

第四章 有理 B 样条曲线

把多项式形式的 Bézier 曲线向有理多项式推广得到了前章的有理 Bézier 曲线；同样地，把分段多项式形式的非均匀 B 样条曲线向分段有理多项式推广，可得到非均匀有理 B 样条 (Non-Uniform Rational B-Spline, 简称 NURBS) 曲线。它兼有 B 样条曲线形状局部可调及连续阶数可调的优点，又兼有有理 Bézier 曲线可精确表示圆锥曲线的特性，所以在 1991 年国际标准化组织 ISO 正式颁布的工业产品数据交换的 STEP 标准中，把 NURBS 作为自由曲线曲面的唯一定义^[1]；而国际著名的 CAD 软件公司也把造型系统首先建立在 NURBS 的数学模型上。最早提出有理 B 样条的是 Versprille^[2]，继之研究的有 Piegl^[3-7]，Tiller^[8-10]，李华^[11]等，而 Choi^[12]，Grabowski^[13]等则致力于研究 NURBS 系数的矩阵表示。鉴于 NURBS 的特例—B 样条曲线和有理 Bézier 曲线的性质在前几章已有论述，我们不难据此一一写出 NURBS 的相应性质，因此本章将重点介绍我们的研究成果。

1. 人们常用 deBoor-Cox 递推公式定义 NURBS 曲线，然而它缺乏直观的几何意义。我们从论证 NURBS 曲线族包络的存在性和唯一性出发，在国际上首次给出 NURBS 曲线的全新的直观的几何定义。它是研究 NURBS 的有力工具。

2. 人们习惯于对 NURBS 运用齐次坐标作运算，但用齐次坐标难以在三维世界中推断其几何性质。我们重点剖析其离散构造，以离散 NURBS 曲线作工具，使其保凸性和 V.D. 性显而易见。

3. deBoor 递推公式和 Boehm 嵌节点公式是 NURBS 求值、转化等主要工具，优点是计算稳定而简单。但因需重复执行递推算法，与幂基的矩阵形式相比，时间复杂度^[12]上前者是指数式的，后者是多项式的，且后者适于应用秦九韶-Horner 算法；表达形式上前者是多式连环的，在理论推导上不大方便，而后者是简洁清晰的。因此需要找到 NURBS 在幂基下的系数矩阵显式表示。deBoor^[14]，Schumaker^[15]给出了这种表示的数值算法，Cohen 和 Riesenfeld^[16]给出了节点均匀时的矩阵表示，Ding 和 Davies^[17]给出了节点非均匀时的矩阵表示但限于三次，Choi^[12]和 Grabowski^[13]分别给出了节点非均匀时基于 Boehm 算法和 deBoor 算法的任意次数的递推关系的矩阵表示，但仍是非解析式表示。而我们给出了最一般情况的两种显式矩阵表示，有助于 NURBS 的表示、求值、嵌节点、升阶、转换等理论研究及实际应用。本章第 1, 2 节内容取材于[WGJ, WGZ, 99], [LW, LYD, 95]；第 3 节内容取材于[WGJ, 92]；第 4 节内容取材于[LLG, WGJ, 2000]。

4.1 NURBS 曲线的一般定义、递推求值及离散构造

定义 4.1.1 给定 \mathbb{R}^3 空间中，齐次坐标下 n 个点 $\tilde{\mathbf{r}}_i = (w_i x_i, w_i y_i, w_i z_i, w_i)$, $w_i > 0$, $i = 1, 2, \dots, n$ ，给定参数 t 轴的一个不均匀分割 $T = \{t_i\}_{i=-\infty}^{\infty}$, $t_j \leq t_{j+1}$, $N_{i,k}(t)$ 是相应于 T 的 k 阶 B 样条基，则 k 阶有理参数曲线

$$\tilde{\mathbf{r}}(t) = (X(t), Y(t), Z(t), w(t)) = \sum_{i=1}^n N_{i,k}(t) \tilde{\mathbf{r}}_i, \quad t_k \leq t \leq t_{n+1}, \quad n \geq k \quad (4.1.1)$$

称为相应于节点向量 T 的 k 阶 ($k-1$ 次) 非均匀有理 B 样条曲线， $\tilde{\mathbf{r}}_i$ 称为控制顶点， $\tilde{\mathbf{r}}_1 \tilde{\mathbf{r}}_2 \cdots \tilde{\mathbf{r}}_n$ 称为控制多边形。而 (4.1.1) 在仿射坐标系下的对应表示为

$$\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t), z(t)) = \left(\frac{X(t)}{w(t)}, \frac{Y(t)}{w(t)}, \frac{Z(t)}{w(t)} \right) = \sum_{i=1}^n N_{i,k}(t) w_i \mathbf{r}_i / \sum_{i=1}^n N_{i,k}(t) w_i, \quad (4.1.2)$$

$$\mathbf{r}_i = (x_i, y_i, z_i), \quad t_k \leq t \leq t_{n+1}, \quad n \geq k.$$

曲线 (4.1.2) 具有可退化性。即当 $w_1 = w_2 = \cdots = w_n$ 时，它退化为 (2.2.1)；当 $n = k, t_2 = t_3 = \cdots = t_k < t_{k+1} = t_{k+2} = \cdots = t_{2k-1}$ 时，它退化为 $k-1$ 次有理 Bézier 曲线

$$\mathbf{r}(t) = \sum_{i=1}^k B_{i-1}^{k-1} [(t-t_k)/(t_{k+1}-t_k)] w_i^* \mathbf{r}_i^* / \sum_{i=1}^k B_{i-1}^{k-1} [(t-t_k)/(t_{k+1}-t_k)] w_i^*, \quad t_k \leq t \leq t_{k+1};$$

而且它还具有与性质 2.3.1–2.3.7 相类似的性质。此外我们可把 deBoor 的 B 样条求值算法 2.4.1 推广到 NURBS 曲线。

算法 4.1.1 (k 阶 NURBS 曲线递归求值及几何作图)

对曲线(4.1.2)及任意固定的参数 $t \in [t_j, t_{j+1})$, $k \leq j \leq n$, 递归地计算

$$w_i^{[r]}(t) = \begin{cases} w_i, & r = 0; i = j - k + 1, j - k + 2, \dots, j, \\ \frac{t - t_i}{t_{i+k-r} - t_i} w_i^{[r-1]}(t) + \frac{t_{i+k-r} - t}{t_{i+k-r} - t_{i-1}} w_{i-1}^{[r-1]}(t), & r = 1, 2, \dots, k-1; i = j - k + r + 1, j - k + r + 2, \dots, j, \end{cases} \quad (4.1.3)$$

$$\mathbf{r}_i^{[r]}(t) = \begin{cases} \mathbf{r}_i, & r = 0; i = j - k + 1, j - k + 2, \dots, j, \\ \frac{(t - t_i)w_i^{[r-1]}(t)}{(t - t_i)w_i^{[r-1]}(t) + (t_{i+k-r} - t)w_{i-1}^{[r-1]}(t)} \mathbf{r}_i^{[r-1]}(t) + \frac{(t_{i+k-r} - t)w_{i-1}^{[r-1]}(t)}{(t - t_i)w_i^{[r-1]}(t) + (t_{i+k-r} - t)w_{i-1}^{[r-1]}(t)} \mathbf{r}_{i-1}^{[r-1]}(t), & r = 1, 2, \dots, k-1; i = j - k + r + 1, j - k + r + 2, \dots, j, \end{cases} \quad (4.1.4)$$

则

$$\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}_j^{[k-1]}(t). \quad (4.1.5)$$

