1 前言

1.1 说明

本文是纯电动客车整车通讯协议整车 CAN 总线通信协议文本。内容包括:网络拓扑结构、节点地址分配、物理层、数据链路层、应用层协议等方面。

本文的读者包括: 纯电动客车项目的具体实施者和参与者、将来负责对本协议进行维护和升级者。

网络协议参考负件		
标号	标题	版本/修改日期
ISO11898	Road vehicles — Controller area network(CAN)	
SAE J1939-11	Physical Layer, 250K bits/s, Twisted Shielded Pair	1999-10
SAE J1939-15	Reduced Physical Layer, 250K bits/s, Un-Shielded Twisted Pair (UTP)	2003-11
SAE J1939-21	Data Link Layer	2001-04
SAE J1939-31	Network Layer	2004-04
SAE J1939-71	Vehicle Application Layer	2003-12
SAE J1939-73	Application Layer-Diagnostics	2004-03
SAE J1939-81	Network Management	2003-05
SAEJ1939	Recommended Practice for a Serial Control and Communications Vehicle Network	2003-08

网络协议参考资料

1.2 协议中术语及缩写

缩写、术语	缩写原文	解释	备注
EVCU	Vehicle Management System	整车控制器	
BMS	Battery Management System	电池管理系统	
MCU	Motor Control Unit	电机控制器	
ICU	Instrumentation Control Unit	仪表控制单元	

1.3 物理层要求

物理层的规定主要参考 CAN2.0B 和 J1939 的相关规定。物理层规范应符合 ISO11898 相关规定。

- 1.3.1 上电初始化时间:对于所有的 CAN 节点低压上电,从上电时刻起到 发送第一帧有效报文的推荐最大时间不要超过 400ms。
- 1.3.2 ECU 电压监测: 在整车系统电压工作范围内, 所有 ECU 要保证 CAN 通信的可靠接收和发送。当电压低于或高于正常供电电压范围时, 要求 ECU 在 200ms 内禁止发送报文,且不能干扰总线通信。当供电电压恢复

到正常供电范围,在180ms~400ms时间内,ECU进入网络激活状态,在此过程中ECU不可干扰总线通信。

- 1.3.3 各个部件建议选用多缓存的 CAN 控制器。
- 1.3.4 电缆屏蔽层在车内连续导通,建议每个部件的网络插座均有屏蔽层 的接头。
- 1.3.5 整车各 ECU 均不能带 120 Ω 的终端电阻, CAN 屏蔽线采用单点接地的方式接在车身地上,各个 ECU 的 CAN 屏蔽地接口均不接入 CAN 屏蔽地。
- 1.3.6 内部 CAN 的终端电阻由各系统自带(如有变动需根据双方协商沟通确定)。
- 1.3.7 整车各 ECU 可正常工作,不能干扰整车其他部件正常工作;

1.4 数据链路层

数据帧格式

CAN总线网络报文采用扩展帧格式,扩展帧格式如图1所示。

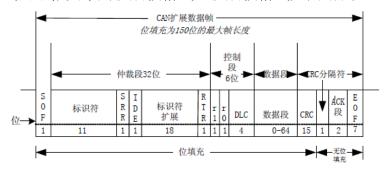
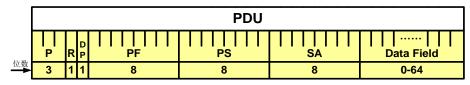


图1 扩展帧格式

数据链路层中通过 PDU 来组织一条报文的 ID 和数据场中的内容。PDU 将 29 位 ID 划分为六个部分,分别是 P, R 位, DP 位, PF, PS (可作为 DA 或 GE), SA, 如图 2 所示。



P-优先级,R-保留位,DP-数据页位,PF-PDU格式,PS-PDU细节,SA-源地址

图 2

PDU 的组成

1.5 应用层要求

节存储格式

Intel 格式,低字节在前,高字节在后。如图 3 所示。

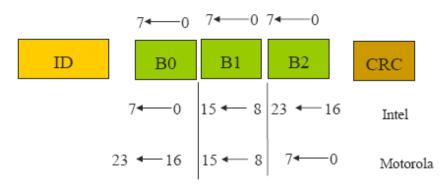


图3 位索引计算方法

保留字节和保留位的要求

CAN 标准中一个数据包最大 8 个数据字节。数据域中的保留位用 '0'填充,保留字节用 "0 填充。

1.6 网络节点地址分配

编号	节点名称	缩写	地址分配
1	整车控制器	EVCU	208
2	仪表	ICU	23
3	电池管理系统	BMS	243
4	电机控制器	MCU	239

1.7 网络拓扑结构 (仪表第二界面显示)

根据现有整车结构,整车总线网络结构如图 4 所示。

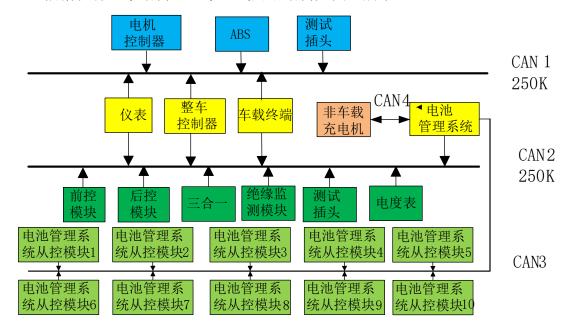


图 4 CAN 总线网络拓扑结构图(具体总线节点及名称请参照具体协议内容)

2 CAN1-整车控制器

2.1 整车控制器 1 (EVCU1)

报文名称: EVCU1 ID: 0x1000EFD0 周期: 50ms 波特率: 250k 数据长度: 8字节 发送节点: 整车控制器

字节	位	数据名
Byte1		加速踏板行程信号
- Dyter		分辨率:0.4%/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~100%
Byte2		制动踏板行程信号
		分辨率:0.4%/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~100%
	Bit8	电刹状态
		0: 无电刹; 1: 有电刹
	Bit7	制动踏板有效 0: 无效; 1: 有效
		加速踏板有效
	Bit6	0: 无效; 1: 有效
		DC/AC 使能
	Bit5	0: 未使能; 1: 使能
Byte3		请求空调降功率运行
	Bit4	0: 未请求; 1: 有请求
	D:+2	请求空调停机
	Bit3	0: 未请求; 1: 有请求
	Bit2	DC/DC 使能
		0: 未使能; 1: 使能
	Bit1	充放电状态
		0: 充电; 1: 放电
	Bit8	车辆互锁
		0: 互锁无效; 1: 互锁有效 理制度充模式(二级执序)
	Bit7	强制停车模式(三级故障) 0: 非强制停车;1: 强制停车
		强制降功率模式(二级故障)
	Bit6	0: 未降功率; 1: 降功率
Byte4		强制断开主接触器(四级故障)
	Bit5	0: 未断开; 1: 断开
	Bit4/3	保留
		DNR 状态
	Bit2/1	00 : 空档 (N); 01 : 前进档 (D);
		10 : 后退档 (R); 11: 错误
Byte5	Bit8	整车系统故障(主界面显示,按照国标图标显示)
Dytes		0 :无效; 1:有效

