# 南京金龙

# 纯电动汽车通信协议

编制: 顾红星

校对:

审核:

批准:

版本号: V2.4(20170623)

#### 更改记录:

协议版本	更改日期	更改人	更改内容	备注
	20160820	VCU	18F501 F0 BYTE6, BIT 4 电制动状态更新,用于模块控制制动灯输出	
		电池	18F205 F3 第 2 字节第 3 4 位增加充电插 座高温报警	
			第8字节第34位增加电池放电保护	
		电池	1. 电池报警 8 字节 4、5、6 位 SOC 跳变、电池一致性报警、火灾极限故障报警	
			2. 18F103 D0 六字节增加百公里平均 电耗	
			3. 18F101D0 7字节BIT 1-3车辆运 行模式	
	20170107	电池	18F205F3 BYTE 2 增加《动力电池故障 状态》 为电池故障状态的汇总,整车控 制器按照此处的故障等级来判断电池故 障。	
			(其他电池具体的故障只用于仪表显示,自 2017 年起执行)	
	20170117	电池	4.15 4.16 更新全部单体温度以及电压 发送方式	
	20170207	MCU	18F501 F0 BYTE 6 MCU 状态统一为: 驱动、发电、关闭、准备四种状态	
	20170215	BMS	18F201F3 中增加电池组总串数	
	20170215	BMS	187F17F3 重新定义(因之前序列号只有 1个字节,双系统使用范围 0-255 不够, 因此改为双字节数据)	
2.3	20170424	BMS	18F202F3 BYTE 5 BYTE 6 接触器控制命令,以及接触器状态更新	
	20170424	VCU	18F106D0 BYTE 1 BYTE2 接触器控制命令,以及接触器状态更新	
	20170424	四合一	增加 0CF606A6 用作接触器状态的反馈	

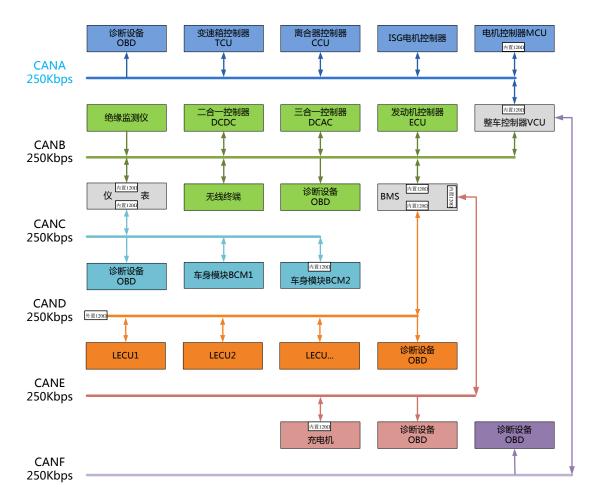
	20170424	VCU	18F501F0;对 MCU 状态的描述进行简化。实际内容与 2.22 版本一致
			18F205F3 8 字节 8Bit 增加 BMS 接触器 故障状态位
			4 合 1 接触器故障与 VCU 接触器故障, 由 VCU 按照故码表上报
	20170520	BMS	18(80~aa)17F3,每个 ID 周期 100ms,确保 10 秒钟内发送完全部单体信息
	20170613	绝缘监测 18FF2B49	绝缘报警值与国标统一,一级故障 500 Ω/V; 二级故障 100 Ω/V
2.4		仪表 18F40117	增加: 车辆状态 2 (远近光、制动灯状态)
		增加烟雾 报警 18F701F5	
		电池故障 报警信息 ID:0x18F2 05F3	BYTE 4 78 bit 中 SOC 低报警时,不需要上报 BYTE7 bit6 动力电池故障状态,避免司机误认为电池故障。

