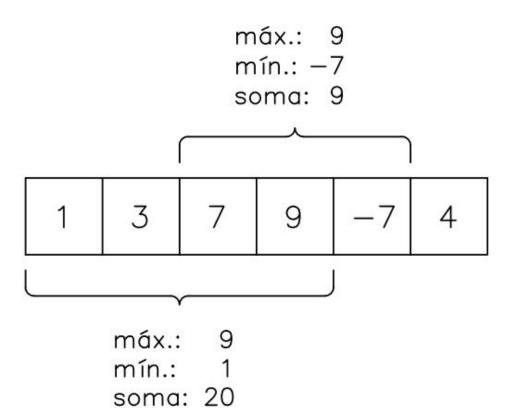
Laboratório de Programação Competitiva - 2020

Pedro Henrique Paiola Giulia Moura Crusco João Pedro Marin Comini

Operações em intervalos

- Diversos problemas exigem operações em intervalos, em especial, consultas em intervalos (range queries).
- Por força bruta, estas consultas normalmente terão complexidade O(n)
- Exemplos: Range Minimum/Maximum Query (RMQ), Range Sum Query (RSQ)

Operações em intervalos

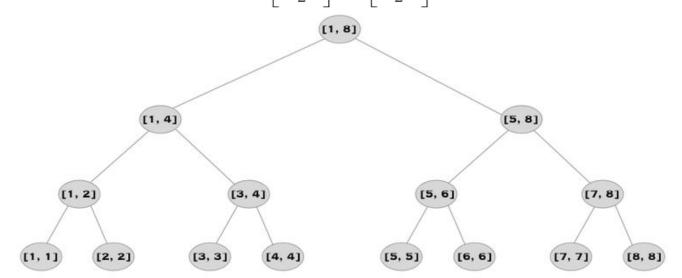


Range Minimum Query

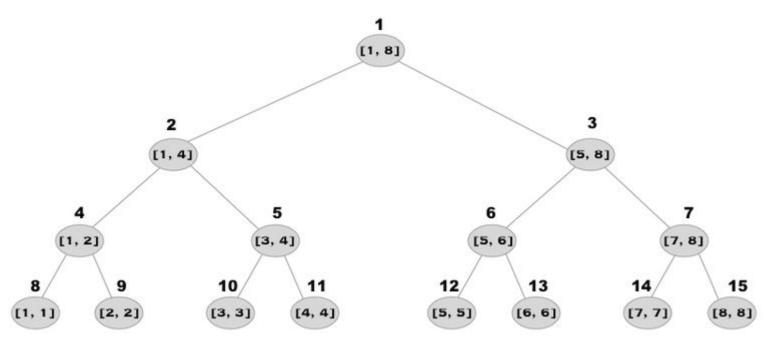
- Tomando como exemplo o problema RMQ.
- Vamos supor que temos um vetor de N elementos, em que podemos realizar uma das seguintes operações:
 - o update(i, a): atualizar a posição i com o valor a
 - query(i, j): consultar o menor valor entre as posições i e j
- De forma ingênua, podemos realizar estas operações com as seguintes complexidades:
 - o update: O(1)
 - query: O(n)

- A Segment Tree (Árvore de Segmentos) é uma estrutura que permite fazer ambas as operações em O(log N).
- Uma SegTree é bastante versátil, e pode ser utilizada para resolver uma gama enorme de problemas envolvendo range queries usando-se a mesma estrutura básica.
- Porém, para cada caso teremos que fazer algumas alterações na sua implementação, por isso é importante entender exatamente como ela funciona.

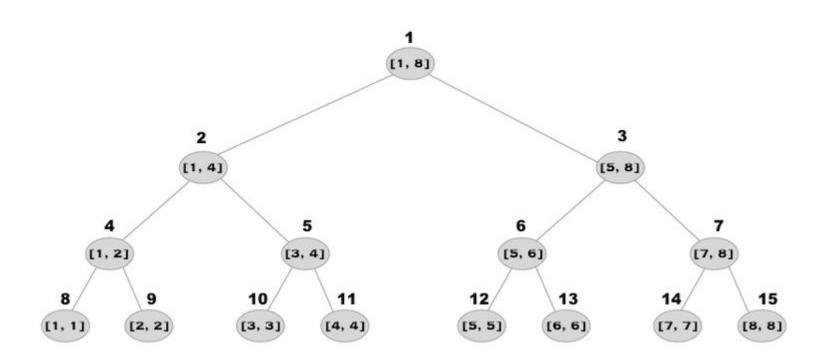
- Árvore binária de consulta
- Cada nó representa um segmento de um vetor
- Os filhos de um nó que representa o segmento [i,j] serão os nós que representam os segmentos $[i, \left|\frac{i+j}{2}\right|]$ e $[\left|\frac{i+j}{2}\right|+1, j]$



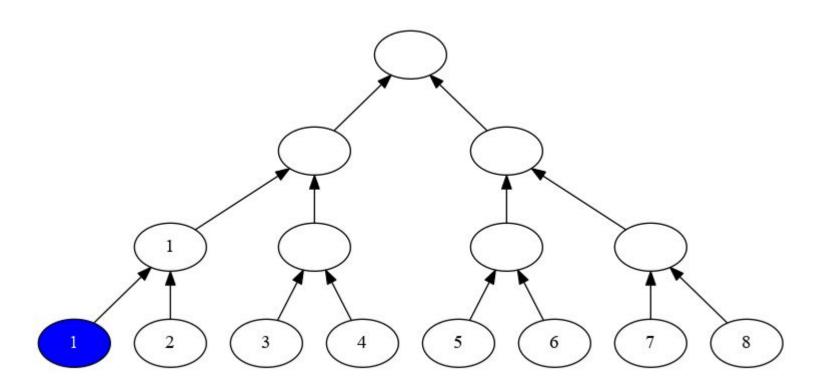
 Podemos rotular cada um dos nós. Começamos rotulando a raiz como 1, e seguimos nível a nível, numerando da esquerda pra direita.



