

Parallelität: Aufteilung in Teilabläufe, laufen gleichzeitig auf mehreren Prozessoren. Nebenläufigkeit: Gleichzeitig oder verzahnt ausführbare Abläufe, greifen au gemeinsame Ressourcen zu. Prozess: Parallel laufende Programm-Instanz im System. Eigener Adressraum. Thread: Parallele Ablaufsequenz innerhalb eines Programms. Teilen gleichen Adressraum.

# Thread-Implementationen

User-Level Threads: Im Prozess implementiert. Keine echte Parallelität durch mehrere Prozessoren. Kernel-Level Threads: Im Kernel implementiert (Multi-Core Ausnutzung). Kontextwechsel vom Prozess per SW-Interrupt. Thread Scheduling: Processor Sharing - #Threads > #Prozessoren.

#### Prozessor Multiplexing

Verzahnte Ausführung: Instruktionen von mehreren Threads in Teilsequenzen. Illusion der Parallelität. Kontextwechsel: Synchron (Freiwillige abgabe), Thread wechselt zu wait. Asynchron: (gezwungene Abgabe) Begrenzte Laufzeit für Threads.

# Multi-Tasking:

Kooperativ: Threads initiieren Kontextwechsel synchron (freiwillig). Scheduler kann Thread nicht unterbrechen. Preemtiv: Scheduler kann Thread mit Timer-Interrupt asynchron unterbrechen (Time-Sliced-Scheduling) (Standart heute). Thread Zustände: Ready, Waiting, Running.

#### Multi-Thread Programmierung

### JVM Thread Modell

Java ist ein Single Process System. JVM ist ein Prozess im Bsys. Main-Thread wird beim Aufstarten der JVM anhand main() Methode erzeugt. JVM läuft, solange Threads laufen (Ausnahme Daemon Threads).

```
var myThread = new Thread(() -> { /* ... */ });
myThread.start();
```

Thread wird erst bei start() erzeugt. Führt run()-Methode des Runnable Interface aus. Thread endet beim Verlassen von run().

nable Interface aus. Thread endet beim Verlassen von run(). Nicht-Determinismus: Threads laufen ohne Vorkehrungen beliebig verzahnt oder parallel.

### Explizite Runnable-Implementation:

```
class SimpleLogic implements Runnable {
  @Override
  public void run() { /* ... */ }
}
var myThread = new Thread(new SimpleLogic()).start();
```

### Sub-Klasse von Thread

```
class SimpleThread extends Thread {
  @Override
  public void run() { /* ... */ }
}
var myThread = new SimpleThread().start();
```

Warten auf Beendigung eines Threads. t2.join() blockiert, solange t2 läuft.

# Thread Passivierung

Thread Join

Thraed.sleep(ms): Laufender Thread geht in Wartezustand, dann ready. Thread.yield(): Gibt Prozesor frei, direkt ready.

### Monitor Synchronisation

Synchronisation: Einschränkung der Nebenläufigkeit. Gemeinsame Ressourcen: Threads teilen sich Adressraum und Heap.

## Java Synchronized Methoden

synchronized: Modifier für Methoden. Body ist ein kritischer Abschnitt. Wird unter gegenseitigem Ausschluss ausgeführt. Funktinsweise: Jedes Objekt hat einen Lock (Monitor-Lock). Max 1 Thead hat Lock. synchronized belegt den Lock des Obj. Besetzt bei Eintritt oder warten bis frei. Beim Austritt der Methode wieder freigegeben.

synchronized void f() { /\* ... \*/ } // Object Lock static synchronized void q() { /\* ... \*/ } // Class Lock

## Monitor

Objekt mit internem gegenseitigem Ausschluss. Nur 1 Thread operiert im Monitor. Alle äusseren Methoden synchronized. Wait & Signal Mechanismus: Threads können im Monitor auf Bedingung warten und wartende aufwecken (signal).

```
public synchronized void withdraw(int a) {
   while (amout > balance) { wait(); }
```

```
balance -= a;
}
public synchronized void deposit(int a) {
  balance+= amount; notifyAll();
}
```

wait(): gibt Monitor-Lock temp. frei damit anderer Thread Bedingung erfüllen kann. notify() / notifyAll(): Weckt beliebigen / alle Threads die warten. Notify: wenn Bedingung jeden Thread interessiert. Pauschales wait & signal: Wartende müssen selber schauen, ob sie ein Signal interessiert. Signal and Continue: Signalisierender Thread behält Monitor nach notify. Aufgeweckter Thread muss um Monitor-Einritt k\u00e4mpfen.

