

Universidad de Granada

Estadística Multivariante

Pedro Ramos Suárez

Doble Grado de Ingeniería Informática y Matemáticas

Índice

1.			on Normal Multivariante
	1.1.	Motiva	ción sobre la DNM
		1.1.1.	General
		1.1.2.	Aspectos específicos
		1.1.3.	Algunas notas históricas
	1.2.		nentación probablilística (recordatorio)
			Elementos
			Función de distribución
			Independencia
			Función característica
			Función característica e independencia
			Función característica y transformaciones lineales
			Función característica y función de densidad (caso continuo)
			Observaciones finales
	1.3.		os generales sobre vectores aleatorios
	1.5.	_	Esperanza y covarianza ("operadores")
			Momentos y cumulantes
	1 4		Cambio de variables
	1.4.	nposición Matriciales Diagonalización	
			Descomposición de Cholesky
	1.5.		> 0 definiciones, propiedades y caracterizaciones
			Definición en términos de la densidad
			Vector de medias y matriz de covarianzas
			Algunas propiedades (caso $\Sigma > 0$)
			Función característica de la DNM (caso $\Sigma>0$)
			Marginalización (caso $\Sigma > 0$)
		1.5.6.	Caracterización de la DNM en términos de normalidad de combinaciones lineales
			de las componentes (caso $\Sigma > 0$)
		1.5.7.	Caracterización de la DNM en términos de la densidad esférica estándar (caso
			$\Sigma > 0$)
	1.6.	Extens	ión al caso general, $\Sigma \geq 0$
		1.6.1.	Introducción
		1.6.2.	Sobre la descomposición espectral de la matriz de covarianzas, $\Sigma \geq 0$
			Función característica de la DNM (caso $\Sigma \geq 0$)
			Transformaciones lineales de rango no necesariamente máximo (caso $\Sigma \geq 0$)
		1.6.5.	Extensión de la caracterización [C-I] (caso $\Sigma \geq 0$)
		1.6.6.	Extensión de la caracterización [C-III] (caso $\Sigma \geq 0$)
			Discusión en relación con la posible no existencia de densidad en todo \mathbb{R}^p (caso
			$\Sigma \geq 0$)
		1.6.8.	Normalidad de combinaciones lineales de vectores aleatorios con DNM (versión
			general) independientes
		1.6.9.	[Complemento] El "problema de Lévy-Cramér" (teorema de Cramér)
	1.7.		emento: Distribuciones esféricas y elípticas
	1.1.	_	Distribuciones esféricas
			Definiciones elípticas
	1.8.		s cuadráticas basadas en vectores aleatorios con DNM
	1.0.		
			Motivación
			Distribuciones χ^2 y F no centradas
			Formas cuadráticas $X'AX$, con $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ $(\Sigma > 0)$
		1.8.4.	APÉNDICE: Funciones hipergeométricas generalizadas

Temario examen						37
	Гетагіо examen	Геmario examen	Temario examen	Temario examen	Temario examen	Temario examen

1. Distribución Normal Multivariante

1.1. Motivación sobre la DNM

1.1.1. General

- La DNM es una de las distribuciones más conocidas en la estadística, jugando un papel predominante en muchas áreas de aplicación.
- En el Análisis Multivariante, por ejemplo, la mayor parte de los procedimientos de inferencia para el análisis de datos vector-valuados se han desarrollado bajo la suposición de normalidad.

1.1.2. Aspectos específicos

- La DNM constituye la extensión natural, al contexto multivariante, de la distribución normal univariante. En particular, las distribuciones marginales univariantes de la DNM son normales.
 - Más aún, las distribuciones marginales de cualquier dimensión de la DNM son también DNMs.
- Muchos procedimientos basados en la suposición de normalidad (multivariante, en general), particularmente procedimientos basados en los momentos de primer y segundo orden, cumplen ciertas propiedades de optimalidad.
 - En determinados casos, los procedimientos presentan cierta robustez frente a desviaciones de la normalidad en la distribución teórica subyacente o en los propios datos. Una justificación viene dada, por ejemplo, por el TCL acerca de la DNM asintótica del vector de medias muestrales, de modo que, para grandes muestras, la DNM puede usarse como aproximación.

En otros casos, la DNM sirve como modelo de referencia para evaluar posibles desviaciones de la normalidad.

- Técnicamente, la DNM ha sido estudiada en profundidad y ofrece ciertas ventajas en su tratamiento analítico, también desde el punto de vista estadístico-probabilístico:
 - La DNM viene determinada de forma única por los momentos de primer y segundo orden (μ, Σ) .
 - Si dos subvectores de un vector aleatorio con DNM tienen correlaciones curzadas nulas, entonces dichos subvectores son mutuamente independientes.
 - La familia de DNMs es cerrada bajo transformaciones lineales (...).
 - La familia de DNMs es cerrada bajo combinaciones lineales de vectores independientes (...).
 - Las distribuciones condicionadas (internamente) en una DNM sin también DNMs. Sus momentos de primer y segundo orden se obtienen de forma sencilla a partir de los correspondientes a la DNM de referencia.

• ..

1.1.3. Algunas notas históricas

- La DN bivariante comenzó a estudiarse a mediados del s. XIX. Tuvo un gran impacto a partir de una publicación de Francias Galton (1988), sobre análisis de correlación en genética.
- Karl Pearson (1892), a partir del trabajo de Galton, estableció su formulación matemática de forma rigurosa.
- Francis Edgeworth (1892) introdujo, en el estudio de la regresión múltiple y el análisis de correlación parcial y múltiple, elementos fundamentales para el desarrollo de la DNM.
- Durante el s. XX se sucedieron importantes avances en relación con la fundamentación teórica de la DNM, la inferencia estadística con referencia a la DNM (incluyendo el desarrollo y estudio de

otras distribuciones relacionadas, e.g. T^2 de Hotelling, Wishart), así como su contextualización en familias de distribuciones más generales (e.g. distribuciones simétricas de contornos elípticos).

1.2. Fundamentación probablilística (recordatorio)

1.2.1. Elementos

- (Ω, \mathcal{F}, P) espacio de probabilidad.
 - Ω: Espacio muestral.
 - \mathcal{F} : σ -álgebra.
 - P: Medida de probabilidad.
- $X = (X_1, \dots, X_p)'$, vector aleatorio; i.e., aplicación medible

$$X: (\Omega, \mathcal{F}) \to (\mathbb{R}^p, \mathcal{B}^p)$$

 $w \mapsto X(w) = (X_1(w), \dots, X_p(w))',$

$$\forall B \in \mathcal{B}^p, X^{-1}(B) := \{ w \in \Omega : X(w) \in B \} \in \mathcal{F}$$

• P_X , distribución de probabilidad inducida por X sobre $(\mathbb{R}^p, \mathcal{B}^p)$:

$$P_X[B] := P[X^{-1}(B)], \text{ para cada } B \in \mathcal{B}^p$$

Nota:
$$X = (X_1, \dots, X_p)' = (X_1, \dots, X_p)^t = \begin{pmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_p \end{pmatrix}$$
.

1.2.2. Función de distribución

- Se define la función de distribución asociada a P_X como

$$F_X(x) = P_X[X_1 \le x_1, \dots, X_n \le x_n], \forall (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^p$$

 \blacksquare Si existe f_X integrable (en el sentido de Lebesgue) tal que

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^{x_p} \cdots \int_{-\infty}^{x_1} f_X(u_1, \dots, u_p) du_1 \dots du_p, \forall x \in \mathbb{R}^p$$

 f_X se denomina función de distribución, estando definida salvo conjuntos de medida de Lebesgue nula. (Se dice entonces que la distribución de X es "continua").

Si f_X es una función continua, se puede escribir:

$$f_X(x) = \frac{\delta^n}{\delta x_1 \dots \delta x_p} F_X(x), \forall x \in \mathbb{R}^p$$

(en otro caso, se podrá escribir la expresión únicamente para los puntos de continuidad de f_X) y f_X estará definida de forma unívoca bajo esa condición.

1.2.3. Independencia

■ En general, para un conjunto producto de la forma $B = B_1 \times \cdots \times B_p$, con $B_j \in \mathcal{B}(j = 1, \dots, p)$, se tendrá que

$$P_X[B] \neq P_{X_1}[B_1] \cdot \dots \cdot P_{X_p}[B_p]$$

- Cuando se da la igualdad para todo conjunto producto $B = B_1 \times \cdots \times B_p \in \mathcal{B}$ se dice que las variables X_1, \ldots, X_p , componentes del vector aleatorio X, son independientes entre sí (o mutuamente independientes).
- Equivalentemente, esto ocurre cuando

$$F_X(x) = F_{X_1}(x_1) \cdot ... \cdot F_{X_p}(x_p), \forall x = (x_1, ..., x_p)' \in \mathbb{R}^p$$

y en el caso continuo, si y sólo si

$$f_X(x) = f_{X_1}(x_1) \cdot \dots \cdot f_{X_n}(x_n), \forall x = (x_1, \dots, x_n)' \in \mathbb{R}^p$$

 De forma más general, se habla de independencia entre cualquier número finito de vectores aleatorios (por ejemplo, entre subvectores de un vector aleatorio dado), bajo condiciones de factorización similares en términos de los factores correspondientes a éstos.

$$X = \begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} \end{pmatrix} \qquad X_{(1)} = \begin{pmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_k \end{pmatrix} \qquad X_{(2)} = \begin{pmatrix} X_{k+1} \\ \vdots \\ X_p \end{pmatrix}.$$

Si se cumple que

$$f_X(x) = f_{X_{(1)}}(x_{(1)}) \cdot f_{X_{(2)}}(x_{(2)}), \forall x \in \mathbb{R}^p$$
$$x = \begin{pmatrix} x_{(1)} \\ x_{(2)} \end{pmatrix} \iff X_{(1)} \text{ y } X_{(2)} \text{ son independientes}$$

• Si X, Y son independientes, entonces g(X), h(Y) son independientes para aplicaciones medibles g y h.

$$g: (\mathbb{R}^p, \mathcal{B}^p) \to (\mathbb{R}^{p'}, \mathcal{B}^{p'}) \qquad h: (\mathbb{R}^q, \mathcal{B}^q) \to (\mathbb{R}^{q'}, \mathcal{B}^{q'})$$
$$(\Omega, F) \xrightarrow{X} (\mathbb{R}^p, \mathcal{B}^p) \xrightarrow{g} (\mathbb{R}^{p'}, \mathcal{B}^{p'}) \quad (\Omega, F) \xrightarrow{Y} (\mathbb{R}^q, \mathcal{B}^q) \xrightarrow{h} (\mathbb{R}^{q'}, \mathcal{B}^{q'})$$

1.2.4. Función característica

- Dado un vector aleatorio $X=(X_1,\ldots,X_p)'$, se define su función característica como

$$\phi_X(t) = E[e^{it'X}] = \int_{\Omega} e^{it'X(w)} P(dw) = \int_{\mathbb{R}^p} e^{it'x} P_X(dx), \forall t = (t_1, \dots, t_p)' \in \mathbb{R}^p$$

- Recordatorio: $e^{ia} = \cos a + i \sin a$. $\mathbb{C} \equiv \mathbb{R}^2$.
- Teorema (existencia y unicidad): La función característica de un vector aleatorio siempre existe, y determina de forma única su distribución.
- La f.c. tiene gran utilidad como herramienta en la resolución de aspectos analíticos sobre distribuciones de vectores aleatorios.

1.2.5. Función característica e independencia

Dos resultados importantes:

Resultado 1: Las componentes del vector aleatorio $X = (X_1, \dots, X_p)'$ son independientes si y sólo si su función característica se factoriza de la forma

$$\phi_X(t) = E[e^{it'X}] = \prod_{k=1}^p E[e^{it_k X_k}] = \phi_{X_1}(t_1) \cdot \dots \cdot \phi_{X_p}(t_p)$$

$$\forall t = (t_1, \dots, t_p)' \in \mathbb{R}^p$$

(i.e., como el producto de las funciones características de las distribuciones univariantes marginales).

■ Resultado 2: Si las componentes del vector aleatorio $X = (X_1, \ldots, X_p)'$ son independientes, entonces la función característica de la variable aleatoria

$$Y = \sum_{k=1}^{p} X_k$$

se factoriza como

$$\phi_Y(t) = E[e^{itY}] = \prod_{k=1}^p E[e^{itX_k}] = \phi_{X_1}(t) \cdot \dots \cdot \phi_{X_p}(t), \forall t \in \mathbb{R}$$

1.2.6. Función característica y transformaciones lineales

■ Sea $X = (X_1, ..., X_p)'$ un vector p-dimensional, y sea $Y = (Y_1, ..., Y_q)'$ un vector q-dimensional definido como

$$Y = BX + b$$

con B matriz $q \times p$ (cte) y b vector $q \times 1$ (cte).

Entonces, la f.c. de Y se obtiene, para cada $t = (t_1, \ldots, t_q)' \in \mathbb{R}^q$, como

$$\phi_Y(t) = e^{it'b}\phi_X(B't) \tag{1}$$

En particular, si el vector aleatorio X se particiona en dos subvectores como $X = \begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} \end{pmatrix}$, con $X_{(1)}$ de dimensión $k \times 1$ y X_2 de dimensión $(p-k) \times 1$, se tiene que

$$\phi_{X_{(1)}}(t_{(1)}) = \phi_X \begin{pmatrix} t_{(1)} \\ 0_{(2)} \end{pmatrix}$$
 (2)

con $t_{(1)} = (t_1, \dots, t_k)' \in \mathbb{R}^k$ y $0_{(2)} = (0, \dots, 0)' \in \mathbb{R}^{p-k}$.

(1)

$$\phi_Y(t)E[e^{it'Y}] = E[e^{it'(BX+b)}] =$$
 $E[e^{it'b} + e^{it'Bx}] = e^{it'b}E[e^{i'Bx}] = e^{it'b}\phi_X(Bt)$

(2)

$$B = (I_k, 0_{p-k}) b = 0_{k \times 1}$$

$$X_{(1)} = (I_k, 0_{p-k})X + 0_{k \times 1}$$

$$X = \begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} \end{pmatrix}$$

Aplicamos (1).

$$\phi_{X_{(1)}} = e^{it'_{(1)}b} \phi_X(\begin{pmatrix} I_k \\ 0_{p-k} \end{pmatrix} t_{(1)}) \stackrel{t'_{(1)}b=0}{=} \phi_X \begin{pmatrix} t_{(1)} \\ 0_{p-k} \end{pmatrix} = \phi_X \begin{pmatrix} t_{(1)} \\ 0_{(2)} \end{pmatrix}$$

1.2.7. Función característica y función de densidad (caso continuo)

■ La función de densidad de un vector aleatorio $X = (X_1, \dots, X_p)'$ con distribución continua se puede obtener como la transformada de Fourier de la función característica:

$$f_X(x) = \frac{1}{(2\pi)^p} \int_{\mathbb{R}^p} e^{-it'x} \phi_X(t) dt$$

Recordemos que, en este caso, la función característica también se escribe como

$$\phi_X(t) = \int_{\mathbb{R}^p} e^{it'x} f_X(x) dx$$

(Es decir, $f_X(\cdot)$ y $\phi_X(\cdot)$ constituyen un "par de transformadas de Fourier")

1.2.8. Observaciones finales

- Desde el punto de vista puramente estadístico, especialmente en el contexto de la Inferencia Estadística, interesa acerca de un vector aleatorio, X, el conocimiento sobre su distribución, P_X , puesto que los sucesos de interés vendrán expresados en términos de condiciones relativas a los valores que toma X.
- Son importantes, en particular, las familias de distribuciones multivariantes (modelos) que, de forma flexible, puedan dar una representación exacta o aproximada de la variabilidad o el comportamiento de poblaciones o fenómenos objeto de investigaciones aplicadas.
- En este contexto, la distribución normal multivariante (DNM) constituye un modelo central en el desarrollo y aplicación de la Estadística Multivariante.

