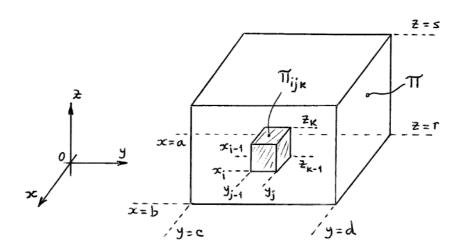
# **INTEGRAIS TRIPLOS**

# Integral triplo sobre um paralelepípedo

 Seja f(x,y,z) uma função real a três variáveis, contínua numa região paralelepipédica (fechada), Π, do espaço, dada por:

$$\Pi = \left\{ (x,y,z) \in \mathbb{R}^3 \ : \ a \le x \le b \ , \ c \le y \le d \ , \ r \le z \le s \right\} = [a,b] \times [c,d] \times [r,s]$$



Pretende-se definir o *integral triplo* de f(x, y, z) sobre  $\Pi$ :

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz \tag{1}$$

Considere-se uma partição para [a,b]

$$P_1 = \{x_0, x_1, ..., x_m\}$$
, tal que  $a = x_0 < x_1 < ... < x_m = b$ 

uma partição para [c,d]

$$P_2 = \{y_0, y_1, ..., y_n\}$$
, tal que  $c = y_0 < y_1 < ... < y_n = d$ 

e uma partição para [r,s]:

$$P_3 = \{z_0, z_1, ..., z_p\}$$
, tal que  $r = z_0 < z_1 < ... < z_p = s$ 

O conjunto resultante do produto cartesiano de  $P_1$ ,  $P_2$  e  $P_3$ 

$$P = P_1 \times P_2 \times P_3 = \left\{ (x_i, y_j, z_k) \in \mathbb{R}^3 : x_i \in P_1, y_j \in P_2, z_k \in P_3 \right\}$$

chama-se partição P para a região  $\Pi$ .

A partição P permite definir, sobre a região  $\Pi$ ,  $m \times n \times p$  paralelepípedos elementares (que não se sobrepõem), com faces paralelas aos planos coordenados,

$$\Pi_{ijk} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x_{i-1} \le x \le x_i, y_{j-1} \le y \le y_j, z_{k-1} \le z \le z_k \right\} =$$

$$= [x_{i-1}, x_i] \times [y_{j-1}, y_j] \times [z_{k-1}, z_k], (i = 1, ..., m; j = 1, ..., n; k = 1, ..., p)$$

que, no seu conjunto, é designada por partição P para a região  $\Pi$ .

- Designa-se por diâmetro da partição P para a região  $\Pi$  o comprimento,  $\delta_P$ , da maior diagonal de entre todos os paralelepípedos elementares  $\Pi_{ijk}$ , para  $i=1,\ldots,m$ ,  $j=1,\ldots,n$  e  $k=1,\ldots,p$ .
- Seja  $\Delta V_{ijk}$  o volume de cada paralelepípedo elementar  $\Pi_{ijk}$ , para  $i=1,...,m,\ j=1,...,n$  e k=1,...,p, e escolha-se, em cada um destes paralelepípedos, um ponto arbitrário  $P_{ijk}=(x_{ijk},y_{ijk},z_{ijk})$ .

Considerando o valor da função f(x,y,z) em cada ponto  $P_{ijk}$ ,  $f(x_{ijk},y_{ijk},z_{ijk})$ , formem-se as somas triplas de Riemann relativas à partição P:

$$\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} \sum_{k=1}^{p} f(x_{ijk}, y_{ijk}, z_{ijk}) \Delta V_{ijk}$$
 (2)

Assim, se para toda a partição P para a região  $\Pi$  o limite das somas (2) existir e for finito, sendo independente da escolha de  $P_{ijk} = (x_{ijk}, y_{ijk}, z_{ijk})$ , esse limite é designado por *integral triplo de* f(x, y, z) sobre a região  $\Pi$  e escreve-se:

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz \text{ ou } \iiint_{\Pi} f(x, y, z) dV.$$

Nestas condições, verifica-se

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz = \lim_{\delta_P \to 0} \left( \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^p f(x_{ijk}, y_{ijk}, z_{ijk}) \Delta V_{ijk} \right)$$
(3)

e f(x, y, z) diz-se uma função integrável em  $\Pi$ .

Sendo  $\delta_P$  o diâmetro de uma partição P para a região  $\Pi$ , quando se considera em (3) o limite, quando  $\delta_P$  tende para zero, está-se a admitir que a partição P é formada por um número crescente de paralelepípedos elementares,  $\Pi_{ijk}$ , cada um deles de volume cada vez menor, ou seja:

quando 
$$\delta_P 
ightarrow 0$$
 ,  $\Delta V_{ijk} 
ightarrow 0$  .

• Considerando em (3) f(x, y, z) = 1 para todo o  $(x, y, z) \in \Pi$ , então

$$\iiint_{\Pi} dxdydz = \lim_{\delta_P \to 0} \left( \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^p \Delta V_{ijk} \right) = V(\Pi)$$

sendo  $V(\Pi)$  o volume da região paralelepipédica  $\Pi$  .

• Se a função real a três variáveis f(x,y,z) é integrável numa região paralelepipédica

$$\Pi = [a,b] \times [c,d] \times [r,s]$$

então a aplicação do *método dos integrais iterados* ao intergral triplo (1) conduz a:

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz = \int_{r}^{s} \int_{c}^{d} \int_{a}^{b} f(x, y, z) dx dy dz =$$

$$= \int_{r}^{s} \int_{a}^{b} \int_{c}^{d} f(x, y, z) dy dx dz = \int_{a}^{b} \int_{r}^{s} \int_{c}^{d} f(x, y, z) dy dz dx =$$

$$= \int_{a}^{b} \int_{c}^{d} \int_{r}^{s} f(x, y, z) dz dy dx = \int_{c}^{d} \int_{a}^{b} \int_{r}^{s} f(x, y, z) dz dx dy =$$

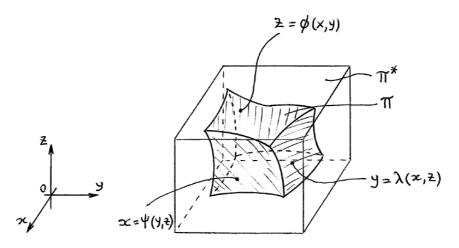
$$= \int_{c}^{d} \int_{r}^{s} \int_{a}^{b} f(x, y, z) dx dz dy$$

## Integral triplo sobre uma região limitada do espaço

O cálculo do integral triplo

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz \tag{4}$$

onde  $\Pi$  é uma qualquer região limitada do espaço, é feito usando um método similar ao utilizado no caso do integral duplo.



Considere-se uma região paralelepipédica Π\* que contém a região Π
 e uma função real a três variáveis f\*(x, y, z) definida por:

$$f^*(x,y,z) = \begin{cases} f(x,y,z) \text{, se } (x,y,z) \in \Pi \\ 0 \text{, se } (x,y,z) \in \Pi^* \setminus \Pi \end{cases}$$

que resulta da extensão de f(x, y, z) à região  $\Pi^*$ .

A função  $f^*(x,y,z)$  é limitada na região  $\Pi^*$  e é contínua em todos os pontos de  $\Pi^*$ , excepto, possivelmente, em pontos que pertencem à fronteira de  $\Pi$ .

