

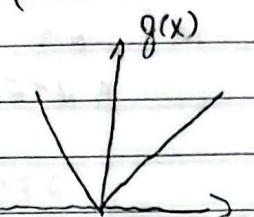
ALUNO: PEDRO TRINDADE

LISTA OPTIMIZAÇÃO INFERIOR

EXERCÍCIO 1)

SERÁ QUE
PRECISAVA PROVAR?

D-) NOTE QUE $g(x) = |x|$ É COVEXO
 ENTÃO $g(x-a_i)$ É CONVEXO (POIS É
 SÓ UM DESLOCAMENTO DO GRÁFICO)



E TAMBÉM $F(x) = \sum_{i=1}^n |x-a_i|$ É CONVEXO
 POIS É SOMATÓRIO DE FUNÇÕES CONVEXAS.
 (FINITO)

MINIMIZAR FUNÇÃO CONVEXA IRRESTRITA É UMA
 QUESTÃO DE ENCONTRAR UM PONTO CRÍTICO (QUE POR
 CONVEXIDADE SERÁ ÚNICO E MINIMIZADOR GLOBAL)
 TEMOS O PROBLEMA QUE $F(x)$ NÃO É DIFERENCIÁVEL
 EM TODO O DOMÍNIO, ENTÃO NÃO CONSEGUIMOS
 DIFERENCIAR E IGUALAR À ZERO. PORÉM CONSEGUIMOS
 APROVEITAR A IDEIA SE USARMOS O CONCEITO
 DE SUBDERIVADA, QUE É UM SUBESTIMADOR GLOBAL
 DA FUNÇÃO, QUE ASSOCIA A PONTOS NÃO-DIFERENCIÁVEIS
 UMA FAIXA / CONJUNTO DE VALORES AO INVÉS DE
 UM ÚNICO.

DADO UMA FUNÇÃO CONVEXA, SE $\partial F(x)$ É A
 SUBDERIVADA E EM UM PONTO x^* TEMOS $0 \in \partial F(x^*)$
 ENTÃO x^* É MÍNIMO GLOBAL.

(EU SOU MEIO METÓDICO, NÉ? PODERIA SÓ
 DERIVAR E IGUALAR A ZERO LOGO)

$$\text{ENTÃO TEMOS QUE } \partial g(x-a_i) = \begin{cases} 1, & x > a_i \\ [-1, 1], & x = a_i \\ -1, & x < a_i \end{cases}$$

$$= \text{SIGN}(x-a_i)$$

$$\text{Assim, } \partial F(x) = \sum_{i=1}^n \text{SIGN}(x - a_i)$$

NOTE QUE SE n FOR IMPAR, O RESULTADO VAI SER A MEDIANA DOS a_i 's
SE $n = 2k + 1$

ENTÃO PODEMOS FAZER O SEGUINTE:

$$\partial F(x) = \sum_{i=1}^k \text{SIGN}(x - a_i) + \text{SIGN}(x - a_{k+1}) + \sum_{i=k+2}^{2k+1} \text{SIGN}(x - a_i)$$

SE $x < a_{k+1}$ ENTÃO $0 \notin \partial F(x)$ ASSIM
COMO SE $x > a_{k+1}$, NO CASO

$$x = a_{k+1} \quad \partial F(a_{k+1}) = -k + [-1, 1] + k = [-1, 1]$$

ENTÃO $0 \in \partial F(a_{k+1}) \quad \hookrightarrow \text{SE } a_i < a_{k+1} \dots \text{SAO}$

NO CASO EM QUE n É PAR QUALQUER
VALOR $x \in [a_{\frac{n}{2}}, a_{\frac{n}{2}+1}]$ É ÓTIMO.

ESTOU COM PREVISÃO DE DEMONSTRAR OS CASOS
DE BORDA DA IGUALDADE NÃO ESTRITA NA ORDEM
DOS IS, MAS TAMBÉM FUNCIONA.

/ /

b) A solução será o ponto médio

$$x^* = \frac{a_1 + a_N}{2}$$

Por que?