	Bit7	预充超时 0: 未超时; 1: 超时
	Bit6	电机控制器节点掉线 0:未掉线;1:掉线
	Bit5	保留
	Bit4	电池管理系统主控节点掉线
		0: 未掉线; 1: 掉线
	Bit3	READY 有效(主界面显示) 0: 无效; 1: 有效
	Bit2/1	保留
Byte7/6		保留
Byte8		整车控制器 Life 分辨率:1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~255

2.2 整车控制器 2 (EVCU2)

报文名称: EVCU2 ID: 0CFA00D0

周期: 50ms

波特率: 250k 数据长度: 8字节 发送节点: 整车控制器

	/-1/y1: 50Hb	V ← L W.
字节	位	数据名
	Bit8/7	保留
	Bit6	主负接触器状态反馈
	ыю	0: 断开; 1: 闭合
	Bit5	Key Start
	טונט	0: 无效; 1: 有效
	Bit4	清除故障(一直发"0")
	DICT	0: 无效; 1: 有效
Byte1	Bit3	预充接触器状态反馈
	סונס	0: 断开; 1: 闭合
		主正接触器状态反馈(需要显示图标)
	Bit2	0: 断开; 1: 闭合
	Bit1	
		(绿色闭合,红色断开)
		MCU 使能
		0: 无效; 1: 有效
	Bi8~Bit3	保留
Byte2	Bit2/1	电机控制模式
,		00: 备用; 01: 转速控制模式
		10: 扭矩控制模式; 11: 主动放电模式
Byte3		保留
		请求扭矩
Byte5/4		分辨率:0.5N.M/Bit,偏移量: -10000N.M;
		范围: -10000N.M~10000N.M

Byte6	保留
	请求转速
Byte8/7	分辨率:1rpm/Bit,偏移量: -15000rpn;
	范围:-15000rpm~15000rpm

2.3 整车控制器 3 (EVCU3)

报文名称: EVCU3 波特率: 250k 数据长度: 8字节 ID: 0CFB00D0 发送节点:整车控制器 周期: 50ms

字节	位	数据名
Byte2/1		转速指令限值上限
Dytc2/1		分辨率:1rpm/Bit,偏移量: 0;范围: 0~6000rpm
D. 4. 4/2		转速指令限值下限
Byte4/3		分辨率:1rpm/Bit,偏移量: 0;范围: 0~6000rpm
Byte8~Byte3		保留

2.4 整车控制器 4 (EVCU4)

波特率: 250k 报文名称: EVCU4 数据长度:8字节 ID: 0x0CF101D0 周期: 500ms

发送节点:整车控制器

字节	位	数据名
	Bit8	电机及 MCU 系统故障 0=无效: 1=有效:
	Bit7	MCU 节点不在线 0=无效 ;1 =有效 ;
	Bit6	BMS 系统故障 0=无效 ; 1=有效 ;
	Bit5	BMS 节点不在线 0=无效 ;1 =有效 ;
Byte1	Bit4	DC/DC 三级故障 0=无效 ;1 =有效 ;
	Bit3	DC/DC 节点不在线 0=无效 ; 1=有效 ;
	Bit2	油泵 DC/AC 三级故障 0 =无效 ; 1=有效 ;
	Bit1	油泵 DC/AC 不在线 0=无效;1=有效;
D. +- 2	Bit8	气泵 DC/AC 三级故障 0=无效;1=有效;
Byte2	Bit7	气泵 DC/AC 不在线 0=无效;1=有效;

	Bit6	
	Bit5	绝缘监测节点不在线
	כוום	0=无效,1=有效;
	Bit4	
	DIC4	0=无效;1=有效;
	Bit3	仪表节点不在线
	Bits	0=无效; 1=有效;
	Bit2	低气压报警
	51(2	0=无效; 1=有效;
	Bit1	24V 蓄电池欠压报警
	2.02	0=无效; 1=有效;
	Bit8	强制限功率模式
	БПО	0=无效; 1=有效;
	Bit7	强制停车模式
Byte3	5107	0=无效; 1=有效;
	Bit6	强制高压断电模式
		0=无效; 1=有效;
	Bit5~1	保留
Byte4		保留
	Bit8~6	保留
	Bit5	后舱门开互锁
		0=无效; 1=有效;
	Bit4	充电舱门开互锁
		0=无效; 1=有效;
Byte5	Bit3	充电插头连接互锁
		0=无效; 1=有效;
	D::-2	气压低互锁
	Bit2	0=无效; 1=有效; 气压进纸投资(益压长气压 0.5500cm)
		气压过低报警(前后桥气压<0.55Mpar)
	Bit1	取消回馈充电
D. I. Co.C		0=无效; 1=有效;
Byte6~8		保留

2.5 整车控制器程序版本信息

报文名称: 程序版本波特率: 250kID: 0x18F224D0数据长度: 8 字节周期: 500ms发送节点: 整车控制器

字节	位	<mark>数据名</mark>
Byte1		年 BCD 码(程序生成的时间)
Byte2		月 BCD 码

Byte3	日 BCD 码
Byte4	时 BCD 码
Byte5	分 BCD 码
Byte6	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
Byte7/8	版本号

3 CAN1-电机控制器

3.1 电机控制器 1 (MCU1)

报文名称: MCU1 波特率: 250k

ID: 0x0CFFEBEF 数据长度: 8 字节

周期: 10ms 发送节点: 电机控制器

	向期: 10ms	友达节点: 电机控制器
字节	位	数据名
Byte1		电机控制器 life 值
Dyte1		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~255
	Bit8~4	保留
		电机及电机控制器故障等级
		000:正常
		001:驱动系统一级故障(报警)
Byte2	Bit3/2/1	010: 驱动系统二级故障(降功率)
	51(3/2/1	011: 驱动系统三级故障(强制停车)
		100:驱动系统三级故障(断开接触器)
		其他: 保留
		注: 电机厂家提供各等级故障列表。
	Bit8/7	保留
	Bit6	保留
	Bit5	保留
	Bit4	保留
Byte3	D:+2	空档(N)(主界面显示)
,	Bit3	<mark>0:无效;1:有效</mark>
	Bit2	前进档(D)(主界面显示)
		0:无效;1:有效
	Di+1	后退档(R)(主界面显示)
	Bit1	0: 无效; 1: 有效
	Bit8~Bit3	保留
Byte4	D:+3	<mark>电机超温</mark> (主界面图标显示)
	BILZ	0: 未超温; 1: 超温
Byte4	Bit2	<mark>电机超温</mark> (主界面图标显示)

	Bit1	电机控制器超温 (主界面图标显示) 0: 未超温; 1: 超温
Byte6/5		保留
Byte8/7		电机扭矩反馈
		分辨率:1N.M/Bit,偏移量: -32000; 范围: -32000N.M~32000N.M

3.2 电机控制器 2 (MCU2)

