

Trabalho Prático I – Entrega: 3 de outubro de 2018 Implementação de Biblioteca de *Threads* cthreads 18.2

1. Descrição Geral

O objetivo deste trabalho é a aplicação dos conceitos de sistemas operacionais relacionados ao escalonamento e ao contexto de execução, o que inclui a criação, chaveamento e destruição de contextos. Esses conceitos serão empregados no desenvolvimento de uma biblioteca de *threads* em nível de usuário (modelo N:1). Essa biblioteca de *threads*, denominada de **compact thread** (ou apenas *cthread*), deverá oferecer capacidades básicas para programação com *threads* como criação, execução, sincronização, término e trocas de contexto.

Ainda, a biblioteca *cthread* deverá ser implementada, OBRIGATORIAMENTE, na linguagem C e sem o uso de outras bibliotecas (além da *libc*, é claro). A criação de *threads* e o chaveamento de contexto deverão utilizar as chamadas de sistema existente no GNU/Linux da família *makecontext()*, *setcontext()*, *getcontext()* e *swapcontext()*. A implementação deverá executar em ambiente GNU/Linux e será testada na máquina virtual *alunovm-sisop.ova* disponível no moodle.

2. Descrição Geral

A biblioteca *cthread* deverá ser capaz de gerenciar uma quantidade variável de *threads* (potencialmente grande), limitada pela capacidade de memória RAM disponível na máquina. Cada *thread* deverá ser associada a um identificador único (*tid* – *thread identifier*) que será um número inteiro positivo (com sinal), de 32 bits (*int*). Não há necessidade de se preocupar com o reaproveitamento do identificador da *thread* (*tid*), pois os testes não esgotarão essa capacidade.

O diagrama de transição de estados é o fornecido na figura 1 e seus estados estão descritos a seguir.

Apto: estado que indica que uma *thread* está pronta para ser executada e que está apenas esperando a sua vez para ser selecionada pelo escalonador. Há cinco eventos que levam uma *thread* a entrar nesse estado: (i) criação da *thread* (primitiva *ccreate*); (ii) cedência voluntária (primitiva *cyield*); (iii) quando essa *thread* estiver bloqueada esperando por um recurso (*cwait*) e outra *thread* liberar esse recurso (primitiva *csignal*); (iv) quando essa *thread* estiver bloqueada pela primitiva *cjoin*, esperando por uma outra *thread*, e essa outra *thread* terminar; e, (v) quando ocorrer a preempção por prioridade

Executando: representa o estado em que a *thread* está usando o processador. Uma *thread* é colocada nesse estado sempre que o escalonador selecioná-la para execução. A partir desse estado, uma *thread* pode passar para os estados *apto*, *bloqueado* ou *término*. Uma *thread* passa para *apto* sempre que executar uma primitiva *cyield*; realizar uma chamada de *ccreate* criando uma *thread* de maior prioridade que a sua; efetuar uma chamada a *csetprio* que implique que sua prioridade seja tornada inferior a de uma *thread* que esteja no estado *apto*; ou realizar a primitiva *csignal* causando o desbloqueio de uma *thread* de maior prioridade que a sua. Uma *thread* pode passar para *bloqueado* através da execução das primitivas *cjoin* ou *cwait*. Finalmente, uma *thread* passa ao estado *término* quando efetuar o comando *return* ou quando chegar ao final da função que executava.

Bloqueado: uma *thread* passa para o estado *bloqueado* em duas situações: (i) quando uma *thread* executar uma primitiva *cjoin*, para esperar a conclusão de outra *thread*; (ii) ao tentar usar um recurso protegido por semáforo – primitiva *cwait* – e o mesmo já estiver sendo usado por outra *thread*.

O escalonador a ser implementado é do tipo **FIFO preemptivo por prioridades**. Dessa forma, sempre que uma *thread* for inserida no estado *apto*, deverá ser considerada a prioridade da mesma: caso uma *thread* no estado *apto* tiver prioridade maior que a *thread* que está no estado executando, deverá ocorrer a preempção, ou seja, a *thread* em executando perderá o processador para essa de maior prioridade. Considera-se a existência de três níveis de prioridade: baixa, média e alta.

