

Prova Parcial

Princípios de Comunicação

AutoriaMatrículaPedro Henrique Dornelas Almeida18/0108140

Engenharia de Redes de Comunicação Universidade de Brasília

17 de Março de 2021

Questão 1 (4,50)

Um integrador real pode ser descrito pela seguinte relação entradasaída:

$$y(t) = \int_{t-\tau}^{t} x(\tau)d\tau \tag{1}$$

Para o sistema apresentado:

(a) (0,75) Determine sua resposta impulsional;

Resolução:

Para calcular a resposta impulsional basta subsituir y(t) por h(t) e x(t) por $\delta(t)$, assim:

$$h(t) = \int_{t-T}^{t} \delta(\tau) d\tau$$

Aqui podemos pensar na definição do degrau unitário em que:

$$u(t) = \int_{-\infty}^{t} \delta(\tau)d\tau = \begin{cases} 1, & t > 0 \\ 0, & c.c \end{cases}$$

Em que para onde a integral é 1 os limites ficam $-\infty < 0 < t$, e manipulando para obter em função de t obtemos t > 0, semelhante a isso, faremos o mesmo para os limites de integração do item:

$$t - T < 0 < t$$
$$- T < -t < 0$$
$$T > t > 0$$

Assim, obtemos que:

$$h(t) = \int_{t-T}^{t} \delta(\tau) d\tau = \begin{cases} 1, T > t > 0 \\ 0, c.c \end{cases} = u(t) - u(t - T)$$
$$h(t) = rect(\frac{t}{T} - \frac{1}{2})$$

(b) (1,00) Com base no item "a", determine sua função de transferência;

Resolução:

Aqui, basta utilizar da tabela de transformadas disponibilizada, para a função rect e a propriedade do deslocamento no tempo:

$$H(f) \rightleftharpoons h(t)$$

 $H(f) = T sinc(fT)e^{-j\pi fT}$

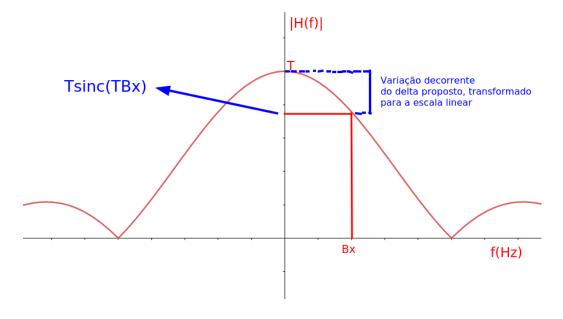
(c) (2,00) Considere que, para uma aplicação específica, o sistema descrito pelo integrador real possa ser considerado não distorcivo para um sinal banda base de largura de banda B_x Hz se sua resposta de amplitude tiver uma variação inferior a δ dB dentro da largura de faixa do sinal. Qual a relação entre T e B_x (a menos restritiva possível) de forma que o sistema não introduza distorção no sinal transmitido x(t)?

Resolução:

Primeiro, é necessário calcularmos |H(f)| para analisar o comportamento do sistema:

$$|H(f)| = |T| \cdot |sinc(fT)|$$

Para pensarmos na solução primeiro entenderemos o problema. Veja a figura a seguir em que temos o módulo de |H(f)|:



Da figura acima é possível ver que há uma relação entre T e B_x , de forma que a diferença entre o valor máximo de |H(f)| = |T| e um valor qualquer $|H(B_x)| = |T||sinc(TB_x)|$, e o que queremos achar é justamente que essa variação desses valores sejam proporcionais a $\delta = \frac{1}{2}dB$. Essa diferença em dB pode ser descrita pela relação $(1 - \frac{1}{1,122})T$, pois tem a ver com o ganho que daremos a cada um dos valores citados, e então fazendo a diferença, em questões proporcionais teremos esta relação.

Pensando então no gráfico novamente, a diferença entre os valores de |H(f)| tem de ser menor ou igual a relação obtida pela variação em dB para que o sistema possa ser considerado não distorcivo:

$$T - Tsinc(TB_x) \le (1 - \frac{1}{1,122})T$$

 $1 - sinc(TB_x) \le 1 - 0,818$
 $sinc(TB_x) > 0,818$

Desta maneira, a relação entre T e B_x é tal que $sinc(TB_x)$ precisa ser maior que o valor da desigualdade para que a largura de banda B_x seja a maior possível e permita que o sistema seja não distorcivo.