报文名称: MCU2 ID: 0x18FFECEF 周期: 10ms 波特率: 250k 数据长度: 8 字节 发送节点: 电机控制器

, ,,,,		200 J W. 3 P. 12 H
字节	位	数据名
Byte2/1		电机控制器母线电压 分辨率:0.1V/Bit,偏移量: 0; 范围: 0V~1000V
Byte4/3		保留
Byte6/5		电机控制器直流电流 分辨率:0.1A/Bit,偏移量: -3200A; 范围: -3200A~3353.5A
Byte8/7		保留

3.3 电机控制器 3 (MCU3)

报文名称: MCU3 ID: 0x0CFFEDEF 周期: 10ms 波特率: 250k 数据长度: 8 字节 发送节点: 电机控制器

		·
字节	位	数据名
		电机转速
Byte2/1		分辨率:1rpm/Bit,偏移量: -20000rpm; 范围:
		-20000rpm~20000rpm
Byte3		保留
Byte4		驱动系统冷却请求
Буце4		分辨率:0.4%/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~100%
Byte5		电机控制器温度(TC1)
Буцез		分辨率:1℃/Bit,偏移量: -40℃,范围: -40℃~210℃
Byte6		保留
Byte7		电机温度(TM1)
Byte/		分辨率:1℃/Bit,偏移量: -40℃; 范围: -40℃~210℃
Byte8		保留

3.4 电机控制器 4 (MCU4)

报文名称: MCU4 ID: 0x18FFEEEF

周期 50ms

波特率: 250k 数据长度: 8 字节

发送节点: 电机控制器

字节 位 数据名

Byte2/1	保留	
Byte4/3	保留	
Byte8~Byte5	保留	

3.5 电机控制器 5 (MCU5)

报文名称: MCU5波特率: 250kID: 0x18FFEFEF数据长度: 8 字节

周期: 50ms 发送节点: 电机控制器

/可 <i>为</i>]; JUIII3		文及下点:电加工问册
字节	位	数据名
Purto 1	Bit8/7/6/5	驱动电机故障 4 故障代码 0-9
Byte1	Bit4/3/2/1	驱动电机故障 3 故障代码 0-9
Duto 2	Bit8/7/6/5	驱动电机故障 2 故障代码 0-9
Byte2	Bit4/3/2/1	驱动电机故障 1 故障代码 0−9
Byte8/7/ 5/4/3		保留

3.6 电机控制器程序版本信息

报文名称: 程序版本波特率: 250kID: 0x18FF24EF数据长度: 8 字节周期: 500ms发送节点: MCU

字节	位	数据名
Byte1		年 BCD 码(程序生成的时间)
Byte2		月 BCD 码
Byte3		日 BCD 码
Byte4		时 BCD 码
Byte5		分 BCD 码
Byte6		(CDE)
Byte7/8		版本号 分别率: 0.1; 偏移量: 0; 范围: 0~10 (只发送数字,字母"V"由仪表显示时增加)

4 CAN2-电池管理系统

4.1 电池管理系统 1 (BMS1)

报文名称: BMS1

波特率: 250k

ID: 0x1818D0F3

数据长度:8字节

周期: 100ms

	/可 州 : IUUIIIS	及及下点: 电他自连尔汽工证
字节	位	数据名数据名
Byte2/1		动力电池系统总电压 <mark>(主界面显示)</mark>
Byte2/1		分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0,范围: 0~1000V
		动力电池系统总电流 <mark>(主界面显示)</mark>
Byte4/3		分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: -3200 A,范围: -3200A to
		<mark>3353.5A</mark>
Byte5		<mark>SOC(</mark> 主界面显示柱状图)
Буссэ		分辨率: 0.4%/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~100%
	Bit8	电池不匹配故障
	5.00	0: 无故障 1: 有故障
	Bit7	电池温度过高(对应一级报警阀值)
		0: 温度不高 1: 温度过高
	Bit6	放电过电流(对应一级报警阀值)
		0: 未过流 1: 过流
	Bit5	充电过电流(对应一级报警阀值)
Byte6	Bit4	0: 未过流 1: 过流
		SOC 过低(对应一级报警阀值) 0: SOC 不低 1: SOC 过低
		SOC 过高(对应一级报警阀值)
	Bit3	0: SOC 不高 1: SOC 过高
		单体电压过低(对应一级报警阀值)
	Bit2	0: 单体电压不低 1: 单体电压过低
		单体电压过高(对应一级报警阀值)
	Bit1	0: 单体电压不高 1: 单体电压过高
	Bit8	保留
Byte7		动力电池故障等级 <mark>(按照国标图标主界面显示)</mark>
		000:无故障;
	Bit7/6/5	001:一级故障(达到轻微报警阀值);
		010:二级故障(达到降功率阀值);
		011:三级故障(达到停车故障阀值);
		100:四级故障(达到断开接触器故障阀值);
		其他: 保留
		注: 任何一个动力电池故障有效则相应使故障等级有
		效,并报最高故障等级
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		

	Bit4	温度不均衡(对应一级报警阀值) 0:均衡 1:不均衡
	Bit3	电压不均衡(对应一级报警阀值) 0:均衡 1:不均衡
	Bit2	总电压过低(对应一级报警阀值) 0: 总电压不低 1: 总电压过低
	Bit1	总电压过高(对应一级报警阀值) 0: 总电压不高 1: 总电压过高
Byte8		保留

4.2 电池管理系统 2 (BMS2)

周期: 100ms 发送节点: 电池管理系统主控

问 别: IUUMS	及及下点: 电他旨连系统主任
位	数据名
	单体电池最低电压(主界面显示)
	注:两字节数据低字节在前,高字节在后;同一字节中
	高位在前;低位在后;每两个Byte为一节电池信息,高4
	位代表箱号,剩余 12 位代表电池电压。
	分辨率: 0.01V/Bit,偏移量: 0,范围: 0~15V
	单体电池最高电压 <mark>(主界面显示)</mark>
	注:两字节数据低字节在前,高字节在后;同一字节中
	高位在前;低位在后;每两个 Byte 为一节电池信息,高 4
	位代表箱号,低12位代表电池电压。
	分辨率: 0.01V/Bit,偏移量: 0,范围: 0~15V
	<mark>电池最低温度</mark> (主界面显示)
	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃,范围: -40℃ to 210℃
	<mark>电池最高温度</mark> (主界面显示)
	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃,范围: -40℃ to 210℃
	保留
	电池管理系统 Life 值
	分辨率: 1/Bit,偏移量:0,范围: 0-255

4.3 电池管理系统 3 (BMS3)

报文名称: BMS3 波特率: 250k
ID: 0x181AD0F3 数据长度: 8 字节

周期: 100mS 发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
Byte2/1		最大允许放电电流 分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: −3200A,范围: −3200A to 3200A

Byte4/3	保留
Byte6/5	保留
Byte7	保留
Byte8	保留

4.4 电池管理系统 4 (BMS4)