1.3. Aspectos generales sobre vectores aleatorios

1.3.1. Esperanza y covarianza ("operadores")

- Sea $X = (X_1, \dots, X_p)'$ un vector aleatorio.
- ullet Se define el vector de medias de X como

$$\mu_X := E[X] := \begin{pmatrix} E[X_1] \\ \vdots \\ E[X_p] \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mu_1 \\ \vdots \\ \mu_p \end{pmatrix}$$

(siempre que existan las esperanzas unidimensionales)

• Propiedad de linealidad: Sea $Y = (Y_1, \dots, Y_1)'$ definido como

$$Y = BX + b$$

con B matriz $q \times p$ (cte) y b vector $q \times 1$ (cte).

Entonces,

$$\mu_Y = BE[X] + b = B\mu_X + b \tag{1}$$

(El resultado se extiende convenientemente al caso de transformaciones lineales de matrices aleatorias (2)).

• (1)

$$B = (b_{ij})_{\substack{1 \le i \le q \\ 1 \le j \le p}} \qquad b = (b_i)_{1 \le i \le p}$$
$$E(\sum_{j=1}^{p} b_{ij} X_i + b_i) = \sum_{j=1}^{p} b_{ij} E(X_i) + b_i$$
$$E[BX + b] = BE[X] + b$$

• (2) X matriz aleatoria $p \times q$. Sean B una matriz $m \times p$ (cte.), C una matriz $q \times n$ (cte.) y D una matriz $m \times n$ (cte.). Construimos:

$$W = BXC + D$$

W es una matriz aleatoria $m \times n$.

Definimos

$$E[X] = (E[X_{ij}])_{\substack{i=1,\dots,p\\j=1,\dots,q}}$$
$$E[W] = (E[W_{kl}])_{\substack{k=1,\dots,m\\l=1}} = BE[X]C + D$$

 \blacksquare Se define la matriz de covarianzas de X como

$$\Sigma_X = Cov(X) := E[(X - \mu_X)(X - \mu_X)'] = \begin{pmatrix} \sigma_{11} & \dots & \sigma_{1p} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_{p1} & \dots & \sigma_{pp} \end{pmatrix}$$

con

$$\sigma_{ij} = E[(X_i - \mu_i)(X_j - \mu_j)] \qquad (= \mu_{ji})$$

(siempre que existan las esperanzas unidimensionales).

En particular,

$$\sigma_{ii} = E[(X_i - \mu_i)^2] = Var(X_i)$$
 (= σ_i^2 , notación)

- Propiedades:
 - 1. Σ_X es simétrica.
 - 2. Los elementos de la diagonal de Σ_X son no negativos.
 - 3. La clase de matrices de covarianzas (dim. $p \times p$) coincide con la clase de matrices simétricas definidas no negativas (dim. $p \times p$) (3).
- **(**3)
 - \Rightarrow) $\forall \alpha \in \mathbb{R}^p$.

$$0 \le Var(\alpha'X) = E[(\alpha'X - E[\alpha'X])^2] = E[(\alpha'(X - \mu))^2] = E[\alpha'(X - \mu)(X - \mu)'\alpha] =$$
$$= \alpha'E[(X - \mu)(X - \mu)']\alpha = \alpha'\Sigma_X\alpha$$

$$E[X] = C - E[Y] = 0$$

$$Cov(X) = E[XX'] = E[(CY)(CY)'] = E[CYY'C'] = CE[YY']C' = CC' = \Sigma$$

Hemos encontrado un v.a. que tiene a Σ como matriz de covarianzas.

- En relación con la propiedad 3, para cualquier matriz de covarianzas, Σ , se distinguen los casos siguientes:
 - (A) Σ definida positiva (notación: $\Sigma > 0$).

En este caso, Σ es no singular, con $|\Sigma| > 0$, y $\exists \Sigma^{-1}$.

"Normalización" y distancia de Mahalanobis: Dado un vector aleatorio p-dimensional $X \sim (\mu, \Sigma)$, con $\Sigma > 0$, para cualquier elección de una matriz C de dimensión $p \times p$ tal que $\Sigma = CC'$ se obtiene una "normalización" (en origen y escala multidimensionales) del vector mediante la transformación

$$Z = C^{-1}(X - \mu)$$

En efecto, se tiene que $Z \sim (0_p, I_{p \times p})$. (4)

• (4) Veamos que $E[Z] = 0_p, Cov(Z) = \Sigma_Z = I_{p \times p}$

$$E[Z] = E[C^{-1}(X - \mu)] = C^{-1}E[X - \mu] = C^{-1}(E[X] - \mu) = 0_p$$

$$Cov(Z) = \Sigma_Z = E[ZZ'] = E[C^{-1}(X - \mu)(X - \mu)'(C^{-1})'] =$$

= $C^{-1}E[(X - \mu)(X - \mu)'](C^{-1})' = C^{-1}CC'(C - 1)' = I_{n \times n}$

• Nota: A matriz ortogonal.

$$AA' = A'A = I$$

$$\Sigma = CC' = CIC' = CAA'C' = CA(CA)'$$

Es decir, la transformación $\Sigma = CC'$ no es única.

Se define la distancia de Mahalanobis de $X \sim (\mu, \Sigma)$ (con $\Sigma > 0$) con respecto a su vector de medias μ como

$$\Delta(X,\mu) := \{(X-\mu)'\Sigma^{-1}(X-\mu)\}^{\frac{1}{2}}$$

Interpretación y observaciones:

- Se comprueba fácilmente que $\Delta(X, \mu) = ||Z||_p$, para cualquier normalización Z de X ($||\cdot||_p$ denota la norma euclídea en el espacio \mathbb{R}^p) (5).
- $\Delta(X,\mu)$ es una variable aleatoria, cumpliéndose que

$$E[\Delta^2(X,\mu)] = p \tag{6}$$

• La ecuación

$$\Delta(x,\mu) = k$$

para $k \geq 0$ (cte.) y $x \in \mathbb{R}^p$, define un hiperelipsoide en \mathbb{R}^p , de tal modo que los puntos transformados por normalización se corresponden con la esfera euclídea p-dimensional de radio k con centro en el origen 0 (7).

Nota: Esfera para Z, elipsoide para X.

Los ejes del elipsoide vienen determinados por los autovectores. La longitud de los semiejes son los inversos de las raíces cuadradas de los autovalores de la matriz $(k^2\Sigma)^{-1}$, es decir, $k\sqrt{\lambda_j}$.

- (5) $\Delta(X,\mu) = ((X-\mu)'\Sigma^{-1}(X-\mu))^{\frac{1}{2}} = ((X-\mu)'(CC')^{-1}(X-\mu))^{\frac{1}{2}} =$ $= ((X-\mu)(C')^{-1}C^{-1}(X-\mu))^{\frac{1}{2}} = ((X-\mu)'(C^{-1})'C^{-1}(X-\mu))^{\frac{1}{2}} =$ $= ((C^{-1}(X-\mu))'C^{-1}(X-\mu))^{\frac{1}{2}} = (Z'Z)^{\frac{1}{2}} = ||Z||_{2}$
- (6) $E[\Delta^{2}(X,\mu)] = p$. $Z \sim (0_{p}, I_{p \times p})$ $Z = C^{-1}(X - \mu)$ $\Sigma = CC'$ $E[\Delta^{2}(X,\mu)] = E[(X - \mu)'(CC')^{-1}(X - \mu)] = E[Z'Z] =$ $= \sum_{i=1}^{p} E[Z_{i}^{2}] - \underline{E[Z_{i}]}\underline{E[Z_{i}]} = \sum_{i=1}^{p} Var(Z_{i}) = \sum_{i=1}^{p} 1 = p$
- (7) $\Delta(x,\mu) = k, k \ge 0, x \in \mathbb{R}^p$.

$$\Delta(x,\mu) = ||z|| \qquad z = C^{-1}(x-\mu) \qquad \Sigma = CC'$$

$$||z|| = k$$

$$\Delta(x,\mu) = k \Rightarrow \{(x-\mu)'\Sigma^{-1}(x-\mu)\}^{\frac{1}{2}} = k \Rightarrow (x-\mu)'\Sigma^{-1}(x-\mu) = k^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (x-\mu)'(k^2\Sigma)^{-1}(x-\mu) = 1$$

Como Σ definida positiva, $k^2\Sigma$ es definida positiva y $(k^2\Sigma)^{-1}$ también lo es, por lo que la última ecuación representa un elipsoide.

Si los autovalores de Σ son λ_j , los de $k^2\Sigma$ son $k^2\lambda_j$ y los de $(k^2\Sigma)^{-1}$ son $(k^2\lambda_j)^{-1}$.

(B) Σ semidefinida positiva (notación $\Sigma \geq 0$ indicará, en general, "definida no negativa"). En este caso, Σ es singular, es decir, $|\Sigma| = 0$ y $\sharp \Sigma^{-1}$.

Por tanto, no se puede realizar una normalización en todo el espacio \mathbb{R}^p , ni definir la distancia de Mahalanobis de $X \sim (\mu, \Sigma)$ con respecto a su vector de medias μ a nivel p-dimesional.

Observaciones:

• Se tendrá que, siendo $rango(\Sigma) = r < p$, se puede escribir

$$\Sigma = CC'$$
, con C matriz $p \times r$ de rango r

• Como consecuencia: Con probabilidad 1, las componentes del vector aleatorio $X = (X_1, \ldots, X_p)'$ cumplirán (al menos) una relación de dependencia lineal del tipo

$$\alpha' X = k$$
, con $\alpha \neq 0$ (8)

(es decir, la variabilidad de X se sitúa $(P_X$ -c.s.) en un hiperplano afín en \mathbb{R}^p)

• (8) Σ_X semidefinida positiva $\Rightarrow \exists \alpha$ autovector asociado autovalor 0.

$$\mu_Y = E[Y] = E[\alpha'X] = \alpha' E[X] = \alpha' \mu_X = k$$

$$Var[Y] = E[(Y - \mu_y)^2] = E[(\alpha'X - \alpha'\mu_X)^2] = E[(\alpha'[X - \mu_X])^2] =$$

$$= E[\alpha'(X - \mu_X)(X - \mu_X)(\alpha')'] = \alpha' E[(X - \mu_X)'(X - \mu_X)]\alpha = \alpha' \sum_{0_p} X \alpha = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow P[Y = k] = 1$$

 $Y = \alpha' X$

■ Transformaciones lineales: Sean $X \sim (\mu_X, \Sigma_X)$ vec. a. p-dimensional, Y = BX + b vec. a. q-dimensional, con B matriz $q \times p$ (cte.) y b vector $q \times 1$ (cte.).

Entonces, se tiene que

$$Y \sim (\mu_Y, \Sigma_Y) = (B\mu_X + b, B\Sigma_X B') \tag{9}$$

$$E[Y] = E[BX + b] = BE[X] + b = B\mu_X + b$$

$$Var[Y] = E[(Y - \mu_y)(Y - \mu_Y)'] = E[(Bx + b - B\mu_X - b)(Bx + b - B\mu_X - b)'] =$$

$$= E[(B(X - \mu_X))(B(X - \mu_X))'] = E[B(X - \mu_X)(X - \mu_X)B'] =$$

$$= BE[(X - \mu_X)(X - \mu_X)']B' = B\Sigma_X B'$$

- Algunas medias globales de variación:
 - $|\Sigma| = \prod_{i=1}^p \lambda_i$ (determinante).
 - $tr(\Sigma) = \sum_{j=1}^{p} \sigma_j^2 = \sum_{j=1}^{p} \lambda_j$ (traza).

 $(\lambda_1, \ldots, \lambda_p \text{ autovalores de } \Sigma)$

1.3.2. Función característica

Recordatorio: Dado un vector aleatorio $X = (X_1, \dots, X_p)'$, se define su función característica como:

$$\phi_X(t) = E[e^{it'X}] = \int_{\Omega} e^{it'X(w)} P(dw) = \int_{\mathbb{R}^d} e^{it'x} P_X(dx), \forall t = (t_1, \dots, t_p)' \in \mathbb{R}^p$$

■ Teorema: Sea $X = (X_1, ..., X_p)'$ un vector aleatorio. Se tiene que la distribución (multivariante) de X queda unívocamente determinada por el conjunto de todas las distribuciones (univariantes) de variables aleatorias de la forma

$$\alpha' X, \forall \alpha \in \mathbb{R}^p$$
 (10)

- (10) Sabemos que $\phi_X(t) = E[e^{it'X}]$. Tomamos $Y_n = \alpha' X = \sum_{j=1}^p \alpha_j X_j \Rightarrow \phi_{Y_\alpha}(t) = E[e^{it(\alpha' X)}]$. Tomando $t = 1 \Rightarrow \phi_{Y_\alpha}(1) = E[e^{i\alpha' X}] = \phi_X(\alpha)$. Tomando $Y_t = t'X \Rightarrow \phi_{Y_t}(1) = \phi_X(t)$.
- Conocer todas las distribuciones de X_1, \ldots, X_p no nos permiten conocer la de X excepto en el caso de independencia, mientras que conocer todas las combinaciones de la forma $\alpha_1 X_1 + \cdots + \alpha_p X_p$ si nos lo permite.

1.3.3. Momentos y cumulantes

Sea $X = (X_1, \ldots, X_p)'$ un vector aleatorio con función característica $\phi_X(t), t \in \mathbb{R}^p$.

