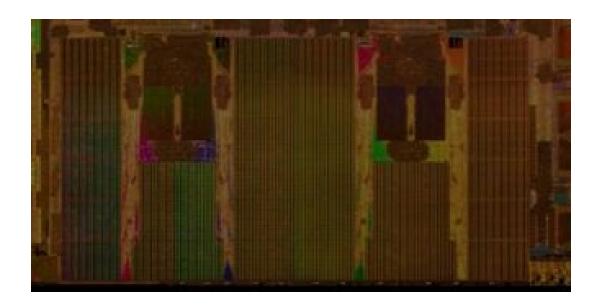


Licenciatura em Engenharia Informática Conhecimento e Raciocínio 2018/2019 Trabalho Prático – Redes Neuronais



Nome: Pedro Miguel Franco Silvestre Número: 21240006 Nome: João Pedro Rodrigues Dias Número: 21260320

Indice

Redes neuronais	2
Scripts	2
Tratamento de imagem	3
Dataset generator	3
Estrutura do Sistema	3
Treino	3
Funções de ativação	4
GUI	6

Redes neuronais

Redes neuronais, são sistemas computacionais baseados numa aproximação à computação

baseada em ligações. Nós simples são interligados para formar uma rede de nós - daí o termo "rede neuronal". A inspiração original para esta técnica advém do exame das estruturas do cérebro, em particular do exame de neurónios.

O primeiro nível recebe a informação de entrada. Cada camada sucessiva recebe a saída da

camada que a precede. O último nível produz a saída do sistema. Cada nó de processamento tem sua própria pequena esfera de conhecimento, incluindo o que viu e as regras para as quais foi originalmente programado ou desenvolvido para si próprio. As camadas são altamente interconectadas, o que significa que cada nó na camada input será conectado a muitos nós na camada hidden, que por ventura se encontram conectados na camada output. Pode haver um ou vários nós na camada de saída, a partir dos quais a resposta produzida pode ser lida.

As redes neuronais são notáveis por serem adaptativas, o que significa que elas se modificam à medida que aprendem com o treino inicial e as corridas subsequentes fornecem mais informações sobre o mundo.

Normalmente, uma rede neural é inicialmente treinada ou recebe grandes quantidades de dados. O treino consiste em fornecer entradas e dizer à rede qual deve ser a saída. Por exemplo, para construir uma rede para identificar as faces dos atores, o treinamento inicial pode ser uma série de imagens de atores, não-atores, máscaras, estátuas, rostos de animais e assim por diante. Cada entrada é acompanhada pela identificação correspondente, como nomes dos atores, informações "não-ator" ou "não-humano".

Scripts

Tratamento de imagem

Para o tratamento de cada imagem que usamos o script imageProcesser que recebe uma imagem e faz o denoise, corta a imagem pelas bordas do objeto e redimensiona para um tamanho mais pequeno.

O objetivo do denoise é limpar o lixo das imagens isto é limpar os pixels soltos à volta da imagem.

O corte é apagar os espaços a volta da forma visto que estes não são importantes para a sua identificação,

O resize é para reduzir o tamanho da imagem para reduzir o dataset, tentamos reduzir ao máximo o dataset e acelerar o processamento da rede neuronal.

Dataset generator

No dataset generator é gerado o dataset para usar na rede. Este recebe o diretório o numero de rotações, o tamanho final da imagem, uma flag para das boundaries, uma flag das hogFetatures, exportDataset e o nome do ficheiro a exportar o dataset.

A diretoria é o local na sistema de ficheiro em que está as pastar das imagens que vão ser carregadas recursivamente.

O número de rotações é o numero de rotações que uma imagem vai sofrer para ser adicionada, isto tem como objetivo aumentar o dataset e assim a rede neuronal ser mais precisa.

O tamanho é o numero da lagura e altura que a imagem vai ficar.

A flag hogFeatures é para indicar se o dataset é de hogFeatures ou se é imagem, as hogFeatures permitem reduzir o tamanho do dataset sem perder a informação das formas das ima

gens e assim reduzir o numero de inputs da rede neuronal.

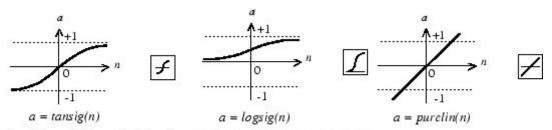
Estrutura do Sistema

Primeiro é necessário escolher um diretório com as figuras separadas por pastas e configurar os parâmetros para criar o dataset. Depois faz-se o treino da rede neuronal, e passa a ser possível testar figuras.

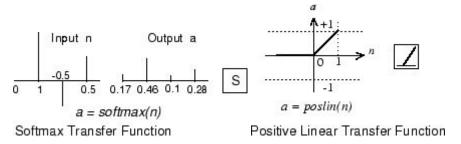
Treino

Para escolher a melhor configuração foram iteradas vários tipos de rede e configurações, após isso foram tiradas conclusões de qual será a melhor rede.

