九龙 E66+E7+E8 型纯电动车 CAN 通信 协议 (DVD 部分)

起草人: 朱仲文

版本号: V1.8

中国汽车技术研究中心 2017 年 03 月 01 日

版本历史

版本号	更改描述	更改日期	更改人
V1.0	建立	2015. 07. 16	朱仲文
V1. 1	1. 将报文"ID=0x1801B4D0"报文中的	2015. 08. 03	朱仲文
	故障码根据汇川控制器的要求重新		
	定义;		
	2. 将文档的名字增加"+E8",增加对		
	E8 纯电动汽车的兼容;		
	3. 将报文"ID=0x1802B4D0"的第 0BYTE		
	的 Bit5 由"平均电压超限"改为"保		
	留";		
V1.2	1. 将报文"ID=0x1800B4D0"的第 6BYTE	2015. 08. 31	朱仲文
	的 Bit2 由"预留"改为"气罐压力过		
	低";		
V1.3	1. 将文档的名字增加"+E7",增加对	2015. 11. 30	朱仲文
	E7 纯电动汽车的兼容;		
	2. 将报文"ID=0x 1802B4D0"第 0Byte		
	的 Bit1 由"电池模块温度极差"改		
	为"单节最高温度超限";		
	3. 将报文"ID= 0x1802B4D0"第 0Byte		
	的 Bit3 由"保留"改为"切断主负",		
	用于盲冲时切断主负及充电接触器		
	禁止盲冲功能;		
	4. 将报文"ID= 0x1802B4D0"第 0Byte		
	的 Bit5 由"保留"改为"平均电压		
	超限";		
	5. 将报文"ID= 0x1802B4D0"第 1Byte		
	的 Bit2 由"保留"改为"绝缘故障";		
	6. 将报文"ID=0x1801B4D0"的第 3BYTE		
	的第0位由"预留"改为"过扭矩故		
	障";		
	7. 将报文"ID=0x1801B4D0"的第 3BYTE		
	的第1位由"保留"改为"24V过压		
	故障";		
V1. 4	1. 将报文"ID=0x1800B4D0"的第 6BYTE	2016. 06. 05	朱仲文
	的 3Bit 由"保留"改为"TBox 掉线";		
	2. 将报文"ID=0x1800B4D0"的第 6BYTE		
	的 4Bit 由"保留"改为"Tbox-SIM		
T74 -	卡失效";	0010 00 15	少
V1. 5	1. 将报文"ID=0x 181B28F3"的	2016. 06. 15	朱仲文
	OBYTE-BitO 由"电池均衡故障"改		
	为"电池电压均衡故障";		
	2. 将报文"ID=0x 181B28F3"的		

			T	
		1BYTE-Bit3 由"预留"改为"电池		
		温度均衡故障";		
	3.	将报文"ID=0Xid=1804B4D0"的		
		OBYTE-Bit7由"CAN通讯故障"改为		
		"IPM 保护";		
	4.	在报文的"ID=0Xid=1804B4D0"的		
		1BYTE 定义了"自检故障"、"电源		
		电压异常"、"位置异常"、"CAN		
		通讯故障"四种故障;		
V1.6	1.	增加 DVD 发送给 VCU 的报文	2016. 09. 11	朱仲文
		"ID=0x1800D0B4",用于发送"制		
		动能量回收强度";		
	2.	将报文"ID=0x1800B4D0"的第 7BYTE		
		的 Bit0 位由"预留"改为"停机指		
		令";		
	3.	将报文"ID=0x 1800D0B4"的第 2BYTE		
		的 Bit0 位由"预留"改为"停机状		
		态";		
V1. 7	1.	根据国际 GBT32960. 3-2016 的要求,	2017. 01. 14	朱仲文
		将报文"ID=0x181B28F3"的第 1BYTE		
		的 Bit4 位由"预留"改为"SOC 跳		
		变故障";		
	2.	根据国际 GBT32960. 3-2016 的要求,		
		将报文"ID=0x181B28F3"的第 1BYTE		
		的 Bit5 位由"预留"改为"充电储		
		能系统不匹配故障";		
	3.	根据国际 GBT32960. 3-2016 的要求,		
		将报文"ID=0x181B28F3"的第 1BYTE		
		的 Bit6 位由"预留"改为"过充报		
		警故障";		
	4.	根据国际 GBT32960. 3-2016 的要求,		
		将报文"ID=0x181B28F3"的第 1BYTE		
		的 Bit7 位由"预留"改为"SOC 过		
771		高故障";	221 - 22 21	11. 11.).
V1.8	1.	将报文"ID=0x1802B4D0"的 7BYTE	2017. 03. 01	朱仲文
		的 Bit0 位由"预留"改为"总负接		
		触器粘连故障";		
	2.	将报文"ID=0x1802B4D0"的 5BYTE		
		的 Bit0 [~] 5 位由"预留"改为"烟雾 ## ## 1 [~] C :		
	0	报警器 1~6 设备故障";		
	3.	将报文"ID=0x1802B4D0"的 6BYTE		
		的 Bit0 [~] 5 位由"预留"改为"烟雾 +R 数 1 [~] C"		
	4	报警 1~6";		
	4.	将报文"ID=0x1801B4D0"的 7BYTE		

