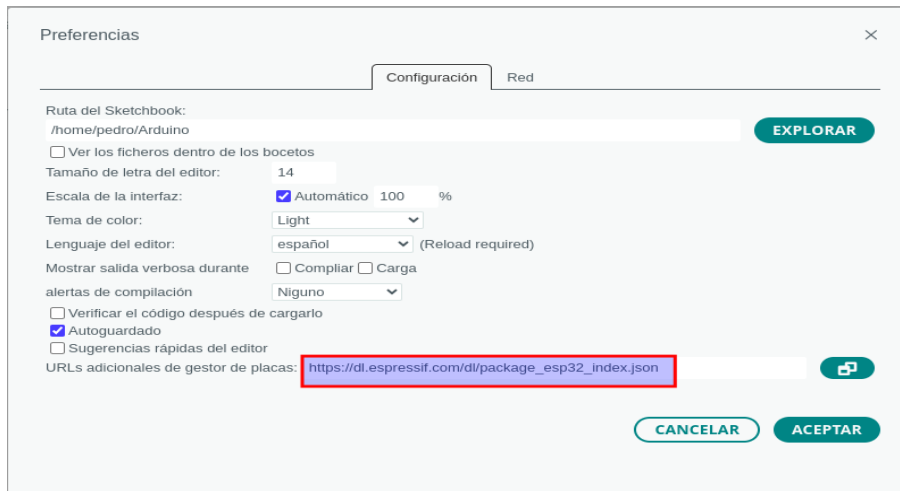


ESP32 CAM

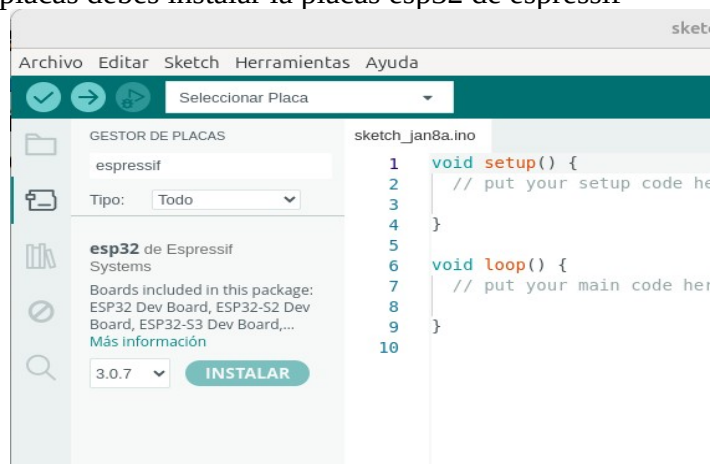
1.- Instalar IDE de Arduino para tu sistema operativo. <https://www.arduino.cc/en/software>

2.- Añadir soporte para placas ESP32 de espressif:

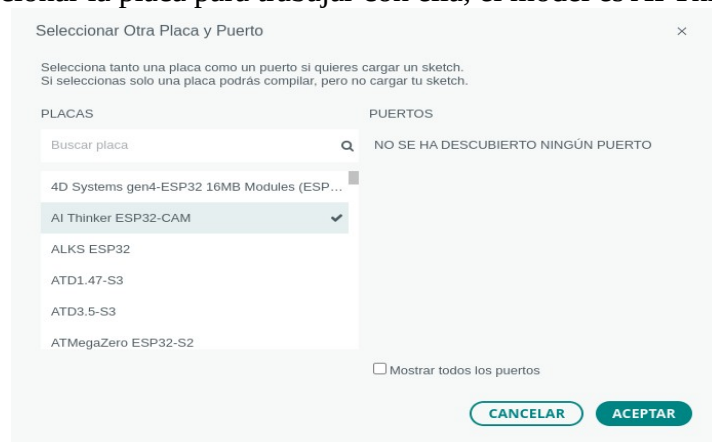
Para ello vamos a menú archivo > preferencias > configuración y añadimos Url adicionales de gestor de placas: https://dl.espressif.com/dl/package_esp32_index.json



Ahora en el gestor de placas debes instalar la placas esp32 de espressif



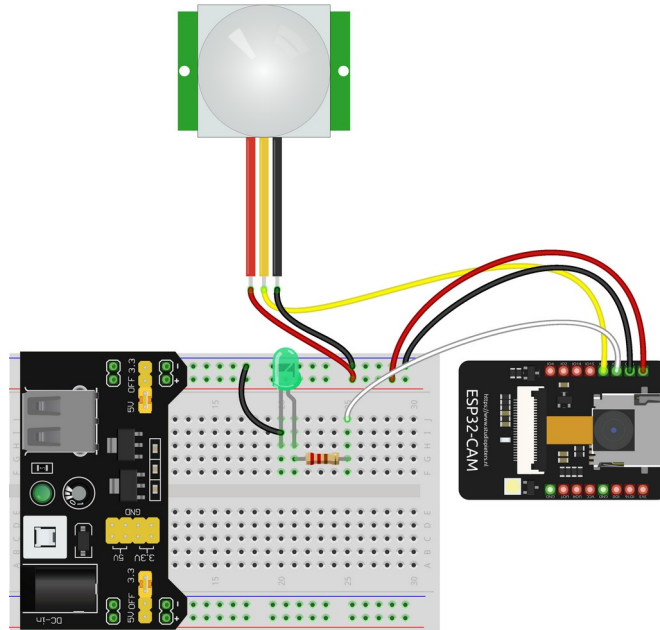
Ahora podemos seleccionar la placa para trabajar con ella, el model es AI Thinker ESP32-CAM:



3.- Desarrollo de proyecto de ESP32-CAM con sensor PIR y Telegram.

<https://www.hackster.io/c010rblind3ngineer/esp32-cam-with-pir-motion-sensor-plus-telegram-7040a4>

3.1- Conectamos según el esquema, el led lo ha puesto al pin 12 y el pir al 13, cambiar en el software si es otro vuestro conexionado.



3.2- En el software tenemos que configurar las red wifi a la que me conecto.

```
const char* ssid = "ENTER YOUR WIFI NETWORK";  
const char* password = "*****";
```

las credenciales de telegram el Token del bot y el ID del grupo o chat de telegram

```
// Initialize Telegram BOT
```

```
String BOTtoken = "*****.*****"; // your Bot Token (Get  
from Botfather)
```

```
// Use @myidbot to find out the chat ID of an individual or a group
```

```
// Also note that you need to click "start" on a bot before it can
```

```
// message you
```

```
String CHAT_ID = "*****";
```

Compilamos y vemos las librerías que nos hacen falta y las instalamos en el gestor de bibliotecas, que son: universalTelegramBot y sus dependencias ArduinoJson.

3.3- Configuración de telegram

Creamos un bot con botfather, le ponemos nombre y nos da el API Token, que se pone en el software.

Creamos un grupo de telegram, añadimos al bot creado y añadimos también al bot IDBot.

Ahora ponemos en el grupo la orden [/getgroupid@myidbot](#) y nos da el ID del grupo para ponerlo en el software.

Al grupo de telegram podemos añadir usuarios o hacerlo público, para que disfruten varias personas de él.

Ahora es el momento de subir el software a la placa.

3.4- Trabajar con la placa: ahora podrá tomar fotos con pir o pulsador (según lo conectado), y en telegram tiene órdenes /start /photo /flash

Mis datos:

Mi grupo esp32cambird

Mi bot esp32cambird_bot