(d) (0,75) Sob a hipótese do item "c", expresse y(t) em termos de x(t).

Resolução:

Com a relação encontrada, é possível obter uma relação para que o sistema não seja distorcivo, assim:

$$Y(f) = H(f)X(f)$$

$$Y(f) = Tsinc(fT)e^{-j\pi fT}X(f)$$

Sob a hipótese do item "c", para que o sistema seja não distorcivo, podese dizer que o sinc(Tf) terá de ser algo entre a relação anterior, em que $sinc(TB_x)$, deve ser menor que 0,818, então, considerando que:

$$1 \ge sinc(TB_x) \ge 0.818$$

Podemos fazer pela transformada inversa e o deslocamento temporal:

$$Y(f) = Tsinc(TB_x)e^{-j\pi fT}X(f)$$
$$y(t) = Tsinc(TB_x)x(t - \frac{T}{2})$$

Para a resolução do item "c", tome que δ é dado pelo último dígito de sua matrícula somado de 1 e em seguida multiplicado por 1/2. Por exemplo, para uma matrícula 12/3456789, o valor tolerado da variação será dado por $\delta = (9+1) \cdot \frac{1}{2} = 5dB$.

Questão 2 (5,50)

Considere o sinal mensagem $m(t) = sinc^2(\frac{t-t_m}{T})$. Tal sinal é utilizado para gerar um sinal modulado na forma $s(t) = m(t)cos(2\pi f_c t)$, com $f_c >> 2/T$ Hz.

O sinal s(t) é transmitido por um canal de comunicação, produzindo o sinal y(t). Pela forma de propagação, o canal pode ser modelado como um sistema cuja resposta ao impulso é dada por $h(t) = G_c \delta(t - t_c)$.

O sinal y(t) é injetado em um misturador, que produz em sua saída o sinal r(t), que pode ser expresso matematicamente como o produto entre os sinais y(t) e c(t), em que se tem o sinal $c(t) = cos(2\pi f_c t)$.

Finalmente, o sinal na saída do misturador é injetado na entrada de um sistema linear e invariante ao deslocamento cuja resposta ao impulso é dada por $h_{LP}(t) = sinc(B_h t - B_h t_h)$, gerando $\hat{m}(t)$.

Para a situação apresentada, responda os seguintes itens, desenvolvendo apropriadamente suas respostas em função das caraterísticas temporais e espectrais do sinal m(t):

(a) (0,75) Obtenha uma expressão para os espectros de amplitude e de fase de s(t);

Resolução:

É possível ver do sistema que:

$$s(t) = m(t)cos(2\pi f_c t)$$

Aplicando a transformada e o deslocamento temporal provocado pelo cosseno:

$$S(f) = \frac{1}{2}(M(f + f_c) + M(f - f_c))$$

Desta maneira, basta descobrir a transformada de m(t) para encontrar S(f), usando a propriedade de deslocamento de frequência e a propriedade

da dualidade:

$$M(f) = F\{sinc^{2}(\frac{t}{T})\}e^{-j2\pi ft_{m}}$$

Pela dualidade:

$$g(t) \rightleftharpoons G(f)$$

$$G(t) \rightleftharpoons g(-f)$$

Dessa maneira, pela tabela de transformadas:

$$tri(\frac{t}{T}) \rightleftharpoons Tsinc^2(fT)$$

$$Tsinc^2(tT) \rightleftharpoons tri(\frac{-f}{T})$$

Em que a função tri é uma função par, logo tri(x) = tri(-x), assim podemos continuar:

$$Tsinc^2(tT) \rightleftharpoons tri(\frac{f}{T})$$

$$M(f) = TF\left\{\frac{1}{T}sinc^{2}\left(\frac{t}{T}\right)\right\}e^{-j2\pi ft_{m}}$$

$$M(f) = Ttri(fT)e^{-j2\pi ft_m}$$

Voltando para S(f):

$$S(f) = \frac{T}{2} \left(tri(T(f+f_c))e^{-j2\pi(f+f_c)t_m} + tri(T(f-f_c))e^{-j2\pi(f-f_c)t_m} \right)$$