### 目录

-:	整车网络拓扑结构:	- 6 -
二:	通讯协议制定的原则	- 7 -
Ξ:	Can 网络节点地址分配	- 8 -
四:	电池管理系统协议	- 9 -
五:		- 9 - - 12 - - 14 - - 15 - - 15 - - 17 - - 18 - - 19 - - 20 - - 21 - - 22 - - 24 - - 27 - - 28 - - 29 - - 30 - - 31 - - 32 -
六:	5.1 整车控制器状态信息 1 ID:0x18F101D0	- 34 - - 34 -
七:	6.1 电机控制器状态信息 1 ID:0x18F501F0	- 39 -
	7.1 四合一状态 0x0CF606A6	41 -
	7.2 助力油泵发送报文状态 ID 0x0CF601 A0	43 -
	7.3DC/DC 发送报文状态 ID 0x0CF602 A1	43 -
	7.4 气泵发送报文状态 ID 0x0CF603 A2	- 44 -
	7.5 空调控制报文状态 ID 0x0CF605 A4	45 -
	7.6 空调报文状态 ID 0x0CF604 A3	46 -
八:	仪表 -	47 -

	8.1 车辆状态信息	ID:18F40117	47 -
	8.2 车辆里程信息	ID:18F40217	49
九:	远程终端信息		- 49 -
9.1	车辆 VIN 信息 1	ID:0x18F301F8	- 49 -
9.2	车辆 VIN 信息 2	ID:0x18F302F8	- 50 -
9.3	车辆 VIN 信息 3	ID:0x18F303F8	- 51 -
+:	电池箱灭火器		- 51 -
10.1	电池箱灭火器状	杰信息 0x18F701 F5	- 51 -

## 一: 整车网络拓扑结构:



注:终端电阻匹配请按拓扑图中执行!!

CANA 为驱动 CAN, 通信协议采用 JJ2.5.1

CANB 整车通信 CAN,通信格式需按照本协议中规定内容执行

CANC 仪表内部通信 CAN,本协议不作要求

CAND BMS 内部通信 CAN,本协议不作要求

CANE 为充电 CAN 采用 GB/T 27930-2015 版本

CANF 为 VCU 诊断 CAN, 本协议不作要求

# 二: 通讯协议制定的原则

- 1.本协议主要规定了整车 CANB 上的通信协议;
- 2.本协议采用 INTEL 格式(除绝缘检测仪例外)
- 3.整车 CANB 上通信速率为 250kbps
- 4.总线通信电缆需采用双绞屏蔽线,线束中间禁止对接,应在端子处并压
- 5.每帧数据均为8字节,无效或预留的字节以FFH填充,无效或预留的位均置为0

# 三: Can 网络节点地址分配

节点名称	源地址(SA)	备注
BMS	F3	
VCU	D0	
MCU	F0	
仪表	17	
绝缘检测仪	49	
油泵变频器	A0	
DC/DC	A1	
气泵变频器	A2	
空调	A3	
触摸屏(17 寸液晶	A4	
屏)		
4合1(含高压柜)	A6	
远程终端	F8	
电池箱灭火器	F5	

# 四: 电池管理系统协议

## 4.1 电池基本信息 ID:0x18F201F3

发送节点	接受节点			周期					
200 Tr. MI	\$2.2 P.M			0x18l	0x18F201 F3				7.4774
电池管理	广播	Р	R	DP	PF		PS	SA	200ms
系统	,	6	0	0	242	2	1	243	
		1		数据	域	•			
位置	娄	效据名	分辨	摔率	偏私	多量	备注		
BYTE 1	电池 SOC			0. 49	0.4%		0%		
BYTE 2	动力电池。	总电压值	氏字节	0. (	)2V	(	OV		
BYTE 3	动力电池。	总电压高	高字节						
BYTE 4	动力电池。	总电流值	氐字节	0	1A	2.6	200A		向为正,充电方向 数据范围 0~FFFF,
BYTE 5	动力电池。	总电流高字节		0.	IA	-32	200A		致据范围 0 FFFF, [: -3200 <sup>~</sup> 3353.5A
BYTE 6	电池组总	事数低等	字节	1/b:	it	0			
BYTE 7	电池组总	事数高等	字节						
BYTE 8	BMS life	信号						范围 0	~255

## 4.2 电池基本信息 2 ID:0x18F202F3

发送节点	接受节点				ID			周期
			0x18F202 F3					
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms

系统		6	0	0	242	2	2	243	
				数据	域				
位置	数	据名		分辨	率	偏	移量	备注	
BYTE 1	最大可用持(5min)	续充电	<b>电电流</b>	5A/	5A/Bit		1000A		
BYTE 2	最大可用短 (30s)	时充电	电电流	5A/	Bit	-]	1000A	禁止跳变	
BYTE 3	最大可用持(5min)	续放电	电电流	5A/	Bit		0		
BYTE 4	最大可用短 (30s)	时放电	电电流	5A/	Bit		0		
BYTE 5	BMS 接触器					控制接用线控	1(此状态为 BMS 注触器的命令,如采 注,can 状态与线控 注持一致)		
ВҮТЕ 6	BMS 接触器闭合状态							BMS 控 由 4 合 则需要	1 目接触器不是由 制(如:接触器可 1或 VCU 来控制) [汇总 4 合 1 反馈的 ]状态到比表格中
BYTE 7	VCU 接触器	闭合状	态					BMS 控 器、预	2 此状态仅应用于制(主电机接触 汽充接触器、附件接需发送此状态
	Bit8 3	保留						置 0	
BYTE 8	Bit2 1		异常状 请求切 压					请求切此线,如如你的证据,如此,如此,如此的证据。如此,如此的证据。如此,如此,如此,如此,如此,如此,如此,如此,如此,如此,如此,如此,如此,如	<ul> <li>添: 00</li> <li>J断: 01</li> <li>対断 VCU 是否在</li> <li>I VCU 掉线则 5S 后</li> <li>三回路, VCU 在线则</li> <li>回复要求处理</li> <li>D 0x18F101D0</li> <li>Bit1 2 回复 01 则</li> </ul>

#### 注:

1) "BMS 请求切断高压"仅用在 BMS 控制总正/负时,在故障状态主动切断高压时进行请求,正常低压电断电切断不需请求。(此处在样车测试时需进行测试)

附表 1

	位定义(Byte 5)								
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1		
电池 <mark>总</mark> 负接触 器	充电接         触器 1         负	电池 <mark>总</mark> 正接触 器	充电接 触器 1 正	充电接 触器 2 负	充电接 触器 2 正	加热接触器正	加热接触器负		
1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开		

注: 如高压盒只有总负接触器,外发的总正状态与总负一致

附表 2

	位定义(Byte 5)								
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1		
预留	预留 置 0	除霜接 触器 1 闭合 0 断开	附件接 触器 1 闭合 0 断开	主电机 接触器 2 1闭合 0断开	主电机 接触器 1 1闭合 0断开	预充接 触器 2 1 闭合 0 断开	预充接 触器 1 1 闭合 0 断开		

注:

1) 纯电车: 预充接触器 1/主电机接触器 1 为默认驱动电机(单电机只发送电机 1 状态,电机 2 默认发 0)

预充接触器 2/主电机接触器 2 为双电机驱动电机 2 状态

2) 混动车: 预充接触器 1/主电机接触器 1 为驱动电机

预充接触器 2/主电机接触器 2 为发电机

## 4.3 电池故障报警信息 ID:0x18F205F3

发送节点	接受节点			周期				
	300 T J.M.			0x18F	, ,,,,			
电池管理	电池管理 广播		R	DP	PF	PS	SA	周期 100ms
系统	, <b>1</b> H	6	0	0	242	5	243	, 4,,,,
				数据:	域			
位置		数	据名			长度		备注
	Bit8 7	电池高	5温报	数言		2E	it	最高等级一级
BYTE 1	Bit6 5	极柱高	5温报警	<b>数</b>		2E	it	最高等级一级
	Bit4 3	单体过	世压报警	数		2E	it	最高等级一级
	Bit2 1	电池组	且过压力	报警		2E	it	最高等级一级
	Bit8 7	电池组	1欠压	报警		2E	it	最高等级一级
BYTE 2	Bit6 5	单体欠	(压报	数言		2E	it	最高等级一级
	Bit4 3	充电机	<mark>论高温</mark> 打	投警	最高等级一级			
	Bit2 1	动力电	也也故障	章状态		2E	it	最高等级一级
	Bit8 7	放电电	2流报	故言		2E	it	最高等级一级
BYTE 3	Bit6 5	充电电	1流报	数言		2E	it	最高等级一级
	Bit4 3	单体电	压差点	异报警		2Bit 最高等级二级		最高等级二级
	Bit2 1	温度差	<b>差异报</b>	故言		2E	it	最高等级二级
	Bit8 7	SOC 低	报警			2E	it	最高等级二级
BYTE 4	Bit6 5		SOC 高报警 (等同电池过 充报警)				it	最高等级二级
	Bit4 3	SOC 差异报警				2E	it	最高等级二级
	Bit2 1	电池低	数言		2E	it	最高等级一级	
BYTE 5	保留	1						置FF
BYTE 6	Bit8	BMS 通讯故障(针对 can 1Bit					it	0正常1报警

