IA525-atividade-03

Pedro Henrique Andrade Trindade

0.0.1 Atividade 03: Filtragem de Sinais

0.0.2 Questão 1:

Mostre que o problema de filtragem com regularização de Tikhonov pode ser formulado como um problema de quadrados mínimos. Mostre que o problema de filtragem com regularização do tipo LASSO pode ser formulado como um problema de otimização quadrática. Conclua que os dois problemas de otimização propostos são convexos.

Resposta: O segrego para transformar o problema de regularização de Tikhonov como um problema de quadrados mínimos é interpretar os dois termos que se somam como um operador conjunto, isto é, tome

$$\tilde{A} = \begin{bmatrix} A \\ \sqrt{\delta}D \end{bmatrix}, \quad \tilde{b} = \begin{bmatrix} b \\ 0 \end{bmatrix}$$

Assim temos

$$\max_{u \in \mathbb{R}^n} \left\| \tilde{A}u - \tilde{b} \right\|_2^2$$

Recuperamos o problema original expandindo os termos:

$$\left\|\tilde{A}u-\tilde{b}\right\|_{2}^{2}=\left\|\begin{bmatrix}A\\\sqrt{\delta}D\end{bmatrix}u-\begin{bmatrix}b\\0\end{bmatrix}\right\|=\left\|Au-b\right\|_{2}^{2}+\left\|\sqrt{\delta}Du\right\|_{2}^{2}=\left\|Au-b\right\|_{2}^{2}+\delta\left\|Du\right\|_{2}^{2}$$

Para o caso do LASSO conseguimos transformar o problema em uma formulação de programação quadrática colocando algumas variáveis adicionais, da seguinte forma:

$$\|x\|_1 \leq s \Leftrightarrow \begin{cases} -t_i \leq x_i \leq t_i, \forall i \\ s = \sum_i t_i = \mathbf{1}^\top t \end{cases}.$$

Sendo assim o problema se torna:

min
$$||Ax - b||_2^2 + \mathbf{1}^{\mathsf{T}}t$$

 \mathcal{P} : s. a $-t \le x \le t$
 $t \ge 0$

(Sim é dos slides fiquei com preguiça de escrever em Latex mas eu entendi o conceito (^__^;) , que limitamos a norma por um vetor de variáveis que amarrar o valor máximo das variáveis dos módulos)

Para concluir, quadrados mínimos é um exemplo de QP (programação quadratica) e como acabamos de mostrar que LASSO também é QP, assim como sabemos que QP é uma subclasse de problemas de otimização convexa (isto é, função objetivo convexa e conjunto de restrições convexo), então esses problemas são problemas de otimização convexa.

Questão 2: Implemente, com a ajuda do cvx, cvxpy ou outro parser/solver, uma função para cada uma das abordagens destacadas acima, fornecendo a solução para xc e dados.