Aplicando o módulo, e usando que os sinais não se sobrepõem por conta de $f_c >> \frac{2}{T}$ e o tamanho da tri é $\frac{2}{T}$, podemos dizer que o módulo da soma é a soma dos módulos, então:

$$S(f) = \frac{|T|}{2} \Big(|tri(T(f+f_c))| + |tri(T(f-f_c))| \Big)$$

Para a resposta em fase, como $f_c >> \frac{2}{T}$ e o tamanho da tri é $\frac{2}{T}$, então, pode-se dizer:

$$\angle S(f) = \begin{cases} -2\pi (f + f_c)t_m , f < 0 \\ -2\pi (f - f_c)t_m , f > 0 \end{cases}$$

(b) (0,75) Obtenha uma expressão para os espectros de amplitude e de fase de y(t);

Resolução:

Sabemos que:

$$y(t) = s(t) * h(t) \rightleftharpoons Y(f) = S(f)H(f)$$
$$h(t) = G_c \delta(t - t_c) \rightleftharpoons H(f) = G_c e^{-j2\pi f t_c}$$

Assim, pela propriedade |Y(f)| = |S(f)||H(f)|, então:

$$|H(f)| = |G_c| |Y(f)| = \frac{|T||G_c|}{2} \Big(|tri(T(f+f_c))| + |tri(T(f-f_c))| \Big) |Y(f)| = \frac{|T||G_c|}{2} \Big(tri(T(f+f_c)) + tri(T(f-f_c)) \Big)$$

A fase é dada por $\angle Y(f) = \angle S(f) + \angle H(f)$, de forma que, ainda lembrando que por $f_c >> \frac{2}{T}$ e o tamanho do sinal tri ser $\frac{2}{T}$, então os sinais não se sobrepõem, assim:

$$\angle H(f) = -2\pi f t_c$$

$$\angle Y(f) = \begin{cases} -2\pi (f + f_c) t_m - 2\pi f t_c , f < 0 \\ -2\pi (f - f_c) t_m - 2\pi f t_c , f > 0 \end{cases}$$

(c) (1,00) Determine uma expressão matemática para r(t) e sua densidade espectral R(f);

Resolução:

Aqui é possível ver que:

$$r(t) = y(t) \cdot c(t)$$

$$r(t) \rightleftharpoons R(f)$$

$$m(t) \rightleftharpoons M(f)$$

$$s(t) \rightleftharpoons S(f)$$

$$h(t) \rightleftharpoons H(f)$$

Aplicando a transformada e o deslocamento frequencial provocado pelo

cosseno de c(t), vamos desenvolver:

$$r(t) = y(t) \cdot c(t) \rightleftharpoons R(f) = \frac{1}{2} (Y(f - f_c) + Y(f + f_c))$$

$$R(f) = \frac{1}{2} \left(S(f - f_c)H(f - f_c) + S(f + f_c)H(f + f_c) \right)$$

$$R(f) = \frac{1}{2} \left(\frac{H(f - f_c)}{2} \left(M(f - f_c + f_c) + M(f - f_c - f_c) \right) + \frac{H(f + f_c)}{2} \left(M(f + f_c + f_c) + M(f + f_c - f_c) \right) \right)$$

$$R(f) = \frac{H(f - f_c)}{4} \left(M(f) + M(f - 2f_c) \right) + \frac{H(f + f_c)}{4} \left(M(f) + M(f + 2f_c) \right)$$

Aplicando H(f):

$$R(f) = \frac{G_c e^{-j2\pi(f - f_c)t_c}}{4} \left(M(f) + M(f - 2f_c) \right) + \frac{G_c e^{-j2\pi(f + f_c)t_c}}{4} \left(M(f) + M(f + 2f_c) \right)$$

Fazendo a transformada inversa e usando as propriedades de deslocamento temporal e frequencial:

$$\begin{split} r(t) &= \frac{G_c e^{j2\pi f_c t_c}}{4} \Big(m(t-t_c) + m(t-t_c) e^{j4\pi f_c t} \Big) + \frac{G_c e^{-j2\pi f_c t_c}}{4} \Big(m(t-t_c) + m(t-t_c) e^{-j4\pi f_c t} \Big) \\ r(t) &= \frac{G_c}{4} \Big(m(t-t_c) cos(2\pi f_c t_c) + m(t-t_c) e^{j2\pi f_c(t_c+2t)} + m(t-t_c) e^{-j2\pi f_c(t_c+2t)} \Big) \\ r(t) &= \frac{G_c}{2} m(t-t_c) \Big(cos(2\pi f_c t_c) + cos(2\pi f_c(t_c+2t)) \Big) \\ r(t) &= \frac{G_c}{2} sinc^2 \Big(\frac{t-(t_c+t_m)}{T} \Big) \Big(cos(2\pi f_c t_c) + cos(2\pi f_c(t_c+2t)) \Big) \end{split}$$