Percebe-se que os filhos de um nó x são os nós 2x e 2x + 1



- Funções básicas
 - build()
 - update()
 - query()
- Uma árvore de segmentos é bastante versátil, podemos alterar o seu uso com pequenas e intuitivas mudanças no código



Representação

- Vamos considerar que temos um vetor de tamanho n chamado, criativamente, de vetor
- Para a nossa árvore de segmentos, vamos também considerar um vetor, onde cada uma posição i representa o nó i. Esse deve ter $2*2^{\lceil\log_2 n\rceil}-1$ posições

```
vector<int> vetor;
vector<int> st;
int size;
```

Operação

- Como já dissemos, a SegTree é uma estrutura bastante versátil. Para tentarmos generalizar um pouco, vamos definir uma função f que define a informação que queremos saber a respeito dos elementos do vetor.
- Nesse caso, vamos supor uma SegTree que queira saber o mínimo de intervalos, mas poderia ser soma, máximo, produto, xor, gcd, mmc, or, and, ...

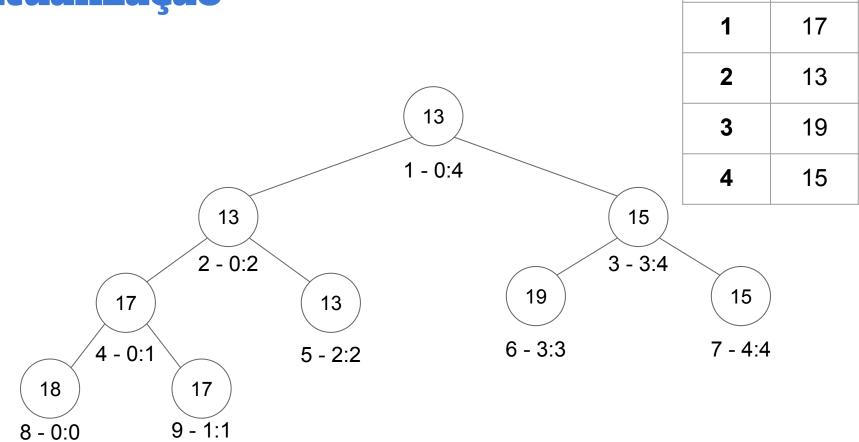
```
int f(int a, int b) {
    return min(a,b);
}
```

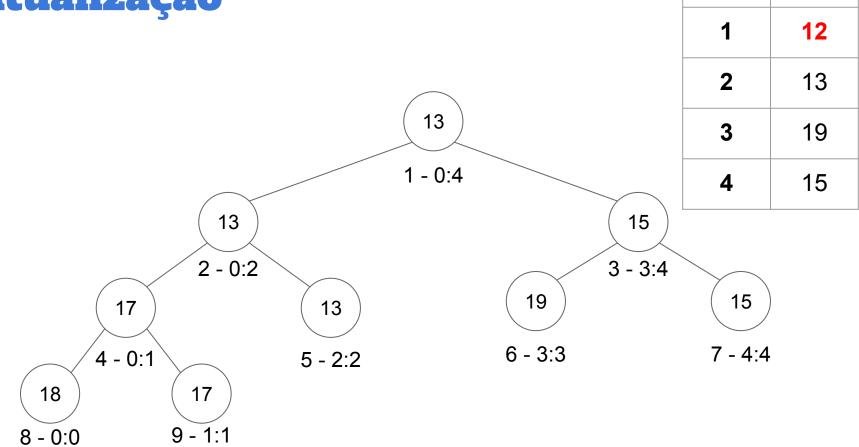
Elemento neutro

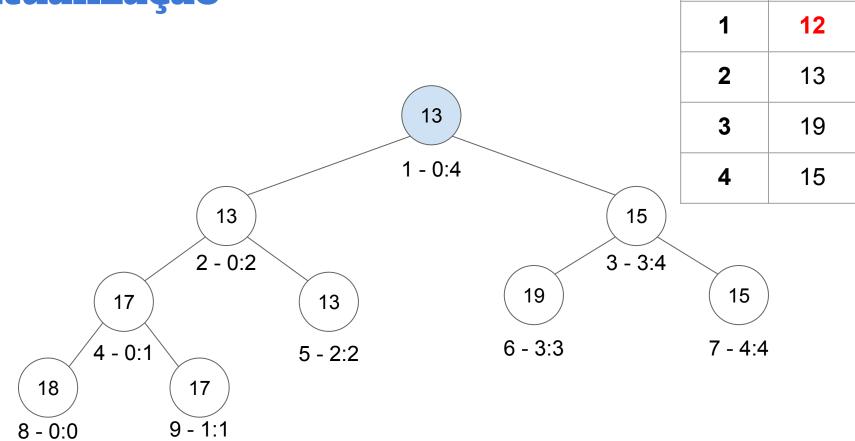
- O elemento neutro depende da operação. Como queremos saber os mínimos, o elemento neutro dessa operação seria um número muito grande.
- f(el_neutro, x) = x para todo x

