组合仪表功能需求说明书 ZV1.0

项目名称: __ZB256K9E2B__

部 门: ___硬件_____

浙江汽车仪表有限公司 杭州建侯科技有限公司 ZHEJIANG AUTOMOBILE INSTRUMENT CO., LTD HANGZHOU JIEHOME TECH

需求更改记录 (更改点要用不同颜色注明)

更改时间	更改时间 更改点概要		需求更改通知人及方式	签名
2017.01.12	首次发布(在 ZB256K9E2 基础上增加燃			左红全
2017.01.12	油显示)			

需求目录

目录

一、仪表组成概述	1
1、产品效果图	1
2、概述	1
二、环境和电气参数要求	2
1、使用环境条件	2
1.1 工作温度:	2
1.2 存储温度:	2
2、电气参数	2
3、参考标准	2
三、接口定义	3
1、连接器与适配器型号	3
2、连接器接口定义:	3
四、仪表显示/指示	5
1、仪表上/掉电描述	5
2、仪表显示	5
2.1、里程表	5
2.2、转速表	6
2.3、电量表	6
2.4、气压表 1	7
2.5、气压表 2	7
2.4、电压表	7
3、仪表指示灯\告警灯\内照明	8
3.1、指示灯\告警灯描述	8
3.2、内照明描述	10
4、液晶显示及按键功能	11
41、界面操作总流程	11

4.2、液晶显示及按键操作方法说明		11
4.2.1、设置界面	错误!	未定义书签。
4.2.1.1、语言设置界面	错误!	未定义书签。
4.2.1.2、报警点设置界面	错误!	未定义书签。
4.2.1.3、车辆信息设置界面	错误!	未定义书签。
4.2.1.4、仪表参数设置界面	错误!	未定义书签。
4.2.1.5、视频功能设置界面	错误!	未定义书签。
4.2.2、时间设置界面		13
4.2.3、背光调节		13
4.2.4、信息查询		14
4.2.5、电动系统		15
4.2.5.1、车辆故障		15
4.2.5.2、电机故障		27
4.2.5.3、电池故障		32
4.2.5.4、电池管理信息		35
4.2.5.5、充电机信息		37
4.2.6、密码输入界面	错误!	未定义书签。
4.3、按键功能		38
五、声音报警		38
1、蜂鸣器报警功能		38
六、仪表输出		47
1、供电输出		47
2、信号输出		48
2、 CAN 信息发送		48
七、文字报警		48
八、其他说明		50
九、通讯协议		50

项目需求

一、仪表组成概述

1、产品效果图



效果图——图 1.1

2、概述

组合仪表由电子式车速表,电子式转速表,电子式气压表(气压 1、气压 2),电子式电量表、电子式电压表、TFT 液晶屏,按键及信号指示灯组成;各机芯采用步进电机,表盘背光颜色为白色,指针照明为红色。液晶屏显示报警指示符、故障提示、时间,里程小计、里程总计,里程小计可清零、4路视频界面和 SOC、动力电池电压电流等电动车相关信息。仪表能通过按键修改时间、背光亮度调节、设置仪表参数,信息查询(报警值、软件版本)。

二、环境和电气参数要求

1、使用环境条件

1.1 工作温度:

工作温度: -30°C to +75°C 显示可见: -30°C to +75°C 所有 LED 亮: -30°C to +75°C

1.2 存储温度:

低温存储: -40°C下 48 小时

高温存储: +85°C下 48 小时, +90°C下 1 小时

2、电气参数

电气操作要求

工作电压: 18 V - 32V

测试电压: 28V 标称电压: 24V

静态电流: 点火关闭电流为 <3mA

CAN 网络工作电压: 12V - 32V

CAN 信号相应要求: CAN 终端 120 欧姆电阻在仪表内部

3、参考标准

组合仪表设计必须满足以下标准,当任一标准修订时,使用本规范的各方应探讨使 用以下标准最新版本的可能性。

- A. GBT 4094.2-2005 电动汽车操纵件、指示器及信号装置的标志
- B. ISO 2575-2004 汽车操纵件、指示器及信号装置的标志
- C. GB T 4094.2-2005 电动汽车用仪表
- D. GB/T 17619 机动车电子电器组件的电磁辐射抗扰性限值和测量
- E. GB 18655 汽车电源干扰标准
- F. CAN 协议规范

CAN 符合 "SAE J1939 "报文使用 CAN2.0B 扩展帧(采用 29bit 的 CAN ID)数据格式,通讯波特率均为 250kpbs。

三、接口定义

1、连接器与适配器型号

2、连接器接口定义:

蓝色

引脚	定义	备注	引脚	定义	备注
X1-1	空		X1-17	空	
X1-2	空		X1-18	空	
X1-3	空		X1-19	空	
X1-4	空		X1-20	空	
X1-5	近光+		X1-21	小灯+	
X1-6	负控	预留	X1-22	远光+	
X1-7	负控	预留	X1-23	正控	预留
					康明斯用
X1-8	下客门铃-		X1-24	正控	预留
X1-9	ABS 工作指示-		X1-25	正控	预留
X1-10	负控	预留	X1-26	N 空挡+	预留
X1-11	应急门开关-		X1-27	刹车灯+	
X1-12	负控	预留	X1-28	右转向+	
X1-13	负控	预留	X1-29	左转向+	
X1-14	门二开+		X1-30	空	
X1-15	门一开+		X1-31	IGN+	
X1-16	水温报警开关-	预留	X1-32	空	

灰色

引脚	定义	备注	引脚	定义	备注
X2-1	空		X2-17	负控预留	
X2-2	空		X2-18	正控预留	
X2-3	空		X2-19	空	
X2-4	空		X2-20	空	
X2-5	负控	预留	X2-21	左刹车蹄片报警	
X2-6	负控	预留	X2-22	右刹车蹄片报警	
X2-7	负控	预留	X2-23	负控	预留
X2-8	负控	预留	X2-24	气压二报警-	预留
X2-9	乘客门气压低-		X2-25	驻车制动-	
X2-10	ASR-		X2-26	水位报警-	
X2-11	负控	预留	X2-27	前雾灯+	

X2-12	负控	预留	X2-28	后雾灯+	
X2-13	倒车灯+		X2-29	负控	预留
X2-14	安全门-		X2-30	安全带-	
X2-15	正控	预留	X2-31	后舱门+	
X2-16	门三开+		X2-32	气压一报警-	预留

注: 左、右刹车蹄片为悬空报警。

绿色

引脚	定义	备注	引脚	定义	备注
X3-1	空		X3-17	空	
		1:624 上拉			
X3-2	分频输出3	12V	X3-18	空	
		1:624 上拉			
X3-3	分频输出 2	12V	X3-19	空	
		1:624 上拉			
X3-4	分频输出1	12V	X3-20	CAN2_H	内部 CAN
X3-5	空		X3-21	CAN2_L	内部 CAN
X3-6	空		X3-22	空	
X3-7	空		X3-23	CAN1_H	外部 CAN
X3-8	空		X3-24	CAN1_L	外部 CAN
X3-9	空		X3-25	空	
X3-10	GND		X3-26	GND	
X3-11	燃油输入	电阻量	X3-27	空	
X3-12	转速输入	预留	X3-28	车速输入	预留
					电阻量预
X3-13	气压二输入	电阻量预留	X3-29	气压一输入	留
X3-14	机油压力输入	电阻量预留	X3-30	空	
X3-15	设备舱温度输入	电阻量	X3-31	仓温报警输入	电阻量
		传感器电源			传感器电
X3-16	12V 输出		X2-32	5V 输出	源

引脚	定义	备注
X5-1	功率输出1	ON 档电, 2A, 乘客门电源, 大于 5KM/H 时, 有输出
		设备舱温度低于 28℃ (271±5Ω) 无输出;高于 30℃ (260
		±5Ω), 有输出;
		温度高于 50℃ (165.0±4Ω),设备舱温度高图标点亮,提
		示报警,保持输出,低于 48℃ (173.0±4Ω),图标熄灭。
		温度高于 80℃(81.0±3Ω),无输出,指示灯保持点亮,
		低于 78℃ (85±3Ω) 恢复输出。
X5-2	功率输出 2	注: 电阻值随温度增加而减小。
X5-3	功率输出3	2A, ON 11Km/h > 车速 > 0Km/h 输出 1s 一次, 只有车速

		=0,后再 11Km/h > 车速 > 0Km/h 时再输出 1s 一次				
X5-4	功率输出 4	2A,上 ON 档电,输出				
X5-5	GND	仪表地				
X5-6	功率输出 5	2A, 倒车有输出				
X5-7	GND	仪表地				
		2A, 近光、远光或前雾灯有输入时, 有输出(控制继电器				
X5-8	功率输出 6	控制后雾灯)				
X5-9	GND	仪表地				
X5-10	GND	仪表地				
X5-11	BAT+	蓄电池				
X5-12	BAT+	蓄电池				
X5-13	BAT+	蓄电池				
X5-14	BAT+	蓄电池				