算法 4.1.1 的几何意义也是对控制多边形的 $k-1$ 层割角, 但割角系数不仅与参数值 t , 节点值, 割角层数 r 和割角边序号 i 有关, 也与曲线的权因子有关。

同样, 我们可仿 (2.10.1), (2.10.2) 定义 k 阶有理离散 B 样条曲线 $\mathbf{F}_k^{(T)}(T')$, 并应用(2.10.4) 得出描述 NURBS 曲线离散结构的

定理 4.1.1 设 $t' \in (t_\mu, t_{\mu+1}]$, $T' = T_1 \oplus T_2$, 记嵌节点变换 T' 以后新的控制顶点和权因子分别为

$$\mathbf{r}_{j,k}^{(T,T')} = \sum_i \alpha_{i,k}^{(T,T')}(j) w_{i,k}^{(T)} \mathbf{r}_{i,k}^{(T)} / \sum_i \alpha_{i,k}^{(T,T')}(j) w_{i,k}^{(T)}, \quad w_{j,k}^{(T,T')} = \sum_i \alpha_{i,k}^{(T,T')}(j) w_{i,k}^{(T)}, \quad (4.1.6)$$

这里所有记号的意义如 §2.10 所示, 则必有

$$\mathbf{r}_{j,k}^{(T,T')} = \sum_l \alpha_{l,k}^{(T \oplus T_1, T_2)}(j) w_{l,k}^{(T, T_1)} \mathbf{r}_{l,k}^{(T, T_1)} / \sum_l \alpha_{l,k}^{(T \oplus T_1, T_2)}(j) w_{l,k}^{(T, T_1)}, \quad (4.1.7)$$

$$\mathbf{r}_k(t) = \sum_j N_{j,k}^{(T \oplus T')}(t) w_{j,k}^{(T,T')} \mathbf{r}_{j,k}^{(T,T')} / \sum_j N_{j,k}^{(T \oplus T')}(t) w_{j,k}^{(T,T')}, \quad (4.1.8)$$

$$\mathbf{r}_k(t') = \mathbf{r}_{\mu,k}^{(T, \{t'\}^{k-1})}. \quad (4.1.9)$$

定理 4.1.1 具有与定理 2.10.2 类似的鲜明的几何意义。我们也可推知, 有理离散 B 样条曲线必收敛到 NURBS 曲线。

推论 4.1.1 存在节点集序列 $\{T'_m\}$, $T'_m \subseteq T'_{m+1}$, $m = 1, 2, \dots$, 使得

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \mathbf{F}_k^{(T')}(T'_m) = \mathbf{r}_k(t). \quad (4.1.10)$$

4.2 平面 NURBS 曲线的保形性

定义 4.2.1 若平面连续曲线 \mathbf{F} 是平面上某一凸集的边界或边界的一部分, 则称它是凸曲线, 并记 $A(\mathbf{F})$ 为以 \mathbf{F} 为边界或部分边界的最小凸闭集。

引理 4.2.1 设 Φ 为空集, 并设平面 NURBS 曲线(4.1.2)的初始控制多边形 $\mathbf{F}_k^{(T)}(\Phi)$ 为凸曲线, 则对于任意有限个节点的集合 T' , $\mathbf{F}_k^{(T')}(T')$ 也为凸曲线, 并且 $A(\mathbf{F}_k^{(T)}(\Phi)) \supseteq A(\mathbf{F}_k^{(T')}(T'))$ 。

证 对 T' 的节点个数施行归纳法。当 $T' = \{\tau_1\}$ 时, 设 $\tau_1 \in (t_\mu, t_{\mu+1}]$, 则仿(2.9.1)得

$$\mathbf{r}_{i,k}^{(T,T')} = (1 - s_i) \mathbf{r}_{i-1} + s_i \mathbf{r}_i, \quad s_i = \alpha_i w_i / [(1 - \alpha_i) w_{i-1} + \alpha_i w_i],$$

$$\alpha_i = \begin{cases} 1, & i \leq \mu - k + 1, \\ \frac{\tau_1 - t_i}{t_{i+k-1} - t_i}, & \mu - k + 2 \leq i \leq \mu, \\ 0, & i \geq \mu + 1. \end{cases}$$

这表明 $s_i \in [0,1]$, 从而 $\Gamma_k^{(T)}(T')$ 为 $\Gamma_k^{(T)}(\Phi)$ 的内接折线. 所以这时引理为真. 今假设 $T' = \{\tau_1, \tau_2, \dots, \tau_{m-1}\}$ 时引理为真, 则当 $T'' = T' \oplus \{\tau_m\}$ 时, 因 $\Gamma_k^{(T)}(T'') = \Gamma_k^{(T \oplus T')}(\{\tau_m\})$, 且 $\Gamma_k^{(T \oplus T')}(\Phi) = \Gamma_k^{(T)}(T')$ 为凸曲线, 用与归纳法证明中第一步相同的方法可知 $\Gamma_k^{(T)}(T'')$ 也为凸曲线, 且 $A(\Gamma_k^{(T)}(\Phi)) \supseteq A(\Gamma_k^{(T)}(T')) \supseteq A(\Gamma_k^{(T)}(T''))$. 引理证毕.

定理 4.2.1 若控制多边形 $\Gamma_k^{(T)}(\Phi)$ 为平面凸曲线, 则它所对应的平面 NURBS 曲线为凸曲线. 证 由推论 4.1.1 知存在节点集序列 T'_m ($m=1,2,\dots$), 使得 $T'_m \subseteq T'_{m+1}$, 且 (4.1.10) 成立. 又根据引理 4.2.1, 可得

$$A(\Gamma_k^{(T)}(T'_m)) = \bigcap_{i=1}^m A(\Gamma_k^{(T)}(T'_i)), \quad T_{i+1} \supseteq T_i.$$

其中 $A(\Gamma_k^{(T)}(T'_i))$ 为平面凸闭集, $i=1,2,\dots,m$. 由此得到

$$A \equiv \lim_{m \rightarrow \infty} A(\Gamma_k^{(T)}(T'_m)) = \bigcap_{i=1}^{+\infty} A(\Gamma_k^{(T)}(T'_i))$$

也为凸闭集. 由 (4.1.10) 知 A 是以 $r_k(t)$ 为边界或部分边界的最小凸闭集 $A(r_k(t))$, 所以 $r_k(t)$ 为凸, 证毕.

引理 4.2.2 记平面曲线 Γ 与它所在平面上的任意一条直线 L 的交点个数为 $I(\Gamma, L)$, 则对 NURBS 曲线 $r_k(t)$ 的控制多边形而言, 任意嵌节点集 T' 的过程恒为 V.D., 即

$$I(\Gamma_k^{(T)}(\Phi), L) \geq I(\Gamma_k^{(T)}(T'), L) \quad (4.2.1)$$

定理 4.2.2 平面 NURBS 曲线具有 V.D. 性质, 即当应用引理 4.2.2 中的记号时, 有

$$I(\Gamma_k^{(T)}(\Phi), L) \geq I(r_k(t), L) \quad (4.2.2)$$

证 若不然, 则必存在直线 L_0 , 使得 $N \equiv I(\Gamma_k^{(T)}(\Phi), L_0) < I(r_k(t), L_0)$. 即曲线 $r_k(t)$ 与 L_0 的交点个数至少为 $N+1$ 个. 设这些交点所对应的曲线参数为 $t'_i, i=1,2,\dots,N+1$. 令 $T' = \{t'_1\}^{k-1} \oplus \{t'_2\}^{k-1} \oplus \dots \oplus \{t'_{N+1}\}^{k-1}$, 则应用定理 4.1.1, 由 (4.1.9) 得知交点 $r_k(t'_i)$ 必为多边形 $\Gamma_k^{(T)}(T')$ 的顶点, $i=1,2,\dots,N+1$. 显然它们也是 L_0 与 $\Gamma_k^{(T)}(T')$ 的交点, 于是 $I(\Gamma_k^{(T)}(T'), L_0) \geq N+1$. 但据引理 4.2.2, $I(\Gamma_k^{(T)}(T'), L_0) \leq N$. 这个矛盾推知定理为真, 证毕.