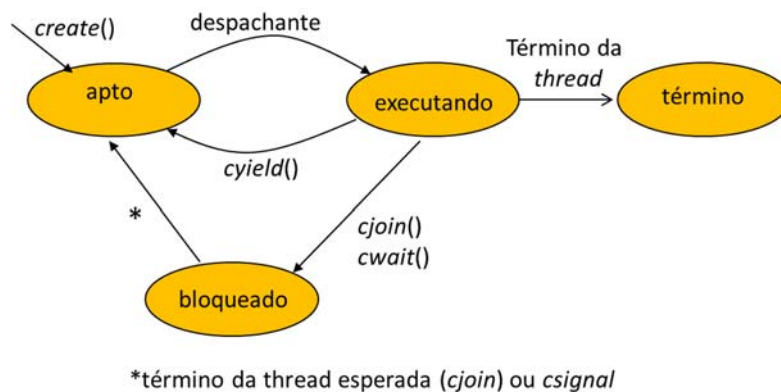


Figura 1 – Diagrama de estados e transições da *pthread*

3. Interface de programação

A biblioteca *pthread* deve oferecer uma interface de programação (API) que permita o seu uso para o desenvolvimento de programas. O grupo deverá desenvolver as funções dessa API, conforme descrição a seguir, que deverá ser RIGOROSAMENTE respeitada. Salienta-se que todas as funções previstas na interface devem ser implementadas. No caso de não haver uma implementação funcional, a primitiva deverá permitir a sua chamada e deve ser retornado uma indicação de erro. O mesmo deverá acontecer com primitivas não implementadas, ou seja, deve ser uma função apenas com o comando *return* com um código de erro.

Criação de uma *thread*: A criação de uma *thread* envolve a alocação das estruturas necessárias à gerência das mesmas (*TCB-Thread Control Blocks*, por exemplo) e a sua devida inicialização. Ao final do processo de criação, a *thread* deverá ser inserida na fila de *aptos*. A função da biblioteca responsável pela criação de uma *thread* é a *ccreate*. A *thread main*, por ser criada pelo próprio sistema operacional da máquina no momento da execução do programa, apresenta um comportamento diferenciado. Esse comportamento está descrito na seção 4.

Observe que o escalonador a ser implementado é do tipo preemptivo por prioridade, ou seja, se uma *thread* em execução criar outra com prioridade maior que a sua, a mesma deverá perder o processador (preempção) para a *thread* recém criada. Importante: a preempção só ocorre se a prioridade for superior; não ocorrerá caso for inferior ou igual.

```
int ccreate (void *(*start)(void *), void *arg, int prio);
```

Parâmetros:

start: ponteiro para a função que a *thread* executará.

arg: um parâmetro que pode ser passado para a *thread* na sua criação. (Obs.: é um único parâmetro. Se for necessário passar mais de um valor deve-se empregar um ponteiro para uma *struct*)

prio: Valores numéricos válidos 0, 1 e 2 (0 = alta prioridade, 1 = média prioridade, 2 = baixa prioridade). Demais valores são considerados inválidos e a função deve retornar com código de erro.

Retorno:

Quando executada corretamente: retorna um valor positivo, que representa o identificador da *thread* criada
Caso contrário, retorna um valor negativo.

A estrutura de dados usada para definir o TCB (*Thread Control Block*) deverá ser, OBRIGATORIAMENTE, aquela fornecida abaixo. Os campos da estrutura foram especificados de maneira a possibilitar as funcionalidades solicitadas. Você encontrará a definição dessa estrutura nos arquivos de *include* fornecidos pelos professores da disciplina.

