

Pedro Henrique Bezerra Cavalcante

## **Relatório Final**

**Natal - RN  
8 de junho de 2016**

Pedro Henrique Bezerra Cavalcante

## **Relatório Final**

Relatório final para obtenção parcial da nota da terceira unidade da disciplina Introdução à Organização e Arquitetura de Computadores do Bacharelado em Tecnologia da Informação, IMD/UFRN.

Universidade Federal do Rio Grande do Norte

Orientador: Mônica Magalhães Pereira

Natal - RN  
8 de junho de 2016

# Sumário

	<b>Sumário . . . . .</b>	<b>2</b>
<b>1</b>	<b>INTRODUÇÃO . . . . .</b>	<b>3</b>
<b>1.1</b>	<b>Daisy Chaining . . . . .</b>	<b>3</b>
<b>1.2</b>	<b>Prioridade . . . . .</b>	<b>3</b>
<b>1.3</b>	<b>Justiça . . . . .</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>DESCRIÇÃO E ORGANIZAÇÃO DO PROJETO E EXECUÇÃO</b>	<b>4</b>
<b>3</b>	<b>IMPLEMENTAÇÃO . . . . .</b>	<b>6</b>
<b>4</b>	<b>ANÁLISE DOS RESULTADOS . . . . .</b>	<b>13</b>
<b>5</b>	<b>CONCLUSÃO . . . . .</b>	<b>14</b>
	<b>Referências . . . . .</b>	<b>15</b>

# 1 Introdução

## 1.1 Daisy Chaining

A Arbitragem por Daisy Chain tem como vantagem a simplicidade de implementação. Por outro lado, é desvantajoso pelo motivo de que “um dispositivo de menor prioridade pode não conseguir acesso ao barramento”(SILVA, 2004), podendo ficar, assim, bloqueado indefinidamente. O uso desse esquema de arbitragem “também limita a velocidade do barramento”(SILVA, 2004).

## 1.2 Prioridade

A forma de arbitrariedade por prioridade é executada de acordo com a prioridade inerente ao dispositivo que solicitou execução.

## 1.3 Justiça

Arbitrariedade por tempo de justiça é dada da forma que: cada dispositivo tem seu tempo de execução. Por justiça, o árbitro é implementado com um tempo fixo de execução. Caso o dispositivo leve mais tempo que o árbitro permite, ele é executado, interrompido e passa para o final da linha de execução. Dessa forma,

## 2 Descrição e Organização do Projeto e Execução

O projeto foi desenvolvido em linguagem C++ e está distribuído em três arquivos:

1. main.cpp: contem a função principal do projeto
2. perifericos.h: contem os cabeçalhos de funções do projeto
3. perifericos.cpp: contém a implementação das funções.

Deve ser executado através do comando:

```
1 g++ -Wall main.cpp perifericos.cpp -o <arquivo de saida>
```

A primeira parte do programa irá solicitar a entrada do usuário para definir quantos periféricos irão solicitar execução.

