Diferenciabilidade; gradiente

 No caso de uma função real a uma variável, f(x), diz-se que f é diferenciável em x, se existir o limite

$$f'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$
 (2)

em que o número f'(x) representa a derivada de f em x.

Podemos afirmar que a derivada de f em x é o único número f'(x) tal que:

$$f(x+h)-f(x)=f'(x)h+o(h)$$

Quando $h \to 0$, $o(h) \to 0$, pelo que f'(x) toma o valor do limite definido em (2).

• Diz-se que uma função real a várias variáveis, $f(\vec{x})$, é diferenciável em \vec{x} , desde que exista um vector \vec{y} , tal que:

$$f(\vec{x} + \vec{h}) - f(\vec{x}) = \vec{y} \cdot \vec{h} + o(\vec{h})$$

É possível mostrar que o vector \vec{y} , se existir, é único, sendo designado por *gradiente de f em* \vec{x} , ou seja, $\vec{y} = \nabla f(\vec{x})$.

Podemos, então, afirmar que o gradiente de f em \vec{x} é o único vector $\nabla f(\vec{x})$, tal que:

$$f(\vec{x} + \vec{h}) - f(\vec{x}) = \nabla f(\vec{x}) \cdot \vec{h} + o(\vec{h})$$

 O cálculo de ∇f(x) através da definição é, na maioria dos casos, um processo laborioso. O teorema seguinte, cuja demonstração é complexa, relaciona o gradiente de uma função com as suas derivadas parciais, sendo apresentado para funções reais a duas e a três variáveis.

Teorema 1: Se a função real a três variáveis f(x,y,z) tem derivadas parciais $\partial f / \partial x$, $\partial f / \partial y$ e $\partial f / \partial z$ contínuas numa vizinhança de \vec{x} , então f(x,y,z) é diferenciável em \vec{x} e:

$$\nabla f(\vec{x}) = \frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x})\vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x})\vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z}(\vec{x})\vec{k}$$

Se a função real é a duas variáveis, f(x, y), então:

$$\nabla f(\vec{x}) = \frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x})\vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x})\vec{j}$$

Exemplo 36: Seja a função $f(x,y) = xe^y - ye^x$. Sabendo que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = e^y - ye^x, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = xe^y - e^x$$

são funções contínuas, o gradiente de f em (x,y) é:

$$\nabla f(x,y) = (e^y - ye^x)\vec{i} + (xe^y - e^x)\vec{j}$$

Exemplo 37: Seja a função $f(x, y, z) = x sen(\pi y) - y cos(\pi z)$. Sabendo que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y,z) = \operatorname{sen}(\pi y), \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x,y,z) = \pi x \cos(\pi y) - \cos(\pi z),$$

$$\frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = \pi y \text{sen}(\pi z)$$

são funções contínuas, o gradiente de f em (x, y, z) é:

$$\nabla f(x, y, z) = \operatorname{sen}(\pi y)\vec{i} + (\pi x \cos(\pi y) - \cos(\pi z))\vec{j} + \pi y \operatorname{sen}(\pi z)\vec{k}$$

No ponto $\vec{x} = (0,1,2)$, obtém-se:

$$\nabla f(0,1,2) = -\vec{j} = (0,-1,0)$$

No caso da função escalar

$$r(x, y, z) = \|\vec{r}\|$$
 e $\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$

mostra-se que, se $r \neq 0$, então:

$$\nabla r = \frac{\vec{r}}{r}$$
 e $\nabla \left(\frac{1}{r}\right) = -\frac{\vec{r}}{r^3}$

Além disso, se $\vec{r} \neq \vec{0}$ e $n \in \mathbb{N}$, então:

$$\nabla r^n = nr^{n-2}\vec{r}$$

Teorama 2: Se a função real a várias variáveis $f(\vec{x})$ é diferenciável em \vec{x} , então $f(\vec{x})$ é contínua em \vec{x} .

Operações com o gradiente

• Sejam as funções reais a várias variáveis $f(\vec{x})$ e $g(\vec{x})$. Se $\nabla f(\vec{x})$ e $\nabla g(\vec{x})$ existem, então $\nabla [f(\vec{x}) + g(\vec{x})]$, $\nabla [\alpha f(\vec{x})]$, $\alpha \in \mathbb{R}$, e $\nabla [f(\vec{x})g(\vec{x})]$ também existem e:

$$\nabla[f(\vec{x}) + g(\vec{x})] = \nabla f(\vec{x}) + \nabla g(\vec{x}),$$

$$\nabla[\alpha f(\vec{x})] = \alpha \nabla f(\vec{x}), \quad \alpha \in \mathbb{R},$$

$$\nabla[f(\vec{x})g(\vec{x})] = f(\vec{x})\nabla g(\vec{x}) + \nabla f(\vec{x})g(\vec{x})$$

Derivada direcional

- A derivada direcional é uma generalização da noção de derivada parcial, estando relacionada com o conceito de gradiente.
- No caso de uma função real a duas variáveis verifica-se:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h,y) - f(x,y)}{h} \implies \frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x}) = \lim_{h \to 0} \frac{f(\vec{x}+h\vec{i}) - f(\vec{x})}{h}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x,y+h) - f(x,y)}{h} \implies \frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x}) = \lim_{h \to 0} \frac{f(\vec{x} + h\vec{j}) - f(\vec{x})}{h}$$