• Momentos: Se define el momento (no centrado) p-dimensional de orden (r_1, \ldots, r_p) de X como

$$\mu_{r_1\dots r_p}^{1\dots p} = E[X_1^{r_1}\dots X_p^{r_p}]$$

Los momentos pueden obtenerse a partir de la función característica, derivándose de su expansión de Taylor (respecto al origen):

$$\phi(t) = E[e^{it'x}] = E[\sum_{r=0}^{\infty} \frac{1}{r!} (it'X)^r] = \sum_{r=0}^{\infty} \sum_{r_1 + \dots + r_p = r} \mu_{r_1 \dots r_p}^{1 \dots p} \frac{(it_1)^{r_1} \dots (it_p)^{r_p}}{r_1! \dots r_p!}$$

En particular, se tiene el siguiente resultado:

■ Teorema: Si $E[|X_1^{m_1}|\dots|X_p|^{m_p}] < \infty$, entonces la función característica de X es (m_1,\dots,m_p) veces continuamente diferenciable, y

$$\frac{\delta^m}{\delta_{t_1}^{m_1} \dots \delta_{t_p}^{m_p}} \phi(t) \mid_{t=0} = i^m E[X_1^{m_1} \dots X_p^{m_p}] = i^m \mu_{m_1 \dots m_p}^{1 \dots p}$$

$$(m=m_1+\cdots+m_p)$$

Cumulantes: Sea $X=(X_1,\ldots,X_p)'$ un vector aleatorio con función característica $\phi_X(t),\ t\in\mathbb{R}^p$. Consideramos la función

$$\log \phi(t)$$

• Se definen los cumulantes p-dimensional de orden (r_1, \ldots, r_p) de X como los coeficientes de la correspondiente expansión (respecto al origen),

$$\log \phi(t) = \sum_{r=0}^{\infty} \sum_{r_1 + \dots + r_p = r} \kappa_{r_1 \dots r_p}^{1 \dots p} \frac{(it_1)^{r_1} \dots (it_p)^{r_p}}{r_1! \dots r_p!}$$

1.3.4. Cambio de variables

■ Teorema: Sea $X = (X_1, ..., X_p)'$ un vector aleatorio con función de densidad $f_X(x), x \in \mathbb{R}^p$, positiva sobre $S \subseteq \mathbb{R}^p$ y continua-

Sea $Y = (Y_1, \dots, Y_p)'$ un vector aleatorio con

$$Y = g(x) = (g_1(X), \dots, g_p(X))',$$

siendo la restricción

$$g = (g_1, \dots, g_p)' : S \to T \equiv g(S) \subseteq \mathbb{R}^p$$

una aplicación biyectiva, y sea $g^{-1} =: h = (h_1, \dots, h_p)'$. Supongamos que existen las derivadas parciales

 $\frac{\delta h_i(y)}{\delta y_i}, (i, j = 1, \dots, p)$

y son continuas sobre T.

Entonces, la función de densidad $f_Y(y)$, $y \in \mathbb{R}^p$, del vector aleatorio Y = g(X) viene dada por

$$f_Y(y) = f_X(g^{-1}(y)) \cdot abs(J_{q^{-1}}(y))$$

siendo $J_{g^{-1}}(y) = [J_g(g^{-1}(y))]^{-1}$ el determinante de la matriz jacobiana de la transformación g^{-1} .

ullet Caso lineal: Sean X vec.a. p-dimensional, Y vec.a. p-dimensional, definido por la transformación

$$Y = g(X) := BX + b$$

con B matriz $p \times p$ (cte.) no singular, b vector $p \times 1$ (cte.).

Entonces, en este caso, se tiene que

$$X = B^{-1}(Y - b)$$

$$J_{g^{-1}}(\cdot) \equiv |B^{-1}| = |B|^{-1}$$

$$f_Y(y) = f_X(B^{-1}(y - b)) \cdot abs(|B|^{-1})$$

1.4. Descomposición Matriciales Diagonalización

A matriz cuadrada $p \times p$, simétrica, definida no negativa

$$A = QDQ' \iff Q'AQ = D$$

- Q matriz ortogonal, QQ' = Q'Q = I.
- \blacksquare D matriz diagonal (autovalores).

Como es definida no negativa, podemos escribirlo como:

$$A = QD^{\frac{1}{2}}D^{\frac{1}{2}}Q' = (QD^{\frac{1}{2}})(QD^{\frac{1}{2}})'$$

(ya que $D^{\frac{1}{2}} = (D^{\frac{1}{2}})'$)

Llamando $C = D^{\frac{1}{2}}$, podemos tomar otra matriz H otrogonal tal que HH' = H'H = I y tenemos:

$$A = CC' = CIC' = CHH'C' = (CH)(CH)' = EE'$$

Tomando H = Q' tenemos:

$$A = QD^{\frac{1}{2}}Q'QD^{\frac{1}{2}}Q' = (QD^{\frac{1}{2}}Q')(QD^{\frac{1}{2}}Q') = RR = R^2$$

Esta R se interpreta como la raíz cuadrada de A $(R=A^{\frac{1}{2}})$.

1.4.1. Descomposición de Cholesky

Es de la forma

$$A = TT'$$

donde T es una matriz triangular superior (y por tanto T' es triangular inferior), con todos los elementos de la diagonal no negativos.

Si rango(A) = r, entonces T tiene p - r filas nulas.

1.5. Caso $\Sigma > 0$ definiciones, propiedades y caracterizaciones

1.5.1. Definición en términos de la densidad

■ Definición: Sea $X = (X_1, ..., X_p)'$ un vector aleatorio. Se dice que X tiene una distribución normal pvariante si su densidad es de la forma

$$f_X(x) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\Sigma|^{\frac{1}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}(x-\mu)'\Sigma^{-1}(x-\mu)\}, \forall x \in \mathbb{R}^p$$

siendo $\mu = (\mu_1, \dots, \mu_p)' \in \mathbb{R}^p$ y Σ una matriz escalar $(p \times p)$ -dimensional simétrica y definida positiva.

Se denota $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$, representando μ y Σ los "parámetros" de la distribución.

Se demuestra que f_X está bien definida, es decir, que cumple las condiciones para ser una función de densidad:

- 1. $f_X(x) \geq 0, \forall x \in \mathbb{R}^p$.
- 2. $\int_{\mathbb{D}^p} f_X(x) dx = 1$ (1).
- (1) $\int_{\mathbb{R}^p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\Sigma|^{\frac{1}{2}}} exp\{\frac{1}{2}(X-\mu)'\Sigma^{-1}(X-\mu)\}dX.$

Al ser $\Sigma>0$, tomamos una descomposición $\Sigma=CC'$, con C matriz cuadrada $p\times p$ no singular. Hacemos el siguiente "cambio de variable":

$$Z = C^{-1}(X - \mu)$$

$$X = CZ + \mu$$

Elegimos C tal que |C| > 0. Supongamos que |C| < 0, tomamos A tal que $\Sigma = (CA)(CA)' = CAA'C'$ con AA' = A'A = I de forma que |CA| > 0, y tomamos CA como C.

El determinante del Jacobiano de la transformación:

$$\begin{split} |C^{-1}| &= |C|^{-1} \Rightarrow dZ = |C|^{-1}dZ \Rightarrow dZ = |C|dX \\ \Sigma^{-1} &= (CC')^{-1} = (C^{-1})'C^{-1} \\ |\Sigma| &= |C||C'| = |C|^2 \Rightarrow |\Sigma|^{\frac{1}{2}} = |C| \end{split}$$

Con todo esto, nos queda:

$$\int_{\mathbb{R}^p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\Sigma|^{\frac{1}{2}}} exp\{\frac{1}{2}(X-\mu)'\Sigma^{-1}(X-\mu)\} dX = \int_{\mathbb{R}^p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |C|} exp\{-\frac{1}{2}Z'Z\} |C| dZ = \int_{\mathbb{R}^p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}\sum_{j=1}^p z_j^2\} dZ = \prod_{j=1}^p \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{1}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}z_j^2\} dz_j = \prod_{j=1}^p 1 = 1$$

Nota: Esto corresponde a

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{1}{2}(\frac{x-\mu}{\sigma})}$$

1.5.2. Vector de medias y matriz de covarianzas

• A partir de cualquier factorización de la forma

$$\Sigma = CC'$$

para alguna matriz C de dimensión $p \times p$ no singular (por ser $\Sigma > 0$), se tiene que el vec.a. $Z = (Z_1, \ldots, Z_p)'$ definido por:

$$Z = C^{-1}(X - \mu)$$
 (es decir, con $X = CZ + \mu$)

se distribuye con función de densidad

$$f_Z(z) = \prod_{j=1}^p \frac{1}{\sqrt{2\pi}} exp\{-\frac{1}{2}z^{\frac{1}{2}}\} = \prod_{j=1}^p f_{Z_j}(z_j)$$

Es decir, para cada $j = 1, \ldots, p$,

$$Z_j \sim N_1(0,1)$$

siendo Z_1, \ldots, Z_p independientes (por tanto, incorreladas), y

$$Z \sim N_p(0, I_p)$$

• Se comprueba de forma inmediata que μ y Σ representan, respectivamente, el vector de medias y la matriz de covarianzas del vector aleatorio X, es decir:

$$\mu_X = \mu \tag{2}$$

$$\Sigma_X = \Sigma \tag{3}$$

• (2) $CC' = \Sigma$.

$$\mu_X = E[X] = E[CZ + \mu] = CE[Z] + \mu = \mu$$

(3)

$$\Sigma_X = E[(X - \mu)(X - \mu)'] = E[(CZ + \mu - \mu)(CZ + \mu - \mu)'] = CE[ZZ']C' = CC'$$

Donde hemos utilizado que Z_1, \ldots, Z_p son independientes:

$$E[Z_1Z_2] = E[Z_1]E[Z_2] = 0$$

$$E[ZZ'] = \begin{pmatrix} z_1^2 & z_2 z_1 & \dots \\ z_1 z_2 & z_2^2 & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_1^2 & 0 & \dots \\ 0 & z_2^2 & \dots \\ \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} = I$$

1.5.3. Algunas propiedades (caso $\Sigma > 0$)

1 Cambio de variables lineal: Sean

$$X \sim N_p(\mu_X, \Sigma_X)$$
 $(\Sigma > 0)$

$$Y = BX + b$$

con B matriz $p \times p$ (cte.) no singular y b vector $p \times 1$ (cte.).

Entonces, se tiene que:

$$Y \sim N_n(\mu_Y, \Sigma_Y) = N_n(B\mu_X + b, B\Sigma_X B') \tag{4}$$

• (4) $X \sim N_n(\mu_X, \Sigma_X), Y = BX + b$

$$f_Y(y) = F_X(B^{-1}(y-b))abs(|B|^{-1}) =$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}}|\Sigma|^{\frac{1}{2}}}exp\{-\frac{1}{2}(B^{-1}(y-b)-\mu)'\Sigma^{-1}(B^{-1}(y-\mu)-b)\}abs(|B|^{-1}) =$$

Utilizamos que $I = B^{-1}B$, y que $abs(|B^{-1}|) = \sqrt{|B|^{-2}}$

$$=\frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}}|\Sigma|^{\frac{1}{2}}|B|^{\frac{1}{2}}|B|^{\frac{1}{2}}}exp\{-\frac{1}{2}(y-B\mu-b)'(B\Sigma B')^{-1}(y-B\mu-b)\}$$

$$(|\Sigma|^{\frac{1}{2}}|B|^{\frac{1}{2}}|B|^{\frac{1}{2}} = |B\Sigma B'|^{\frac{1}{2}})$$

$$Y \sim N_n(B\mu + b, B\Sigma B')$$

ullet Caracterización 1: Un vector aleatorio p-dimensional X tiene una DNM no singular, X \sim $N_p(\mu, \Sigma)$ ($\Sigma > 0$), si y sólo si

$$X \stackrel{d}{=} AZ + \mu$$

con A matriz $p \times p$ (cte.) no singular, $AA' = \Sigma y Z \sim N_p(0, I_p)$ (5).

 $(\stackrel{d}{=}$ igual en distribución, tienen la misma distribución)

(5)

$$\Leftarrow$$
 Supongamos $X \stackrel{d}{=} AZ + \mu \Rightarrow X \sim N_p(A \cdot 0 + \mu, AI_pA') = N_p(\mu, AA') = N_p(\mu, \Sigma).$

 \Rightarrow Supongamos $X \sim N_p(\mu, \Sigma), \Sigma > 0$.

Sea $A_{p \times p}$ no singular tal que $\Sigma = AA'$. Definimos $Z = A^{-1}(X - \mu) \Rightarrow X = AZ + \mu$.

$$Z = A^{-1}X + (A^{-1}\mu) \Rightarrow Z \sim N_p(A^{-1}\mu + (-A^{-1}\mu), A^{-1}\Sigma(A^{-1})') \equiv$$
$$\equiv N_p(0, A^{-1}AA'(A^{-1})') \equiv N_p(0, I_p)$$

- 2 Independencia y condicionamiento: Vemos a continuación algunos resultados fundamentales (dos sobre independencia y uno sobre condicionamiento) que, entre sobre posibilidades, pueden tratarse a partir de la definición de la DNM no singular en términos de su densidad.
 - Resultado 1: Sea $X = (X_1, \dots, X_p)'$ un vector aleatorio con DNM no singular,

$$X \sim N_p(\mu, \Sigma)$$
 $(\Sigma > 0)$

Si la matriz Σ es diagonal,

$$\Sigma = \begin{pmatrix} \sigma_1^2 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \sigma_2^2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \sigma_p^2 \end{pmatrix} = diag(\sigma_1^2, \dots, \sigma_p^2)$$

entonces las variables aleatorios componentes del vector, X_i , $i = 1, \ldots, p$, son independientes y tienen un DN univariante (no degenerada),

$$X_i \sim N(\mu_i, \sigma_i^2)$$
 $(\sigma_i^2 > 0),$ $i = 1, ..., p$ (6)

• (6)
$$f_X(x) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\Sigma|^{\frac{1}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}(x-\mu)'\Sigma^{-1}(x-\mu)\} =$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\prod_{i}^{p} \sigma_{i}^{2}|^{\frac{1}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}(x-\mu)'\begin{pmatrix} \sigma_{1}^{-2} & 0 & \dots & 0\\ 0 & \sigma_{2}^{-2} & \dots & 0\\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots\\ 0 & 0 & \dots & \sigma_{p}^{-2} \end{pmatrix} (x-\mu)\} =$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\prod_{i}^{p} \sigma_{i}^{2}|^{\frac{1}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}(\sigma_{1}^{-2}(x_{1}-\mu_{1})^{2} \cdot \dots \cdot \sigma_{p}^{-2}(x_{p}-\mu_{p})^{2})\} =$$

$$= \prod_{i=1}^{p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{1}{2}} |\sigma_{i}^{2}|^{\frac{1}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}\sigma_{i}^{-2}(x_{i}-\mu_{i})^{2}\} = \prod_{i=1}^{p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{1}{2}} |\sigma_{i}^{2}|^{\frac{1}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}(\frac{x_{i}-\mu_{i}}{\sigma_{i}})^{2}\} =$$

$$= \prod_{i=1}^{p} f_{X_{i}}(x) \qquad X_{i} \sim N(\mu_{i}, \sigma_{i}^{2})$$

• El recíproco de este resultado es cierto en el siguiente sentido:

Si $X = (X_1, \ldots, X_p)'$ es un vector aleatorio con componentes (mutuamente) independientes, cada una de ellas con DN univariantes (no degenerada),

$$X_i \sim N(\mu_i, \sigma_i^2)$$
 $(\sigma_i^2), \qquad i = 1, \dots, p$

entonces X tiene DNM no singular,

$$X \sim N_p(\mu, \Sigma)$$
 $(\Sigma > 0)$

(Observación: El resultado no es válido si solo se supone la incorrelación, o incluso la "independencia dos a dos", entre las componentes del vector).

