página 1/4

folha de exercícios 7 aplicações lineares

Aplicações lineares

- 1. Averigue se são aplicações lineares as funções definidas por
  - (a)  $\phi(x,y) = (x+1, y, x+y);$
- (b)  $\phi(x, y, z) = (x + y, y, x z);$
- (c)  $\phi(x, y, z) = (x + y, 0, 2x z);$
- (d)  $\phi(x, y, z) = (x y, x^2, 2z);$
- (e)  $\phi(at^2 + bt + c) = at + b + 1$ ;
- (f)  $\phi(at^2 + bt + c) = a + (t+1)(bt+c)$ .
- 2. Seja  $\phi: \mathbb{R}^{n \times n} \to \mathbb{R}^{n \times n}$  definida por

$$\phi(A) = \begin{cases} A^{-1} & \text{se } A \text{ n\~ao \'e singular} \\ 0 & \text{se } A \text{ \'e singular} \end{cases}$$

Universidade de Aveiro Departamento de Matemática

para  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Averigue se  $\phi$  é uma aplicação linear.

- 3. Dada uma matriz A  $n \times n$ , defina-se  $\phi : \mathbb{R}^{n \times n} \to \mathbb{R}^{n \times n}$  por  $\phi(B) = AB BA$  para  $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Averigue se  $\phi$  é uma aplicação linear.
- 4. Seja  $\phi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  uma aplicação linear, satisfazendo  $\phi(1,1)=(2,-3)$  e  $\phi(0,1)=(1,2)$ . Determine
  - (a)  $\phi(3,-2)$ ;

- (b)  $\phi(a,b)$ .
- 5. Seja  $\phi: \mathcal{P}_2 \to \mathcal{P}_3$  uma aplicação linear tal que  $\phi(1) = 1$ ,  $\phi(t) = t^2$  e  $\phi(t^2) = t^3 + t$ . Determine
  - (a)  $\phi(2t^2 5t + 3)$ ;

(b)  $\phi(at^2 + bt + c)$ .

## Matriz de uma aplicação linear

6. Seja  $\phi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  uma aplicação linear definida por

$$\phi(x, y, z) = (x + 2y + z, 2x - y, 2y + z).$$

Seja  $\mathcal{C}$  a base canónica de  $\mathbb{R}^3$  e  $\mathcal{B} = ((1,0,1),(0,1,1),(0,0,1))$  uma base de  $\mathbb{R}^3$ . Determine a matriz representativa de  $\phi$  relativamente

- (a) à base C;
- (b) às bases C e B;
- (c) às bases B e C:
- (d) à base B;

e determine  $\phi(1,1,-2)$  usando cada uma das matrizes obtidas em (a)-(d).

7. Seja  $\phi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  uma aplicação linear definida por

$$\phi\left(\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}.$$

Sejam  $S = \left( \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$  e  $\mathfrak{T} = \left( \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$  bases de  $\mathbb{R}^2$  e  $\mathbb{R}^3$ , respetivamente.

- (a) Determine a matriz representativa de  $\phi$  relativamente às bases canónicas de  $\mathbb{R}^2$  e  $\mathbb{R}^3$ .
- (b) Determine a matriz representativa de  $\phi$  relativamente às bases S e T.
- (c) Determine  $\phi\left(\begin{bmatrix} 2\\ -3 \end{bmatrix}\right)$ , usando cada uma das matrizes obtidas anteriormente.

folha de exercícios 7

aplicações lineares

página 2/4

8. Seja  $\phi: \mathcal{P}_2 \to \mathcal{P}_2$  uma aplicação linear definida por

$$\phi(at^2 + bt + c) = (a + 2c)t^2 + (b - c)t + (a - c)$$

e sejam  $S = (t^2, t, 1)$  e  $T = (t^2 - 1, t, t - 1)$  bases de  $\mathcal{P}_2$ .