Verifica-se, então, que

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Pi^*} f^*(x, y, z) dx dy dz$$

e diz-se que f(x, y, z) é integrável em  $\Pi$  se  $f^*(x, y, z)$  for integrável na região paralelepipédica  $\Pi^*$ .

• Considerando f(x, y, z) = 1 em (4), conclui-se que o integral triplo

$$V(\Pi) = \iiint_{\Pi} dx dy dz$$

exprime o volume do sólido,  $V(\Pi)$ , descrito pela região  $\Pi$  .

# Cálculo do integral triplo (região limitada do espaço)

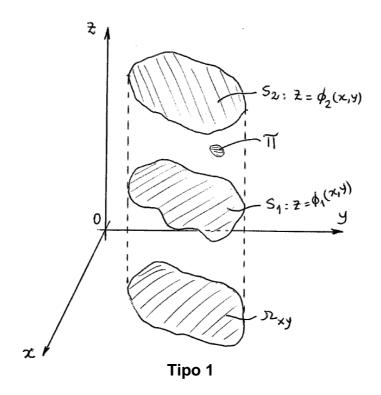
 O cálculo do integral triplo sobre uma região fechada e limitada, Π, do espaço pode ser reduzido ao cálculo do integral sobre uma de três tipos de regiões básicas.

• Uma região do espaço,  $\Pi$ , diz-se do *Tipo 1*, se existir uma região  $\Omega_{xy}$  do plano xOy, tal que

$$\Pi = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in \Omega_{xy}, \phi_1(x, y) \le z \le \phi_2(x, y) \right\}$$

em que  $\phi_1(x,y)$  e  $\phi_2(x,y)$  são funções contínuas em  $\Omega_{xy}$ .

A região  $\Pi$  define um sólido cuja projecção sobre o plano xOy é a região  $\Omega_{xy}$ , sendo limitado superiormente pela superfície,  $S_2$ , de equação  $z = \phi_2(x,y)$  e inferiormente pela superfície,  $S_1$ , de equação  $z = \phi_1(x,y)$ .



Neste caso, tem-se:

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz = \iint_{\Omega_{xy}} \left( \int_{\phi_1(x, y)}^{\phi_2(x, y)} f(x, y, z) dz \right) dx dy \tag{5}$$

Em primeiro lugar calcula-se

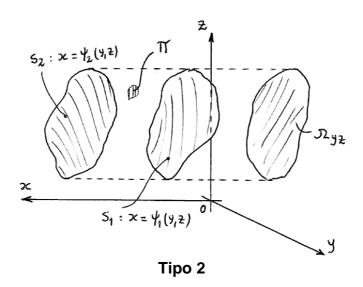
$$A(x,y) = \int_{\phi_1(x,y)}^{\phi_2(x,y)} f(x,y,z) dz$$
 (6)

integrando a função f(x,y,z) em relação à variável z entre  $z = \phi_1(x,y)$  e  $z = \phi_2(x,y)$ . O resultado de (6) é uma função nas variáveis x e y, A(x,y), que deverá ser integrada em  $\Omega_{xy}$ .

• Uma região do espaço,  $\Pi$ , diz-se do *Tipo 2*, se existir uma região  $\Omega_{yz}$  do plano yOz, tal que

$$\Pi = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (y, z) \in \Omega_{yz} , \psi_1(y, z) \le x \le \psi_2(y, z) \right\}$$

em que  $\psi_1(y,z)$  e  $\psi_2(y,z)$  são funções contínuas em  $\Omega_{yz}$ .



A região  $\Pi$  define um sólido cuja projecção sobre o plano yOz é a região  $\Omega_{yz}$ , sendo limitado superiormente pela superfície,  $S_2$ , de equação  $x = \psi_2(y,z)$  e inferiormente pela superfície,  $S_1$ , de equação  $x = \psi_1(y,z)$ .

Neste caso, tem-se:

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz = \iint_{\Omega_{yz}} \left( \int_{\psi_1(y, z)}^{\psi_2(y, z)} f(x, y, z) dx \right) dy dz$$
 (7)

Em primeiro lugar calcula-se

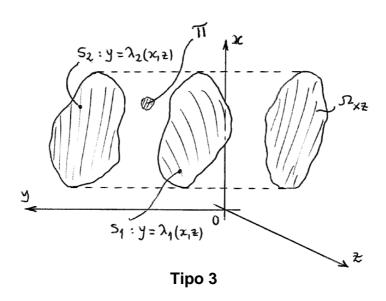
$$B(y,z) = \int_{\psi_1(y,z)}^{\psi_2(y,z)} f(x,y,z) dx$$
 (8)

integrando a função f(x,y,z) em relação à variável x entre  $x = \psi_1(y,z)$  e  $x = \psi_2(y,z)$ . O resultado de (8) é uma função nas variáveis y e z, B(y,z), que deverá ser integrada em  $\Omega_{yz}$ .

• Uma região do espaço,  $\Pi$ , diz-se do *Tipo 3*, se existir uma região  $\Omega_{xz}$  do plano xOz, tal que

$$\Pi = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, z) \in \Omega_{xz} , \lambda_1(x, z) \le y \le \lambda_2(x, z) \right\}$$

em que  $\lambda_1(x,z)$  e  $\lambda_2(x,z)$  são funções contínuas em  $\Omega_{xz}$ .



A região  $\Pi$  define um sólido cuja projecção sobre o plano xOz é a região  $\Omega_{xz}$ , sendo limitado superiormente pela superfície,  $S_2$ , de equação  $y = \lambda_2(x,z)$  e inferiormente pela superfície,  $S_1$ , de equação  $y = \lambda_1(x,z)$ .

Neste caso, tem-se:

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz = \iint_{\Omega_{xz}} \left( \int_{\lambda_{1}(x, z)}^{\lambda_{2}(x, z)} f(x, y, z) dy \right) dx dz$$
 (9)

Em primeiro lugar calcula-se

$$C(x,z) = \int_{\lambda_1(x,z)}^{\lambda_2(x,z)} f(x,y,z) dy$$
 (10)

integrando a função f(x,y,z) em relação à variável y entre  $y = \lambda_1(x,z)$  e  $y = \lambda_2(x,z)$ . O resultado de (10) é uma função nas variáveis x e z, C(x,z), que deverá ser integrada em  $\Omega_{xz}$ .

 Os integrais apresentados em (6), (8) e (10) são designados por integrais iterados para o integral triplo.

### Propriedades do integral triplo

• Sejam f(x,y,z) e g(x,y,z) funções integráveis numa região limitada do espaço,  $\Pi$ , e  $\alpha,\beta\in\mathbb{R}$ . Verifica-se:

i) 
$$\iiint_{\Pi} [\alpha f(x,y,z) + \beta g(x,y,z)] dxdydz =$$
 
$$= \alpha \iiint_{\Pi} f(x,y,z) dxdydz + \beta \iiint_{\Pi} g(x,y,z)] dxdydz$$

ii) Se  $f(x,y,z) \ge g(x,y,z)$  para todo o  $(x,y,z) \in \Pi$ , então:

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz \ge \iiint_{\Pi} g(x, y, z) dx dy dz$$

iii) Se  $\Pi = \Pi_1 \cup \Pi_2$ , em que  $\Pi_1$  e  $\Pi_2$  são regiões do espaço que não se intersectam, excepto, possivelmente, nas suas fronteiras comuns, então:

$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) dxdydz = \iiint_{\Pi_1} f(x, y, z) dxdydz + \iiint_{\Pi_2} f(x, y, z) dxdydz$$

iv) 
$$\left| \iiint_{\Pi} f(x, y, z) dx dy dz \right| \le \iiint_{\Pi} \left| f(x, y, z) \right| dx dy dz$$

 O teorema seguinte é conhecido por teorema do valor médio para o integral triplo.