- 的 Bit1 位由"预留"改为"总正接触器粘连故障";
- 5. 将报文"ID=0x1801B4D0"的 7BYTE 的 Bit2 位由"预留"改为"快充接触器粘连故障";
- 6. 将报文"ID=0x1801B4D0"的 7BYTE 的 Bit3 位由"预留"改为"慢充接 触器粘连故障";
- 7. 增加报文"ID=0x1808B4D0",发送 TBox 的具体故障原因;

1. 电气和线束要求

- * CAN 总线通信电缆采用屏蔽双绞线(阻燃0.5mm);
- * 所有通信电缆应尽量离开动力线(0.5m 以上)、离开12V 控制线(0.1m 以上);
- * 电缆屏蔽层在车内连续导通,建议每个部件的网络插座有屏蔽层的接头,屏蔽层仅与主控制器控制地单端可靠相连;
- * 网络的接线拓扑为一个尽量紧凑的线形结构以避免电缆反射。 ECU 接入总线主干网的电缆要尽可能短。为使驻波最小化, 节点不能在网络上等间距接入,接入线也不能等长,且接入 线的最大长度应小于1m;
- * A6型纯电动汽车采用双CAN网络设计,分别是连接整车控制器 (VCU)与电机控制器(MCU)的动力CAN总线(CANO)以及连接整车控制器(VCU)、电池管理系统控制器(BMS)、仪表、空调、充电机、DCDC的车身CAN网络(CAN1)。
- * 网络的终端电阻为120 欧姆,两网段总线终端电阻分别定在整车控制器和电机控制器(动力CAN)以及整车控制器和仪表上(车身CAN),其他节点均不加终端电阻。整车控制器作为网关。
- * 两路CAN总线(CANO和CAN1)的总线通信波特率均为250K。

2. 整车动力控制网络CAN 通讯协议

本协议参照以下标准:

IS011898 道路车辆一数字信息交换一用于高速通讯的控制器局域网络

SAE J1939/11

GB/T18487.1-2001 电动车辆传导充电系统一般要求

GB/T18487. 2-2001 电动车辆传导充电系统电动车辆与交流/直流电源的连接要求

GB/T18487.3-2001 电动车辆传导充电系统电动车辆与交流/直流充电机(站)

GB/T 18387-2001 电动车辆的电磁场辐射强度的限值和测量方法带宽9kHz~30MHz

GB/T 14023-2000 车辆、机动船和由火花点火发动机驱动的装置的无线电骚扰特性的限制和测量方法

GB/T 17619-1998 机动车电子电器组件的电磁辐射抗扰性限值和测量方法

ISO 7637 道路车辆一传导和耦合的电气骚扰

TB/T 3034-2002 机车车辆电气设备电磁兼容性试验及其限制 QC/T 413-2002 汽车电气设备基本技术条件

3. 网络地址分配规则

CAN 总线结点地址如果J1939 已有定义,则尽量使用J1939 已定义的地址;具有多个功能的ECU,可以使用多个地址,也可以重新定义新的地址;新定义地址,应使用208~231 这段属于公路用车的预留地址,报文编号为分配给每个结点的能进行目的寻址的报文编号空间。