ATENÇÃO: é obrigatório o uso da biblioteca *support* fornecida pelos professores da disciplina. Junto com o material fornecido para a realização deste trabalho você encontrará um binário (*support.o*) que implementa várias funções e o arquivo de inclusão (*support.h*) correspondente. As filas de processos devem utilizar essas primitivas e, portanto, os elementos a serem encadeados são instâncias da estrutura TCB.

```
typedef struct s_TCB {
    int      tid;           // identificador da thread
    int      state;         // estado em que a thread se encontra
                                // 0: Criação; 1: Apto; 2: Execução; 3: Bloqueado e 4: Término
    int      prio;          // Prioridade associada a thread
    ucontext_t context;     // contexto de execução da thread (SP, PC, GPRs e recursos)
    void     *data;         // aponta para uma estrutura de dados qualquer, associadas à thread,
                                // eventualmente, necessária a sua implementação.
} TCB_t;
```

Cedência voluntária da CPU: uma *thread* pode liberar a CPU de forma voluntária com o auxílio da primitiva *cyield*. Se isso acontecer, a *thread* que executou *cyield* retorna ao estado *apto*. Então, o escalonador será chamado para selecionar a *thread* que receberá a CPU.

```
int cyield(void);
```

Retorno:

Quando executada corretamente: retorna 0 (zero)
Caso contrário, retorna um valor negativo.

Alterando a prioridade das threads: uma *thread* pode alterar a sua própria prioridade. Se essa operação resultar que exista no estado *apto* uma *thread* com prioridade maior do que a *thread* em execução (estado executando), esta deverá ser preemptada em favor daquela no estado *apto*. Ou seja, uma *thread* PODE perder o processador quando realiza uma chamada à função *csetprio*.

```
int csetprio(int tid, int prio);
```

Parâmetros:

tid: identificador da *thread* cuja prioridade será alterada (deixar sempre esse campo como NULL em 2018/02)
prio: nova prioridade da *thread*.

Retorno:

Quando executada corretamente: retorna 0 (zero)
Caso contrário, retorna um valor negativo.

Sincronização de término: uma *thread* pode ser bloqueada até que outra termine sua execução usando a função *cjoin*. A função *cjoin* recebe como parâmetro o identificador da *thread* cujo término está sendo aguardado. Quando essa *thread* terminar, a função *cjoin* retorna com um valor inteiro indicando o sucesso ou não de sua execução. Uma determinada *thread* só pode ser esperada por uma única outra *thread*. Se duas ou mais *threads* fizerem *cjoin* para uma mesma *thread*, apenas a primeira que realizou a chamada será bloqueada. As outras chamadas retornarão imediatamente com um código de erro e seguirão sua execução. Se *cjoin* for feito para uma *thread* que não existe (não foi criada ou já terminou), a função retornará imediatamente com um código de erro. Observe que não há necessidade de um estado *zombie*, pois a *thread* que aguarda o término de outra (a que fez *cjoin*) não recupera nenhuma informação de retorno proveniente da *thread* aguardada.

Observe que se uma *thread* terminar e desbloquear uma outra *thread*, o escalonador deve levar em conta as prioridades para selecionar a próxima a executar.

```
int cjoin(int tid);
```

Parâmetros:

tid: identificador da *thread* cujo término está sendo aguardado.

Retorno:

Quando executada corretamente: retorna 0 (zero)
Caso contrário, retorna um valor negativo.

Sincronização de controle: o sistema prevê o emprego de uma variável especial para realizar a sincronização de acesso a recursos compartilhados (por exemplo, uma seção crítica). As primitivas existentes são *csem_init*, *cwait* e *csignal*, e usam uma variável especial que recebe o nome específico de *semáforo*. A primitiva *csem_init* é usada para inicializar a variável *csem_t* e deve ser chamada, obrigatoriamente, antes que essa variável possa ser usada com as primitivas *cwait* e *csignal*.