DADO 1 VALOR x EM ESPECÍFICO, O VALOR MAIS DISTANTE DELE DOS a_i 'S SEMPRE ESTARÁ NAS EXTREMIDADES (a_1 OU a_N)

$$\overbrace{[a_1 \dots a_N]}^{\text{---}} \quad x$$

$$\max_i \{|x - a_i|\} = |x - a_1|$$

SENDO ASSIM,
DADO A OPÇÃO
DE ESCOLHER

x PARA MINIMIZAR A SOLUÇÃO

ESCOLHENDO x QUE EQUALIZE ESSE DOIS EXTREMOS
ISTO É:

$$|x - a_1| = |x - a_N|$$

QUE NOS DÁ $x^* = \frac{a_1 + a_N}{2}$
E O RESULTADO

$$\min_x \max_i \{|x - a_i|\} = \frac{a_N - a_1}{2}$$

c) Aqui podemos usar DERIVAÇÃO NORMAL.

$$f(x) = \sum_{i=1}^N (x - a_i)^2, \quad f'(x) = 2 \sum_{i=1}^N (x - a_i) = 0$$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=1}^N x = N \cdot x = \sum_{i=1}^N a_i \quad \Leftrightarrow x^* = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N a_i$$

QUE É a MÉDIA.

EXERCÍCIO 02)

TOME

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\vec{b} = [1 \ 3 \ 6 \ 10]^T$$

ENTÃO

$$A^T A \vec{x} = A^T \vec{b}$$

$$\begin{array}{c} \parallel \\ \downarrow \end{array}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} 1 + 3 + 6 + 10 \\ 1 + 6 + 18 + 40 \end{bmatrix}$$

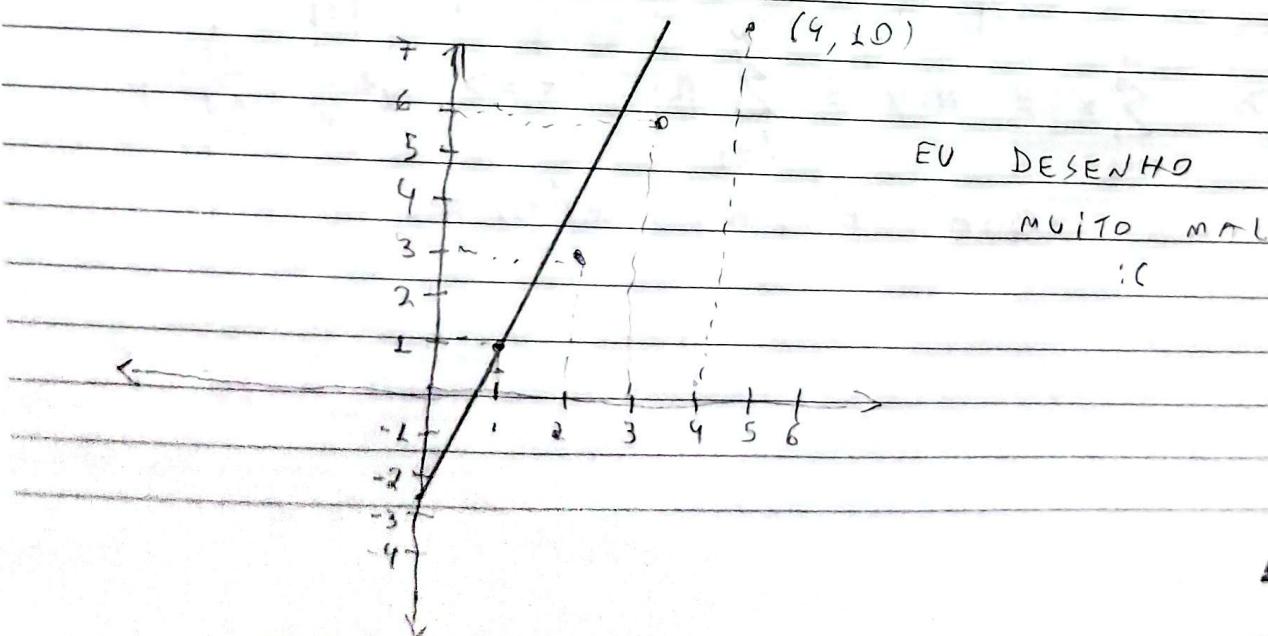
 \Rightarrow

$$\begin{bmatrix} 4 & 10 \\ 10 & 30 \end{bmatrix} \vec{x} = \begin{bmatrix} 20 \\ 65 \end{bmatrix}$$

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} 30 & -10 \\ -10 & 4 \end{bmatrix} \cdot \frac{1}{20} \cdot \begin{bmatrix} 20 \\ 65 \end{bmatrix}$$

$$\approx \begin{bmatrix} -2,5 \\ 3 \end{bmatrix}$$

REPRESENTAR GRAFICAMENTE:



EXERCÍCIO 3) SABEMOS (PELA TEORIA) QUE $x^* = (A^T A)^{-1} A^T b$.