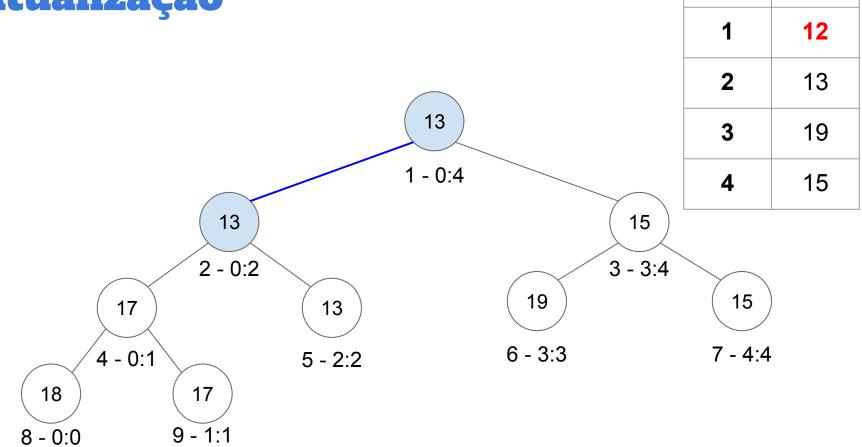
```
int el_neutro = INT_MAX;
```

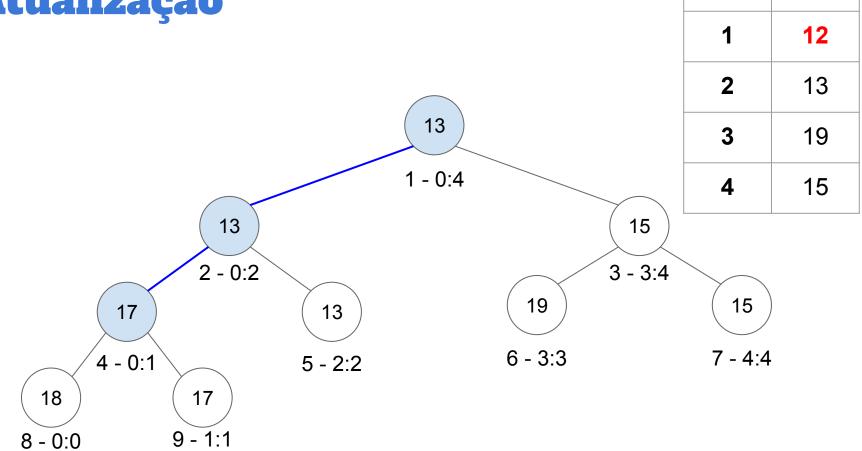
- Atualizando uma posição do vetor
 - Alterando o valor de uma posição do vetor, temos que atualizar a árvore de segmentos.
 - Começaremos da raiz e iremos descendo ao longo da árvore, atualizando os vértices conforme for necessário