No caso de uma função real a três variáveis verifica-se:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y,z) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h,y,z) - f(x,y,z)}{h} \implies \frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x}) = \lim_{h \to 0} \frac{f(\vec{x}+h\vec{i}) - f(\vec{x})}{h}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x,y,z) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x,y+h,z) - f(x,y,z)}{h} \implies \frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x}) = \lim_{h \to 0} \frac{f(\vec{x} + h\vec{j}) - f(\vec{x})}{h}$$

$$\frac{\partial f}{\partial z}(x,y,z) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x,y,z+h) - f(x,y,z)}{h} \implies \frac{\partial f}{\partial z}(\vec{x}) = \lim_{h \to 0} \frac{f(\vec{x} + h\vec{k}) - f(\vec{x})}{h}$$

 Cada uma das derivadas parciais anteriores é dada pelo limite do quociente

$$\frac{f(\vec{x}+h\vec{u})-f(\vec{x})}{h}$$

onde \vec{u} é um dos seguintes vectores coordenados unitários: \vec{i} , \vec{j} e \vec{k} .

• Generalizando, para cada versor \vec{u} , o limite

$$f'_{\vec{u}}(\vec{x}) = \lim_{h \to 0} \frac{f(\vec{x} + h\vec{u}) - f(\vec{x})}{h}$$

se existir, chama-se derivada direcional de f em \vec{x} na direcção de \vec{u} .

Perante a definição anterior, pode-se escrever:

$$\frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x}) = f'_{\vec{i}}(\vec{x})$$
: derivada direcional de f em \vec{x} na direcção de \vec{i} ;

$$\frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x}) = f'_{\vec{j}}(\vec{x})$$
: derivada direcional de f em \vec{x} na direcção de \vec{j} ;

$$\frac{\partial f}{\partial z}(\vec{x}) = f'_{\vec{k}}(\vec{x})$$
: derivada direcional de f em \vec{x} na direcção de \vec{k} .

- Enquanto as derivadas parciais definem as razões da variação de f em \vec{x} nas direcções dos versores \vec{i} , \vec{j} e \vec{k} , a derivada direcional $f'_{\vec{i}\vec{i}}(\vec{x})$ define a razão da variação de f em \vec{x} na direcção do versor \vec{u} .
- Considere-se agora um vector \vec{a} não nulo. Chama-se derivada direcional de f em \vec{x} na direcção do vector \vec{a} , à derivada direcional $f'_{\vec{u}}(\vec{x})$, em que \vec{u} é o versor com a mesma direcção e sentido do vector \vec{a} , isto é:

$$\vec{u} = \frac{\vec{a}}{\|\vec{a}\|} \tag{3}$$

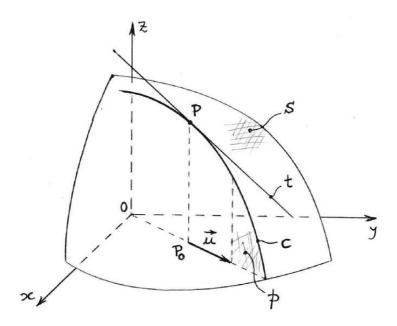
A operação definida em (3) é designada por normalização do vector \vec{a} .

 Tal como se verificou com as derivadas parciais, é possível apresentar uma interpretação geométrica para a derivada direcional de uma função real a duas variáveis.

• Seja a função real a duas variáveis f(x,y) e admita-se que (x_0,y_0) pertence ao domínio de f.

Seja a superfície S: z = f(x,y) e fixem-se os pontos $P_0 = (x_0,y_0,0)$, situado no plano xOy, e $P = (x_0,y_0,f(x_0,y_0))$ localizado sobre a superfície S.

Seja o versor \vec{u} do plano xOy aplicado em P_0 .



Considere-se o plano, p, que passa em P_0 , é paralelo ao versor \vec{u} e é perpendicular ao plano xOy.

A intersecção deste plano com a superfície S é a curva C que passa no ponto P; seja t a recta tangente a C no ponto P.

Pode-se provar que a derivada direcional $f'_{\vec{u}}(x_0, y_0)$ determina o declive da recta t no ponto P.

Teorema 3: Se a função f é diferenciável em \vec{x} , então f possui derivada direcional em \vec{x} em qualquer direcção. Além disso, para cada *versor* \vec{u} obtém-se:

$$f'_{\vec{u}}(\vec{x}) = \nabla f(\vec{x}) \cdot \vec{u}$$

Teorema 4: Se a função real f(x,y,z) é diferenciável em \vec{x} , então as derivadas parciais $\partial f / \partial x$, $\partial f / \partial y$ e $\partial f / \partial z$ existem em \vec{x} e:

$$\nabla f(\vec{x}) = \frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x})\vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x})\vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z}(\vec{x})\vec{k}$$

Se a função real é a duas variáveis, f(x, y), então:

$$\nabla f(\vec{x}) = \frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x})\vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x})\vec{j}$$

Exemplo 38: Relativamente à função $f(x,y,z) = 2xz^2\cos(\pi y)$, pretende-se calcular a derivada direcional da função no ponto P = (1,2,-1), na direcção do ponto Q = (2,1,1).