节点名称	源地址	备注
整车控制器	SA=208 (0xD0)	新定义
电机控制器	SA=239 (0xEF)	SAE J1939 己定义
电池管理系统	SA=243 (0xF3)	SAE J1939 己定义
数字化仪表	SA=40 (0x28)	SAE J1939 己定义
充电机	SA=229 (0xE5)	
CAN总线测试设备	SA=170 (0xAA)	自定义
空调控制器	SA=212 (0xD4)	
DCDC	SA=143 (0x8F)	SAE J1939 己定义
助力转向泵	SA=168 (0xA8)	
DVD	SA=180 (0xB4)	
气泵	SA=167 (0xA7)	

4. 网络报文协议

CAN 网络报文结构图 (带有 29 个标识符的分配表)

											S	ı																			R
			IDI	ENT	IFIE	R	11	BITS	5		R	D				ID	ENT	ΓIFΙ	ER E	XT	ENS	SIO	N	1	.8B	ITS					Т
											R	Ε	E										R								
											S	ı													_	۵.,		_			R
Pi	RIO	KI	R	D	PE	DU I	FOR	RMA	T(P	F)	R	D	Р	F		Р	DU	SPE	CIF	IC(I	PS)					OU					Т
	ΤY			Р							R	Ε												Α	ADL	DRE	:55((SA	.)		R
3	2	1	1	1	8	7	6	5	4	3			2	1	8	7	6	5	4	3	2	1	8	7	6	5	4	3	2	1	
2	2	2	2	2	2	2	2	2	1	1			1	1	1	1	1	1	1	1	0	0	7	_	_	1	2	1	1	^	
8	7	6	5	4	3	2	1	0	9	8			7	6	5	4	3	2	1	0	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	

其中,优先级为3 位,可以有8 个优先级; R 固定为0; DP 现固定为0; 8 位的PF 为报文代码; 8 位的PS 为目标地址或组扩展; 8 位的SA 为发送此报文的源地址。

5.1 整车控制器发送信息

(1) 仪表节点接收1

(DUT	IN			PGN(ID=	1800B4D0))		通信周期				
献力	400 A J BB	D) (D	Р	R	DP	PF	PS	SA	200				
全年 	控制器	DVD	6	0	0	0	180	208	200ms				
				.	数据								
位置		数据名					SPN						
OBYTE		整车控制器	LIFE		SN:0~255 循环计数,每次+1								
	0-1 位	整车故	章等级		00:无故障 01:一级(严重故障,立即停车) 10:二级(普通故障,限速运行) 11:三级(报警故障,报警)								
40.75	2-3 位	电机控制	制器故障	等级	00:无故 01:一级 10: 二组	障 (严重故 吸(普通	障,立即 枚障,限i 障,报警	停车) 速运行)					
1BYTE	4-5 位	电池管理	理系统故	00:无故障 01:一级(严重故障,立即停车) 10:二级(普通故障,限速运行) 11:三级(报警故障,报警)									
	6-7 位	整车控制	制器故障	等级	10: 二级	(严重故 及(普通故	障,立即 故障,限证 障,报警	速运行)					
	0-1 位	DCDC 故	(障等级		00:无故 01:一级 10: 二组 11:三级								
2BYTE	2-3 位	充电机	故障等级		00:无故 01:一级 10: 二组 11:三级								
	4-5 位	助力转	句泵故障	等级	00:无故 01:一级 10: 二组 11:三级								
	6-7 位	空调故障	障等级		00:无故障 01:一级								