**Teorema 1**: Sejam f(x,y,z) e g(x,y,z) funções contínuas numa região limitada do espaço,  $\Pi$ . Se  $g(x,y,z) \ge 0$  para todo o  $(x,y,z) \in \Pi$ , então existe um ponto  $(x_0,y_0,z_0) \in \Pi$  tal que:

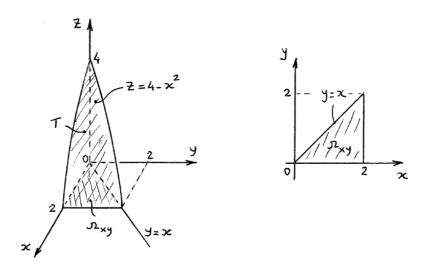
$$\iiint_{\Pi} f(x, y, z) g(x, y, z) dxdydz = f(x_0, y_0, z_0) \iiint_{\Pi} g(x, y, z) dxdydz$$

O valor  $f(x_0, y_0, z_0)$  chama-se média ponderada da função f(x, y, z) em  $\Pi$  através da função (de peso) g(x, y, z).

**Exemplo 1**: Calcule o integral triplo  $\iint_T xyz \ dxdydz$ , onde T é o sólido situado no primeiro octante, limitado pela superfície  $z=4-x^2$  (cilindro parabólico) e pelos planos z=0, y=x e y=0. Considere T como uma região do Tipo 1.

#### Solução:

Na figura seguinte apresenta-se um esboço do sólido *T*.



Projectando T sobre o plano xOy (região Tipo 1), obtém-se

$$T = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in \Omega_{xy} , 0 \le z \le 4 - x^2 \right\}$$

onde  $\Omega_{xv}$  é a região do plano xOy tal que:

$$\Omega_{xy} = \left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le x \le 2, 0 \le y \le x \right\}$$

Então:

$$\iiint_{T} xyz \ dxdydz = \iint_{\Omega_{xy}} \int_{0}^{4-x^{2}} xyz \ dz \ dxdy = \iint_{\Omega_{xy}} \frac{xy}{2} \left[ z^{2} \right]_{0}^{4-x^{2}} dxdy =$$

$$= \frac{1}{2} \iint_{\Omega_{xy}} xy \left( 4 - x^{2} \right)^{2} dxdy = \frac{1}{2} \int_{0}^{2} \int_{0}^{x} x \left( 4 - x^{2} \right)^{2} y \ dydx =$$

$$= \frac{1}{4} \int_{0}^{2} x \left( 4 - x^{2} \right)^{2} \left[ y^{2} \right]_{0}^{x} dx = \frac{1}{4} \int_{0}^{2} x^{3} \left( 4 - x^{2} \right)^{2} dx =$$

$$= \frac{1}{4} \int_{0}^{2} \left( 16x^{3} - 8x^{5} + x^{7} \right) dx = \frac{1}{4} \left[ 4x^{4} - \frac{4}{3}x^{6} + \frac{x^{8}}{8} \right]_{0}^{2} = \frac{8}{3}$$

**Exemplo 2**: Escreva o integral triplo do exemplo 1, considerando *T*:

- a) Uma região do Tipo 2.
- b) Uma região do Tipo 3.

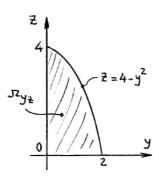
Solução:

a) Projectando T sobre o plano yOz (região Tipo 2), obtém-se

$$\mathcal{T} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \ : \ (y, z) \in \Omega_{yz} \ , \ y \le x \le \sqrt{4 - z} \right\}$$

onde  $\Omega_{yz}$  é a região do plano yOz tal que:

$$\Omega_{yz} = \left\{ (y, z) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le y \le 2, 0 \le z \le 4 - y^2 \right\}$$



J.A.T.B.

Então:

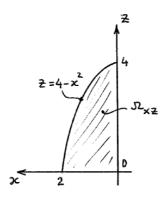
$$\iiint_T xyz \ dxdydz = \iint_{\Omega_{yz}} \int_y^{\sqrt{4-z}} xyz \ dx \ dydz = \int_0^2 \int_0^{4-y^2} \int_y^{\sqrt{4-z}} xyz \ dx \ dzdy$$

b) Projectando T sobre o plano xOz (região Tipo 3), obtém-se

$$\mathcal{T} = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \ : \ (x, z) \in \Omega_{xz} \ , \ 0 \le y \le x \right\}$$

onde  $\Omega_{\it XZ}$  é a região do plano  $\it XOz$  tal que:

$$\Omega_{xz} = \{(x,z) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le x \le 2, 0 \le z \le 4 - x^2 \}$$



Então:

$$\iiint_T xyz \ dxdydz = \iint_{\Omega_{xz}} \int_0^x xyz \ dy \ dxdz = \int_0^2 \int_0^{4-x^2} \int_0^x xyz \ dy \ dzdx$$

**Exemplo 3**: Calcule o volume do tetraedro, *T*, apresentado na figura da página seguinte.

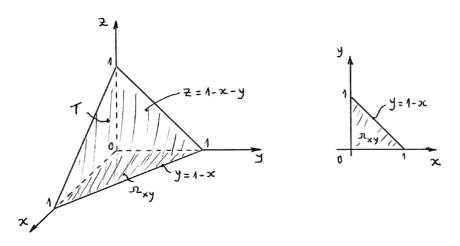
Solução:

Projectando T sobre o plano xOy (região Tipo 1), obtém-se

$$T = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in \Omega_{xy} , 0 \le z \le 1 - x - y \right\}$$

onde  $\Omega_{xy}$  é a região do plano xOy tal que:

$$\Omega_{xy} = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le x \le 1, 0 \le y \le 1 - x \right\}$$



Então o volume, V(T), do sólido é:

$$V(T) = \iiint_{T} dx dy dz = \iint_{\Omega_{xy}} \int_{0}^{1-x-y} dz \ dx dy =$$

$$= \iint_{\Omega_{xy}} [z]_{0}^{1-x-y} dx dy = \iint_{\Omega_{xy}} (1-x-y) dx dy =$$

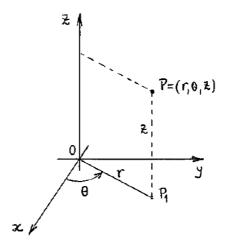
$$= \int_{0}^{1} \int_{0}^{1-x} (1-x-y) dy dx = \int_{0}^{1} \left[ (1-x)y - \frac{y^{2}}{2} \right]_{0}^{1-x} dx =$$

$$= \int_{0}^{1} \left( (1-x)^{2} - \frac{(1-x)^{2}}{2} \right) dx = \frac{1}{2} \int_{0}^{1} (1-2x+x^{2}) dx =$$

$$= \frac{1}{2} \left[ x - x^{2} + \frac{x^{3}}{3} \right]_{0}^{1} = \frac{1}{6}$$

### Integral triplo em coordenadas cilíndricas

Um ponto P do espaço, com coordenadas (x, y, z) definidas num referencial ortonormado Oxyz, pode ainda ser expresso através de um terno de números reais (r, θ, z); as duas primeiras coordenadas, r e θ, são as coordenadas polares do ponto, P<sub>1</sub>, que é a projecção ortogonal do ponto P sobre o plano xOy, sendo a terceira coordenada a coordenada cartesiana z do ponto P.