显然, 性质 1.3.10, 3.2.7 和定理 2.11.2 都是上述定理的直接推论.

4.3 NURBS 曲线的包络生成及几何定义

4.3.1 包络的存在性

定理 4.3.1 假设 $w_i^{[r]}(\tau), r_i^{[r]}(\tau)$ 如 (4.1.3), (4.1.4) ($t = \tau$) 所示,

$$p(t) = \sum_{i=j-k+1}^j N_{i,k}(t) w_i r_i, \quad w(t) = \sum_{i=j-k+1}^j N_{i,k}(t) w_i, \quad (4.3.1)$$

则 k 阶 NURBS 曲线(4.1.2)的一段 $\mathbf{r}(t)(t_j \leq t < t_{j+1})$ 是 $k-r$ 阶 ($r=1,2,\dots,k-2$) NURBS 曲线族的包络 ($k \geq 3$):

$$\mathbf{r}(t) = \mathbf{p}(t)/w(t) = \text{env}\{\mathbf{r}^{[k-r]}(t, \tau), t_j \leq t < t_{j+1} \mid t_j \leq \tau < t_{j+1}\}, j = k, k+1, \dots, n, \quad (4.3.2)$$

$$\mathbf{r}^{[k-r]}(t, \tau) = \frac{\sum_{i=j-k+r+1}^j N_{i,k-r}(t) w_i^{[r]}(\tau) \mathbf{r}_i^{[r]}(\tau)}{\sum_{i=j-k+r+1}^j N_{i,k-r}(t) w_i^{[r]}(\tau)}, t_j \leq t, \tau < t_{j+1}. \quad (4.3.3)$$

对整条曲线 $\mathbf{r}(t)(t_k \leq t \leq t_{n+1})$, 只要在(4.1.3)和(4.1.4)中令 $t, \tau \in [t_k, t_{n+1}]$, 把(4.3.2), (4.3.3)中的定义域换作 $[t_k, t_{n+1}]$, 把 (4.3.3)中和式的上下限换作 $r+1$ 到 n , 结论同样成立.

证 应用(2.1.1), (2.1.5)两式, 按照递推关系(4.1.3), (4.1.4)可得:

$$\sum_{i=j-k+r+1}^j N_{i,k-r}(t) w_i^{[r]}(t) = \sum_{i=j-k+r}^j N_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(t) = \dots = w(t), \quad (4.3.4)$$

$$\sum_{i=j-k+r+1}^j N_{i,k-r}(t) w_i^{[r]}(t) \mathbf{r}_i^{[r]}(t) = \sum_{i=j-k+r}^j N_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(t) \mathbf{r}_i^{[r-1]}(t) = \dots = \mathbf{p}(t), \quad (4.3.5)$$

$$\sum_{i=j-k+r+1}^j N'_{i,k-r}(t) w_i^{[r]}(t) = \frac{k-r-1}{k-r} \sum_{i=j-k+r}^j N'_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(t) = \dots = \frac{k-r-1}{k-1} w'(t), \quad (4.3.6)$$

$$\sum_{i=j-k+r+1}^j N'_{i,k-r}(t) w_i^{[r]}(t) \mathbf{r}_i^{[r]}(t) = \frac{k-r-1}{k-r} \sum_{i=j-k+r}^j N'_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(t) \mathbf{r}_i^{[r-1]}(t) = \dots = \frac{k-r-1}{k-1} \mathbf{p}'(t), \quad (4.3.7)$$

$$t_j \leq t < t_{j+1}, j = k, k+1, \dots, n.$$

于是由以上四式立即得到:

$$\mathbf{r}^{[k-r]}(t, \tau) \big|_{\tau=t} = \mathbf{p}(t)/w(t) = \mathbf{r}(t), \quad t_j \leq t < t_{j+1}.$$

$$\left. \frac{\partial \mathbf{r}^{[k-r]}(t, \tau)}{\partial t} \right|_{\tau=t} = \frac{k-r-1}{k-1} \frac{w(t) \mathbf{p}'(t) - w'(t) \mathbf{p}(t)}{w^2(t)} = \frac{k-r-1}{k-1} \mathbf{r}'(t) // \mathbf{r}'(t), \quad t_j \leq t < t_{j+1}.$$

这里 t_j 点处的偏导矢理解为右极限值. 由以上两式知(4.3.2)成立. 证毕.

推论 4.3.1 当 w_i 为常数, 或 t_j, t_{j+1} 均为 $k-1$ 重节点时, 就得出定理 2.2.2 或 3.3.2. 又当 $k-r=2$ 时, 得知 $\mathbf{r}(t)$ 是下列直线族的包络:

$$\mathbf{r}^{[2]}(t, \tau) = \frac{(t_{j+1}-t)w_{j-1}^{[k-2]}(\tau)\mathbf{r}_{j-1}^{[k-2]}(\tau) + (t-t_j)w_j^{[k-2]}(\tau)\mathbf{r}_j^{[k-2]}(\tau)}{(t_{j+1}-t)w_{j-1}^{[k-2]}(\tau) + (t-t_j)w_j^{[k-2]}(\tau)}, \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1}. \quad (4.3.8)$$

4.3.2 包络的唯一性

定理 4.3.2 (4.3.2)中的包络当 $r=1$ 时是唯一的, 即为曲线(4.1.2)的一段 $\mathbf{r}(t)(t_j \leq t < t_{j+1})$.

证 由文献[18]知曲线族 $\{\mathbf{r}^{[k-1]}(t, \tau), t_j \leq t < t_{j+1} \mid t_j \leq \tau < t_{j+1}\}$ 的包络是方程(4.3.3) ($r=1$) 和

$$\frac{\partial \mathbf{r}^{[k-1]}(t, \tau)}{\partial \tau} \times \frac{\partial \mathbf{r}^{[k-1]}(t, \tau)}{\partial t} = \mathbf{0}, \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1} \quad (4.3.9)$$

的联合解, 其中

$$\tau = \tau(t). \quad (4.3.10)$$

由算法 2.4.2 可知

$$\sum_{i=j-k+2}^j N_{i,k-1}(t) \frac{w_i - w_{i-1}}{t_{i+k-1} - t_i} = \frac{w'(t)}{k-1}, \quad \sum_{i=j-k+2}^j N_{i,k-1}(t) \frac{w_i \mathbf{r}_i - w_{i-1} \mathbf{r}_{i-1}}{t_{i+k-1} - t_i} = \frac{\mathbf{p}'(t)}{k-1}, \quad t_j \leq t < t_{j+1}.$$

按照上面两式及(4.3.4), (4.3.5) ($r=1$) 可得到分式(4.3.3) ($r=1$) 的分母和分子分别为

$$\sum_{i=j-k+2}^j N_{i,k-1}(t)w_i^{[1]}(\tau) = \frac{\tau-t}{k-1}w'(t) + w(t), \quad \sum_{i=j-k+2}^j N_{i,k-1}(t)w_i^{[1]}(\tau)r_i^{[1]}(\tau) = \frac{\tau-t}{k-1}p'(t) + p(t).$$