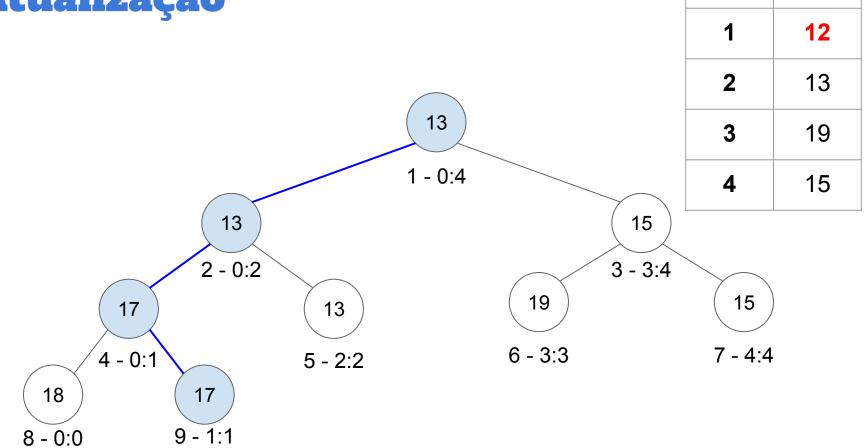


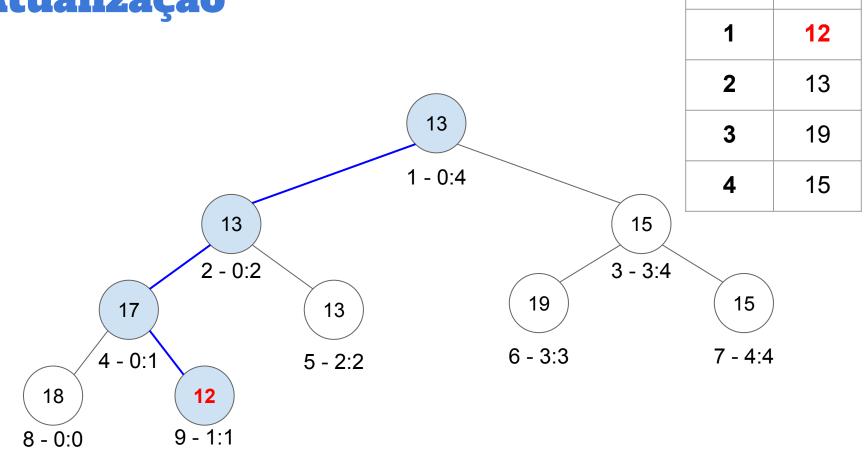


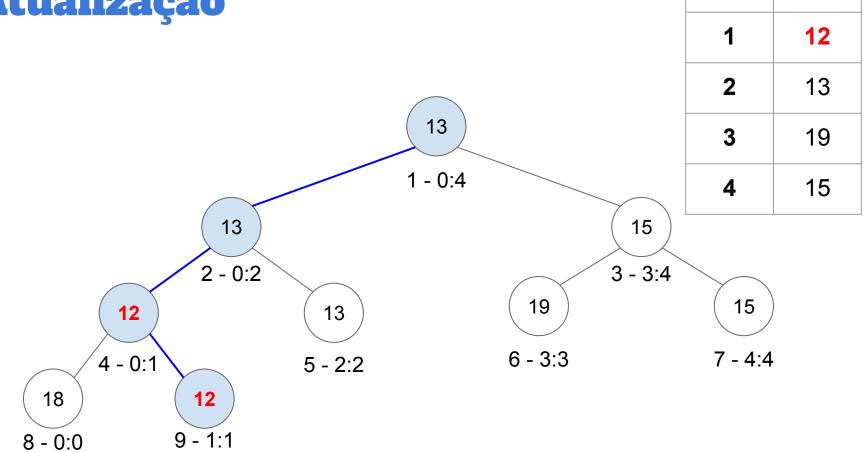


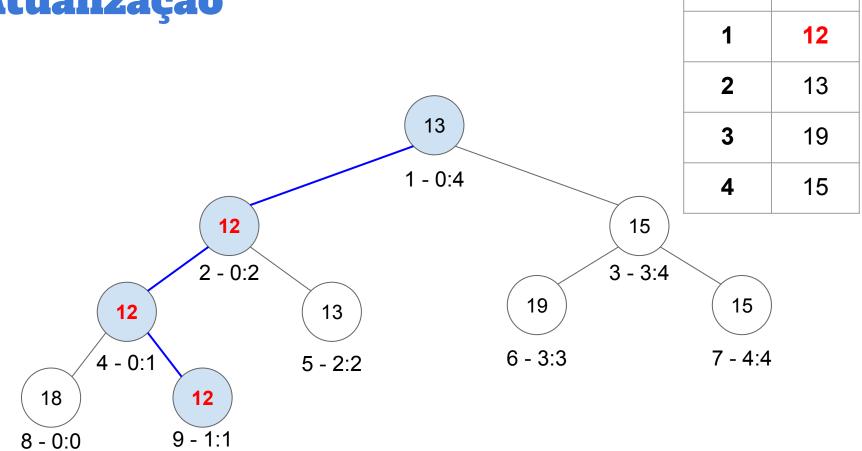


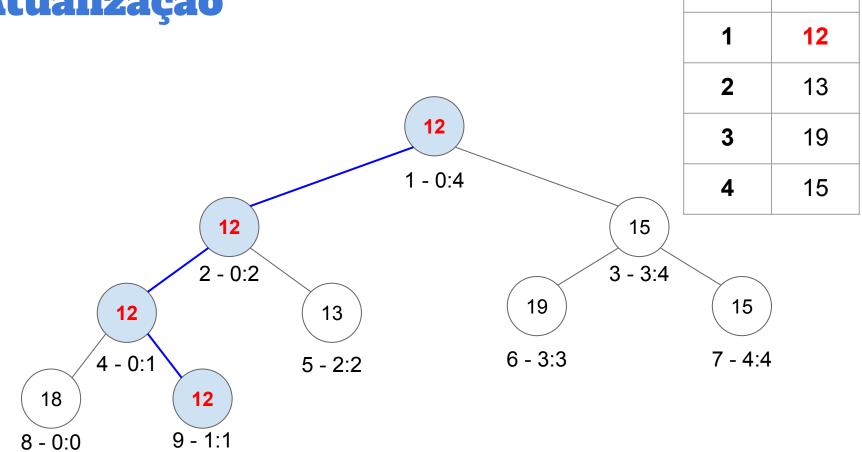












```
void update(int no, int i, int j, int pos, int new v)
   if(i == j) //Se estamos em uma folha (i == j == pos)
       vetor[pos] = new v;
       st[no] = new v;
       return;
   if(i > pos \mid \mid j < pos)
       return; //O intervalo não contém o índice pos
```

//O intervalo contém o índice, mas temos que chegar no nó específico, e voltar recursivamente atualizando os filhos

```
int mid = (i + j)/2;
//Percorrendo e atualizando os filhos
update(no*2, i, mid, pos, new_v);
update(no*2 + 1, mid + 1, j, pos, new_v);
//Com os filhos atualizados, atualizar o próprio nó
st[no] = f(st[no*2], st[no*2 + 1]);
```

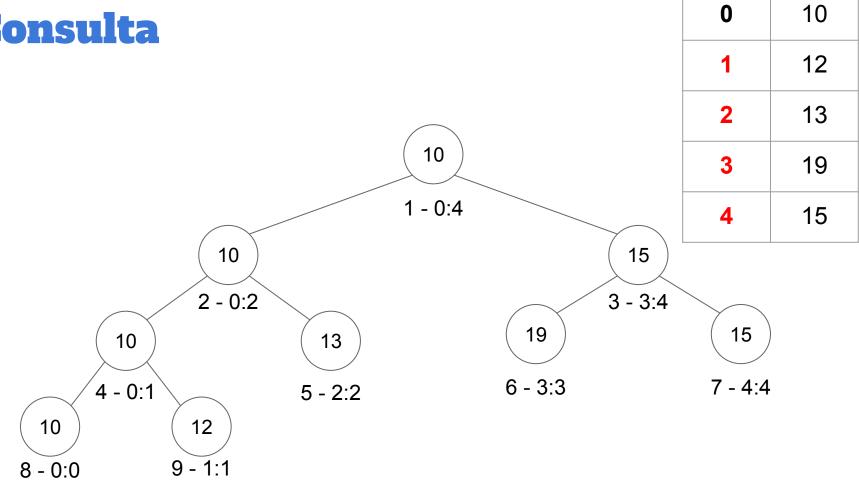
Chamada: update(1, 0, size-1, pos, new_v)