Os números r,  $\theta$  e z relacionam-se com as coordenadas cartesianas através das seguintes igualdades

$$x = r \cos \theta$$
,  $y = r \sin \theta$  e  $z = z$  (11)

em que  $r \ge 0$  e  $0 \le \theta \le 2\pi$ , e definem-se como as *coordenadas cilíndricas* do ponto *P*. As expressões inversas de (11) são

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$
 ,  $\theta = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}$  e  $z = z$ 

excepto para os casos em que x = 0. Os pontos onde x = 0 requerem uma atenção particular.

• Em coordenadas cartesianas, as superfícies coordenadas

$$x = x_0$$
 ,  $y = y_0$  e  $z = z_0$ 

são três planos paralelos aos planos coordenados.

O ponto P com coordenadas  $(x_0, y_0, z_0)$  situa-se nos planos  $x = x_0$ ,  $y = y_0$  e  $z = z_0$ .

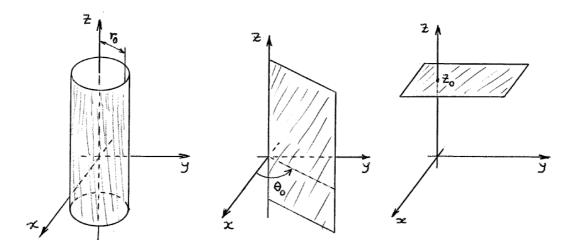
 Em coordenadas cilíndricas, as superfícies coordenadas tomam a forma:

$$r = r_0$$
 ,  $\theta = \theta_0$  e  $z = z_0$ .

A superfície  $r = r_0$  é uma superfície cilíndrica circular recta de raio  $r_0$ ; o seu eixo central é o eixo dos zz.

A superfície  $\theta = \theta_0$  é um semi-plano vertical apoiado no eixo dos zz e faz um ângulo  $\theta_0$  radianos com o semieixo positivo dos xx.

A última superfície coordenada é o *plano*  $z = z_0$  (plano paralelo ao plano coordenado xOy).

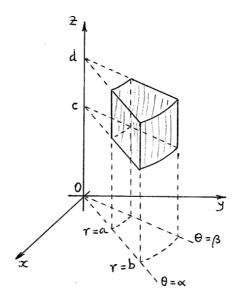


O ponto P com coordenadas  $(r_0, \theta_0, z_0)$  situa-se na superfície cilíndrica  $r = r_0$ , no semi-plano vertical  $\theta = \theta_0$  e no plano  $z = z_0$ .

 As coordenadas cilíndricas são adequadas para descrever sólidos que apresentam uma forma que se assemelha a uma cunha cilíndrica, isto é, que são formados por todos os pontos (x, y, z) do espaço com coordenadas cilíndricas (r, θ, z) definidas no conjunto

$$\Pi : a \le r \le b, \alpha \le \theta \le \beta, c \le z \le d$$

em que  $0 \le a < b$ ,  $0 \le \alpha < \beta \le 2\pi$  e  $0 \le c < d$ .



As coordenadas cilíndricas podem, ainda, ser usadas, de um modo mais geral, em casos onde a região de integração possui um eixo de simetria, sendo considerado o eixo dos *zz* como eixo de simetria.

### Cálculo do integral triplo em coordenadas cilíndricas

• Seja f(x,y,z) uma função real a três variáveis, contínua numa região (sólido), T, do espaço. Se T é o conjunto de todos os pontos (x,y,z) com coordenadas cilíndricas  $(r,\theta,z)$  definidas numa região  $\Pi$ , então:

$$\iiint_{T} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Pi} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz$$
 (12)

A igualdade (12) traduz, no integral triplo, a *mudança de coordenadas* cartesianas para coordenadas cilíndricas.

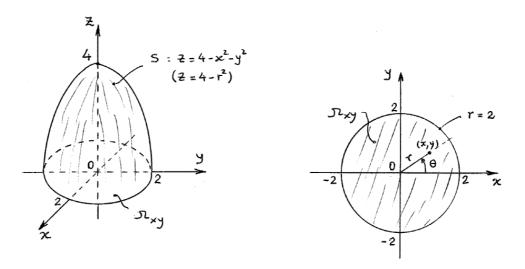
• Considerando f(x, y, z) = 1 em (12), conclui-se que o integral triplo

$$V(T) = \iiint_T dxdydz = \iiint_{\Pi} r \ drd\theta dz$$

exprime o volume do sólido, V(T), descrito pela região T e definido, em coordenadas cilíndricas, pela região  $\Pi$ .

**Exemplo 4**: Utilize coordenadas cilíndricas para calcular o integral triplo  $\iiint_T (x^2 + y^2) dx dy dz$ , em que T é a região do espaço definida por:

$$T: -2 \le x \le 2, -\sqrt{4-x^2} \le y \le \sqrt{4-x^2}, 0 \le z \le 4-x^2-y^2$$



Solução:

O sólido, *T*, é limitado superiormente pelo paraboloide de revolução de equação

$$z = f(x, y) = 4 - x^2 - y^2$$

e inferiormente pela região circular,  $\Omega_{xy}$ , situada no plano xOy dada por:

$$\Omega_{xy} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le x^2 + y^2 \le 4\}$$

Dado que o sólido, *T*, é simétrico em relação ao eixo dos *zz*, então pode ser descrito, em coordenadas cilíndricas, pela região:

$$\Pi : 0 \le r \le 2, 0 \le \theta \le 2\pi, 0 \le z \le \sqrt{4 - r^2}$$

Assim, obtém-se para o integral triplo

$$\iiint_{T} (x^{2} + y^{2}) dxdydz = \iiint_{\Pi} r^{2} r drd\theta dz = \int_{0}^{2} \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{4-r^{2}} r^{3} dzd\theta dr =$$

$$= \int_{0}^{2} \int_{0}^{2\pi} r^{3} [z]_{0}^{4-r^{2}} d\theta dr = \int_{0}^{2} \int_{0}^{2\pi} (4r^{3} - r^{5}) d\theta dr =$$

$$= \int_{0}^{2} (4r^{3} - r^{5}) [\theta]_{0}^{2\pi} dr = 2\pi \int_{0}^{2} (4r^{3} - r^{5}) dr =$$

$$= 2\pi \left[ r^{4} - \frac{r^{6}}{6} \right]_{0}^{2} = 2\pi \left( 16 - \frac{32}{3} \right) = \frac{32\pi}{3}$$

**Exemplo 5**: Recorra a coordenadas cilíndricas para determinar o volume do sólido, T, limitado superiormente pelo plano z = y (superfície  $S_1$ ) e inferiormente pelo paraboloide de revolução de equação  $z = x^2 + y^2$  (superfície  $S_2$ ).