## Spezifische Synchronisationsprimitiven

## Semaphoren

Vergabe einer beschränkten Anzahl freier Ressourcen. Objekt mit Zähler (Anzahl freier Ressourcen). aquire(): Bezieht Ressource. Warten falls keie Verfügbar, sonst Zähler - 1. release(): Ressource freigeben, Zähler + 1.

#### Arten

Allgemeine: Zähler zwischen 0 bis N. new Semaphore(N). Binäre: Zähler 0 oder 1. new Semaphore(1). (Gegenseitiger Ausschluss) Faire Semaphoren: new Semaphore(N, true), FIFO Warteschlange, langsa-

```
private Semaphore upperL = new Semaphore(CAP, true);
private Semaphore lowerL = new Semaphore(0, true);
public void put(T item) throws InterruptedException {
    upperL.acquire();
    synchronized (queue) { queue.add(item); }
    lowerL.release();
}
public T get() throws InterruptedException {
    T item; lowerL.aquire();
    synchronized (queue) { item = queue.remove(); }
    upperL.release(); return item;
```

Multi-Acquire/Release: acquire(N).

#### Lock & Condition

Monitor mit mehreren Wartelisten für verschiedene Bedingungen. Lock-Objekt: Sperre für Eintritt in Monitor. Condition-Objekt: Wait & Signal für bestimmte Bedingung.

```
private Lock monitor = new ReentrantLock(true); // fair
private Condition nonFull = monitor.newCondition();
private Condition nonEmpty = monitor.newCondition();
public void put(T item) throws InterruptedException {
  monitor.lock():
      while(queue.size() == Capacity) { nonFull.await(); }
      queue.add(item);
      nonEmpty.signal():
   } finally { monitor.unlock(); }
public T get() throws InterruptedException {
   monitor.lock();
      while(queue.size() == 0) { nonEmpty.await(); }
      T item = queue.remove():
      nonFull.signal();
      return item:
   } finally { monitor.unlock(); }
```

## Read-Write Locks

Gegenseitiger Ausschluss ist unnötig streng für lesende Abschnitte. Erlaube parallele Lese-Zugriffe.

```
private Collection<String> names = new HashSet<>();
private ReadWriteLock rwLock = new ReentrantReadWriteLock();
public boolean exists(String pattern) { // Read - only accesses
    rwLock.readLock().lock();
    try {
        return names.steram().anyMatch(n -> n.matches(pattern))
        } finally { rwLock.readLock().unlock(); }
}
public void insert(String name) { // Write / Read accesses
        rwLock.writeLock().lock();
        try {
            names.add(name);
        } finally { rwLock.writeLock().unlock(); }
}
```

# Count Down Latch

Synchronisationsprimitive mit Count Down Zähler. Threads können warten, bis Zähler <= 0 wird. await(): warten bis Count Down (): Zähler - 1.

```
var ready = new CountDownLatch(N); // Warte auf N cars
var start = new CountDownLatch(1); // Einer gibt signal
// N Cars:
ready.countDown(); start.await();
// RaceControl:
```

```
ready.await(); start.countDown();
```

#### Cyclic Barrier

Treffpunkt für fixe Anzahl Threads. Anzahl treffender Threads muss vorgegeben sein. Ist wiederverwendbar (mehrere Runden).

```
var start = new CyclicBarrier(N); // Treffende Autos // N Cars:
start.await(); // braucht kein Race Control mehr
var gameRound = new CyclicBarrier(N); // N Players:
while(true) {
    gameRound.await(); // play concurrently with others
}
```

### // Mit Austausch

Exchanger.exchange(something);
// Blockiert bis anderer Thread auch exchange() aufruft.

#### Gefahren der Nebenläufigkeit

Neue Arten von Programmierfehler, die es bei single-Threading nicht gibt. Können sporadisch oder selten auftreten. Sehr schwierig durch Tests zu finden.

#### Race Condition

Mehrere Threads greifen auf gemeinsame Ressourcen ohne genügend synchronisation zu. Mögliche falsche Resultate oder falsches Verhalten. Ursache oft ein Data Race, nicht immer.

#### Data Race

Unsynchronisierter Zugriff auf gleichen Speicher. Selbe Variable oder Array Element (min. 1 schreibender Zugriff).