			10: 二级
			11:三级
			0: 正常
	0位	加速踏板性能故障	1: 故障
			0: 正常
	1位	加速踏板对电源短接	1: 故障
			0: 正常
	2位	加速踏板对地短接	
			1: 故障
	3 位	加速踏板开路	0: 正常
ЗВҮТЕ			1: 故障
	4位	制动踏板性能故障	0: 正常
			1: 故障
	5 位	制动踏板对电源短接	0: 正常
		11.7321 P.C. 13 B.W. 12.72	1: 故障
	 6 位	制动踏板对地短接	0: 正常
	0 12.	1919年1人717四月	1: 故障
	 7 位	制动踏板开路	0: 正常
	7 11/2	即约咱似月 昭	1: 故障
	o /-	二十十二十十二十二	0: 正常
	0位	动力电池单体电压过低	1: 故障
		L. In Indulating Com	0: 正常
	1位	电机控制器过温	1. 故障
	2 位	保留	
	- D:	蓄电池电压过低	0: 正常
	3位	(21.6V~23.8V)	1: 故障
4BYTE			0: 正常
	4位	电机控制器掉线	1. 故障
			0: 正常
	5 位	电池管理系统掉线	1: 故障
		SOC 较 低 故 障	0: 正常
	6位	(10%-30%)	1: 故障
		SOC 过低故障(小于	0: 正常
	7位	10%)	1: 故障
		10%)	
			00:无故障
	0-1 位	气泵故障等级	01:一级
			10: 二级
			11:三级
	2位	水泵故障	0: 正常
5BYTE			1: 故障
	3 位	蓄电池电压严重过低	0: 正常
	3 <u>m</u> .	(小于等于 21.6V)	1: 故障
	4位	充电机掉线	0: 正常
	<u> </u>	元电机时系统 	1: 故障
	5 位	助力转向控制器掉线	0: 正常
<u> </u>	İ	1	1

			1: 故障
	6 位	 空调控制器掉线	0: 正常
	0 1 <u>v</u> .	工,例1工門661平线	1: 故障
	7位	DCDC 掉线	0: 正常
	/ <u> -/-</u>	DCDC J= 5X	1: 故障
	0 位	气泵控制器掉线	0: 正常
	υ <u>1ν.</u>	【水红中的矿学线	1: 故障
	1位	SOC 报 警 故 障	0: 正常
	1 71/1.	(20%~30%)	1: 故障
	2 位	 气罐压力过低	0: 正常
6BYTE	2 11/.	(METICALY)	1: 故障
	3 位	TBox 掉线	0: 正常
	3 <u> √.</u>	I DUX]平线	1: 故障
	4位	TDoy CIM 上生效	0: 正常
	4 <u>11/</u>	TBox-SIM 卡失效	1: 故障
	5-7 位	保留	保留
	0 位	停机指令	0: 无效
7BYTE		「デルコロブ	1: 停机
	1-7位	保留	

(2) 仪表节点接收2(电机故障原因)

C	UT	IN		PGN(ID= 2	1801B4D0))		通信周期	
動士	+☆ 生山 現	D) / D	Р	R	DP	PF	PS	SA	200
全年 	控制器	DVD	6	0	0	1	180	208	200ms
			•	梦	数据			•	
位置		数据名					SPN		
	0 位	过流故	障		0: 正常 1: 故障				
	1位	驱动过	流故障		0: 正常 1: 故障				
	2 位	驱动欠	压故障		0: 正常 1: 故障				
OBYTE	3 位	24V 欠	玉故障		0: 正常 1: 故障				
OBITE	4位	母线过	压故障		0: 正常 1: 故障				
	5 位		0: 正常 1: 故障						
	6位 旋变故障				0: 正常 1: 故障				
	7位	输出缺	相		0: 正常 1: 故障				
	0 位	驱动器	过热		0: 正常 1: 故障				
	1位	母线欠	压故障		0: 正常 1: 故障				
	2 位	电流检	测故障		0: 正常 1: 故障				
1BYTE	3 位	电机超	速故障		0: 正常 1: 故障				
TOILE	4位	速度偏	差过大		0: 正常 1: 故障				
	5 位 电机过温故障 6 位 主动放电故障								
	7位	电机温	度传感器	掉线	0: 正常 1: 故障				
2BYTE	0位	变频器	过载		0: 正常				

BYTE			1: 故障
	1位	电机过载	0: 正常
	1 711.	电机过 载	1: 故障
	2 位	CAN 发送故障	0: 正常
	2 1 1/1.	CAN 及及以降	1: 故障
	3 位	EEPROM 故障	0: 正常
			1: 故障
	4位	CAN 接收故障	0: 正常
			1: 故障
	5 位	油门断线故障	0: 正常
			1: 故障
	6 位	超高压故障	0: 正常 1: 故障
			0: 正常
	7位	相电流过流	1: 故障
			0: 正常
	0位	过扭矩故障	1: 故障
ЗВҮТЕ		241、十二十四次	0: 正常
	1位	24V 过压故障	1: 故障
	2-7 位	保留	
4-6 BYTE	预留		
	1位	总正接触器粘连故障	0: 正常
	1 1½.	心工场赋值们足以厚	1: 故障
	2 位	快充接触器粘连故障	0: 正常
7BYTE		アンロス州西田田市で野八十	1: 故障
	3 位	慢充接触器粘连故障	0: 正常
			1: 故障
	4-7 位	预留	