报文名称: BMS4 波特率: 250k

ID: 0x181BD0F3 数据长度: 8 字节

周期: 100mS 发送节点: 电池管理系统主控

	7.4794. 2001110	
字节	位	数据名
Byte1		保留
Byte3/2		保留
Byte5/4		最大允许回馈电流 分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: -3200A,范围: -3200A to 3200A
Byte7/6		保留
Byte8		保留

4.5 电池管理系统 5 (BMS5)

名称: BMS5 波特率: 250k ID: 0x181CD0F3 数据长度: 8 字节

周期: 100mS 发送节点: 电池管理系统主控

	/FJ /91: 1001115	及及下流: 语语自经本观工工
字节	位	数据名
Byte2/1		保留
	Bit8	第 8 箱连接故障 0: 无连接故障 1: 连接故障
	Bit7	第 7 箱连接故障 0: 无连接故障 1: 连接故障
	Bit6	第 6 箱连接故障 0: 无连接故障 1: 连接故障
Pyto2	Bit5	第 5 箱连接故障 0: 无连接故障 1: 连接故障
Byte3	Bit4	第 4 箱连接故障 0: 无连接故障 1: 连接故障
	Bit3	第 3 箱连接故障 0: 无连接故障 1: 连接故障
	Bit2	第 2 箱连接故障 0: 无连接故障 1: 连接故障
	Bit1	第 1 箱连接故障 0: 无连接故障 1: 连接故障

		第46 统法按 拉 (伊
	Bit8	第 16 箱连接故障(保留) 0: 无连接故障 1: 连接故障
	Bit7	第 15 箱连接故障(保留)
	ыст	0: 无连接故障 1: 连接故障
	D:+C	第 14 箱连接故障(保留)
	Bit6	0: 无连接故障 1: 连接故障
	D:+E	第 13 箱连接故障(保留)
D. d. A	Bit5	0: 无连接故障 1: 连接故障
Byte4	D:+4	第 12 箱连接故障
	Bit4	0: 无连接故障 1: 连接故障
	D:+3	第 11 箱连接故障
	Bit3	0: 无连接故障 1: 连接故障
	5110	第 10 箱连接故障
	Bit2	0: 无连接故障 1: 连接故障
	Bit1	第9箱连接故障
		0: 无连接故障 1: 连接故障
	D:+0	<mark>充电插头连接</mark> (主界面图标显示)
	Bit8	0: 充电插头未连接 1: 充电插头连接
	Bit7	请求"强制降功率模式" (主界面滚动显示)
	DIL/	0: 无强制降功率请求 1: 有强制降功率请求
D. da F	Bit6	请求"强制停车模式"(主界面滚动显示)
Byte5		0: 无强制停车请求 1: 有强制停车请求
	D:4E	请求"断开主接触器"(主界面滚动显示)
	Bit5	0: 无断开主接触器请求 1: 有断开主接触器请求
	Bit5/4/3/2/	
	1	休田
Byte6/7/		保留
8		休田

4.6 电池管理系统 6 (BMS6)

名称: BMS 6 波特率: 250k ID: 0x181DD0F3 数据长度: 8 字节

周期: 100mS 发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
	Bit8	0: 电池箱 16 冷却关闭 1: 电池箱 16 冷却开启
	Bit7	0: 电池箱 16 加热关闭 1: 电池箱 16 加热开启
	Bit6	0: 电池箱 15 冷却关闭 1: 电池箱 15 冷却开启
Byte1	Bit5	0: 电池箱 15 加热关闭 1: 电池箱 15 加热开启
	Bit4	0: 电池箱 14 冷却关闭 1: 电池箱 14 冷却开启
	Bit3	0: 电池箱 14 加热关闭 1: 电池箱 14 加热开启
	Bit2	0: 电池箱 13 冷却关闭 1: 电池箱 13 冷却开启

	Bit1	0: 电池箱 13 加热关闭 1: 电池箱 13 加热开启
	Bit8	0: 电池箱 12 冷却关闭 1: 电池箱 12 冷却开启
	Bit7	0: 电池箱 12 加热关闭 1: 电池箱 12 加热开启
	Bit6	0: 电池箱 11 冷却关闭 1: 电池箱 11 冷却开启
Byte2	Bit5	0: 电池箱 11 加热关闭 1: 电池箱 11 加热开启
bytez	Bit4	0: 电池箱 10 冷却关闭 1: 电池箱 10 冷却开启
	Bit3	0: 电池箱 10 加热关闭 1: 电池箱 10 加热开启
	Bit2	0: 电池箱 9 冷却关闭 1: 电池箱 9 冷却开启
	Bit1	0: 电池箱 9 加热关闭 1: 电池箱 9 加热开启
	Bit8	0: 电池箱 8 冷却关闭 1: 电池箱 8 冷却开启
	Bit7	0: 电池箱8加热关闭 1: 电池箱8加热开启
	Bit6	0: 电池箱7冷却关闭 1: 电池箱7冷却开启
Duto 2	Bit5	0: 电池箱7加热关闭 1: 电池箱7加热开启
Byte3	Bit4	0: 电池箱6冷却关闭 1: 电池箱6冷却开启
	Bit3	0: 电池箱 6 加热关闭 1: 电池箱 6 加热开启
	Bit2	0: 电池箱 5 冷却关闭 1: 电池箱 5 冷却开启
	Bit1	0: 电池箱 5 加热关闭 1: 电池箱 5 加热开启
	Bit8	0: 电池箱 4 冷却关闭 1: 电池箱 4 冷却开启
	Bit7	0: 电池箱 4 加热关闭 1: 电池箱 4 加热开启
	Bit6	0: 电池箱 3 冷却关闭 1: 电池箱 3 冷却开启
Byto 4	Bit5	0: 电池箱 3 加热关闭 1: 电池箱 3 加热开启
Byte4	Bit4	0: 电池箱 2 冷却关闭 1: 电池箱 2 冷却开启
	Bit3	0: 电池箱 2 加热关闭 1: 电池箱 2 加热开启
	Bit2	0: 电池箱 1 冷却关闭 1: 电池箱 1 冷却开启
	Bit1	0: 电池箱1加热关闭 1: 电池箱1加热开启
Byte5/6/ 7/8		保留

4.7 动力电池故障报警 (BMS7) (第二界面显示)