Sabendo que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = 2z^2 \cos(\pi y)$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = -2\pi x z^2 \operatorname{sen}(\pi y)$$

$$\frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = 4xz\cos(\pi y)$$

são funções contínuas, o gradiente de f em P \acute{e} :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(1,2,-1)=2\,,\quad \frac{\partial f}{\partial y}(1,2,-1)=0\,,\quad \frac{\partial f}{\partial z}(1,2,-1)=-4$$

$$\nabla f(1,2,-1) = 2\vec{i} - 4\vec{k}$$

O versor que define a direcção que liga P a Q é:

$$\vec{u} = \frac{\overrightarrow{PQ}}{\|\overrightarrow{PQ}\|} = \frac{1}{\sqrt{6}}(\vec{i} - \vec{j} + 2\vec{k})$$

Obtém-se, finalmente,

$$f'_{\vec{u}}(1,2,-1) = \nabla f(1,2,-1) \cdot \vec{u} = \frac{-6}{\sqrt{6}} = -\sqrt{6}$$

• Notando que \vec{u} é versor, então

$$\overrightarrow{\mathsf{proj}}_{\vec{U}} \nabla f(\vec{x}) = (\nabla f(\vec{x}) \cdot \vec{U}) \vec{U} = f_{\vec{U}}'(\vec{x}) \vec{U} \tag{4}$$

podendo concluir-se que (4) representa a componente vectorial de $\nabla f(\vec{x})$ na direcção de \vec{u} .

Por outro lado, tem-se

$$f'_{\vec{u}}(\vec{x}) = \nabla f(\vec{x}) \cdot \vec{u} = \|\nabla f(\vec{x})\| \|\vec{u}\| \cos \theta = \|\nabla f(\vec{x})\| \cos \theta$$

onde θ é o ângulo formado pelos vectores $\nabla f(\vec{x})$ e \vec{u} . Uma vez que $-1 \le \cos \theta \le 1$, então

$$-\|\nabla f(\vec{\mathbf{x}})\| \le f_{\vec{U}}'(\vec{\mathbf{x}}) \le \|\nabla f(\vec{\mathbf{x}})\| \tag{5}$$

para qualquer direcção definida pelo versor \vec{u} .

A expressão (5) permite afirmar que, em cada ponto x
 do domínio, a função f cresce mais rapidamente na direcção de ∇f(x
); a razão da variação de f em x
 toma o valor ||∇f(x
)||. Por outro lado, a função f decresce mais rapidamente na direcção de -∇f(x
); neste caso, a razão da variação de f em x
 é -||∇f(x
)||.

Exemplo 39: Admita-se que a temperatura em cada ponto de uma placa metálica é definida pela função

$$T(x,y) = e^x \cos(y) + e^y \cos(x)$$

- a) Obtenha o gradiente de T no ponto genérico (x, y).
- b) Em que direcção a temperatura cresce mais rapidamente em (0,0)? Qual é o maior valor da razão da variação da temperatura neste ponto?
- c) Em que direcção a temperatura decresce mais rapidamente em (0,0)? Qual é o menor valor da razão da variação da temperatura neste ponto? Solução:
- a) Sabendo que

$$\frac{\partial T}{\partial x}(x,y) = e^x \cos(y) - e^y \sin(x), \quad \frac{\partial T}{\partial y}(x,y) = -e^x \sin(y) + e^y \cos(x)$$

são funções contínuas, o gradiente de T em (x, y) é:

$$\nabla T(x,y) = \left(e^{x}\cos(y) - e^{y}\sin(x)\right)\vec{i} + \left(-e^{x}\sin(y) + e^{y}\cos(x)\right)\vec{j}$$

b) No ponto (0,0) a temperatura cresce mais rapidamente na direcção do gradiente:

$$\nabla T(0,0) = \vec{i} + \vec{j}$$

O maior valor da razão da variação de T neste ponto é $\|\nabla T(0,0)\| = \sqrt{2}$.

c) No ponto (0,0) a temperatura decresce mais rapidamente na direcção de:

$$-\nabla T(0,0) = -\vec{i} - \vec{j}$$

O menor valor da razão da variação de T neste ponto é $-\|\nabla T(0,0)\| = -\sqrt{2}$.

Exemplo 40: Admita-se que a densidade mássica (massa por unidade de volume) de uma esfera metálica centrada na origem é definida pela função

$$\rho(x, y, z) = ke^{-(x^2+y^2+z^2)}$$
, $k > 0$

- a) Obtenha o gradiente de ρ no ponto genérico (x, y, z).
- b) Em que direcção a densidade cresce mais rapidamente em (x, y, z)? Qual é o maior valor da razão da variação da densidade neste ponto?
- c) Em que direcção a densidade decresce mais rapidamente em (x, y, z)? Qual é o menor valor da razão da variação da densidade neste ponto?
- d) Quais são as razões da variação da densidade nas direcções dos vectores coordenados unitários \vec{i} , \vec{j} e \vec{k} ?

