

Questão 1. Filtro Linear Invariante no Tempo (L.T.I.)

Se $\mathbf{T}[\cdot]$ é um filtro linear, então vale que

$$\mathbf{T}[\alpha \mathbf{x}(t) + \beta \mathbf{y}(t)] = \alpha \mathbf{T}[\mathbf{x}(t)] + \beta \mathbf{T}[\mathbf{y}(t)]$$

Se $\mathbf{T}[\cdot]$ é invariante no tempo e se $\mathbf{y}(t) = \mathbf{T}[\mathbf{x}(t)]$ então

$$\mathbf{T}[\mathbf{x}(t + \Delta t)] = \mathbf{y}(t + \Delta t)$$

Sabido isso, podemos concluir que $\mathbf{T}[\cdot]$ pode ser expresso matematicamente por uma convolução no domínio do tempo entre o sinal de entrada e a resposta ao impulso $\mathbf{h}(t)$, ou seja,

$$\mathbf{h}(t) = \mathbf{T}[\delta(t)]$$

onde

$$\delta(t) = \begin{cases} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) = 1 \\ 0, t \neq 0 \end{cases}$$

Como ele é L.T.I, temos também que

$$\mathbf{h}(t + \tau) = \mathbf{T}[\delta(t + \tau)] \quad \forall \tau$$

Supomos que

$$x(n) = x(n) \sum_{i=-\infty}^{\infty} \mathbf{x}(i) \cdot \delta(i - n)$$

Dessa forma

$$\begin{aligned} \mathbf{T}[x(n)] &= \mathbf{T}\left[\sum_{i=-\infty}^{\infty} \mathbf{x}(i) \cdot \delta(i - n)\right] \\ &= \sum_{i=-\infty}^{\infty} \mathbf{T}[\mathbf{x}(i) \cdot \delta(i - n)] \\ &= \sum_{i=-\infty}^{\infty} \mathbf{x}(i) \cdot \mathbf{T}[\delta(i - n)] \\ &= \sum_{i=-\infty}^{\infty} \mathbf{x}(i) \cdot \mathbf{h}(i - n) \end{aligned}$$

Questão 2. Cálculo do centróide

Enunciado. Dados os vetores $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ e $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ calcule o centróide.

Resposta. Sejam $\vec{x}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$, $\vec{x}_2 = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ e $\vec{x}_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$.

Centróide é o ponto com a menor distância média em relação aos demais pontos da amostra. O termo $\frac{1}{N}$ não é importante e podemos usar a distância ao quadrado para comparação. Portanto, calculamos para cada \vec{x}_i

$$d_i^2 = \sum_{i \neq j} \|\vec{x}_i - \vec{x}_j\|^2$$

$$\begin{aligned} d_1^2 &= \|\vec{x}_1 - \vec{x}_2\|^2 + \|\vec{x}_1 - \vec{x}_3\|^2 \\ &= [(-2)^2 + 1^2 + 2^2] + [0^2 + 0^2 + 2^2] \\ &= 13 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} d_2^2 &= \|\vec{x}_2 - \vec{x}_1\|^2 + \|\vec{x}_2 - \vec{x}_3\|^2 \\ &= [2^2 + (-1)^2 + (-2)^2] + [2^2 + (-1)^2 + 0^2] \\ &= 14 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} d_3^2 &= \|\vec{x}_3 - \vec{x}_1\|^2 + \|\vec{x}_3 - \vec{x}_2\|^2 \\ &= [0^2 + 0^2 + (-2)^2] + [(-2)^2 + 1^2 + 0^2] \\ &= 9 \end{aligned}$$

Como $d_3^2 < d_1^2 < d_2^2$, dizemos que $\vec{x}_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ é o centróide.

Questão 3. Modulação AM/FM

Questão Extra. Convolução das Transformadas

Enunciado. Demonstre as seguintes identidades:

- a) $\mathcal{F}\{a(t) \cdot b(t)\} = \mathcal{F}\{a(t)\} * \mathcal{F}\{b(t)\}$
- b) $\mathcal{F}\{a(t) * b(t)\} = \mathcal{F}\{a(t)\} \cdot \mathcal{F}\{b(t)\}$

Resposta.

a) Pela definição

$$\mathcal{F}\{a(t) \cdot b(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} a(t) \cdot b(t) \cdot e^{-2\pi jft} dt$$

No entanto,

$$b(t) = \mathcal{F}^{-1} \{B(f)\} = \int_{-\infty}^{\infty} B(f) \cdot e^{2\pi j f t} df$$

e portanto,

$$\begin{aligned} \mathcal{F} \{a(t) \cdot b(t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} a(t) \cdot \left(\int_{-\infty}^{\infty} B(\hat{f}) \cdot e^{2\pi j \hat{f} t} d\hat{f} \right) \cdot e^{-2\pi j f t} dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} B(\hat{f}) \int_{-\infty}^{\infty} a(t) \cdot e^{-2\pi j (f - \hat{f}) t} dt d\hat{f} \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} B(\hat{f}) \cdot A(f - \hat{f}) d\hat{f} \\ \mathcal{F} \{a(t) \cdot b(t)\} &= B(f) * A(f) = A(f) * B(f) = \mathcal{F} \{a(t)\} * \mathcal{F} \{b(t)\} \end{aligned}$$

■

b) Seguindo o mesmo raciocínio,

$$\mathcal{F} \{a(t) * b(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} \left(\int_{-\infty}^{\infty} a(\tau) \cdot b(t - \tau) d\tau \right) e^{-2\pi j f t} dt$$