名称: BMS 7 波特率: 250k

ID: 0x18F214F3 数据长度: 8字节

周期: 100mS 发送节点: 电池管理系统主控

字节 位 数据名 说明

Byte1	Bit8/7/6	总电压过压报警	000=正常; 001=一级报警(轻微报警); 010=二级报警(降功率故障); 011=三级报警(强制停车故障); 100=四级报警(断开主接触器故障)。101、110、111 未定义
	Bit5/4/3	总电压欠压报警	000=正常; 001=一级报警(轻微报警); 010=二级报警(降功率故障); 011=三级报警(强制停车故障); 100=四级报警(断开主接触器故障)。101、110、111 未定义
	Bit2	与充电机通信报警	0 正常 1 报警
Byte2	Bit1 Bit8/7/6	与 LECU 通信报警 放电过流报警	0 正常 1 四级报警 000=正常; 001=一级报警(轻微报警); 010=二级报警(降功率故障); 011=三级报警(强制停车故 障); 100=四级报警(断开主接触器 故障)。101、110、111 未定义
	Bit5/4/3 Bit2/1	充电过流报警 保留	000=正常; 001=一级报警(轻微报警); 010=二级报警(降功率故障); 011=三级报警(强制停车故障); 100=四级报警(断开主接触器故障)。101、110、111 未定义
Byte3	Bit8/7/6	単体过压报警	000=正常; 001=一级报警(轻微报警); 010=二级报警(降功率故障); 011=三级报警(强制停车故 障); 100=四级报警(断开主接触器 故障)。101、110、111 未定义

	1		
			000=正常;
			001=一级报警(轻微报警);
			010=二级报警(降功率故障);
	Bit5/4/3	单体欠压报警	011=三级报警(强制停车故
			障);
			100=四级报警(断开主接触器
			故障)。101、110、111 未定义
	Bit2	电流传感器故障	0 正常, 1 一级报警
	Bit1	温度传感器故障	0 正常, 1 一级报警
			000=正常;
			001=一级报警(轻微报警);
			010=二级报警(降功率故障);
	Bit8/7/6	单体电压不均衡	011=三级报警(强制停车故
		报警	障):
			100=四级报警(断开主接触器
			故障)。101、110、111 未定义
Byte4			000=正常:
Буке4			001=一级报警(轻微报警);
			010=二级报警(降功率故障):
	D:+E /4/2	整组温度不均衡	
	Bit5/4/3		011
			100=四级报警(断开主接触器
	D110/4	/п кл	故障)。101、110、111 未定义
	Bit2/1	<mark>保留</mark>	W
			000=正常;
		电池高温报警	001=一级报警 (轻微报警);
	Bit8/7/6		010=二级报警(降功率故障);
			011=三级报警(强制停车故
			障);
			100=四级报警(断开主接触器
			故障)。101、110、111 未定义
Byte5			000=正常;
			001=一级报警(轻微报警);
			010=二级报警(降功率故障);
	Bit5/4/3	电池欠温报警	011=三级报警(强制停车故
	DICS/4/3		障);
			100=四级报警(断开主接触器
			故障)。101、110、111 未定义
	Bit2/1	保留	
	J.(2/ 1	NET	

Byte6	Bit8/7/6	SOC 低报警	000=正常; 001=一级报警(轻微报警); 010=二级报警(降功率故障); 011=三级报警(强制停车故障); 100=四级报警(断开主接触器故障)。 101、110、111 未定义	
	Bit5-1	保留		
Byte7		保留		
	Bit8-2	保留		
Byte8	Bit1	动力电池状态	0 正常 1 报警	有上何别警位置1

4.8 电池管理系统程序版本信息

报文名称: 程序版本波特率: 250kID: 0x18F224F3数据长度: 8 字节周期: 500ms发送节点: BMS

字节	位	数据名
Byte1		年 BCD 码(程序生成的时间)
Byte2		<mark>月 BCD 码</mark>
Byte3		日 BCD 码
Byte4		时 BCD 码
Byte5		分 BCD 码
Byte6		(本語)
Byte7/8		版本号 分别率: 0.1; 偏移量: 0; 范围: 0~10 (只发送数字,字母 "V"由仪表显示时增加)

5 CAN2-单体电池电压 (第二界面显示)

单体电池电压

报文名称: BCTDV 波特率: 250k

ID: 0x180028F4

数据长度: 8字节

周期: 100ms

发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
		电池单体 1 电压
		注:两字节数据低字节在前,高字节在后;同一字节中
Byte2/1		高位在前;低位在后;每两个 Byte 为一节电池信息,高 4 位
		代表箱号,低 12 位代表电池电压。
		分辨率: 0.01V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~15 V
Dv+04/2		电池单体 2 电压
Byte4/3		分辨率: 0.01V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~15 V
Durto 6 /F		电池单体 3 电压
Byte6/5		分辨率: 0.01V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~15 V
D. + 0 / 7		电池单体 4 电压
Byte8/7		分辨率: 0.01V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~15 V

6 CAN2-电池温度<mark>(第二界面显示)</mark>

电池温度

报文名称: BCTDT1-1

ID: 0x180029F4

周期: 100ms

波特率: 250k

数据长度: 8字节

发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
D. da 1		电池模块 1 温度
Byte1		分辨率: 1℃/Bit,偏 <mark>移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃</mark>
Byte2		电池模块 2 温度
Dytez		分辨率: 1℃/Bit,偏 <mark>移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃</mark>
Byte3		电池模块 3 温度
Dytes		分辨率: 1℃/Bit,偏 <mark>移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃</mark>
Byte4		电池模块 4 温度
Dyte4		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte5		电池模块 5 温度
Бусез		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte6		电池模块 6 温度
Byteo		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Duto 7		电池模块 7 温度
Byte7		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Duto 9		电池模块 8 温度
Byte8		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃

报文名称: BCTDT1-2

ID: 0x182029F4

波特率: 250k

数据长度:8字节

周期: 100ms

发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
Byte1		电池模块 9 温度
Dyter		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte2		电池模块 10 温度
bytez		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Duto 2		电池模块 11 温度
Byte3		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Duto 4		电池模块 12 温度
Byte4		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
DurtoF		电池模块 13 温度
Byte5		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte6		电池模块 14 温度
		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte7/8		保留

动力电池温度:

- 1、BCTDT1-1~BCTDT10-1: 0x180029F4~0x180929F4,按照周期进行发送;
- 2、BCTDT1-2~BCTDT10-2: 0x182029F4~0x182929F4,按照周期进行发送;每个物理箱温度点的个数按照实际个数发送,如果每个物理箱的温度点数有超过8个的,就按照第二条的ID地址执行,否则第二条报文不用发送;

7 CAN2-电池组相关报文<mark>(第二界面显示)</mark>

7.1 电池组信息 1

名称:电池组信息1

ID: 0x18FF2AF4

周期: 1000mS

波特率: 250k

数据长度: 8字节

字节	位	数据名
D. ± - 1		单体最高电压箱号
Byte1		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 1 to 16
Dyto2		单体最高电压箱内位置
Byte2		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 1 to 60
Byte3		单体最低电压箱号
Буцез		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 1 to 16
Byte4		单体最低电压箱内位置
Бусе4		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 1 to 60
DutoE		电池最高温度箱号
Byte5		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 1 to 16
Byte6		电池最高温度箱内位置
		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 1 to 60

Byte7	电池最低温度箱号 分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 1 to 16
Byte8	电池最低温度箱内位置 分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0 to 60

7.2 电池组信息 2

名称: 电池组信息 2

ID: 0x18FF2BF4

周期: 1000mS

波特率: 250k

数据长度:8字节

发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
5 . 2/4		电池厂家
Byte2/1		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-65535
5 . 1/2		电池地区
Byte4/3		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-65535
Byte8/7/		电池组信息
6/5		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-4294967295