所以

$$\begin{aligned} & (k-1)\left[\frac{\tau-t}{k-1}w'(t) + w(t)\right]^2 \frac{\partial r^{[k-1]}(t, \tau)}{\partial \tau} = w^2(t)r'(t), \\ & (k-1)\left[\frac{\tau-t}{k-1}w'(t) + w(t)\right]^2 \frac{\partial r^{[k-1]}(t, \tau)}{\partial t} = \\ & (\tau-t)\left\{\left[\frac{\tau-t}{k-1}w'(t) + w(t)\right]p''(t) - w''(t)\left[\frac{\tau-t}{k-1}p'(t) + p(t)\right]\right\} + (k-2)w^2(t)r'(t). \end{aligned}$$

于是(4.3.9)相当于

$$(\tau-t)\left[\frac{\tau-t}{k-1}w'(t) + w(t)\right][r'(t) \times p''(t)] = (\tau-t)w''(t)\left\{r'(t) \times \left[\frac{\tau-t}{k-1}p'(t) + p(t)\right]\right\}.$$

对上式两端用 $p''(t)$ 作数量积, 可得出混合积

$$(\tau-t)\left(r'(t), \frac{\tau-t}{k-1}p'(t) + p(t), p''(t)\right) = 0.$$

因而

$$\tau(t) = t, \quad (4.3.11)$$

或者

$$\sum_{i=j-k+1}^j N_{i,k}(t)w_i \cdot (r_i, r'(t), r''(t)) = 0. \quad (4.3.12)$$

若(4.3.12)成立, 由 $w_i > 0$ 及 B 样条基的线性无关性得出

$$(r_i, r'(t), r''(t)) = 0, \quad i = j-k+1, j-k+2, \dots, j; \quad t_j \leq t < t_{j+1}, \quad j = k, k+1, \dots, n.$$

这表示 r_i ($i = j-k+1, j-k+2, \dots, j$) 共面, 从而 $\{r^{[k-1]}(t, \tau), t_j \leq t < t_{j+1}/t_j \leq \tau < t_{j+1}\}$ 是平面曲线族. 于是可设 $r_i = (x_i, y_i, 0)$, $r(t) = (x(t), y(t), 0)$, $r^{[k-1]}(t, \tau) = (x^{[k-1]}(t, \tau), y^{[k-1]}(t, \tau), 0)$, $i = j-k+1, j-k+2, \dots, j; \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1}$. 由文献[18]可知, 此曲线族的包络是平面曲线方程(4.3.3) ($r=1$) 和

$$\frac{\partial x^{[k-1]}(t, \tau)}{\partial \tau} \cdot \frac{\partial y^{[k-1]}(t, \tau)}{\partial t} = \frac{\partial x^{[k-1]}(t, \tau)}{\partial t} \cdot \frac{\partial y^{[k-1]}(t, \tau)}{\partial \tau}, \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1} \quad (4.3.13)$$

的联合解, 其中 $\tau = \tau(t)$. 由计算可知 (4.3.13) 等价于 $(\tau-t)[x'(t)y''(t) - x''(t)y'(t)] = 0$, 所以又得出(4.3.11)或

$$x'(t)y''(t) - x''(t)y'(t) = 0. \quad (4.3.14)$$

若(4.3.14)成立, 则 $r(t)$ 为直线段. 这意味着 r_i ($i = j-k+1, j-k+2, \dots, j$) 共线, 从而曲线族 $\{r^{[k-1]}(t, \tau), t_j \leq t < t_{j+1}/t_j \leq \tau < t_{j+1}\}$ 中的每一条曲线均位于此直线上, 于是它的包络是 $r(t)$. 若(4.3.14)不成立, 则必(4.3.11)成立, 把它代入(4.3.3) ($r=1$) 知曲线族的包络就是 $r(t)$. 证毕.

定理 4.3.3 (4.3.2)中的包络对任意的 $r=1, 2, \dots, k-2$ 均为唯一, 即为曲线(4.1.2)的一段 $r(t)$ ($t_j \leq t < t_{j+1}$).

证 当 $r \geq 1$ 时, (4.3.2)右端是方程(4.3.3)和

$$\frac{\partial r^{[k-r]}(t, \tau)}{\partial \tau} \times \frac{\partial r^{[k-r]}(t, \tau)}{\partial t} = 0, \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1}, \quad j = k, k+1, \dots, n \quad (4.3.15)$$

的联合解, 其中

$$\tau = \tau(t). \quad (4.3.16)$$

由(4.1.3)可得

$$\begin{aligned} (t_{i+k-r} - t_i)(w_i^{[r]}(\tau) - w_i^{[r]}(t)) &= (\tau - t)(w_i^{[r-1]}(\tau) - w_{i-1}^{[r-1]}(\tau)) \\ &\quad + (t - t_i)(w_i^{[r-1]}(\tau) - w_i^{[r-1]}(t)) + (t_{i+k-r} - t)(w_{i-1}^{[r-1]}(\tau) - w_{i-1}^{[r-1]}(t)), \\ i &= j - k + r + 1, j - k + r + 2, \dots, j; \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1}. \end{aligned}$$

应用(4.3.4), (4.3.6), (2.1.4)和(2.1.1), 容易得出

$$\begin{aligned} \sum_{i=j-k+r+1}^j N_{i,k-r}(t) w_i^{[r]}(\tau) &= \sum_{i=j-k+r}^j N_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(t) + \sum_{i=j-k+r+1}^j N_{i,k-r}(t) (w_i^{[r]}(\tau) - w_i^{[r]}(t)) \\ &= \sum_{i=j-k+r}^j N_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(t) + (\tau - t) \sum_{i=j-k+r}^j \left[\frac{N_{i,k-r}(t)}{t_{i+k-r} - t_i} - \frac{N_{i+1,k-r}(t)}{t_{i+k-r+1} - t_{i+1}} \right] w_i^{[r-1]}(\tau) \\ &\quad + \sum_{i=j-k+r}^j \left[\frac{t_{i+k-r+1} - t}{t_{i+k-r+1} - t_{i+1}} N_{i+1,k-r}(t) + \frac{t - t_i}{t_{i+k-r} - t_i} N_{i,k-r}(t) \right] (w_i^{[r-1]}(\tau) - w_i^{[r-1]}(t)) \\ &= \frac{\tau - t}{k - r} \sum_{i=j-k+r}^j N'_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(\tau) + \sum_{i=j-k+r}^j N_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(\tau), \quad t_j \leq t, \tau \leq t_{j+1}. \end{aligned}$$

把上式中的 $w_i^{[r]}(\tau)$ 换作 $w_i^{[r]}(\tau) \mathbf{r}_i^{[r]}(\tau)$, 类似的等式也成立. 现在记

$$\begin{aligned} \sum_{i=j-k+r}^j N_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(\tau) &= w^{[r-1]}(t, \tau), \quad \sum_{i=j-k+r}^j N_{i,k-r+1}(t) w_i^{[r-1]}(\tau) \mathbf{r}_i^{[r-1]}(\tau) = \mathbf{p}^{[r-1]}(t, \tau), \\ t_j &\leq t, \tau < t_{j+1}. \end{aligned} \quad (4.3.17)$$

则有

$$\begin{aligned} w^{[r]}(t, \tau) &= \frac{\tau - t}{k - r} \frac{\partial}{\partial t} w^{[r-1]}(t, \tau) + w^{[r-1]}(t, \tau), \quad \mathbf{p}^{[r]}(t, \tau) = \frac{\tau - t}{k - r} \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{p}^{[r-1]}(t, \tau) + \mathbf{p}^{[r-1]}(t, \tau), \\ t_j &\leq t, \tau < t_{j+1}, \quad j = k, k + 1, \dots, n. \end{aligned} \quad (4.3.18)$$