		硬件故障)		
	Bit7	电池系统其他故障	1Bit	0 正常 1 报警
	Bit6	电池冷却系统故障	1Bit	0 正常 1 报警
	Bit5	加热故障报警状态	1Bit	0 正常 1 报警
	Bit4	均衡报警状态	1Bit	0 正常 1 报警
	Bit3	预充电报警	1Bit	0正常1报警
	Bit2	与充电机通信报警	1Bit	0 正常 1 报警
	Bit1	BMS 从控掉线报警(针对 某箱数据丢失)	1Bit	0 正常 1 报警
	Bit8 7	BMS 自检状态	2Bit	00 自检中 01 自检完成 10 自检失败
	Bit6	动力电池故障状态	1Bit	0 正常 1 报警
BYTE 7	Bit5	充电状态	1Bit	0 未充电1 充电
	Bit4	充电插头连接状态	1Bit	0 未连接 1 连接
	Bit3	电池冷却状态	1Bit	0冷却关1冷却开
	Bit2	加热状态	1Bit	0 加热关1 加热开
	Bit1	均衡状态	1Bit	0均衡关1均衡开
	Bit8	接触器粘连故障		0正常1报警
	Bit7	支路压差报警		0 正常 1 报警
	Bit6	火灾极限故障报警		0 正常 1 报警
BYTE 8	Bit5	可充电储能系统不匹配报 警		0 正常 1 报警
	Bit4	SOC 跳变		0 正常 1 报警
	Bit3	电池放电保护(用于持续 小于 10A 放电 2 小时切断 总负)	1Bit	0 正常 1 报警
	Bit2	单体电压采集掉线状态	1Bit	0 正常 1 报警

Bit1	温度采集掉线状态	1Bit	0正常1报警

注:

- 1. Byte1-4 的报警状态长度为 2Bit 报警值定义为: 00 正常 01 三级报警 10 二级报警 11 一级报警
- 2. Byte6、8 电池故障状态 BMS 通讯故障、从控掉线报警为一级故障; 其他故障为二级故障
- 3. SOC 低二级报警时, 仪表同时显示"请补电", 仪表声音持续报警 30 秒后停止。
- 4. 动力电池故障状态, BMS 所有故障此位均置 1, 仪表点亮 [1];
  - 充电状态仪表点亮
- 6. 充电枪连接状态由 BMS 判断 CC2 信号,并将充电枪连接状态置 1。仪表点亮



- 7. 整车控制器在充电枪连接/充电状态下,禁止行车
- 8. BYTE 2《动力电池故障状态》 为电池故障状态的汇总,整车控制器按照此处的故障等级来判断电池故障。(其他电池具体的故障只用于仪表显示,自 2017 年起执行)
- 9. BYTE 4 7 8 bit 中 SOC 低报警时,不需要上报 BYTE7 bit6 动力电池故障状态

#### 4.4 电池单体最高电压信息 1 ID:0x18F206F3

发送节点	接受节点					周期					
				0x18F	,						
电池管理	广播	Р	R	DP	PF		PS	SA	200ms		
系统	,	6	6 0 0 242 6 243				243				
	数据域										
位置	娄	数据名		分辨	率	偏	移量	备注			
BYTE 1	最高单体	电压 1 们	氐字节	0.0	01V	O1V OV		(整组 节)	[电池电压最高的一		
BYTE 2	最高单体	电压1高	高字节					14 /			
BYTE 3	最高单体	电压 1 叙	首号	1Bit	:/箱			数据范	I围 0~255		

BYTE 4	最高单体电压1节数	1Bit/节		数据范围 0~255
BYTE 5	最高单体电压 2 低字节	0. 001V	OV	
BYTE 6	最高单体电压 2 高字节			
BYTE 7	最高单体电压 2 箱号	1Bit/箱		数据范围 0~255
BYTE 8	最高单体电压 2 节数	1Bit/节		数据范围 0~255