四、仪表显示/指示

1、仪表上/掉电描述

- A、 在蓄电池电源连接且点火开关打开时, 回零角度为 60 度。
- B、上电自检: 自检灯全部属于系统自检。即上 ON 档电,根据各系统发自检信号,各指示灯点亮。若有故障,3S 后相应指示灯点亮,无故障,则 3S 后熄灭。系统自检灯有 ABS、ASR,软件只需做到收到相应信号或报文立即点亮。
- C、在蓄电池电源连接且点火开关关闭时,所有指示表的指针返回到零位
- D、 当蓄电池电源点火开关同时断开时, 所有指示表的指针都停在当前的位置。
- E、当恢复供电后, 仪表对指针进行 270 度的回零, 点火开关开启时的回零角 度为 60 度。

2、仪表显示

2.1、里程表

里程表由步进电机驱动。信号取自于 CAN。当接收到车速信号大于 140km/h 时,车速表指针指示最大位置。如果车速信号小于 2km/h,那么车速会显示为 0 km/h。车速指示及误差见下表:

实际速度 (km/h)	指示速度(km/h)	指示角度(°)
0	0	0
20	20—23	32.5

40	40—45	65
60	60—65	97.5
80	80—85	130
100	100—105	162.5
120	120—125	195
140	140—147	227.5

注: 仪表指针零位可调, 其余位置软件写死, 调试无效。

CAN 信息:

ID	起始位置	长度 (Bit)	有效值	偏移量	比例因子
0x180428D0	Byte0	8	0~255Km/h	0	(1Km/h)/bit

2.2、转速表

转速表由步进电机驱动。转速信号源为 CAN 总线。当接收到转速信号大于 3500rpm 时,转速表指针指示在最大位置。

转速指示及误差见下表:

CAN 转速信号 (rpm)	指示转速(rpm)	指示角度(°)
0	0	0
500	500 ± 100	32.5
1000	1000 ± 100	65
1500	1500 ± 100	97.5
2000	2500 ± 100	130
2500	2500 ± 150	162.5
3000	3000 ± 150	195
3500	3500 ± 150	227.5

注: 仪表指针零位可调, 其余位置软件写死, 调试无效。

若仪表连续 5S 没有收到转速信号,转速表指针回零。

CAN 信息:

ID	起始位置	长度 (Bit)	有效值	偏移量	比例因子
0x180428D0	Byte 3	16	0~30000rpm	-15000	(1rpm)/bit

2.3、 电量表

电量表由步进电机驱动, 信号源为 CAN 总线, 量程范围为 0~100%。

信号源为动力电池组管理系统报文 "ID=0x180228F3 4Byte", 液晶主界面上的 SOC 来源也同为协议;

电量表指示要求如下:

指针度数°	0	23	46	69	92
刻度线	0	25	50	75	100

注: 仪表指针零位可调,其余位置软件写死,调试无效。 低于30%为报警区(面盘为红区);

CAN 信息:

ID	起始位置	长度 (Bit)	有效值	范围	偏移量	比例因子
0x180228F3	Byte 4	8	0~250	0~100%	0	(0.4%)/bit

2.4、 气压表 1

气压表 1 有步进电机驱动,信号源为 CAN 总线,量程范围为 0~10bar。接收到气压信号大于标度盘标示值时,气压表指针指示在最大值处。

气压表指示要求如下:

指示压力(bar)	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
基准压力(bar)	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10

气压报警点为5bar,解报点5.5bar

失效模式: 若仪表连续 5S 没有接收到任何 can 信号,判断气压表断开,气压 1 回零,气压报警符号闪烁,并且在液晶上显示提示信息: "气压 1 信号掉线,请检查!";当仪表重新接收到气压信号,气压表 1 指示相应位置,液晶上文字提示信息消失。

CAN 信息:

ID	起始位置	长度 (Bit)	有效值	范围	偏移量	比例因子
0x180528D0	Byte 6	8	0~254	0~25.4Bar	0	(0.1Bar)/bit

2.5、 气压表 2

气压2与气压1相同。

CAN 信息:

ID	起始位置	长度 (Bit)	有效值	范围	偏移量	比例因子
0x180528D0	Byte 7	8	0~254	0~25.4Bar	0	(0.1Bar)/bit

2.4、 电压表

分度值(V)	基准电压 (V)	指示角度(°)
18	18	0
24	24	38.5
28	28	64.3
32	32	90

注: 仪表指针零位可调,其余刻度位置软件写死(指针位置不受上位机调试步数影响)。 但新表调试时需要每一刻度走一遍以获取 AD 值

注:

1、各表头报警点可通过仪表修改。回差值软件写死。报警点输入进行范围限制,只能设置合理范围内的数值。

3、仪表指示灯\告警灯\内照明

3.1、指示灯\告警灯描述

序号	报警\指示灯	符号	颜色	控制逻辑	备注
1	安全带	*	红	X2-30 低电平输入有效	面盘显示
2	ASR 防侧滑	(ASR)	黄	X2-10 低电平输入有效	面盘显示 20mA 上拉
3	前雾灯	#D	绿	X2-27 高电平输入有效	面盘显示
4	后雾灯	()	黄	X2-28 高电平输入有效	面盘显示
5	小灯	- Ö -	绿	X1-21 高电平输入有效	面盘显示
6	左转向		绿	X1-29 高电平输入有效	面盘显示
7	右转向		绿	X1-28 高电平输入有效	面盘显示
8	近光灯		绿	X1-5 高电平输入有效	面盘显示
9	远光灯		蓝	X1-22 高电平输入有效	面盘显示
10	驻车制动		红	X2-25 低电平输入有效(预留) ID=0x180228D0 byte7 bit 5=1 点亮	面盘显示
11	ABS	(ABS)	黄	X1-9 低电平输入有效	面盘显示 20mA 上拉
12	水温高	-£-	红	达到水温报警点 X1-16 低电平有效 预留	面盘显示
13	STOP 灯	STOP	红	当气压 I 、气压 II 、水温其中 有一个告警图标亮	面盘显示
14	水位报警	昌	红	X2-26 低电平输入有效	液晶显示
15	后仓门	在车图案上 显示	红	X2-31 高电平输入有效	液晶显示

16	门1开	在车图案上 显示	红	X1-15 高电平输入有效	液晶显示
17	门2开	在车图案上 显示	红	X1-14 高电平输入有效	液晶显示
18	门3开	3===		X2-16 高电平输入有效	液晶显示
19	安全门开			X2-14 低电平输入有效	液晶显示
20	空挡	N	红	ID=0x180328D0 byte1 bit1-0 00 时亮	液晶显示
21	前进档	D	绿	ID=0x180328D0 byte1 bit1-0 01 时亮	液晶显示
22	倒档	R	黄	ID=0x180328D0 byte1 bit1-0 10 时亮	液晶显示
23	气压过低		红	气压 1 或 2 达到报警点 X2-32 (气压 1) 或 X2-24 (气 压 2) 低电平有效 预留	液晶显示
24	左制动蹄片报 警		红	X2-21 悬空有效	液晶显示
25	右制动蹄片报 警	(R)	红	X2-22 悬空有效	液晶显示
26	乘客门气压低	DOOR !	红	X2-9 低电平输入有效	液晶显示 20mA 上拉
27	下客门铃	\Diamond	黄	X1-8 低电平输入有效	液晶显示 20mA 上拉
28	车外应急阀解 除		黄	X1-11 低电平输入有效	液晶显示 20mA 上拉
29	动力蓄电池故障		红色	ID= 0x180228F3 byte6 bit1-0=01、10、11 点亮	液晶显示
30	动力蓄电池切断		红色	预留	液晶显示
31	电机及控制器 过热	\$\$\$\$	红色	ID= 0x180428D0 byte5 bit4=1 点亮	液晶显示
32	电机超速故障	Vmax	红色	电机转速达到报警点	液晶显示
33	充电枪连接		红色	ID=0x180328D0 byte 2 bit1-0= 01 点亮	液晶显示

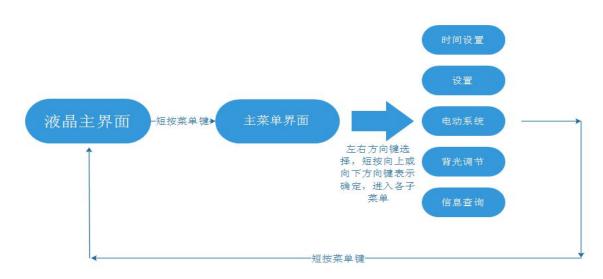
34	运行准备就绪	READY	绿色	ID=0x180228D0 byte1 bit2-0=001 点亮	液晶显示
35	系统故障		红色	ID=0x180328D0 byte3 bit4-3=01、10、11 任一个点亮	液晶显示
36	制动指示灯		红色	ID=0x180228D0 byte7 bit 6=1 点 亮	液晶显示
37	经济模式指示	ECO	绿色	ID=0x180228D0 byte7 bit 7=1 点 亮	液晶显示
38	RET 再生制动	(RET))	绿色	ID=0x180328D0 byte2 bit4 ~bit2=011 点亮	液晶显示
39	充电指示灯		黄色	ID=0x180328D0 byte 2 bit1-0= 10 点亮	液晶显示
40	燃油低	G _E	黄 色	当燃油低于报警值 12.5% (3X-11 电阻大于 85 Ω)	液晶显示 高于 15%解除 报警