Solução:

a) Sabendo que

$$\frac{\partial \rho}{\partial x}(x, y, y) = -2kxe^{-(x^2+y^2+z^2)}$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial y}(x, y, y) = -2kye^{-(x^2+y^2+z^2)}$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial z}(x, y, y) = -2kze^{-(x^2+y^2+z^2)}$$

são funções contínuas, o gradiente de ρ em (x,y,z) é

$$\nabla \rho(x, y, z) = -2ke^{-(x^2 + y^2 + z^2)}(x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}) = -2\rho(x, y, z)\vec{r}$$
 (6)

em que $\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ é o vector de posição (vector radial) que determina a posição de cada ponto da esfera no espaço.

A equação (6) mostra que o vector gradiente é, em cada ponto (x, y, z) da esfera, paralelo ao vector de posição, mas com sentido oposto.

b) Atendendo a (6) verifica-se que, em cada ponto (x, y, z) da esfera, a densidade cresce mais rapidamente na direcção da origem do referencial.

A razão da variação de ρ é:

$$\|\nabla \rho(x, y, z)\| = 2\rho(x, y, z)\|\vec{r}\| = 2\rho(x, y, z)\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

c) Atendendo a (6) verifica-se que, em cada ponto (x, y, z) da esfera, a densidade decresce mais rapidamente na direcção oposta à origem do referencial.

A razão da variação de ρ é:

$$-\|\nabla \rho(x,y,z)\| = -2\rho(x,y,z)\|\vec{r}\| = -2\rho(x,y,z)\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

d) As razões da variação da densidade nas direcções dos vectores coordenados unitários \vec{i} , \vec{j} e \vec{k} são, respectivamente:

$$\rho'_{\vec{i}}(x,y,z) = \nabla \rho(x,y,z) \cdot \vec{i} = -2x\rho(x,y,z)$$

$$\rho'_{\vec{j}}(x,y,z) = \nabla \rho(x,y,z) \cdot \vec{j} = -2y\rho(x,y,z)$$

$$\rho'_{\vec{k}}(x,y,z) = \nabla \rho(x,y,z) \cdot \vec{k} = -2z\rho(x,y,z)$$

Note-se que os valores encontrados correspondem às derivadas parciais (de primeira ordem) obtidas na alínea a).

Teorema do valor médio

 Como é sabido o teorema do valor médio, também conhecido por teorema de Lagrange, assume um papel extremamente importante no estudo das funções reais a uma variável.

Relembrando o teorema: se f(x) é uma função contínua definida num intervalo fechado [a,b] e diferenciável no intervalo aberto (a,b), então existe, pelo menos, um ponto $c \in (a,b)$, tal que:

$$f(b) - f(a) = f'(c) \cdot (b - a)$$

 Também é possível apresentar uma propriedade análoga para as funções reais a várias variáveis. O teorema seguinte é designado por teorema do valor médio para funções reais a várias variáveis.

Teorema 5: Seja $f(\vec{x})$ uma função real a várias variáveis diferenciável em cada ponto do segmento de recta que liga o ponto \vec{a} ao ponto \vec{b} . Então existe, nesse segmento de recta, pelo menos um ponto \vec{c} entre \vec{a} e \vec{b} , tal que:

$$f(\vec{b}) - f(\vec{a}) = \nabla f(\vec{c}) \cdot (\vec{b} - \vec{a})$$

 Um conjunto aberto (sem pontos fronteira) U diz-se conexo, se quaisquer dois pontos de U podem ser ligados através de uma linha poligonal que está totalmente contida em U.

Teorema 6: Sejam U um conjunto aberto conexo e $f(\vec{x})$ uma função real a várias variáveis diferenciável em U. Se $\nabla f(\vec{x}) = \vec{0}$ para todo $\vec{x} \in U$, então $f(\vec{x})$ é constante em U.

Teorema 7: Sejam U um conjunto aberto conexo e $f(\vec{x})$ e $g(\vec{x})$ funções reais a várias variáveis diferenciáveis em U. Se $\nabla f(\vec{x}) = \nabla g(\vec{x})$ para todo $\vec{x} \in U$, então $f(\vec{x})$ e $g(\vec{x})$ apenas diferem de uma constante em U.

Regra da cadeia

• Comecemos por relembrar a aplicação da regra da cadeia a funções reais a uma variável. Sejam g(x) uma função diferenciável em x_0 e f(x) uma função diferenciável em $g(x_0)$; então

$$\frac{d}{dx} \Big[f(g(x_0)) \Big] = f'(g(x_0)) g'(x_0)$$

Sejam a função real a três variáveis f(x,y,z), definida num conjunto aberto U, e a função vectorial r

 (t), com t∈ [t₀,t₁], tal que r

 [t₀,t₁] ⊂ U.

 Então é possível definir a função composta

$$(f \circ \vec{r})(t) = f(\vec{r}(t))$$
, $t \in [t_0, t_1]$

A derivada da função composta $f \circ \vec{r}$ pode ser obtida recorrendo à regra da cadeia.

• Uma função real a três variáveis f(x, y, z) é continuamente diferenciável num conjunto aberto U, se f é diferenciável em U e ∇f é contínuo em U.

