(A) (0,1)

**(B)** (1,1)

Resposta:

(A) 0 N

(B) 13 N

Resposta:

Resposta:

(A) -1

**(B)** 3

**Resposta:** 

**(B)**  $\dot{x} = y$ 

 $(\mathbf{E}) \ \dot{x} = y$ 

Resposta:

**6.** Qual dos vetores na lista é vetor próprio da matriz:

**(C)** (1,2)

**(D)** (2,1)

7. Quando uma partícula passa por um ponto P, a sua velocidade é  $3\hat{i} + 2\hat{j}$  (SI) e a força resultante é  $4\hat{i} + 6\hat{j}$  (SI). Calcule o valor

da componente tangencial da força resultante nesse ponto.

(C) 7.21 N

**(D)** 6.66 N

as equações:  $\dot{\theta} = -2$   $\dot{r} = r^2 - 3r$ 

(A) at ativo com r = 2

(C) at rativo com r = 0

**(B)** repulsivo com r = 3

**8.** As equações dum sistema dinâmico com variáveis de estado (x, y)foram transformadas para coordenadas polares  $(r, \theta)$ , obtendo-se

**9.** A força tangencial resultante sobre um objeto  $é -s^2 + 2s + 3$ ,

**(C)** -2

**(D)** 2

diferencial  $2 \ddot{x} x - 2 x^2 \dot{x} + 4 x^3 = 0$ ?

 $\dot{y} = 2 y - 2$ 

 $\dot{\mathbf{v}} = 2\mathbf{v} + \mathbf{x}$ 

 $\dot{x} = x(2 - x - 0.5 \text{ y})$ 

(A)  $\dot{x} = y$   $\dot{y} = 4 x y - 2 x$ 

(C)  $\dot{x} = y$   $\dot{y} = 2y - 2x$ 

**(D)**  $\dot{x} = y$   $\dot{y} = xy - 2x^2$ 

onde s é a posição na trajetória. Sabendo que o retrato de fase do sistema tem uma órbita homoclínica que se aproxima assimptoticamente do ponto (a, 0), determine o valor de a.

Como tal, conclui-se que o sistema tem um ciclo limite:

EIC0010 — FÍSICA I — 1º ANO, 2º SEMESTRE

25-32 de maio de 2020

(E) (1,0)

(E) 24 N

**(D)** at rativo com r = 3

**(E)** repulsivo com r = 2

**(E)** 1

1	N	•	1	n	Δ	•

Duração 90 minutos. Respostas certas, 1 ponto, erradas, -0.25. Pode consultar unicamente um formulário de uma folha A4 (frente e verso). Pode usar calculadora ou PC, mas unicamente para realizar cálculos e não para consultar apontamentos ou comunicar com outros! Use  $g = 9.8 \text{ m/s}^2$ .

- 1. Um bloco de massa 5 kg desce deslizando sobre a superfície dum plano inclinado, partindo do ponto A com valor da velocidade igual a 7 m/s e parando completamente no ponto B. As alturas dos pontos A e B, medidas na vertical desde a base horizontal do plano, são:  $h_B = 10$  cm e  $h_A = 60$  cm. Calcule o trabalho realizado pela força de atrito, desde A até B.
  - (A) -166.6 J
- (C) -147.0 J
- **(E)** -156.8 J

- **(B)** -161.7 J
- **(D)** -151.9 J

# Resposta:

2. Qual das matrizes na lista é a matriz jacobiana do sistema dinâmico equivalente à seguinte equação diferencial?

$$2\ddot{x}x^2 - 4x^2\dot{x} - 2x^3 = 0$$

# **Resposta:**

- 3. As expressões das energias cinética e potencial dum sistema conservativo com dois graus de liberdade,  $x e \theta$ , são:  $E_c = 3 \dot{x}^2 + 5 \dot{\theta}^2$ e  $U = -7 x \theta$ . Encontre a expressão da aceleração  $\ddot{\theta}$ .
  - (A)  $\frac{7}{3}x\theta$  (C)  $\frac{7}{10}x$  (B)  $\frac{7}{10}x\theta$  (D)  $\frac{7}{3}x$
- $(\mathbf{E}) \ \frac{7}{10} \theta$