A estrutura de dados abaixo deverá ser usada, OBRIGATORIAMENTE, para as variáveis *semáforo*. Essa estrutura está definida nos arquivos de *include* fornecidos pelos professores da disciplina.

```
typedef struct s_sem {
    int count; // indica se recurso está ocupado ou não (livre > 0, ocupado ≤ 0)
    PFILA2 fila; // ponteiro para uma fila de threads bloqueadas no semáforo.
} csem_t;
```

Inicialização de semáforo: a função *csem_init* inicializa uma variável do tipo *csem_t* e consiste em fornecer um valor inteiro (*count*), positivo ou negativo, que representa a quantidade existente do recurso controlado pelo semáforo. Para realizar *exclusão mútua*, esse valor inicial da variável *semáforo* deve ser 1 (semáforo binário). Ainda, cada *variável semáforo* deve ter associado uma estrutura que registre as *threads* que estão bloqueadas, esperando por sua liberação. Na inicialização essa lista deve estar vazia.

```
int csem_init (csem_t *sem, int count);
```

Parâmetros:

sem: ponteiro para uma variável do tipo *csem_t*. Aponta para uma estrutura de dados que representa a variável semáforo.

count: valor a ser usado na inicialização do semáforo. Representa a quantidade de recursos controlados pelo semáforo.

Retorno:

Quando executada corretamente: retorna 0 (zero)

Caso contrário, retorna um valor negativo.

Solicitação (alocação) de recurso: a primitiva *cwait* será usada para solicitar um recurso. Se o recurso estiver livre, ele é atribuído a *thread*, que continuará a sua execução normalmente; caso contrário a *thread* será bloqueada e posta a espera desse recurso na fila. Se na chamada da função o valor de *count* for menor ou igual a zero, a *thread* deverá ser posta no estado bloqueado e colocada na fila associada a variável *semáforo*. Para cada chamada a *cwait* a variável *count* da estrutura semáforo é decrementada de uma unidade.

```
int cwait (csem_t *sem);
```

Parâmetros:

sem: ponteiro para uma variável do tipo semáforo.

Retorno:

Quando executada corretamente: retorna 0 (zero)

Caso contrário, retorna um valor negativo.

Liberação de recurso: a chamada *csignal* serve para indicar que a *thread* está liberando o recurso. Para cada chamada da primitiva *csignal*, a variável *count* deverá ser incrementada de uma unidade. Se houver mais de uma *thread* bloqueada a espera desse recurso a primeira delas, segundo uma política de FIFO, deverá passar para o estado *apto* e as demais devem continuar no estado *bloqueado*.

Atente para o fato que o escalonar é preemptivo, assim, se a *thread* em executando realizar um *csignal* que libere (desbloqueie) uma *thread* com uma prioridade maior que a sua, a *thread* em execução deverá ser preemptada.

Ainda, as *threads* que esperam por um mesmo semáforo devem ser liberadas de acordo com a sua prioridade, isso é, se houver uma *thread* de média prioridade e de alta prioridade esperando pelo mesmo semáforo, a de alta prioridade é que deve ser desbloqueada. Threads de mesma prioridade são desbloqueadas na ordem em que foram bloqueadas (fila).

```
int csignal (csem_t *sem);
```

Parâmetros:

sem: ponteiro para uma variável do tipo semáforo.

Retorno:

Quando executada corretamente: retorna 0 (zero)

Caso contrário, retorna um valor negativo.

Identificação do grupo: Além das funções de manipulação das *threads* e de sincronização a biblioteca deverá prover a implementação de uma função que forneça o nome dos alunos integrantes do grupo que desenvolveu a biblioteca *cthread*. O protótipo dessa função é:

```
int cidentify (char *name, int size);
```

Parâmetros:

name: ponteiro para uma área de memória onde deve ser escrito um *string* que contém os nomes dos componentes do grupo e seus números de cartão. Deve ser uma linha por componente.
size: quantidade máxima de caracteres que podem ser copiados para o *string* de identificação dos componentes do grupo.

Retorno:

Quando executada corretamente: retorna 0 (zero)
Caso contrário, retorna um valor negativo.

ATENÇÃO: A biblioteca deve possuir todas as funções da API, mesmo que não tenham sido implementadas. Nesse caso, devem apenas retornar o código de erro. A função *cidentify*, apesar de ser obrigatória sua implementação, NÃO vale pontos na avaliação final.