Teorema 8: Se f(x,y,z) é uma função real a três variáveis continuamente diferenciável num conjunto aberto U e $\vec{r}(t)$ é uma curva diferenciável contida em U, então a função composta $f \circ \vec{r}$ é diferenciável e:

$$\frac{d}{dt} \Big[f(\vec{r}(t)) \Big] = \nabla f(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) \tag{7}$$

A expressão (7) pode ser reescrita sob uma forma alternativa.
 Notando que

$$\nabla f(x, y, z) = \frac{\partial f}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y}\vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z}\vec{k}$$

$$\vec{r}'(t) = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j} + \frac{dz}{dt}\vec{k}$$

então:

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x}\frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y}\frac{dy}{dt} + \frac{\partial f}{\partial z}\frac{dz}{dt}$$

• No caso de uma função real a duas variáveis f(x,y) a equação (7) conduz-nos a:

$$\nabla f(x,y) = \frac{\partial f}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y}\vec{j}$$

$$\vec{r}'(t) = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j}$$

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x}\frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y}\frac{dy}{dt}$$

Exemplo 41: Considere-se a função $f(x, y, z) = x^2y + z\cos(x)$ e a curva, C, parametrizada por $\vec{r}(t) = t\vec{i} + t^2\vec{j} + t^3\vec{k}$.

- a) Obtenha, usando a regra da cadeia, a razão da variação de *f* em relação *t* ao longo de *C*.
- b) Confirme o resultado obtido na alínea anterior após calcular a função composta.

Solução:

a) O vector tangente à curva C é:

$$\vec{r}'(t) = \vec{i} + 2t\vec{j} + 3t^2\vec{k}$$

Sabendo que

$$\nabla f(x, y, z) = (2xy - z\operatorname{sen}(x))\vec{i} + x^2\vec{j} + \cos(x)\vec{k}$$

e tendo em atenção que x(t) = t, $y(t) = t^2$ e $z(t) = t^3$, obtém-se:

$$\nabla f(\vec{r}(t)) = t^3 (2 - \operatorname{sen}(t)) \vec{i} + t^2 \vec{j} + \cos(t) \vec{k}$$

A razão da variação de f em relação a t ao longo de C é:

$$\frac{d}{dt} \left[f(\vec{r}(t)) \right] = \nabla f(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t) = t^3 \left(2 - \operatorname{sen}(t) \right) + 2t^3 + 3t^2 \cos(t) =$$

$$= 4t^3 - t^3 \operatorname{sen}(t) + 3t^2 \cos(t)$$

b) A função composta $f \circ \vec{r}$ é a função escalar

$$g(t) = (f \circ \vec{r})(t) = f(\vec{r}(t)) = t^4 + t^3 \cos(t)$$

pelo que:

$$g'(t) = \frac{d}{dt} \left[f(\vec{r}(t)) \right] = 4t^3 + 3t^2 \cos(t) - t^3 \operatorname{sen}(t)$$

Exemplo 42: Dadas as funções

$$u = x^2 - y^2$$
, $x = t^2 - 1$ e $y = 3 \operatorname{sen}(\pi t)$

calcule $\partial u/\partial t$.

Solução:

Sabendo que

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 2x$$
, $\frac{\partial u}{\partial y} = -2y$, $\frac{dx}{dt} = 2t$ e $\frac{dy}{dt} = 3\pi \cos(\pi t)$

então:

$$\frac{du}{dt} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{dy}{dt} = (2x)(2t) + (-2y)(3\pi \cos(\pi t)) =$$

$$= 2(t^2 - 1)(2t) + (-2)(3\sin(\pi t))(3\pi \cos(\pi t)) =$$

$$= 4t(t^2 - 1) - 18\pi \sin(\pi t)\cos(\pi t)$$

Em alternativa, é possível resolver o problema, começando por calcular a função composta

$$u(t) = x^{2}(t) - y^{2}(t) = (t^{2} - 1)^{2} - (3\operatorname{sen}(\pi t))^{2} =$$
$$= (t^{2} - 1)^{2} - 9\operatorname{sen}^{2}(\pi t)$$

e derivando:

$$\frac{du}{dt} = 2(2t)(t^2 - 1) - 9(2)(\pi \cos(\pi t))(\sin(\pi t)) =$$

$$= 4t(t^2 - 1) - 18\pi \sin(\pi t)\cos(\pi t)$$

Outras aplicações da regra da cadeia

Sabendo que

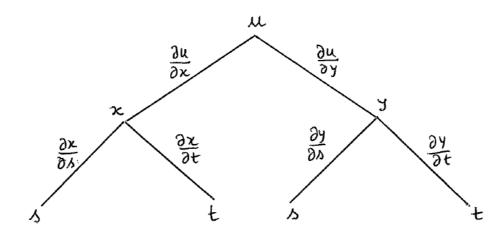
$$u = u(x, y)$$
, tal que $x = x(s, t)$ e $y = y(s, t)$

então:

$$\frac{\partial u}{\partial s} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial s} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial s} \tag{8}$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} \tag{9}$$

As expressões (8) e (9) podem ser deduzidas a partir do *diagrama de árvore* seguinte:



Cada caminho que se inicia em *u* e termina numa variável (*s* ou *t*) determina um produto de derivadas (parciais). A *derivada parcial de u em relação a uma variável* (*s* ou *t*) é dada pela soma dos produtos gerados pelos vários caminhos que nos conduzem a essa variável.