- El Resultado 1 se puede generalizar al caso en que la matriz Σ es una matriz diagonal por cajas, estableciéndose las conclusiones en términos de los correspondientes subvectores del vector X (se enunciará, por simplicidad, en el caso de dos subvectores):
- Resultado 2: Sea $X = (X_1, \dots, X_p)'$ un vector aleatorio con DNM no singular,

$$X \sim N_p(\mu, \Sigma)$$
 $(\Sigma > 0)$

Supongamos que las componentes de X están ordenadas de tal modo que para la partición del vector

$$X = \begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} \end{pmatrix}$$

con $X_{(1)} = (X_1, \dots, X_1)', X_{(2)} = (X_{1+q}, \dots, X_p)',$ se tiene

$$\mu = \begin{pmatrix} \mu_{(1)} \\ \mu_{(2)} \end{pmatrix} \qquad \Sigma = \begin{pmatrix} \Sigma_{(11)} & \Sigma_{(12)} \\ \Sigma_{(21)} & \Sigma_{(22)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Sigma_{(11)} & 0 \\ 0 & \Sigma_{(22)} \end{pmatrix}$$

(i. e., $\Sigma = diag(\Sigma_{(11)}, \Sigma_{(22)})$). Entonces, los vectores aleatorios $X_{(1)}$ y $X_{(2)}$ son (mutuamente) independientes y tienen cada uno DNM, de dimensiones respectivas q y p-q,

$$X_{(1)} \sim N_q(\mu_{(1)}, \Sigma_{(11)}) X_{(2)} \sim N_{p-q}(\mu_{(2)}, \Sigma_{(22)})$$
 (7)

• (7)
$$f_X(x) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\Sigma|^{\frac{1}{2}}} exp\{-\frac{1}{2}(x-\mu)'\Sigma(x-\mu)\} = (*) \qquad X \sim N_p(\mu, \Sigma)$$

$$\circ |\Sigma| = |\Sigma_{(11)}||\Sigma_{(22)}| \qquad |\Sigma|^{\frac{1}{2}} = |\Sigma_{(11)}|^{\frac{1}{2}} |\Sigma_{(22)}|^{\frac{1}{2}} \qquad \Sigma^{-1} = \begin{pmatrix} (\Sigma_{(11)})^{-1} & 0\\ 0 & (\Sigma_{(22)})^{-1} \end{pmatrix}$$

$$\circ (x - \mu)' \Sigma(x - \mu) = (X_{(1)} - \mu_{(1)})(X_{(2)} - \mu_{(2)}) \begin{pmatrix} (\Sigma_{(11)})^{-1} & 0 \\ 0 & (\Sigma_{(22)})^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_{(1)} - \mu_{(1)} \\ X_{(2)} - \mu_{(2)} \end{pmatrix} = \\ = (X_{(1)} - \mu_{(1)})'(\Sigma_{(11)})^{-1}(X_{(1)} - \mu_{(1)}) + (X_{(2)} - \mu_{(2)})'(\Sigma_{(22)})^{-1}(X_{(2)} - \mu_{(2)}) \\ (*) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}}|\Sigma_{(11)}|^{\frac{1}{2}}|\Sigma_{(22)}|^{\frac{1}{2}}} e^{xp} \{-\frac{1}{2}(X_{(1)} - \mu_{(1)})'(\Sigma_{(11)})^{-1}(X_{(1)} - \mu_{(1)})\} e^{xp} \{-\frac{1}{2}(X_{(2)} - \mu_{(2)})'(\Sigma_{(22)})^{-1}(X_{(2)} - \mu_{(2)})\} = \\ = f_{X_{(1)}}(x_{(1)}) f_{X_{(2)}}(x_{(2)}) \qquad \qquad (\frac{p}{2} = \frac{q + p - q}{2})$$

• Resultado 3: Sea (como en el Resultado 2)

$$X \sim N_p(\mu, \Sigma)$$
 $(\Sigma > 0)$

con el particionamiento

$$X = \begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} \end{pmatrix} \qquad \mu = \begin{pmatrix} \mu_{(1)} \\ \mu_{(2)} \end{pmatrix} \qquad \Sigma = \begin{pmatrix} \Sigma_{(11)} & \Sigma_{(12)} \\ \Sigma_{(21)} & \Sigma_{(22)} \end{pmatrix}$$

Entonces, se tiene que:

- 1. Los vectores $X_{(1)}$ y $X_{(2)} \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} X_{(1)}$ son independientes.
- 2. Dichos vectores se distribuyen según

$$\circ X_{(1)} \sim N_q(\mu_{(1)}, \Sigma_{(11)}).$$

$$\circ \ X_{(2)} - \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} X_{(1)} \sim N_{p-q} (\mu_{(2)} - \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} \mu_{(1)}, \Sigma_{(22)} - \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} \Sigma_{(12)}).$$

3. La distribución condicionada de $X_{(2)}$ dado $X_{(1)}=x_{(1)}$ es una DNM, de la forma

$$N_{p-q}(\mu_{(2)} + \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1}(x_{(1)} - \mu_{(1)}), \Sigma_{(22)} - \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1}\Sigma_{(12)})$$
(8)

(En adelante, se denotará $\Sigma_{22\cdot 1} = \Sigma_{(22)} - \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} \Sigma_{(12)}$)

• (8) Definimos la matriz

$$C = \begin{pmatrix} I_{(1)} & 0 \\ -\Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} & I_{(2)} \end{pmatrix}$$
 $|C| = 1 \Rightarrow C$ no singular

Consideramos el cambio de variables dado por la transformación:

$$Y = CX = C \begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} - \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} X_{(1)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Y_{(1)} \\ Y_{(2)} \end{pmatrix} = Y \qquad X = C^{-1}Y$$

$$Y \sim N_p(C\mu, C\Sigma C') = N_p(C \begin{pmatrix} \mu_{(1)} \\ \mu_{(2)} \end{pmatrix}, C \begin{pmatrix} \Sigma_{(11)} & \Sigma_{(12)} \\ \Sigma_{(21)} & \Sigma_{(22)} \end{pmatrix} C^{-1}) =$$

$$= N_p(\begin{pmatrix} \mu_{(1)} \\ \mu_2 - \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} \mu_{(1)} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \Sigma_{(11)} & 0 \\ 0 & \Sigma_{(22)} - \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} \Sigma_{(12)} = \Sigma_{22 \cdot 1} \end{pmatrix})$$

Por el Resultado 2, los vectores $X_{(1)}$ y $X_{(2)} - \Sigma_{(21)} \Sigma_{(11)}^{-1} X_{(1)}$ son independientes.

Nos queda ver el punto 3. Al tratarse de una distribución continua

$$\begin{split} f_{X_{(2)}|X_{(1)}=x_{(1)}}(x_{(2)}) &= \frac{f_{X_{(1)}X_{(2)}}(x_{(1)},x_{(2)})}{f_{X_{(1)}}(x_{(1)})} \stackrel{\text{c.v.}}{=} \frac{f_{Y_{(1)}Y_{(2)}}(x_{(1)},x_{(2)} - \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1}x_{(1)}) \cdot 1}{f_{X_{(1)}}(x_{(1)})} &= \\ &= \frac{\frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}}(|\Sigma_{11}||\Sigma_{22\cdot 1}|)^{\frac{1}{2}}}exp\{-\frac{1}{2}[A+B(x_{(2)})]\}}{\frac{1}{(2\pi)^{\frac{q}{2}}|\Sigma_{(11)}|^{\frac{1}{2}}}exp\{-\frac{1}{2}A\}} &= \frac{1}{(2\pi)^{\frac{(p-1)}{2}}|\Sigma_{22\cdot 1}|^{\frac{1}{2}}}exp\{-\frac{1}{2}Bx_{(2)}\} \end{split}$$

Nota: El cambio de variable lo vimos en la sección 1.3.4. Cambio de variables.

$$Cx = \begin{pmatrix} I_{(1)} & 0 \\ -\Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} & I_{(2)} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{(1)} \\ x_{(2)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{(1)} \\ x_{(2)} - \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} x_{(1)} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} - \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} x_{(1)} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \mu_{(1)} \\ \mu_{(2)} - \Sigma_{(21)}\Sigma_{(21)}\Sigma_{(21)}^{-1} \Sigma_{(11)}^{-1} \mu_{(1)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_{(1)} - \mu_{(1)} \\ X_{(2)} - (\mu_{(2)} + \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} (x_1 - \mu_{(1)})) \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} X_{(1)} - \mu_{(1)} \\ X_{(2)} - (\mu_{(2)} + \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} (x_1 - \mu_{(1)})) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sum_{(11)}^{-1} & 0 \\ 0 & \sum_{22\cdot 1}^{-1} \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} X_{(1)} - \mu_{(1)} \\ X_{(2)} - (\mu_{(2)} + \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} (x_1 - \mu_{(1)})) \end{pmatrix} =$$

$$= (X_{(1)} - \mu_{(1)})'\Sigma_{(11)}^{-1} (X_{(1)} - \mu_{(1)}) + (x_{(2)} - (\mu_{(2)} + \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} (X_{(1)} - \mu_{(1)}))'\Sigma_{22\cdot 1}^{-1} (x_{(2)} - (\mu_{(2)} + \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1} (x_{(1)} - \mu_{(1)}))) =$$

$$= A + B(x_{(2)})$$

Por lo que tenemos:

$$N_{p-q}(\mu_{(2)} + \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1}(x_{(1)} - \mu_{(1)}), \Sigma_{(22)} - \Sigma_{(21)}\Sigma_{(11)}^{-1}\Sigma_{(12)})$$

1.5.4. Función característica de la DNM (caso $\Sigma > 0$)

La función característica de la DNM, en el caso no singular ($\Sigma > 0$), puede obtenerse de forma directa a partir de la función de densidad.

• Caracterización 2: Un vector aleatorio p-dimensional X con vector de medias μ y matriz de covarianzas $\Sigma > 0$ tiene una DNM no singular, $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$, si y sólo si su función característica tiene la forma

$$\phi_X(t) = exp\{it'\mu - \frac{1}{2}t'\Sigma t\} \qquad t \in \mathbb{R}^p$$
 (9)

(Observación: Se verá más adelante que en el casos singular, con Σ semidefinida positiva, la función característica tiene la misma expresión formal).

(9)

$$\phi_X(t) = E[e^{it'X}] \qquad \forall t \in \mathbb{R}^p$$

$$\phi_X(t) = \int_{\mathbb{R}^p} e^{it'x} f_X(x) dx = \int_{\mathbb{R}^p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\Sigma|^{\frac{1}{2}}} exp\{it'x - \frac{1}{2}(x-\mu)'\Sigma^{-1}(x-\mu)\} dx =$$

Hacemos un cambio de variable: $\Sigma = CC', Y = C^{-1}(X - \mu) \Rightarrow X = CY + \mu$:

$$= \int_{\mathbb{R}^p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} (|C||C'|)^{\frac{1}{2}}} exp\{it'(CY+\mu) - \frac{1}{2}Y'Y\} |C| dy =$$

$$= e^{it'\mu} \int_{\mathbb{R}^p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}}} exp\{i(t'C)Y - \frac{1}{2}Y'Y\} dy =$$

Llamamos $t'C = \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_p)$.

$$= e^{it'\mu} \int_{\mathbb{R}^p} \frac{1}{(2\pi)^{\frac{1}{2}}} exp\{\sum_{j=1}^p [i\alpha_j y_j - \frac{1}{2} y_j^2]\} dy =$$

$$= \prod_{j=1}^p e^{it_j \mu_j} \phi_{Y_j}(\alpha_j) =$$

donde $\phi_{N(\mu,\sigma^2)}(t) = e^{it\mu - \frac{1}{2}\sigma^2t^2}$, por lo que $\phi_{N(0,1)}(t) = e^{-\frac{1}{2}t^2}$, y como $Y \sim N(0,I_{p\times p}) \Rightarrow Y_j \sim N(0,1)$.

$$= \prod_{j=1}^{p} e^{it_j \mu_j - \frac{1}{2}\alpha_j^2} =$$

$$= exp\{\sum_{j=1}^{p} (it_{j}\mu_{j} - \frac{1}{2}\alpha_{j}^{2})\} = e^{it'\mu - \frac{1}{2}t't\Sigma t}$$

donde hemos usado $\sum_{j=1}^{p} t_j \mu_j = t' \mu$, $\sum_{j=1}^{p} \alpha_j^2 = \alpha' \alpha = t' C C' t = t' \Sigma t$.

■ Recordatorio: X v.a. (multidimensional) ~ $N(\mu, \sigma^2)$, $\mu \in \mathbb{R}, \sigma^2 > 0$. Función característica:

$$\phi_X(t) = e^{it\mu - \frac{1}{2}\sigma^2 t^2} \qquad t \in \mathbb{R}$$

En el caso $Z \sim N(0,1)$, tenemos:

$$\phi_Z(t) = e^{\frac{-1}{2}t^2} \qquad t \in \mathbb{R}$$

- Frente al uso directo de la función de densidad (caso no singular), la función característica es muy útil en la derivación de diversos resultados, algunos de los cuales se ven a continuación.
- Resultado 4: Sean

$$X \sim N_p(\mu_X, \Sigma_X)$$
 $(\Sigma_X > 0)$
 $Y = BX + b$

con B matriz $q \times p$ (cte.) de rango $q \iff q \leq p$ y b vector $q \times 1$ (cte.).

Entonces, se tiene que

$$Y \sim N_q(\mu_Y, \Sigma_Y) = N_q(B\mu_X + b, B\Sigma_X B')$$

(siendo $rango(B\Sigma_X B') = q$, es decir, $B\Sigma_X B' > 0$) (10)

 $\phi_{Y}(t) = E[e^{it'(BX+b)}] = E[e^{it'BX}e^{it'b}] = e^{it'b}E[e^{it'BX}] =$ $= e^{it'b}\phi_{X}(B't) = e^{it'b}exp\{i(B't)'\mu_{X} - \frac{1}{2}(B't)'\Sigma_{X}(B't)\} =$ $= exp\{it'(B\mu_{X} + b) - \frac{1}{2}t'B\Sigma_{X}B't\} = exp\{it'\mu_{y} - \frac{1}{2}t'\Sigma_{Y}t\} \Rightarrow$ $\Rightarrow Y \sim N_{g}(\mu_{Y}, \Sigma_{Y}) = N_{g}(B\mu_{X} + b, B\Sigma_{X}B')$

Sea A una matriz cuadrada no singular $(p \times p)$.

- Si B matriz $(m \times p)$, entonces rango(BA) = rango(B).
- Si C matriz $(p \times n)$, entonces rango(AC) = rango(C).

Si D es una matriz $(m \times n)$, entonces rango(DD') = rango(D'D) = rango(D) = rango(D').

En este caso, tenemos $\Sigma_X = CC'$, por lo que:

$$B\Sigma_X B' = BCC'B' = (BC)(BC)'$$

con B no singular, y rango(C) = q, entonces rango(BC) = rango(B) = q, y por lo tanto, rango((BC)(BC)') = rango(BC) = q.