3.2、内照明描述

仪表表盘背光采用白色 LED,指针背光采用红色 LED,背光亮度可分为 6 档,1 档—25%,以 15%递增,6 档—100%,通过液晶显示进度条和左右按键进行调节,可同步调节液晶和表盘背光。当判断位置灯信号无效时,仪表表盘、指针背光不亮,液晶背光亮度设置为100%,此时液晶亮度条格数显示满格,调节背光无效;当位置灯信号有效时,仪表表盘、指针、液晶背光都点亮,并且亮度为上次设置的背光亮度,同步调节液晶和表盘背光。

4、液晶显示及按键功能

4.1、界面操作总流程



液晶操作流程——图 4.1

4.2、液晶显示及按键操作方法说明



液晶主界面——图 4.4

在主界面短按上方向键可连续切换 Trip A、Trip B。当主界面显示 Trip A,长按菜单键可进行小计 A 清零,当主界面显示 Trip B,长按菜单键可进行小计 B 清零。 动力电池电压和电流取整显示。

电流流动说明: 1、当有转速时, 电池到 MCU 到电机会有红色流动; **当收到再生制动时, 绿色流动**。当无转速时, MCU 到电机变为蓝色虚线显示, 电池到 MCU 仍为红色流动; **当收**

到再生制动时,绿色流动; 2、当接收到"开始充电"报文时,充电机到电池会有绿色流动, 否则显示绿色虚线;

液晶显示内容:

- 1、单体电池最低温和最高温与之相对箱号,信号来源 CAN;
- 2、单体电池最低电压和最高电压与之相对的箱号,信号来源 CAN;
- 3、续航里程,信号来源 CAN; (不显示)
- 4、动力电池电压电流,信号来源 CAN;
- 5、电量表,信号来源 CAN,动力电池组管理系统中的 SOC;
- 6、电机温度,信号来源CAN:
- 7、控制器温度,信号来源CAN;
- 8、累计:通过车速积分所得;
- 9、小计 A, B: 通过车速积分所得, 可清零;
- 10、文字报警区, 出现报警时, 有红色文字提示报警; (具体见报警说明)
- 11、档位显示,信号来源 CAN; **当收到 CAN "ID=0x180328D0"**

第 4BYTE 的 Bit5 "挂档失败"时,档位 N 档处于闪烁 (频率 1Hz) 此优先级高于其他档位 (即档位无论处于 P、R、D 档时,收到"挂档失败"时,N 档即闪烁)

- 12、时间显示;
- 13、静音标识显示;



14、燃油显示

信号来源为 X3-11 输入电阻值: (软件写死, 不可调)

电阻对应如下:

指示点	0(E)	12.5%(报警 点)	25% (1/4)	50%(1/2)	75%(3/4)	100%(F)
阻值(Ω)	<mark>97</mark>	<mark>85</mark>	<mark>60</mark>	32.5	<mark>15</mark>	<mark>6</mark>

当低于报警点时,点亮燃油低指示灯。报警回差为 15%。当燃油阻值失效时(断开),燃油显示为 0%

CAN 信息:

名称	ID	起始位 置(范 围 为 0~7)	长 度 (Bit)	有效值	范围	偏 移量	比例因子
最高单体电压	0x181C28F3	Byte 0	16	0~500	0~10V	0	0.02V/bit
最低单 体电压	0x181C28F3	Byte 2	16	0~500	0~10V	0	0.02V/bit
最高温度	0x181C28F3	Byte 4	8	0~250	-40~210°C	-40	1℃/bit
最低温 度	0x181C28F3	Byte 5	8	0~250	-40~210°C	-40	1℃/bit
续航里 程	0x180428D0	Byte 1	16	0~65535	0~65535Km	0	(1Km/h) /bit
动力蓄	0x180228F3	Byte 0	16	0~10000	0~1000V	0	0.1V/bit

电池电							
压							
动力蓄	0x180228F3	Byte 2	16	0~10000	-500~500A	-500	0.1A/bit
电池电							
流							
SOC	0x180228F3	Byte 4	8	0-250	0%~100%	0	0.4%/bit
电机温	0x180228D0	Byte 6	8	0-250	-40~210℃	-40	1℃/bit
度							
控制器	0x180328D0	Byte 5	8	0~250	-40~210℃	-40	1℃/bit
温度							
档位	0x180328D0	Byte 1	2	00~11	00: N档		
		bit 0			01: D档		
					10: R档		
					11: 无效		
挂档失	0x180328D0	Byte 4	1	0~1	0: 无		
败		bit 5			1: 挂档失败		

4.2.1、时间设置界面



时间设置——图 4.13 (液晶下面栏同主界面)

进入时间设置界面,默认小时两位呈选中状态,上下方向键改变数字大小,当个位从9再继续增加,会向十位进位(修改年、月、日、分与时一样),左右方向键可选择修改内容。

当 07 呈选中状态,多次短按右方向键,可依次选中"35"、"14"、"11"、"11"、"07"…可进行右循环;多次短按左方向键,可依次选中"11"、"11"、"14"、"35"、"07"…可进行左循环操作。

设置完毕,短按菜单键,保存设置并返回至主菜单界面(主菜单界面为进入时间设置时的状态)。

4.2.3、背光调节



背光调节——图 4.14 (液晶下面栏同主界面)

左右方向键改变数字大小,向左表示"-",向右表示"+"。当短按左右方向键,进度条增加或减少,对应亮度增强或减弱。最低移动到一格,亮度为 25%,最高为满格,亮度为 100%,以 15%占空比递增,短按菜单键,保存设置并返回至主菜单(主菜单界面为进入背光设置时的状态)。

4.2.4、信息查询



信息查询——图 4.16 (暂无) (液晶下面栏同主界面)

4.2.5、电动系统

4.2.5.1、车辆故障



车辆故障界面1



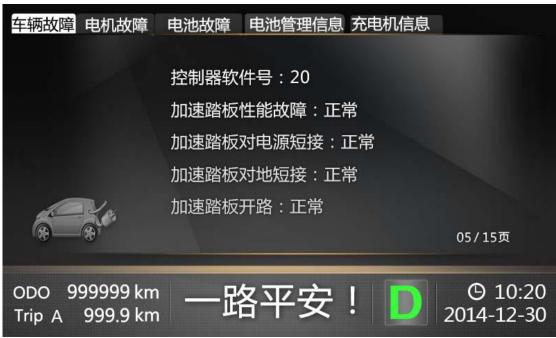
车辆故障界面 2



车辆故障界面3



车辆故障界面4



车辆故障界面5



车辆故障界面6



车辆故障界面7



车辆故障界面8



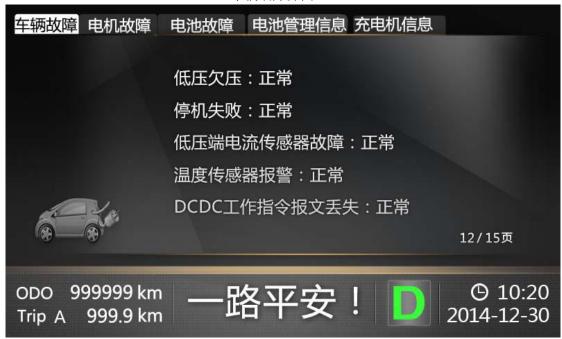
车辆故障界面9



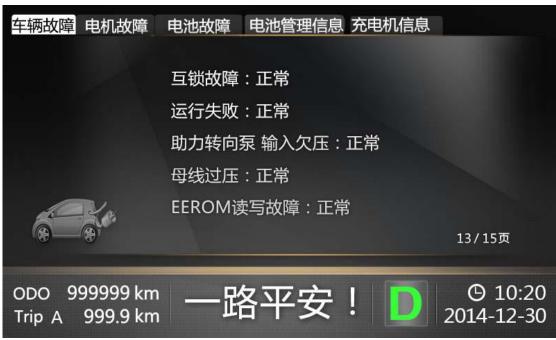
车辆故障界面 10



车辆故障界面 11



车辆故障界面 12



车辆故障界面 13



车辆故障界面 14



车辆故障界面 15

VCU 信号 CAN

名称	ID	起始	长 度	有效值	范围	偏	比例因子
		位 置	(Bit)			移	
		(范				量	
		围为					
		0~7)					
整车控制器 LIFE	0x1800B4D0	Byte 0	8	0-255	0-255	循环	计数,每次
						+1	
整车故障等级	0x1800B4D0	Byte 1	2	00~11	00: 无故障		
		bit 0			01:1 级故		
					障		
					10:2 级故		
					障		
					11:3 级故		
					障		
电机控制器故	0x1800B4D0	Byte 1	2	00~11	00: 无故障		
障等级		bit 2			01:1 级故		
					障		
					10:2 级故		
					障		
					11:3 级故		
					障		
电池管理系统	0x1800B4D0	Byte 1	2	00~11	00: 无故障		
故障等级		bit 4			01:1 级故		
					障		
					10:2 级故		
					障		