Exemplo 43: Dadas as funções

$$u = x^2 - 2xy + 2y^3$$
, tal que $x = s^2 \ln(t)$ e $y = 2st^3$

calcule $\partial u/\partial s$ e $\partial u/\partial t$.

Solução:

As derivadas parciais pretendidas podem ser obtidas recorrendo ao diagrama de árvore apresentado na página anterior.
Assim,

$$\frac{\partial u}{\partial s} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial s} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial s} =$$

$$= (2x - 2y)2s\ln(t) + (-2x + 6y^2)2t^3 =$$

$$= (2s^2 \ln(t) - 4st^3)2s\ln(t) + (-2s^2 \ln(t) + 24s^2t^6)2t^3 =$$

$$= 4s^2 \ln(t)(s\ln(t) - 2t^3) + 4s^2t^3(-\ln(t) + 12t^6)$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} =$$

$$= (2x - 2y)\frac{s^2}{t} + (-2x + 6y^2)(6st^2) =$$

$$= (2s^2 \ln(t) - 4st^3)\frac{s^2}{t} + (-2s^2 \ln(t) + 24s^2t^6)6st^2 =$$

$$= \frac{2s^3}{t}(s\ln(t) - 2t^3) + 12s^3t^2(-\ln(t) + 12t^6)$$

Sabendo que

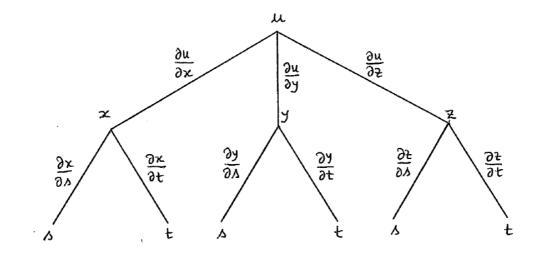
$$u = u(x, y, z)$$
, tal que $x = x(s,t)$, $y = y(s,t)$ e $z = z(s,t)$

então:

$$\frac{\partial u}{\partial s} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial s} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial s} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial s}$$
 (10)

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial t}$$
(11)

O diagrama de árvore que corresponde às derivadas parciais apresentadas em (10) e (11) é o seguinte:



Derivação implícita

Admita-se que u = u(x, y) é uma função continuamente diferenciável e que y é uma função diferenciável em x que satisfaz a condição u(x, y) = 0. Então, é possível calcular a derivada de y em relação a x sem que seja necessário explicitar a função y em termos de x; este processo é designado por diferenciação (derivação) implícita.

Teorema 9: Se u = u(x, y) é uma função continuamente diferenciável e y é uma função diferenciável em x que satisfaz a equação u(x, y) = 0, então, para todos os pontos (x, y) onde $\partial u / \partial y \neq 0$, verifica-se:

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{\partial u / \partial x}{\partial u / \partial y}$$

Exemplo 44: Seja y uma função diferenciável em x que verifica a equação:

$$u(x,y) = 2x^2y - y^3 + 1 - x - 2y = 0$$
 (12)

Notando que

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 4xy - 1$$
 e $\frac{\partial u}{\partial y} = 2x^2 - 3y^2 - 2$

então:

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{4xy - 1}{2x^2 - 3y^2 - 2} \tag{13}$$

O resultado (13) também pode ser obtido diferenciando (12) em relação a x, tendo em atenção que y é uma função de x. Obtém-se, neste caso,

$$4xy + 2x^{2}\frac{dy}{dx} - 3y^{2}\frac{dy}{dx} - 1 - 2\frac{dy}{dx} = 0 \iff$$

$$\Leftrightarrow (2x^{2} - 3y^{2} - 2)\frac{dy}{dx} = -4xy + 1$$

e, portanto,

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{4xy - 1}{2x^2 - 3y^2 - 2}$$

Exemplo 45: Calcule o declive da recta tangente à circunferência $x^2 + y^2 = 4$ no ponto $P = (1, \sqrt{3})$:

- a) Usando a derivação implícita.
- b) A partir da função que explicita y em função de x nesse ponto.

Solução:

a) Considerando a função real a duas variáveis

$$u(x,y) = x^2 + y^2 - 4 = 0$$

obtém-se:

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{\partial u}{\partial u} \frac{\partial x}{\partial y} = -\frac{2x}{2y} = -\frac{x}{y}$$

O declive da recta tangente em P é:

$$\frac{dy}{dx}(1,\sqrt{3}) = -\frac{1}{\sqrt{3}} = -\frac{\sqrt{3}}{3}$$

b) A função que define a linha que passa em P é:

$$y = +\sqrt{4 - x^2}$$

Derivando em ordem a x

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{x}{\sqrt{4 - x^2}}$$

pelo que:

$$\frac{dy}{dx}(1) = -\frac{1}{\sqrt{3}} = -\frac{\sqrt{3}}{3}$$

Teorema 10: Se u = u(x, y, z) é uma função continuamente diferenciável e z = z(x, y) é uma função diferenciável que satisfaz a equação u(x, y, z) = 0, então, para todos os pontos (x, y, z) onde $\partial u / \partial z \neq 0$, verifica-se:

$$\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{\partial u / \partial x}{\partial u / \partial z}$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{\partial u / \partial y}{\partial u / \partial z}$$

Gradiente; curvas de nível

Teorema 11: Seja f = f(x, y) uma função continuamente diferenciável. Então em cada ponto $\vec{x}_0 = (x_0, y_0)$ do seu domínio, o *gradiente* ∇f , se não for nulo, é *perpendicular* à *curva de nível de f* que passa em \vec{x}_0 .