7.3 电池组信息 3

名称: 电池组信息3

ID: 0x18FF2CF4

周期: 1000mS

波特率: 250k

数据长度:8字节

发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
		电池电压低阀值(一级故障)按照这个阀值将低于此阀
Byte2/1		<mark>值的量变为红色</mark>
		分辨率: 0.01V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-15V
		<mark>电池电压高阀值(一级故障)</mark> 按照这个阀值将低于此阀
Byte4/3		<mark>值的量变为红色</mark>
		分辨率: 0.01V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-15V
		电池组温度低阀值(一级故障)按照这个阀值将低于此
Byte5		阀值的量变为红色
		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte6		电池组温度高阀值(一级故障)按照这个阀值将低于此
		阀值的量变为红色
		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte7/8		保留

7.4 电池组信息 4

名称: 电池组信息 4 波特率: 250k

ID: 0x18FF2DF4

周期: 1000mS

数据长度:8字节

发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
Duto 1		电池总箱数
Byte1		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
D. +o 2		电池总串数
Byte2		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-250
Duto 2		电池总温度节点数
Byte3		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Byte4		保留
Byte6/5		电池额定电压
Буцеб/З		分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-1000V
Durto 7		电池额定能量
Byte7		分辨率: 1.5Kwh/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-380Kwh
Byte8		电池剩余能量
		分辨率: 1.5Kwh/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-380Kwh

7.5 电池组信息 5

名称: 电池组信息 5

ID: 0x18FF2EF4

周期: 1000mS

波特率: 250k

数据长度: 8字节

字节	位	数据名
D. +-1		第1箱单体电池数量
Byte1		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
D. da 2		第2箱单体电池数量
Byte2		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Durto 2		第3箱单体电池数量
Byte3		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Duto 4		第4箱单体电池数量
Byte4		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
DurtoF		第5箱单体电池数量
Byte5		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Dutof		第6箱单体电池数量
Byte6		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Duto7		第7箱单体电池数量
Byte7		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Duto 9		第8箱单体电池数量
Byte8		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100

7.6 电池组信息 6

名称: 电池组信息6

ID: 0x18FF2FF4

周期: 1000mS

波特率: 250k

数据长度:8字节

发送节点: 电池管理系统主控

位	数据名
	第9箱单体电池数量
	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	第 10 箱单体电池数量
	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	第 11 箱单体电池数量
	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	第 12 箱单体电池数量
	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	第 13 箱单体电池数量
	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	第 14 箱单体电池数量
	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	第 15 箱单体电池数量
	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	第 16 箱单体电池数量
	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	位

7.7 电池组信息 7

名称: 电池组信息7

ID: 0x18FF30F4

周期: 1000mS

波特率: 250k

数据长度:8字节

字节	位	数据名
Durto 1		第1箱电池温度节点数量
Byte1		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Duto 2		第2箱电池温度节点数量
Byte2		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Duto 2		第3箱电池温度节点数量
Byte3		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Durto 4		第4箱电池温度节点数量
Byte4		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Byte5		第5箱电池温度节点数量
		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Byte6		第6箱电池温度节点数量
		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100

Byte7	第7箱电池温度节点数量 分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
Byte8	第 8 箱电池温度节点数量 分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100

7.8 电池组信息 8

名称: 电池组信息8

ID: 0x18FF31F4

周期: 1000mS

波特率: 250k

数据长度:8字节

发送节点: 电池管理系统主控

	/-1/y1: 1000III9	人之下:::··································
字节	位	数据名
		第9箱电池温度节点数量
Byte1		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
D. +-2		第 10 箱电池温度节点数量
Byte2		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
D. da 2		第11箱电池温度节点数量
Byte3		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
D. da 4		第 12 箱电池温度节点数量
Byte4		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
DutoE		第 13 箱电池温度节点数量
Byte5		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
D. + - C		第 14 箱电池温度节点数量
Byte6		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
D. + - 7		第 15 箱电池温度节点数量
Byte7		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
D. da O		第 16 箱电池温度节点数量
Byte8		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-100
	·	·

7.9 电池组信息 9

报文名称: BMS 9

ID: 0x18F100F4

周期: 1000ms

波特率: 250k

数据长度:8字节

字节	位	数据名
		电池检测单元标识
		Li+:不美心,固定为 1
Byte1	Bit8/7/6	铅酸类: 1: 2V系列 2: 6V系列 4: 12V系
		列
		NiH 类 1: 1.2V 系列 2: 6V 系列 4: 12V 系
		列

		电池管理系统类型标识码:
	Bit5/4/3	0,3,5,6,7 保留
		1:标准配置型 2:电压优先配置型 4:温控优
		先配置型
	Bit2/1	并联路数
	BILZ/I	00: 1 路; 01: 2 路; 10: 3 路; 11: 4 路
Byte2		供应商代码
	Bit8	操作模式
	ыю	0: 非 IC 卡模式 1: IC 卡模式
		蓄电池类型:
		000: 保留
		001: 阀控密封铅酸蓄电池
		010: 铅布蓄电池
	Bit7/6/5	011: NiH 蓄电池
		100: A 类 Li+蓄电池(小内阻)
		101: B 类 Li+蓄电池 (中内阻)
Byte3		110: C 类 Li+蓄电池(大内阻)
,		111: 保留
	D'14	充电控制位:
	Bit4	0: 禁止充电 1: 允许充电
	D:+3	看门狗状态位:
	Bit3	0: 看门狗复位 1: 看门狗有效,紧急停机
	D:+3	高压连接状态:
	Bit2	0: 正常 1: 故障
	Bit1	绝缘状态:
		0: 正常 1: 不正常
D. 40 4 /5		车号
Byte4/5	_	分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-65535
Byte6		保留
Byte7		实际容量 KWH
		分辨率: 1.5Kwh/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-380Kwh
Byte8		额定容量 KWH
Бусео		分辨率: 1.5Kwh/Bit,偏移量: 0, 范围: 0-380Kwh

7.10 电池组信息 10

名称: 电池组信息 10

波特率: 250k

ID: 0x18FF32F4

数据长度: 8字节

周期: 1000mS

字节 位	数据名
------	-----

Byte2/1	生产厂商代码 生产厂商代码用 4 位英文大写字母或数字 0 [~] 9 表示,企 业自定义
	电池类型代码
Byte3	电视关至代码
Бусез	按 DB11/Z 801-2011 中 5.2.2 表 2 执行。
Byte4	YY(电池生产日期-年)
Byte5	MM(电池生产日期-月)
Byte6	DD(电池生产日期-日)
Byte8/7	流水号(当日生产的同一规格的动力蓄电池包的流水号) 分辨率: 1/Bit; 偏移量: 0; 范围: 0~9999