1.5.5. Marginalización (caso $\Sigma > 0$)

En particular, del resultado anterior, se obtiene el siguiente, sobre normalidad de las distribuciones marginales en una DNM

Resultado 5: Sea

$$X = (X_1, \dots, X_p)' \sim N_p(\mu, \Sigma) \qquad (\Sigma > 0)$$

Entonces, para todo subvector

$$X_r = (X_{r_1}, \dots, X_{r_q})', \qquad r = (r_1, \dots, r_1)', \qquad q \le p$$

 $(con r_1, \ldots, r_1 distintos entre sí)$ se tiene que

$$X_r \sim N_a(\mu_r, \Sigma_r)$$
 $(\Sigma_r > 0)$

siendo

 μ_r el subvector de μ correspondiente a r

 Σ_r la submatriz principal de Σ correspondiente a r

(11)

• (11) Tomamos
$$B_{q \times p} = (b_{ij})_{\substack{i=1,\dots,q\\j=1,\dots,p}} \text{ con } b_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si } j = r_i\\ 0 & \text{si } j \neq r_i \end{cases}$$

$$X_r = BX + b \sim N_q(B\mu + b, B\Sigma_X B')$$

con
$$B\mu + b = B\mu = \mu_r$$
 y $B\Sigma B' = \Sigma_r$, por lo que $X_r \sim N_q(\mu_r, \Sigma_r)$.

1.5.6. Caracterización de la DNM en términos de normalidad de combinaciones lineales de las componentes (caso $\Sigma > 0$)

■ Caracterización 3: Un vector aleatorio p-dimensional $X = (X_1, \ldots, X_p)'$ tiene una DNM no singular si y solo si toda combinación de la forma

$$\alpha' X$$
, $\operatorname{con} \alpha \in \mathbb{R}^p \setminus \{0\}$

tiene una DN univariante no degenerada (i. e., con varianza no nula) (12).

(12)

$$\Rightarrow X \sim N_p(\mu, \Sigma), \Sigma > 0, \ \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_p) \in \mathbb{R}^p \setminus \{0\}.$$
$$Y_{\alpha} = a'X \Rightarrow Y_{\alpha} \sim N(\alpha'\mu, \alpha'\Sigma\alpha)$$

$$\Leftarrow \alpha \in \mathbb{R}^p \setminus \{0\}, Y_{\alpha} = \alpha' X \sim N(\mu_{\alpha}, \sigma_{\alpha}^2), \sigma_{\alpha}^2 > 0.$$

$$\mu_{\alpha} = \alpha' \mu_{X}, \sigma_{\alpha}^2 = \alpha' \Sigma_{X} \alpha > 0.$$

$$\phi_{X}(t) = \phi_{Y_t}(1), t \in \mathbb{R}^p.$$

$$\phi_{Y_t}(s) = \exp\{is\mu_t - \frac{1}{2}\sigma_t^2 s^2\}.$$

$$\phi_{Y_t}(1) = \exp\{it'\mu_t - \frac{1}{2}t'\Sigma_{X}t\} \Rightarrow X \sim N_p\{\mu_{X}, \Sigma_{X}'\}, \Sigma_{X} > 0.$$

1.5.7. Caracterización de la DNM en términos de la densidad esférica estándar (caso $\Sigma>0)$

• Sea $X = (X_1, \dots, X_p)'$ un vector aleatorio con DNM no singular,

$$X \sim N_p(\mu, \Sigma)$$
 $(\Sigma > 0)$

Para alguna elección de una matriz C no singular con $\Sigma = CC'$, consideramos la normalización de X dada por el vector aleatorio

$$Z := C^{-1}(X - \mu) \sim N_p(0, I_p)$$

Definimos ahora el vector aleatorio

$$U := \frac{Z}{||Z||} = \frac{Z}{(Z'Z)^{\frac{1}{2}}}$$

Puesto que $||U|| = ||\frac{Z}{||Z||}|| = \frac{||Z||}{||Z||} = 1$, se tiene que U se distribuye sobre la esfera unidad en \mathbb{R}^p , \mathcal{S}_p . Además, se cumple que

$$U \stackrel{d}{=} HU$$

para toda matriz ortogonal H de dimensión p (i.e., $HH' = H'H = I_p$); es decir, U ha de tener la distribución uniforme sobre S_p (distribución esférica sobre la esfera unidad) (13).

(13) $HU = H \frac{Z}{||Z||} = H \frac{Z}{(Z'Z)^{\frac{1}{2}}} = H \frac{Z}{(Z'H'HZ)^{\frac{1}{2}}} = \frac{HZ}{((HZ)(HZ)')^{\frac{1}{2}}} = \frac{HZ}{||HZ||} \stackrel{*}{=} \frac{HZ}{||Z||} \stackrel{d}{=} \frac{Z}{||Z||} \Rightarrow HU \stackrel{d}{=} U$

* se debe a:

$$Z \sim N_p(0, I_p)$$

$$HZ \sim N_p(H \cdot 0, HI_pH') = N_p(0, I_p)$$

• Un resultado importante: El vector aleatorio

$$U = \frac{Z}{(Z'Z)^{\frac{1}{2}}}$$

y la variable aleatoria

$$R = (Z'Z)^{\frac{1}{2}}$$

son independientes.

(Este resultado se demuestra, en general, para vectores aleatorios con distribución esférica)

• Caracterización 4: Un vector aleatorio p-dimensional $X = (X_1, \ldots, X_p)'$ tiene una DNM no singular,

$$X \sim N_p(\mu, \Sigma)$$
 $(\Sigma > 0)$

si y sólo si las realizaciones de X pueden generarse a partir del siguiente procedimiento (experimento aleatorio):

- 1. Observar el valor de una variable aleatoria $R^2 := V \sim \mathcal{X}_p^2$ (Se identifica V = v).
- 2. Elegir aleatoriamente (i.e., según la distribución uniforme), y de forma independiente, un punto en la esfera p-dimensional de radio $r = \sqrt{v}$ (Se identifica como $Z = (Z_1, \ldots, Z_p)' = (z_1, \ldots, z_p)' = z$).
- 3. Dados un vector de medias μ y una matriz de covarianzas $\Sigma > 0$, eligiendo C no singular tal que $\Sigma = CC'$, obtener el valor de X mediante la expresión $X := CZ + \mu$ (Se identifica $X = x = Cz + \mu$).

1.6. Extensión al caso general, $\Sigma \geq 0$

1.6.1. Introducción

- En el apartado anterior se ha introducido la DNM en el caso $\Sigma > 0$, dándose varias formulaciones equivalentes, una de las cuales se ha adoptado como definición y las otras como caracterizaciones:
 - D En términos de la densidad asociada (se requiere formalmente la condición $|\Sigma| \neq 0$ y, por tanto, $\exists \Sigma^{-1}$).

- C-I Como transformación lineal (no singular) de un vector de componentes independientes con DN univariante estándar.
- C-II En términos de la forma de la función característica.
- C-III Bajo la condición de normalidad (no degenerada) de combinaciones lineales de las componentes.
- C-IV Mediante transformaciones lineales (no singulares) a partir de la densidad esférica estándar y radio aleatorio $\sqrt{\chi_p^2}$ (donde también se requiere explícitamente la existencia de Σ^{-1})
- Con el fin de dar una formulación de la DNM extendida al caso general en que $\Sigma \geq 0$ (pudiendose ser singular, es decir, semidefinida positiva), se observa que [C-I], [C-II] y [C-III] ofrecen una viabilidad más directa, especialmente en el caso de [C-II].
- En este apartado, se trata de introducir dicha formulación extendida partiendo de la identificación de la DNM por su función característica (enfoque [C-II]) y discutiendo las implicaciones con respecto a las otras formas de interpretación.

1.6.2. Sobre la descomposición espectral de la matriz de covarianzas, $\Sigma \geq 0$

• Sea Σ la matriz de covarianzas de algún vector aleatorio p-dimensional. Por ser $\Sigma \geq 0$ y simétrica, puede factorizarse de la forma:

$$\Sigma = H\Lambda H'$$

con H una matriz $p \times p$ ortogonal $(HH' = H'H = I_p)$, Λ una matriz $p \times p$ diagonal, cuyos elementos diagonales distintos son los autovalores de Σ .

Sea $r = rango(\Sigma), r \leq p$. Supongamos, por conveniencia, que las matrices se eligen de modo que

$$\Lambda = \begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

con D una matriz $r \times r$ no singular, escribiendo

$$H = \begin{pmatrix} H_1 & H_2 \end{pmatrix}$$

con H_1 una matriz $p \times r$ y H_2 una matriz $p \times (p-r)$.

Se tiene entonces que

$$\Sigma = \begin{pmatrix} H_1 & H_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} H_1' \\ H_2' \end{pmatrix} = H_1 D H_1'$$

1.6.3. Función característica de la DNM (caso $\Sigma \geq 0$)

Introducimos formalmente la DNM en el caso general ($\Sigma \geq 0$) mediante la identificación de su función característica:

■ Definición (extensión de [C-II]): Un vector aleatorio p-dimensional X con vector de medias μ y matriz de covarianzas $\Sigma \geq 0$ tiene una DNM, $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$, su y sólo si su función característica tiene la forma:

$$\phi_X(t) = exp\{it'\mu - \frac{1}{2}t'\Sigma t\}$$

■ Antes de tratar las extensiones de [C-I] y [C-II] a partir de esta definición, veremos un resultado general sobre transformaciones lineales.

1.6.4. Transformaciones lineales de rango no necesariamente máximo (caso $\Sigma \geq 0$)

Resultado: Sean

$$X \sim N_p(\mu_X, \Sigma_X)$$
 $(\Sigma_X \ge 0)$
 $Y = BX + b$

con B matriz $q \times p$ (cte.) $(\Rightarrow rango(B) \leq \min\{q, p\})$, b vector $q \times 1$ (cte.).

Entonces, se tiene que

$$Y \sim N_q(\mu_Y, \Sigma_Y) = N_q(B\mu_X + b, B\Sigma_X B')$$

(siendo $rango(B\Sigma_X B') \le \min\{rango(B), rango(\Sigma_X)\}$) (1).

(1) $t \in \mathbb{R}^q$,

$$\phi_{Y}(t) = E[e^{it'Y}] = E[e^{it'(BX+b)}] = e^{it'b}E[e^{it'BX}] = e^{it'b}E[e^{i(B't)'X}] = e^{it'b}\phi_{X}(B't) =$$

$$= e^{it'b}[e^{i(B't)\mu_{X} - \frac{1}{2}(B't)'\Sigma_{X}(B't)}] = e^{it'(B\mu_{X} + b) - \frac{1}{2}t'(B\Sigma_{X}B')t} = e^{it'\mu_{Y} - \frac{1}{2}t'\Sigma_{y}t} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow Y \sim N_{a}(B\mu_{X} + b, B\Sigma_{X}B')$$

Para ver el rango:

$$rango(B(\Sigma_X B')) \le \min\{rango(B), rango(\Sigma_X B')\}\$$

Como:

$$rango(\Sigma_X B') \le \min\{rango(\Sigma_X), rango(B)\}$$

tenemos:

$$rango(B\Sigma_X B') \le \min\{rango(B), rango(\Sigma_X)\}\$$

1.6.5. Extensión de la caracterización [C-I] (caso $\Sigma \geq 0$)

- Intuitivamente, en el caso en que la matriz Σ sea singular, la variabilidad del vector aleatorio X, con DNM (versión extendida) podrá ser explicada (con probabilidad 1) en términos de un número de variables aleatorias, con DN univariante e independientes, igual al rango de Σ . A continuación, vemos la argumentación formal para llegar al enunciado de la correspondiente caracterización, como extensión de [C-I].
- A partir de la descomposición espectral de Σ , vista al principio, de la forma:

$$\Sigma = H_1 D H_1'$$

y teniendo en cuenta que

$$HH' = (H_1 \quad H_2) \begin{pmatrix} H'_1 \\ H'_2 \end{pmatrix} = H_1 H'_1 + H_2 H'_2$$

podemos escribir la función característica de X como:

$$\phi_X(t) = e^{it'\mu - \frac{1}{2}t'\Sigma t} = e^{it'HH'\mu - \frac{1}{2}t'H_1DH'_1t} = e^{it'H_1H'_1\mu - \frac{1}{2}t'H_1DH_1t}e^{it'H_2H'_2\mu}$$

• Esta expresión sugiere considerar el cambio de variables lineal

$$Y := H'X = \begin{pmatrix} H_1' \\ H_2' \end{pmatrix} X = \begin{pmatrix} H_1'X \\ H_2'X \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix}$$

de modo que, por ser H ortogonal, se tiene también que X = HY.

Los momentos de primer y segundo orden de Y vienen dados por

$$\mu_y = H'\mu = \begin{pmatrix} H'_1\mu \\ H'_2\mu \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mu_{Y_1} \\ \mu_{Y_2} \end{pmatrix}$$

$$\Sigma_Y = H'\Sigma H = H'H\Lambda H'H = \Lambda = \begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} \Sigma_{Y_1} & 0 \\ 0 & \Sigma_{Y_2} \end{pmatrix}$$

Es decir,

$$Y_1 \sim N_r(H_1'\mu, D)$$

$$Y_2 \sim N_{p-r}(H_2'\mu, 0)$$

(es decir, la distribución degenerada en $H'_2\mu: P[Y_2 = H'_2\mu] = 1$)

 \blacksquare Por tanto, tenemos que la función característica de X se puede interpretar como

$$\phi_X(t) = E[e^{it'X}] = E[E^{it'HY}] = \phi_Y(H't)$$

Con el cambio de variables

$$v := H't = \begin{pmatrix} H'_1 \\ H'_2 \end{pmatrix} t = \begin{pmatrix} H'_1 t \\ H'_2 t \end{pmatrix} =: \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$$

podemos escribir

$$\phi_Y(v) = \phi_X(t) = e^{it'H_1H_1'\mu - \frac{1}{2}t'H_1DH_1't}e^{it'H_2H_2'\mu} = e^{iv_1'\mu_{Y_1} - \frac{1}{2}v_1'\Sigma_{Y_1}v_1}e^{iv_2'\mu_{Y_2}} = \phi_{Y_1}(v_1)\phi_{Y_2}(v_2)$$

Es decir, Y_1 e Y_2 son independientes.

■ Ahora, puesto que $Y_1 \sim N_r(H'_1\mu, D)$, con D > 0, se tiene por [C-I] que Y_1 puede representarse en distribución como

$$Y_1 \stackrel{d}{=} D^{\frac{1}{2}}Z + H_1'\mu$$

con $Z \sim N_R(0, I_r)$.

Para Y_2 se puede escribir

$$Y_2 \stackrel{P-c.s.}{=} H_2' \mu \equiv 0Z + H_2' \mu$$

siendo aquí 0 una matriz $(p-r) \times r$.

Conjuntamente (teniendo en cuenta que $\stackrel{P-c.s.}{=} \Rightarrow \stackrel{d}{=}$), podemos escribir

$$Y = \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix} \stackrel{d}{=} \begin{pmatrix} D^{\frac{1}{2}}Z + H_1'\mu \\ 0Z + H_2' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} D^{\frac{1}{2}} \\ 0 \end{pmatrix} Z + H'\mu$$

Se deshace el cambio de variables multiplicando por H,

$$X = NY \stackrel{d}{=} H \binom{D^{\frac{1}{2}}}{0} Z + HH'\mu = H_1 D^{\frac{1}{2}} Z + \mu$$

Finalmente, denotando $A = H_1 D^{\frac{1}{2}}$, se tiene que

$$X \stackrel{d}{=} AZ + \mu$$

con A matriz $p \times r$ (cte.) de rango $r, Z \sim N_r(0, I_r)$.