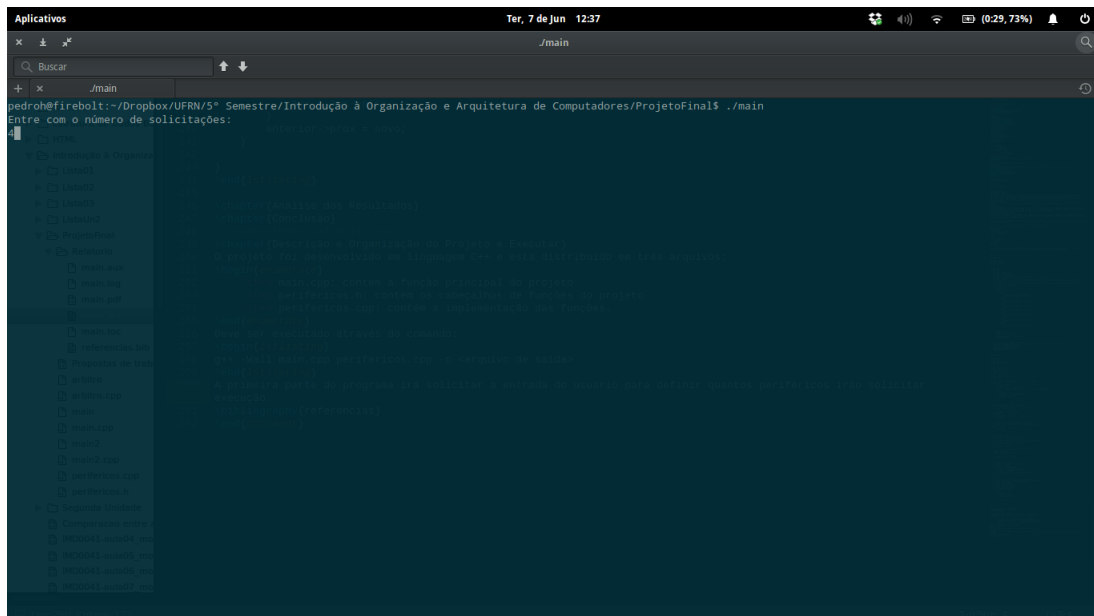


Figura 1 – Exemplo de entrada para quantidade de periféricos

Em seguida, irá solicitar ao usuário que entre com o número correspondente ao dispositivo e sua respectiva prioridade, como se pode ver na imagem a seguir:

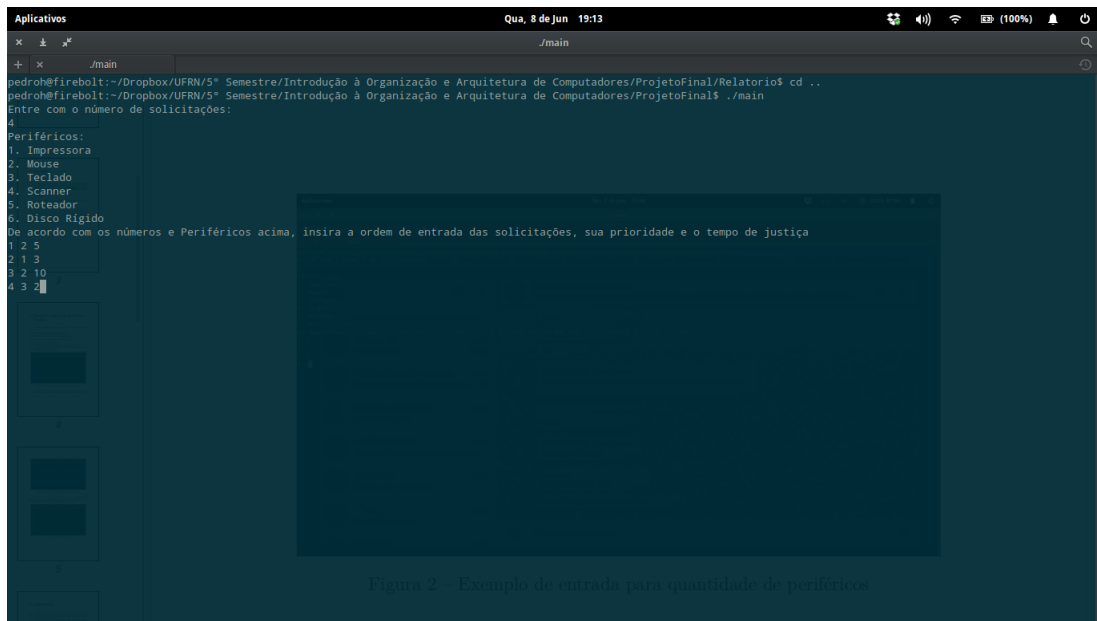


Figura 2 – Exemplo de entrada para os periféricos, sua prioridade e seu tempo de execução

Logo após isso, irá executar as rotinas do programa e gerar a saída de dados. Primeiramente a saída para Daisy Chaining, depois a saída para Prioridade e, em segunda, a saída para Justiça (falta implementar). Veja a imagem.