Agora, sabe-se que $\Psi_r(f) = |R(f)|^2$, novamente, como $f_c >> \frac{2}{T}$, então o módulo das somas será a soma dos módulos, de forma que teremos:

$$\Psi_r(f) = \frac{|G_c|^2}{16} \left(2^2 |M(f)|^2 + |M(f - 2f_c)|^2 + |M(f + 2f_c)|^2 \right)$$

$$\Psi_r(f) = \frac{G_c^2 T^2}{16} \left(4tri^2 (fT) + tri^2 (T(f - 2f_c)) + tri^2 (T(f + 2f_c))^2 \right)$$

(d) (1,00) Qual a menor escolha, justificada, para o parâmetro B_h de tal forma que $\hat{m}(t)$ seja, se possível, uma versão não distorcida de m(t)? Não havendo tal possibilidade, justifique. Em quaisquer casos, obtenha uma expressão para $\hat{m}(t)$;

Resolução:

Primeiro, precisamos fazer $H_{LP}(f)$ para analisar a resposta em frequência deste filtro:

$$H_{LP}(f) = F\{sinc(B_h t)\}e^{-j2\pi f t_h}$$
$$H_{LP}(f) = \frac{1}{B_h}rect(\frac{f}{B_h})e^{-j2\pi f t_h}$$

Dessa forma, é possível, ver que a frequência de corte é regulada por $B_h/2$, por ser o tamanho da rect, assim, para que a $H_{LP}(f)$ suporte M(f), a largura de banda de M(f) é igual a $\frac{1}{T}$, logo:

$$\frac{B_h}{2} = \frac{1}{T}$$

$$B_h = \frac{2}{T}$$

Agora buscamos achar $\hat{m}(t)$, e sabendo que o passa-baixas tem frequência de corte 1/T, descoberto por B_h , e que $f_c >> \frac{2}{T}$, retomando R(f) do item anterior, passando o filtro passa-baixas nele, teremos que:

$$\hat{M}(f) = R(f)H_{LP}(f)$$

$$\hat{M}(f) = \left(\frac{G_c e^{-j2\pi(f - f_c)t_c}}{4} \left(M(f) + M(f - 2f_c)\right) + \frac{G_c e^{-j2\pi(f + f_c)t_c}}{4} \left(M(f) + M(f + 2f_c)\right)\right)H_{LP}(f)$$

Agora passando pelo filtro passa-baixas, de forma que B_h seja a escolha do item anterior, ou algo que corte as frequências não desejadas, no caso, as frequências altas, então teremos:

$$\hat{M}(f) = \frac{G_c}{4B_h} e^{-j2\pi(f - f_c)t_c} e^{-j2\pi f t_h} M(f) + \frac{G_c}{4B_h} e^{-j2\pi(f + f_c)t_c} e^{-j2\pi f t_h} M(f)$$

$$\hat{M}(f) = \frac{G_c}{4B_h} M(f) 2\cos(2\pi f_c t_c) e^{-j2\pi f(t_c + t_h)}$$

Agora fazendo a transformada inversa, aplicando o deslocamento temporal:

$$\hat{m}(t) = \frac{G_c}{2B_h} cos(2\pi f_c t_c) m(t - (t_c + t_h))$$

$$\hat{m}(t) = \frac{G_c}{2B_h} cos(2\pi f_c t_c) sinc^2 \left(\frac{t - (t_m + t_c + t_h)}{T}\right)$$

Aplicando $B_h = \frac{2}{T}$:

$$\hat{m}(t) = \frac{TG_c}{4} cos(2\pi f_c t_c) sinc^2 \left(\frac{t - (t_m + t_c + t_h)}{T}\right)$$

(e) (2,00) Suponha que o sinal y(t) seja corrompido de forma aditiva por um processo de distorção n(t) independente do sinal mensagem, de tal forma que uma das entradas do misturador é agora dada por y(t)+n(t), e a outra entrada continua sendo o sinal c(t), conforme o enunciado. A distorção pode ser modelada pelo sinal passa-faixa $n(t)=n_c(t)cos(2\pi f_c t)$, cuja densidade espectral de energia é dada por $\Psi_n(f)=\frac{N}{8}rect(\frac{f+f_c}{2B_n})+\frac{N}{8}rect(\frac{f-f_c}{2B_n})$, com $\mathcal N$ uma constante e B_n numericamente maior que a largura de banda absoluta do sinal mensagem. Para esse novo cenário, determine a razão entre a energia do sinal de informação e a energia da distorção presente no sinal $\hat{m}(t)$ nas mesmas condições estabelecidas no item "d" para o comportamento do sistema $h_{LP}(t)$. Justifique em detalhes e cuidadosamente sua resposta.