#### Race Condition ohne Data Race

Critical Sections nicht geschützt. Data Races mit Synchronisation eliminiert, aber nicht genügend grosse synchronisierte Blöcke.

```
synchronized int getBalance() { return balance; }
synchronized void setBalance(int x) { balance = x; }
// Mehrere Threads, Kein Atomares Inc - Lost Update moeglich
accout.setBalance(account.getBalance() + 100);
```

#### Kombinationen

	Race Condition	keine Race Condition
Data Race	Fehlerhaftes Programmverhalten	Programm verhält sich zwar korrekt, dennoch formal falsch
kein Data Race	Fehlerhaftes Programmverhalten	Richtig

Alles Synchronisieren? Hilft nichts. Race Condition trotzdem möglich. Weitere Nebenläufigkeitsfehler. Synchronisationskosten sind relativ teuer.

## Synchronisation: Verzichtbare Fälle

Immutability (Unveränderlicheit): Objekte mit nur lesendem Zugriff. Confinement (Einsperrung): Objekt gehört nur einem Thread zu einer Zeit.

## Immutable Objects

Instanzvariablen alle *final*. Primitive Datentypen. Referenzen wiederum auf Immutable Objekte. Methoden mit nur lesendem Zugriff. Konstruktor initialisiert Instanzvariablen. Nach Konstruktor kann Objekt ohne Synchronisation von Threads verwendet werden.

### Confinement

Struktur garantiert, dass auf ein Objekt nur durch einen Thread zur gleichen Zeit zugegriffen wird. Thread Confinement: Objekt gehört nur einem Thread und wird nur von demjenigen verwendet. Object Confinement: Objekt in anderem bereits synchronisierten Objekt eingekapselt.

Kapselungsbrüche: 1. Inneres Objekt ist aussen zugreifbar. 2. Rückgabe einer Referenz auf inneres Objekt. 3. Holder installiert selber Referenz ausserhalb. 4. Inneres Objekt gibt selber this raus.

### Thread Safet

Klassen / Methoden, die intern synchronisiert sind. Keine Race Conditions innerhalb dieses Codes. Kritischer Abschnitt nur pro Methode erfüllt. Aber: Kein kritischer Abschnitt über mehrere Methodenaufrufe. Andere Nebenläufigkeitsfehler möglich.

# Java Collections - Thread Safety

Alte Java 1.0 Collections (Vector, Stack, Hashtable): **JA.** Moderne Collections (HashSet, TreeSet, ArrayList, etc.): **NEIN**. Concurrent Collections (ConcurrentHashMap, etc.): **JA**.

# Verstecktes Multi-Threading

Finalizers: Laufen über separaten Finalizer-Thread. Timers: Handler durch separaten Thread ausgeführt (ausser GUI). Externe Libraries & Frameworks: z.B. Abarbeitung von Web-Service Aufrufen.

# Deadlock

Beide Threads sperren sich gegenseitig aus:

```
syncrhonized(listA) { // Thread 1
syncrhonized(listB) {
    listB.addAll(listA);
}
```

```
}
synchronized(listB) { // Thread 2
synchronized(listA) {
    listA.addAll(listB);
    }
}
```

#### Spezialfall: Livelocks

Threads haben sich gegenseitig permanent blockiert. Führen aber noch Warteinstruktionen aus. Verbrauchen CPU während Deadlock.

```
// Thread 1
b = false; while (!a) { } b = true;
// Thread 2
a = false; while (!b) { } a = true;
```

# Deadlock Erkennung

```
Betriebsmittelgraph

- Thread T wartet auf Lock von Ressource R

Thread 1

- Thread T besitzt Lock auf Ressource R
```

 $Deadlock = Zyklus \ im \ Betriebsmittelgraph$ 

Deadlock Voraussetzungen: Geschachtelte Locks, Zyklische Warteabhänigkeiten

### Deadlock Vermeidung

Lineare Sperrordnung der Ressourcen einführen. Nur geschachtelt in aufsteigender Reihenfolge sperren. Eliminiert zyklische Warteabhänigkeiten.

Grobgranulare Locks wählen. Wenn lineare Sperrordnung nicht möglich/sinvoll ist. Sperre gesamte Bank bei Kontenzugriff. Eliminiert Schachtelung von Locks.

#### Starvation

Ein Thread kriegt nie die Chance, auf eine Ressource zuzugreifen, obwohl sie immer wieder frei wird. Andere Threads überholen and ungen Liveness/Fainness Problem

```
and authority. Eveness/Farness Problem.

do { // Starvation mosglich
    success = account.widthdraw(100);
} while (!success);
```

### ermeidung/

Faire Synchronisationskonstrukte (bei Semaphore, Lock & Condition, ReadwriteLock möglich). Java Monitor hat ein Fairness Problem (Starvation anfällig).