- (a) Encontre a matriz representativa de  $\phi$  relativamente às bases S e T.
- (b) Determine  $\phi(2t^2 3t + 1)$  usando a alínea anterior.
- 9. Dada a matriz C  $n \times n$ , considere-se  $\phi : \mathbb{R}^{n \times n} \to \mathbb{R}^{n \times n}$  definida por  $\phi(A) = CA$  para  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ .
  - (a) Mostre que  $\phi$  é uma aplicação linear.
  - (b) Considerando n=2, sejam  $C=\begin{bmatrix}1&2\\2&3\end{bmatrix}$ ,  $\mathbb{S}=\left(\begin{bmatrix}1&0\\0&0\end{bmatrix},\begin{bmatrix}0&1\\0&0\end{bmatrix},\begin{bmatrix}0&0\\1&1\end{bmatrix},\begin{bmatrix}1&0\\0&1\end{bmatrix}\right)$  uma base de  $\mathbb{R}^{2\times 2}$  e  $\mathbb{C}$  a base canónica de  $\mathbb{R}^{2\times 2}$ . Determine a matriz representativa de  $\phi$  relativamente
    - i. à base C:
- ii. às bases C e S;
- iii. às bases S e C;
- iv à base S
- 10. Sejam  $X_1=t+1,\,X_2=t-1,\,Y_1=t^2+1,\,Y_2=t,\,Y_3=t-1$ e  $\phi:\mathcal{P}_1\to\mathcal{P}_2$ a aplicação linear tal que

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$$

é a matriz que representa  $\phi$  relativamente às bases  $S = (X_1, X_2)$  e  $\mathfrak{T} = (Y_1, Y_2, Y_3)$ . Determine

- (a) os vetores das coordenadas de  $\phi(X_1)$  e  $\phi(X_2)$  na base  $\mathcal{T}$ ;
- (b)  $\phi(X_1) \in \phi(X_2)$ ;

(c)  $\phi(2t+1)$ ;

- (d)  $\phi(at+b)$ .
- 11. Determine a matriz representativa da aplicação linear  $\phi: \mathcal{P}_3 \to \mathcal{P}_3$  definida por  $\phi(p(t)) = p''(t) + p(0)$  relativamente à
  - (a) base canónica de  $\mathcal{P}_3$ ;
  - (b) base  $\mathfrak{T} = (t^3, t^2 1, t, 1)$  de  $\mathcal{P}_3$ .
- 12. Se  $\mathrm{id}_{\mathcal{V}}: \mathcal{V} \to \mathcal{V}$  é a aplicação identidade definida por  $\mathrm{id}_{\mathcal{V}}(X) = X$  para qualquer  $X \in \mathcal{V}$ , mostre que a matriz de  $\mathrm{id}_{\mathcal{V}}$  relativamente a qualquer base de  $\mathcal{V}$  é a matriz identidade  $I_n$  com  $n = \dim \mathcal{V}$ .

## Núcleo e imagem de uma aplicação linear

- 13. Seja  $\phi: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^3$  uma aplicação linear definida por  $\phi(x,y,z,w) = (x+y,z+w,x+z)$ .
  - (a) Determine o núcleo e a imagem de  $\phi$ .
  - (b) Encontre uma base para o núcleo e uma base para a imagem de  $\phi$ .
  - (c) Averigue se  $\phi$  é injetiva e/ou sobrejetiva.
  - (d) Verifique o Teorema das Dimensões.
- 14. Seja  $\phi: \mathcal{P}_2 \to \mathcal{P}_2$  uma aplicação linear definida por  $\phi(at^2 + bt + c) = (a+c)t^2 + (b+c)t$ .
  - (a) Verifique se os elementos  $t^2 t 1$  e  $t^2 + t 1$  pertencem a  $\ker(\phi)$ .
  - (b) Verifique se os elementos  $2t^2 t$  e  $t^2 t + 2$  pertencem a  $im(\phi)$ .
  - (c) Determine uma base para  $\ker(\phi)$  e uma base para  $\operatorname{im}(\phi)$ .
  - (d) Diga, justificando, se  $\phi$  é injetiva e/ou sobrejetiva.
- 15. Encontre uma base para o núcleo e uma base para a imagem da aplicação linear  $\phi: \mathbb{R}^{2\times 2} \to \mathbb{R}^{2\times 2}$  definida por