					11:3 级故		
					障		
整车控制器故	0x1800B4D0	Byte 1	2	00~11	00: 无故障		
障等级		bit 6			01:1 级故		
					障		
					10:2 级故		
					障		
					11:3 级故		
					障		
DC/DC 状态	0x180228D0	Byte 1	1	0~1	0: 正常		
		bit 7			1: 故障		
蓄电池欠压	0x180228D0	Byte 1	1	0~1	0: 正常		
		bit 6			1: 欠压		
	0x180328D0	Byte 4	1	0~1	0: 正常		
		bit 4			1: 欠压		
水泵故障	0x180328D0	Byte4	1	0~1	0: 无		
		bit 0			1: 故障		
风扇故障	0x180328D0	Byte4	2	00~11	00: 无故障	0	0.4%/bit
		bit 1			01: 低速故		
					障		
					10: 高速故		
					障		
					11: 全部故		
					障		
气泵故障	0x180328D0	Byte 4	1	0~1	0: 正常		
		bit 3			1: 故障		
真空度故障	0x180228D0	Byte 1	1	0~1	0: 正常		
		bit 5			1: 故障		
	0x180328D0	Byte 6	8	0-200	255=故障;		
真空度	0x180328D0	Byte 6	8	0-200	0~2Bar	0	0.01Bar/bit
加速踏板开度	0x180228D0	Byte 2	8	0~250	0~100%	0	0.4%/bit
					255=故障		
制动踏板开度	0x180228D0	Byte 3	8	0~250	0~100%	0	0.4%/bit
					255=故障		
水泵状态	0x180228D0	Byte 7	1	0~1	0: 关闭		
		bit 0			1: 开启		
低速风扇	0x180228D0	Byte 7	1	0~1	0: 关闭		
		bit 1			1: 开启		
高速风扇	0x180228D0	Byte 7	1	0~1	0: 关闭		
		bit 2			1: 开启		
气泵状态	0x180228D0	Byte 7	1	0~1	0: 关闭		
		bit 3			1: 开启		
空调状态	0x180228D0	Byte 7	1	0~1	0: 关闭		
		bit 4			1: 开启		

	Г		T	1		
整车控制器硬件版本号	0x180628D0	Byte 7	8	0~255		
整车控制器软件版本号	0x180628D0	Byte 8	8	0~255		
加速踏板性能	0x1800B4D0	Byte3	1	0~1	0: 正常	
故障	OX1000D4D0	bit0	1	0 -1	1: 故障	
加速踏板对电	0x1800B4D0	Byte3	1	0~1	0: 正常	
源短接	ONTO OD IDO	bit1			1: 故障	
加速踏板对地	0x1800B4D0	Byte3	1	0~1	0: 正常	
短接	0.110002.20	bit2			1: 故障	
加速踏板开路	0x1800B4D0	Byte3	1	0~1	0: 正常	
7C. D.		bit3			1: 故障	
制动踏板性能	0x1800B4D0	Byte3	1	0~1	0: 正常	
故障		bit4			1: 故障	
制动踏板对电	0x1800B4D0	Byte3	1	0~1	0: 正常	
源短接		bit5			1: 故障	
制动踏板对地	0x1800B4D0	Byte3	1	0~1	0: 正常	
短接		bit6			1: 故障	
制动踏板开路	0x1800B4D0	Byte3	1	0~1	0: 正常	
		bit7			1: 故障	
DCDC 故障等	0x1800B4D0	Byte2	2	00~11	00: 无故障	
级		bit0-1			01:1 级故	
					障	
					10:2 级故	
					障	
					11:3 级故	
					障	
充电机故障等	0x1800B4D0	Byte2	2	00~11	00: 无故障	
级		bit2-3			01:1 级故	
					障	
					10:2 级故	
					障	
					11:3 级故	
					障	
助力转向泵故	0x1800B4D0	Byte2	2	00~11	00: 无故障	
障等级		bit4-5			01:1 级故	
					障	
					10:2 级故	
					障	
					11:3 级故	
					障	
空调故障等级	0x1800B4D0	Byte2	2	00~11	00: 无故障	
		bit6-7			01:1 级故	

					障
					10:2 级故
					障
					11:3 级故
					障
动力电池单体	0x1800B4D0	Byte4	1	0~1	0: 正常
电压过低		bit0			1: 故障
电机控制器过	0x1800B4D0	Byte4	1	0~1	0: 正常
温		bit1			1: 故障
电机控制器掉	0x1800B4D0	Byte4	1	0~1	0: 正常
线		bit4			1: 故障
电池管理系统	0x1800B4D0	Byte4	1	0~1	0: 正常
掉线		bit5			1: 故障
气泵故障等级	0x1800B4D0	Byte5	2	00~11	00: 无故障
222321 4 22		bit0-1			01:1 级故
		0100 1			障
					10:2 级故
					TO.2 次
					11:3 级故
					障
水泵故障	0x1800B4D0	Byte5	1	0~1	0: 正常
小水似岸	0.21800.004.00	bit2	1	0~1	1: 故障
 充电机掉线	0x1800B4D0		1	0~1	
10. 电机时系统	0X1800B4D0	Byte5 bit4	1	0~1	0: 正常 1: 故障
田 力 ## 白 按 #J	01900D4D0		1	0~1	
助力转向控制 器掉线	0x1800B4D0	Byte5 bit5	1	0~1	
空调控制器掉	0x1800B4D0		1	0~1	
生 例 任 刑 稲 捍	0X1800B4D0	Byte5 bit6	1	0~1	0: 正常 1: 故障
	0x1800B4D0		1	0.1	
DCDC 掉线	0X1800B4D0	Byte5	1	0~1	0: 正常
左石 协	010000400	bit7	1	0.1	1: 故障
气泵控制器掉	0x1800B4D0	Byte6	1	0~1	0: 正常
线	0.10000400	bit0	1	0.1	1: 故障
气罐压力过低	0x1800B4D0	Byte6	1	0~1	0: 正常
± + Note + □ > 1.	0.10005450	bit2	1	0.1	1: 故障
蓄电池电压过	0x1800B4D0	Byte 4	1	0~1	0: 正常
低(21.6~23.8V)	0.10007.17.5	Bit 3	1	0.1	1: 故障
蓄电池电压严	0x1800B4D0	Byte5	1	0~1	0: 正常
重过低(小于等		Bit 3			1: 故障
于 21.6V)	0.10005450	Disc	1	0.1	0 724
SOC 报警故障	0x1800B4D0	Byte6	1	0~1	0: 正常
		bit 1			1: 故障
SOC 较低故障	0x1800B4D0	Byte4	1	0~1	0: 正常
		bit 6			1: 故障
SOC 过低故障	0x1800B4D0	Byte4	1	0~1	0: 正常

		bit 7			1: 故障
DCDC 高压过	0x1806B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
压		bit 0			1: 故障
高压欠压	0x1806B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 1			1: 故障
低压过欠	0x1806B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 2			1: 故障
输出短路	0x1806B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 3			1: 故障
过温	0x1806B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 4			1: 故障
低压欠压	0x1806B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 5			1: 故障
停机失败	0x1806B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 6			1: 故障
低压端电流传	0x1806B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
感器故障		bit 7			1: 故障
温度传感器报	0x1806B4D0	Byte1	1	0~1	0: 正常
芍文 言		bit 0			1: 故障
DCDC 工作指	0x1806B4D0	Byte1	1	0~1	0: 正常
令报文丢失		bit 1			1: 故障
互锁故障	0x1806B4D0	Byte1	1	0~1	0: 正常
		bit 2			1: 故障
运行失败	0x1806B4D0	Byte1	1	0~1	0: 正常
		bit 3			1: 故障
助力转向泵输	0x1804B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
入欠压		bit 0			1: 故障
母线过压	0x1804B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 1			1: 故障
EEROM 读写故	0x1804B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
障		bit 2			1: 故障
过流	0x1804B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 3			1: 故障
过热	0x1804B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 4			1: 故障
过载	0x1804B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 5			1: 故障
缺相	0x1804B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 6			1: 故障
CAN 信号中断	0x1804B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 7			1: 故障
空调自检失败	0x1805B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 0			1: 故障

欠压故障	0x1805B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit1			1: 故障
过热故障	0x1805B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit2			1: 故障
过压故障	0x1805B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 3			1: 故障
过流故障	0x1805B4D0	Byte0	1	0~1	0: 正常
		bit 4			1: 故障

4.2.5.2、电机故障



电机故障界面1



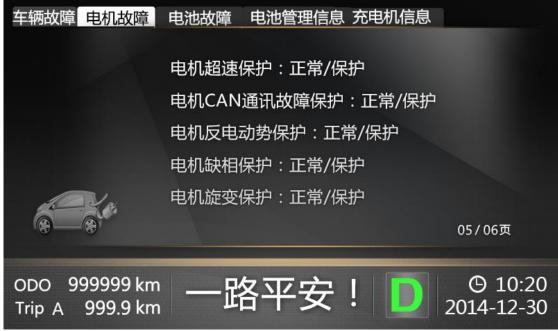
电机故障界面 2



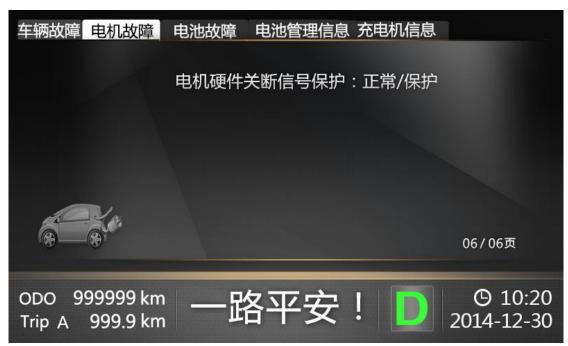
电机故障界面3



电机故障界面 4



电机故障界面 5



电机故障界面 6

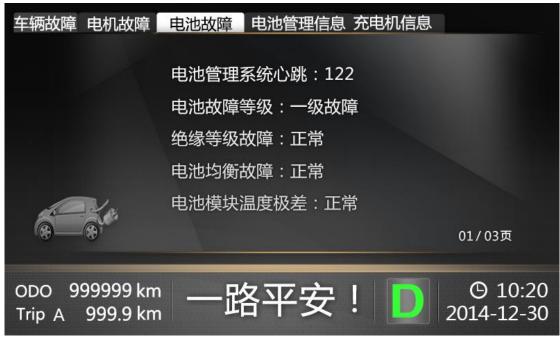
IPU 信息 CAN:

名称	ID	起始位	长 度	有效值	范围	偏移	比例因子
		置(范	(Bit)	.,		量	
		围为					
		0~7)					
电机直	0x180528D0	Byte 0	16	0-10000	0~1000V	0	0.1V/bit
流电压							
电机相	0x180528D0	Byte 2	16	0-10000	-500~500V	-500	0.1A/bit
电流							
电机相	0x180528D0	Byte 4	16	0-600	0~600V	0	1V/bit
电压							
电 机	0x180428D0	Byte 5	1	0-1	0: 正常		
IGBT		bit 0			1: 保护		
保护							
电机驱	0x180428D0	Byte 5	1	0-1	0: 正常		
动电源		bit 1			1: 保护		
欠压保							
护							
电机上	0x180428D0	Byte 5	1	0-1	0: 正常		
下桥直		bit 2			1: 保护		
通保护							
电 机	0x180428D0	Byte 5	1	0-1	0: 正常		
IGBT		bit 3			1: 保护		
过温保							
护							
电机过	0x180428D0	Byte 5	1	0-1	0: 正常		
温保护		bit 4			1: 保护		

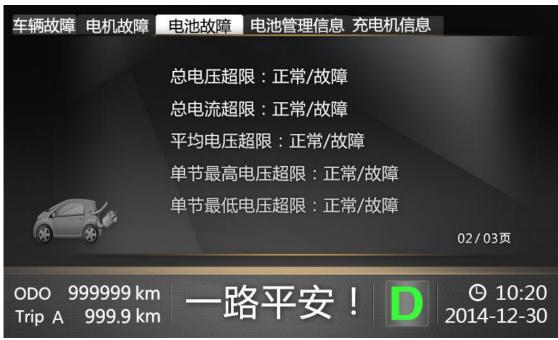
电机母	0x180428D0	Byte	5	1	0-1	0: 正常	
线电流		bit 5				1: 保护	
过流保							
护							
电机相	0x180428D0	Byte	5	1	0-1	0: 正常	
电流过		bit 6				1: 保护	
流保护							
电机控	0x180428D0	Byte	5	1	0-1	0: 正常	
制电压		bit 7				1: 保护	
欠压保							
护							
电机控	0x180428D0	Byte	6	1	0-1	0: 正常	
制电压		bit 0				1: 保护	
防反接							
保护							
电机控	0x180428D0	Byte	6	1	0-1	0: 正常	
制器电		bit 1				1: 保护	
压防过							
压保护							
电 机	0x180428D0	Byte	6	1	0-1	0: 正常	
dq 电		bit 2				1: 保护	
流过流							
保护							
电机母	0x180428D0	Byte	6	1	0-1	0: 正常	
线电压		bit 3				1: 保护	
欠压保							
护							
电机母	0x180428D0	Byte	6	1	0-1	0: 正常	
线电压		bit 4				1: 保护	
过压保							
护							
电机过	0x180428D0	Byte	6	1	0-1	0: 正常	
扭矩保		bit 5				1: 保护	
护							
电机过	0x180428D0	Byte	6	1	0-1	0: 正常	
载保护		bit 6				1: 保护	
电机堵	0x180428D0	Byte	6	1	0-1	0: 正常	
转保护		bit 7				1: 保护	
电机驱	0x180428D0	Byte	7	1	0-1	0: 正常	
动板过		bit 0				1: 保护	
温保护							
电机超	0x180428D0	Byte	7	1	0-1	0: 正常	
速保护		bit 1				1: 保护	
电 机	0x180428D0	Byte	7	1	0-1	0: 正常	

CAN		bit 2			1: 保护	
通讯故						
障保护						
电机反	0x180428D0	Byte 7	1	0-1	0: 正常	
电动势		bit 3			1: 保护	
保护						
电机缺	0x180428D0	Byte 7	1	0-1	0: 正常	
相保护		bit 4			1: 保护	
电机旋	0x180428D0	Byte 7	1	0-1	0: 正常	
变保护		bit 5			1: 保护	
电机硬	0x180428D0	Byte 7	1	0-1	0: 正常	
件关断		bit 6			1: 保护	
信号保						
护						

4.2.5.3、电池故障



电池故障界面1



电池故障界面 2



电池故障界面3

CAN 信息:

名称	ID	起始位	长 度	有效值	范围	偏移	比例因子
		置(范	(Bit)			量	
		围为					
		0~7)					
电池管	0x180228F3	Byte 5	8	0-255	0-255	0	1
理系统							
心跳							
电池故	0x180228F3	Byte 6	2	00~11	00: 无故障		
障等级		bit 0			01:1 级故		

ZB256K9E2B 功能需求说明书

					ma.		
					障		
					10:2 级故		
					障		
					11:3 级故		
					障		
绝缘等	0x180228F3	Byte 6	2	00~11	00: 无故障		
级故障		bit 2			01:1 级故		
					障		
					10:2 级故		
					障		
					11:3 级故		
					障		
电池均	0x181B28F3	Byte 0	1	0~1	0: 正常		
衡故障		bit 0			1: 故障		
电池模	0x181B28F3	Byte 0	1	0~1	0: 正常		
块温度		bit 1			1: 故障		
极差							
总电压	0x181B28F3	Byte 0	1	0~1	0: 正常		
超限		bit 2			1: 故障		
总电流	0x181B28F3	Byte 0	1	0~1	0: 正常		
超限		bit 4			1: 故障		
平均电	0x181B28F3	Byte 0	1	0~1	0: 正常		
压超限		bit 5			1: 故障		
单体最	0x181B28F3	Byte 0	1	0~1	0: 正常		
高电压		bit 6			1: 故障		
超限							
单体最	0x181B28F3	Byte 0	1	0~1	0: 正常		
低电压		bit 7			1: 故障		
超限							
容量低	0x181B28F3	Byte 1	1	0~1	0: 正常		
报警		bit 0			1: 故障		
下位机	0x181B28F3	Byte 1	1	0~1	0: 正常		
无响应		bit 1			1: 故障		
报警							
电池串	0x181B28F3	Byte 2	8	0~255	0-255	0	1
联单体							
数							
实际容	0x181B28F3	Byte 3	8	0-255	0~510Ah	0	2Ah/bit
量							

4.2.5.4、电池管理信息

车辆故障 电机故障	电池故障	章 电池	管理信息	充电机偏	息	
		电	池单体	电压		
	#001 5	5.10V	#002	5.10V	#003	5.10V
	#004 5	5.10V	#005	5.10V	#006	5.10V
	#007 5	5.10V	#008	5.10V	#009	5.10V
	#010 5	5.10V	#011	5.10V	#012	5.10V
-	#013 5	5.10V	#014	5.10V	#015	5.10V
A La	#016 5	5.10V	#017	5.10V	#018	5.10V
% — %						01/10页
0000001						O 10.20
ODO 999999 km Trip A 999.9 km	10	·路平	安	! [2	○ 10:20 014-12-30

电池单体电压共 168 个



电池采集模块温度共 12 模块

电池单体电压 CAN 信息:

名称	ID	起始位	长 度	有效值	范围	偏移	比例因子
		置(范	(Bit)			量	
		围为					
		0~7)					
电池单	0x18E628F3	Byte 0	8	0-255	0-255	0	1
体N编							
号							

电池单	0x18E628F3	Byte 1	8	0-255	0~5.1	0	0.02V/bit
体N电							
压							
电池单	0x18E628F3	Byte 2	8	0-255	0-255	0	1
体 N+1							
编号							
电池单	0x18E628F3	Byte3	8	0-255	0~5.1	0	0.02V/bit
体 N+1							
电压							
电池单	0x18E628F3	Byte 4	8	0-255	0-255	0	1
体N编							
号							
电池单	0x18E628F3	Byte 5	8	0-255	0~5.1	0	0.02V/bit
体 N+2							
电压							
电池单	0x18E628F3	Byte 6	8	0-255	0-255	0	1
体 N+3							
编号							
电池单	0x18E628F3	Byte 7	8	0-255	0~5.1	0	0.02V/bit
体 N+3							
电压							

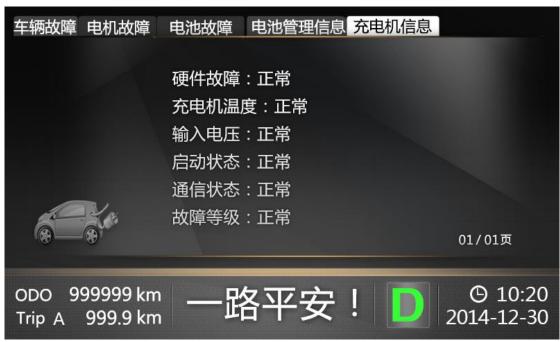
单体电压起始 I D为 0x18E628F3,依次 0x18E528F3 减小,到 0x18C628F3,共 128 组单体电压;