Primeiro, iremos achar qual foi a parte da distorção do sinal em que aparece na saída, por isso, precisamos começar analisar o sistema, para isso, utilizarei $r^*(t)$ usando do * para mostrar que esse é um sinal que contém a distorção, utilizaremos as relações:

$$r(t) \rightleftharpoons R(f)$$

$$m(t) \rightleftharpoons M(f)$$

$$s(t) \rightleftharpoons S(f)$$

$$h(t) \rightleftharpoons H(f)$$

$$n(t) \rightleftharpoons N(f)$$

Sabendo das relações e que o \ast indica que o respectivo sinal contém distorção:

$$r^*(t) = (y(t) + n(t))c(t) = y(t)c(t) + n(t)c(t)$$

Note que y(t)c(t) é o sinal r(t) que analisamos nos itens anteriores, o sinal sem distorção, então:

$$r^*(t) = r(t) + n(t)c(t)$$

Fazendo a transformada de $r^*(t)$:

$$R^*(f) = R(f) + \frac{1}{2} \left(N(f - f_c) + N(f + f_c) \right)$$

Note que este sinal será passado pelo filtro, e sob as mesmas condições do filtro do item anterior, assim:

$$\hat{M}^*(f) = \left(R(f) + \frac{1}{2} \left(N(f - f_c) + N(f + f_c)\right)\right) H_{LP}(f)$$

Neste momento iremos calcular a transformada de n(t), e usando do deslocamento frequencial provocado pelo cosseno:

$$N(f) = \frac{1}{2}(N_c(f - f_c) + N_c(f + f_c))$$

Voltando para $\hat{M}^*(f)$, podemos substituir N(f) na equação, então, percebendo também que o sinal R(f) é uma versão não distorcida, então, teremos que este sinal ao passar pelo filtro passa-baixas resultará no $\hat{M}(f)$, a saída do sistema sem distorção, então temos:

$$\hat{M}^*(f) = \hat{M}(t) + \frac{H_{LP}}{4} \left(2N_c(f) + N_c(f - 2f_c) + N_c(f + 2f_c) \right)$$

Neste momento passaremos o sinal proveniente da distorção pelo filtro passa-baixas, assim temos:

$$\hat{M}^*(f) = \hat{M}(t) + \frac{N_c(f)}{2B_h}e^{-j2\pi f t_h}$$

$$\hat{m}^*(t) = \hat{m}(t) + \frac{n_c(t - t_h)}{2B_h}$$

Neste momento é importante notar que a energia da distorção presente no final do sistema será a proveniente do termo que soma a versão não distorcida, representada por:

$$\frac{n_c(t-t_h)}{2B_h} \rightleftharpoons \frac{N_c(f)}{2B_h} e^{-j2\pi f t_h}$$

Neste momento também é preciso ver que a energia de N(f) é a mesma de $N_c(f)$, porém, com um fator de $\frac{1}{2}$, com a manipulação abaixo podemos ver:

$$N(f) = \frac{1}{2} (N_c(f - f_c) + N_c(f + f_c))$$
$$\int_{-\infty}^{\infty} |N(f)|^2 = \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} |N_c(f - f_c) + N_c(f + f_c)|^2 df$$

Fazendo o módulo:

$$\int_{-\infty}^{\infty} |N(f)|^2 = \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} \left(\sqrt{N_c^2(f - f_c) + N_c^2(f + f_c)} \right)^2 df$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} |N(f)|^2 = \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} N_c^2(f - f_c) + N_c^2(f + f_c) df$$

Note que a integral de cada um dos termos de N_c são iguais, elas apenas são deslocadas, então:

$$\int_{-\infty}^{\infty} |N(f)|^2 = \frac{2}{4} \int_{-\infty}^{\infty} N_c^2(f) df$$

