

Implementação e análise de treliças planas

Marcelo Andrade

Pedro Cunial

Gabriela Almeida

31 de março de 2017

SUMÁRIO

1. Objetivos	3
2. Introdução	3
3. Metodologia	3
4. Resultados e Discussão	5
5. Conclusões	5
Apêndice A. Arquivo Saída	5

1. OBJETIVOS

Os objetivos do projeto são os seguintes:

- Implementar um programa para análise de tração/compressão em treliças planas. O código deverá ser escrito de modo que os dados de entrada possam ser facilmente alterados a partir de um arquivo de texto. O programa deverá gerar um arquivo de saída.
- Aplicar técnicas numéricas e implementar um programa para solução de sistemas de equações.
- Analisar o arquivo de saída com o pós-processamento dos dados disponibilizado.

2. INTRODUÇÃO

Com base nos conceitos desenvolvidos na disciplina de Transferência de Calor e Mecânica dos Sólidos sobre treliças plana, dever-se-ia desenvolver um projeto que cumpriria os objetivos listados na seção 1

Na primeira parte do projeto, era preciso usar os modelos fornecidos de entrada e saída e implementar uma função capaz de executar os procedimentos discutidos em aula, para enfim, analisar a o valor de tração/compressão em treliças planas. Para desenvolver essa etapa do projeto, decidiu-se utilizar a linguagem Python para resolver os sistemas de equações.

Em uma segunda parte, era necessário usar técnicas numéricas discutidas em aula, implementando um solucionador de sistemas de equações para resolver o sistema obtido na parte I do projeto. As técnicas numéricas discutidas em aula foram a de Gauss-Seidel e a de Jacobi. Após implementar ambas as técnicas e comparar os resultados obtidos por cada uma delas, decidiu-se usar a Gauss-Seidel, pois ela apresentou os valores de saída mais condizentes com o projeto.

3. METODOLOGIA

A partir do arquivo de entrada do programa, primeiramente calcula-se os graus de liberdade de cada um dos elementos a partir da matriz de incidências do arquivo de entrada. Sendo N os graus de liberdade de um elemento x , e I a matriz de incidências:

$$N_x = [I_{x1} - 1, \quad I_{x1}, \quad I_{x2} - 1, \quad I_{x2}]$$

Em seguida, calcula-se as especificações de cada elemento da treliça a partir da matriz de coordenadas C , sendo elas o comprimento do elemento, cosseno e seno do ângulo. Considerando L o comprimento do elemento x , \cos o cosseno do ângulo θ de x e \sin o seno do ângulo θ de x :

$$L_x = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

$$\sin_x = \frac{y_2 - y_1}{L_x}$$

$$\cos_x = \frac{x_2 - x_1}{L_x}$$

Com as especificações de cada elemento obtidas, calcula-se a matriz de rigidez do elemento de barra no sistema global, representada por K_e . Sendo E o módulo de elasticidade do material da barra, A a área da seção transversal da barra, l o comprimento da mesma e c e s respectivamente o cosseno e seno do ângulo θ do elemento:

$$K_e = \frac{E \cdot A}{l} \begin{bmatrix} c^2 & cs & -c^2 & -cs \\ cs & s^2 & -cs & -s^2 \\ -c^2 & -cs & c^2 & cs \\ -cs & -s^2 & cs & s^2 \end{bmatrix}$$

Já com a matriz de rigidez no sistema global de cada elemento, calculou-se a matriz de rigidez global da treliça, representada por K_g . Para esse cálculo, primeiro tem-se que determinar as matrizes de superposição para cada elemento, a soma dessas matrizes resulta na rigidez global da treliça.

As matrizes de superposição são obtidas através substituição dos índices da matriz K_e pelos seus respectivos graus de liberdade.

A partir da matriz K_g , utilizando o vetor de forças globais e os graus de liberdade dos nós, aplica-se as condições de contorno na matriz K_g .

Com a matriz K_g simplificada para a análise e a usando a matriz de forças P_g , foi-se calculado o vetor de deslocamento dos nós da treliça, representada por U .

$$[K_g] \cdot \{U\} = \{P_g\}$$

Pode-se interpretar a equação matricial acima como um sistema de equações. Utilizou-se o método numérico de Gauss-Seidel, como é explicado em [1]. Usamos como entrada do método um número máximo de 1000 iterações e um erro esperado igual a 0 com precisão de ponto flutuante, resultando nos valores do vetor de deslocamento.

Com o vetor de deslocamento calculado e utilizando a matriz K_g anterior as condições de contorno descritas, aplicamos condições de contorno no vetor U e na matriz K_g e determinou-se as reações de apoio em cada um dos nós da treliça, formando uma matriz R de reações.

$$\{R\} = [K_g]\{U\}$$

Por fim, calculou-se a tensão e deformação de cada um dos elementos, a tensão representado por σ e a deformação representada por ϵ .

$$\sigma = \frac{E}{l} \begin{bmatrix} -c & -s & c & s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \\ u_2 \\ v_2 \end{bmatrix}$$

$$\epsilon = \frac{1}{l} \begin{bmatrix} -c & -s & c & s \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \\ u_2 \\ v_2 \end{bmatrix}$$

Com todos os valores das reações de apoio, tensões e deformações dos elementos, e deslocamentos dos nós, exportou-se todos os dados em um arquivo de saída, como pode ser visto no apêndice A.

4. RESULTADOS E DISCUSSÃO

5. CONCLUSÕES

REFERÊNCIAS

- [1] Steven Chapra. *Numerical Methods for Engineers*.

A. ARQUIVO SAÍDA

*DISPLACEMENTS

```
1 0.0 0.0
2 1.577956428087981e-06 -6.041091190959638e-06
3 -2.8571428571428564e-06 0.0
4 2.3997541478958825e-22 -1.9019583569978225e-05
5 0.0 -1.9019583569978225e-05
6 -1.5779564280879803e-06 -6.041091190959638e-06
7 2.8571428571428564e-06 0.0
8 0.0 0.0
```

*ELEMENT_STRAINS

```
1 -1.1157836907179139e-06
2 -1.4285714285714282e-06
3 -3.020545595479819e-06
4 -7.889782140439904e-07
5 1.4285714285714282e-06
6 0.0
7 -4.040610178208841e-06
8 -7.889782140439903e-07
9 1.4285714285714282e-06
10 -4.040610178208841e-06
11 -3.020545595479819e-06
12 -1.115783690717914e-06
```

13 -1.4285714285714282e-06

*ELEMENT_STRESSES

1 -234314.57505076192
2 -299999.999999999994
3 -634314.5750507619
4 -165685.424949238
5 299999.999999999994
6 0.0
7 -848528.1374238566
8 -165685.42494923796
9 299999.999999999994
10 -848528.1374238566
11 -634314.5750507619
12 -234314.57505076195
13 -299999.999999999994

*REACTION_FORCES

1 FX = 9313.708498984757
1 FY = 3313.708498984759
3 FY = 24686.291501015236
7 FY = 24686.291501015236
8 FX = -9313.708498984757
8 FY = 3313.70849898476