## Resposta:

- **4.** Uma partícula com massa m = 2 desloca-se no eixo dos xsob o efeito de uma força resultante conservativa, com energia potencial:  $2 x^2 e^{-x^2}$ . Qual das seguintes afirmações é correta? **10.** Qual dos sistemas dinâmicos na lista é equivalente à equação
  - (A) Há 2 pontos de equilíbrio e nenhuma órbita homoclínica.
  - (B) Há 3 pontos de equilíbrio e uma órbita homoclínica.
  - (C) Há 2 pontos de equilíbrio e uma órbita homoclínica.
  - (D) Há 3 pontos de equilíbrio e uma órbita heteroclínica.
  - (E) Há 2 pontos de equilíbrio e uma órbita heteroclínica.

### Resposta:

**5.** A equação diferencial:

$$\ddot{x} - x^2 - 5x - 6 = 0$$

é equivalente a um sistema dinâmico com espaço de fase  $(x, \dot{x})$ . Qual dos pontos na lista é ponto de equilíbrio desse sistema?

- (A) (-3, 0)
- **(C)** (3, 0)
- (E) (1,0)

- (B) (0,0)
- **(D)** (-1,0)

## Resposta:

- valores de x e y após muito tempo. (A) 2/3 e 2/3 **(C)** 4/3 e 4/3
- (E) 0 e 2

 $\dot{y} = y(2 - y - 0.5 x)$ 

- **(B)** 2 e 0
- **(D)** 0 e 0

11. As equações dum sistema de duas espécies com competição são:

sabendo que o sistema aproxima-se sempre dum estado em que

as duas espécies coexistem de forma harmoniosa, determine os

Resposta:

12.	As equações de evo $\dot{x} = a x + b y$ $\dot{y}$	lução dum sistema linear, são:	17.	Uma partícula de massa <i>m</i> de calha com forma de cicloide.	
	onde $a$ , $b$ , $c$ e $d$ são	parâmetros reais, todos positivos excepto <i>b</i> e tipo de ponto de equilíbrio é a origem do		$x = \frac{a}{4}(2\theta + \sin 2\theta)$ $y =$ Onde $a$ é uma constante e expressão da energia cinética	$\frac{a}{4}(1-\cos 2\theta)$ $\theta$ varia entre 0 e $\theta$
	(A) nó	( <b>D</b> ) ponto de sela		$m a^2 \dot{\theta}^2$	$m a^2 \dot{\theta}^2$



(B) foco

13. O espaço de fase dum sistema dinâmico é o plano xy. Em coordenadas polares, as equações de evolução são  $\dot{\theta} = -3$ ,  $\dot{r} = r^3 - 2r^2 + r$ . Quantos ciclos limite tem o sistema?

Resposta:

14. Qual das seguintes equações podera ser uma das equações de evolução num sistema predador presa?

(A) 
$$\dot{y} = 2xy + 3y$$

**(D)** 
$$\dot{y} = 6 y - y^2$$

**(E)** 3

(E) repulsivo

**(B)** 
$$\dot{y} = 2 y^2 - 3 y$$

$$(E) \dot{y} = x + x y^2$$

(C) 
$$\dot{y} = 2y - 5y^2$$

Resposta:

15. O sistema dinâmico não linear:

$$\dot{x} = x y - 2 x + y - 2$$
  $\dot{y} = x y + x - 5 y - 5$   
tem um ponto de equilíbrio em  $x = 5$ ,  $y = 2$ . Qual

tem um ponto de equilíbrio em x = 5, y = 2. Qual é o sistema linear que aproxima o sistema não linear na vizinhança desse ponto de equilíbrio?