### Parallelität Korrektheitskriterien

Safety: Keine Race Conditions, Keine Deadlocks. Liveness: Keine Starvation.

### Thread Pool

Tasks: Implementieren potentiell parallele Arbeitspakete. Werden in Warteschlange eingereiht. Thread Pool: Beschränkte Anzahl von Worker-Threads. Holen Tasks aus der Warteschlange und führen sie aus.

### Vorteile

Beschränkte Anzahl von Threads: Viele Threads verlangsamen das System oder überschreiten Speicherlimit. Recycling der Threads: Spare Thread-Erzeugung und Freigabe. Höhere Abstraktion: Trenne Task-Beschreibung von Task-Ausführung. Anzahl Threads pro System konfigurierbar: #Worker Threads = #Prozessoren + #I/O-Aufrufe

### inschrankung

Tasks dürfen nicht aufeinander Warten, sonst Deadlock. Run to Completion: Task muss zu Ende laufen, bevor Worker Thread anderen Task ausführen kann. Ausnahme: geschachtelte Tasks.

# Java Fork-Join-Pool

```
var threadPool = new ForkJoinPool();
Future<Integer> future = threadPool.submit(() -> { });
Int result = future.get(); // Blockiert bis Task beendet
```

### Future Konzept

Repräsentiert ein zukünftiges Resultat. Proxy auf Resultat, das evtl. noch nicht bekannt ist. Muss Ende der Berechnung abwarten, bevor Resultat zurückgegeben wird.

### Rekursive Task Erstellung

```
class CountTask extends RecursiveTask<Integer> {
    // Constructor
    @Override
    protected Integer compute() {
        // no / single element => return result
        // Calculate lower, middle, upper
        var left = new CountTask(lower, middle);
        var right = new CountTask(middle, upper);
        left.fork(); right.fork();
        return right.join() + left.join();
```

// Ausfuehrung var threadPool = new ForkJoinPool(); int res = threadPool.invoke(new CountTask(2, N)); // blockiert

#### Keine Über-Parallelisierung

Tuning mit Schwellwert durch Programmierer. Verhältnis zwischen Arbeitspaketgrösse und Anzahl Tasks optimieren.

#### Fork Join Pool Internals

Automatischer Parallelitätsgrad: Default: #Worker Threads = #Prozessoren Dynamisches Hinzufügen / Wegnehmen von Threads Common Pool: Verhindert Engpässe durch zu viele Thread Pools.

#### Asynchrone Programmierung

Unnötige Synchronität: Langlaufende Rechnungen, I/O Aufru-

Asynchroner Aufruf: Aufrufer soll während der Operation weitermachen

```
// Klassisch
Future < long > future = threadPool.submit(() -> { });
  // other work
process(future.get());
// Modern
CompletableFuture<long> future =
               CompletableFuture.supplyAsync(() -> { });
  // other work
process(future.get());
```

### Ende des async Aufrufs

Caller-zentrisch (Pull): Caller warted auf Task-Ende und holt sich Resultat, Future abfragen. Callee-zentrisch (Push): Async Operation informiert direkt über Resultat. Completion Callback.

Folgeaufgabe an asynchrone Aufgabe anhängen.

// thenApply() fuer Continuation mit Rueckgabe

future.thenAccept(res -> System.out.println(res));

Ausführung: durch beliebigen Thread, durch Initiator, wenn Future bereits Resultat hat. Asynchrone Continuations: then AcceptAsunc() bzw. thenAppluAsunc().

#### Multi-Continuation

CompletableFuture.allOf(f1, f2).thenAcceptAsync(() -> { })); CompletableFuture.any(f1, f2).thenAcceptAsync(() -> { }));

Task starten, ohne das Ende abzuwarten. Submitter ruft kein get() oder join() auf.

CompletableFuture.runAsync(() -> { }); Daemon Workers: Workers Threads in Fork-Join-Pools sind Dae-

mon. Anwendung kann vor Task-Ende stoppen Ingorierte Exceptions: Exceptions in Fire & Forget Task werden ignoriert.

# Task Parallel Library

Keine Vererbung: Delegate bei Konstruktor. Exception in Thread: Abbruch des Programs

var mvThread = new Thread(() => { /\* ... \*/ }); myThread.start(); /\* ... \*/ myThread.join();

C# Lambda kann umgebende Variablen zugreifen (auch scrheibend).