Resposta:

```
[42]: import numpy as np
      import cvxpy as cp
      import matplotlib.pyplot as plt
      def lasso_denoise(y, delta=1.0):
          n = len(y)
          x = cp.Variable(n)
          # Objetivo: vamos minimizar ||x - y||_2 + delta * ||Dx||_1
          D = np.eye(n) - np.eye(n, k=-1) # Aqui é onde tentamos fazer a matriz das
       \hookrightarrow diferenças
          D = D[1:, :] # Remove a primeira linha
          objective = cp.Minimize(cp.sum_squares(x - y) + delta * cp.norm(D @ x, 1))
          problem = cp.Problem(objective)
          problem.solve()
          return x.value
      def tikhonov_denoise(y, delta=1.0):
          # Aqui é essencialmente a mesma coisa mas com uma norma euclidiana
          n = len(y)
          x = cp.Variable(n)
          D = np.eye(n) - np.eye(n, k=-1)
          D = D[1:, :]
```

```
objective = cp.Minimize(cp.sum_squares(x - y) + delta * cp.sum_squares(D @□ xx))

problem = cp.Problem(objective)

problem.solve()

return x.value
```

```
[52]: # Para a onda senoidal
      if __name__ == "__main__":
         np.random.seed(0)
          N = 1000
          t = np.linspace(0, 1, N)
          mu = 0
          sigma = np.sqrt(0.01)
          true_signal = np.sin(2 * np.pi * t * 3) # True signal (sine wave)
          noisy_signal = true_signal + np.random.normal(mu, sigma, N) # Add Gaussian_
       \rightarrownoise
          # Denoise with L1 regularization
          denoised_signal = lasso_denoise(noisy_signal, delta=0.65)
          # Plota
          fig, axs = plt.subplots(3, figsize=(10, 6))
          fig.suptitle("L1 Regularization (LASSO) Denoising")
          fig.supxlabel("Time")
          fig.supylabel("Amplitude")
          axs[0].plot(t, true_signal, label="True Signal", linestyle="--", |
       →linewidth=2)
          axs[0].legend()
          axs[1].plot(t, noisy_signal, label="Noisy Signal", alpha=0.6)
          axs[1].legend()
          axs[2].plot(t, denoised_signal, label="Denoised Signal (L1)", linewidth=2)
          axs[2].legend()
          plt.tight_layout()
          plt.show()
          # Denoise with Tikhonov regularization
          denoised_signal = tikhonov_denoise(noisy_signal, delta=10)
          # Plota
          fig, axs = plt.subplots(3, figsize=(10, 6))
          fig.suptitle("Tikhonov Denoising")
```

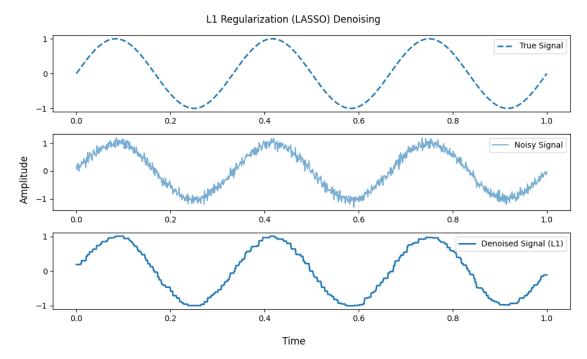
```
fig.supxlabel("Time")
fig.supylabel("Amplitude")

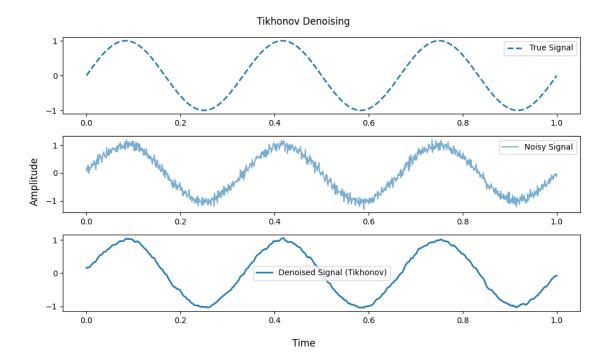
axs[0].plot(t, true_signal, label="True Signal", linestyle="--",
linewidth=2)
axs[0].legend()

axs[1].plot(t, noisy_signal, label="Noisy Signal", alpha=0.6)
axs[1].legend()

axs[2].plot(t, denoised_signal, label="Denoised Signal (Tikhonov)",
linewidth=2)
axs[2].legend()

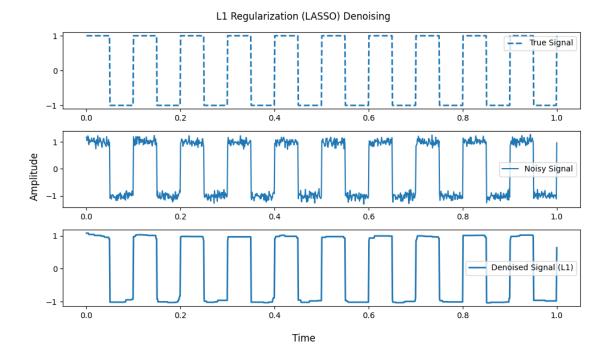
plt.tight_layout()
plt.show()
```