4. Comportamento da *thread main*

Ao lançar a execução de um programa, o sistema operacional cria um processo e associa a esse processo uma *thread* principal (*main*), pois todo processo tem pelo menos um fluxo de execução. Assim, na implementação da *cthread*, existirão dois tipos de *threads*: *thread main* (criada pelo sistema operacional) e as *threads* de usuário (criadas através das chamadas *ccreate*). Isso implica na observação dos seguintes aspectos, sobre o tratamento das *threads* e, em especial, da *thread main*:

- É necessário definir um contexto para a *thread main*. Esse contexto deve ser criado apenas na primeira chamada às funções da biblioteca *cthread* para, posteriormente, em trocas de contexto da *main* para as *threads* criadas pelo *ccreate*, ser possível salvar e recuperar o contexto de execução da *main*. Para a criação desse contexto devem ser utilizadas as mesmas chamadas *getcontext()* e *makecontext()*, usadas na criação de *threads* com a *ccreate*.
- A *thread main* deverá ter associado um identificador único (*tid*). Esse *tid* deverá ser o valor ZERO. Portanto, da mesma forma que as *threads* de usuário, a *thread main* também possui um TCB associado.

A *thread main* deverá ter a menor prioridade (baixa).

5. Entregáveis: o que deve ser entregue?

A entrega do trabalho será realizada através da submissão pelo Moodle de um arquivo *tar.gz*, cuja estrutura de diretórios deverá seguir, OBRIGATORIAMENTE, a mesma estrutura de diretórios do arquivo *cthread.tar.gz* fornecido (conforme seção 6). Entregar apenas UM arquivo por grupo.

Utilize a estrutura de diretórios especificada para desenvolver seu trabalho. Assim, ao terminá-lo, basta gerar um novo arquivo *tar.gz*, conforme descrito no ANEXO II. Observe também o seguinte:

- **NÃO** inclua, no *tar.gz*, cópia da Máquina Virtual;
- **NÃO** serão aceitos outros formatos de arquivos, tais como *.tgz*, *.rar* ou *.zip*.
- **REMOVA** qualquer outro arquivo desnecessário como, por exemplo, aqueles gerados por gerenciadores de versões (*git*, entre outros).

O arquivo *tar.gz* deverá conter os arquivos fontes da implementação, os arquivos de *include*, a biblioteca, a documentação, os *makefiles* e os programas de testes.

Além do arquivo de entrega, serão disponibilizados no Moodle uma planilha de acompanhamento do projeto que deverá ser atualizada semanalmente, mais um formulário de entrega final. A planilha de acompanhamento deverá ser preenchida, UMA por grupo, pelo “gerente” do grupo, e ser entregue em uma versão *pdf*, nas datas fornecidas no Moodle. O gerente é um dos componentes, designado pelo próprio grupo, e que será o responsável por todas as entregas.

6. Arquivo *.tar.gz*

Será fornecido pelo professor (disponível no Moodle) um arquivo *cthread.tar.gz*, que deve ser descompactado, conforme descrito no ANEXO II, de maneira a gerar em seu disco a estrutura de diretórios a ser utilizada, OBRIGATORIAMENTE, para a entrega do trabalho.

No diretório raiz (diretório *cthread*) da estrutura de diretórios do arquivo *cthread.tar.gz* está disponibilizado um arquivo *Makefile* de referência, que deve ser completado de maneira a gerar a biblioteca (ver seção 8). Os subdiretórios e arquivos do diretório *cthread* são os seguintes:

\cthread		
bin		DIRETÓRIO: local estarão todos os arquivos objetos (arquivos <i>.o</i>) gerados pela compilação da biblioteca. Nesse subdiretório está disponível o arquivo <i>support.o</i> , de uso obrigatório. Esse arquivo possui a implementação das funções de gerenciamento de filas. A regra <i>clean</i> do <i>makefile</i> NÃO deve remover esse arquivo;
exemplos		DIRETÓRIO: local onde estão os programas fonte de exemplos fornecidos pelos professores da disciplina e um <i>makefile</i> para geração dos executáveis dos exemplos. Os arquivos resultantes da compilação serão colocados nesse mesmo subdiretório.
include		DIRETÓRIO: local onde deverão ser postos todos os seus arquivos de inclusão (arquivos <i>.h</i>). Nesse subdiretório estão disponíveis os arquivos <i>cthread.h</i> e <i>cdata.h</i> , de uso obrigatório. Também estará disponível nesse subdiretório o arquivo <i>support.h</i> , com os protótipos das funções de gerenciamento de filas;
lib		DIRETÓRIO: local onde deve ser posta a biblioteca gerada (<i>libcthread.a</i>);
src		DIRETÓRIO: local onde são postos todos os arquivos <i>“.c”</i> (códigos fonte) usados na implementação de <i>cthread 18.2</i> .
teste		DIRETÓRIO: local para os programas de teste fornecidos pelo grupo. Nesse diretório deverão ser postos todos os arquivos usados na geração dos testes: fonte dos programas de teste, arquivos objeto, arquivos executáveis e o <i>makefile</i> para sua geração (ver seção 8).
Makefile		ARQUIVO: arquivo <i>makefile</i> com regras para gerar a <i>“libcthread”</i> . Deve possuir uma regra <i>“clean”</i> , para limpar todos os arquivos gerados.
support.pdf		ARQUIVO: arquivo com a documentação das funções da biblioteca de suporte.

Para criar programas de teste que utilizem a biblioteca *cthread* siga os procedimentos da seção 9.

7. Arquivo *cthread.h* e *cdata.h*

Os protótipos das funções da biblioteca que definem a API estão declarados no arquivo *cthread.h*, e a *struct TCB* está definida no arquivo *cdata.h*, ambos de uso obrigatório. Esses arquivos estarão no subdiretório *include* da estrutura de diretórios fornecida no arquivo *cthread.tar.gz* e **não podem ser alterados**.

Caso seja necessário adicionar alguma informação na *struct TCB*, associada às threads, isso pode ser feito através do ponteiro *“data”* e usando *casting* de tipos de dados (*type cast*). Nesse caso, esse ponteiro apontará para uma variável (ou *struct*) que possuirá as informações adicionais.

8. Geração da *libcthread* (descrição do Makefile)

As funcionalidades da *cthread* deverão ser disponibilizadas através da biblioteca denominada *libcthread.a*. Uma biblioteca é um tipo especial de programa objeto em que suas funções são chamadas por outros programas. Para isso, o programa chamador deverá ser ligado com a biblioteca, formando um único executável. Portanto, uma biblioteca é um arquivo objeto, com formato específico, gerado a partir dos arquivos fontes que implementam as suas funções.

Para gerar uma biblioteca deve-se proceder da seguinte forma (vide detalhes no ANEXO I):

- Compilar os arquivos que implementam a biblioteca, usando o comando *gcc* e gerando os arquivos objeto correspondentes.
- Gerar o arquivo da biblioteca usando o comando *ar*. Devem ser colocados nessa biblioteca todos os arquivos *“.o”* gerados na compilação e o arquivo *support.o* fornecido.

Notar que o programa fonte do chamador deve incluir o arquivo de cabeçalho (*header files*) *pthread.h* com os protótipos das funções disponibilizadas pelo arquivo *libpthread.a*, de maneira a ser compilado sem erros.

Para gerar a biblioteca deverá ser criado um *makefile* com, pelo menos, duas regras:

- Regra “*all*”: responsável por gerar o arquivo *libpthread.a*, no diretório *lib*.
- Regra “*clean*”: responsável por remover todos os arquivos dos subdiretórios *bin* e *lib*.

De forma similar, o *makefile* do diretório *testes*, deverá ter a regra “*all*” (responsável por gerar todos os executáveis dos programas de teste fornecidos) e a regra “*clean*” para remover todos os arquivos binários (arquivos *.o*) e os executáveis dos programas de teste.

