unicidade de solução):

Considere-se a equação diferencial

$$a_n(x)y^{(n)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = f(x),$$

em que $n \in \mathbb{N}$ e a_0, a_1, \dots, a_n e f são funções contínuas em I (I intervalo aberto) e $a_n(x) \neq 0$, $\forall x \in I$.

Então, dados $x_0 \in I$ e $z_0, \dots, z_{n-1} \in \mathbb{R}$ existe uma e uma só solução y da equação diferencial tal que

$$\begin{cases} y(x_0) = z_0 \\ y'(x_0) = z_1 \\ \vdots \\ y^{(n-1)}(x_0) = z_{n-1} \end{cases}$$

Propriedades das equações diferenciais lineares homogéneas

Se y_1, y_2, \ldots, y_m são soluções da equação homogénea

$$a_n(x)y^{(n)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0$$
 (**)

então qualquer combinação linear

$$c_1\,y_1+c_2\,y_2+\cdots+c_m\,y_m$$

também é solução de (**).

Questão: Supondo que temos n soluções y_1, y_2, \ldots, y_n da equação homogénea será que toda a solução dessa equação é da forma

$$c_1 y_1 + c_2 y_2 + \cdots + c_n y_n$$
?

SIM, se as n funções forem linearmente independentes em I.



Relembremos:

• Dadas m funções f_1, f_2, \ldots, f_m , elas dizem-se linearmente independentes num certo intervalo I se

$$c_1 f_1(x) + \cdots + c_m f_m(x) = 0, \ \forall x \in I \ \Rightarrow c_1 = c_2 = \cdots = c_m = 0.$$

• Caso contrário, as funções dizem-se linearmente dependentes em I. Assim, f_1, f_2, \ldots, f_m são linearmente dependente em I se existem constantes c_1, c_2, \ldots, c_m não todas nulas tais que

$$c_1 f_1(x) + \cdots + c_m f_m(x) = 0, \forall x \in I$$



Independência linear --> Exemplos

Exemplos:

- 1. As funções $f_1(x)=1$, $f_2(x)=x$, $f_3(x)=x^3$ são linearmente independentes em \mathbb{R} .
- 2. As funções $g_1(x)=x$, $g_2(x)=3x$, $g_3(x)=x^2$ são linearmente dependentes em \mathbb{R} .

Independência linear --> Exemplos

Exemplos:

Pode provar-se que os seguintes conjuntos de funções são formados por funções linearmente independentes em \mathbb{R} :

- $\{1, \cos x, \sin x, \cos(2x), \sin(2x), \dots, \cos(nx), \sin(nx)\}$
- $\{e^{\alpha_1 x}, e^{\alpha_2 x}, \dots, e^{\alpha_n x}\}$, α_i constantes distintas
- $\bullet \ \{1, x, \dots, x^n\}$
- $\{\cos x, \sin x, x \cos x, x \sin x, x^2 \cos x, x^2 \sin x, \dots, x^n \cos x, x^n \sin x\}$

Teorema → Equações Lineares Homogéneas

<u>Teorema</u> [Fundamental das Equações Lineares Homogéneas]:

A equação diferencial linear homogénea de ordem $\,n\,$

$$a_n(x)y^{(n)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0$$
 (**)

tem n soluções linearmente independentes.

Além disso, se y_1,y_2,\ldots,y_n são n soluções linearmente independentes de (**), então toda a solução de (**) pode ser escrita na forma

$$c_1 y_1 + c_2 y_2 + \cdots + c_n y_n$$

com c_1, c_2, \ldots, c_n constantes.

Consequentemente, a solução geral da equação (**) em I é

$$y_h(x) = c_1 y_1 + c_2 y_2 + \dots + c_n y_n, \quad x \in I, \ c_1, c_2, \dots, c_n \in \mathbb{R}$$

<u>Nota</u>: Se y_1, y_2, \ldots, y_n são n soluções linearmente independentes de (**), dizemos que formam um conjunto fundamental de soluções.