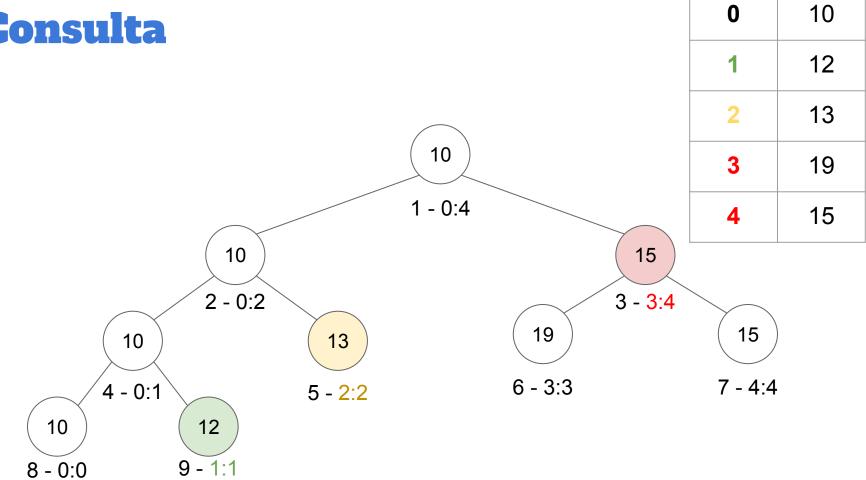
- Consultando o menor valor entre A e B
 - Para retornar a posição com o menor valor entre A e B, iniciaremos a busca a partir do nó 1, com intervalo [0, N-1], e seguiremos o seguinte procedimento:

```
Se [i,j] estiver contido entre [A,B] (A <= i <= j <= B)
retorna st[no]

Se [i,j] e [A,B] forem disjuntos (A > j ou i > B)
retorna elemento neutro

Senão
chamamos a função recursivamente para os filhos
```





- 1. [i,j] está em em [A,B]
- 2. [i,j] e [A,B] são disjuntos

10

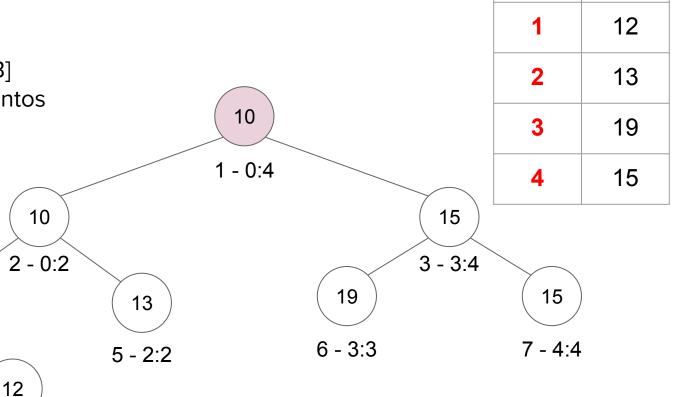
4 - 0:1

9 - 1:1

3. Tem intersecção

10

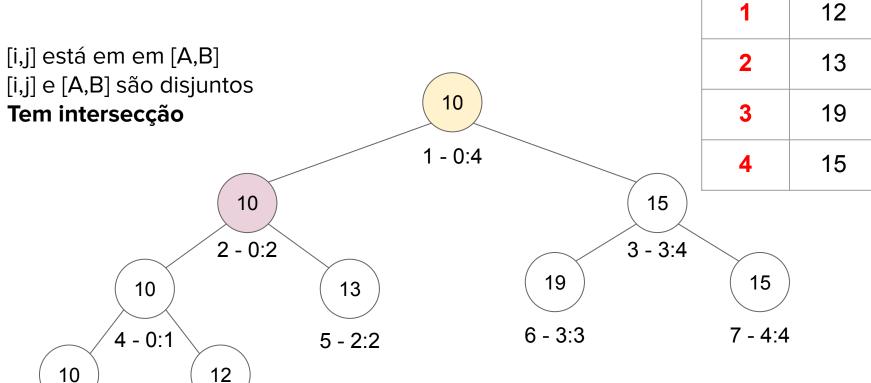
8 - 0:0



0

9 - 1:1

8 - 0:0



0

- [i,j] está em em [A,B]
- [i,j] e [A,B] são disjuntos

10

4 - 0:1

10

2 - 0:2

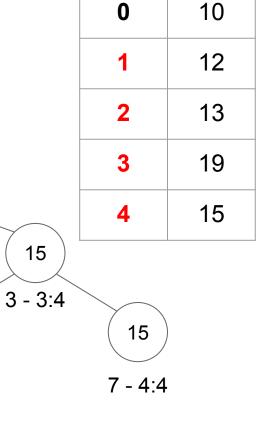
12

9 - 1:1

Tem intersecção

10

8 - 0:0



15

19

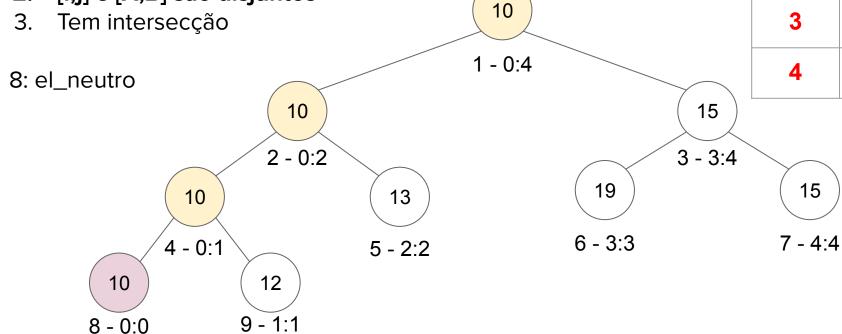
6 - 3:3



13

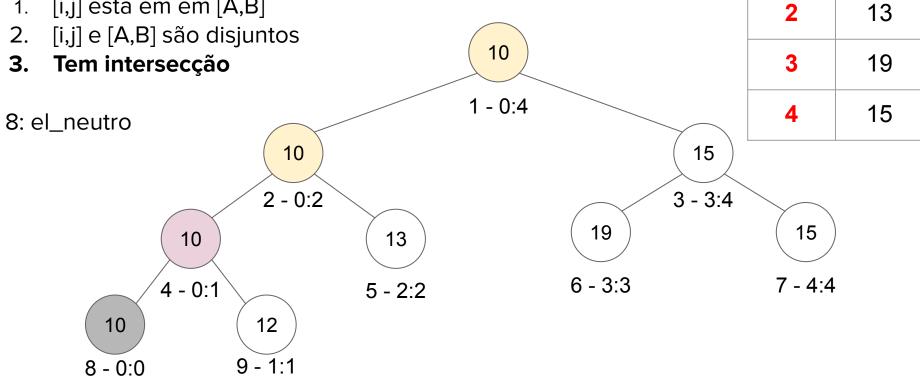
5 - 2:2

- [i,j] está em em [A,B]
- [i,j] e [A,B] são disjuntos



0	10
1	12
2	13
3	19
4	15

[i,j] está em em [A,B]