(a) 
$$\phi \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} a-b & b-c \\ a-d & b-d \end{bmatrix}$$
;

(b) 
$$\phi(A) = A^T$$
.

aplicações lineares

página 3/4

- 16. Considere a aplicação linear  $\phi : \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^2$  definida por  $\phi(X) = AX$ , sendo  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$ .
  - (a) Verifique que a matriz de  $\phi$  relativamente às bases canónicas de  $\mathbb{R}^4$  e  $\mathbb{R}^2$  é a matriz A.
  - (b) Sem determinar o núcleo de  $\phi$ , verifique que dim  $\ker(\phi) \geq 2$ .
  - (c) Sejam  $\mathcal{S} = ((1,1,1,0),(1,1,1,1),(1,0,1,1),(0,1,1,1))$  e  $\mathcal{T} = ((1,1),(1,-1))$  bases de  $\mathbb{R}^4$  e  $\mathbb{R}^2$ , respetivamente. Determine a matriz de  $\phi$  relativamente
    - i. à base S e à base canónica C de  $\mathbb{R}^2$ :
- ii. às bases S e T,
- 17. Seja  $\phi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  uma aplicação linear representada relativamente à base canónica de  $\mathbb{R}^3$  pela matriz

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 3 \end{bmatrix}.$$

- (a) Determine  $\phi(1,2,3)$  e  $\phi(x,y,z)$  para  $(x,y,z) \in \mathbb{R}^3$ .
- (b) Averigue se  $\phi$  é um isomorfismo.
- (c) Determine a imagem de  $\phi$  e uma sua base, o núcleo de  $\phi$  e uma sua base.
- (d) Determine a matriz de  $\phi$  relativamente à base  $\mathcal{B} = ((1,1,0),(1,1,1),(1,0,0))$ .
- 18. Seja  $\mathcal{B} = ((1,1,1),(1,1,0),(1,0,0))$  e considere a transformação linear  $\phi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$  definida por

$$\phi(1,1,1) = (-1,1),$$
  $\phi(1,1,0) = (1,1),$   $\phi(1,0,0) = (0,2).$ 

- (a) Determine a matriz de  $\phi$  relativamente à base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$  e à base canónica  $\mathbb{R}^2$ .
- (b) Calcule  $\phi(X)$  sabendo que  $[X]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$ .
- (c) Determine a matriz de  $\phi$  relativamente às bases canónicas de  $\mathbb{R}^3$  e de  $\mathbb{R}^2$ .
- (d) Determine  $\phi(x,y,z)$  para um elemento genérico (x,y,z) de  $\mathbb{R}^3$ .
- (e) Determine o núcleo de  $\phi$  e indique uma base para este subespaço de  $\mathbb{R}^3$ .
- (f) Diga, justificando, se  $\phi$  é injetiva.
- (g) Sem determinar a imagem de  $\phi$ , diga qual a dimensão deste subespaço, usando  $\,$  i. a característica de uma das matrizes representativas de  $\phi$  e  $\,$  ii. o Teorema das Dimensões.
- (h) Usando a dimensão da imagem de  $\phi$  como justificação, diga se  $\phi$  é sobrejetiva.
- (i) Determine a imagem de  $\phi$ , assim como uma base para este subespaço de  $\mathbb{R}^2$  a partir i. da matriz calculada em (c) e ii. da imagem do elemento genérico  $\phi(x, y, z)$  calculada em (d).
- 19. Considere a aplicação linear  $\phi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  definida por  $\phi(1,1) = (3,0,2)$  e  $\phi(1,-1) = (1,0,2)$ .
  - (a) Determine  $\phi(x,y)$  para um elemento genérico (x,y) de  $\mathbb{R}^2$ .
  - (b) Determine uma base para a imagem de  $\phi$ . Diga, justificando, se  $\phi$  é sobrejetiva.
  - (c) Sem determinar o núcleo de  $\phi$ , indique a sua dimensão. Diga, justificando, se  $\phi$  é injetiva.
  - (d) Determine a matriz que representa  $\phi$  relativamente às bases