PEGUE QUE

$$A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$A^T b = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

$$(A^T A)^{-1} = \begin{bmatrix} 2/3 & -1/3 \\ -1/3 & 2/3 \end{bmatrix}, \text{ ENTÃO } x^* = \begin{bmatrix} 2/3 & -1/3 \\ -1/3 & 2/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 \\ 1/3 \end{bmatrix}$$

SEJA $r^* = b - Ax^*$

$$= \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/3 \\ 1/3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix}$$

$$\langle A_1, r^* \rangle = [1 & 0 & 1] \cdot \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix} = 0 \quad \left. \begin{array}{l} \text{ENTÃO ORTOGONAL} \\ \text{AS COLUNAS} \end{array} \right\}$$

$$\langle A_2, r^* \rangle = [0 & 1 & 1] \cdot \begin{bmatrix} 2/3 \\ 2/3 \\ -2/3 \end{bmatrix} = 0 \quad \text{DE } A.$$

$$\text{SE } b = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}, \text{ ENTÃO } A^T b = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 7 \end{bmatrix}$$

$$\text{E } x^* = \begin{bmatrix} 2/3 & -1/3 \\ -1/3 & 2/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 \\ 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} \quad \text{E } r^* = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

NESTE CASO, TEMOS QUE É POSSÍVEL ALCANÇAR EXATAMENTE b COM AS COLUNAS DE A ,
ISSO É

$$A \cdot x^* = \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} = \vec{b}$$

ISSO EM ALGUM NÍVEL CODIFICA A DISTÂNCIA DA SOLUÇÃO r^* DE b .

spiral®

EXERCÍCIO 4)

PODEMOS REPRESENTAR ESTE PROBLEMA COMO:

$$\min F(x) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2$$

$$\text{SUJEITO A } x_1 + 2x_2 + 2x_3 - 4 = 0$$

USANDO MULTIPLICADORES DE LAGRANGE, TEMOS

$$\begin{bmatrix} 2x_1 \\ 2x_2 \\ 2x_3 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 2 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \lambda \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix}$$

$$x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 4$$

RESOLVENDO, TEMOS $x^* = \left[\frac{4}{9}, \frac{8}{9}, \frac{8}{9} \right]^T$ //

O SISTEMA LINEAR

EXERCÍCIO 5)

a) POR MULTIPLICADORES DE LAGRANGE, TEMOS:

$$\begin{bmatrix} 2x_1 \\ 2x_2 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} \rightarrow \nabla g(x)$$

$$2x_1 + x_2 = 2 \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \lambda \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}$$

RESOLVENDO O SISTEMA LINEAR

$$\text{TEMOS } x^* = \left[\frac{4}{5}, \frac{2}{5} \right]^T$$

b) NESTE CASO (IRRESTRITO) PODEMOS USAR O GRADIENTE E IGUALAR A ZERO

$$\nabla F(x) = \begin{bmatrix} 2x_1 + 2p(2-2x_1-x_2), (-2) \\ 2x_2 + 2 \cdot p(2-2x_1-x_2), (-1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow (2+8p)x_1 + 4px_2 = 8p \Leftrightarrow \begin{bmatrix} \frac{1}{4}p+1 & x_2 \\ 1 & \frac{1}{2}p+\frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$4px_1 + (2+2p)x_2 = 4p$$

$$x^*(p) = \begin{bmatrix} \frac{1}{4}p+1 & x_2 \\ 1 & \frac{1}{2}p+\frac{1}{2} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$