0

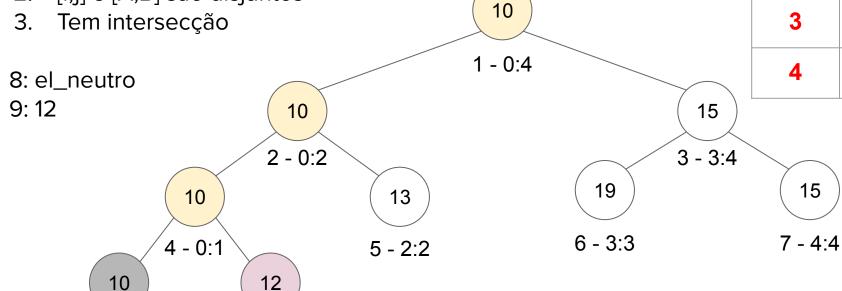
10

1. [i,j] está em em [A,B]

8 - 0:0

2. [i,j] e [A,B] são disjuntos

9 - 1:1



0

10

12

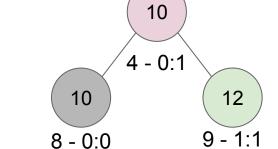
13

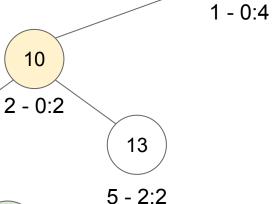
19

- [i,j] está em em [A,B]
- [i,j] e [A,B] são disjuntos
- Tem intersecção



- 8: el_neutro 9: 12
- 4: f(q(8),q(9))

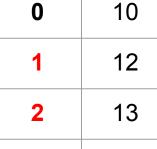


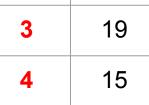


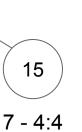
10



19







15

3 - 3:4

- [i,j] está em em [A,B]
- [i,j] e [A,B] são disjuntos

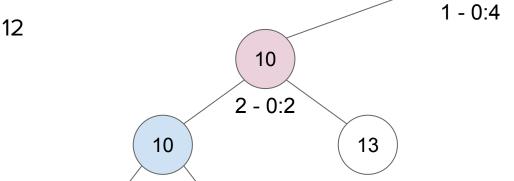
4 - 0:1

Tem intersecção



10

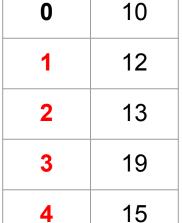
8 - 0:0

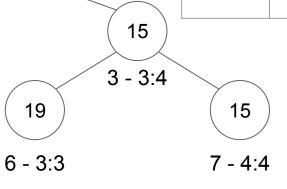


12

9 - 1:1

5 - 2:2



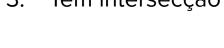




[i,j] e [A,B] são disjuntos

4 - 0:1

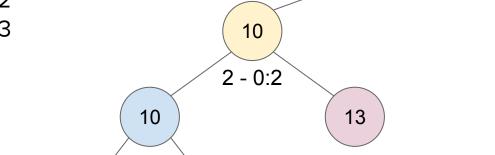
Tem intersecção



10

8 - 0:0

4: 12 5: 13



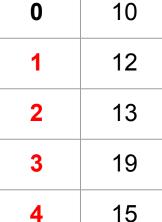
12

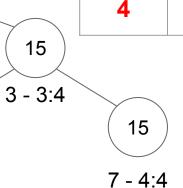
9 - 1:1

5 - 2:2

10

1 - 0:4





15

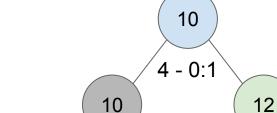
19

6 - 3:3

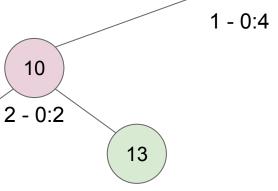
- [i,j] está em em [A,B]
- [i,j] e [A,B] são disjuntos
- Tem intersecção



- 5: 13
- 2: f(q(4), q(5))