电池采集模块温度 CAN 信息:

名称	ID	起始位	长 度	有效值	范围	偏移	比例因子
		置(范	(Bit)			量	
		围为					
		0~7)					
电池采	0x180428F3	Byte 0	8	0-250	-40 °C	-40	1℃/bit
集模块					~210°C		
1 温度							
1							
电池采	0x180428F3	Byte 1	8	0-250	-40 °℃	-40	1℃/bit
集模块					~210°C		
1 温度							
2							
电池采	0x180428F3	Byte 3	8	0-250	-40 °C	-40	1℃/bit
集模块					~210°C		
1温度							
3							

电池采集模块温度 ID 从 0x180428F3 依次 0x180528F3 增加,到 0x180E28F3 共 10 组电池模块。

4.2.5.5、充电机信息



充电机信息界面(图中01/01页去掉)

充电机模块信息 CAN:

名称	ID	起始位	长 度	有效值	范围	偏	移	比例因子
		置(范	(Bit)			量		
		围 为						
		0~7)						
硬 件	0x180028E5	Byte 5	1	0~1	0: 正常			
故障		bit 0			1: 硬件故障			
充 电	0x180028E5	Byte 5	1	0~1	0: 正常			
机 温		bit 1			1: 过高保护			
度								
输入	0x180028E5	Byte 5	1	0~1	0:正常			
电压		bit 2			1: 错误			
启动	0x180028E5	Byte 5	1	0~1	0:正常			
状态		bit 3			1: 异常			
通讯	0x180028E5	Byte 5	1	0~1	0:正常			
状态		bit 4			1: 异常			
故障	0x180028E5	Byte 5	2	00~11	00: 无故障			
等级		bit 5			01:1 级故障			
					10:2 级故障			
					11:3 级故障			

电动界面内容信息均来源为 CAN 信号,当状态出现带有"故障"、"无效"、"错误"、"异常"的状态时,字体为红色,其余状态下字体为白色。

当 CAN 失效时,各状态量均为留白,不显示任何状态。

4.3、按键功能

按键 1: 菜单键、返回键、小计清零

- A、 在主界面下短按此键,可进入菜单界面;长按此键(只在主界面下),小计清零。
- B、在主菜单界面、时间设置界面、信息查询、背光调节、诊断界面、设置及其子菜单下,短按表示返回上一级菜单。
- 按键 2: 向上移动/选择键 (主界面可切换 TripA、B,主菜单界面表示确定)
- 按键 3: 向下移动/选择键 (主菜单界面表示确定或静音键) 当蜂鸣器报警时,短按方向下键,可取消蜂鸣器声音报警。
- 按键 4: 向左移动/选择键 (背光调节界面表示减弱背光)
- 按键 5: 向右移动/选择键 (背光调节界面表示增强背光)
- 按键 6: 视频切换键

当液晶屏显示主界面时,短按此键,液晶屏显示中门视频;接着短按一次,液晶屏显示倒车视频;短按一次,液晶屏显示前门视频;短按一次,液晶屏显示娱乐视频;短按一次,回到主界面。只有当液晶显示在主界面时,短按 AV 键,才能切换到相应视频显示状态。

用户模式: 在其他界面短按 AV 键无效。

五、声音报警

1、蜂鸣器报警功能

蜂鸣器采用 12V 电磁式无源蜂鸣器,额定电流 15-45mA

报警名称	优	报警条件	蜂鸣类型
	先		
	级		
气压1报警	1	气压1报警信号有效	常响
气压 2 报警	1	气压 2 报警信号有效	常响
水温报警	1	水温报警信号有效	常响
车速报警	1	车速大于 115Km/h	常响
转速报警	2	转速大于 4000RPM (默认开)	响 30 声
水位报警	1	水位报警信号有效	常响
门应急报警	1	门应急报警信号有效	常响
安全门报警	1	安全门报警信号有效	常响
左刹车片报警	3	左刹车片报警信号有效	响5声

ZB256K9E2B 功能需求说明书

右刹车片报警	3	右刹车片报警信号有效	响5声
		电压过低报警信号有效或者电压小于设定值(23V),	响5声
电压过低报警	3	来自AD采集	
		(默认开)	
乘客门气压低报	1	乘客门气压低信号有效	常响
敬言			
乘客门开报警	1	乘客门(上下客门)开信号有效,且车速大于5km/h.	常响
安全带报警	3	上"ON"档电后: 无车速;	指示灯常亮
		若有车速(车速≥20km/h)30 秒后,安全带未系,	
		指示灯保持闪烁状态,蜂鸣器鸣叫5次,之后若一直	
		有车速,则每隔30秒(从上一次的第一次鸣叫到本	
		次的第一次鸣叫)蜂鸣器鸣叫5次;期间安全带一直	
		未系,则3分钟后蜂鸣器停止鸣叫,指示灯由闪烁变	
		为常亮; 若途中系过安全带再解开, 或者停车(怠速)	
		过,或者点火开关断开后重新上 ON 档电,则报警功	
		能重新开启。	
手刹未放报警	1	驻车制动信号有效,且车速≥5 km/h	常响
轮胎故障	3	超高压、超低压、高温	响 5 声
电池系统故障(一	1	ID=0x180328D0 Byte 3 bit 2-3=01	常响
级)			
电池系统故障 (二	3	ID=0x180328D0 Byte 3 bit 2-3=02	响5声
级)			
电池故障(一级)	1	ID=0x180228F3 Byte 6 bit 0-1=01	常响
电池故障 (二级)	3	ID=0x180228F3 Byte 6 bit 0-1=02	响5声
绝缘故障 (一级)	1	ID=0x180228F3 Byte 6 bit 2-3=01	常响
绝缘故障 (二级)	3	ID=0x180228F3 Byte 6 bit 2-3=02	响5声
电机系统故障(一	1	ID=0x180328D0 Byte3 bit 3-4=01	常响
级)			
电机系统故障(二	3	ID=0x180328D0 Byte3 bit 3-4=02	响5声
级)			
控制器故障(一级)	1	ID=0x180228D0 Byte1 bit 3-4=01	常响
Doubling 17 ex		或 ID=0x180328D0 Byte3 bit 4-5=01	
控制器故障(二级)	3	ID=0x180228D0 Byte1 bit 3-4=02	响 5 声
	_	或 ID=0x180328D0 Byte3 bit 4-5=02	Mrt.
充电机故障(一级)	1	ID=0x180028E5 Byte5 bit 5-6 = 01	常响
充电机故障(二级)	3	ID=0x180028E5 Byte5 bit 5-6 = 02	响5声
DCDC 故障等级(一	1	ID=0x1800B4D0 Byte2 bit0-1=01	常响
级)		TR 0 1000P4P0 F 2110 1 25	mt = +
DCDC 故障等级(二	3	ID=0x1800B4D0 Byte2 bit0-1=02	响 5 声
级)			Mr. m/
充电机故障等级(一	1	ID=0x1800B4D0 Byte2 bit2-3=01	常响
(级)			

充电机故障等级(二级)	3	ID=0x18	300B4D0	Byte2 b	it4-5=02			响 5 声
助力转向泵故障等 级(一级)	1	ID=0x18	800B4D0	Byte2 b	it4-5=01			常响
助力转向泵故障等级(二级)	3	ID=0x18	800B4D0	Byte2 b	it4-5=02			响 5 声
空调故障等级(一 级)	1	ID=0x18	800B4D0	Byte2 b	it6-7=01			常响
空调故障等级(二级)	3	ID=0x18	800B4D0	Byte2 b		响 5 声		
气泵故障等级(一 级)	1		800B4D0	Byte5 b		常响		
气泵故障等级(二级) 级)	3	ID=0x18	800B4D0	Byte5 bi		响 5 声		
车辆故障	3	加 速 踏 板 开度	0x180 228D0	Byte 2	8	0~250	0~100 % 255= 故障	响 5 声 电动系统中 整车故障界面下的 加速踏板开度故 障、制动踏板开度
		制	0x180 228D0	Byte 3	8	0~250	0~100 % 255= 故障	故障、水泵故障、 风扇故障、真空度 故障、加速踏板性 能故障、加速踏板
		水 泵 故障	0x180 328D0	Byte4 bit 0	1	0~1	0: 无 1: 故 障	对电源短接故障、 加速踏板对地短接 故障、加速踏板开
		风	0x180 328D0 0x180 328D0	Byte4 bit 1 Byte 4 bit 3	1	00~11	00: 障 01:	路故障、制动踏板性能故障、制动踏板板对电源短接故障、制动踏板对地短接故障、制动踏板对地短接故障、粉态故障、 下路故障、路边、大态故障、蓄电池电压严重过低、SOC 较低故障、SOC 过低报警、气泵故障
		真 空	0x180	Byte 1	1	0~1	1: 故 障 0: 正	
		度故	228D0	bit 5			常	