Exercício 4) CONTINUAÇÃO

c)

$$x^*(p) = \begin{bmatrix} \frac{1}{4p} + 1 & \frac{1}{2} \\ 1 & \frac{1}{2p} + \frac{1}{2} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\det(A) = -\frac{1}{2} + \frac{1}{8p} + \frac{1}{8p} + \frac{1}{2p} + \frac{1}{2}$$

A

$$= \frac{1}{p} \left(\frac{1}{8p} + \frac{9}{8} \right)$$

$$\frac{\det A}{\det(p)} = \frac{8p^2}{4p+1} \quad A^{-1} = \frac{p^2}{4p+1} \begin{bmatrix} \frac{1}{2p} + \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ -1 & \frac{1}{4p} + 1 \end{bmatrix}$$
$$= \frac{p}{4p+1} \begin{bmatrix} \frac{p}{2} + \frac{1}{2} & -\frac{p}{2} \\ -p & p + \frac{1}{4} \end{bmatrix}$$

SE $p \rightarrow 0^+$ ENTÃO $A^{-1}(p) \rightarrow 0$

ENTÃO $x^* \rightarrow 0$

SE $p \rightarrow \infty$ ENTÃO

PROBLEMA 1)

SEJA $A = \begin{bmatrix} 1 & x_1 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{bmatrix}$ E $b = [y_1, y_2, \dots, y_n]^T$

NOSO OBJETIVO É $\min \|Ax - b\|$,

TEMOS POR SOLUÇÕES PRÉVIAS QUE $x^* = (A^T A)^{-1} A^T b$

NOTE QUE $A^T A = \begin{bmatrix} N & \sum_{i=1}^N x_i \\ \sum_{i=1}^N x_i & \sum_{i=1}^N x_i^2 \end{bmatrix}$ E $A^T b = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^N y_i \\ \sum_{i=1}^N x_i y_i \end{bmatrix}$

SABENDO QUE $\det(A^T A) = N \sum_{i=1}^N x_i^2 - (\sum_{i=1}^N x_i)^2$

TEMOS QUE $(A^T A)^{-1} = \frac{1}{N \sum_{i=1}^N x_i^2 - (\sum_{i=1}^N x_i)^2} \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^N x_i^2 - \sum_{i=1}^N x_i & -\sum_{i=1}^N x_i \\ -\sum_{i=1}^N x_i & N \end{bmatrix}$

ASSIM

$$x^* = (A^T A)^{-1} A^T b = \frac{1}{N \sum_{i=1}^N x_i^2 - (\sum_{i=1}^N x_i)^2} \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^N x_i^2 \sum_{i=1}^N y_i - \sum_{i=1}^N x_i \sum_{i=1}^N x_i y_i \\ N \sum_{i=1}^N x_i y_i - \sum_{i=1}^N y_i \sum_{i=1}^N x_i \end{bmatrix}$$

COMO QUERÍAMOS DEMONSTRAR.

PROBLEMA 2)

A IDEIA É A SEGUINTE, COMO $A^T A$ NÃO
 TEM POSTO COMPLETO, A SOLUÇÃO DA RESTRIÇÃO
 NÃO É ÚNICA, POREM PODÉMOS PARAMETRIZAR
 ESSAS SOLUÇÕES COMO $x = x_0 + z$, ONDE
 x_0 É UMA SOLUÇÃO PARTICULAR E $z \in \text{NUL}(A)$.
 SE TEMOS UMA BASE PARA z , Isto é,
 $z = \sum q_i v_i$, ENTAO O PROBLEMA DE OTIMIZAÇÃO
 IRRESTRITO SE TORNA:

$$\min \|x_0 + \sum q_i v_i\|_2^2$$

AGORA, PARA (a):

$$(a) A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 2 & 4 \\ 2 & 2 & 0 \\ 4 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

$$A^T b = [2 \ 0 \ 2]^T$$

$$A^T A x = A^T b \quad \left| \begin{array}{c|c} 6 & 2 & 4 \\ 2 & 2 & 0 \\ 4 & 0 & 4 \end{array} \right| \quad \left| \begin{array}{c} 2 \\ 0 \\ 2 \end{array} \right|$$

$$\left| \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & -1 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right| \quad \left| \begin{array}{ccc|c} & & & \\ & & & \\ & & & \end{array} \right| \quad \text{REDUZINDO}$$

$$\Rightarrow x_1 = \frac{1}{2} - \alpha$$

$$x_2 = -\frac{1}{2} + \alpha \quad \Rightarrow \quad x = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ 0 \end{bmatrix} + \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$