## 4.5 电池单体最高电压信息 2 ID:0x18F207F3

发送节点	接受节点				ID				周期			
				0x18F	F207	F3			, , , , ,			
电池管理	广播	Р	R	DP	PF		PS	SA	200ms			
系统		6	0	0	242	;	7	243				
	数据域											
位置	<b>岁</b>	数据名		分辨	率	偏移	多量	备注				
BYTE 1	最高单体	电压3亿	电压 3 低字节		0. 001V		)V					
BYTE 2	最高单体	电压3音	高字节		- 0.0017							
BYTE 3	最高单体	电压3箱	<b>育号</b>	1Bit	t/箱			数据范	通围 0~255			
BYTE 4	最高单体	电压 3 =	<b></b> 方数	1Bit	t/节			数据范	通围 0~255			
BYTE 5	最高单体	电压 4 亿	氏字节	0.0	01V	C	)V					
BYTE 6	最高单体	电压 4 活	高字节		0.001							
BYTE 7	最高单体	电压 4 叙	<b>育号</b>	1Bit	t/箱			数据范	通 0~255			
BYTE 8	最高单体	电压 4 =	<b></b>	1Bit	t/节			数据范	围 0~255			

## 4.6 电池单体最低电压信息 1 ID:0x18F208F3

发送节点	接受节点	ID	周期

电池管理	广播	Р	R	DP	PF		PS	SA	200ms
系统		6	0	0	242		8	243	
				数据	域	•			
位置	<b>*</b>	女据名		分辨	率	偏	移量	备注	
BYTE 1	最低单体	电压 1 亿	氐字节	0.0	01V		OV	(整组 节)	L电池电压最第的一
BYTE 2	最低单体	电压 1 7	高字节					11)	
BYTE 3	最低单体	电压 1 紀	箱号	1Bit	1Bit/箱		数据范		围 0~255
BYTE 4	最低单体	电压 1 =	节数	1Bi1	:/节			数据范	围 0~255
BYTE 5	最低单体	电压 2 化	氐字节	0.0	01V		OV	(整组 低的一	l电池电压倒数第二
BYTE 6	最低单体	电压 2 7	高字节					IKAHU	14.)
BYTE 7	最低单体	电压 2 紀	箱号	1Bi1	:/箱			数据范	I围 0~255
BYTE 8	最低单体	电压 2 =	节数	1Bit	:/节			数据范	I围 0~255

## 4.7 电池单体最低电压信息 2 ID:0x18F209F3

发送节点	接受节点					周期			
	\$2.217.m			0x18F	F209	F3			, ,,,,,
电池管理	广播	Р	R	DP	PF		PS	SA	200ms
系统		6	0	0	0 242 9		243		
数据域									
位置	娄	效据名		分辨	分辨率		移量	备注	
BYTE 1	最低单体	电压 3 亿	氐字节	0.0	0. 001V		OV		
BYTE 2	最低单体	电压37	高字节						
BYTE 3	最低单体	电压3角	育号	1Bit	1Bit/箱			数据范围 0~255	
BYTE 4	最低单体	电压 3 =	<b></b> 方数	1Bit	./节			数据范	ī围 0~255

BYTE 5	最低单体电压 4 低字节	0. 001V	OV	
BYTE 6	最低单体电压 4 高字节			
BYTE 7	最低单体电压 4 箱号	1Bit/箱		数据范围 0~255
BYTE 8	最低单体电压 4 节数	1Bit/节		数据范围 0~255

## 4.8 电池最高温度信息 ID:0x18F20AF3

发送节点	接受节点			0x18F		周期			
				UX10I	12UA	гэ			
电池管理	广播	Р	R	DP	PF		PS	SA	200ms
系统		6	0	0	242	2	10	243	
				数据	域				
位置	<b>数</b>	数据名 分辨率 偏移量 备注							
BYTE 1	电池组最	高温度	温度 1 1℃/Bit			-	40°C		
BYTE 2	电池组最	高温度	1 箱号	1Bit	/箱			数据范	I围 0~255
BYTE 3	电池组最	高温度:	2	1℃/	'Bit	-	40℃		
BYTE 4	电池组最	高温度:	2 箱号	1Bit	:/箱			数据范	I围 0~255
BYTE 5	电池组最	高温度:	3	1℃/	'Bit	-	40℃		
BYTE 6	电池组最	高温度:	3 箱号	1Bit	1Bit/箱			数据范	I围 0~255
BYTE 7	电池组最	高温度	1	1℃/	1℃/Bit		40°C		
BYTE 8	电池组最	高温度 -	4 箱号	1Bit	:/箱			数据范	围 0~255