### Monitor in .NET

FIFO Warteschlange, Pulse informiert längst Wartenden. Wait() in Schlaufe. PulseAll() bi mehreren Bedingungen oder Erfüllungen mehrerer Threads. Synchronisation mit HilfsObj als Best Practice.

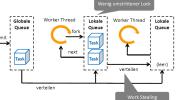
private object syncObject = new(); // Monitor auf HilfsObj public void Widthdraw (decimal amount) { lock (syncObject) { while(amout > balance) { Monitor.Wait(syncObject); } balance -= amount: public void Deposit(decimal amount) { lock (syncObject) { balance += amount: Monitor.PulseAll(syncObject);

## .NET Synchronisationsprimitiven

Fehlen: kein Fairnessflag, kein Lock & Condition. Zusätzlich: ReadwriteLockSlim für Upgradeable Read/Write. Semaphoren auch auf OS-Stufe nutzbar, Mutex (binärer Semaphor), Collections nicht Thread-safe: Ausser Sustem. Collections. Concurrent

# .NET Task Parallel Library (TPL)

Work Stealing Thread Pool. Verschiedene Abstraktionsstufen: Task Parallelization: Explizite Tasks starten und warten. Data Parallelization: Parallele Statements und Queries. Asynchrone Programmierung: mit Continuation Style.



#### Thread Injection

TPL fügt zur Laufzeit neue Worker Threads hinzu. Hill Climbing Algorithmus: Misst Durchsatz & variiert Anzahl Worker Threads Kein Deadlock bei Task Abhängigkeiten, aber ineffizient, nicht

### Task Parallelisierung

```
Task task = Task.Run(() => { }); /* ... */ task.Wait();
// Task mit Rueckaabe
Task<int> task = Task.Run(() => { return 0; });
Console.Write(task.Result); // Blockiert
// Geschachtelte Tasks
Task.Run(() => {
  var left = Task.Run(() => { });
   var right = Task.Run(() => { });
  int res = left.Result + right.Result;
```

## Parallele Statements

Menge an Statements potentiell parallel ausführen. Als Task starten. Barriere der Tasks am Ende

Parallel. Invoke ( () => MergeSort(1, m); () => MergeSort(m,1);

Schlaufen-Bodies potentiell parallel ausführen. Gruppierung der Bodies in Tasks Berriere dieser Tasks am Ende

Parallel.ForEach(list. file => Convert(file)):

# Parallel.For(0, array.Length, i => Calc(array[i]));

### Parallele Loop Partitionierung

Schlaufe mit vielen sehr kurzen Bodies ist ineffizient. TPL gruppiert automatisch mehrere Bodies zu Task. Aufteilung gemäss verfügbaren Worker Threads



#### Striped Partitioner Bei Iterator (Parallel.ForEach)

Explizite Partitionierung: Vorteil: Weniger Body-Delegates, Nachteil: Künstliche Unterschleife.

Parallel.ForEach (Partitioner.Create (0, array.Length), (range, ) => { for (int i = range.Item1; i < range.Item2; i++) {</pre> Calc(arrav[i]): })

# Parallel LINO

Parallelisierung von Langauge-Integrated Query. Pendant zu Java Steam API. Keyword: AsParallel()

from book in bookCol AsParallel()

where book. Title. Contains ("Java") select book. ISBN

## Asynchrone Programmierung mit TPL

## Task Continuation

task1.ContinueWith(task2).ContinueWith(task3); // Multi-Continuation Task. WhenAll(task1, task2).ContinueWith(continuation); Task. When Any (task1, task2). Continue With (continuation);

GUI Frameworks erlauben nur Single-Threading.

UI Thread: Loop zur Ausführung der Ereignisse aus einer Queue.

Wiso basieren GUI-Frameworks auf Single-Thread Modell? Synchronisationskosten: Locking in allen Komponenten und Methoden relativ teuer. Deadlock-Risiko: Bei zyklischen geschachtelten Aufrufen (z.B. MVC).

# UI Thread Model - Einschränkungen

Keine lange Operationen in III Events, blockiert sonst das III. Kein Zugriff auf III-Elemente durch fremde Threads, sonst Bace Condition, UI Operationen müssen als Events in die UI Event Queue eingereiht werden.

