

$$1) \quad \vec{r}(t) = (e^t \sin(t), e^t \cos(t), t+1), \quad t \in \mathbb{R}$$

a) Vetor tangente à curva:

$$\vec{r}'(t) = (e^t \sin(t) + e^t \cos(t), e^t \cos(t) - e^t \sin(t), 1)$$

Vetor tangente à curva no ponto $P = (0, 1, 1) = \vec{r}(0)$

$$\vec{r}'(0) = (1, 1, 1)$$

Vetor de tangente à curva no ponto P

$$\vec{T}(0) = \frac{\vec{r}'(0)}{\|\vec{r}'(0)\|} = \frac{1}{\sqrt{3}} (1, 1, 1)$$

b)

$$\begin{aligned} \vec{r}''(t) &= (\cancel{e^t \sin(t)} + e^t \cos(t) + e^t \cos(t) - \cancel{e^t \sin(t)}, \\ &\quad \cancel{e^t \cos(t)} - e^t \sin(t) - e^t \sin(t) - \cancel{e^t \cos(t)}, 0) = \\ &= (2e^t \cos(t), -2e^t \sin(t), 0) \end{aligned}$$

obtemos -a para o ponto $P = \vec{r}(0)$

$$\vec{r}''(0) = (2, 0, 0)$$

Vetor normal ao plano osculador no ponto P

$$\vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0) = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \end{vmatrix} = (0, 2, -2)$$

Seu o vetor binormal no ponto P

$$\vec{B}(0) = \frac{\vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0)}{\|\vec{r}'(0) \times \vec{r}''(0)\|} = \frac{1}{2\sqrt{2}} (0, 2, -2) = \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, -1)$$

A equação cartesiana do plano osculador no ponto P é

$$[(x, y, z) - P] \cdot \vec{B}(0) = 0 \quad (\Leftrightarrow) \quad (x, y-1, z-1) \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, -1) = 0 \quad (\Leftrightarrow)$$

$$(\Leftrightarrow) \quad \frac{1}{\sqrt{2}} y - \frac{1}{\sqrt{2}} z = 0 \quad (\Leftrightarrow) \quad y - z = 0$$

WV

$$2) \quad f(x, y, z) = x + e^{z^2 - y}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 1 \quad \frac{\partial f}{\partial y} = -e^{z^2 - y} \quad \frac{\partial f}{\partial z} = 2z e^{z^2 - y}$$

$$\nabla f = \left(1, -e^{z^2 - y}, 2z e^{z^2 - y} \right)$$

$$\nabla f(0, 1, 1) = (1, -1, 2)$$

Seja a superfície esférica

$$g(x, y, z) = 0 \quad \text{com} \quad g(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - 2$$

tendo como vector normal

$$\nabla g(x, y, z) = \left(\frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial y}, \frac{\partial g}{\partial z} \right) = (2x, 2y, 2z)$$

O vector de normal à superfície em $R = (0, 1, 1)$ é

$$\vec{u} = \frac{\nabla g(0, 1, 1)}{\|\nabla g(0, 1, 1)\|} = \frac{1}{2\sqrt{2}} (0, 2, 2) = \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, 1)$$

A derivada direcional pretendida é

$$f'(R, \vec{u}) = \nabla f(R) \cdot \vec{u} = (1, -1, 2) \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} (0, 1, 1) = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Amir

$$3) \quad f(x, y) = x - xy^2$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 1 - y^2 \quad \frac{\partial f}{\partial y} = -2xy$$

Determinação dos pontos críticos

$$\begin{cases} 1 - y^2 = 0 \\ -2xy = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -1 \\ x = 0 \end{cases} \vee \begin{cases} y = 1 \\ x = 0 \end{cases}$$

Classificação dos pontos críticos

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 0 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = -2x \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = -2y$$

Relativamente ao ponto $(0, -1)$ obtém-se

$$\Delta = \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} = -4 < 0 \Rightarrow \text{ponto de sela}$$

Relativamente ao ponto $(0, 1)$ obtém-se

$$\Delta = \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ -2 & 0 \end{vmatrix} = -4 < 0 \Rightarrow \text{ponto de sela}$$

$$4) \quad x \sin(x) + z e^z + y^2 - 1 = 0 \quad \text{com } z = f(x, y)$$

Derivando em ordem a x :

$$x \cos(x) + x \ln(x) + \frac{\partial z}{\partial x} e^z + z \frac{\partial z}{\partial x} e^z = 0 \quad (\Rightarrow)$$

$$(\Rightarrow) \left(e^z + z e^z \right) \frac{\partial z}{\partial x} = -\sin(x) - x \ln(x) \quad (\Rightarrow)$$

$$(\Rightarrow) \frac{\partial z}{\partial x} = \frac{-\sin(x) - x \ln(x)}{e^z (1+z)}$$

Derivando em ordem a y :

$$\frac{\partial z}{\partial y} e^z + z \frac{\partial z}{\partial y} e^z + 2y = 0 \quad (\Rightarrow) \quad \frac{\partial z}{\partial y} (e^z + z e^z) = -2y \quad (\Rightarrow)$$

$$(\Rightarrow) \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{-2y}{e^z (1+z)}$$