于是依据和定理 4.3.2 的证明类似的理由, 由(4.3.3)和(4.3.15)可得出(4.3.16)或

$$\sum_{i=j-k+r}^j N_{i,k-r+1}(t) \left(w_i^{[r-1]}(\tau) \mathbf{p}_i^{[r-1]}(\tau), \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau), \frac{\partial^2}{\partial t^2} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau) \right) = 0.$$

假定上式成立, 则

$$\begin{aligned} \left(w_i^{[r-1]}(\tau) \mathbf{p}_i^{[r-1]}(\tau), \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau), \frac{\partial^2}{\partial t^2} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau) \right) &= 0, \\ i &= j - k + r, j - k + r + 1, \dots, j, \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1}. \end{aligned}$$

因此应用(4.1.3), (4.1.4)可得

$$\begin{aligned} \left(1 - \frac{\tau - t_i}{t_{i+k-r+1} - t_i} \right) \left(w_{i-1}^{[r-2]}(\tau) \mathbf{p}_{i-1}^{[r-2]}(\tau), \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau), \frac{\partial^2}{\partial t^2} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau) \right) \\ + \frac{\tau - t_i}{t_{i+k-r+1} - t_i} \left(w_i^{[r-2]}(\tau) \mathbf{p}_i^{[r-2]}(\tau), \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau), \frac{\partial^2}{\partial t^2} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau) \right) &= 0, \\ i &= j - k + r, j - k + r + 1, \dots, j, \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1}. \end{aligned}$$

由此得出

$$\begin{aligned} \left(w_i^{[r-2]}(\tau) \mathbf{p}_i^{[r-2]}(\tau), \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau), \frac{\partial^2}{\partial t^2} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau) \right) &= 0, \\ i &= j - k + r - 1, j - k + r, \dots, j, \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1}. \end{aligned}$$

继续刚进行的过程, 最后得到

$$\left(w_i(\tau) \mathbf{p}_i(\tau), \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau), \frac{\partial^2}{\partial t^2} \mathbf{r}^{[r-1]}(t, \tau) \right) = 0,$$

$$i = j - k + 1, j - k + 2, \dots, j, \quad t_j \leq t, \tau < t_{j+1}.$$

因为 $w_i(\tau) = w_i > 0$, $\mathbf{p}_i(\tau) = \mathbf{p}_i$, 上式意味着 $\mathbf{p}_i (i = j - k + 1, j - k + 2, \dots, j)$ 共面. 这样, 仿照定理 4.3.2 的证明中类似的过程, 可知定理为真. 证毕.

4.3.3 NURBS 曲线的几何定义

因为包络存在且唯一, 我们可对 NURBS 曲线作出不同包络方式的直观的几何定义. 这里仅列出基于推论 4.3.1 的

定义 4.3.1 假设 $\{\mathbf{r}_i\}_{i=1}^n \in \mathfrak{R}^3$, $\{w_i\}_{i=1}^n \in \mathfrak{R}$, $w_i > 0$, $T = \{t_j\}_{j=-\infty}^\infty$ 是参数 t 轴的一个不均匀分割, $t_j \leq t_{j+1}$, 则称多边形 $\mathbf{r}_1 \mathbf{r}_2 \cdots \mathbf{r}_n$ 是相应于节点向量 T 的以 $\{\mathbf{r}_i\}_{i=1}^n$ 为控制顶点, 以 $\{w_i\}_{i=1}^n$ 为权因子的二阶 (一次) NURBS 曲线 $\mathbf{r}(t) (t_2 \leq t \leq t_{n+1})$. 其每一段曲线是直线段 $\mathbf{r}_{j-1} \mathbf{r}_j$, 方程可写为 $\mathbf{r}(t) = [(t_{j+1} - t)w_{j-1} \mathbf{r}_{j-1} + (t - t_j)w_j \mathbf{r}_j] / [(t_{j+1} - t)w_{j-1} + (t - t_j)w_j]$, $t_j \leq t < t_{j+1}$, $j = 2, 3, \dots, n$; 合记为 $\mathbf{r}(t) = \sum_{i=1}^n N_{i,2}(t) w_i \mathbf{r}_i / \sum_{i=1}^n N_{i,2}(t) w_i$, $t_2 \leq t \leq t_{n+1}$. 现对每个固定值 $t = \tau \in [t_k, t_{n+1}]$, 按 (4.1.3), (4.1.4), 对 $r = 1, 2, \dots, k-2$, 递归地计算 $w_i^{[r]}(\tau)$, $\mathbf{r}_i^{[r]}(\tau)$, $i = 2, 3, \dots, n$; 然后作出二阶 NURBS 曲线族 $\mathbf{r}^{[2]}(t, \tau) = \sum_{i=k-1}^n N_{i,2}(t) w_i^{[k-2]}(\tau) \mathbf{r}_i^{[k-2]}(\tau) / \sum_{i=k-1}^n N_{i,2}(t) w_i^{[k-2]}(\tau)$, $t_k \leq t, \tau \leq t_{n+1}$, 则它的包络就是相应于 $T, \{\mathbf{r}_i\}_{i=1}^n, \{w_i\}_{i=1}^n$ 的 k 阶 ($k-1$ 次) NURBS 曲线, 记为 (4.1.2).

4.4 NURBS 曲线的显式矩阵表示

定义 4.4.1 对齐次坐标下 NURBS 曲线 (4.1.1) 在非空区间 $[t_r, t_{r+1})$ 中的一段, 若引入规范化参数变换

$$u = (t - t_r) / (t_{r+1} - t_r), \quad t_r \leq t < t_{r+1}, \quad (4.4.1)$$

使其转换成

$$\mathbf{r}^*(u) = \sum_{i=r-k+1}^r N_{i,k}(t) \mathbf{r}_i = (1, u, \dots, u^{k-1}) \mathbf{A}_{r,k,T} (\mathbf{r}_{r-k+1}, \mathbf{r}_{r-k+2}, \dots, \mathbf{r}_r)^T, \quad 0 \leq u < 1, \quad (4.4.2)$$

$$\mathbf{A}_{r,k,T} = (a_{j,i})_{k \times k} = \begin{pmatrix} a_{0,r-k+1} & a_{0,r-k+2} & \cdots & a_{0,r} \\ a_{1,r-k+1} & a_{1,r-k+2} & \cdots & a_{1,r} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{k-1,r-k+1} & a_{k-1,r-k+2} & \cdots & a_{k-1,r} \end{pmatrix}, \quad (4.4.3)$$

则称 (4.4.2) 为 NURBS 曲线 (4.1.1) 在区间 $[t_r, t_{r+1})$ 上的幂基表示, 称 (4.4.3) 为其系数矩阵.

4.4.1 基于差商的系数矩阵显式表示

首先导出 k 阶差商的显式计算式, 它基于 deBoor^[14] 作出的关于函数密切插值的

定义 4.4.2 设 $T = \{t_i\}_{i=0}^k$ 为一个节点向量, 其中节点允许相重, 若函数 p 和 q 在 T 中的每一重数为 m 的节点 t 上都有直到 $m-1$ 阶相等的导数值, 即满足

$$p^{(j)}(t) = q^{(j)}(t), \quad j = 0, 1, \dots, m-1, \quad (4.4.4)$$

则称函数 p, q 在节点向量 T 上密切.