## Swing: Dispatching an UI Thread

Komponentenzugriffe an UI Thread delegieren.

```
// Benutzung der Klasse SwingUtilities
static void invokeLater (Runnable doRun); // Async
static void invokeAndWait (Runnable doRun); // Synchron
// Example
button.addActionListener(event-> {
 new Thread(() -> {
     var text = readHugeFile():
     SwingUtilities.invokeLater(() ->
            { textArea.setText(text); }); }).start(); });
```

Hiflsklasse für Hintergrund Arbeiten. Zeitaufwendige Operationen als Task in Thread Pool doInBackground(). UI-Zugriffe durch Event-DispatchThread done()

```
// < return, zwischen Res>
class BgCalc extends SwingWorker<Integer, Void> {
  @Override
  public Integer doInBackground() { return longCalc(); }
  ROverride
  protected void done() {
     try (
        inst res = get(); label.setText(res);
      } catch (InterruptedException | ExecutionException e)
     { } } }
```

#### Android Async Task

```
// <input, zwischen Res, return>
class BgCalc extends AsyncTask<Void, Void, Integer> {
  @Override
  public Integer doInBackground(Void... input) {
     return longCalc(); }
  @Override
  public void onPostExecute(Integer res) {
    view.setText(res); } }
```

## .NET UI Threading Modell

Gleiches Prinzip wie Java. UI Thread: Aufrufer von Application, Run().

UI Event Dispatching: WPF: control.Dispatcher.InvokeAsync(action) WinForm: control BeginInvoke(delegate)

#### Asvnc / Await

Async Methode läuft teilweise synchron, teilweise asynchron. Aufrufer führt Methode solange synchron aus bis ein await anliegt. Compiler zerlegt Methode in Abschnitte. Abschnitt nach Await läuft später nach Task-Ende (Continuation). Methode läuft synchron bis await, springt dann zurück zum Aufrufer.

Verschiedene Ausführungen: Fall 1: Aufrufer ist normaler Thread, Abschnitt wird durch TPL Worker-Thread ausgeführt. Fall 2: Aufrufer ist UI-Thread, Abschnitt wird als Event vom UI-Thread ausgeführt

```
public async Task<int> LongOperationAsync() { }
Task<int> task = LongOperationAsync(); /* ... */
int res = await task; // Warte auf Beendigung
```

Async Rückgabetypen: void: fire-and-forget. Task: Kein Rückgabetyp erlaubt warten. Task<T> Rückgabetyp T.

```
async Task<string> ConcatAsync(string url1, string url2) {
  HttpClient client = new HttpClient();
  Task<string> d1 = client GetStringAsync(url1):
  Task<string> d2 = client.GetStringAsync(url2);
  string site1 = await d1; string site2 = await d2;
  return site1 + site2:
```

# Memory Models

Lock-Freie Programmierung: Korrekte nebenläufige Interaktionen ohne Locks. Garantien des Speichermodels nutzen.

Weak Consistency: Speicherzugriffe werden in verschiedenen Reihenfolgen aus verschiedenen Threads gesehen. Ausnahme: Synchronisationen/Speicherbarrieren Optimierungen: Compiler, Laufzeitsystem und CPUs, Instruktionen werden umgeordnet/wegoptimiert.

# Java Memory Model

### Atomicity

Einzelnes Lesen / Schreiben ist atomar für: Primitive Datentypen, Obj-Referenzen, long und double nur mit volatile Keyword. Unteilbarkeit ≠ Sichtbarkeit: Nach Write sieht anderer Thread vlt. noch alten Wert.

Garantierte Sichtbarkeit zwischen Threads: Locks Release & Acquire, Volatile Variable, Thread/Task-Start und Join, Initialisierung von final Variablen.

# Ordering

Program Order: 'as-if-serial', Sequentielles Verhalten jedes Threads bleibt erhalten. (Andere Threads dürfen es anders sehen) Synchronization Order (Total Order): Synchronizationsbefehle werden zueinander nie umgeordnet. Happens-Before Relation (Partial Order): Alles andere kann umgeordnet werden, ausser es gibt garantierte Sichtbarkeit unter den Threads.