**(A)** 
$$\dot{x} = 6 \, y \quad \dot{y} = 3 \, x$$

**(D)** 
$$\dot{x} = 3 \text{ y} \quad \dot{y} = -6 \text{ x}$$

**(B)** 
$$\dot{x} = -3 y$$
  $\dot{y} = -6 x$  **(E)**  $\dot{x} = -6 y$   $\dot{y} = 3 x$ 

**(E)** 
$$\dot{x} = -6 \, \text{y}$$
  $\dot{y} = 3 \, \text{x}$ 

**(C)** 
$$\dot{x} = 3 \, y \quad \dot{y} = 6 \, x$$

Resposta:

16. A trajetória de uma partícula na qual atua uma força central é sempre plana e pode ser descrita em coordenadas polares  $r \in \theta$ . As expressões da energia cinética e da energia potencial central

em questão são: 
$$E_{\rm c} = \frac{m}{2}(r^2\dot{\theta}^2 + \dot{r}^2) \qquad U = k\,r^3$$

onde m é a massa do corpo e k uma constante. Encontre a equação de movimento para  $\ddot{r}$ 

$$(\mathbf{A}) \ r \, \dot{\theta} - \frac{3 \, k \, r^2}{m}$$

**(D)** 
$$r^2 \dot{\theta}^2 - \frac{3 k r^2}{m}$$

(A) 
$$r \dot{\theta} - \frac{3 k r^2}{m}$$
  
(B)  $r \dot{\theta}^2 - \frac{3 k r^2}{m}$ 

(E) 
$$r\ddot{\theta} - \frac{3kr^2}{m}$$

(C) 
$$r^2 \dot{\theta}^2 - \frac{3 k r^2}{m}$$

Resposta:

τ. Encontre a

(A) 
$$\frac{m a^2 \dot{\theta}^2}{8} (\cos 2\theta + \sin 2\theta)$$
 (D)  $\frac{m a^2 \dot{\theta}^2}{2} (1 + \sin 2\theta)$   
(B)  $\frac{m a^2 \dot{\theta}^2}{4} (1 + \cos 2\theta)$  (E)  $\frac{m a^2 \dot{\theta}^2}{4} (1 + \sin 2\theta)$ 

**(B)** 
$$\frac{m \, a^2 \dot{\theta}^2}{4} (1 + \cos 2\theta)$$
 **(E)**  $\frac{m \, a}{4}$ 

$$(\mathbf{C}) \ \frac{m \, a^2 \dot{\theta}^2}{2} (1 + \cos 2\theta)$$

Resposta:

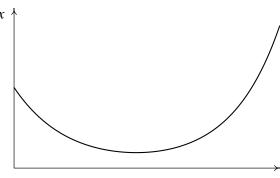
18. Um cilindro desce uma rampa com 49 cm de altura, partindo do repouso e rodando à volta do seu eixo sem deslizar. Determine a velocidade do centro de massa do cilindro, quando chega ao fim da rampa, desprezando a resistência do ar e sabendo que o momento de inércia de um cilindro de massa m e raio r, à volta do seu eixo, é  $m r^2/2$ .

(E) 2.53 m/s

- (**A**) 2.14 m/s (C) 1.25 m/s
- (**B**) 1.53 m/s **(D)** 1.73 m/s

Resposta:

19. A figura mostra uma possível solução para x(t) num sistema dinâmico linear com duas variáveis de estado, x e y. Qual das matrizes na lista seguinte poderá ser a matriz do sistema?





**(D)** 
$$\begin{bmatrix} 2 & -5 \\ 2 & -4 \end{bmatrix}$$

$$(\mathbf{B}) \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 3 & -4 \end{bmatrix}$$

$$(\mathbf{E}) \begin{bmatrix} 5 & -4 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$$

(C) 
$$\begin{bmatrix} 4 & -5 \\ 2 & -2 \end{bmatrix}$$

Resposta:

**20.** A força tangencial resultante sobre um corpo é:

$$F_{\rm t} = s(s+1)(s+2)(s-1)(s-2)$$

Quantos pontos de equilíbrio instável tem este sistema mecânico?

- (A) 3
- **(C)** 2
- $(\mathbf{E})$  4

**(B)** 1

**(D)** 5

**Resposta:** 

### Respostas

**1.** C

**6.** D

**11.** C

**16.** B

**2.** E

**7.** D

**12.** E

**17.** B

**3.** C

**4.** D

**8.** B

**13.** D

**18.** E

**9.** A

**14.** A

**19.** B

**5.** A

**10.** D

**15.** A

**20.** A