प्रके					1.1.	
障					1: 故	
					障	
	0x180	Byte 6	8	0-200	255=	
	328D0				故障;	
加速	0x180	Byte3	1	0~1	0: 正	
踏板	0B4D0	bit0			常	
性能					1: 故	
故障					障	
	0-190	Dr.to2	1	0~1	0: 正	
	0x180	Byte3	1	0~1		
踏板	0B4D0	bit1			常	
对电					1: 故	
源短					障	
接						
加速	0x180	Byte3	1	0~1	0: 正	
踏板	0B4D0	bit2			常	
对 地					1: 故	
短接					障	
加速	0x180	Byte3	1	0~1	0: 正	
			1	0~1		
踏板	0B4D0	bit3			常	
开路					1: 故	
					障	
制动	0x180	Byte3	1	0~1	0: 正	
踏板	0B4D0	bit4			常	
性能					1: 故	
故障					障	
制动	0x180	Byte3	1	0~1	0: 正	
踏板	0B4D0	bit5	1		常常	
	00400	DILS				
对电					1: 故	
源短					障	
接						
制动	0x180	Byte3	1	0~1	0: 正	
踏板	0B4D0	bit6			常	
对 地					1: 故	
短接					障	
/_/						
制动	0x180	Byte3	1	0~1	0: 正	
			1	0, 1		
踏板	0B4D0	bit7			常	
开路					1: 故	
					障	
蓄电	0x180	Byte 4	1	0~1	0: 正	
池电	0B4D0	Bit 3			常	
压 过					1: 故	
低					障	
(21.6						
(21.0	<u> </u>		1			

~23.8						
~23.8 V)						
蓄电	0x180	Byte5	1	0~1	0: 正	-
池电	0B4D0	Bit 3	1	0~1	常常	
压严	VD4D0	טונ א			1: 故	
					I:	
重过					悍	
低(小						
于等						
于						
21.6V						
)						
SOC	0x180	Byte6	1	0~1	0: 正	
报警	0B4D0	bit 1			常	
故障					1: 故	
					障	
SOC	0x180	Byte4	1	0~1	0: 正	
较 低	0B4D0	bit 6			常	
故障					1: 故	
					障	
SOC	0x180	Byte4	1	0~1	0: 正	
过 低	0B4D0	bit 7			常	
故障					1: 故	
					障	
DC/D	0x180	Byte 1	1	0~1	0: 正	
C 状态	228D0	bit 7			常	
					1: 故	
					障	
动力	0x180	Byte4	1	0~1	0: 正	响5声
电池	0B4D0	bit0			常常	1,727
单体					1: 故	
电压					障	
过低					l .t.	
电机	0x180	Byte4	1	0~1	0: 正	响5声
控制	0B4D0	bit1	1	0~1	U: 止 常	테네 3 /
	UB4DU	DILI				
器过					1: 故	
温出	0.100	D 4 4	1	0.1	障のエ	m4 = ±
电机	0x180	Byte4	1	0~1	0: 正	响 5 声
控制	0B4D0	bit4			常	
器掉					1: 故	
线					障	<u> </u>
电 池	0x180	Byte4	1	0~1	0: 正	响 5 声
管 理	0B4D0	bit5			常	
系 统					1: 故	

掉线					障	
水泵	0x180	Byte5	1	0~1	0: 正	响 5 声
故障	0B4D0	bit2			常	
1941 1					1: 故	
					障	
充电	0x180	Byte5	1	0~1	0: 正	响5声
机掉	0B4D0	bit4	1	0~1	常常	메리 <i>5)</i> 프
	06400	0114				
线					1: 故	
					障	, ,
助力	0x180	Byte5	1	0~1	0: 正	响5声
转 向	0B4D0	bit5			常	
控制					1: 故	
器掉					障	
线						
空调	0x180	Byte5	1	0~1	0: 正	响5声
控制	0B4D0	bit6			常	
器掉					1: 故	
线					障	
DCDC	0x180	Byte5	1	0~1	0: 正	响 5 声
掉线	0B4D0	bit7	1		常常	110)
11-24	OBIBO	Oit /			1: 故	
					障	
气泵	0x180	Byte6	1	0~1	0: 正	响5声
			1	0~1		啊 5 产
控制	0B4D0	bit0			常	
器掉					1: 故	
线					障	
气 罐	0x180	Byte6	1	0~1	0: 正	响 5 声
压力	0B4D0	bit2			常	
过低					1: 故	
					障	
DCDC	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
高 压	6B4D0	bit 0			常	
过压					1: 故	
					障	
高 压	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
欠压	6B4D0	bit 1			常常	,
	02.20				1: 故	
					障	
低压	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响5声
		bit 2	1	0~1	U: 止 常	
过欠	6B4D0	UIL Z				
					1: 故	
44		-			障。工	
输出	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响5声
短路	6B4D0	bit 3			常	

						1: 故	
						I: 以 障	
	过温	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
		6B4D0	bit 4			常	
						1: 故 障	
	低 压	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
	欠压	6B4D0	bit 5			常	
						1: 故	
	停机	0x180	Byte0	1	0~1	障 0: 正	响5声
	失败	6B4D0	bit 6	1	0~1	常常	щ <i>3)</i>
	<i>,</i> , , , ,	, , , , , ,				1: 故	
						障	
	低压	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
	端 电流 传	6B4D0	bit 7			常 1: 故	
	感 器					1: 以 障	
	故障						
	温度	0x180	Byte1	1	0~1	0: 正	响5声
	传感	6B4D0	bit 0			常	
	器 报警					1: 故 障	
	DCDC	0x180	Byte1	1	0~1	0: 正	响5声
	工作	6B4D0	bit 1			常	
	指令					1: 故	
	报 丢失					障	
	互 锁	0x180	Byte1	1	0~1	0: 正	响 5 声
	故障	6B4D0	bit 2			常常	14.0 /
						1: 故	
	\- /-	0.100	D		0.1	障。工	mt = +
	运 行 失败	0x180 6B4D0	Byte1 bit 3	1	0~1	0: 正 常	响5声
	ノヘガス	יטעדעט	OIL J			1: 故	
						障	
	助力	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响5声
	转向	4B4D0	bit 0			常	
	泵 输入 欠					1: 故 障	
	压						
	母 线	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
	过压	4B4D0	bit 1			常	
						1: 故	

					17分	
					障	
EERO	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
M 读	4B4D0	bit 2			常	
写 故					1: 故	
障					障	
过流	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响5声
7.1011		bit 3	1	0~1	常常	Hel 2 /2
	4B4D0	DIL 3				
					1: 故	
					障	
过热	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
	4B4D0	bit 4			常	
					1: 故	
					障	
过载	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
24	4B4D0	bit 5	1	0 -1	常常	14 2)
	4D4D0	טונ א				
					1: 故	
					障	
缺相	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
	4B4D0	bit 6			常	
					1: 故	
					障	
CAN	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
信号	4B4D0	bit 7	1	0 1	常常	.11 3)
	4D4D0	Dit /				
中断					1: 故	
					障	
空调	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
自检	5B4D0	bit 0			常	
失败					1: 故	
					障	
欠 压	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响5声
故障	5B4D0	bit1	1		常常	14.5.)
以門	3B4D0	DILI				
					1: 故	
					障	
过热	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
故障	5B4D0	bit2			常	
					1: 故	
					障	
过压	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响5声
故障	5B4D0	bit 3	1	0 -1	常常	14 2)
以牌	3 04D 0	011.5				
					1: 故	
					障	
过流	0x180	Byte0	1	0~1	0: 正	响 5 声
故障	5B4D0	bit 4			常	
					1: 故	
		1	1	I .	1	

							障		
充电机模块故障	3	硬 件	0x180	Byte 5	1	0~1	0:	正	响 5 声
		故障	028E5	bit 0			常		
							1:	硬	
							件	故	
							障		
电池故障	3								响5声
		电 池	0x181	Byte 0	1	0~1	0:	正	电动系统中
		均衡	B28F3	bit 0			常		电池故障界面下的
		故障					1:	故	电池均衡故障、电
		-b Not.	0.101	D . 0	4	0.1	障	<u> </u>	池模块温度极差故
		电池	0x181	Byte 0	1	0~1	0:	正	障、总电压超限故
		模块	B28F3	bit 1			常	+4-	障、总电流超限故 障、平均电压超限
		温 度 极差					1: 障	故	故障、单体最高电
		恢左 总 电	0x181	Byte 0	1	0~1	0:	正	
		压 超	B28F3	bit 2	1	0~1	常	Ш	最低电压超限故
		限	D2013	010 2			1:	故	障、容量低报警故
		PK					障	HA	障、下位机无响应
		总电	0x181	Byte 0	1	0~1	0:	正	报警故障、
		流超	B28F3	bit 4			常		
		限					1:	故	
							障		
		平均	0x181	Byte 0	1	0~1	0:	正	
		电 压	B28F3	bit 5			常		
		超限					1:	故	
							障		
		单 体	0x181	Byte 0	1	0~1	0:	正	
		最高	B28F3	bit 6			常		
		电 压					1:	故	
		超限					障		•
		单 体	0x181	Byte 0	1	0~1	0:	正	
		最 低	B28F3	bit 7			常		
		电压					1:	故	
		超限					障		
		容量	0x181	Byte 1	1	0~1	0:	正	
		低报	B28F3	bit 0			常	+1-	
		敬言					1:	故	
		下 片	0v101	Drvto 1	1	0 1	障	T.	
		下 机 无	0x181 B28F3	Byte 1 bit 1	1	0~1	0: 常	正	
		加 元 响 应	D28F3	DIL I			1:	故	
		报警					I: 障	以	
	15秒		 	 		<u> </u>			