Critério - Independência linear de soluções

Definição:

Sejam y_1,y_2,\ldots,y_n n funções reais deriváveis até à ordem n-1 no intervalo I. O determinante

$$W(y_1, y_2, \dots, y_n) = \det \begin{bmatrix} y_1 & y_2 & \cdots & y_n \\ y_1' & y_2' & \cdots & y_n' \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ y_1^{(n-1)} & y_2^{(n-1)} & \cdots & y_n^{(n-1)} \end{bmatrix}$$

é chamado o Wronskiano destas n funções.

Teorema:

Se y_1,y_2,\ldots,y_n são n soluções da equação diferencial linear homogénea (**), então y_1,y_2,\ldots,y_n são linearmente independentes se e só se

$$W(y_1,y_2,\ldots,y_n)(x_0)\neq 0\,,$$

para algum $x_0 \in I$.



Critério - Independência linear de soluções

Exemplo:

As soluções

$$y_1(x) = e^x$$
, $y_2(x) = e^{-x}$ e $y_3(x) = e^{2x}$

da equação

$$y''' - 2y'' - y' + 2y = 0$$

são linearmente independentes pois

$$W(e^x,e^{-x},e^{2x}) = \det \left[\begin{array}{ccc} e^x & e^{-x} & e^{2x} \\ e^x & -e^{-x} & 2e^{2x} \\ e^x & e^{-x} & 4e^{2x} \end{array} \right] = -6e^{2x} \neq 0 \,, \,\, \forall x \in \mathbb{R} \,.$$

Propriedades das equações diferenciais lineares não homogéneas

<u>Teorema</u> [Fundamental das Equações Lineares não Homogéneas]:

Seja y_p uma solução (particular) da equação linear não homogénea

$$a_n(x)y^{(n)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = f(x), \quad (*)$$

e seja $\{y_1,y_2,\ldots,y_n\}$ um conjunto fundamental de soluções da equação homogénea correspondente

$$a_n(x)y^{(n)} + \dots + a_1(x)y' + a_0(x)y = 0.$$
 (**)

Então toda a solução de (*) pode ser escrita na forma

$$y(x) = y_p(x) + c_1 y_1(x) + c_2 y_2(x) + \dots + c_n y_n(x)$$
.

Equações lineares homogéneas com coeficientes constantes

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = 0$$

com a_0, a_1, \ldots, a_n constantes e $a_n \neq 0$.

Faz sentido procurar soluções da forma $e^{rx}!$

Para $y = e^{rx}$, vem

$$a_n r^n e^{rx} + a_{n-1} r^{n-1} e^{rx} + \dots + a_1 r e^{rx} + a_0 e^{rx}$$

$$= e^{rx} (a_n r^n + a_{n-1} r^{n-1} + \dots + a_1 r + a_0)$$

$$= e^{rx} P(r)$$

onde

$$P(r) = a_n r^n + a_{n-1} r^{n-1} + \dots + a_1 r + a_0.$$

Assim,

$$e^{rx}$$
 é solução $\Leftrightarrow P(r) = 0$.

$$P(r) = a_n r^n + a_{n-1} r^{n-1} + \dots + a_1 r + a_0 = 0$$



I - Raízes reais distintas

Se P(r)=0 admite n raízes reais distintas r_1,r_2,\ldots,r_n então as n funções

$$y_1(x) = e^{r_1 x}, \ y_2(x) = e^{r_2 x}, \dots, \ y_n(x) = e^{r_n x}$$

são soluções da equação diferencial.

Estas funções são linearmente independentes e, portanto, a solução geral da equação diferencial é dada por

$$y(x) = c_1 e^{r_1 x} + c_2 e^{r_2 x} + \dots + c_n e^{r_n x}$$



II - Raízes reais repetidas

II - Raízes reais repetidas

Se a equação característica tem uma raiz r_1 com multiplicidade m, pode provar-se que as m funções

$$y_1(x) = e^{r_1 x}, \ y_2(x) = x e^{r_1 x}, \dots, \ y_m(x) = x^{m-1} e^{r_1 x}$$

são linearmente independentes e são ainda soluções da equação diferencial.