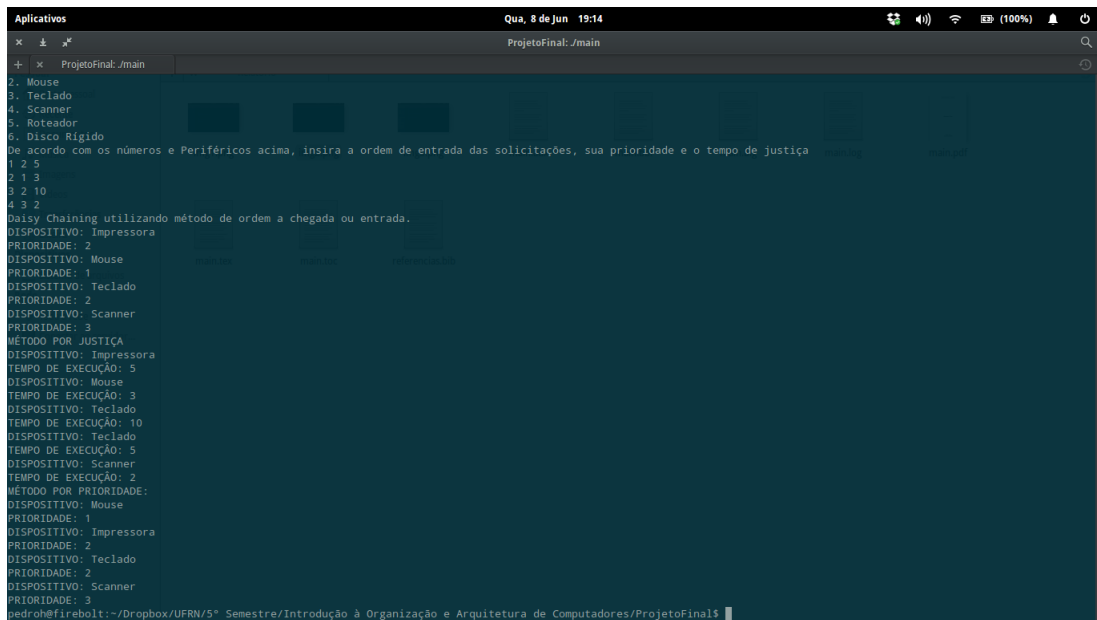


Figura 3 – Exemplo de saída

## 3 Implementação

A solução encontrada para o resolvimento desse projeto foi encontrada, para Daisy Chaining, a execução dos periféricos de acordo com a entrada da solicitação, ou seja, pelo ordem que a requisição vai chegando ao barramento, ela vai ficar na fila e será executada conforme essa ordem.

Para prioridade, foi realizada uma ordenação utilizando o algoritmo de Ordenação por Seleção, de acordo com a prioridade armazenada na estrutura.

Foi desenvolvida uma lista encadeada com duas estruturas, mostradas à seguir:

```
1 typedef struct{
2     int tipo;
3     char dispositivo[50];
4     int prioridade;
5 }Perif;
6
7 typedef struct no{
8     Perif info;
9     struct no* prox;
10 }Aux_Perif;
```