## 4.9 电池最低温度信息 ID:0x18F20BF3

发送节点	接受节点	ID	周期
		0x18F20B F3	

电池管理	广播	Р	R	DP	PF		PS	SA	200ms
系统	) 4H	6	0	0	242		11	243	
位置	**************************************	数据名		分辨	率	偏移	多量	备注	
BYTE 1	电池组最低	低温度	1	1°C /	1°C/Bit −40°C				
BYTE 2	电池组最低	低温度	1 箱号	1Bit/箱			数据范	国 0~255	
BYTE 3	电池组最低	低温度 2	2	1°C /	/Bit	-4	0℃		
BYTE 4	电池组最低	低温度:	2 箱号	1Bi1	:/箱			数据范	国 0~255
BYTE 5	电池组最低	低温度:	3	1°C /	/Bit	-4	0℃		
BYTE 6	电池组最低	低温度:	3 箱号	1Bit	:/箱			数据范	围 0~255
BYTE 7	电池组最低	低温度。	1	1°C/	'Bit	-4	0℃		
BYTE 8	电池组最低	低温度。	4 箱号	1Bit	/箱			数据范	I围 0~255

## 4.10 电池极柱温度信息 1 ID:0x18F210F3

发送节点	接受节点				周期				
// / / / / / / / / / / / / / / / / / /	32 F.M			0x18l	7-1791				
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	`	PS	SA	200ms
系统	/ <b>4</b> H	6	0	0	242	2	16	243	
				数据	域	1			
位置	<b>*</b>	效据名		分辨	率	偏	移量	备注	
BYTE 1	箱体 一	正极极村	主温度	1°C /	1℃/Bit		-40℃		
BYTE 2	箱体 一	负极极标	主温度	1°C /	/Bit	-	-40℃		
ВҮТЕ З	箱体 二	正极极标	主温度	1°C /	/Bit	_	-40℃		
BYTE 4	箱体 二	负极极标	主温度	1°C /	/Bit	_	-40°C		
BYTE 5	箱体 三	正极极枯	主温度	1°C /	/Bit	_	-40°C		
BYTE 6	箱体 三 :	负极极枯	主温度	1°C /	/Bit	_	-40℃		

BYTE 7	箱体 四 正极极柱温度	1℃/Bit	-40°C	
BYTE 8	箱体 四 负极极柱温度	1℃/Bit	-40°C	

# 4.11 电池极柱温度信息 2 ID:0x18F211F3

发送节点	接受节点					周期		
	322 P.M.			0x18I	F211	F3		7.4794
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms
系统	/ 1ш	6	0	0	242	2 17	243	2005
		I		数据	域			
位置	<del>\$</del>	数据名		分辨	率	偏移量	备注	
BYTE 1	箱体 五	正极极标	主温度	1°C/	/Bit	-40°C		
BYTE 2	箱体 五	负极极标	主温度	1°C/	/Bit	-40°C		
ВҮТЕ З	箱体 六	正极极标	主温度	1°C /	/Bit	-40°C		
BYTE 4	箱体 六	负极极构	主温度	1°C/	/Bit	-40°C		
BYTE 5	箱体 七	正极极标	主温度	1°C /	/Bit	-40°C		
BYTE 6	箱体 七	负极极构	主温度	1°C/	/Bit	-40°C		
BYTE 7	箱体 八	正极极构	主温度	1°C/	/Bit	-40°C		
BYTE 8	箱体 八	负极极村	主温度	1°C /	/Bit	-40°C		

## 4.12 电池极柱温度信息 3 ID:0x18F212F3

发送节点	接受节点	ID						周期
电池管理 系统	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms
系统		6	0	0	242	18	243	

