## **Operações**

- · Rotacionar vetor no plano
- Rotacionar vetor no espaço
- · Produto misto entre vetores

Obter matriz da transformação linear.

Álgebra linear distanciando da álgebra e adotando matrizes.

## Exemplo 1

Dada uma transformação linear, "tirar a álgebra" da transformação. Obter a matriz da transformação

Exemplo: rotação. Quadrantes. Levar o vetor (2,3) do primeiro ao quarto quadrante. Do primeiro ao quarto quadrante, x é preservado e y é multiplicado por -1.

Matriz de entrada: 
$$\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$
, base canônica  $R^2$ :  $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ 

## Exercícios p. 127

1. Se  $T:V o W,\,v\in V$  e  $w\in W$ , encontre o domínio V e o contradomínio W da transformação definida pelas equações e determine se T é linear.

$$\left\{egin{array}{l} w_1=x+2y\ w_2=-y\ w_3=x+y \end{array}
ight.$$

- 2. Considere a transformação linear  $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  definida por T(x,y,z) = (-5x+z,y+z,3x+y). Utilize os vetores u=(1,-1,3) e v=(0,4,-3) para mostrar que T(2u-v)=2T(u)-3T(v).
- 3. Verifique quais das seguintes funções são transformações lineares:

1. 
$$T_1: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3, T_1(x,y,z) = (2x-1,2z-x)$$
  
2.  $T_2: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, T_2(x,y) = (5x,y^2)$   
3.  $T_3: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3, T_3(x,y) = (x+y,x-y,0)$ 

Verificar os dois axiomas:  $T(\vec{u} + \vec{v}) = T(\vec{u} + \vec{v})$  e  $T(\alpha \vec{v}) = \alpha T(\vec{v})$ . ( $\alpha$  é escalar.)

- 4. Dada  $T:\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^2$ , represente geometricamente um vetor genérico  $v=(x,y)\in V$  se T(x,y) = (-3x, 2y).
- 5. Dados os seguintes operadores lineares, determine a matriz canônica [T] de suas transformações

1. 
$$T_1(x,y)=(x-2y,x+y)$$
  
2.  $T_2(x,y,z)=(x-y-2z,-x+2y+z,x-3z)$ 

- 2.  $T_2(x,y,z)=(x-y-2z,-x+2y+z,x-3z)$ 6. Dada a matriz canônica  $T=\begin{bmatrix} -1&2&0\\3&1&5 \end{bmatrix}$  de uma transformação linear, use-a para obter T(-1,1,3).
- 7. Determine a transformação linear  $T:\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  sabendo que T(-1,1)=(3,2,1) e T(0,1) = (1,1,0).
- 8. Se  $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$  tal que T(3,2,1) = (1,1), T(0,1,0) = (0,-2) e T(0,0,1) = (0,0), determine: 1. T(x, y)
  - 2.  $v \in V$  tal que T(v) = (1, 1)
  - 3.  $v \in V$  tal que T(v) = (0, 0)
    - 1. Transformação linear injetora, leva ao vetor 0.
- 9. Seja  $P_2$  o espaço vetorial dos polinômios de ordem 2  $ax^2 + bx + c$ . Se representamos qualquer elemento u deste espaço como u=(a,b,c), determine se  $T:P_2\to P_2$  tal que T(1)=x,  $T(x) = 1 - x^2$  e  $T(x^2) = x + 2x^2$  é transformação linear.

$$T(A_{1},T(x_{1},T_{1},x_{2})) = T((x_{1}^{2},x_{1}))$$

$$T(A_{2},C_{1}) = T((x_{1}^{2},x_{1}))$$

$$T(A_{2},C_{1}) = T((x_{1}^{2},x_{1}))$$

$$T(A_{3},C_{1}) = T((x_{1}^{2},x_{1}))$$

$$T(A_{4},C_{1}) = T((x_{1}^{2},x_{1}))$$

$$T(A_{4},C_{1}) = T(A_{4},C_{1})$$

$$T(A_{4},C_{1}) = T(A_{4},C_{1})$$