A estrutura Aux\_perif é formada pelo ponteiro para o próximo no e uma estrutura Perif. Essa última, é formada pelos dados do periférico, que é seu tipo (int), o nome do dispositivo (char) e a sua prioridade (int).

```
1 /**
2  * Arquivo main.cpp
3  */
4 #include <iostream>
5 #include <string.h>
6 #include <stdlib.h>
7 #include "perifericos.h"
8
9
10 int main(){
11     int solic;
12     int cont = 0;
13     int justica = 0;
14     int aux = 0, prior = 0;
15     Aux_Perif* perifericos;
16     Aux_Perif* perif_just;
17     perifericos = criarLista();
18     perif_just = criarLista();
19     std::cout << "Entre com o numero de solicitacoes: " <<
20         std::endl;
21     std::cin >> solic;
22     std::cout << "Perifericos:\n1. Impressora\n2. Mouse\n3.
23         Teclado\n4. Scanner\n5. Roteador\n6. Disco Rigido" <<
```

```

std::endl;
22 std::cout << "De acordo com os numeros e Perifericos
    acima, insira a ordem de entrada das solicitacoes, sua
    prioridade e o tempo de justica" << std::endl;
23 while (cont < solic){
24     Perif ordem;
25     Perif justica_vet;
26     std::cin >> aux >> prior >> justica;
27     switch (aux){
28         case 1:
29             //ordem.dispositivo = 'Impressora';
30             strcpy(ordem.dispositivo, "Impressora");
31             strcpy(justica_vet.dispositivo, "Impressora")
32             ;
33             break;
34         case 2:
35             strcpy(ordem.dispositivo , "Mouse") ;
36             strcpy(justica_vet.dispositivo, "Mouse");
37             break;
38         case 3:
39             strcpy(ordem.dispositivo , "Teclado");
40             strcpy(justica_vet.dispositivo, "Teclado");
41             break;
42         case 4:
43             strcpy(ordem.dispositivo , "Scanner");
44             strcpy(justica_vet.dispositivo, "Scanner");
45             break;
46         case 5:
47             strcpy(ordem.dispositivo , "Roteador");
48             strcpy(justica_vet.dispositivo, "Roteador");
49             break;
50         case 6:
51             strcpy(ordem.dispositivo , "Disco Rigido");
52             strcpy(justica_vet.dispositivo, "Disco Rigido
53             ");
54             break;
55         default:
56             std::cout << "Error" << std::endl;
57             break;
58     }
59
60     ordem.tipo = aux;
61     justica_vet.tipo = aux;
62
63     ordem.prioridade = prior;
64     justica_vet.prioridade = prior;
65
66     justica_vet.set_used = true;
67     ordem.set_used = true;

```



```

66         ordem.justica = justica;
67         justica_vet.justica = justica;
68
69
70         cont++;
71         inserirFinal(&perifericos, ordem);
72         inserirFinal(&perif_just, justica_vet);
73     }
74     std::cout << "Daisy Chaining utilizando metodo de ordem a
75         chegada ou entrada." << std::endl;
76     imprimirLista(&perifericos);
77     std::cout << "METODO POR JUSTICA" << std::endl;
78     imprimirLista_Justica(&perif_just);
79     std::cout << "METODO POR PRIORIDADE: " << std::endl;
80     ordena_AuxPerif(&perifericos);
81     imprimirLista(&perifericos);
82     return 0;
83 }
84
85 /**
86  * Arquivo perifericos.h
87  */
88 #ifndef _PERIFERICOS_H_
89 #define _PERIFERICOS_H_
90
91 #include <iostream>
92 #include <string.h>
93 #include <stdlib.h>
94
95 typedef struct{
96     int tipo;
97     char dispositivo[50];
98     int prioridade;
99     int justica;
100     bool set_used = false;
101 }Perif;
102
103 typedef struct no{
104     Perif info;
105     struct no* prox;
106 }Aux_Perif;
107
108 Aux_Perif* criarLista();
109 void selectionsort_AuxPerif(Aux_Perif **vetor, int tamanho);
110 void ordena_AuxPerif(Aux_Perif **perif);
111 void imprimirLista(Aux_Perif** lista);
112 void inserirFinal(Aux_Perif** perifericos, Perif barramento);