PROBLEMA 2)

a) CONTINUACÃO

$$\text{Assim } \min \left\| \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ 0 \end{bmatrix} + \alpha \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right\|^2$$

ENTÃO

$$0^f = \frac{d}{d\alpha} \left[(\frac{1}{2} - \alpha)^2 + (-\frac{1}{2} + \alpha)^2 + \alpha^2 \right]$$

$$= -1 + 2\alpha \quad -1 + 2\alpha + 2\alpha$$

$$= 6\alpha - 2 = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \alpha^* = \frac{2}{6}$$

$$x^* = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} - \frac{2}{6} \\ -\frac{1}{2} + \frac{2}{6} \\ \frac{2}{6} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{6} \\ -\frac{1}{6} \\ \frac{2}{6} \end{bmatrix} //$$

b)

$$A^T \cdot A = \begin{bmatrix} 1 & 2-1 \\ 2 & 4-2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 12 \\ 12 & 24 \end{bmatrix}$$

$$A^T b = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \quad \left| \begin{array}{cc|c} 6 & 12 & 1 \\ 12 & 24 & 2 \end{array} \right| \quad \Leftrightarrow \quad \left| \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & \frac{1}{6} \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right|$$

$$x = \begin{bmatrix} \frac{1}{6} - 2\alpha \\ \alpha \end{bmatrix} \quad 0 = \frac{d}{d\alpha} \left[\left(\frac{1}{6} - 2\alpha \right)^2 + \alpha^2 \right]$$

$$= -4\frac{1}{6} + 8\alpha + 2\alpha = 0$$

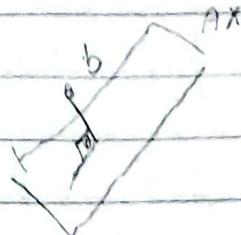
$$\Leftrightarrow \alpha = \frac{1}{15}$$

$$x^* = \begin{bmatrix} \frac{1}{30} \\ \frac{1}{15} \end{bmatrix} //$$



PROBLEMA 3)

a) A solução de norma mínima é a projeção ortogonal da origem no hiperplano definido por $Ax = b$



b)

SOLUÇÃO DE NORMA MÍNIMA:

$$\text{SEJA } \min \|x\|_2^2$$

$$\text{SUJEITO A } Ax = b$$

o LAGRANGIANO FICA

$$L(x, \lambda) = \frac{1}{2} \|x\|_2^2 + \lambda^T(b - Ax)$$

$$\text{ASSIM } \nabla_x L = x - A^T \lambda^T = 0 \Rightarrow x = A^T \lambda$$

$$\nabla_\lambda g = Ax - b = 0 \Rightarrow A(A^T \lambda) = b$$

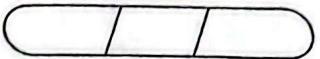
A A^T TEM POSTO COMPLETO, POIS A
TEM POSTO COMPLETO, PORTANTO É INVERTÍVEL.

ASSIM A SOLUÇÃO SE DÁ PELA

$$x^* = A^T (A A^T)^{-1} b$$

SE TEMOS OUTRA SOLUÇÃO $x = x^* + z$ ONDE $z \in \text{Ker } A$
ENTÃO

$$\|x^* + z\|^2 = \|x^*\|^2 + \|z\|^2 \geq \|x^*\|^2$$



PROBLEMA 3)

$$c) \min_x \|Ax - b\|^2 + \lambda \|x\|^2$$

$$0 = 2A^T(Ax - b) + 2\lambda x$$

$$\Rightarrow (A^T A + \lambda I)x = A^T b$$

$A^T A + \lambda I$ é invertível, então

$$x^* = (A^T A + \lambda I)^{-1} A^T b$$

QUANDO $\lambda \rightarrow 0^+$ VEMOS QUE

$$x^* \rightarrow (A^T A)^{-1} A^T b$$

ENÍAO CONVERGE PARA A SOLUÇÃO DE
QUADRADO MÍNIMOS DE NORMA
MÍNIMA