假设

$$T = \{t_0, t_1, \dots, t_k\} = \{\overbrace{\tau_1, \dots, \tau_1}^{l_1}, \dots, \overbrace{\tau_d, \dots, \tau_d}^{l_d}\}. \quad (4.4.5)$$

这里 τ_i 的重数是 $l_i > 0, i = 1, 2, \dots, d; l_1 + \dots + l_d = k + 1, \tau_1 < \tau_2 < \dots < \tau_d$. 由文献[14]可知, 若函数 $f(t)$ 与 k 次多项式 $g(t) = c_0 + c_1 t + \dots + c_k t^k$ 在 T 上密切, 则 $f(t)$ 在节点 $\{t_0, t_1, \dots, t_k\}$ 处的广义差商 $[t_0, t_1, \dots, t_k]f = c_k$. 由定义 4.4.2 我们可得到含有 c_0, c_1, \dots, c_k 这 $k + 1$ 个未知量的由 $k + 1$ 个方程所组成的线性方程组

$$\begin{pmatrix} 1 & \tau_1 & \tau_1^2 & \dots & \tau_1^k \\ 0 & 1 & 2\tau_1 & \dots & k\tau_1^{k-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \frac{k!}{(k-l_1-1)!} \tau_1^{k-l_1+1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 1 & \tau_d & \tau_d^2 & \dots & \tau_d^k \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \frac{k!}{(k-l_d-1)!} \tau_d^{k-l_d+1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_0 \\ c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_{k-1} \\ c_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f(\tau_1) \\ f'(\tau_1) \\ \vdots \\ f^{(l_1-1)}(\tau_1) \\ \vdots \\ f(\tau_d) \\ \vdots \\ f^{(l_d-1)}(\tau_d) \end{pmatrix}. \quad (4.4.6)$$

如果我们对任意阶可微函数 f_0, f_1, \dots, f_k 和节点向量(4.4.5), 定义

$$H(T; f_0, f_1, \dots, f_k) = \begin{pmatrix} f_0(\tau_1) & f_1(\tau_1) & \dots & f_{k-1}(\tau_1) & f_k(\tau_1) \\ f'_0(\tau_1) & f'_1(\tau_1) & \dots & f'_{k-1}(\tau_1) & f'_k(\tau_1) \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ f_0^{(l_1-1)}(\tau_1) & f_1^{(l_1-1)}(\tau_1) & \dots & f_{k-1}^{(l_1-1)}(\tau_1) & f_k^{(l_1-1)}(\tau_1) \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ f_0(\tau_d) & f_1(\tau_d) & \dots & f_{k-1}(\tau_d) & f_k(\tau_d) \\ f'_0(\tau_d) & f'_1(\tau_d) & \dots & f'_{k-1}(\tau_d) & f'_k(\tau_d) \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ f_0^{(l_d-1)}(\tau_d) & f_1^{(l_d-1)}(\tau_d) & \dots & f_{k-1}^{(l_d-1)}(\tau_d) & f_k^{(l_d-1)}(\tau_d) \end{pmatrix},$$

则(4.4.6)左端的系数矩阵可表为 $H(T; \mathbf{1}, t, \dots, t^k)$. 由计算得到 $\det H(T; \mathbf{1}, t, \dots, t^k) =$

$\prod_{1 \leq i < j \leq d} (\tau_j - \tau_i)^{l_i l_j} \prod_{i=1}^d \prod_{j=0}^{l_i-1} j!$, 于是(4.4.6)有唯一解, 且

$$[t_0, t_1, \dots, t_k]f = c_k = \det H(T; \mathbf{1}, t, \dots, t^{k-1}, f) / \det H(T; \mathbf{1}, t, \dots, t^k). \quad (4.4.7)$$

对上式分子部分的行列式按最后一列展开, 就得到

引理 4.4.1 函数 f 在(4.4.5)所示的节点向量 T 上的 k 阶差商可显式表为

$$[t_0, t_1, \dots, t_k]f = \sum_{i=1}^d \sum_{j=0}^{l_i-1} \alpha_{ij}(T) f^{(j)}(\tau_i). \quad (4.4.8)$$

$$\alpha_{ij}(T) = \beta_{b(i,j)} / \left(\prod_{1 \leq u < v \leq d} (\tau_v - \tau_u)^{l_u l_v} \prod_{u=1}^d \prod_{v=0}^{l_u-1} v! \right),$$

$$b(i, j) = \begin{cases} j & i = 1, \\ j + \sum_{c=1}^{i-1} l_c & i > 1, \end{cases} \quad i = 1, 2, \dots, d; \quad j = 0, 1, \dots, l_i - 1, \quad (4.4.9)$$

这里 $\beta_i (i = 0, 1, \dots, k)$ 是相应于矩阵 $H(T; \mathbf{1}, t, \dots, t^k)$ 最后一列的第 i 个元素的代数余子式, $\alpha_{ij}(T)$ 依赖于节点向量 T 而与 f 无关.

定理 4.4.1 假设 k 阶 B 样条基 $N_{i,k}(t)$ 定义在节点向量

$$T_i = \{t_i, t_{i+1}, \dots, t_{i+k}\} = \overbrace{\{\tau_1(T_i), \tau_1(T_i), \dots, \tau_1(T_i)\}}^{l_1(T_i)}, \dots, \overbrace{\{\tau_{d(T_i)}(T_i), \tau_{d(T_i)}(T_i), \dots, \tau_{d(T_i)}(T_i)\}}^{l_{d(T_i)}(T_i)} \} \quad (4.4.10)$$

上, 这里 $l_q(T_i) > 0, q = 1, 2, \dots, d(T_i); l_1(T_i) + l_2(T_i) + \dots + l_{d(T_i)}(T_i) = k + 1, \tau_1(T_i) < \tau_2(T_i) < \dots < \tau_{d(T_i)}(T_i)$, 再设区间 $[t_r, t_{r+1})$ 非空, 则对 $i = r - k + 1, r - k + 2, \dots, r$ 有

$$N_{i,k}(t) = N_{i,k}^*(u) = \sum_{j=0}^{k-1} a_{ji} u^j, \quad u = (t - t_r) / (t_{r+1} - t_r) \in [0, 1), \quad t \in [t_r, t_{r+1}), \quad (4.4.11)$$

$$a_{ji} = (t_{i+k} - t_i)(t_r - t_{r+1})^j \sum_{\substack{\lambda=1 \\ \tau_\lambda > t_r}}^{d(T_i)} \sum_{\mu=0}^{k-1-\max(j, k-l_\lambda)} \alpha_{\lambda\mu}(T_i) \frac{(k-1)!}{j!(k-1-\mu-j)!} (\tau_\lambda - t_r)^{k-1-\mu-j}, \quad (4.4.12)$$

$$i = r - k + 1, r - k + 2, \dots, r; j = 0, 1, \dots, k - 1.$$

从而得出 NURBS 曲线(4.1.1)在 $[t_r, t_{r+1})$ 的幂基系数矩阵表示(4.4.2).