#### Java Synchronization Order

```
// Keine Umordnung in Java, weil alles volatile
volatile boolean a = false, b = false;
a = true; while(!b) { } // Thread 1
b = true; while(!a) { } // Thread 2
// Nicht korrekt, da nicht atomar
private volatile boolean locked = false;
public void agcuire() {
  while (locked) { }
  locked = true;
 / Spin-Lock mit atomarer Operation
private AtomicBoolean locked = new AtomicBoolean(false);
public void acquire() {
  while (locked.getAndSet(true)) { }
public void release() { locked.set(false); }
// Atomares Compare and Set, setzt Update falls Wert gleich expect
boolean compareAndSet(boolean expect, boolean upadte);
// Optimistische Synchronization
do
  oldValue = var.get(); newValue = calcChange(oldValue);
} while (!var.compareAndSet(oldValue, newValue));
```

# .NET Memory Model

Unterschied zu Java: Atomicity: long/double auch ohne volatile atomar. Visibility: Nicht definiert, implizit durch Ordering. Ordering: nur Half und Full Fences

Atomare Instruktionen: Interlocked Klasse

#### Volatile Half Fences

Volatile Write: Vorangehende Zugriffe bleiben davor. (Release Semantik) Volatile Read: Nachfolgende Zugriffe bleiben danach. (Acquire Semantik)

## Full Fence: Memory Berrier

Thread.MemoryBarrier(); // Verbietet Umordnung in beide Richtungen

Substantiell anderes Programmierkonzept. Aktive Objekte: haben nebenläufiges Innenleben. Kommunikation: Objekte senden und empfangen Nachrichten. Kein Shared Memory: Nur Austausch von Nachrichten

Communicating Sequential Processes: Prozesse kommunizieren indirekt über Channels. Austausch erfolgt unmittelbar und synchron, Unterschied: Actor hat keine Channels, Senden ist immer asynchon, keine garantierte Reihenfolge des Empfangs.

Inhäerente Nebenläufigkeit: Alle Obj (Actors) laufen nebenläufig. Maschine kann Grad an Nebenläufigkeit ausnutzen. Keine Race Conditions: Kein Shared Memory. Nachrichtenaustausch synchronisiert implizit. Gute Verteilbarkeit: Kein Shared Memory. Nachrichtenaustausch für Netz prädestiniert.

Actor Model für JVM. Actors haben privaten Zustand, kann aber auf JVM nicht enforced werden. Eine Mailbox pro Actor: Ein Buffer für alle ankommenden Nachrichten. Asynchones Senden.

Empfangsverhalten: Reaktion auf ankommende Nachricht. Behandlungsmethode wird ausgeführt. Effekte per Behandlung (Ändere Zustand, Sende Nachrichten, Erzeuge neue Actors). Intern sequentiell, nur eine Nachricht auf einmal behandelbar

```
public class Printer extends UntypedActor {
  public void onReceive(final Object message) {
      if(message instanceof Integer) { } } }
// Erzeugen und Senden
ActorSystem system = ActorSystem.create("System");
ActorRef p = system.actorOf(Props.create(Printer.class));
for(int i = 0; i < 100; i++) {
  printer.tell(i, ActorRef.noSender()); // simple async
System.shutdown();
```

Anwendung: Alternative zu Threads, Transaction-Processing, Backend für Service, Kommunikations-Hub.

Actor Hierarchies: Passend zu URL Adressierungsschema. Erzeuger ist Parent. ActorSelection selektiert Teilbaum, broadcast möglich.

# Actor Remoting:

Remote Lookup: sustem.actorSelection mit URL. Leichtgewichtiger als ActorRef Kann 0 n Actors umfassen und zu ActorRef aufgelöst werden. Remote Erzeugen: system.actorOf(), application.conf spezifiziert, wo Actor erstellt wird. Keine Codeänderungen.

```
getContext().stop(actorRef); // Stoppt nach Bearbeitung
getContext().stop(getSelf()); // Rekursiv
getContext().system().terminate();
actor.tell(PoisonPill.getInstance(), sender);
```

#### GPU Parallelisierung

512, 1024, 3584, 5760 Cores. Sehr spezifische langsamere Prozessoren.

### GPU Aufbau

SP (Streaming Processor): 8-192 SPs pro SM SM (Streaming Multiprocessor): z.B. 1-30 SM SIMD: SM ist prinzipiell SIMD (Single Instruction Multiple Data), Vektorparallelität Alle Cores führen gleiche Instruktion aus, Einzelne können sie auch nicht ausführen.

## GPU vs. CPU

GPU: hohe Datenparallelität, wenig Verzweigungen, Kein beliebiges Warten, Kleine Caches pro Core. Ziel: Hoher Gesamtdurchsatz CPU: Gegenteil, Ziel: Niedrige Latenz pro Thread

#### NUMA Model

Non-Uniform-Memory-Access: Kein gemeinsamer Hauptspeicher zwischen GPU und CPU. Explizites Übertragen.

