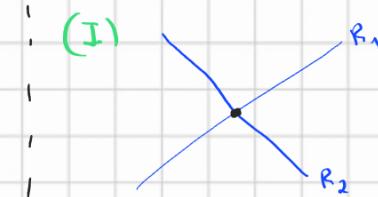


Aula 05

Intersecção de duas retas

$$R_1: \begin{cases} a_1x + b_1y + c_1z = d_1 \\ a'_1x + b'_1y + c'_1z = d'_1 \end{cases} \quad R_2: \begin{cases} a_2x + b_2y + c_2z = d_2 \\ a'_2x + b'_2y + c'_2z = d'_2 \end{cases}$$

$$R_1 \cap R_2: \begin{cases} a_1x + b_1y + c_1z = d_1 \\ a'_1x + b'_1y + c'_1z = d'_1 \\ a_2x + b_2y + c_2z = d_2 \\ a'_2x + b'_2y + c'_2z = d'_2 \end{cases}$$



Interseção em um ponto

- (I) Se o sistema é possível e determinado então R_1 e R_2 não concorrentes (interseção em um ponto)

$$\text{cor}(A) = \text{cor}([A|B]) = 3$$

n de incógnitas

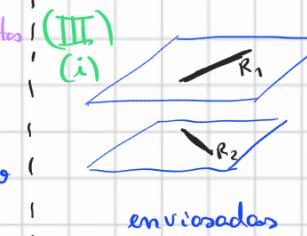
- (II) Se o sistema é possível e indeterminado os retos são coincidentes

$$\text{cor}(A) = \text{cor}([A|B]) = 2 < 3$$

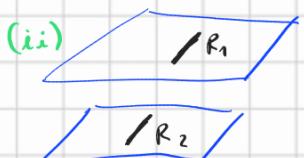
n de incógnitas!



A intersecção é uma das retas



enviados



estrictamente paralelos

$$\text{Obs: } n - \text{cor}(A) = 3 - 2 = 1$$

- (III) As retas R_1 e R_2 não têm pontos em comum ($R_1 \cap R_2 = \emptyset$)
Isto acontece quando o sistema é impossível

- (i) R_1 e R_2 são estritamente paralelos

$$\text{cor}(A) = 2 < \text{cor}([A|B]) = 3$$

- (ii) R_1 e R_2 são enviados, ou seja, são não complôneiros

$$\text{cor}(A) = 3 < \text{cor}([A|B]) = 4$$

Inversa de uma matriz quadrada

- $A(m \times m)$ diz-se invertível se existe $B(m \times m)$:

$$AB = BA = I_m$$

- B chamamos de A , caso contrário, (quando não existe B) digemos que A é não invertível (singular)

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \text{ é invertível pois } \exists B = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{tal que } AB = BA = I_2$$

Teorema: Se $A(m \times n)$ é invertível então a inversa de A é única

Teorema: $A, B (m \times m) \text{ e } BA = I_m \Rightarrow AB = I_m$

Obs: Inversa de A denota-se por $A^{-1} \neq \frac{1}{A}$

Propriedades:

$$1. (A^{-1})^{-1} = A$$

$$2. (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

$$3. (A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$$

Para A, B matrizes invertíveis

Método prático para calcular a inversa de $A(m \times m)$

$A(m \times m)$ invertível

$$\left[A \mid I_m \right] \xrightarrow{\substack{\text{método de} \\ \text{eliminação de} \\ \text{Gauss - Jordan}}} \left[I_m \mid A^{-1} \right]$$

$$AA^{-1} = I_m$$

Teorema: Uma matriz $A(m \times m)$ é invertível se e só é equivalente por linhas a I_m

$$A \sim I_m$$

Exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 1 & 5 & 2 \end{bmatrix}$$

Sai sempre no teste fazer uma destas :

$$[A \mid I_m] = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 0 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 5 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{L_2 \leftrightarrow L_1} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 5 & 2 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{L_3 := L_3 - L_1} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\sim \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & -1 & 0 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \end{array} \right]$$

$L_3' := \frac{1}{2}L_3$

$$\sim \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{6} & \frac{5}{6} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \right]$$

$L_1' := L_1 + \frac{5}{6}L_3$
 $L_2' := L_2 - \frac{1}{3}L_3$

Confirmar se $AA^{-1} = I_3$



$$A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -2 & -5 & 4 \end{bmatrix}$$

$$[A | I_m] = \begin{bmatrix} 0 & 2 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & -5 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{L_2 \leftrightarrow L_3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -2 & -5 & 4 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[L_3 := L_3 + 2L_1]{L_3' := L_3 + 2L_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 2 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 2 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[L_3' := L_3 + 3L_2]{L_2 := L_2 \times \frac{1}{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{3}{2} & 2 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[L_3' := 2L_3]{L_3 := L_3 \times 2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 4 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 4 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow[L_1 := L_1 - L_2]{L_1' := L_1 + \frac{1}{2}L_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & 4 & 2 \end{bmatrix}, \text{ logo } A^{-1} = \boxed{\begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \end{bmatrix}}$$

Verificar se

$$A A^{-1} = I_m$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -2 & -5 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Critérios de invalidade

Teorema: Dada $A (m \times n)$ não equivalentes

1. A é invertível
2. A é equivalente por linhas a I_m , $A \sim I_m$
3. $\text{cor}(A) = m$
4. $\text{null}(A) = m - \text{cor}(A) = 0$
5. $AX = 0$, possui apenas a solução trivial ($X = 0$)
6. Para cada $B (m \times 1)$, o sistema $AX = B$ tem uma única solução.
Se A é invertível a solução é $X = A^{-1}B$

$$AX = B \Rightarrow A^{-1}(AX) = A^{-1}B \Leftrightarrow I_m X = A^{-1}B \Leftrightarrow X = A^{-1}B$$