证 把依赖于 T_i 的量 $d, l_q, \tau_q, \alpha_{\lambda\mu}$ 分别简记为 $d, l_q, \tau_q, \alpha_{\lambda\mu}, q = 1, 2, \dots, d(T_i)$. 按照定义 2.7.4 和引理 4.4.1 有

$$\begin{aligned} N_{i,k}(t) &= (t_{i+k} - t_i) \sum_{\lambda=1}^d \sum_{\mu=0}^{l_\lambda-1} \alpha_{\lambda\mu} \frac{d^\mu(x-t)_+^{k-1}}{dx^\mu} \Big|_{x=\tau_\lambda} \\ &= (t_{i+k} - t_i) \sum_{\substack{\lambda=1 \\ \tau_\lambda > t_r}}^d \sum_{\mu=0}^{l_\lambda-1} \alpha_{\lambda\mu} \frac{(k-1)!}{(k-1-\mu)!} (\tau_\lambda - t)^{k-1-\mu} \\ &= (t_{i+k} - t_i) \sum_{\substack{\lambda=1 \\ \tau_\lambda > t_r}}^d \sum_{\mu=0}^{l_\lambda-1} \alpha_{\lambda\mu} \frac{(k-1)!}{(k-1-\mu)!} \sum_{j=0}^{k-1-\mu} \binom{k-1-\mu}{j} (\tau_\lambda - t_r)^{k-1-\mu-j} (t_r - t_{r+1})^j u^j, \end{aligned}$$

整理和式就得出(4.4.11). 证毕.

4.4.2 基于 Marsden 恒等式的系数矩阵显式表示

Marsden 恒等式^[19]是 B 样条理论中的一个优美结果, 原用于证明 V.D.逼近的收敛性. 文献[15]用归纳法来证明它, 现在我们给出一个简短的新证明, 只要用到 deBoor 公式(2.1.1), 另外还将用它得出 NURBS 曲线另一种系数矩阵显式表示.

定理 4.4.2(Marsden^[19]) 假定 $t \in [t_r, t_{r+1})$, 则对所有 x , 成立着

$$(x - t)^{k-1} = \sum_{i=r-k+1}^r \omega_{i,k}(x) N_{i,k}(t), \quad (4.4.13)$$

$$\omega_{i,k}(x) = \begin{cases} 1, & k = 1, \\ (x - t_{i+1})(x - t_{i+2}) \cdots (x - t_{i+k-1}), & k > 1. \end{cases} \quad (4.4.14)$$

证 $k = 1$ 时(4.4.13)是显然的. $k > 1$ 时, 利用(2.1.1)得出

$$\sum_{i=r-k+1}^r W_i^0 N_{i,k}(t) = \sum_{i=r-k+2}^r W_i^1 N_{i,k-1}(t), \quad W_i^1 = \frac{t - t_i}{t_{i+k-1} - t_i} W_i^0 + \frac{t_{i+k-1} - t}{t_{i+k-1} - t_i} W_{i-1}^0. \quad (4.4.15)$$

现今 $W_i^0 = \omega_{i,k}(x)$, 则 $W_i^1 = (x - t)\omega_{i,k-1}(x)$. 递归地利用(4.4.15)得出

$$\sum_{i=r-k+1}^r \omega_{i,k}(x) N_{i,k}(t) = (x - t) \sum_{i=r-k+2}^r \omega_{i,k-1}(x) N_{i,k-1}(t) = \cdots = (x - t)^{k-1} \omega_{r,1}(x) N_{r,1}(t) = (x - t)^{k-1}.$$

证毕.

定理 4.4.3 设区间 $[t_r, t_{r+1})$ 非空, 则对 $i = r - k + 1, r - k + 2, \dots, r$, 有

$$N_{i,k}(t) = N_{i,k}^*(u) = \sum_{j=0}^{k-1} \bar{a}_{ji} u^j, \quad u = \frac{t-t_r}{t_{r+1}-t_r} \in [0,1), \quad t \in [t_r, t_{r+1}), \quad (4.4.16)$$

$$\bar{a}_{ji} = \frac{(t_{r+1}-t_r)^j}{\det \mathbf{G}_{r,k,T}} \sum_{\mu=j}^{k-1} \binom{\mu}{j} t_r^{\mu-j} g_{\mu i}^*, \quad j = 0, 1, \dots, k-1. \quad (4.4.17)$$

这里 $\mathbf{G}_{r,k,T}$ 是 $k \times k$ 阶矩阵,

$$\mathbf{G}_{r,k,T} = \begin{pmatrix} g_{0,r-k+1} & g_{0,r-k+2} & \cdots & g_{0,r} \\ g_{1,r-k+1} & g_{1,r-k+2} & \cdots & g_{1,r} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ g_{k-1,r-k+1} & g_{k-1,r-k+2} & \cdots & g_{k-1,r} \end{pmatrix}, \quad (4.4.18)$$

$$g_{\mu i} = \frac{(-1)^\mu \mu!}{(k-1)!} \omega_{i,k}^{(k-1-\mu)}(0), \quad \mu = 0, 1, \dots, k-1; \quad i = r-k+1, r-k+2, \dots, r; \quad (4.4.19)$$

$g_{\mu i}^*$ 是矩阵 $\mathbf{G}_{r,k,T}$ 的元素 $g_{\mu i}$ 的代数余子式, 而 $\omega_{i,k}(x)$ 如(4.4.14)所定义.

证 假定 $t \in [t_r, t_{r+1})$, 比较(4.4.13)两端的 x 的同次幂系数, 得到

$$t^\mu = \frac{(-1)^\mu \mu!}{(k-1)!} \sum_{i=r-k+1}^r \omega_{i,k}^{(k-1-\mu)}(0) N_{i,k}(t), \quad \mu = 0, 1, \dots, k-1. \quad (4.4.20)$$

把上式写成矩阵形式就得出

$$(1, t, \dots, t^{k-1}) = (N_{r-k+1,k}(t), N_{r-k+2,k}(t), \dots, N_{r,k}(t)) \mathbf{G}_{r,k,T}^T. \quad (4.4.21)$$

由基函数的线性无关性知 $\det \mathbf{G}_{r,k,T} \neq 0$. 注意到

$$N_{i,k}(t) = \sum_{\mu=0}^{k-1} g_{\mu i}^* t^\mu / \det \mathbf{G}_{r,k,T}, \quad t^\mu = \sum_{j=0}^{\mu} \binom{\mu}{j} (t_{r+1}-t_r)^j t_r^{\mu-j} u^j, \quad \mu = 0, 1, \dots, k-1,$$

就得到(4.4.16). 证毕.

必须指出, (4.4.20)也能写成传统对称函数的和式形式

$$t^j = \sum_{i=r-k+1}^r \text{Sym}_j(t_{i+1}, t_{i+2}, \dots, t_{i+k-1}) N_{i,k}(t) / \binom{k-1}{j}, \quad t \in [t_r, t_{r+1}), \quad (4.4.22)$$

这里 $\text{Sym}_j(t_{i+1}, t_{i+2}, \dots, t_{i+k-1}) = \sum_{i+1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_j \leq i+k-1} t_{i_1} t_{i_2} \cdots t_{i_j}$ 是节点 $t_{i+1}, t_{i+2}, \dots, t_{i+k-1}$ 的第 j 个对称函数,

因 $\omega_{i,k}^{(k-1-j)}(0) = (-1)^j (k-1-j)! \text{Sym}_j(t_{i+1}, t_{i+2}, \dots, t_{i+k-1})$, 便可由(4.4.20)得到(4.4.22).

