8.1.1 整车控制器报文1

发送节点	接受节点				ID			周期
// / / / / / / / / / / / / / / / / / /	13.2 F.M			0x18	F101D()		7-1791
VCU	广播	P	R	DP	PF	PS	SA	100ms
1) 1曲	6	0	0	241	1	208	1001113
			娄	始据域				
位置	Bit		数	据名		K	度	备注
	Bit8-7		東攵 7	年状态		21	Bit	00 WAIT
	D110-7		正-	十八心		2,1	J 11	01 READY
								00 没有互锁
	Bit6-5		系统	互锁状态	答	2]	3it	01 充电互锁 10 后舱门互锁
								11 乘客门互锁
BYTE 1								00 正在自检
	Bit4-3	•	VCU	自检状法	态	2]	Bit	01 自检成功
							10 VCU 自检失败	
		BMS 接触器状态命令						00 闭合
	Bit2-1			司时作为		2]	Bit	01 切断
		l		高压的回	3复)			10 11 未定义
BYTE 2		车辆速				1/256	Km/h	偏移 0Km/h
BYTE 3		车辆速		子节				
								-2 前进档(D)
								-1 倒档(R) 0 空档(N)
								1 前进档(D1)
								2 前进档 (D2)
								3 前进档 (D3)
								4 前进档(D4)
BYTE 4		档付	立状态	Š		偏移量	圭 -125	5 前进档 (D5)
								6 前进档(D6)
								7 前进档(D7)
								8 前进档 (D8)
								9 前进档(D9)
								10 前进档(D10) 11 前进档(D11)
								11 前进档(D11) 12 前进档(D12)
BYTE 5	Ri	it8-5		 保	留			置 ()
驱动系统	<u></u>	Bit4		总成保				0 无需保养
型故障状态	27							1 需保养

	Bit3	VCU can 通信 故障		0正常 1报警
	Bit2	变速器故障		0 正常 1 报警, 黄色
	Bit1	VCU 故障(与 MCU 故障点 亮同一个符号 片)		0 无故障 1 系统故障 く し 、 红色
BYTE 6	VCU 系统故障码(故障代码表需统 一申请编制)			范围 0-255: 0 无故障 1-50 一级故障 51-150 二级故障 151-255 三级故障
BYTE 8	LIFE 信	号	1/Bit	偏移 0; 0~255 循环计数

VCU 系统故障代码在仪表次级页面 MCU 故障状态中查询,故障码表包含了典型故障。 如出现互锁状态仪表在首页上采用文字提示 , 只提示充电互锁 按接受报文显示,带 EMT 的项目,显示实际档位(-1-12),直驱项目显示(-2-0)

VCU 故障:点亮 (系统故障),(MCU 故障时,也点亮此亮片)



8.1.2 整车控制器报文 2

412 12 H	生活 按				ID	III #HT			
发送节点	接受节点			0×	18F103	D0		周期	
VCH	产極	Р	R	DP	PF	PS	SA	100	
VCU	广播	6	0	0	241	3	208	100ms	
位置	数据名 分辨率		辨率	备注					
BYTE 1		VCU 片	仮本信	息		分辨率 0.1/ Bit		如 0x0B 版本信息为 0x0B× 0.1=1.1。版本号即为 V1.1	
BYTE 2		续航里	程低4	字节		0.435	I/ /D*I	泊投 0 K ···	
BYTE 3	BYTE 3 续航里程高字节		0.125	Km/Bit	偏移 0 Km				
BYTE 4		油门踏板状态		0.4%/Bit		偏移 0			
BYTE 5		制动踏板状态		0.4%/Bit		偏移 0			

BYTE 6	整车模式信息 表 3-1
BYTE 7	整车部分开关量信息 表 3-2
BYTE 8	电附件使能 表 3-3

	表 3-1									
BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0			
-	-	能量回收模式: 0:正常模式 1:回收模式		拖车模式: 0 正常模式 1: 拖车模式	动力经济模 式: 0 经济模式 1: 动力模式	换挡模式: 0 自动模式 1: 手动模式	车辆行驶模式: 0: 正常模式 1: 爬坡模式			