#### Solução:

Considerando a região T descrita em coordenadas cartesianas, verifica-se que as superfícies  $S_1$  e  $S_2$  intersectam-se na curva, C, definida por

$$C: z = y \wedge x^2 + (y - 1/2)^2 = 1/4$$

estando situada sobre a superfície cilíndrica circular de equação:

$$x^2 + (y - 1/2)^2 = 1/4$$

A projecção ortogonal de C sobre o plano xOy é a curva,  $C_1$ , tal que

$$C_1: x^2 + (y-1/2)^2 = 1/4$$

sendo uma circunferência de raio 1/2 centrada no ponto P = (0,1/2,0). Assim, o sólido, T, é limitado superiormente pela superfície

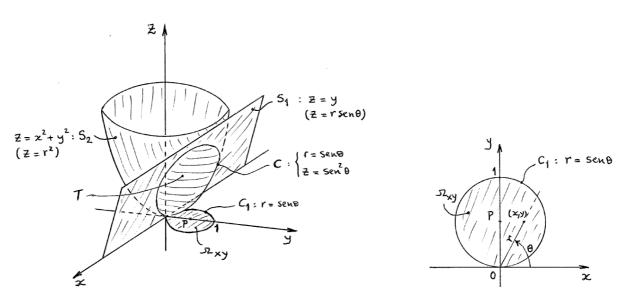
$$S_1: z=y$$

inferiormente pela superfície

$$S_2: x^2 + y^2$$

e a sua projecção ortogonal sobre o plano xOy é a região circular,  $\Omega_{xy}$ , definida por:

$$\Omega_{xy} = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le x^2 + (y - 1/2)^2 \le 1/4 \right\}$$



Considerando, em alternativa, coordenadas cilíndricas, as equações das superfícies  $S_1$  e  $S_2$  são:

$$S_1: z = r \operatorname{sen} \theta \in S_2: z = r^2.$$

Por outro lado, as equações das curvas  $C \in C_1$  são:

$$C: r = \operatorname{sen}\theta \wedge z = \operatorname{sen}^2\theta \in C_1: r = \operatorname{sen}\theta$$
.

Notando que  $\Omega_{xy}$  é o conjunto de todos os pontos (x,y) que possuem coordenadas polares  $(r,\theta)$  no conjunto

$$\Gamma$$
:  $0 \le \theta \le \pi$ ,  $0 \le r \le \operatorname{sen} \theta$ 

o sólido, T, pode ser descrito, em coordenadas cilíndricas, pela região:

$$\Pi : 0 \le \theta \le \pi, 0 \le r \le \operatorname{sen}\theta, r^2 \le z \le r \operatorname{sen}\theta$$

Então, obtém-se para o volume do sólido, V(T):

$$V(T) = \iiint_{T} dxdydz = \iiint_{\Pi} r \ drd\theta dz = \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{\operatorname{sen}\theta} \int_{r^{2}}^{r \ \operatorname{sen}\theta} r \ dzdrd\theta =$$

$$= \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{\operatorname{sen}\theta} r [z]_{r^{2}}^{r \ \operatorname{sen}\theta} \ drd\theta = \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{\operatorname{sen}\theta} (r^{2} \operatorname{sen}\theta - r^{3}) drd\theta =$$

$$= \int_{0}^{\pi} \left[ \frac{r^{3}}{3} \operatorname{sen}\theta - \frac{r^{4}}{4} \right]_{0}^{\operatorname{sen}\theta} d\theta = \frac{1}{12} \int_{0}^{\pi} \operatorname{sen}^{4}\theta \ d\theta$$

Sabendo que

$$4 \text{sen}^4 \theta = (1 - \cos(2\theta))^2 = 1 - 2\cos(2\theta) + \cos^2(2\theta) =$$

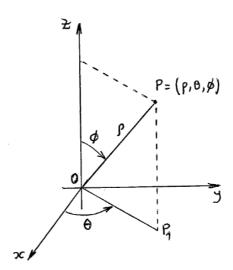
$$= 1 - 2\cos(2\theta) + \frac{1}{2} + \frac{1}{2}\cos(4\theta) = \frac{3}{2} - 2\cos(2\theta) + \frac{1}{2}\cos(4\theta)$$

obtém-se:

$$V(T) = \frac{1}{32} \int_0^{\pi} d\theta - \frac{1}{24} \int_0^{\pi} \cos(2\theta) d\theta + \frac{1}{96} \int_0^{\pi} \cos(4\theta) d\theta = \frac{\pi}{32} - 0 + 0 = \frac{\pi}{32}$$

### Integral triplo em coordenadas esféricas

• Um ponto P do espaço, com coordenadas (x, y, z) definidas num referencial ortonormado Oxyz, pode também ser representado através de um terno de números reais (ρ,θ,φ). A primeira coordenada, ρ, é a distância de P à origem, pelo que ρ≥0. A segunda coordenada, o ângulo θ, designada por longitude, corresponde à segunda coordenada das coordenadas cilíndricas e, portanto, 0 ≤ θ ≤ 2π. A terceira coordenada exprime o ângulo, φ, que o vector OP faz com o semieixo positivo dos zz; é designada por colatitude, ou ângulo polar, e 0 ≤ φ ≤ π.



Os números  $\rho$ ,  $\theta$  e  $\phi$  estão relacionados com as coordenadas cartesianas através das seguintes igualdades

$$x = \rho \operatorname{sen}(\phi) \cos(\theta)$$
,  $y = \rho \operatorname{sen}(\phi) \operatorname{sen}(\theta)$  e  $z = \rho \cos(\phi)$  (13)

e definem-se como as *coordenadas esféricas* do ponto *P*. As expressões inversas de (13) são

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$
,  $\theta = \arctan \frac{y}{x}$  e  $\phi = \arccos \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$ 

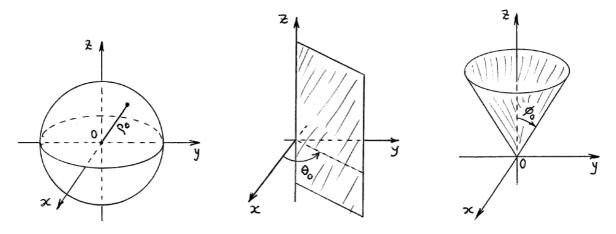
excepto para os casos em que x = 0.

 Em coordenadas esféricas, as superfícies coordenadas tomam a forma:

$$\rho=\rho_0 \ , \ \theta=\theta_0 \ \text{e} \ \phi=\phi_0 \, .$$

A superfície  $\rho = \rho_0$  é uma superfície esférica de raio  $\rho_0$  centrada na origem.

Tal como nas coordenadas cilíndricas,  $\theta = \theta_0$  é um semi-plano vertical apoiado no eixo dos zz e faz um ângulo de  $\theta_0$  radianos com o semieixo positivo dos xx.



Relativamente à superfície  $\phi = \phi_0$  verifica-se o seguinte:

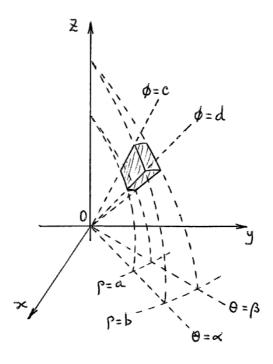
- i) Se  $0 < \phi_0 < \pi/2$  ou  $\pi/2 < \phi_0 < \pi$  a superfície corresponde a uma das folhas de um cone circular, que é gerado rodando, em torno do eixo dos zz, uma recta que passa na origem e faz um ângulo de  $\phi_0$  radianos com o semieixo positivo dos zz;
- ii) A superfície  $\phi_0 = \pi / 2$  é o plano coordenado xOy;
- iii) A equação  $\phi_0=0$  define o semieixo positivo dos zz e a equação  $\phi_0=\pi$  define o semieixo negativo dos zz.