Exemplo 46: Em relação à função $f(x,y) = x^2 + y^2$, as curvas de nível são as circunferências concêntricas:

$$x^2 + y^2 = c , c \ge 0$$

Em cada ponto $(x, y) \neq (0, 0)$ o gradiente de f(x, y)

$$\nabla f(x,y) = 2x\vec{i} + 2y\vec{j} = 2(x\vec{i} + y\vec{j}) = 2\vec{r}$$

é perpendicular à curva de nível (circunferência) que passa nesse ponto (tem a direcção radial) e aponta no sentido convexo da curva. Na origem, a curva de nível reduz-se a um ponto e $\nabla f(0,0) = \vec{0}$.

• O gradiente $\nabla f(x,y)$ permite definir, em cada ponto $\vec{x}_0 = (x_0,y_0)$ de uma curva de nível, a *linha normal* e a *linha tangente* a essa curva. Notando que o vector

$$\nabla f(\vec{x}_0) = \frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x}_0)\vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x}_0)\vec{j}$$

é um *vector normal* à curva de nível no ponto \vec{x}_0 , então a equação vectorial da *linha normal* à curva f(x,y) = c em \vec{x}_0 é:

$$\vec{r}(u) = \vec{x}_0 + u \nabla f(\vec{x}_0)$$
, $u \in \mathbb{R}$

Por outro lado, sabendo que o vector

$$\vec{t}(\vec{x}_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(\vec{x}_0)\vec{i} - \frac{\partial f}{\partial x}(\vec{x}_0)\vec{j}$$

é perpendicular a $\nabla f(\vec{x}_0)$ (o produto escalar é nulo), então ele será um vector tangente à curva de nível em \vec{x}_0 ; assim, a equação vectorial da linha tangente à curva f(x,y) = c em \vec{x}_0 é:

$$\vec{r}(v) = \vec{x}_0 + v\vec{t}(\vec{x}_0), v \in \mathbb{R}$$

Exemplo 47: Considere a curva plana C de equação $x^2 + 2y^3 = xy + 4$ e o ponto P = (2,1) situado em C. Determine em P:

- a) O vector normal e a equação da linha normal à curva.
- b) O vector tangente e a equação da linha tangente à curva.

Solução:

a) Sendo $f(x,y) = x^2 + 2y^3 - xy$, a curva C é a curva de nível f(x,y) = 4. O gradiente de f é:

$$\nabla f(x,y) = (2x - y)\vec{i} + (6y^2 - x)\vec{j}$$

Assim, o vector normal a C em P é:

$$\vec{n} = \nabla f(2,1) = 3\vec{i} + 4\vec{j}$$

A equação vectorial da *linha normal* a C em P é:

$$\vec{r}(\alpha) = P + \alpha \vec{n} = (2 + 3\alpha, 1 + 4\alpha), \ \alpha \in \mathbb{R}$$

As suas equações cartesianas são

$$\frac{x-2}{3} = \frac{y-1}{4}$$

enquanto a sua equação reduzida é:

$$y = \frac{4}{3}x - \frac{5}{3}$$

b) O vector tangente a C em P é:

$$\vec{t} = 4\vec{i} - 3\vec{j}$$

A equação vectorial da *linha tangente* a C em P é:

$$\vec{r}(\beta) = P + \beta \vec{t} = (2 + 4\beta, 1 - 3\beta), \ \beta \in \mathbb{R}$$

As suas equações cartesianas são

$$\frac{x-2}{4} = \frac{y-1}{-3}$$

enquanto a sua equação reduzida é:

$$y = -\frac{3}{4}x + \frac{5}{2}$$

Gradiente; superfícies de nível

Teorema 12: Seja f = f(x, y, z) uma função continuamente diferenciável. Então em cada ponto $\vec{x}_0 = (x_0, y_0, z_0)$ do seu domínio, o *gradiente* ∇f , se não for nulo, é *perpendicular* à *superfície de nível de f* que passa em \vec{x}_0 .

Exemplo 48: Em relação à função $f(x,y,z) = x^2 + y^2 + z^2$, as superfícies de nível são as superfícies esféricas concêntricas:

$$x^2 + y^2 + z^2 = c$$
, $c \ge 0$

Em cada ponto $(x, y, z) \neq (0,0,0)$ o gradiente de f(x, y, z)

$$\nabla f(x, y, z) = 2x\vec{i} + 2y\vec{j} + 2z\vec{k} = 2(x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}) = 2\vec{r}$$

é perpendicular à superfície de nível (superfície esférica) que passa nesse ponto (tem a direcção radial) e aponta no sentido convexo da superfície. Na origem, a superfície de nível reduz-se a um ponto e $\nabla f(0,0,0) = \vec{0}$.

• Neste caso, o gradiente $\nabla f(x,y,z)$ permite definir, em cada ponto $\vec{x}_0 = (x_0,y_0,z_0)$ de uma superfície de nível, a *linha normal* e o *plano tangente* a essa superfície.