油门和制动踏板显示 0-100%百分比;模式状态均需显示图标,能量回收模式点亮图标 🥸,

	表 3-2								
BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0		
					急停开关	手刹:	脚刹:		
					0: 无效	0: 无效	0: 无效		
					1: 有效	1: 有效	1: 有效		

若不带部分功能,则发送无效

	表 3-3									
BIT7	BIT6	BIT5	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0			
除霜使能 0: 关机 1: 开机	加热使能 0: 关机 1: 开机	水泵使能 0: 关机 1: 开机	风扇使能 0: 关机 1: 开机-	空调使能: 0: 关机 1: 开机	DC/DC 使 能 0: 关机 1: 开机	打气泵使 能: 0: 关机 1: 开机	转向泵使 能: 0: 关机 1: 开机			

若系统无以上高压附件电控配置或无需 VCU 控制, VCU 对应 bit 位默认发送置 1。

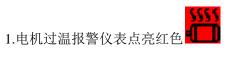
8.1.3 整车控制器报文3

发送节点	接受节点			周期				
// P.M.	1 又下			/山 791				
VCH	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100,000
VCU		6	0	0	245	1	240	100ms
	数据域							
位置	数	数据名			分辨率		备注	
BYTE 1	电机	1温度	.温度 1℃/Bit				偏移-40℃	

BYTE 2	电机控	制器温度	1℃/Bit	偏移-40℃
BYTE 3	驱动变频	器母线电压低字节		/H T/
BYTE 4	驱动变频	器母线电压高字节	1V/Bit	偏移 0V
BYTE 5	MCU	软件版本信息	0.1/Bit	如 0x0B 版本号为 0x0B×0.1=1.1,版 本即为 V1.1
	Bit8-6	保留	置 0	
	Bit5	反转(1有效)	电机控制器当	前状态为倒车
BYTE 6 (电机控制系 统状态)	Bit4	制动(1有效)	电机控制器当	前状态为发电状 态
	Bit3	驱动(1有效)	电机控制器当	前状态为前进
	Bit1 2	MCU 自检状态	00 自检中 01 自检成功 10 自检失败	
	Bit8	MCU 故障状态(与 VCU 故障点亮同一个符号 片)	0 无故障 1 系统故障 ✓♣ >	
	Bit7	保留	置 0	
	Bit6	CAN 通讯故障报警	0正常 1报警	
BYTE 7(驱动 系统典型故	Bit5	电机温度报警	0 正常 1 报警	5555 1 红色
障)	Bit4	电机控制器温度报警	0正常 1报警	
	Bit3	短路、过流报警	00 无故障 01 故障报警(相申 流≥500A)	<u> </u>
	Bit2	电机控制器欠压报警	0正常 1报警	
	Bit1	电机控制器过压报警	0正常 1报警	

	MCU 系统故障代码(BYTE7 无法表示的采用此字节,故障代码表见附件)	1/Bit	范围 0-255: 0 无故障 1-50 一级故障 51-150 二级故障 151-255 三级故障
--	---------------------------------------	-------	--

注:驱动系统典型故障需在仪表首页进行显示;故障码表示故障在仪表次级页面在 VCU 故障状态中查询, 故障码表包含了典型故障。



- 2. MCU 系统故障代码在仪表次级页面 MCU 故障状态中查询,故障码表包含了典型故障。

8.1.4 整车控制器报文4

- 公共共占	校 巫 士 占			ID		田畑		
发送节点	接受节点		0x18F100D0					周期
VCH	广·採	Р	R	DP	PF	PS	SA	100,000
VCU	广播	6	0	0	241	0	208	100ms

数据域

位置		数据名	分辨率	备注
	Bit8-7	预留		置 0
	Bit6-5	DC/DC 状态		00:停止 01:运行中 10:故障
BYTE 1	Bit4-3	空压机状态		00:停止 01:运行中 10:故障
	Bit2-1	电助力状态		00:停止 01:运行中 10:故障
BYTE 2-8		保留		置 FF