Funções de ativação



Tan-Sigmoid Transfer Function Log-Sigmoid Transfer Function Linear Transfer Function



a) Comece por uma rede neuronal de uma camada com 10 neurónios. Use a rede para treinar as figuras geométricas que se encontram na pasta Formas_1. Nesta pasta encontra-se uma imagem de cada forma. Use todos os exemplos no treino. Teste outras topologias, funções de activação e de treino, registe e compare os resultados obtidos.

Formas _1	Número de camada s escondi das	Número de neuróni os	Funçõe s de ativaçã o	Tamanh o de imagem	HogFea tures ativada s	Tempo de treino	perform ance	gradient	epoch	precisã o treino
	1	10	poslin	20 x 20	1	0	2.46	5.5	3	97.9604
	2	10, 10	poslin, poslin	20 x 20	1	0	4.26	11.6	5	99.6646
	2	10, 20	poslin, poslin	20 x 20	1	1	8.12	21.9	5	98.8239
	3	10, 10, 10	poslin, poslin, poslin	20 x 20	1	0	4.14	14.6	8	99.4416
	1	10	tansig	20 x 20	1	0	.0357	.086	5	99.4668
_	2	10, 10	tansig ,	20 x 20	1	0	.805	1.26	4	99.7581

		tansig							
2	10, 20	tansig , tansig	20 x 20	1	0	2.11	3.75	5	99.6595
3	10, 10, 10	tansig , tansig,t ansig	20 x 20	1	0	0.352	1.12	5	99.5235

b) [20%] Implemente e treine a rede neuronal para reconhecer o conjunto total de imagens da pasta Formas_2. Utilize uma segmentação do dataset de 70%, 15%, 15% para treino, validação e teste. Observe a matriz de confusão, erros de treino e teste. Explore e compare várias configurações da rede. Obtenha a melhor, registe os resultados. Grave a rede neuronal com melhor desempenho.

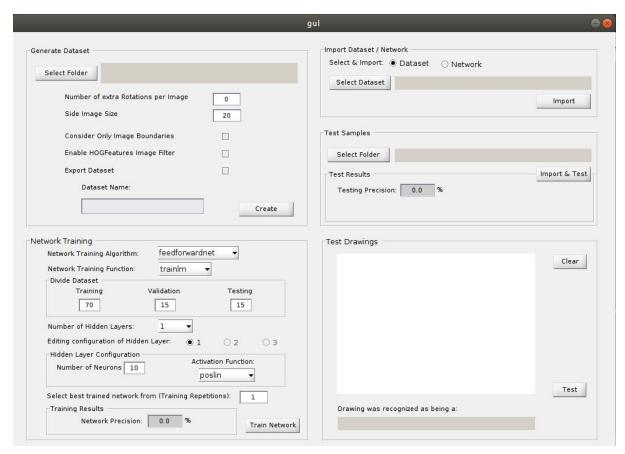
formas_ 2	1	10	tansig	20 x 20	1	0	0.756	1.22	20	100
	2	10, 10	tansig , tansig	20 x 20	1	1	0.918	1.48	22	100
	2	10, 20	tansig , tansig	20 x 20	1	1	1.13	2.25	16	99.9997
	3	10, 10, 10	tansig , tansig,t ansig	20 x 20	1	1	0.854	1.39	5	99.9963

c) [15%] Utilize agora as imagens da pasta Formas_3 que não foram usadas no treino anterior. Sem treinar a rede verifique se a classificação dada pela RN é correta. Apresente os resultados obtidos. Posteriormente, volte a treinar a rede com estes novos exemplos, compare e registe os resultados obtidos.

2	10, 10	tansig , tansig	20 x 20	1	1	0.608	01.09	16	100
---	--------	--------------------	---------	---	---	-------	-------	----	-----

d) [15%] Desenhe manualmente algumas formas que apresentem semelhanças com os exemplos usados no treino da rede. Transcreva os desenhos para matrizes binárias. Desenvolva um pequeno programa para ler um ficheiro correspondente a uma destas imagens e aplicá-lo à rede obtida em c). Quais os resultados?

GUI



Separador generate dataset permite gerar um dataset com imagens de uma pasta. Separador NetworkTraining Permite configurar a topologia da rede assim como as funções de ativação e os algoritmos de treino.

Separador de import dataset/network permite importar uma rede treinar ou um dataset já gerado.

Separador Test Samples permite testar a precisão da rede no reconhecimento de uma pasta de imagens é criado um novo dataset neste processo que respeite as configurações do que foi usado para treinar a rede.

Test drawings permite fazer um desenho e fazer o teste na rede para identificar a forma