9. Utilizando a *pthread*: execução e programação (programas de teste)

A partir do *main* de um programa C poderão ser lançadas várias *threads* através da primitiva de criação de *threads*. Cada *thread* corresponderá, na verdade, a execução de uma função desse programa. Todas as funções da biblioteca podem ser chamadas pela *main*. Por exemplo, pode-se chamar a *cjoin()* para que a *thread main* aguarde que suas *threads* filhas terminem.

Após ter desenvolvido um programa em C, esse deve ser compilado e ligado com a biblioteca que implementa a *pthread* (ver ANEXO I sobre como ligar os programas à biblioteca). Então, o programa executável resultante poderá ser executado.

O arquivo *pthread.tar.gz*, fornecido no Moodle como parte dessa especificação, possui no diretório *exemplo* alguns programas exemplos do uso das primitivas da biblioteca *pthread*. Também está disponível, nesse mesmo diretório, um *makefile* exemplo para gerar esses programas.

10. Material suplementar de apoio

A biblioteca definida constitui o que se chama de *biblioteca de threads em nível de usuário* (modelo N:1). Na realidade, o que está sendo implementado é uma espécie de máquina virtual que realiza o escalonamento de *threads* sobre um processo do sistema operacional.

Na Internet pode-se encontrar várias implementações de bibliotecas de *threads* similares ao que está sendo solicitado. ENTRETANTO, NÃO SE ILUDAM!! NÃO É SÓ COPIAR!! Esses códigos são muitos mais completos e complexos do que vocês precisam fazer. Eles servem como uma boa fonte de inspiração. A base para elaboração e manipulação das *threads* são as chamadas de sistema providas pelo GNU/Linux: *makecontext()*, *setcontext()*, *getcontext()* e *swapcontext()*. Estude o comportamento dessas funções.

11. Critérios de avaliação

A avaliação do trabalho considerará as seguintes condições:

- Entrega das planilhas de acompanhamento parciais e final e do trabalho final dentro dos prazos estabelecidos;
- Obediência à especificação (formato e nome das funções);
- Compilação e geração da biblioteca **sem erros ou warnings**;
- Fornecimento de todos os arquivos solicitados conforme organização de diretórios fornecidos na seção 8;
- Execução correta dentro da máquina virtual *alunovm-sisop.oiva*.

Itens que serão avaliados e sua valoração:

- 20,0 pontos: relativos a entrega das planilhas de acompanhamento e de entrega final, em formato *pdf*, nos links disponibilizados no Moodle. Cada formulário vale 4 pontos: são quatro planilhas de acompanhamento e uma de entrega final. ATENÇÃO: respeite os prazos do Moodle. Não serão aceitos entregas após o prazo.
- 80,0 pontos: funcionamento da *pthread* de acordo com a especificação. Para essa verificação serão utilizados programas padronizados desenvolvidos pelos professores da disciplina. A nota será proporcional à quantidade de execuções corretas desses programas, considerando-se a dificuldade relativa de cada um.

12. Avisos gerais – LEIA com MUITA ATENÇÃO

1. Faz parte da avaliação a obediência RÍGIDA aos padrões de entrega definidos na seção 6 (arquivos *tar.gz*, estrutura de diretórios, *makefile*, etc).
2. O trabalho deverá ser desenvolvido em grupos de DOIS ou TRÊS componentes. NÃO poderá ser feito individualmente.
3. O trabalho final deverá ser entregue até a data prevista, conforme cronograma de entrega no **Moodle**. Deverá ser entregue um arquivo *tar.gz* conforme descrito na seção 6. NÃO haverá extensão de prazos.

13. Observações

Recomenda-se a troca de ideias entre os alunos. Entretanto, a identificação de cópias de trabalhos acarretará na aplicação do Código Disciplinar Discente e a tomada das medidas cabíveis para essa situação.