$$S = ((1,1),(1,-1))$$
 e  $T = ((0,1,0),(1,0,1),(0,0,1)).$ 

(e) Calcule 
$$[X]_{\mathcal{S}}$$
 sabendo que  $[\phi(X)]_{\mathcal{T}} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ .

20. Considere a transformação linear  $\phi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  representada pela matriz

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

relativamente à base canónica de  $\mathbb{R}^3$ .

- (a) Indique qual é o transformado  $\phi(x,y,z)$  de um elemento genérico (x,y,z) de  $\mathbb{R}^3$ .
- (b) Determine a imagem de  $\phi$  e uma base para este subespaço e indique a sua dimensão.
- (c) Diga, justificando, se  $\phi$  é sobrejetiva.
- (d) Sem calcular o núcleo de  $\phi$ , indique, justificando, a sua dimensão e averigue se  $\phi$  é injetiva.
- (e) Calcule a matriz de  $\phi$  relativamente à base  $\mathcal{B} = ((1,2,1),(0,1,1),(0,0,1))$ .
- (f) Sabendo que  $[Y]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,
  - i. verifique que  $Y \in \text{im}(\phi)$ ;
  - ii. determine o vetor de coordenadas na base  $\mathcal{B}$  de X,  $[X]_{\mathcal{B}}$ , sendo X um vetor tal que  $\phi(X) = Y$ .
- 21. Seja  $\mathcal V$  um espaço vetorial real de dimensão n e  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma base de  $\mathcal V$ . Seja  $\phi: \mathbb R^n \to \mathcal V$  definida por

$$\phi(a_1, a_2, \dots, a_n) = a_1 X_1 + a_2 X_2 + \dots + a_n X_n.$$

Mostre que  $\phi$  é um isomorfismo.

- 22. Seja  $\phi: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^6$  uma aplicação linear.
  - (a) Se dim  $\ker(\phi) = 2$ , qual é a dimensão de  $\operatorname{im}(\phi)$ ?
  - (b) Se dim  $\operatorname{im}(\phi) = 3$ , qual é a dimensão de  $\ker(\phi)$ ?
- 23. Seja  $\phi: \mathcal{V} \to \mathbb{R}^5$ uma aplicação linear.
  - (a) Se  $\phi$  é sobrejetiva e dim  $\ker(\phi) = 2$ , qual é a dimensão de  $\mathcal{V}$ ?
  - (b) Se  $\phi$  é bijetiva, qual é a dimensão de  $\mathcal{V}$ ?
- 24. Seja  $\phi: \mathcal{V} \to \mathcal{W}$  uma aplicação linear. Mostre que
  - (a)  $\dim \operatorname{im}(\phi) \leq \dim \mathcal{V}$ ;
  - (b) se  $\phi$  é sobrejetiva, então dim  $W \leq \dim V$ .
- 25. Considere  $\phi_A : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$  uma aplicação linear definida por  $\phi_A(X) = AX$ , onde  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ .
  - (a) Mostre que  $\phi_A$  é injetiva se e só se  $\det(A) \neq 0$ .
  - (b) Verifique que A é diagonalizável com vetores próprios linearmente independentes  $X_1, \ldots, X_n$  se e só se a matriz representativa de  $\phi_A$  relativamente à base  $\mathcal{B} = (X_1, \ldots, X_n)$  é diagonal.
  - (c) Se A é uma matriz ortogonal, mostre que  $\phi_A(X) \cdot \phi_A(Y) = X \cdot Y$ , para todo  $X, Y \in \mathbb{R}^n$ .
  - (d) Um subespaço  $\mathcal{W}$  de  $\mathbb{R}^n$  diz-se  $\phi_A$ -invariante se  $\phi_A(X) \in \mathcal{W}$ , para todo  $X \in \mathcal{W}$ . Mostre que
    - i. o subespaço próprio de Aassociado a um valor próprio  $\lambda$  é  $\phi_A\text{-invariante};$
    - ii. o núcleo e a imagem de  $\phi_A$  são subespaços  $\phi_A$ -invariantes.
  - (e) Considerando n=3 e