4.4.3 特殊 NURBS 曲线的系数矩阵显式表示

当 T 中节点均为单重时, $\det H(T; 1, t, \dots, t^k)$ 为 Vandermonde 行列式. 根据引理 4.4.1 容

易算得 $[t_i, t_{i+1}, \dots, t_{i+k}]f = \sum_{l=i}^{i+k} \left[\prod_{\substack{j=i \\ j \neq l}}^{i+k} (t_j - t_l) \right]^{-1} f(t_l)$. 由定理 4.4.1, 我们有

$$\begin{aligned} N_{i,k}(t) &= (t_{i+k} - t_i) \sum_{l=r+1}^{i+k} \alpha_l (t_l - t)^{k-1} \\ &= \sum_{j=0}^{k-1} u^j \binom{k-1}{j} (t_{i+k} - t_i) (t_r - t_{r+1})^j \sum_{l=r+1}^{i+k} (t_l - t_r)^{k-1-j} \left[\prod_{\substack{\alpha=i \\ \alpha \neq l}}^{i+k} (t_\alpha - t_l) \right], \quad i = r-k+1, r-k+2, \dots, r. \end{aligned}$$

于是系数矩阵 $\mathbf{A}_{r,k,T}$ 的元素为

$$a_{ji} = \binom{k-1}{j} (t_{i+k} - t_i)(t_r - t_{r+1})^j \sum_{l=r+1}^{i+k} \left[(t_l - t_r)^{k-1-j} / \prod_{\substack{\alpha=i \\ \alpha \neq l}}^{i+k} (t_\alpha - t_l) \right], \quad (4.4.23)$$

$$i = r - k + 1, r - k + 2, \dots, r; \quad j = 0, 1, \dots, k - 1.$$

当 T 中节点等距时，不妨设 $t_i = i$ ，对 (4.4.23) 施以变量替换，依次令 $i = r - k + 1 + s$, $v = l - r - 1$, $l = s - v$ ，可得

$$\begin{aligned} a_{ji} &= \binom{k-1}{j} k \sum_{l=r+1}^{i+k} \frac{(-1)^{j+k+l-i} (l-r)^{k-1-j}}{(l-i)!(i+k-l)!} \\ &= \binom{k-1}{j} k (-1)^j \sum_{l=r+1}^{r+1+s} \frac{(-1)^{l+r+s+1} (l-r)^{k-1-j}}{(l+k-r-1-s)!(r+s+1-l)!} \\ &= \binom{k-1}{j} k (-1)^j \sum_{v=0}^s \frac{(-1)^{v+s} (v+1)^{k-1-j}}{(v+k-s)!(s-v)!} = \binom{k-1}{j} k (-1)^j \sum_{l=0}^s \frac{(-1)^l (s-l+1)^{k-1-j}}{(k-l)!l!}. \end{aligned}$$

$$i = r - k + 1, r - k + 2, \dots, r; \quad j = 0, 1, \dots, k - 1.$$

把上式简化并重新整理，就得出在区间 $[t_r, t_{r+1}) = [r, r+1)$ 上， $\mathbf{A}_{r,k,T}$ 的元素（与 r 无关）为

$$a_{j,r-k+1+i} = (-1)^j \frac{\binom{k-1}{j}}{(k-1)!} \sum_{l=0}^i (-1)^l \binom{k}{l} (i-l+1)^{k-1-j}, \quad i, j = 0, 1, \dots, k - 1.$$

当 $T = \{\overbrace{0,0,\dots,0}^k, \overbrace{1,1,\dots,1}^k\}$ 时，由 (4.4.14) 知 $\omega_{i,k}(x) = x^{k-1-i} (x-1)^i$, $i = 0, 1, \dots, k - 1$ 。由 (4.4.18), (4.4.19) 知 $\mathbf{G}_{k-1,k,T}$ 为上三角阵，

$$g_{ji} = \begin{cases} 0, & i < j, \\ \binom{i}{j} / \binom{k-1}{j}, & i \geq j, \end{cases} \quad i, j = 0, 1, \dots, k - 1.$$

由 (4.4.17)，可得出在区间 $[t_{k-1}, t_k) = [0, 1)$ 上， $\mathbf{A}_{r,k,T}$ 的元素为

$$a_{ji} = \begin{cases} 0, & i < j, \\ (-1)^{i+j} \binom{k-1}{i} / \binom{i}{j}, & i \geq j, \end{cases} \quad i, j = 0, 1, \dots, k - 1.$$

对照 (1.6.9)，我们可推知，B 样条基这时退化为 Bernstein 基

$$N_{i,k}(t) = \sum_{j=0}^{k-1} a_{ji} t^j = B_i^{k-1}(t), \quad t \in [t_{k-1}, t_k) = [0, 1), \quad i = 0, 1, \dots, k - 1.$$

主要文献

- [WGJ, WGZ, 99] 王国瑾，汪国昭，计算几何，浙江大学数学系研究生学位课程讲义，1999
[LW, LYD, 90] 吕伟，梁友栋，有理 B 样条曲线的离散构造与保形性问题，应用数学学报，1990, 13(2): 129-136
[WGJ, 92] Wang Guojin, Generating NURBS curves by envelopes, Computing, 1992, 48(3-4): 275-289
[LLG, WGJ, 2000] Liu Ligang, Wang Guojin, Explicit matrix representation for NURBS curves and surfaces, submitted

参考文献

- 1 Vergeest, S.M., CAD Surface data exchange using STEP, Computer Aided Design, 1991, 23(4): 269-281
- 2 Versprille, K.J., Computer aided design application of rational B-spline approximation form, Ph.D. thesis, Syracuse University, Syracuse, N. Y., 1975

- 3 Piegls, L., Tiller, W., Curve and surface constructions using rational B-splines, *Computer Aided Design*, 1987, 19(9): 485-498
- 4 Piegls, L., Tiller, W., A menagerie of rational B-spline circles, *IEEE Computer Graphics and its Application*, 1989, 9(5): 48-56
- 5 Piegls, L., Modifying the shape of rational B-splines, part 1: curves, *Computer Aided Design*, 1989, 21(8): 509-518
- 6 Piegls, L., Modifying the shape of rational B-splines, part 2: surfaces, *Computer Aided Design*, 1989, 21(9): 538-546
- 7 Piegls, L., On NURBS: A Survey, *IEEE Computer Graphics and its Application*, 1991, 10(1): 55-71
- 8 Tiller, W., Rational B-splines for curve and surface representation, *IEEE Computer Graphics and its Application*, 1983, 3(6): 61-69
- 9 Tiller, W., Geometric modeling using non-uniform rational B-splines: mathematical techniques, SIGGRAPH tutorial notes, ACM, New York, 1986
- 10 Tiller, W., Knot-remove algorithms for NURBS curves and surfaces, *Computer Aided Design*, 1992, 24(8): 445-453
- 11 李华, 雷毅, 朱心雄, 有理 B 样条方法和工程应用, *工程图学学报*, 1987, 8(2): 13-32
- 12 Choi, B.K., Yoo, W.S., Lee, C.S., Matrix representation for NURBS curves and surfaces, *Computer Aided Design*, 1990, 22(4): 235-240
- 13 Grabowski, H., Li, X., Coefficient formula and matrix of nonuniform B-spline functions, *Computer Aided Design*, 1992, 24(12): 637-642
- 14 de Boor, C., *A Practical Guide to Splines*, Springer-Verlag, New York, 1978
- 15 Schumaker, L.L., *Spline Functions: Basic Theory*, John Wiley&Sons, New York, 1981
- 16 Cohen, E., Riesenfeld, R.F., General matrix representations for Bézier and B-spline curves, *Computers in Industry*, 1982, 3(1-2): 9-15
- 17 Ding, Q.L., Davies, B.J., *Surface Engineering Geometry for Computer Aided Design and Manufacture*, Ellis Horwood, 1987
- 18 Faux, I.D., Pratt, M.J., *Computational Geometry for Design and Manufacture*, p.36, Ellis Horwood Ltd., Chichester, UK, 1980
- 19 Marsden, M.J., An identity for spline functions with applications to variation-diminishing spline approximation, *Journal of Approximation Theory*, 1970, 3(1): 7-49