



```
// semaforo 1
int LED1= 9;
int LED2= 8;
int LED3= 7;
```

```
//verde
//amarillo
//rojo
```

```
// semaforo 2
int LED4= 4;
int LED5= 3;
int LED6= 2;
```

```
//verde
//amarillo
//rojo
```

```
void setup(){
  Serial.begin(9600);
  pinMode (LED1, OUTPUT);
  pinMode (LED2, OUTPUT);
  pinMode (LED3, OUTPUT);
```

```
//inicializo la configuracion
//iniciar puerto serie
```

```

    pinMode (LED4, OUTPUT);
    pinMode (LED5, OUTPUT);
    pinMode (LED6, OUTPUT);
}

void loop(){
    //inicializo el bocle

    // <<<<<< primer estado >>>>>>
    digitalWrite(LED1, HIGH);    //led verde semaforo 1 encendido
    digitalWrite(LED6, HIGH);    //led rojo semaforo 2 encendido
    delay(3000);                 //espera de 3 seg
    digitalWrite(LED1, LOW);     //led verde semaforo 1 apagado
    digitalWrite(LED6, LOW);     //led rojo semaforo 2 apagado
    delay(3000);                 //espera de 3 seg

    // <<<<<< segundo estado >>>>>>
    digitalWrite(LED2, HIGH);    //led amarillo semaforo 1 encendido
    digitalWrite(LED5, HIGH);    //led amarillo semaforo 2 encendido
    delay(3000);                 //espera de 3 seg
    digitalWrite(LED2, LOW);     //led amarillo semaforo 1 apagado
    digitalWrite(LED5, LOW);     //led amarillo semaforo 2 apagado
    delay(3000);                 //espera de 3 seg

    // parpadeo 1 semaforo amarillo
    digitalWrite(LED2, HIGH);    //led amarillo semaforo 1 encendido
    digitalWrite(LED5, HIGH);    //led amarillo semaforo 2 encendido
    delay(1000);                 //espera de 1 seg
    digitalWrite(LED2, LOW);     //led amarillo semaforo 1 apagado
    digitalWrite(LED5, LOW);     //led amarillo semaforo 2 apagado
    delay(1000);                 //espera de 1 seg

    //parpadeo 2 semaforo amarillo
    digitalWrite(LED2, HIGH);    //led amarillo semaforo 1 encendido
    digitalWrite(LED5, HIGH);    //led amarillo semaforo 2 encendido
    delay(1000);                 //espera de 1 seg
    digitalWrite(LED2, LOW);     //led amarillo semaforo 1 apagado
    digitalWrite(LED5, LOW);     //led amarillo semaforo 2 apagado
    delay(1000);                 //espera de 1 seg

    // <<<<<< tercer estado >>>>>>
    digitalWrite(LED3, HIGH);    //led rojo semaforo 1 encendido
    digitalWrite(LED4, HIGH);    //led verde semaforo 2 encendido
    delay(3000);                 //espera de 3 seg
    digitalWrite(LED3, LOW);     //led rojo semaforo 1 apagado

```

```

digitalWrite(LED4, LOW);           //led verde semaforo 2 apagado
delay(3000);                       //espera de 3 seg

// <<<<<<   cuarto estado   >>>>>>
digitalWrite(LED2, HIGH);          //led amarillo semaforo 1 encendido
digitalWrite(LED5, HIGH);          //led amarillo semaforo 2 encendido
delay(3000);                       //espera de 3 seg
digitalWrite(LED2, LOW);           //led amarillo semaforo 1 apagado
digitalWrite(LED5, LOW);           //led amarillo semaforo 2 apagado
delay(3000);                       //espera de 3 seg

// parpadeo 1 semaforo amarillo
digitalWrite(LED2, HIGH);          //led amarillo semaforo 1 encendido
digitalWrite(LED5, HIGH);          //led amarillo semaforo 2 encendido
delay(1000);                       //espera de 1 seg
digitalWrite(LED2, LOW);           //led amarillo semaforo 1 apagado
digitalWrite(LED5, LOW);           //led amarillo semaforo 2 apagado
delay(1000);                       //espera de 1 seg

//parpadeo 2 semaforo amarillo
digitalWrite(LED2, HIGH);          //led amarillo semaforo 1 encendido
digitalWrite(LED5, HIGH);          //led amarillo semaforo 2 encendido
delay(1000);                       //espera de 1 seg
digitalWrite(LED2, LOW);           //led amarillo semaforo 1 apagado
digitalWrite(LED5, LOW);           //led amarillo semaforo 2 apagado
delay(1000);                       //espera de 1 seg

}

```