## CUDA - Computer Unified Device Architecture

CUDA Blocks: Threads sind in Blöcke gruppiert. Blöcke sind im gleichen SM. Threads können innerhalb Block interagieren. Ausführungsmodell: Thread: virt. Skalarprozessor. Block: virt. Multiprozessor. Blöcke müssen unabhängig sein. Run To Completion. Beliebige Ausführungsreihenfolge. Grad der Parallelität durch GPU bestimmt. Automatische Skalierung. Ablauf: 1. Auf GPU allozieren cudaMalloc, 2. Daten au GPU transferieren cudaMemcpy, 3. Kernel ausführen. 4. Rücktransfer, 5. Auf GPU deallozieren

#### Datenaufteilung

threadIdx.x: ThreadId im Block. blockIdx.x: Nummer des Blocks. blockDim.x: Blockgrösse. Programmierende modellieren Datenaufteilung selber.

#### Boundary Check

Falls Mehr Threads als zu bearbeitende Daten. Threads mit  $i \geq N$  dürfen nicht auf Daten zugreifen.

# Unified Memory

Automatischer Transfer CPU - GPU.

## Speicherstufen

Shared Memory: Per SM. Schnell ca 4 Zyklen. Nur zwischen Threads innerhalb Block sichtbar. Paar KB. "shared." float z; Global Memory: Main Memory in GPU. Langsam, ca. 400-600 Zyklen. Allen Threads sichtbar. Mehrere GB. cudaMalloc()

## Block Barriere

\_\_syncThreads();

In if/else nur falls für alle Threads eines Blocks.

#### n m/eise

Block wird intern in Warps zerlegt (je 32 Threads). **Ausführung:** SIMD. SM kann alle Warps eines Blocks beherbergen. Nur wenige laufen echt parallel (1 bis 24).

### Divergenz

Unterschiedliche Verzweigungen im selben Warp. if/switch/while/-do/for. SM führt Intruktionen der einen Verzweigung durch, dann Instruktionen einer anderen Verzweigung. Performance Problem Schlechter Fall: Divergenz innerhlab derselben Warp. Guter Fall: Gleiche Verzweigung im Warp.

# Memory Coalescing

Zugriffsmuster für Performance optimieren. **Burst**: Falls Threads auf 32-Byte-Bereiche zugreifen. Sonst teure Einzel-Zugriffe. (je 400 Zyklen pro Global Memory)

## Cluster Parallelisierung

Motivation: möglichst hohe Beschleunigung. Viele CPU Cores statt nur viele GPU Cores. Computer Cluster: Verbund leistungsfähiger Rechenknoten. Meist gleichartig und fest verbunden an einem Standort. Sehr schnelles Interconnect. HPC Anleitung: Programcode uploaden, Auf Cluster Kompilieren, HPC-Job lancieren, Job-Ende abwarten, Job-Resultat anschauen. Verteiltes Programmiermodel: Programm auf mehreren Nodes ausführen. Kein Shared Memory (NUMA) zwischen nodes, nur für Cores im Node (SMP). Message Passing Interface (MPI): Basiert auf Actor/CSP Prinzip.

MPI\_Init(&argc, &argv); // MPI Initialisierung
MPI\_Comm\_rank(MPI\_COMM\_WORLD, &rank); // Prozess Identifikation
MPI\_Finalize(); // MPI Finalisierung
MPI\_Send(&val, 1, MPI\_INT, recRank, tag, MPI\_COMM\_WORLD);
MPI\_Recv(&val, 1, MPI\_INT, senderRank, tag, MPI\_COMM\_WORLD,
MPI\_STATUS\_IGNORE);
MPI\_Barrier(MPI\_COMM\_WORLD); // Wartet auf alle Prozesse

MPI\_Allreduce(&val, &total, 1, MPI\_INT, MPI\_SUM, MPI\_COMM\_MORLD); // Aggregation von Teitresutaten MPI\_Reduce(&val, &total, 1, MPI\_INT, MPI\_SUM, recRank, MPI\_COMM\_MORLD); // Effizienter, kein Broadcast

cator World: Alle Prozesse einer MPI-Programmausführung.

SPMD: Single Program Multiple Data. MPI Programm wird in mehrere Prozesse gestart. Prozesse können untereinander kommunizieren. Communicator: Gruppe von MPI-Prozessen. Communi-