No ponto $A = (0, 1, 0)$ obtemos

$$\frac{\partial z}{\partial x} (0, 1, 0) = \frac{0}{1} = 0$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} (0, 1, 0) = \frac{-2}{1} = -2$$

gabri

5)

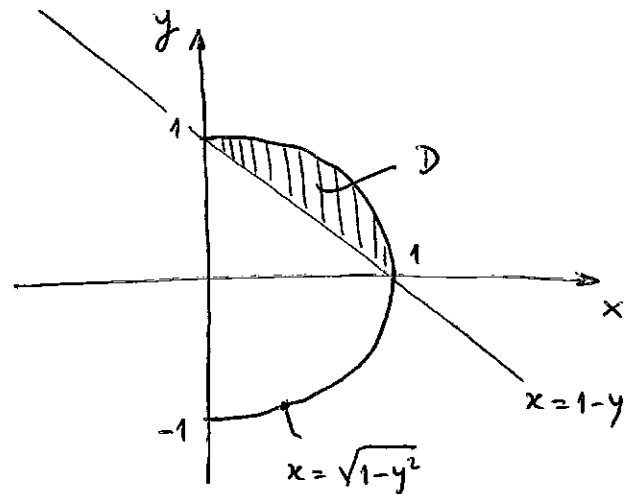
$$\int_0^1 \int_{1-y}^{\sqrt{1-y^2}} 2x \, dx \, dy$$

a)

$x = \sqrt{1-y^2}$: semicircunferência

$x = 1-y$: reta

D : domínio de integração



$$\int_0^1 \int_{1-y}^{\sqrt{1-y^2}} 2x \, dx \, dy = \int_0^1 \left[x^2 \right]_{1-y}^{\sqrt{1-y^2}} dy =$$

$$= \int_0^1 \left[1-y^2 - (1-y)^2 \right] dy = \int_0^1 (2y - 2y^2) dy = 2 \int_0^1 (y - y^2) dy =$$

$$= 2 \left[\frac{y^2}{2} - \frac{y^3}{3} \right]_0^1 = 2 \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3} \right) = 2 \left(\frac{1}{6} \right) = \frac{1}{3}$$

b)

i) $x = \sqrt{1-y^2} \Rightarrow y = \sqrt{1-x^2}, x \in [0, 1]$
 $y \in [0, 1]$

$x = 1-y \Rightarrow y = 1-x, x \in [0, 1]$
 $y \in [0, 1]$

$$\int_0^1 \int_{1-x}^{\sqrt{1-x^2}} 2x \, dy \, dx$$

ii) $x = r \cos \theta$
 $y = r \sin \theta$
 $dx \, dy = r \, dr \, d\theta$

$$2x = 2r \cos \theta$$

$x = \sqrt{1-y^2} \Rightarrow r = 1, \theta \in [0, \pi/2]$
 $y \in [0, 1]$

g/mv

$$\begin{aligned}
 x = 1 - y & \Rightarrow r \cos \theta = 1 - r \sin \theta \Rightarrow r = \frac{1}{\sin \theta + \cos \theta} \\
 y \in [0, 1] & \\
 \theta \in [0, \pi/2] &
 \end{aligned}$$

$$\int_0^{\pi/2} \int_{\frac{1}{\sin \theta + \cos \theta}}^1 2r^2 \cos \theta \, dr \, d\theta$$

6) Curva : $\vec{r}(t)$

O Plano Osculador da curva em $\vec{r}(t)$ é o plano que é gerado pelos vetores $\vec{T}(t)$ (vetor da tangente) e $\vec{N}(t)$ (vetor de normal principal). Para mostrarmos que $\vec{r}''(t)$ pertence ao plano osculador basta mostrar que ele é combinação linear dos vetores $\vec{T}(t)$ e $\vec{N}(t)$.

Seja o vetor tangente à curva $\vec{r}'(t)$ que pode ser expresso em função do vetor $\vec{T}(t)$, isto é,

$$\vec{r}'(t) = \|\vec{r}'(t)\| \vec{T}(t)$$

Derivando em ordem a t obtém-se

$$\vec{r}''(t) = \|\vec{r}'(t)\|' \vec{T}(t) + \|\vec{r}'(t)\| \vec{T}'(t)$$

em que $\vec{T}'(t)$ é um vetor normal ao vetor $\vec{T}(t)$, tendo a direção do vetor $\vec{N}(t)$. Assim, considerando

$$\vec{T}'(t) = \|\vec{T}'(t)\| \vec{N}(t)$$

resulta finalmente

$$\vec{r}''(t) = \|\vec{r}'(t)\|' \vec{T}(t) + \|\vec{r}'(t)\| \|\vec{T}'(t)\| \vec{N}(t)$$

Comprova-se que $\vec{r}''(t)$ é combinação linear dos vetores $\vec{T}(t)$ e $\vec{N}(t)$, pertencendo ao plano osculador à curva em $\vec{r}(t)$.

gfm