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & 0 \\ 3 & 2 & -2 \end{bmatrix},$$

determine uma matriz diagonal D representativa da aplicação linear  $\phi_A$  relativamente a uma base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$ , indicando essa base.

soluções 7 aplicações lineares página 1/2

- 1. (a) Não; (b) sim; (c) sim; (d) não; (e) não; (f) sim.
- 2. Não.
- 3. Sim.
- 4. (a) (1,-19); (b) (a+b,-5a+2b).
- 5. (a)  $3 + 2t 5t^2 + 2t^3$ ; (b)  $c + at + bt^2 + at^3$ .

6. (a) 
$$M(\phi, \mathcal{C}, \mathcal{C}) = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$
; (b)  $M(\phi, \mathcal{C}, \mathcal{B}) = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \end{bmatrix}$ ; (c)  $M(\phi, \mathcal{B}, \mathcal{C}) = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ 1 & 3 & 1 \end{bmatrix}$ ;  $M(\phi, \mathcal{B}, \mathcal{B}) = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \end{bmatrix}$ .  $\phi(1, 1, -2) = (1, 1, 0)$ 

7. (a) 
$$M(\phi, \mathcal{C}_2, \mathcal{C}_3) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$
; (b)  $M(\phi, \mathcal{S}, \mathcal{T}) = \begin{bmatrix} 1 & -1/3 \\ 0 & 2/3 \\ -1 & 4/3 \end{bmatrix}$ ; (c)  $\begin{bmatrix} -1 \\ 5 \\ -4 \end{bmatrix}$ .

8. (a) 
$$M(\phi, S, T) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$
. (b)  $4t^2 - 4t + 1$ .

$$9. \text{ (b)} \quad \text{i. } M(\phi, \mathbb{C}, \mathbb{C}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 3 \end{bmatrix}; \text{ ii. } M(\phi, \mathbb{C}, \mathbb{S}) = \begin{bmatrix} 3 & -2 & 5 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & 3 & 0 \\ -2 & 2 & -3 & 3 \end{bmatrix}; \text{ iii. } M(\phi, \mathbb{S}, \mathbb{C}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & 3 & 2 \\ 0 & 2 & 3 & 3 \end{bmatrix}; \text{ iv. } M(\phi, \mathbb{S}, \mathbb{S}) = \begin{bmatrix} 3 & -2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 0 & 3 & 2 \\ -2 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

10. (a) 
$$[\phi(X_1)]_{\mathfrak{T}} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}, \ [\phi(X_2)]_{\mathfrak{T}} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix};$$
 (b)  $\phi(X_1) = t^2 + t + 2, \ \phi(X_2) = -t + 2;$  (c)  $\frac{3}{2}t^2 + t + 4;$  (d)  $(\frac{a+b}{2})t^2 + bt + 2a.$ 

11. (a) 
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}; (b) \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

- 13. (a)  $\ker(\phi) = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : x = -y = -z = t\}$  e  $\operatorname{im}(\phi) = \mathbb{R}^3$ . (b) Por exemplo,  $\{(1, -1, -1, 1)\}$  é uma base de  $\ker(\phi)$  e  $\{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$  é uma base de  $\operatorname{im}(\phi)$ . (c)  $\phi$  não é injetiva e é sobrejetiva.
- 14. (a) O primeiro elemento não pertence e o segundo pertence. (b) O primeiro elemento pertence e o segundo não pertence. (c) Por exemplo,  $\{t^2+t-1\}$  é uma base de  $\ker(\phi)$  e  $\{t^2,t\}$  é uma base de  $\operatorname{im}(\phi)$ . (d)  $\phi$  não é injetiva nem sobrejetiva.
- 15. (a)  $\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \right\}$  é uma base de  $\ker(\phi)$  e  $\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \right\}$  é uma base da  $\operatorname{im}(\phi)$ . (b) O conjunto vazio é base de  $\ker(\phi)$  e a base canónica de  $\mathbb{R}^{2\times 2}$  é uma base da  $\operatorname{im}(\phi)$ .