O plano tangente em \vec{x}_0 é o plano que mais se aproxima da superfície na vizinhança desse ponto.

• Um ponto $\vec{x} = (x, y, z)$ está no *plano tangente* à superfície f(x, y, z) = c em $\vec{x}_0 = (x_0, y_0, z_0)$, se e só se:

$$(\vec{x} - \vec{x}_0) \cdot \nabla f(\vec{x}_0) = 0$$

A equação vectorial da *linha normal* à superfície em \vec{x}_0 é:

$$\vec{r}(u) = \vec{x}_0 + u \nabla f(\vec{x}_0)$$
, $u \in \mathbb{R}$

Exemplo 49: Seja o cone elíptico de equação $z^2 = x^2 + 4y^2$ e o ponto P = (3,2,5) situado nesta superfície. Determine em P:

- a) O vector normal à superfície.
- b) A equação da linha normal à superficie.
- c) A equação do plano tangente à superficie.

Solução:

a) O cone elíptico é uma superfície de nível da forma f(x, y, z) = 0, em que $f(x, y, z) = x^2 + 4y^2 - z^2$.

O gradiente de f é:

$$\nabla f(x, y, z) = 2x\vec{i} + 8y\vec{j} - 2z\vec{k}$$

Assim, o vector normal à superfície em P é:

$$\nabla f(3,2,5) = 6\vec{i} + 16\vec{j} - 10\vec{k}$$

b) Notando que o vector $\nabla f(3,2,5)$ é paralelo ao vector $\vec{n} = 3\vec{i} + 8\vec{j} - 5\vec{k}$, a equação vectorial da *linha normal* à superfície em P é:

$$\vec{r}(\alpha) = P + \alpha \vec{n} = (3 + 3\alpha, 2 + 8\alpha, 5 - 5\alpha), \ \alpha \in \mathbb{R}$$

As suas equações cartesianas são:

$$\frac{x-3}{3} = \frac{y-2}{8} = \frac{x-5}{-5}$$

c) A equação cartesiana do *plano tangente* à superfície em *P* é:

$$(x-3, y-2, z-5) \cdot (3, 8, -5) = 0 \iff 3x+8y-5z=0$$

Trata-se de um plano que passa na origem.

Exemplo 50: A curva C de equação $\vec{r}(t) = 2^{-1}t^2\vec{i} + 4t^{-1}\vec{j} + (2^{-1}t - t^2)\vec{k}$ intersecta o paraboloide hiperbólico $x^2 - 4y^2 - 4z = 0$ no ponto P = (2, 2, -3). Calcule o ângulo de intersecção.

Solução:

Pretende-se calcular o ângulo ϕ que o vector tangente à curva faz com o plano tangente ao cone hiperbólico no ponto P. Sabendo que $P = \vec{r}(2)$ e uma vez que

$$\vec{r}'(t) = t\vec{i} - 4t^{-2}\vec{j} + (2^{-1} - 2t)\vec{k}$$

então o vector tangente a C em P é

$$\vec{r}'(2) = 2\vec{i} - \vec{j} - \frac{7}{2}\vec{k}$$

sendo um vector paralelo a $\vec{t} = 4\vec{i} - 2\vec{j} - 7\vec{k}$.

O paraboloide hiperbólico é uma superfície de nível da forma f(x,y,z)=0, em que $f(x,y,z)=x^2-4y^2-4z$.

O gradiente de f é

$$\nabla f(x, y, z) = 2x\vec{i} - 8y\vec{j} - 4\vec{k}$$

pelo que o vector normal à superfície em P é

$$\nabla f(2,2,-3) = 4\vec{i} - 16\vec{j} - 4\vec{k}$$

sendo um vector paralelo a $\vec{n} = \vec{i} - 4\vec{j} - \vec{k}$.

Designando por θ o ângulo formado pelos vectores \vec{t} e \vec{n} , então:

$$\theta = \arccos \frac{\left|\vec{t} \cdot \vec{n}\right|}{\left\|\vec{t}\right\| \left\|\vec{n}\right\|} = \arccos \frac{19}{\sqrt{69}\sqrt{18}} = \arccos \frac{19\sqrt{138}}{414}$$

Assim:

$$\phi = \frac{\pi}{2} - \theta = \arcsin \frac{19\sqrt{138}}{414}$$

Exemplo 51: Em que pontos da superfície $z = 3xy - x^3 - y^3$ o plano tangente é horizontal (paralelo ao plano xOy)?

Solução:

A superfície dada é uma superfície de nível da forma f(x, y, z) = 0, em que $f(x, y, z) = x^3 + y^3 - 3xy - z$.

O gradiente de f é:

$$\nabla f(x, y, z) = 3(x^2 - y)\vec{i} + 3(y^2 - x)\vec{j} - \vec{k}$$

Para que o plano tangente seja horizontal deverá verificar-se:

$$\begin{cases} x^2 - y = 0 \\ y^2 - x = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = x^2 \\ x(x^3 - 1) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = 0 \\ x = 0 \end{cases} \lor \begin{cases} y = 1 \\ x = 1 \end{cases}$$

Concluindo, o plano tangente à superfície é horizontal nos pontos (0,0,0) e (1,1,1).