7.11 电池组信息 11

名称: 电池组信息 11 波特率: 250k ID: 0x18FF33F4 数据长度: 8 字节

周期: 1000mS 发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
Byte1		电池箱 1 最高温度
Буш		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte2		电池箱 1 最低温度
Bytez		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte3		电池箱 2 最高温度
Dytes		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Duto/		电池箱 2 最低温度
Byte4		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte5		电池箱 3 最高温度
Бусез		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte6		电池箱 3 最低温度
Dyteo		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte7		电池箱 4 最高温度
byte?		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte8		电池箱 4 最低温度
byteo		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃

7.12 电池组信息 12

名称: 电池组信息 12 波特率: **250k** ID: **0x18FF34F4** 数据长度: **8** 字节

周期: 1000mS 发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
Byte1		电池箱 5 最高温度 分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃

	1 14 14 15 15 15 15
Byte2	电池箱 5 最低温度
Dytez	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Duto 2	电池箱 6 最高温度
Byte3	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃,范围: -40℃ - 210℃
Durto 4	电池箱 6 最低温度
Byte4	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃,范围: -40℃ - 210℃
DurtoF	电池箱 7 最高温度
Byte5	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃,范围: -40℃ - 210℃
Durto	电池箱 7 最低温度
Byte6	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Durto 7	电池箱 8 最高温度
Byte7	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte8	电池箱 8 最低温度
	分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃

7.13 电池组信息 13

名称: 电池组信息 13 波特率: 250k ID: 0x18FF35F4 数据长度: 8 字节

周期: 1000mS 发送节点: 电池管理系统主控

字节	位	数据名
Duto 1		电池箱 9 最高温度
Byte1		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte2		电池箱 9 最低温度
Dytcz		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte3		电池箱 10 最高温度
Бусез		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte4		电池箱 10 最低温度
Бусе4		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte5		电池箱 11 最高温度
Буссэ		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte6		电池箱 11 最低温度
Буссо		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte7		电池箱 12 最高温度
byte/		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃
Byte8		电池箱 12 最低温度
Бусео		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃

8 CAN2-仪表

8.1 仪表 1

报文名称:波特率: 250kbpsID: 0x18FFA117数据长度: 8 字节周期: 100ms发送节点: 仪表

字节	位	数据名
Byte1		前气压值(主界面显示)
Бусет		分辨率:10KPa;偏移量:0KPa,范围:0~1MPa
Byte2		后气压值(主界面显示)
,		分辨率: 10KPa; 偏移量: 0KPa, 范围: 0~1MPa
Byte4/3		保留
	Bit8	充电舱门状态(主界面显示图标) 0
		0: 关; 1: 开
	Bit7	后舱门状态(主界面显示图标) 0:关;1:开
	D:+C/E/4	
D. d. F	Bit6/5/4	保留
Byte5	Bit3	倒车信号 0 下計 1 左計
		0: 无效; 1: 有效
	Bit2	手刹信号
		0: 无效; 1: 有效
	Bit1	Key On
	-1:0/=/o	0: 无效; 1: 有效
	Bit8/7/6	保留
	Bit5	门开状态(前门)
		0: 门关; 1: 门开
	Bit4	应急门(中门)状态
Byte6		0: 门关; 1: 门开
	Bit3	仪表系统故障 。
		0: 无故障; 1: 故障
	Bit2	24V 蓄电池电压低
		0: 24V 蓄电池电压不低; 1:24V 蓄电池电压低
	Bit1	门开状态(后门)(如果有就发,无后门就按保留发) 2007年 1月17日
		0: 门关; 1: 门开
Byte8/7		保留

● Byte6 Bit2 24V 蓄电池电压低

判断低压 24V 持续 10 秒钟低于 22V, 仪表报出低压蓄电池电压低, 仪表文字显示;

● Byte6 Bit3 仪表系统故障

仪表内部通讯异常, 仪表主界面需文字及图表显示仪表系统故障, 并

将此状态发送出来;

8.2 仪表 2

报文名称:波特率: 250kbpsID: 0x18FFA017数据长度: 8 字节周期: 500ms发送节点: 仪表

字节	位	数据名
Byte3/2/1		<mark>总里程</mark> (主界面显示)
Byte5/2/1		分辨率: 0.125KM/Bit; 偏移量: 0Km, 范围: 0~2097151Km
Puto E //		<mark>车速</mark> (主界面表盘指示)
Byte5/4		分辨率: 0.1Km·h ⁻¹ /Bit; 偏移量: 0Km, 范围: 0~2000Km/h
Byte8/7/6		保留

● Byte3/2/1 总里程

按照实际车速进行累加;

● Byte5/4 车速

按照以下公式: 仪表车速=实际车速*1.03;

另: 当仪表接收到整车控制器发出主正接触器闭合反馈 1 秒以后(ID: 0CFA00D0

, Bytel Bit2=1), 才允许输出空调面板电源;

8.3 仪表 3 (不需要仪表显示)

报文名称: 仪表 3波特率: 250kbpsID: 0x18FFA217数据长度: 8 字节周期: 500ms发送节点: 仪表

字节	<mark>位</mark>	数据名
	Bit8/7	<mark>左转向信号</mark>
	B1077	<mark>00: 无效; 01</mark> : 有效; 10、11: 不可用
	Bit6/5	<mark>右转向信号</mark>
Byte1	ысоуз	00:无效;01:有效;10、11:不可用
Dyter	Bit4/3	<mark>前雾灯信号</mark>
	D1(4/3	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
	Bit2/1	<mark>后雾灯信号</mark>
		00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
	Bit8/7	
	Dito/7	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
Byte2	Bit6/5	<mark>制动报警信号</mark>
		<mark>00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用</mark>
	Bit4/3	前桥制动气压报警信号
		<mark>00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用</mark>
	Bit2/1	中桥制动气压报警信号(若有就发;若无,按默认发)
	D1(2/1	<mark>00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用</mark>

	Bit8/7	后桥制动气压报警信号 00:无效;01:有效;10、11:不可用
		电喇叭信号
Duto 2	Bit6/5	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
Byte3		超车灯信号(3秒钟之内操作二次及以上远光灯)
	Bit4/3	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		<u>远光灯信号</u>
	Bit2/1	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
	/-	
	Bit8/7	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		位置灯信号
	Bit6/5	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
Byte4		双闪灯信号(危险信号开关)
	Bit4/3	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		门泵应急阀开关报警
	Bit2/1	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		钥匙 ON 档
	Bit8/7	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		钥匙 ACC 档
	Bit6/5	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
<mark>Byte</mark> 5		ABS 故障灯(若有就发;若无,按默认发)
	Bit4/3	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		ASR 故障灯(若有就发,若无,按默认发)
	Bit2/1	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		除霜开关
Byte6	Bit8/7	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		空调控制电源
	Bit6/5	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
		低水位报警
	Bit4/3	00: 无效; 01: 有效; 10、11: 不可用
	Bit2/1	保留
Byte8/7	2.4-, -	·····································

8.4 仪表程序版本信息 (第二界面显示)