(3) 仪表节点接收3(电池故障原因)

(DUT	IN			PGN(ID= 1	L802B4D0))		通信周期					
-tut. 1.	IN A LEEP		Р	R	DP	PF	PS	SA						
整车	控制器	DVD	6	0	0	2	180	208	200ms					
				娄	数据									
位置		数据名			SPN									
	0 位	电池	电压均衡	故障	0: 正常 1: 故障									
	1位	单节	最高温度	超限	0: 正常 1: 故障									
	2 位	Ļ	总电压超降	艮	0: 正常 1: 故障									
ОВУТЕ	3 位		切断主负		0: 正常 1: 故障									
UBTIE	4 位	Ę	总电流超降	艮	0: 正常 1: 故障									
	5 位	平	均电压超	限	0: 正常 1: 故障									
	6 位	单节	最高电压	超限	0: 正常 1: 故障									
	7位	单节	最低电压	超限	0: 正常 1: 故障									
	0 位	7	字量低报警	汝 言	0: 正常 1: 故障									
	1位	下位	机无响应	报警	0: 正常 1: 故障									
	2 位		绝缘故障	i	0: 正常 1: 故障									
10/75	3 位	电池	温度均衡	故障	0: 正常 1: 故障									
1BYTE	4位	SC	oc 跳变故	障	0: 正常 1: 故障									
	5 位 6 位		能系统不 障	匹配故	0: 正常 1: 故障									
			充报警故	[障	0: 正常 1: 故障									
	7位	SC	oc 过高故	障	0: 正常 1: 故障									
2-4	2-4 预留													

BYTE			
	0 位	烟雾报警器1设备故障	
	1位	烟雾报警器 2 设备故障	
	2位	烟雾报警器 3 设备故障	0: 正常
5BYTE	3 位	烟雾报警器 4 设备故障	1: 故障(二级故障)
	4位	烟雾报警器 5 设备故障	1: 以牌(—纵以牌)
	5 位	烟雾报警器 6 设备故障	
	6-7 位	预留	
	0 位	烟雾报警1	
	1位	烟雾报警 2	
	2位	烟雾报警 3	0: 正常
6BYTE	3 位	烟雾报警 4	0: 止帝 1: 烟雾报警(一级故障)
	4位	烟雾报警 5	1: 烟旁似言 (
	5 位	烟雾报警 6	
	6-7 位	预留	
	0 位	总负接触器粘连故障	0: 正常
7BYTE	υ <u>ην</u> .	心刃逐應船相建以降	1: 故障
	1-7位	预留	预留

(4) 仪表节点接收 4 (充电机故障原因)

C	DUT	IN		PGN(ID= 1803B4D0) 通信/									
数 左	· 次生1.52.	DVD	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms				
金 年	控制器	DVD	6	0	0	3	180	208	2001115				
				数	汝据								
位置		数据名					SPN						
	0 位 硬件故障 0: 正常 1: 硬件故障												
	1位	3	E 电机温度	芝	0: 正常 1: 充电	机温度过	高保护						
	2 位		输入电压		0: 输入电压正常 1: 输入电压错误,充电机停止工作								
ОВУТЕ									于防止电池反				
	4位			0: 通信 1: 通信		or 收到排	旨令异常						
	5-7 位 保留												

(5) 仪表节点接收5(助力转向泵故障原因)

(DUT	IN			通信周期					
整车控制器		21.12	Р	R	DP	PF	PS	SA	- 200ms	
		DVD	6	0	0	4	180	208		
				3	数据					
位置		数据名		SPN						
	0 位		输入欠压		0: 正常 1: 故障					
	1位		母线过压		0: 正常 1: 故障					
	2 位									
	2 <u>11</u> .	EEF	EEROM 读写故障							
OBYTE	3位		过流							
UBTIE	4位		过热		0: 正常 1: 故障					
	5 位		过载		0: 正常 1: 故障					
	6 位	6位		缺相		0: 正常 1: 故障				
	7 位		IPM 保护							
	0-3 位		 保留		1: 故障	· 				
	4位		自检故障		0: 正常 1: 故障					
1BYTE	5 位	Ę	1源电压异	源电压异常						
	6 位		位置异常							
	7 位	C			1: 故障 0: 正常 1: 故障					