```

```

114 void percorre_true(Aux_Perif** lista, int dispo, int
    prioridade);
115 void imprimirLista_Justica(Aux_Perif** lista);
116
117 #endif
118
119
120 /**
121  * Arquivo perifericos.cpp
122  */
123
124 #include <iostream>
125 #include <string.h>
126 #include <stdlib.h>
127 #include "perifericos.h"
128
129 Aux_Perif* criarLista(){
130     return NULL;
131 }
132
133 void selectionsort_AuxPerif(Aux_Perif **vetor, int tamanho) {
134     int i, j;
135     for (i = 0; i < tamanho - 1; i++) {
136         int menor = i;
137         for (j = i + 1; j < tamanho; j++) {
138             if (vetor[menor]->info.prioridade > vetor[j]->
                info.prioridade) menor = j;
139         }
140         if (menor != i) {
141             Aux_Perif *temp = vetor[menor];
142             vetor[menor] = vetor[i];
143             vetor[i] = temp;
144         }
145     }
146 }
147
148 void ordena_AuxPerif(Aux_Perif **perif) {
149     // 1. Se a lista esta vazia, entao nem faz nada.
150     if (perif == NULL) return;
151
152     // 2. Descobre o tamanho da lista.
153     int tamanho = 0;
154     Aux_Perif *v;
155     for (v = *perif; v != NULL; v = v->prox) {
156         tamanho++;
157     }
158
159     // 3. Monta um vetor com os elementos da lista.
160     Aux_Perif **vetor = (Aux_Perif **) malloc(sizeof(

```

```

        Aux_Perif *) * tamanho);
161     int i = 0;
162     for (v = *perif; v != NULL; i++) {
163         vetor[i] = v;
164         v = v->prox;
165     }
166
167     // 4. Ordena o vetor.
168     selectionsort_AuxPerif(vetor, tamanho);
169
170     // 5. Corrige os ponteiros de acordo com a nova ordenacao
171     .
172     for (i = 0; i < tamanho - 1; i++) {
173         vetor[i]->prox = vetor[i + 1];
174     }
175     vetor[i]->prox = NULL;
176
177     // 6. Corrige o ponteiro para o inicio da lista.
178     *perif = vetor[0];
179     //void imprimirLista(*perif);
180
181     // 7. Deleta o vetor auxiliar.
182     free(vetor);
183 }
184
185 void imprimirLista(Aux_Perif** lista){
186     Aux_Perif* aux = *lista;
187     while (aux != NULL && aux->info.set_used == true){
188         //while (aux != NULL){
189             std::cout << "DISPOSITIVO: ";
190             std::cout << aux->info.dispositivo << std::endl;
191             std::cout << "PRIORIDADE: ";
192             std::cout << aux->info.prioridade << std::endl;
193             aux = aux->prox;
194         }
195     }
196
197 void imprimirLista_Justica(Aux_Perif** lista){
198     Aux_Perif* aux = *lista;
199     while(aux != NULL){
200         int teste = aux->info.justica;
201         while(teste > 0){
202             std::cout << "DISPOSITIVO: ";
203             std::cout << aux->info.dispositivo << std::endl;
204             std::cout << "TEMPO DE EXECUCAO: ";
205             std::cout << teste << std::endl;
206             teste = teste-5;
207         }
208         aux = aux->prox;

```

```

208     }
209 }
210
211 void inserirFinal(Aux_Perif** perifericos, Perif barramento){
212     Aux_Perif* novo = (Aux_Perif*)new Aux_Perif;
213     novo->info = barramento;
214     Aux_Perif* aux = *perifericos;
215     Aux_Perif* anterior = NULL;
216     if (*perifericos == NULL){
217         *perifericos = novo;
218     }else{
219         while(aux != NULL){
220             anterior = aux;
221             aux = aux->prox;
222         }
223         anterior->prox = novo;
224     }
225 }
226 }
227
228 void percorre_true(Aux_Perif** lista, int dispo, int
prioridade){
229     Aux_Perif* aux = *lista;
230     while (aux != NULL){
231
232         if (aux->info.tipo == dispo){
233             aux->info.set_used = true;
234             aux->info.prioridade = prioridade;
235         }else{
236             aux->info.prioridade = prioridade;
237
238
239         }
240         aux = aux->prox;
241     }
242 }

```

## 4 Análise dos Resultados

## 5 Conclusão

# Referências

SILVA, C. A. *Microcontroladores e Interfaces*. 2004.