## GAMES301 第二次作业说明文档

## 1 任务

实现如下文章中参数化:

《Analytic Eigensystems for Isotropic Distortion Energies》 TOG2019

## 2 目标

用 Matlab 或 C++ 完成初始无翻转参数化的优化。

算法:给定输入开放网格,取第一次作业结果为初始参数化,定义参数化的对称 Dirichlet 能量,按 照如下伪代码流程(见论文)进行迭代:

**ALGORITHM 1:** Projected Newton Pseudocode. Our approach allows  $Eval\_Energy\_EigenSystem(U, \Sigma, V)$  to be implemented in closed-form.

```
Function Projected_Newton_Solver(x<sub>0</sub>)
       for i \leftarrow 0 to n do
               \mathbf{b}_{i} \leftarrow \nabla \Psi \left( \mathbf{x}_{i} \right) / / \text{ Equation (5a)}
               if ||b_i||_{\infty} \le 10^{-4} then
                        return x_i
                end
               H_i \leftarrow \text{Project\_Hessian}(x_i)
               \mathbf{d}_i \leftarrow -\mathbf{H}_i^{-1}\mathbf{b}_i
                \alpha_i \leftarrow \text{Line\_Search}(\mathbf{x}_i, \mathbf{d}_i)
                \mathbf{x}_{i+1} \leftarrow \mathbf{x}_i + \alpha_i \mathbf{d}_i
       end
       return x_{n+1}
Function Project_Hessian(x)
       H \leftarrow 0
       for every quadrature point q do
                F \leftarrow Compute\_Deformation\_Gradient(q, x)
               f \leftarrow \text{vec}(F)
                \{U, \Sigma, V\} \leftarrow \text{Compute\_SVD}(F)
                \{\lambda_i, e_i\} \leftarrow \text{Eval\_Energy\_EigenSystem}(U, \Sigma, V)
               \mathbf{H}_q \leftarrow \sum_i \max(\lambda_i, 0) \, \mathbf{e}_i \, \mathbf{e}_i^{\mathsf{T}}
               \mathbf{H} \leftarrow \mathbf{H} + |q| (\partial \mathbf{f}/\partial \mathbf{x})^{\mathsf{T}} \mathbf{H}_{q} (\partial \mathbf{f}/\partial \mathbf{x}) // \text{ Equation (5b)}
       end
       return H
```

例如输入网格如下:

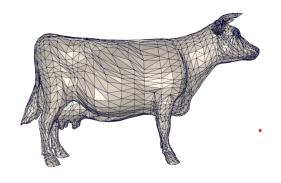


图 1: 输入网格

将获得如下参数化结果:

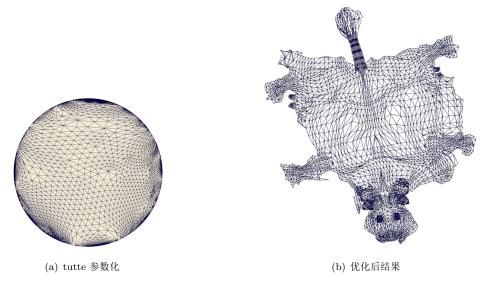


图 2: 参数化结果

## 3 要求

- 1. 本次作业可以用 Matlab 或 C++ 实现。
  - 其中 Matlab 提供基本网格处理函数, 其中 readObj 用于读取 obj 格式三角网格, findBoundary 用于查找网格边界并按连邻接关系排序, drawmesh 可用于绘制三角网格。
  - C++ 提供了基本网格操作功能和网格渲染,具体可见作业指南。
- 2. 递交代码及实验报告至作业提交系统。要求代码可读性高,结构清晰,报告中重要的中间结果的构建与求解有详细说明。
  - 其中 C++ 框架的代码提交要求为: 将必需源文件和 cmake 文件打包为一个 zip 压缩包提交。
  - matlab 框架可直接提交所有必需文件。
- 3. 截止日期为 2022 年 11 月 7 日晚。