O ponto P com coordenadas  $(\rho_0, \theta_0, \phi_0)$  situa-se na intersecção das superfícies  $\rho = \rho_0$ ,  $\theta = \theta_0$  e  $\phi = \phi_0$ .

• As coordenadas esféricas são adequadas para descrever sólidos que apresentam uma forma que se assemelha a uma *cunha esférica*, ou seja, que são formados por todos os pontos (x, y, z) do espaço com coordenadas esféricas  $(\rho, \theta, \phi)$  definidas no conjunto

$$\Pi$$
:  $a \le \rho \le b$ ,  $\alpha \le \theta \le \beta$ ,  $c \le \phi \le d$ 

em que  $0 \le a < b$ ,  $0 \le \alpha < \beta \le 2\pi$  e  $0 \le c < d \le \pi$ .



As coordenadas esféricas podem ser usadas, de uma forma mais geral, em situações onde a região de integração é simétrica em relação à origem do referencial.

# Cálculo do integral triplo em coordenadas esféricas

Seja f(x,y,z) uma função real a três variáveis, contínua numa região (sólido), T, do espaço. Se T é o conjunto de todos os pontos (x,y,z) com coordenadas esféricas  $(\rho,\theta,\phi)$  definidas numa região  $\Pi$ , então:

$$\iiint_T f(x, y, z) dx dy dz =$$

$$= \iiint_{\Pi} f(\rho \operatorname{sen}(\phi) \cos(\theta), \rho \operatorname{sen}(\phi) \operatorname{sen}(\theta), \rho \cos(\phi)) \rho^{2} \operatorname{sen}(\phi) d\rho d\theta d\phi \quad (14)$$

A equação (14) exprime, no integral triplo, a *mudança de coordenadas* cartesianas para coordenadas esféricas.

• Considerando f(x, y, z) = 1 em (14), conclui-se que o integral triplo

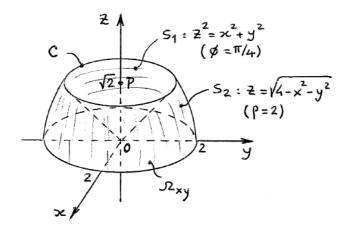
$$V(T) = \iiint_T dxdydz = \iiint_{\Pi} \rho^2 \operatorname{sen}(\phi) \ d\rho d\theta d\phi$$

traduz o volume do sólido, V(T), descrito pela região T e definido, em coordenadas esféricas, pela região  $\Pi$ .

**Exemplo 6**: Use coordenadas esféricas para calcular o volume do sólido, T, limitado superiormente pelo cone de equação  $z^2 = x^2 + y^2$  (superfície  $S_1$ ) e inferiormente pela superfície,  $S_2$ , de equação  $z = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$ .

# Solução:

Todos os pontos situados na superfície  $S_2$  pertencem à metade da superfície esférica de raio  $\rho=2$ , centrada na origem e definida no semieixo positivo dos zz.



As superfícies  $S_1$  e  $S_2$  intersectam-se na curva, C, definida por:

$$C: x^2 + y^2 = 2 \land z = \sqrt{2}$$

Trata-se de uma circunferência de raio  $\sqrt{2}$  centrada no ponto  $P = (0,0,\sqrt{2})$  e está situada sobre a superfície cilíndrica circular de equação:

$$x^2 + v^2 = 2$$

Verifica-se que  $\phi = \pi / 4$  radianos para todos os pontos situados em C. O sólido, T, é limitado superiormente pela superfície

$$S_1: z = \sqrt{x^2 + y^2} \ (z \ge 0)$$

inferiormente pela superfície

$$S_2: z = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$$

e a sua projecção ortogonal sobre o plano xOy é a região circular,  $\Omega_{xy}$ , definida por:

$$\Omega_{xy} = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le x^2 + y^2 \le 4 \right\}$$

Recorrendo a coordenadas esféricas, conclui-se que o sólido, T, é o conjunto de todos os pontos (x,y,z) que possuem coordenadas esféricas  $(\rho,\theta,\phi)$  no conjunto:

$$\Pi$$
:  $0 \le \rho \le 2$ ,  $0 \le \theta \le 2\pi$ ,  $\pi/4 \le \phi \le \pi/2$ 

Então, obtém-se para o volume do sólido, V(T):

$$\begin{split} V(T) &= \iiint_T dx dy dz = \iiint_\Pi \rho^2 \mathrm{sen}(\phi) \ d\rho d\theta d\phi = \\ &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} \int_{\pi/4}^{\pi/2} \rho^2 \mathrm{sen}(\phi) \ d\phi d\theta d\rho = \int_0^2 \int_0^{2\pi} \rho^2 \left[ -\cos\phi \right]_{\pi/4}^{\pi/2} d\theta d\rho = \end{split}$$

$$= \frac{\sqrt{2}}{2} \int_0^2 \int_0^{2\pi} \rho^2 d\theta d\rho = \frac{\sqrt{2}}{2} \int_0^2 \rho^2 \left[\theta\right]_0^{2\pi} d\rho = \sqrt{2\pi} \int_0^2 \rho^2 d\rho =$$

$$= \frac{\sqrt{2}}{3} \pi \left[\rho^3\right]_0^2 = \frac{8\sqrt{2}}{3} \pi$$

### Outras aplicações do integral triplo

• Considere-se um sólido, T, definido no espaço e designe-se por  $\lambda(x,y,z)$  o valor da densidade mássica (por unidade de volume) em cada ponto (x,y,z) de T.

Assim, a *massa* do sólido, M(T), é dada por:

$$M(T) = \iiint_T \lambda(x, y, z) dxdydz$$

Se a densidade for constante em cada ponto (x, y, z) de T, por exemplo,  $\lambda(x, y, z) = \lambda$ , então

$$M(T) = \lambda \iiint_{T} dxdydz = \lambda V(T)$$
 (15)

em que V(T) é o volume de T.

Além disso, as coordenadas do *centro de massa* do sólido,  $C_M = (x_M, y_M, z_M)$ , são obtidas a partir das três *médias ponderadas*, através da função (de peso)  $\lambda(x, y, z)$ , seguintes:

$$x_{M} = \frac{1}{M(T)} \iiint_{T} x \ \lambda(x, y, z) \ dxdydz$$

$$y_M = \frac{1}{M(T)} \iiint_T y \ \lambda(x, y, z) \ dxdydz$$

$$z_{M} = \frac{1}{M(T)} \iiint_{T} z \ \lambda(x, y, z) \ dxdydz$$

**Exemplo 7**: Determine a massa do sólido, T, que tem a forma de um cilindro circular recto, com raio R e altura h, sabendo que a densidade mássica (por unidade de volume),  $\lambda(x,y,z)$ , é, em cada ponto, directamente proporcional à distância ao eixo do cilindro.

#### Solução:

Admita-se que a base do cilindro está situada no plano coordenado *xOy* e que o seu eixo coincide com o eixo dos *zz*. Nestas condições, o sólido *T* corresponde, em coordenadas cartesianas, ao conjunto

$$T = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in \Omega_{xy} , 0 \le z \le h \right\}$$

onde  $\Omega_{xv}$  é a região do plano xOy tal que:

$$\Omega_{xy} = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \le x^2 + y^2 \le R^2 \right\}$$

A densidade mássica é definida, em cada ponto de T, pela função

$$\lambda(x,y,z) = k\sqrt{x^2 + y^2}$$

em que k > 0 é uma constante de proporcionalidade.