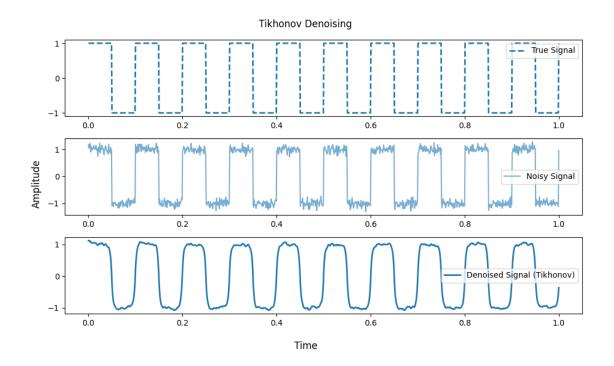




```
[53]: # Para a onda quadrada
      from scipy import signal
      if __name__ == "__main__":
          np.random.seed(0)
          N = 1000
          t = np.linspace(0, 1, N)
          mu = 0
          sigma = np.sqrt(0.01)
          true_signal = signal.square(2 * np.pi * t * 10) # True signal (sine wave)
          noisy_signal = true_signal + np.random.normal(mu, sigma, N) # Add Gaussian_
       \rightarrownoise
          # Denoise with L1 regularization
          denoised_signal = lasso_denoise(noisy_signal, delta=0.65)
          # Plota
          fig, axs = plt.subplots(3, figsize=(10, 6))
          fig.suptitle("L1 Regularization (LASSO) Denoising")
          fig.supxlabel("Time")
          fig.supylabel("Amplitude")
          axs[0].plot(t, true_signal, label="True Signal", linestyle="--", |
       →linewidth=2)
          axs[0].legend()
```

```
axs[1].plot(t, noisy_signal, label="Noisy Signal", alpha=1)
  axs[1].legend()
  axs[2].plot(t, denoised_signal, label="Denoised Signal (L1)", linewidth=2)
  axs[2].legend()
  plt.tight_layout()
  plt.show()
  # Denoise with Tikhonov regularization
  denoised_signal = tikhonov_denoise(noisy_signal, delta=6)
  # Plota
  fig, axs = plt.subplots(3, figsize=(10, 6))
  fig.suptitle("Tikhonov Denoising")
  fig.supxlabel("Time")
  fig.supylabel("Amplitude")
  axs[0].plot(t, true_signal, label="True Signal", linestyle="--", |
→linewidth=2)
  axs[0].legend()
  axs[1].plot(t, noisy_signal, label="Noisy Signal", alpha=0.6)
  axs[1].legend()
  axs[2].plot(t, denoised_signal, label="Denoised Signal (Tikhonov)", __
→linewidth=2)
  axs[2].legend()
  plt.tight_layout()
  plt.show()
```





0.1 Comentários sobre o experimento

Nota-se que no caso da senoide a regularização LASSO, por tender a fazer o sinal ficar piecewise-linear, teve uma performance que acabou deformando o sinal e adicionando pontas que poderiam ser interpretadas como harmonicos oriundos de não-linearidades se a aplicação fosse um esquema de telecomunicação, por exemplo. A regularização de Tikhonov aparentemente demonstrou bastante útil para diminuir o ruído e ainda assim manter a forma do seno.

Já no caso da onda quadrada, vemos um efeito inverso, a característica do LASSO nos ajuda na onda quadrada pois ela possui grandes não-linearidades. A normalização de Tikhonov acabou "arredondando" as bordas do sinal, que em algumas aplicações talvez não fosse desejavel, enquanto no caso da normalização LASSO o formato se manteve.