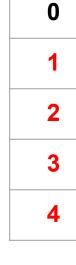
8 - 0:0



5 - 2:2

9 - 1:1

10



15

3 - 3:4

19

6 - 3:3



15

7 - 4:4

10

12

13

- [i,j] está em em [A,B]
- [i,j] e [A,B] são disjuntos
- Tem intersecção

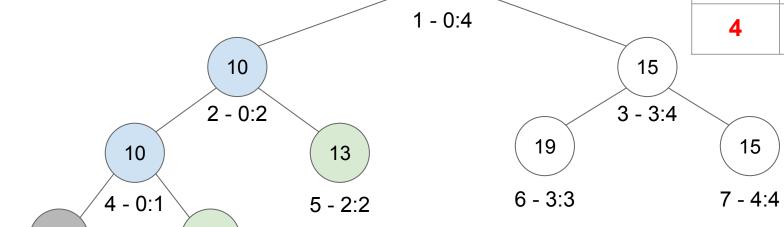


10

8 - 0:0

12

9 - 1:1



10

0

10

12

13

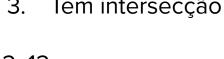
19

- [i,j] está em em [A,B]
- [i,j] e [A,B] são disjuntos

4 - 0:1

9 - 1:1

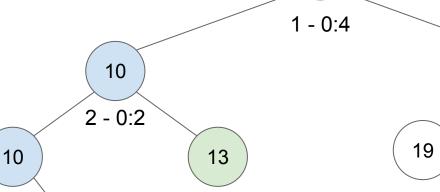
Tem intersecção



10

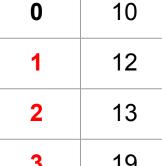
8 - 0:0

2:12 3: 15



6 - 3:3 5 - 2:2 12

10





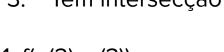
15

7 - 4:4

15

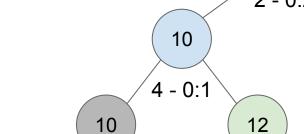
3 - 3:4

- [i,j] está em em [A,B]
- [i,j] e [A,B] são disjuntos
- Tem intersecção

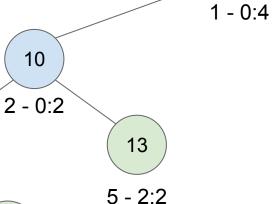


8 - 0:0

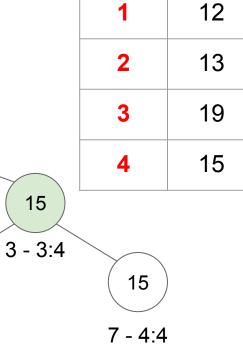
- 1: f(q(2), q(3)) 2:12
- 3: 15



9 - 1:1



10

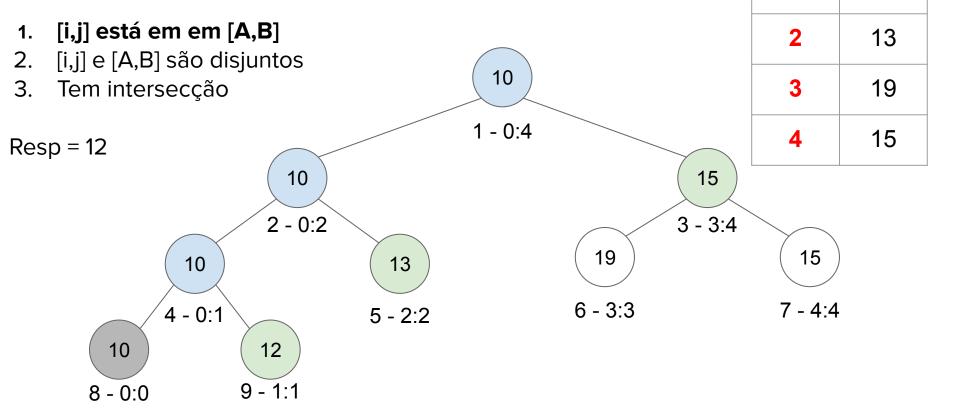


15

19

6 - 3:3

0



```
void query(int no, int i, int j, int A, int B)
   //Se o nó está fora do intervalo A:B
   if(j < A \mid \mid B < i)
       return el neutro; //retornamos o elemento neutro
   //Se o nó está completamente incluido no intervalo A:B
   if(i >= A \&\& j <= B)
       return st[no]; //retornamos o valor deste nó
   //Caso contrário, o nó está parcialmente contido em A:B,
então temos que olhar para os filhos
   int mid = (i + i)/2;
   return f(query(no*2, i, mid, A, B),
            query (no*2 + 1, mid + 1, j, A, B));
```

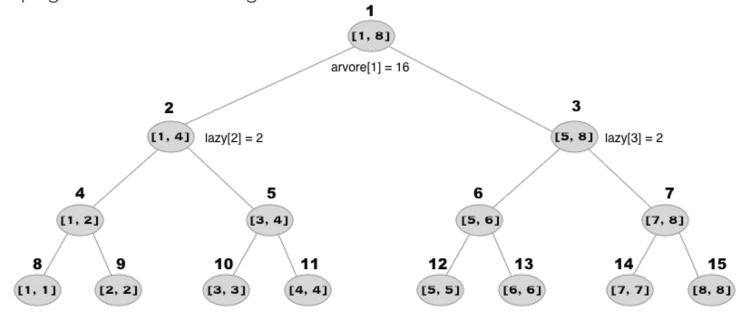
Em certas situações, temos que atualizar todas as posições de um intervalo
[A,B]. A partir das funções que já temos, teríamos que chamar a função
update() para cada posição desse intervalo. Nesse caso, a Segment Tree não é
muito eficiente, com complexidade O(n.logn) para atualizações em intervalo.

Uma forma de resolver isso, é usar como Segment Tree com Lazy Propagation.
 A ideia consiste em atualizar um nó apenas quando a informação sobre aquele nó for necessária.

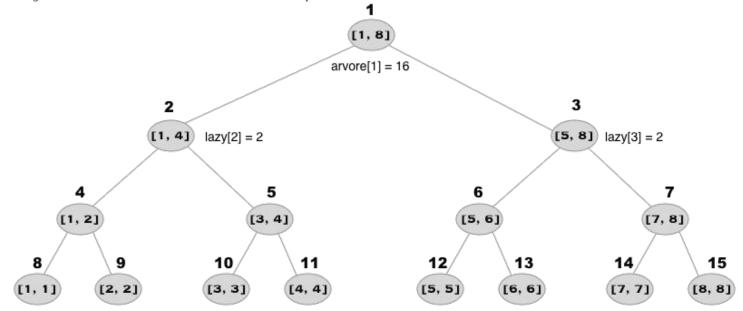
- Vamos usar uma ideia parecida com a da consulta. Em vez de atualizar individualmente os elementos, podemos atualizar a resposta nos intervalos que os contém, e postergar a atualização dos filhos.
- Isso mudará um pouco nossa implementação. Para exemplificar, vamos considerar o problema da RSQ
- Vamos adicionar dois vetores na implementação

```
vector<int> lazy; //Indica o valor para qual o nó precisa
ser atualizado
vector<bool> has; //Indica se há uma atualização para ser
feita naquele nó
```