Assim:

$$E_n = \frac{1}{2} E_{n_c}$$

Então podemos calcular a energia E_n a partir de $\Psi_n(f)$, em que:

$$E_n = \int_{-\infty}^{\infty} \Psi_n(f) df$$

$$E_n = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\mathcal{N}}{8} rect\left(\frac{f + f_c}{2B_n}\right) + \frac{\mathcal{N}}{8} rect\left(\frac{f - f_c}{2B_n}\right) df$$

$$E_n = \frac{\mathcal{N}B_n}{2}$$

Logo, podemos achar a energia de $N_c(f)$:

$$E_{n_c} = \mathcal{N}B_n$$

Dessa maneira, a energia a distorção (E_d) é dada por:

$$E_d = \int_{-\infty}^{\infty} \left| \frac{N_c(f)}{2B_h} e^{-j2\pi f t_h} \right|^2 df$$

$$E_d = \frac{1}{2B_h} \int_{-\infty}^{\infty} N_c^2(f) df$$

$$E_d = \frac{1}{2B_h} E_{n_c}$$

$$E_d = \frac{\mathcal{N}B_n}{2B_h}$$

Como descobrimos no item anterior, a melhor escolha para $B_h = \frac{2}{T}$, assim, temos a energia de distorção:

$$E_d = \frac{T\mathcal{N}B_n}{4}$$

Neste momento, precisamos fazer a energia do sinal mensagem M(f):

$$E_m = \int_{-\infty}^{\infty} |Ttri(fT)e^{-j2\pi ft_m}|^2 df$$

$$E_m = \frac{2T}{3}$$

Assim, a razão entre a energia do sinal de informação e a energia da distorção é:

$$\frac{E_m}{E_d} = \frac{2T/3}{T\mathcal{N}B_n/4}$$

$$\frac{E_m}{E_d} = \frac{2T}{3} \frac{4}{T\mathcal{N}B_n}$$

$$\frac{E_m}{E_d} = \frac{8}{3\mathcal{N}B_n}$$

Table 2.2 Fourier-transform pairs and commonly used time functions

Time function	Fourier transform	Definitions
1. $\operatorname{rect}\left(\frac{t}{T}\right)$	$T\operatorname{sinc}(fT)$	Unit step function:
2. sinc(2Wt)	$\frac{1}{2W}$ rect $\left(\frac{f}{2W}\right)$	$u(t) = \begin{cases} 1, & t > 0 \\ \frac{1}{2}, & t = 0 \end{cases}$
3. $\exp(-at)u(t)$, $a > 0$	$\frac{1}{a + j2\pi f}$	$\begin{bmatrix} 0, & t < 0 \end{bmatrix}$
4. $\exp(-a t), a > 0$	$\frac{2a}{a^2 + (2\pi f)^2}$	Dirac delta function: $\delta(t) = 0$ for $t \neq 0$ and
5. $\exp(-\pi t^2)$	$\exp(-\pi f^2)$	$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) \mathrm{d}t = 1$
6. $\begin{cases} 1 - \frac{ t }{T}, & t < T \\ 0, & t \ge T \end{cases}$	$T \operatorname{sinc}^2(fT)$	Rectangular function: $rect(t) = \begin{cases} 1, & -\frac{1}{2} < t \le \frac{1}{2} \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases}$
7. δ(t)	1	0, otherwise
8. 1	$\delta(f)$	Signum function:
9. $\delta(t-t_0)$	$\exp(-j2\pi f t_0)$	$\begin{cases} +1, & t>0 \end{cases}$
$10. \exp(j2\pi f_c t)$	$\delta(f-f_c)$	$sgn(t) = \begin{cases} +1, & t > 0 \\ 0, & t = 0 \\ -1, & t < 0 \end{cases}$
11. $\cos(2\pi f_c t)$	$\frac{1}{2}[\delta(f-f_c)+\delta(f+f_c)]$	Sinc function:
12.	$\frac{1}{2j} [\delta(f-f_c) - \delta(f+f_c)]$	$\operatorname{sinc}(t) = \frac{\sin(\pi t)}{\pi t}$
13. sgn(<i>t</i>)	$\frac{1}{j\pi f}$	Gaussian function: $g(t) = \exp(-\pi t^2)$
14. $\frac{1}{\pi t}$	-j sgn(f)	9(1) - eap(-a)
15. <i>u</i> (<i>t</i>)	$\frac{1}{2}\delta(f) + \frac{1}{\mathrm{j}2\pi f}$	
$16. \sum_{i=-\infty}^{\infty} \delta(t-iT_0)$	$f_0 \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(f - nf_0), \qquad f_0 = \frac{1}{T_0}$	