(6) 仪表节点接收6(空调故障原因)

C	DUT	IN		通信周期							
整车控制器		DVD	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms		
		DVD	6	0	0	5	180	208	200ms		
				女据							
位置		数据名		SPN							
	0 位 自检失败故障				0: 正常						
			欠压故障			1: 故障 0: 正常					
	1位					1: 故障					
	2 位		过热故障								
OBYTE	- 12		~		1: 故障						
	3 位		过压故障		0: 正常						
			过流故障		1: 故障						
	4位				0: 正常 1: 故障						
	5-7 位		保留		-• 内(平						

(7) 仪表节点接收 7 (DCDC 故障原因)

(DUT	IN		PGN(ID= 1806B4D0)							
#h +-	整车控制器		Р	R	DP	PF	PS	SA			
整年控制器		DVD	6	0	0	6	180	208	200ms		
			-1	娄							
位置		数据名				SPN					
	0 位		高压过压		0: 正常 1: 错误						
	1位		高压欠压								
	2 位		低压过欠								
ОВУТЕ	3 位	3位		输出短路							
UBTIE	4 位	4 位		过温							
	5 位		低压欠压		0: 正常 1: 错误						
	6 位		停机失败		0: 正常 1: 错误						
	7位	低压站	岩电流传感器故障		0: 正常 1: 错误						
	0 位	温度传	感器报警		0: 正常 1: 错误						
	1位	DCDC	工作指令报文丢失		0: 正常 1: 错误						
1BYTE	2 位		互锁故障		0: 正常 1: 错误						
	3 位		运行失败		0: 正常 1: 错误						
	4~7 位		保留								

(8) 仪表节点接收8(气泵故障原因)

C	DUT	IN			通信周期						
*b +	사라 사기 미미	5) (5	Р	R	DP	PF	PS	SA	200		
整车控制器		DVD	6	0	0	7	180	208	200ms		
			•	娄	女据		•				
位置		数据名	1		SPN						
	0位	功	率模块过	流	0: 正常 1: 故障						
	1 位	电机转	子位置检	测异常	0: 正常 1: 故障						
	2 位	CA	AN 通讯异	N 通讯异常 1: 故障 1: 故障 1: 故障							
	3 位	电流位	专感器零額	票故障	0: 正常 1: 故障						
OBYTE	4 位	控制器	温度传感器故障		0: 正常 1: 故障						
	5 位	电机剂	且度传感器	器故障	0: 正常 1: 故障						
	6 位	4	空制器过温		0: 正常 1: 故障						
	7位		电机过温								
	0-3 位		保留								
	4 位		电机超速		0: 正常 1: 故障						
1BYTE	5 位	直	流高压欠压		0: 正常 1: 故障						
	6 位	直	流高压过	压	0: 正常 1: 故障						
	7 位	电机扫	空制器逆变	变故障	0: 正常 1: 故障						

(9) 仪表节点接收 9 (TBox 故障原因)

C	DUT	IN		通信周期							
整车控制器		0.70	Р	R	DP	PF	PS	SA	200		
		DVD	6	0	0	8	180	208	200ms		
				女据							
位置		数据名			SPN						
	1 位		卡失效品	女 障	0: 正常 1: 故障						
ОВУТЕ			M 附着故	障	0: 正常 1: 故障						
	2位 SIM		1 卡通信故障		0: 正常 1: 故障						
	3-7位		保留								
1-7 BYTE											

5.2 DVD 发送信息

(1) 整车控制器节点接收1

OUT		IN			PGN(ID= 1	通信周期			
DVD	ī	散大松出現	Р	R	DP	PF	PS	SA	200
DVD	2	整车控制器	6	0	0	0	208	180	200ms
	·			数	据				
位置		数据。		SPN					
ОВУТЕ		DVD 的 LI	SN:0~255 循环计数,每次+1						
1BYTE		能量回收	有效值: 0-100,对应范围 0%-100%,偏移量 0, 精度 1%/bit。默认值是 50%。						
2BYTE	0 位 停机状态				0: 未停机 1: 已停机				
	1-7位	预留							
3-7BYTE		预留							