报文名称: 程序版本波特率: 250kID: 0x18FFB017数据长度: 8 字节周期: 500ms发送节点: BMS

字节	位	数据名
Byte1		年 BCD 码(程序生成的时间)
Byte2		月 BCD 码
Byte3		日 BCD 码

Byte4	时 BCD 码
Byte5	分 BCD 码
Byte6	(6) 1827
Byte7/8	版本号 分别率: 0.1; 偏移量: 0; 范围: 0~10 (只发送数字,字母"V"由仪表显示时增加)

9 CAN2-低压充电器(DC/DC) (第二界面显示)

周期: 500ms 发送节点: DC\DC

/可 <i>为</i> 1: J00III3		次及下無: De(De
字节	位	数据名
Byte2/1		<mark>输出电压</mark>
Dytc2/1		分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1000V
Byte4/3		输出电流
Бусстуз		分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~500A
	Bit8/7/6/5	保留
	Bit4	输入切断
		0: 未切断 1: 切断
Byte5	Bit3	<u></u>
		0:未切断 1:切断
	Bit2/1	00: 停机; 01: 充电中;
		10: 充电完成; 11: 保留;
Byte6		厂家自行定义,十进制显示数值。
Byte7	Bit8/7/6/5/4/3	保留
		故障等级
	Bit2/1	00: 无故障; 01: 一级故障;
		10: 二级故障; 11: 三级故障;
D. da O		DC/DC 散热器温度
Byte8		分辨率: 1℃/Bit,偏移量:-40℃,范围: -40℃-210℃

10 CAN2-油泵DC/AC (第二界面显示)

10.1 油泵逆变器 1

报文名称:油泵逆变器1

ID: 0x18FF0AF8

波特率: 250k

数据长度:8字节

周期: 500ms 发送节点: 油泵逆变器

Byte2/1		输出 U 相电压 分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1000 V
Byte4/3		输出 U 相电流 分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~500 A
	Bit8/7/6/5	保留
Byte5	Bit4	输入切断 0:未切断 1:切断
	Bit3	输出切断 0 :未切断 1 :切断
	Bit2/1	00:停机; 01: 充电中; 10: 充电完成; 11: 保留;
Byte6		厂家自行定义,十进制显示数值。
	Bit8/7/6/5	逆变器故障代码(0-9)
Byte7	Bit 4/3	保留
	Bit2/1	故障等级 00:无故障; 01:一级故障; 10:二级故障;11:三级故障;
Byte8		逆变器温度 分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40, 范围: -40℃ - 210℃

10.2 油泵逆变器 2

报文名称:油泵逆变器 2 波特率: 250k

ID: 0x18FF0BF8

数据长度:8字节

周期: 500ms

发送节点:油泵 DC\AC

	, 4,,,4	>4 ,
字节	位	数据名
Byte2/1		输出 V 相电压
Dyte2/1		分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1000 V
D. # 0 4 / 2		输出 V 相电流
Byte4/3		分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~500 A
Byte6/5		输出 w 相电压
Бусебуз		分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1000 V
Byte8/7		输出 W 相电流
		分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~500 A

注, 需提供逆变器故障代码(0~9)

CAN2-气泵逆变器<mark>(第二界面显示)</mark> 11

11.1 气泵逆变器 1

报文名称:气泵逆变器1

ID: 0x18FF0CF9

波特率: 250k 数据长度:8字节

32

发送节点: 气泵逆变器 周期: 500ms

/FJ /91. 3001113		人之下:
字节	位	数据名
Byte2/1		输出∪相电压
Dyte2/1		分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1000 V
Byte4/3		输出 U 相电流
Буссчуз		分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~500 A
	Bit8/7/6/5	保留
	Bit4	一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个一个
	DIL4	0: 未切断 1: 切断
Byte5	Bit3	输出切断 输出切断
		0: 未切断 1: 切断
	Bit2/1	00: 停机; 01: 充电中;
		10: 充电完成; 11: 保留;
Byte6		厂家自行定义,十进制显示数值。
	Bit8/7/6/5	逆变器故障代码(0-9)
Byte7	Bit 4/3	保留
		故障等级
	Bit2/1	00: 无故障; 01: 一级故障;
		10 : 二级故障; 11 : 三级故障;
Byte8		逆变器温度
Буссо		分辨率: 1℃/Bit,偏移量: -40℃, 范围: -40℃ - 210℃

11.2 气泵逆变器 2

报文名称:气泵逆变器 2 波特率: 250k

ID: 0x18FF0DF9

周期: 500ms

数据长度:8字节

发送节点: 气泵逆变器

7.4794	. 5001115	次と下M・
字节	位	数据名
Byte2/1		输出 V 相电压 分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1000 V
Byte4/3		输出 V 相电流 分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~500 A
Byte6/5		输出 W 相电压 分辨率: 0.1V/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1000 V
Byte8/7		输出 W 相电流 分辨率: 0.1A/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~500 A

注, 需提供逆变器故障代码(0~9)

12 CAN2-电度表 (第二界面显示)

报文名称: 电度表 ID: 0x18FEF1CF

波特率: 250k

数据长度:8字节

周期: 100ms

发送节点: 电度表

,	4//4:	2007
字节	位	数据名
Byte3/2/1		累计充电电能
Dyte3/2/1		分辨率: 0.1Kwh/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~167769.6Kwh
Byte4		保留
Byte7/6/5		累计放电电能
		分辨率: 0.1Kwh/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~167769.6Kwh
Byte8		电能表 Life 值
		分辨率: 1/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~255

13 CAN2-绝缘模块 (第二界面显示)

13.1 绝缘模块报文

名称:绝缘模块

波特率: 250k

ID: 0x18FF08F2

数据长度: 8字节

周期: 500mS

发送节点: 绝缘模块

	/HJ /91. 3001113	及选下流: 北家侯外
字节	位	数据名
Byte1/2、		正对地绝缘电阻
3		分辨率: 1KΩ/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1677696 KΩ
Byte4/5/		负对地绝缘电阻
6		分辨率: 1KΩ/Bit,偏移量: 0, 范围: 0~1677696 KΩ
	Bit8/7/6/5	保留
		绝缘等级
Byte7	Bit4/3	00: 正常, 01: 一级绝缘(0.5M报警), 10: 二级绝缘(0.1M),
Dyte?		<mark>11: 保留。</mark>
	Bit2/1	设备故障等级
		00: 无故障, 01: 一级故障, 10: 二级故障, 11: 三级故障
Byte8		绝缘模块 Life 值
		分辨率: 1/Bit,偏移量:0,范围: 0-255

13.2 绝缘模块程序版本信息

报文名称:程序版本 波特率: 250k

ID: 0x18FF28F2 数据长度: 8字节

周期: 500ms 发送节点: 绝缘模块

字节	位	数据名
Byte1		年 BCD 码(程序生成的时间)
Byte2		月 BCD 码
Byte3		日 BCD 码
Byte4		时 BCD 码

Byte5	分 BCD 码
Byte6	保育
Byte7/8	版本号 分别率: 0.1; 偏移量: 0; 范围: 0~10 (只发送数字,字母"V"由仪表显示时增加)