$$16. \ (\mathrm{c}) \quad \mathrm{i.} \ M(\phi, \mathbb{S}, \mathbb{C}) = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 4 & 3 \\ 4 & 3 & 2 & 0 \end{bmatrix}; \ \mathrm{ii.} \ M(\phi, \mathbb{S}, \mathbb{T}) = \tfrac{1}{2} \begin{bmatrix} 7 & 7 & 6 & 3 \\ -1 & 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}.$$

soluções 7 aplicações lineares página 2/2

- 17. (a)  $\phi(1,2,3) = (9,7,16)$  e  $\phi(x,y,z) = (x+y+2z,2x+y+z,3x+2y+3z)$ . (b) Não. (c)  $\operatorname{im}(\phi) = \{(a,b,c) \in \mathbb{R}^3 : a+b-c=0\}$  e  $\{(1,0,1),(0,1,1)\}$  é uma sua base;  $\ker(\phi) = \{(x,y,z) \in \mathbb{R}^3 : x=z \text{ e } y=-3z\}$  e  $\{(1,-3,1)\}$  é uma sua base. (d)  $\begin{bmatrix} -2 & -4 & -1 \\ 5 & 8 & 3 \\ -1 & 0 & -1 \end{bmatrix}.$
- 18. (a)  $M(\phi, \mathcal{B}, \mathcal{C}_2) = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$ . (b)  $\phi(X) = (1,9)$ . (c)  $M(\phi, \mathcal{C}_3, \mathcal{C}_2) = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 2 & -1 & 0 \end{bmatrix}$ . (d)  $\phi(x, y, z) = (y 2z, 2x y)$ . (e)  $\ker(\phi) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = z \text{ e } y = 2z\}$  e  $\{(1, 2, 1)\}$  é uma sua base. (f)  $\phi$  não é injetiva. (g) 2. (h)  $\phi$  é sobrejetiva. (i)  $\operatorname{im}(\phi) = \mathbb{R}^2$ .
- 19. (a)  $\phi(x,y) = (2x + y, 0, 2x)$ . (b)  $\{(1,0,0), (0,0,1)\}$  é uma base para  $\operatorname{im}(\phi)$  e  $\phi$  não é sobrejetiva. (c)  $\dim \ker(\phi) = 0$  e  $\phi$  é injetiva. (d)  $\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$ . (e)  $\begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix}$ .
- 20. (a)  $\phi(x,y,z) = (x+2y+z,3y+z,x-y)$ . (b)  $\operatorname{im}(\phi) = \{(a,b,c) \in \mathbb{R}^3 : a-b-c=0\}$ ,  $\{(1,1,0),(1,0,1)\}$  é uma base para  $\operatorname{im}(\phi)$  e  $\operatorname{dim}\operatorname{im}(\phi) = 2$ . (c)  $\phi$  não é sobrejetiva. (d)  $\operatorname{dim}\ker(\phi) = 1$  e  $\phi$  não é injetiva. (e)  $\begin{bmatrix} 6 & 3 & 1 \\ -5 & -2 & -1 \\ -2 & -2 & 0 \end{bmatrix}$ . (f) ii. Por exemplo,  $[X]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} \\ 0 \end{bmatrix}$ .
- 22. (a) 2; (b) 1.
- 23. (a) 7; (b) 5.
- 25. (e)  $\begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{bmatrix}$  é a matriz representativa de  $\phi$  em relação à base  $\mathcal{B} = \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \\ 8 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \end{pmatrix}$ .