Assim, neste caso, a "parte" da solução geral da equação diferencial que corresponde a esta raiz múltipla é dada por

$$(c_1 + c_2 x + \dots + c_m x^{m-1})e^{r_1 x}$$



III - Raízes complexas distintas

III - Raízes complexas distintas

$$r_1 = a + bi \quad \Rightarrow \quad r_2 = a - bi \qquad \text{nenhuma repetida}$$

Pode provar-se que as funções

$$y_1(x) = e^{ax}\cos(bx)$$
 e $y_2(x) = e^{ax}\sin(bx)$

são linearmente independentes e são ainda soluções da equação diferencial.

Assim, neste caso, a "parte" da solução geral da equação diferencial que corresponde às raízes complexas conjugadas $a\pm bi$ (não repetida) é dada por

$$e^{ax}(c_1\cos(bx)+c_2\sin(bx))$$



IV - Raízes complexas repetidas

IV - Raízes complexas repetidas

Se a+bi é uma raiz de multiplicidade m da equação característica, então a "parte" da solução geral da equação diferencial correspondente a esta raiz (e à sua complexa conjugada) é uma combinação linear das 2m funções

$$e^{ax}\cos(bx)$$
, $xe^{ax}\cos(bx)$, ..., $x^{(m-1)}e^{ax}\cos(bx)$

$$e^{ax}\operatorname{sen}(bx), xe^{ax}\operatorname{sen}(bx), \dots, x^{(m-1)}e^{ax}\operatorname{sen}(bx),$$

ou seja, é da forma,

$$e^{ax}[(c_1+c_2x+\cdots+c_mx^{m-1})\cos(bx)+(c_{m+1}+c_{m+2}x+\cdots+c_{2m}x^{m-1})\sin(bx)]$$



Método dos coeficientes indeterminados

Consideremos novamente a equação

$$a_n y^{(n)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = f$$
 (*)

onde a_0, a_1, \ldots, a_n são constantes e $a_n \neq 0$.

O método que vamos descrever para encontrar uma solução particular de (*) só funciona para certo tipo de funções f.

Funções CI (de coeficiente indeterminado):

- x^n , $n \in \mathbb{N}_0$
- e^{ax} , $a \neq 0$
- sen(bx + c), cos(bx + c), $b \neq 0$
- Produtos (finitos) de quaisquer funções anteriores.

Conjuntos CI:

- $x^n \longrightarrow \{x^n, x^{n-1}, \dots, x, 1\}$
- $\bullet \ e^{ax} \longrightarrow \{e^{ax}\}$
- sen(bx+c), cos(bx+c) \longrightarrow $\{sen(bx+c), cos(bx+c)\}$



Método dos coeficientes indeterminados

Exemplos:

1.
$$x^3 \longrightarrow \{x^3, x^2, x, 1\}$$

$$2. e^{2x} \longrightarrow \{e^{2x}\}$$

3.
$$x^3e^{2x} \longrightarrow \{x^3e^{2x}, x^2e^{2x}, xe^{2x}, e^{2x}\}$$

Método dos coeficientes indeterminados

O método aplica-se quando

$$f = A_1g_1 + A_2g_2 + \dots + A_mg_m$$

onde g_1,g_2,\ldots,g_m são funções CI e A_1,A_2,\ldots,A_m são constantes conhecidas.

- 1. Encontrar o conjunto CI de cada uma das funções g_i .
- 2. Eliminar entre estes os que sejam subconjunto de algum outro.
- 3. Se algum dos conjuntos resultantes contiver uma solução da equação homogénea, multiplicar todos os seus elementos pr x^s , onde s é o menor inteiro que garante que o conjunto resultante já não possui nenhuma solução dessa equação.
- 4. Considerar para y_p uma combinação linear (com coeficientes a determinar) de todas as funções dos conjuntos resultantes.
- 5. Determinar esses coeficientes desconhecidos, obrigando a função y_p a satisfazer identicamente a equação dada.