Recorrendo a coordenadas cilíndricas, o sólido T é o conjunto de todos os pontos (x, y, z) que possuem coordenadas cilíndricas  $(r, \theta, z)$  no conjunto:

$$\Pi$$
:  $0 \le r \le R$ ,  $0 \le \theta \le 2\pi$ ,  $0 \le z \le h$ 

Então, a massa do sólido T, M(T), é:

$$M(T) = \iiint_{T} k \sqrt{x^{2} + y^{2}} \ dxdydz = \iiint_{\Pi} (kr)r \ drd\theta dz =$$

$$= k \int_{0}^{R} \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{h} r^{2} \ dzd\theta dr = k \int_{0}^{R} \int_{0}^{2\pi} r^{2} [z]_{0}^{h} d\theta dr =$$

$$= k h \int_{0}^{R} \int_{0}^{2\pi} r^{2} \ d\theta dr = k h \int_{0}^{R} r^{2} [\theta]_{0}^{2\pi} \ dr = 2\pi k h \int_{0}^{R} r^{2} \ dr =$$

$$=\frac{2\pi kh}{3}[r^2]_0^R = \frac{2}{3}k\pi R^3 h$$

**Exemplo 8**: Determine a massa do sólido, T, que tem a forma de uma esfera de raio um, sabendo que a densidade mássica (por unidade de volume),  $\lambda(x,y,z)$ , é, em cada ponto, directamente proporcional ao quadrado da distância ao centro de T.

#### Solução:

Admita-se que a esfera tem o seu centro na origem do referencial, isto é:

$$T = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 0 \le x^2 + y^2 + z^2 \le 1\}$$

A densidade mássica é definida, em cada ponto de T, pela função

$$\lambda(x,y,z) = k(x^2 + y^2 + z^2)$$

em que k > 0 é uma constante de proporcionalidade.

Recorrendo a coordenadas esféricas, o sólido T é o conjunto de todos os pontos (x,y,z) que possuem coordenadas esféricas  $(\rho,\theta,\phi)$  no conjunto:

$$\Pi$$
 :  $0 \le \rho \le 1$ ,  $0 \le \theta \le 2\pi$ ,  $0 \le \phi \le \pi$ 

Então, a massa do sólido T, M(T), é:

$$M(T) = \iiint_{T} k(x^{2} + y^{2} + z^{2}) \ dxdydz = \iiint_{\Pi} (k\rho^{2}) \rho^{2} \operatorname{sen}(\phi) \ d\rho d\theta d\phi =$$

$$= k \int_{0}^{1} \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{\pi} \rho^{4} \operatorname{sen}(\phi) \ d\phi d\theta d\rho = k \int_{0}^{1} \int_{0}^{2\pi} \rho^{4} \left[ -\cos \phi \right]_{0}^{\pi} \ d\rho d\theta =$$

$$= 2k \int_{0}^{1} \int_{0}^{2\pi} \rho^{4} \ d\rho d\theta = 2k \int_{0}^{1} \rho^{4} \left[ \theta \right]_{0}^{2\pi} d\rho = 4k\pi \int_{0}^{1} \rho^{4} \ d\rho =$$

$$= \frac{4k\pi}{5} \left[ \rho^{5} \right]_{0}^{1} = \frac{4}{5} k\pi$$

 Se o sólido é materialmente homogéneo (se a densidade é constante), tendo em atenção (15), obtém-se:

$$\lambda(x, y, z) = \lambda = \frac{M(T)}{V(T)}$$

Neste caso, o *centro de massa* do sólido é coincidente com o *centroide da região T*,  $\overline{C} = (\overline{x}, \overline{y}, \overline{z})$ , sendo as suas coordenadas dadas por:

$$\overline{x} = \frac{1}{V(T)} \iiint_T x \ dxdydz$$

$$\overline{y} = \frac{1}{V(T)} \iiint_T y \ dxdydz$$

$$\overline{z} = \frac{1}{V(T)} \iiint_T z \ dxdydz$$

Exemplo 9: Localize o centroide do sólido, T, do exemplo 5.

Solução:

Verificou-se no exemplo 5 que o volume do sólido tem o valor  $V(T) = \pi / 32$ .

Dado que T é simétrico em relação ao plano coordenado yOz, então  $\overline{x}=0$ . Relativamente a  $\overline{y}$  verifica-se:

$$\overline{y} = \frac{32}{\pi} \iiint_{T} y \, dxdydz = \frac{32}{\pi} \iiint_{\Pi} (r \, \text{sen}(\theta)) r \, drd\theta dz = 
= \frac{32}{\pi} \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{\text{sen}\theta} \int_{r^{2}}^{r \, \text{sen}\theta} r^{2} \text{sen}(\theta) \, dzdrd\theta = 
= \frac{32}{\pi} \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{\text{sen}\theta} r^{2} \text{sen}(\theta) [z]_{r^{2}}^{r \, \text{sen}\theta} \, drd\theta =$$

$$= \frac{32}{\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{\operatorname{sen}\theta} \left( r^3 \operatorname{sen}^2(\theta) - r^4 \operatorname{sen}(\theta) \right) dr d\theta =$$

$$= \frac{32}{\pi} \int_0^{\pi} \left[ \frac{1}{4} r^4 \operatorname{sen}^2(\theta) - \frac{1}{5} r^5 \operatorname{sen}(\theta) \right]_0^{\operatorname{sen}\theta} d\theta =$$

$$= \frac{8}{5\pi} \int_0^{\pi} \operatorname{sen}^6(\theta) d\theta$$

#### Sabendo que

$$sen6\theta = \frac{1}{8} (1 - \cos(2\theta))^{3} = \frac{1}{8} (1 - 2\cos(2\theta) + \cos^{2}(2\theta)) (1 - \cos(2\theta)) = 
= \frac{1}{8} (1 - 3\cos(2\theta) + 3\cos^{2}(2\theta) - \cos^{3}(2\theta)) = 
= \frac{1}{8} (1 - 4\cos(2\theta) + 3\cos^{2}(2\theta) + \cos(2\theta)\sin^{2}(2\theta)) = 
= \frac{1}{8} (\frac{5}{2} - \frac{5}{2}\cos(2\theta) + \cos(2\theta)\sin^{2}(2\theta)) = 
= \frac{5}{16} - \frac{5}{16}\cos(2\theta) + \frac{1}{8}\cos(2\theta)\sin^{2}(2\theta)$$

obtém-se:

$$\overline{y} = \frac{8}{5\pi} \int_0^{\pi} \left( \frac{5}{16} - \frac{5}{16} \cos(2\theta) + \frac{1}{8} \cos(2\theta) \sin^2(2\theta) \right) d\theta = 
= \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} d\theta - \frac{1}{2\pi} \int_0^{\pi} \cos(2\theta) d\theta + \frac{1}{5\pi} \int_0^{\pi} \cos(2\theta) \sin^2(2\theta) d\theta = 
= \frac{1}{2} - 0 + 0 = \frac{1}{2}$$