• Recíprocamente, es inmediato que si se cumple que

$$X \stackrel{d}{=} AZ + \mu$$

con A matriz $p \times r$ (cte.) de rango r, $Z \sim N_r(0, I_r)$, teniendo en cuenta que la correspondencia biunívoca entre distribuciones y funciones características (teorema de inversión de Paul Lévy), ha de ser

$$\phi_X \equiv \phi_{AZ+\mu}$$

Es decir, para todo $t \in \mathbb{R}^p$

$$\phi_X(t) = \phi_{AZ+\mu}(t) = E[e^{it'(AZ+\mu)}] = e^{it'\mu}E[e^{i(t'A)Z}] = e^{it'\mu}\phi_Z(A't) =$$

$$= e^{it'\mu}e^{-\frac{1}{2}(t'A)(A't)} = e^{it'\mu-\frac{1}{2}t'(AA')t}$$

Por tanto, según la definición general de la DNM dada a partir de la extensión de [C-II],

$$X \sim N_p(\mu, \Sigma)$$

 $con \Sigma_X = AA' > 0.$

• Se puede enunciar, como conclusión, la caracterización siguiente:

Caracterización 1 (caso general): Un vector aleatorio p-dimensional X tiene una DNM, $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ ($\Sigma \geq 0$), si y solo si

$$X \stackrel{d}{=} AZ + \mu$$

con A matriz $p \times r$ (cte.), rango(A) = r, $AA' = \Sigma$, $Z \sim N_r(0, I_r)$.

1.6.6. Extensión de la caracterización [C-III] (caso $\Sigma \geq 0$)

En relación con la caracterización [C-III], el resultado extendido al caso general puede enunciarse de la forma siguiente:

■ Caracterización 3 (caso general): Un vector aleatorio p-dimensional $X = (X_1, \dots, X_p)'$ tiene una DNM (versión extendida) si y solo si toda combinación de la forma

$$\alpha' X$$
 con $\alpha \in \mathbb{R}^p$

tiene una DN univariante (posiblemente degenerada, i.e. con varianza nula) (2).

(La demostración es similar a la correspondiente al caso no singular, con mínimas modificaciones)

(2) \Rightarrow Supongamos $X \sim N_p(\mu, \Sigma) \ (\Sigma \ge 0)$.

Sea $\alpha \in \mathbb{R}^p$ y sea $Y = \alpha' X$.

Tomamos $B_{1\times p}=\alpha',\ b_{1\times 1}=0$. Aplicando el resultado de transformaciones lineales de rango no necesariamente máximo, tenemos:

$$Y_{\alpha} \sim N_1(\alpha'\mu, \alpha'\Sigma\alpha)$$
 con $\alpha'\Sigma\alpha > 0$

en el caso en el que $\alpha' \Sigma \alpha = 0 \Rightarrow$ degenerada.

 \Leftarrow Supongamos $Y_{\alpha} = \alpha' X \sim N_1(\mu_{Y_{\alpha}}, \sigma_{Y_{\alpha}}^2)$, con $\alpha \in \mathbb{R}^p$.

Necesariamente se tiene $\mu_{Y_{\alpha}} = \alpha' \mu$ y $\sigma_{Y_{\alpha}} = \alpha' \Sigma \alpha$, por lo que $X \sim (\mu, \Sigma)$.

Utilizamos el Teorema de la página 8 de vectores aleatorios: La distribución de X queda unívocamente definida por el conjunto de todas las distribuciones univariantes de la forma $\alpha'X$ del siguiente modo:

$$\phi_{Y_t}(1) = \phi_X(t)$$
 con $Y_t = t'X$ (hemos cambiado α por t)

$$\phi_{Y_t}(s) = \exp\{is't'X - \frac{1}{2}s't'\Sigma ts\}$$

para s = 1:

$$\phi_{Y_t}(1) = exp\{it'X - \frac{1}{2}t'\Sigma t\} = \phi_X(t)$$

$$\Rightarrow X \sim N_p(\mu, \Sigma).$$

1.6.7. Discusión en relación con la posible no existencia de densidad en todo \mathbb{R}^p (caso $\Sigma \geq 0$)

• En referencia a la definición basada en la función de densidad, dada para el caso no singular $(\Sigma > 0)$, en el caso general que nos ocupa $(\Sigma \ge 0)$ sólo existirá propiamente la densidad para un subvector, con dimensión igual al rango de la matriz Σ , de un vector obtenido a partir de X mediante un cambio de variables conveniente.

Dicho cambio estará asociado a la descomposición espectral de Σ , y el subvector corresponderá a las componentes generadas por los autovalores estrictamente positivos de Σ .

Es decir, se tiene que la distribución es no singular en un subespacio afín de dimensión $r = rango(\Sigma)$. Para el resto de dimensiones, la distribución es degenerada.

• Análogamente, se podrá dar una representación como distribución simétrica de contornos elípticos restringida al subespacio afín de dimensión $r = rango(\Sigma)$ mencionado.

1.6.8. Normalidad de combinaciones lineales de vectores aleatorios con DNM (versión general) independientes

- Resultado: Sean X_k , $k=1,\ldots,m$, vectores aleatorios p-dimensionales con DNM

$$X_k \sim N_p(\mu_k, \Sigma_k)$$
 respectivemente)

e independientes. Entonces, para cualquier conjunto de matrices A_k , $k=1,\ldots,m$ (ctes.), de dimensión $q \times p$, se verifica que

$$Y := \sum_{k=1}^{m} A_k X_k \sim N_q(\sum_{k=1}^{m} A_k \mu_k, \sum_{k=1}^{m} A_k \Sigma_k A_k')$$
 (3)

■ (3) $X_k \sim N_p(\mu_k, \Sigma_k)$ indep., $A_k \in \mathcal{M}_{q \times p}$ (ctes.) \Rightarrow $\Rightarrow Y = \sum_{k=1}^m A_k X_k \sim N_q(\sum_{i=1}^m A_k \mu_k, \sum_{k=1}^m A_k \Sigma_k A_k').$

Demostración:

$$\phi_Y(t) = E[e^{it'Y}] = E[e^{it'(\sum_{k=1}^m A_k X_k)}] = E[e^{\sum_{k=1}^m it' A_k X_k}] = E[e^{\sum_{i=1}^m i(A_k't)' X_k}] =$$

$$= \prod_{k=1}^m E[e^{i(A_k't)'X_k}] = \prod_{k=1}^m \phi_{X_k}(A_k t X_k) = \prod_{k=1}^m e^{it' A_x \mu_X - \frac{1}{2}t' A_k \Sigma_k A_k't} = e^{\sum_{k=1}^m (it' A_k \mu_k - \frac{1}{2}t' A_k \Sigma_k A_k't)} =$$

$$= e^{it' \sum_{k=1}^m A_k \mu_k - \frac{1}{2}t' \sum_{k=1}^m (A_k \Sigma_k A_k)'t}$$

1.6.9. [Complemento] El "problema de Lévy-Cramér" (teorema de Cramér)

• Como consecuencia del resultado anterior, se tiene, en particular, el siguiente caso simple: Sean X_1 y X_2 vectores aleatorios p-dimensionales con

$$X_1 \sim N_n(\mu_1, \Sigma_1)$$
 $X_2 \sim N_n(\mu_2, \Sigma_2)$

e independientes. Entonces

$$X_1 + X_2 \sim N_n(\mu_1 + \mu_2, \Sigma_1 + \Sigma_2)$$

■ En este caso (i.e. bajo normalidad), se tiene que el recíproco también es cierto: Sean X_1 y X_2 vectores aleatorios p-dimensionales independientes tales que $X_1 + X_2$ tiene DNM. Entonces, X_1 y X_2 tiene también, cada uno, DNM.

- Históricamente, el resultado fue conjeturado por Paul Lévy, aunque no fue demostrado formalmente, por Harald Cramér, hasta 1936, mediante herramientas de la teoría de funciones analíticas, para el caso p = 1 (4).
- (4) $X = X_1 + X_2$ tiene una DNM $\stackrel{C-III}{\Rightarrow} \forall \alpha \in \mathbb{R}^n, \alpha' X$ tiene una DN u. $\alpha' X = \alpha' X_1 + \alpha' X_2$ tiene DN u. $X_1 \text{ y } X_2 \text{ son independientes} \Rightarrow \alpha X_1 \text{ y } \alpha X_2 \text{ son independientes}.$ $\Rightarrow \alpha' X_1 \text{ y } \alpha' X_2 \text{ tienen DN u.}$
- No veremos aquí la demostración. No obstante, es fácil probar (por ejemplo, mediante la caracterización [C-III]) que, partiendo de que el resultado es cierto para p=1, lo es inmediatamente para cualquier p.

1.7. Complemento: Distribuciones esféricas y elípticas

1.7.1. Distribuciones esféricas

- Definición: Se dice que un vector aleatorio $X = (X_1, \dots, X_p)'$ tiene una distribución esférica si X y HX tienen la misma distribución, para toda matriz ortogonal H de dimensión $p \times p$.
- Caracterización 1 (en términos de la densidad, si existe): Un vector aleatorio $X = (X_1, ..., X_p)'$ con distribución de tipo continuo tiene una distribución esférica si y sólo si su función de densidad puede expresarse como

$$f_X(x) = g(x'x)$$

para alguna función escalar $g: \mathbb{R}_0^+ \to \mathbb{R}_0^+$.

• Caracterización 2 (en términos de la función característica): Un vector aleatorio $X = (X_1, \ldots, X_p)'$ tiene una distribución esférica si y sólo si su función característica es de la forma

$$\phi_X(t) = \xi(t't)$$

para alguna función escalar $\xi:\mathbb{R}_0^+\to\mathbb{R}$

- Ejemplo 1: $Z \sim N_p(0, \sigma^2 I_p)$ tiene una distribución esférica.
 - (Observación: Bajo la caracterización 1 se requerirá que la distribución sea no degenerada, i.e. $\sigma^2>0$) (1).
- (1) $Z \sim (0, \sigma^2 I_p)$ Opción 1:

$$f_{Z}(z) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\sigma|^{p}} exp\{-\frac{1}{2}(z-\mu)'\Sigma^{-1}(z-\mu)\} = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\sigma|^{p}} exp\{-\frac{1}{2\sigma^{2}} Z'Z\}$$

$$Z'Z = Y$$

$$g(Y) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{p}{2}} |\sigma|^{p}} exp\{-\frac{1}{2\sigma^{2}} Y\}, g: \mathbb{R}_{0}^{+} \to \mathbb{R}_{0}^{+}$$

Opción 2:

$$\phi_Z(t) = \exp\{it'\mu_Z - \frac{1}{2}t'\Sigma_Z t\} = \exp\{it' \cdot 0 - \frac{1}{2}t'\sigma^2 I_p t\} = \exp\{-\frac{1}{2}\sigma^2 t' t\}$$
$$\xi(t't) = \xi(s) = e^{-\frac{1}{2}\sigma^2 s}, \xi : \mathbb{R}_0^+ \to \mathbb{R}$$

■ Ejemplo 2: Sea X un vector aleatorio con distribución esférica y tal P[X=0]=0. Se define $U:=\frac{X}{||X||}$, para $X\neq 0$, y con cualquier asignación cuando X=0 (por ejemplo, en la propia esfera unidad, $\mathcal{S}_p \subset \mathbb{R}^p$). Entonces U también tiene una distribución esférica (2).

■ Resultado auxiliar: Sean X e Y vectores aleatorios p-dimensionales. Sea $g: \mathbb{R}^p \to \mathbb{R}^q$ una aplicación medible (Borel). Entonces:

$$X \stackrel{d}{=} Y \Rightarrow g(X) \stackrel{d}{=} g(Y)$$

■ Ejemplo 3: Más generalmente, si $X = (X_1, \dots, X_p)'$ es un vector aleatorio p-dimensional con distribución esférica, se tiene entonces que, dada cualquier transformación radial "isotrópica" Borel-medible $h : \mathbb{R}^p \to \mathbb{R}^p$, de la forma

$$h(x) = g(||x||)x,$$
 con $g: \mathbb{R}_0^+ \to \mathbb{R}_0^+$ Borel-medible

el vector aleatorio transformado $h(X) = (h_1(X), \dots, h_p(X))'$ también tendrá una distribución esférica.

• Resultado (extensión de un resultado visto anteriormente):

Si X tiene una distribución esférica con P[X = 0] = 0, y se definen

$$R = ||X|| = (X'X)^{\frac{1}{2}}$$

$$U = \frac{X}{(X'X)^{\frac{1}{2}}} = R^{-1}X,$$
 para $X \neq 0$

(con cualquier asignación para U cuando X=0; por ejemplo, en la propia esfera unicidad $S_p \subset \mathbb{R}^p$), entonces U tiene también una distribución esférica, y R y U son independientes.

■ Este resultado significa que la distribución de X, en el caso de una distribución esférica, viene en realidad determinada por la distribución de la variable aleatorio R.

1.7.2. Definiciones elípticas

■ Definición: Se dice que un vector aleatorio $X = (X_1, ..., X_p)'$ tiene una distribución elíptica, con parámetros dados por un vecor p-dimensional μ y una matriz $(p \times p)$ -dimensional V simétrica y definida positiva, si se puede expresar de la forma

$$X = AZ + \mu$$

con V = AA', A matriz $p \times p$ no singular, Z vector aleatorio con distribución esférica.

Se denotará, en este caso, $X \sim E_p(\mu, V)$.

• Caracterización 1 (en términos de la densidad, si existe): Un vector aleatorio $X = (X_1, \dots, X_p)'$ con distribución de tipo continuo tiene una distribución elíptica si y solo si su función de densidad puede expresarse como

$$f_X(x) = |V|^{-\frac{1}{2}}g((x-\mu)'V^{-1}(x-\mu))$$

para alguna función escalar $g: \mathbb{R}_0^+ \to \mathbb{R}_0^+$.

• Caracterización 2 (en términos de la función característica): Un vector aleatorio $X = (X_1, \dots, X_p)'$ tiene una distribución elíptica su y sólo si su función característica es de la forma

$$\phi_X(t) = e^{it'\mu}\xi(t'Vt)$$

para alguna función escalar $\xi: \mathbb{R}_0^+ \to \mathbb{R}$.

- Ejemplo: $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$, $(\Sigma > 0)$ tiene una distribución elíptica, $X \sim E_p(\mu, \Sigma)$. En este caso, por tanto, se tiene que $V = \Sigma$.
- Observaciones:
 - Si $X \sim E_p(0, \sigma^2 I_p)$, con $\sigma^2 > 0$, entonces X tiene una distribución esférica (y recíprocamente).

• Si para $X \sim E_p(\mu, V)$ existen los momentos E[X] y Cov(X), entonces se tiene que

$$E[X] = \mu$$

$$Cov(X) = \alpha V, \qquad \text{con } \alpha = -2\xi'(0)$$

- Las distribuciones marginales de distribuciones elípticas son elípticas.
- Las distribuciones condicionadas de distribuciones elípticas son elípticas.
- Independencia y normalidad: Sea $X \sim E_p(\mu, V)$, con V una matriz diagonal. Si X_1, \ldots, X_p son (mutuamente) independientes, entonces $X \sim N_p(\mu, V)$.