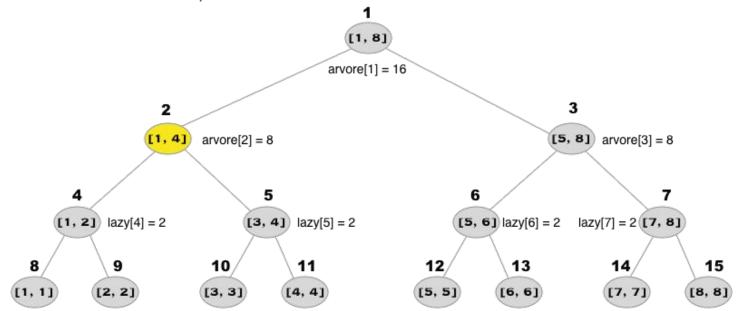
 Imagine que temos um vetor de 8 posições, todas com o valor 0, e então somamos o valor 2 em todas as posições. Nossa Segment Tree com Lazy Propagation ficaria da seguinte forma:



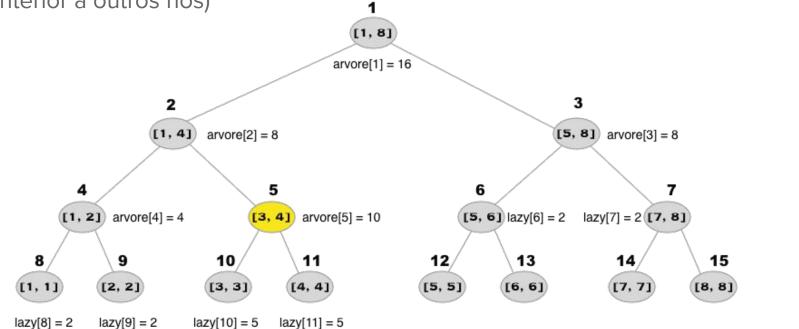
 Perceba que apenas o nó 1 foi atualizado de fato, para seus filhos apenas indicamos (através do vetor 'lazy') que teremos que somar 2 em todas as posições dos intervalos correspondentes.



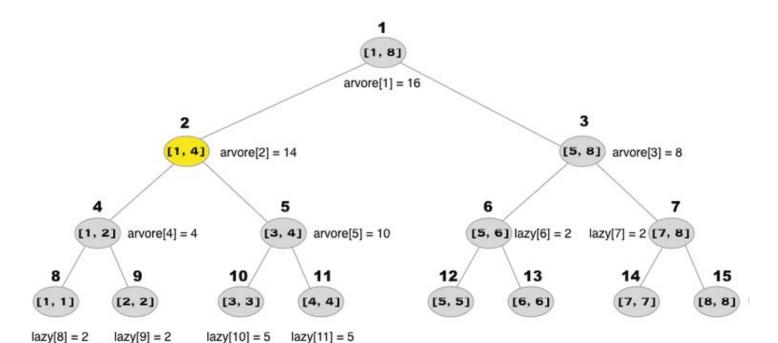
 Agora, se somarmos 3 em todas as posições no intervalo [3,4], teremos um processo um pouco maior (e teremos que aplicar parcialmente a atualização anterior a outros nós)



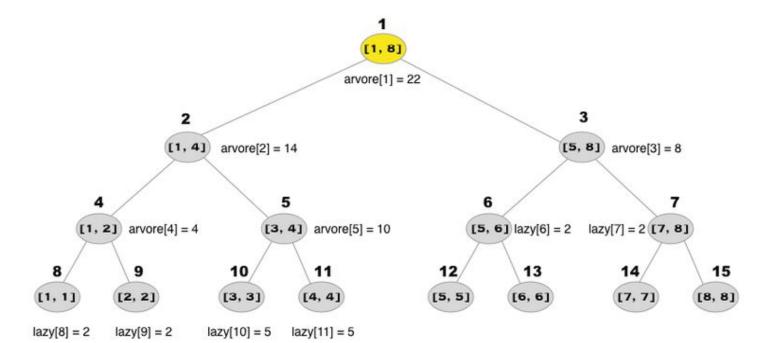
 Agora, se somarmos 3 em todas as posições no intervalo [3,4], teremos um processo um pouco maior (e teremos que aplicar parcialmente a atualização anterior a outros nós)



 Depois de atualizar o intervalo desejado, voltamos na recursão, atualizando os pais como sendo a soma dos valores de seus filhos.



 Depois de atualizar o intervalo desejado, voltamos na recursão, atualizando os pais como sendo a soma dos valores de seus filhos.



 A chave da implementação da SegTree com Lazy Propagation é a função que realiza a propagação:

```
void propagate(int no, int i, int j){
   if (has[no]) {
     st[no] += lazy[no] * (j - i + 1);
     if (i != j) {
        lazy[no*2] = lazy[no*2 + 1] = lazy[no];
        has[no*2] = has[no*2 + 1] = true;
     }
     has[no] = false;
}
```

Para demais detalhes da implementação, consulte:
 https://github.com/UnBalloon/programacao-competitiva/tree/master/Segment%
 20Trees%20(%C3%81rvores%20de%20segmento)

Referências

https://www.geeksforgeeks.org/segment-tree-set-1-range-minimum-guery/

https://www.geeksforgeeks.org/segment-tree-set-1-sum-of-given-range/

http://www.codcad.com/lesson/53

http://www.codcad.com/lesson/60

https://github.com/UnBalloon/programacao-competitiva/tree/master/Segment%20T

rees%20(%C3%81rvores%20de%20segmento)

https://github.com/icmcgema/gema/blob/master/11-Arvore_de_Segmentos.md

https://cp-algorithms.com/data_structures/segment_tree.html

https://linux.ime.usp.br/~matheusmso/mac0499/poster.pdf

https://neps.academy/lesson/266