Relativamente a  $\overline{z}$  obtém-se:

$$\begin{split} \overline{z} &= \frac{32}{\pi} \iiint_{T} z \; dx dy dz = \frac{32}{\pi} \iiint_{\Pi} z r \; dr d\theta dz = \\ &= \frac{32}{\pi} \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{\text{sen}\theta} \int_{r^{2}}^{r} \frac{\text{sen}\theta}{z r} \; dz dr d\theta = \frac{16}{\pi} \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{\text{sen}\theta} r \left[ z^{2} \right]_{r^{2}}^{r} \frac{\text{sen}\theta}{dr d\theta} = \\ &= \frac{16}{\pi} \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{\text{sen}\theta} \left( r^{3} \text{sen}^{2}(\theta) - r^{5} \right) dr d\theta = \\ &= \frac{16}{\pi} \int_{0}^{\pi} \left[ \frac{1}{4} r^{4} \text{sen}^{2}(\theta) - \frac{1}{6} r^{6} \right]_{0}^{\text{sen}\theta} d\theta = \frac{4}{3\pi} \int_{0}^{\pi} \text{sen}^{6}(\theta) \; d\theta = \\ &= \frac{5}{12\pi} \int_{0}^{\pi} d\theta - \frac{5}{12\pi} \int_{0}^{\pi} \cos(2\theta) d\theta + \frac{1}{6\pi} \int_{0}^{\pi} \cos(2\theta) \text{sen}^{2}(2\theta) d\theta = \\ &= \frac{5}{12} - 0 + 0 = \frac{5}{12} \end{split}$$

Concluindo, as coordenadas do centroide do sólido são:

$$\overline{C} = (\overline{x}, \overline{y}, \overline{z}) = \left(0, \frac{1}{2}, \frac{5}{12}\right)$$

 Admita-se, agora, que o sólido roda em torno de uma linha, L. O momento de inércia, I<sub>L</sub>, do sólido em relação ao eixo de rotação L, é dado por

$$I_L = \iiint_T \lambda(x, y, z) [r(x, y, z)]^2 dxdydz$$

onde r(x,y,z) é distância de cada ponto (x,y,z) de T ao eixo de rotação. Os momentos de inércia em relação aos eixos dos xx, dos yy e dos zz são, respectivamente, designados por  $I_x$ ,  $I_y$  e  $I_z$ .

## Jacobianos: mudança de variáveis na integração tripla

 O processo que envolve a mudança de variáveis na integração tripla é semelhante ao que foi exposto para a integração dupla. No presente capítulo foram já referidas duas situações particulares de mudança de variáveis: a integração em coordenadas cilíndricas e a integração em coordenadas esféricas.

 Neste caso, considere-se o conceito de volume. Seja a região Π de um espaço que é representado pelo referencial *Ouvw*; neste espaço, um ponto *P* terá coordenadas (*u*,*v*,*w*), em que *u* é a *abcissa*, *v* a ordenada e *w* a cota. Admita-se que

$$x = x(u, v, w)$$
,  $y = y(u, v, w)$ ,  $z = z(u, v, w)$  (16)

são funções continuamente diferenciáveis na região  $\Pi$ . À medida que (u,v,w) toma valores no interior da região  $\Pi$ , os pontos de coordenadas  $(x,y,z)=\big(x(u,v,w),y(u,v,w),z(u,v,w)\big)$  geram uma região T no espaço representado pelo referencial Oxyz. Se o mapeamento associado à transformação

$$(u,v,w) \rightarrow (x,y,z)$$

for injectivo no interior de  $\Pi$  e se o *Jacobiano*, J(u,v,w), definido pelo determinante de ordem 3

$$J(u,v,w) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial u} \\ \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v} \\ \frac{\partial x}{\partial w} & \frac{\partial y}{\partial w} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{vmatrix} = \frac{\partial x}{\partial u} \begin{vmatrix} \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v} \\ \frac{\partial y}{\partial w} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{vmatrix} - \frac{\partial y}{\partial u} \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v} \\ \frac{\partial x}{\partial w} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{vmatrix} + \frac{\partial z}{\partial u} \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v} \\ \frac{\partial x}{\partial w} & \frac{\partial y}{\partial w} \end{vmatrix}$$

nunca se anular no interior de  $\Pi$ , então o volume da região T, V(T), é dado por:

$$V(T) = \iiint_{\Pi} |J(u, v, w)| \, du \, dv \, dw \tag{17}$$

Admita-se, agora, que se pretende integrar uma função contínua f(x,y,z) na região T. Se o processo de cálculo se mostrar demasiado complexo, então é conveniente a aplicação de uma adequada mudança de variáveis, tal como se define em (16), de forma a torná-lo mais expedito. Assim, atendendo a (17), obtém-se:

$$\iiint_{T} f(x, y, z) dx dy dz =$$

$$= \iiint_{\Pi} f(x(u, v, w), y(u, v, w), z(u, v, w)) |J(u, v, w)| du dv dw \qquad (18)$$

 Seja T o conjunto de todos os pontos (x, y, z) com coordenadas cilíndricas (r, θ, z) definidas numa região Π. A expressão que traduz, no integral triplo, a mudança de coordenadas cartesianas para coordenadas cilíndricas, é:

$$\iiint_{T} f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{\Pi} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz$$
 (19)

Notando que as equações de mudança variáveis são

$$x = r \cos \theta$$
 ,  $y = r \sin \theta$  e  $z = z$ 

obtém-se para o Jacobiano

$$J(r,\theta,z) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial r} & \frac{\partial y}{\partial r} & \frac{\partial z}{\partial r} \\ \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \\ \frac{\partial x}{\partial z} & \frac{\partial y}{\partial z} & \frac{\partial z}{\partial z} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \cos \theta & \sin \theta & 0 \\ -r \sin \theta & r \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = r \implies |J(r,\theta,z)| = r$$

Tendo em conta (18), confirma-se o resultado apresentado em (19).

 Seja T o conjunto de todos os pontos (x, y, z) com coordenadas esféricas (ρ,θ,φ) definidas numa região Π. A expressão que traduz, no integral triplo, a mudança de coordenadas cartesianas para coordenadas esféricas, é:

$$\iiint_{T} f(x, y, z) dx dy dz = 
= \iiint_{\Pi} f(\rho \operatorname{sen}(\phi) \cos(\theta), \rho \operatorname{sen}(\phi) \operatorname{sen}(\theta), \rho \cos(\phi)) \rho^{2} \operatorname{sen}(\phi) d\rho d\theta d\phi \quad (20)$$

Notando que as equações de mudança variáveis são

$$x = \rho sen(\phi) cos(\theta)$$
,  $y = \rho sen(\phi) sen(\theta)$  e  $z = \rho cos(\phi)$ 

obtém-se para o Jacobiano

$$J(\rho, \theta, \phi) = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial \rho} & \frac{\partial y}{\partial \rho} & \frac{\partial z}{\partial \rho} \\ \frac{\partial x}{\partial \theta} & \frac{\partial y}{\partial \theta} & \frac{\partial z}{\partial \theta} \\ \frac{\partial x}{\partial \phi} & \frac{\partial y}{\partial \phi} & \frac{\partial z}{\partial \phi} \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} \operatorname{sen}(\phi) \cos(\theta) & \operatorname{sen}(\phi) \operatorname{sen}(\theta) & \cos(\phi) \\ -\rho & \operatorname{sen}(\phi) \operatorname{sen}(\theta) & \rho & \operatorname{sen}(\phi) \cos(\theta) & 0 \\ \rho & \cos(\phi) \cos(\theta) & \rho & \cos(\phi) \operatorname{sen}(\theta) & -\rho & \operatorname{sen}(\phi) \end{vmatrix} = \rho^2 \operatorname{sen}(\phi)$$

Tendo em atenção (18), confirma-se o resultado obtido em (20).