1.8. Formas cuadráticas basadas en vectores aleatorios con DNM

1.8.1. Motivación

■ Sea $X = (X_1, ..., X_p)'$ un vector aleatorio y sea A una matriz (cte.) $(p \times p)$ -dimensional. Se considera la variable aleatoria dada por la forma cuadrática

Se plantea, en general, el problema de estudiar la distribución de X'AX a partir del conocimiento de la distribución de X.

(Como extensión, si X se reemplaza por una matriz aleatoria de dimensión $p \times q$, la forma cuadrática resultante constituirá una matriz aleatoria de dimensión $q \times q$).

■ En particular, se considera el caso en que $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$, que conduce a la distribución χ^2 no centrada.

La distribución χ^2 no centrada y, definida a partir de ésta, la distribución F no centrada, son fundamentales, como distribuciones de diversos estadísticos de interés, en relación con la inferencia basada en la DNM.

1.8.2. Distribuciones χ^2 y F no centradas

DISTRIBUCIÓN χ^2 CENTRADA.

Recordemos que la distribución χ^2 centrada con n grados de libertad se define como la distribución de la suma de cuadrados de n variables aleatorias independientes con distribución normal estándar:

$$Z = (Z_1, \dots, Z_n)' \sim N_n(0, I_n) \to Y = Z'Z = \sum_{i=1}^n Z_i^2 \sim \chi_n^2$$

Función de densidad: $f_Y(y) = \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}\Gamma(\frac{n}{2})}y^{\frac{n}{2}-1}e^{-\frac{y}{2}}, y > 0.$

Función de distribución: $F_Y(y) = \frac{\gamma(\frac{n}{2}, \frac{y}{2})}{\Gamma(\frac{n}{2})}, y > 0.$

- Nota: Se definen, $\forall z \in \mathbb{C}, \mathcal{R}(z) > 0$,
 - Función gamma: $\Gamma(z) = \int_0^\infty t^{z-1} e^{-t} dt$.
 - Funciones gamma incompletas: para v > 0,

$$\Gamma(z,v) = \int_{v}^{\infty} t^{z-1} e^{-t} dt, \qquad \gamma(z,v) = \int_{0}^{v} t^{z-1} e^{-t} dt$$

Función característica: $\phi_Y(t) = (1 - 2it)^{-\frac{n}{2}}, \forall t \in \mathbb{R}$, de donde se obtienen, en particular, los momentos

$$E[Y] = n$$
$$Var(Y) = 2n$$

DISTRIBUCIÓN χ^2 NO CENTRADA.

■ Definición (resultado): Sea $X = (X_1, ..., X_n)' \sim N_n(\mu, I_n)$. Entonces, la variable aleatoria Y = X'X tiene función de densidad

$$f_Y(y) = e^{-\frac{\delta}{2}} {}_0F_1(; \frac{1}{2}n; \frac{1}{4}\delta y) \frac{1}{2^{\frac{n}{2}}\Gamma(\frac{n}{2})} e^{-\frac{y}{2}} y^{\frac{n}{2}-1}, \text{ para } y > 0$$

siendo $\delta = \mu'\mu$. Se dice que la variable Y tiene distribución χ^2 no centrada con n grados de libertad y parámetro de no centralidad δ , denotándose $\chi_n^2(\delta)$.

■ Nota: En la expresión anterior, ${}_{0}F_{1}$ representa la 'función hipergeométrica generalizada' de órdenes 0 y 1, también llamada función hipergeométrica confluente límite.

(Cuando $\mu = 0$, se tiene la distribución χ_n^2 centrada)

Función característica: $\phi_Y(t) = (1 - 2it)^{-\frac{n}{2}} e^{\frac{it\delta}{1-2it}}, \forall t \in \mathbb{R}$, de donde se obtienen, en particular, los momentos

$$\begin{cases} E[Y] = n + \delta \\ Var(Y) = 2n + 4\delta \end{cases} \tag{1}$$

(1)

$$\begin{split} \Phi_Y(t) &= (1-2it)^{\frac{n}{2}} e^{\frac{it\delta}{1-2it}} \\ &i E[Y] = \frac{\delta}{\delta t} \Phi_Y(t) \mid_{t=0} = \\ &= -\frac{n}{2} (1-2it)^{-\frac{n}{2}-1} (-2i) e^{\frac{it\delta}{1-2it}} + (1-2i)^{-\frac{n}{2}} \frac{i\delta(1-2it) + 2i(it\delta)}{(1-2it)^2} e^{\frac{it\delta}{1-2it}} \mid_{t=0} = i(n+\delta) \Rightarrow \\ &\Rightarrow E[Y] = n+\delta \end{split}$$

$$i^{2}E[Y^{2}] = \frac{\delta^{2}}{\delta t^{2}}\Phi_{Y}(t) \mid_{t=0} = \frac{\delta}{\delta t} [ni(1-2it)^{-\frac{n}{2}-1}e^{\frac{it\delta}{1-2it}} + (1-2it)^{-\frac{n}{2}-2}i\delta e^{\frac{it\delta}{1-2it}}] \mid_{t=0} = \frac{\delta}{\delta t} [(ni(1-2it)^{-1} + \delta i(1-2it)^{-2})\Phi_{Y}(t)]_{t=0} = [....] = -2n - 4\delta + i^{2}(n+\delta)^{2} = \\ = -(n^{2} + 2n + 2n\delta + 4\delta + \delta^{2}) \Rightarrow E[Y^{2}] = n^{2} + 2n + 2n\delta \\ Var[Y] = E[Y^{2}] - E[Y]^{2} = n^{2} + 2n + 2n\delta + 4\delta + \delta^{2} - (n+\delta)^{2} = 2n + 4\delta$$

- Nota: $X \sim N(\mu, \sigma^2) \Rightarrow \phi_{X^2}(t) = \frac{1}{(1-2i\sigma^2t)} exp\{\frac{it\mu}{1-2i\sigma^2t}\}.$
- ullet Un resultado de interés: Si Y_1 y Y_2 son variables aleatorias independientes con

$$Y_1 \sim \chi_{n_1}^2(\delta_1), \qquad Y_2 \sim \chi_{n_2}^2(\delta_2)$$

entonces se tiene que

$$Y_1 + Y_2 \sim \chi^2_{n_1 + n_2} (\delta_1 + \delta_2)$$
 (2)

 \bullet (2) $Y = Y_1 + Y_2$.

$$\begin{split} \Phi_Y(t) &= E[e^{it(Y_1 + Y_2)}] = E[E^{itY_1 + itY_2}] \overset{Y_1, Y_2 \text{ ind}}{=} E[e^{itY_1}] E[e^{itY_2}] = \Phi_{Y_1}(t) \Phi_{Y_2}(t) \\ & Y_1 \sim \chi^2_{n_1}(\sigma_1), Y_2 \sim \chi^2_{n_2}(\sigma_2) \\ & Y_1 + Y_2 \sim \chi^2_{n_1 + n_2}(\sigma 1 + \sigma 2) \end{split}$$

DISTRIBUCIÓN F CENTRADA

Recordemos que la distribución F centrada con (n_1, n_2) grados de libertad se define como la distribución del cociente:

$$F = \frac{\frac{Y_1}{n_1}}{\frac{Y_2}{n_2}}$$

con $Y_1 \sim \chi_{n_1}^2$ e $Y_2 \sim \chi_{n_2}^2$ (ambas centradas), independientes. Se denota F_{n_1,n_2} .

Puede verse como la distribución del cociente

$$\frac{\frac{1}{n_1} Z'_{(1)} Z_{(1)}}{\frac{1}{n_2} Z'_{(2)} Z_{(2)}} = \frac{\frac{1}{n_1} \sum_{k=1}^{n_1} Z_{1k}^2}{\frac{1}{n_2} \sum_{l=1}^{n_2} Z_{2k}^2}$$

con: $Z_{(1)} = (Z_{11}, \dots, Z_{1n_1})' \sim N_{n_1}(0, I_{n_1}), \ Z_{(2)} = (Z_{21}, \dots, Z_{2n_1})' \sim N_{n_2}(0, I_{n_2}), \ Z_{(1)} \ y \ Z_{(2)}$ independientes; equivalentemente,

$$Z = \begin{pmatrix} Z_{(1)} \\ Z_{(2)} \end{pmatrix} \sim N_{n_1 + n_2}(0, U_{n_1 + n_2})$$

Función de densidad: con $n_1, n_2 \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$,

$$g_F(f) = \frac{1}{fB(\frac{n_1}{2}, \frac{n_2}{2})} \left(\frac{n_1 f}{n_1 f + n_2}\right)^{\frac{n_1}{2}} \left(1 - \frac{n_1 f}{n_1 f + n_2}\right)^{\frac{n_2}{2}}$$

Función de distribución: $G_F(f) = I_{\frac{n_1 f}{n_1 f + n_2}}(\frac{n_1}{2}, \frac{n_2}{2}), f \ge 0.$

- Nota: Se definen, $\forall a, b \in \mathbb{C}$, con $\mathcal{R}(a)$, $\mathbb{R}(b) > 0$,
 - Función beta: $B(a,b) = \frac{\Gamma(a)\Gamma(b)}{\Gamma(a+b)} = \int_0^1 t^{a-1} (1-t)^{b-1} dt$.
 - Función beta incompleta: para $x \in [0,1]$, $B(x;a,b) = \int_0^x t^{a-1} (1-t)^{b-1} dt$, (para x=1 se tiene la función beta completa).
 - Función beta incompleta regularizada: $I_x(a,b) = \frac{B(x;a,b)}{B(a,b)}$.

Función característica (versión corregida de Philips (1982)):

$$\phi_F(t) = \frac{\Gamma(\frac{n_1+n_2}{2})}{\Gamma(\frac{n_2}{2})} U(\frac{n_1}{2}, 1 - \frac{n_2}{2}; -\frac{n_2}{n_1} it)$$

 Nota: En la expresión anterior, U representa la función hipergeométrica confluente de segunda especie,

$$U(a,b;z) = \frac{\Gamma(1-b)}{\Gamma(a+1-b)} {}_{1}F_{1}(a;b;z) + \frac{\Gamma(b-1)}{\Gamma(a)} z^{1-b} {}_{1}F_{1}(a+1-b;2-b,z)$$

con $_1F_1$ la 'función hipergeométrica generalizada de órdenes 1 y 1', también llamada función de Kimar de primera especie).

Se obtienen, en particular, los momentos

$$E[F] = \frac{n_2}{n_2 - 2}$$
, para $n_2 > 2 (= \infty \text{ si } n_2 \in (0, 2])$

$$Var(F) = \frac{2n_2^2(n_1 + n_2 - 2)}{n_1(n_2 - 2)^2(n_2 - 4)}$$
, para $n_2 > 4 (= \infty \text{ si } n_2 \in (2, 4])$

DISTRIBUCIÓN F NO CENTRADA

 \blacksquare Definición (resultado): Sean $Y_1 \sim \chi^2_{n_1}(\delta)$ e $Y_2 \sim \chi^2_{n_2}$, independientes. Entonces, la variable

$$F = \frac{\frac{Y_1}{n_1}}{\frac{Y_2}{n_2}}$$

tiene función de densidad

$$g_F(f) = e^{-\frac{\delta}{2}} {}_1F_1(\frac{1}{2}(n_1 + n_2); \frac{1}{2}n_1; \frac{-\frac{1}{2}\frac{n_1}{n_2}\delta f}{1 + \frac{n_1}{n_2}f})$$

$$\times \frac{\Gamma(\frac{1}{2}(n_1 + n_2))}{\Gamma(\frac{1}{2}n_1)\Gamma(\frac{1}{2}n_2)} \frac{f^{\frac{n_1}{2} - 1}(\frac{n_1}{n_2})^{\frac{n_1}{2}}}{(1 + \frac{n_1}{n_2}f)^{\frac{(n_1 + n_2)}{2}}}, \quad \text{para } f > 0$$

Se dice que F tiene distribución F no centrada con n_1 y n_2 grados de libertad y parámetro de no centralidad σ , denotándose $F_{n_1,n_2}(\delta)$.

Función característica (versión corregida de Philips (1982)):

$$\phi_F(t) = \frac{e^{-\frac{1}{2}\delta}}{\Gamma(\frac{1}{2}n_2)} \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(\frac{\delta}{2})^j}{j!} \Gamma(\frac{1}{2}n_1 + \frac{1}{2}n_2 + j) U(\frac{n_1}{2} + j, 1 - \frac{n_2}{2}; -\frac{n_1}{n_2}it)$$

Se obtienen, en particular, los momentos

$$E[F] = \frac{n_2(n_1 + \delta)}{n_1(n_2 - 2)}, \text{ para } n_2 > 2(= \infty \text{ si } n_2 \in (0, 2])$$

$$Var(F) = 2(\frac{n_2}{n_1})^2 \frac{(n_1 + \delta)^2 + (n_1 + 2\delta)(n_2 - 2)}{(n_2 - 2)^2(n_2 - 4)}, \text{ para } n_2 > 4(= \infty \text{ si } n_2 \in (2, 4])$$

1.8.3. Formas cuadráticas X'AX, con $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ ($\Sigma > 0$)

A continuación veremos algunos resultados relativos a la distribución de formas cuadráticas del tipo

con $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ ($\Sigma > 0$) y A una matriz (cte.) $(p \times p)$ -dimensional simétrica.

■ De forma preliminar, se puede hacer un estudio directo de los momentos de primer y segundo orden:

Sea $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ ($\Sigma > 0$) y A una matriz (cte.) $(p \times p)$ -dimensional simétrica. Entonces,

(a)
$$E[X'AX] = tr(A\Sigma) + \mu'A\mu$$
 (3).

(b)
$$Var(X'AX) = 2tr((A\Sigma)^2) + 4\sigma'A\Sigma A\mu$$
.

(Observación: El resultado (a) no requiere la hipótesis de normalidad, solo la existencia de la esperanza)

• (3) $(X \sim N_p(\mu, \Sigma) \Rightarrow E[X'AX] = tr(A\Sigma) + \mu'A\mu$.

$$E[X'AX] = E[tr(X'AX)] = E[tr(AXX')] = tr(E[AXX']) = tr(AE[XX'])$$

donde hemos usado que X'AX es de dim 1 y que tr(CB) = tr(BC).

Usaremos ahora que:

$$E[XX'] = \Sigma + \mu\mu'$$

ya que:

$$\Sigma = E[(X - \mu)(X - \mu)'] = E[XX'] - E[X\mu'] - E[\mu X'] + E[\mu \mu'] =$$

$$= E[XX'] - \mu'E[X] - \mu E[X'] + \mu \mu' = E[XX'] - \mu'\mu - \mu \mu' + \mu \mu' = E[XX'] - \mu \mu'$$

Entonces:

$$E[X'AX] = tr(AE[XX']) = tr(A(\Sigma + \mu\mu')) = tr(A\Sigma + A\mu\mu') =$$

$$= tr(A\Sigma) + tr(A\mu\mu') = tr(A\Sigma) + tr(\mu'A\mu) = tr(A\Sigma) + \mu'A\mu$$

■ Resultado 1:

Sea $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ ($\Sigma > 0$). Entonces:

1.
$$(X - \mu)' \Sigma^{-1} (X - \mu) \sim \chi_p^2$$
 (4).

2.
$$X'\Sigma^{-1}X \sim \chi_p^2(\delta)$$
, con $\delta = \mu'\Sigma^{-1}\mu$ (5).