		据域		
位置	数据名	分辨率	偏移量	备注
BYTE 1	箱体 九 正极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 2	箱体 九 负极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 3	箱体 十 正极极柱温度	1℃ /Bit	-40℃	
BYTE 4	箱体 十 负极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 5	箱体 十一 正极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 6	箱体 十一 负极极柱温度	1℃ /Bit	-40℃	
BYTE 7	箱体 十二 正极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 8	箱体 十二 负极极柱温度	1℃ /Bit	-40℃	

## 4.13 电池极柱温度信息 4 ID:0x18F213F3

发送节点	接受节点				ID			周期
	0x18F213 F3							
电池管理			R	DP	PF	PS	SA	200ms
系统	, <b>,</b>	6	0	0	242	19	243	
				数据	居域			
位置		数据名			分辨 率	偏移 量	备注	
BYTE 1	箱体 十三	正极极柱温度			1℃ /Bit	−40°C		

BYTE 2	箱体十三负极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 3	箱体 十四 正极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 4	箱体 十四 负极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 5	箱体 十五 正极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 6	箱体 十五 负极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 7	箱体 十六 正极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	
BYTE 8	箱体 十六 负极极柱温度	1℃ /Bit	-40°C	

## 4.14 电池箱体在线状态 ID:0x185017F3

发送节点	接受节占	接受节点 ID							周期
// F/M	32 F.M.			0x185	5017	F3			7.4791
电池管理	仪表	Р	R	DP	PF		PS	SA	500ms
系统	D.A.	6	0	0	80		23	243	OOOMS
数据域									
位置	光	数据名		分辨	率	偏移量		备注	
BYTE 1	1~8 箱在约	<b>浅情况</b>						附表3	
BYTE 2	9~16 箱在	线情况							
BYTE 3	17~24 箱名	E线情况					•		
BYTE 4	25 <sup>~</sup> 32 箱名	E线情况	ľ.						
BYTE 5	蓄电池组	总箱体数	女	1 3	箱		0	电池组	箱体总数范围 1~32

		/Bit	
BYTE 6 8	保留		置 FF

附表3

	位定义 (Byte 1)									
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1			
第8箱 在线状 态 0掉线 1在线	第 7 箱 在线状 态 0 掉线 1 在线	第 6 箱 在线状 态 0 掉线 1 在线	第 5 箱 在线状 态 0 掉线 1 在线	第 4 箱 在线状 态 0 掉线 1 在线	第3箱 在线状 态 0掉线 1在线	第 2 箱 在线状 态 0 掉线 1 在线	第 1 箱 在线状 态 0 掉线 1 在线			

	位定义 (Byte 2)									
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1			
第 16 箱	第 15 箱	第 14 箱	第 13 箱	第 12 箱	第 11 箱	第 10 箱	第9箱			
在线状	在线状	在线状	在线状	在线状	在线状	在线状	在线状			
态	态	态	态	态	态	态	态			
0 掉线	0 掉线	0 掉线	0 掉线	0 掉线	0 掉线	0 掉线	0 掉线			
1在线	1 在线	1 在线	1 在线	1 在线	1 在线	1 在线	1 在线			

Byte 3 4 以此类推

## 4.15 电池组温度信息 (用于远程监控仪表不作显示)

#### 4.15.1 电池组温度极值信息 ID:0x185F17F3

发送节点	接受节点				ID			周期		
0x185F17 F3										
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms		
系统		6	0	0	95	23	243			
	数据域									
位置	米女	数据名		分辨	率	偏移量	备注			

BYTE 1	电池组温度传感器总 数	1	0	
BYTE 2	每箱温度传感器数量	1	0	
BYTE 3	电池组最高温度值	1℃/Bit	-40°C	
BYTE 4	最高温度序列号	1	0	
BYTE 5	电池组最低温度值	1℃/Bit	-40°C	
BYTE 6	最低温度序列号	1	0	
BYTE 7-8	预留			置FF