ANEXO I – Compilação e Ligação

1. Compilação de arquivo fonte para arquivo objeto

Para compilar um arquivo fonte (*arquivo.c*, por exemplo) e gerar um arquivo objeto (*arquivo.o*, por exemplo), pode-se usar a seguinte linha de comando:

```
gcc -c arquivo.c -Wall
```

Notar que a opção *-Wall* solicita ao compilador que apresente todas as mensagens de alerta (*warnings*) sobre possíveis erros de atribuição de valores a variáveis e incompatibilidade na quantidade ou no tipo de argumentos em chamadas de função.

2. Compilação de arquivo fonte DIRETAMENTE para arquivo executável

A compilação pode ser feita de maneira a gerar, diretamente, o código executável, sem gerar o código objeto correspondente. Para isso, pode-se usar a seguinte linha de comando:

```
gcc -o arquivo arquivo.c -Wall
```

3. Geração de uma biblioteca estática

Para gerar um arquivo de biblioteca estática do tipo *“.a”*, os arquivos fonte devem ser compilados, gerando-se arquivos objeto. Então, esses arquivos objeto serão agrupados na biblioteca. Por exemplo, para agrupar os arquivos *“arq1.o”* e *“arq2.o”*, obtidos através de compilação, pode-se usar a seguinte linha de comando:

```
ar crs libexemplo.a arq1.o arq2.o
```

Nesse exemplo está sendo gerada uma biblioteca de nome *“exemplo”*, que estará no arquivo *libexemplo.a*.

4. Utilização de uma biblioteca

Deseja-se utilizar uma biblioteca estática (chamar funções que compõem essa biblioteca) implementada no arquivo *libexemplo.a*. Essa biblioteca será usada por um programa de nome *myprog.c*.

Se a biblioteca estiver no mesmo diretório do programa, pode-se usar o seguinte comando:

```
gcc -o myprog myprog.c -lexemplo -Wall
```

Notar que, no exemplo, o programa foi compilado e ligado à biblioteca em um único passo, gerando um arquivo executável (arquivo *myprog*). Observar, ainda, que a opção *-l* indica o nome da biblioteca a ser ligada. Observe que o prefixo *lib* e o sufixo *.a* do arquivo não necessitam ser informados. Por isso, a menção apenas ao nome *exemplo*.

Caso a biblioteca esteja em um diretório diferente do programa, deve-se informar o caminho (*path* relativo ou absoluto) da biblioteca. Por exemplo, se a biblioteca está no diretório */user/lib*, caminho absoluto, pode-se usar o seguinte comando:

```
gcc -o myprog myprog.c -L/user/lib -lexemplo -Wall
```

A opção *“-L”* suporta caminhos relativos. Por exemplo, supondo que existam dois diretórios: *testes* e *lib*, que são subdiretórios do mesmo diretório pai. Então, caso a compilação esteja sendo realizada no diretório *testes* e a biblioteca desejada estiver no subdiretório *lib*, pode-se usar a opção *-L* com *“./lib”*. Usando o exemplo anterior com essa nova localização das bibliotecas, o comando ficaria da seguinte forma:

```
gcc -o myprog myprog.c -L../lib -lexemplo -Wall
```

ANEXO II – Compilação e Ligação

1. Desmembramento e descompactação de arquivo *.tar.gz*

O arquivo *.tar.gz* pode ser desmembrado e descompactado de maneira a gerar, em seu disco, a mesma estrutura de diretórios original dos arquivos que o compõe. Supondo que o arquivo *tar.gz* chame-se "*file.tar.gz*", deve ser utilizado o seguinte comando:

```
tar -zxvf file.tar.gz
```

2. Geração de arquivo *.tar.gz*

Uma estrutura de diretórios existente no disco pode ser completamente copiada e compactada para um arquivo *tar.gz*. Supondo que se deseja copiar o conteúdo do diretório de nome "*dir*", incluindo seus arquivos e subdiretórios, para um único arquivo *tar.gz* de nome "*file.tar.gz*", deve-se, a partir do diretório pai do diretório "*dir*", usar o seguinte comando:

```
tar -zcvf file.tar.gz dir
```