• (4) $X \sim N_p(\mu, \Sigma), \Sigma > 0, \Sigma = CC'.$ Hacemos el cambio $Y = C^{-1}(X - \mu) \sim N_p(0, I_p).$

$$(X - \mu)' \Sigma^{-1} (X - \mu) = (X - \mu)(CC')^{-1} (X - \mu) = (X - \mu)(C^{-1})'C^{-1} (X - \mu) = Y'Y$$

Como $Y \sim N_n(0, I_n) \Rightarrow YY' \sim \chi_n^2$.

• (5)
$$V = C^{-1}X \sim N_p(C^{-1}\mu, C^{-1}\Sigma(C^{-1})') \equiv N_p(C^{-1}\mu, C^{-1}CC'(C^{-1})') \equiv N_p(C^{-1}\mu, I_p).$$

$$X'\Sigma^{-1}X = X'(CC')^{-1}X = [...] = V'V$$

Como $V \sim N_p(C^{-1}\mu, I_p) \Rightarrow V'V \sim \chi_p^2((C^{-1}\mu)'(C^{-1}\mu)) \equiv \chi_p^2(\mu \Sigma^{-1}\mu)$, donde hemos usado:

$$(C^{-1}\mu)'(C^{-1}\mu) = \mu'(C^{-1})'C^{-1}\mu = \mu'(CC')^{-1}\mu = \mu'\Sigma^{-1}\mu$$

Resultado 2:

Sea $X \sim N_p(\mu, I_p)$ y sea B una matriz (cte.) $(p \times p)$ -dimensional simétrica. Entonces, X'BXtiene una distribución χ^2 no centrada si y sólo si B es idempotente (i.e. $B^2 = B$), en cuyo caso los grados de libertad y el parámetro de no centralidad son, respectivamente, k = rango(B) = tr(B) $y \delta = \mu' B \mu$ (6).

(6)

 \Rightarrow Supongamos $X'BX \sim \chi_k^2(\delta)$. Sea r = rango(B). Por ser B simétrica podemos escribir la diagonalización

$$H'BH = D \qquad (\iff B = HDH')$$

siendo H matriz $p \times p$ ortogonal y D una matriz $p \times p$ diagonal.

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & \dots & \lambda_r & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

siendo $\lambda_1, \ldots, \lambda_r \neq 0$.

Transformamos X mediante H, V = H'X, siendo entonces

$$V \sim N_p(H'\mu, H'\Sigma H) \equiv N_p(H'\mu, I_p) \equiv N_p(\mathcal{V}, I_p)$$

Podemos escribir:

$$X'BX = X'HDH'X = V'DV = \sum_{j=1}^{r} \lambda_j V_j^2$$

Cada V_j^2 tiene distribución $V_j^2 \sim \chi_1^2$ (\mathcal{V}_j^2), siendo V_1^2, \dots, V_r^2 independientes. La función característica de X'BX se obtienen como:

$$\Phi_{X'BX}(t) = \Phi_{\sum_{j=1}^{r} \lambda_{j} V_{j}^{2}}(t) = \prod_{j=1}^{r} \Phi_{\lambda_{j} V_{j}^{2}}(t) = \prod_{j=1}^{r} \Phi_{V_{j}^{2}}(\lambda_{j} t)$$

Cada función característica individual $\Phi_{V_i^2}(\cdot)$ es de la forma:

$$\Phi_{\chi_1^2(\delta)}(s) = (1 - 2is)^{-\frac{1}{2}} exp\{\frac{is\delta}{1 - 2is}\}$$

con $\delta = \mathcal{V}_j^2$. Luego, conjuntamente, se tiene:

$$\Phi_{X'BX}(t) = \prod_{j=1}^{r} (1 - 2i\lambda_j t)^{-\frac{1}{2}} exp\left\{\frac{i\lambda_j t \mathcal{V}_j^2}{1 - 2i\lambda_j t}\right\} =$$

$$= (\prod_{j=1}^{r} (1 - 2i\lambda_j t)^{-\frac{1}{2}}) exp\{it \sum_{j=1}^{r} \frac{\lambda_j \mathcal{V}_j^2}{1 - 2i\lambda_j t}\}$$

Por otra parte, al ser $X'BX \sim \chi_k^2(\delta)$, se tiene que:

$$\Phi_{X'BX}(t) = (1 - 2it)^{-\frac{k}{2}} exp\{\frac{it\delta}{1 - 2it}\}\$$

Igualando las dos expresiones (para todo $t \in \mathbb{R}$), han de ser:

$$\circ \ \lambda_j = 1 \qquad j = 1, \dots, r.$$

$$\circ \ \delta = \sum_{j=1}^r \lambda_j \mathcal{V}_j^2 = \sum_{j=1}^r \mathcal{V}_j.$$

$$\circ r = k.$$

En consecuencia

$$H'BH = D = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & \dots & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

que es una matriz idempotente, es decir, (H'BH)(H'BH) = H'BH. Entonces:

$$(H'BH)(H'BH) = H'B^2H = H'BH \Rightarrow B^2 = B$$

por lo que B es idempotente. Además:

$$\delta = \sum_{i=1}^{r} \mathcal{V}_{j}^{2} = \mathcal{V}' D \mathcal{V} = (H'\mu)' D(H'\mu) = \mu' H D H' \mu = \mu' B \mu$$

 \Leftarrow Supongamos B (simétrica) es idempotente y de rango k. Podemos escribir:

$$H'BH = \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

para alguna matriz ortogonal H.

Definimos el vector:

$$V = H'X \sim N_p(H'\mu, H'I_pH) \equiv N_p(H'\mu, I_p)$$

Por tanto, dado que podemos escribir:

$$X'BX = X'H \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} H'X = V' \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} V = \sum_{i=1}^k V_j^2$$

y, puesto que las variables V_1, \ldots, V_k son independientes, se tiene que:

$$X'BX \sim \chi_k^2(\delta)$$

con parámetro de no centralidad:

$$\delta = E[V'] \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} E[V]$$

donde $E[V] = H'\mu$, así que tenemos:

$$\delta = (H'\mu)' \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} (H'\mu) = \mu' H \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} H'\mu = \mu' B\mu$$

- Resultados auxiliares:
 - Una matriz simétrica es idempotente si y sólo si sus autovalores son 0 o 1.
 A parir de esto, si B simétrica idempotente, entonces:

$$rango(B) = tr(B)$$

- (Lema 10.1.2 Harville, p. 134) Sea A una matriz cuadrada. Entonces:
 - 1. A' es idempotente \iff A es idempotente.
 - 2. I A es idempotente $\iff A$ es idempotente.
- Resultado 3: Sea $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ ($\Sigma > 0$). Supongamos el particionamiento

$$X = \begin{pmatrix} X_{(1)} \\ X_{(2)} \end{pmatrix}, \qquad \mu = \begin{pmatrix} \mu_{(1)} \\ \mu_{(2)} \end{pmatrix}, \qquad \Sigma = \begin{pmatrix} \Sigma_{(11)} & \Sigma_{(12)} \\ \Sigma_{(21)} & \Sigma_{(22)} \end{pmatrix}$$

con $X_{(1)}$ y $\mu_{(1)}$ subvectores q-dimensionales y $\Sigma_{(11)}$ submatriz $(q \times q)$ -dimensional. Entonces,

$$Q := (X - \mu)' \Sigma^{-1} (X - \mu) - (X_{(1)} - \mu_{(1)})' \Sigma_{(11)}^{-1} (X_{(1)} - \mu_{(1)}) \sim \chi_{p-1}^2$$
 (7)

• (7) Como $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ con $\Sigma > 0$, se puede descomponer $\Sigma = CC'$. Ponemos $C = \begin{pmatrix} C_{(1)} \\ C_{(2)} \end{pmatrix}$, tal que $\Sigma = CC' = \begin{pmatrix} C_{(1)}C'_{(1)} & C_{(1)}C'_{(2)} \\ C_{(2)}C'_{(1)} & C_{(2)}C'_{(2)} \end{pmatrix}$.

Normalizamos, definiendo $Y=C^{-1}(X-\mu) \Rightarrow X=CY+\mu, \ Y\sim N_p(0,I_p),$ luego $X_{(1)}=C_{(1)}Y+\mu_{(1)}.$

$$Q = (CY')\Sigma^{-1}(CY) - Y'C'_{(1)}(C_{(1)}C'_{(1)})^{-1}C_{(1)}Y \Rightarrow$$

$$\Rightarrow Q = Y'C'(CC')^{-1}CY - [...] = Y'[I_p - C'_{(1)}(C_{(1)}C'_{(1)})^{-1}C_{(1)}]Y$$

$$[C_{(1)}^{\prime}(C_{(1)}C_{(1)}^{\prime})^{-1}C_{(1)}]^{2} = C_{(1)}^{\prime}(C_{(1)}C_{(1)}^{\prime})^{-1}C_{(1)}C_{(1)}^{\prime}(C_{(1)}C_{(1)}^{\prime})^{-1}C_{(1)} = C_{(1)}^{\prime}I_{q}(C_{(1)}C_{(1)}^{\prime})^{-1}C_{(1)}$$

$$\exists B \text{ tal que } B^2 = B \text{ y } Q = YBY \sim \chi_k^2(\delta), \ \delta = \mu' B \mu = 0' B 0 = 0, \ k = rango(B) = tr(B) = tr(I_p) - tr(C'_{(1)}(C_{(1)}C'_{(1)})^{-1}C_{(1)}) = p - tr(C_{(1)}C'_{(1)}(C_{(1)}C_{(1)})^{-1}) = p - q.$$

$$= I_q$$

Resultado 4:

Sea $X \sim N_p(\mu, \Sigma)$ ($\Sigma > 0$) y sea B una matriz (cte.) $(p \times p)$ -dimensional simétrica. Entonces, X'BX tiene una distribución $\chi_k^2(\delta)$, con k = rango(B) y $\delta = \mu'B\mu$, si y sólo si $B\Sigma$ es idempotente (i.e. $(B\Sigma)^2 = B\Sigma$; equivalentemente, en este caso, $B\Sigma B = B$) (8).

• (8) Sea $\Sigma = CC'$, con $C_{p \times p}$ no singular. Sea $Y = C^{-1}X$. Entonces $Y \sim N_p(C^{-1}\mu, C^{-1}\Sigma(C^{-1})') \equiv N_p(C^{-1}\mu, I_p)$.

Entonces X'BX = (CY)'B(CY) = Y'C'BCY. Por el Resultado 2 tenemos:

$$X'BX \sim \chi_k^2(\delta) \iff C'B \text{ idempotente}$$

Hay que probar entonces que C'BC es idempotente $\iff B\Sigma$ es idempotente.

$$B\Sigma$$
 idempotente $\iff (B\Sigma)(B\Sigma) = B\Sigma \iff (BCC')(BCC') = BCC' \iff BCC'BCC'(C')^{-1} = BCC'(C')^{-1} \iff BCC'BC = BC \iff \iff (C')BCC'BC = (C')BC \iff (C'BC)'(C'BC) = C'BC \iff C'BC$ idempotente

Además, por el resultado 2:

$$k = rango(C'BC) = tr(C'BC) = tr(BCC') = tr(B\Sigma) = rango(B\Sigma) = rango(B)$$

 $\delta = (C^{-1}\mu)'(C'BC)(C^{-1}\mu) = \mu'(C')^{-1}C'BCC^{-1}\mu = \mu'B\mu$

1.8.4. APÉNDICE: Funciones hipergeométricas generalizadas

Definición: Se denomina función hipergeométrica generalizada de órdenes p y a a

$$_{p}F_{q}(a_{1},\ldots,a_{p};b_{1},\ldots,b_{q};z):=\sum_{k=0}^{\infty}\frac{(a_{1})_{k}\ldots(a_{p})_{k}}{(b_{1})_{k}\ldots(b_{p})_{k}}\frac{z^{k}}{k!}$$

donde $(a)_k = a(a+1)\dots(a+k-1)$, siendo $a_1,\dots,a_p,b_1,\dots,b_q$ parámetros (posiblemente complejos) y $z\in\mathbb{C}$ el argumento de la función.

- Algunas observaciones:
 - Ningún parámetro b_j puede ser 0 o un entero negativo (en este caso, uno de los denominadores de la serie sería 0 a partir de un cierto k).
 - Si algún parámetro en el numerador es 0 o un entero negativo, los términos de la serie se anulan a partir de un cierto k y queda un polinomio en z.
 - La serie
 - \circ converge para todo z finito si p < q.
 - o converge para |z| < 1 y diverge para |z| > 1 si p = q + 1.
 - o diverge para todo $z \neq 0$ si p > q + 1.
 - El término 'generalizada' se refiere a que ${}_{p}F_{q}$ es una generalización de la función hipergeométrica cñásica (o gaussiana), ${}_{2}F_{1}$.

- ${}_{1}F_{1}$ se denomina función hipergeométrica confluente.
- ${}_{0}F_{1}$, definida como

$$_{0}F_{1}(;b;z) := \lim_{a \to \infty} {}_{1}F_{1}(a;b;\frac{z}{a})$$

se denomina función hipergeométrica confluente límite.

1.9. Temario examen

- Fundamentación probabilística \rightarrow No entra.
- Aspectos generales sobre vectores aleatorios:
 - Propiedad 3 de Esperanza y covarianzas si entra.
 - Normalización: $Z \sim (0_p, I_{p \times p})$ si entra.
 - Propiedades [...] = k si entra.
 - Semidefinida positiva: Observación 2 si entra.
 - Teorema $\alpha'X$ de función característica si entra.
 - Caso lineal del teorema de cambio de variable si entra.
- Caso $\Sigma > 0$ entra casi entero:
 - Algunas propiedades: Caso (3) sobre el condicionamiento no entra.
 - Caracterización en términos de la densidad esférica, el resultado sobre U y Z independientes no entra.
- Caso $\Sigma \geq 0$ entra casi entero:
 - Extensión de la caracterización C-I es importante que sepamos la diferencia con el caso no general.
 - Discusión en relación con la posible no existencia de densidad en todo \mathbb{R}^p si entra.
 - Resultado sobre normalidad de combinaciones lineales de vectores aleatorios con DNM no entra.
 - El Complemento del problema de Lévy-Crámer, la generalización asumiendo que es cierto para 1 si entra.
- Distribuciones esféricas y elípticas.
 - Los 3 ejemplos entran.
 - El resultado de independencia no entra.
 - Distribuciones elípticas entran sin demostraciones.
 - $\bullet\,$ El ejemplo de demostraciones elípticas de $V=\Sigma$ si entra.
- Formas cuadráticas basadas en vectores aleatorios con DNM.
 - No hay que aprenderse las funciones de densidad ni características.
 - Saber calcular los momentos a partir de la característica si entra.
 - Resultado sobre χ^2 si entra.
 - Si hay que saber como se definen las distribuciones.
 - Formas cuadráticas X'AX entra el resultado a).
 - La prueba del resultado 2 no entra.

- El apéndice no entra.
- Ejercicios: no va a haber ejercicios de tipo numérico, como los 7, 8 y 9 de la relación.
- Los ejercicios extra son interesantes.

2 preguntas de teoría y 2 problemas. Entre las preguntas de teoría podemos tener varias opciones entre las cuales elegimos $2.\,$