蜂鸣器常响、响5秒,波形都为一响一停(1HZ)。

报警重叠情况分析:

当出现报警重叠时,只要满足触发条件,则立即点亮指示灯。其中安全带报警为指示灯闪烁。

- (1) 同级别报警重叠
 - ① 响5声正在报,插入一个响5声报警 等第一个报警完毕后,再开始第二个报警。若第一个报警期间解报,则立即停止,第二个报警开始。
 - ② 响 5 声的正在报,插入安全带报警 等 5 声报完,开始安全带报警。

下,安全带时间会超过3分钟。

- ③ 安全带正在报,插入5声报警 若安全带正报5声时,则等5声报完后,进入25秒的等待时间,开始插入5 声报警。报完后继续开始安全带报警。 若安全带正处在25秒等待时间,开始插入5声报警。此时若5声报警没结束, 安全带下一个周期又开始,则等5声报警结束后在开始安全带报警。此种情况
- ④ 常响正在报,插入一个常响报警 等第一个报警完毕后,再开始第二个报警。若第一个报警期间解报,则立即停 止,第二个报警开始。只要达到报警点,指示灯即可点亮。
- (2) 低优先级在报警,插入高优先级报警
 - ① 响 5 声正在报,插入一个常响报警 当触发常响报警时。5 声报警立即被打断,开始常响报警。若常响报警解报 完还处于 5 声报警周期内,则继续剩余周期的报警。
 - ② 安全带报警正在报,插入一个常响报警 安全带报警一共有6个周期,当常响报警从中插入,安全带报警立即停止, 开始常响报警,当常响报警被解报停在安全带的第 n 个周期,则第 n+1 个周 期继续安全带报警。当 n≥6,则不再继续安全带报警。
- (3) 高优先级在报警,插入低优先级报警
 - ① 常响正在报,插入5声报警 等常响解后,再判断5声报警是否满足报警条件,若满足,则开始5声报警。
 - ② 常响正在报,插入安全带报警 等常响解后,再判安全带报警是否满足报警条件,若满足,则开始安全带报 警。

六、仪表输出

仪表输出分为供电输出和信号输出。

1、供电输出

仪表(X3-16)输出12V,作为车速传感器电源,最大输出电流50mA; 仪表(X3-32)输出5V,作为气压传感器电源,最大输出电流50mA;

仪表(X3-9)输出12V,作为倒车摄像头电源,最大输出电流1A; 6路功率输出(X5-1—X5-4, X5-6, X5-8),最大驱动电流可达2A:

2、信号输出

分频输出 1: X3-4 脚 1: 624 , 12V 上拉输出;

分频输出 2: X3-3 脚 1: 624, 12V 上拉输出;

分频输出 3: X3-2 脚 1: 624 , 12V 上拉输出;

注: 其中分频输出 1、2 信号来自于同一个 IO 口, 网络标号为 C3PWM, 对应液晶屏车速输出 1。

分频输出 3 对应液晶屏车速输出 2,对应 IO 网络标号为 HZOUT1。最大允许输入电流为 70mA。

2、 CAN 信息发送

ID=0x1800D028 周期 T=500ms

位置	数据名	说明
1BYTE	数字化仪表 LIFE	SN: 0~255 循环计数,每次+1
2BYTE	蓄电池电压高字节	有效值 0~1000, 单位 V, 范围
3ВҮТЕ	蓄电池电压低字节	(0~100V),偏移量0,比例
		因子 0.1V/bit
4BYTE	累计里程中字节	有效值 0~16777215,单位 km,
5BYTE	累计里程低字节	范围(0~16777215km),偏移
6BYTE	累计里程高字节	量 0,比例因子 1km/bit
7BYTE	仪表硬件版本号	有效值 0-255,有仪表厂家自行
		定义维护
8BYTE	仪表软件版本号	有效值 0-255,有仪表厂家自行
		定义维护

说明:硬件版本号定义如下,使用线路为 ZV1.1,则发送 11;软件版本号定义 V1.4,则发送 14。有效值范围为 0~25.4,255 为无效值。硬件版本号可通过上位机通用设置项可设。

七、文字报警

(1) 当存在多个文字报警时,显示原则如下: 同等级文字报警,轮询显示,每个报警显示 2 秒;

多个等级文字报警, 只显示最高等级。

(2) 黄色区域的故障文字提示的条件: 当 BMS、IPU、VCU、充电机模块、绝缘检测仪、转向助力、打气泵、DC/DC 界面中的普通故障时任一故障或错误或异常出现时,则显示相应的模块故障提醒。

例如: 出现电池均衡故障时,则主界面显示"BMS 故障,请查看!"

(3) 如果各子模块中无普通故障,则主界面中不用出现相应的提示。

(4) 具体报警条件见声音报警列表

文字报警/提示	优先级	条件	备注
电池系统一级故障,谨慎驾驶,请停车	1	ID=0x180328D0	
检修		Byte 3 bit 2-3=01	
电池系统二级故障,限功率行驶,请回	2	ID=0x180328D0	
厂检修		Byte 3 bit 2-3=02	
电池故障一级,谨慎驾驶,请停车检修	1	ID=0x180228F3	
		Byte 6 bit 0-1=01	
电池故障二级, 限功率行驶, 请回厂检	2	ID=0x180228F3	
修		Byte 6 bit 0-1=02	
绝缘故障一级,谨慎驾驶,请停车检修	1	ID=0x180228F3	
		Byte 6 bit 2-3=01	
绝缘故障二级,限功率行驶,请回厂检	2	ID=0x180228F3	
修		Byte 6 bit 2-3=02	
电机系统一级故障,谨慎驾驶,请停车	1	ID=0x180328D0	
检修		Byte3 bit 3-4=01	
电机系统二级故障,限功率行驶,请回	2	ID=0x180328D0	
厂检修		Byte3 bit 3-4=02	
控制器一级故障,谨慎驾驶,请停车检	1	ID=0x180228D0	
修		Byte1 bit 3-4=01	
		或 ID=0x180328D0	
		Byte3 bit 4-5=01	
控制器二级故障,限功率行驶,请回厂	2	ID=0x180228D0	
检修		Byte1 bit 3-4=02	
		或 ID=0x180328D0	
		Byte3 bit 4-5=02	
充电机一级故障,谨慎驾驶,请停车检	1	ID=0x180028E5	
修		Byte5 bit 5-6 = 01	
充电机二级故障,限功率行驶,请回厂	2	ID=0x180028E5	
检修		Byte5 bit 5-6 = 02	
电池故障,请查看!	2	具体报文见声音报	
		警中电池故障	
车辆故障,请查看!	2	具体报文见声音报	
		警中车辆故障	
充电机模块故障,请查看!	2	ID=0x180028E5	
		Byte5 bit 0 = 1: 硬件	
		故障	
气压 1 信号掉线,请检查!	1	气压1失效	
气压 1 信号掉线,请检查!	1	气压1失效	
水温信号掉线,请检查!	1	水温失效	
轮胎报警,请查看!	2	暂无	
设备舱温度高	2	X3-15 管脚 温度	
		高于 50℃(165.0±4	
		Ω), 低于 48℃	

		(173.0±4Ω), 文	
		字提示	
		注: 电阻值随温度增	
		加而减小。	
车辆网络故障 请检查!	1	CAN 失效	
燃油信号掉线,请检查!	1	燃油信号失效	

八、其他说明

- 1、当出现传感器失效、CAN 网络故障时,液晶主界面下方文字区域显示相应故障提示信息,如气压 1 传感器失效,则提示"气压 1 传感器失效,请检查"。一旦满足显示故障提示的条件(如没有收到气压 1 信号,则显示"气压 1 传感器失效,请检查"),则显示相应故障提示 2S。若同时存在多条故障提示信息,则保持 2S 轮询,轮询顺序按照事件发生先后顺序。
- 2、声音报警手动取消功能: 当蜂鸣器报警时,短按方向下键,可取消蜂鸣器声音报警,然后在液晶界面时钟符号左侧显示一个喇叭符号。若报警结束或者已解报,喇叭消失。

后雾灯工作逻辑如下:

- 1、小灯不开的时候,前雾灯、远光、近光和后雾灯都无效。
- 2、小灯打开的条件下, 前雾灯、远光和近光, 其中至少一个有效, 后雾灯才能有效。
- 3、后雾灯有效的条件下,关闭小灯开关,再打开小灯,则无论后雾灯输入是否有效都不能点亮和输出(X5-8),必须再次开关后雾灯才有效。

九、通讯协议

具体通讯协议见附件:

"九龙 E66+E7+E8+E10 型纯电动汽车 CAN 协议(仪表部分)V1.3-朱仲文-20160331"

"九龙 E66+E7+E8 型纯电动汽车 CAN 协议(DVD 部分)V1.3-朱仲文-20151130"





九龙E66+E7+E8+E10九龙E66+E7+E8型纯型纯电动汽车CAN协电动汽车CAN协议(