#### 4.15.2 电池组详细温度信息 ID:0x18(60~)17F3

发送节点	接受节点				ID			周期
<b>汉</b> 恩 [7] [7]	₩ 1 × ×			0x186	6017	F3		) HJ /VJ
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms
系统		6	0	0	0 96		243	
				数据	域	•	•	•
位置	<b>*</b>	女据名		分辨	率	偏移量	备注	
BYTE 1	温度采集	点1温月	麦	1°C/	/Bit	-40°C		
BYTE 2	温度采集	点 2 温月	麦	1°C/	'Bit	-40°C		
BYTE 3	温度采集	点 3 温月	麦	1°C /	/Bit	-40°C		
BYTE 4	温度采集	点4温月	麦	1°C /	/Bit	-40°C		
BYTE 5	温度采集	点 5 温月	更	1°C/	/Bit	−40°C		
BYTE 6	温度采集	点 6 温月	乏	1°C /	/Bit	−40°C		
BYTE 7	温度采集	点7温月	麦	1°C /	/Bit	-40°C		
BYTE 8	温度采集	点8温月	麦	1°C /	/Bit	-40°C		

发送节点	接受节点				ID			周期	
			0:	x18 (?	?)]	17 F3			
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	S SA	200ms	
系统	/ <b>1</b> H	6	0	0	96+r	n 23	3 243		
				数据	域	<u> </u>		1	
位置	光	数据名		分辨	李	偏移量	备泊	-	
BYTE 1	温度采集	点 n×8-	+1 温度	£ 1°C/	/Bit	-40°€			
BYTE 2	温度采集	点 n×8-	+2 温度	£ 1°C,	/Bit	-40°€			
ВҮТЕ З	温度采集	点 n×8-	+3 温度	£ 1°C,	/Bit	-40℃			
BYTE 4	温度采集	点 n×8-	+4 温度	£ 1°C/	/Bit	-40℃			
BYTE 5	温度采集	点 n×8-	+5 温度	£ 1°C,	/Bit	-40℃			
BYTE 6	温度采集	点 n×8-	+6 温度	£ 1°C/	/Bit	-40°€			
BYTE 7	温度采集	点 n×8-	+7 温度	£ 1°C/	/Bit	-40°€			
BYTE 8	温度采集	点 n×8-	+8 温度	£ 1°C,	/Bit	-40℃			_

最后一帧温度不足8字节的填充FF

## 4.16 电池组全部单体电压信息 (用于远程监控仪表不作显示)

#### 4.16.1 电池组全部单体电压极值信息 ID:0x187F17F3

发送节点	接受节点				周期						
				0x18							
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	Р	PS	SA	200ms		
系统		6	0	0	127	2	23	243			
数据域											
位置		数据名 分辨率 偏移量					备注				
BYTE 1	最高单体	电压序列号低字节 1 0							0-500		

BYTE 2	最高单体电压序列号高字节			
BYTE 3	最高单体电压低字节	0. 001V	OV	Max cell Voltage
BYTE 4	最高单体电压高字节			
BYTE 5	最低单体电压序列号低字节	1	0	0-500
BYTE 6	最低单体电压序列号高字节			
BYTE 7	最低单体电压低字节	0. 001V	OV	Min cell Voltage
BYTE 8	最低单体电压高字节			

#### 4.16.2 电池组全部单体电压信息 ID:0x188017F3

发送节点	接受节点				周期			
XZ II.M	322 P.M			0x188	8017	F3		
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms
系统		6	0	0	128	3 23	243	
				数据	域		•	•
位置	<b>*</b>	数据名		分辨	率	偏移量	备注	
BYTE 1	第1节单	体电压值	氏字节	0, 0	0. 001V			
BYTE 2	第1节单	体电压高	高字节		- 0.0011			
BYTE 3	第2节单位	体电压值	氏字节	0.0	01V	OV		
BYTE 4	第2节单位	体电压高	高字节					
BYTE 5	第3节单位	体电压值	氏字节	0.0	0. 001V			
BYTE 6	第3节单	体电压高	高字节					
BYTE 7	第4节单位	体电压值	氐字节	0.0	01V	OV		
BYTE 8	第4节单	体电压高	高字节					

#### 4.16.2 电池组全部单体电压信息 ID:0x18 (??) 17F3

发送节点	接受节点	ID	周期
		0x18 (??) 17 F3	

电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms
系统	, <b>*</b> -	6	0	0	128+n	23	243	
				<u></u> 数据	<u> </u> 域			
位置		数据》	名		分辨率	偏	移量	备注
BYTE 1	第 4×n+1	节单体	电压低	(字节	0. 001V		OV	
BYTE 2	第 4×n+1	节单体	电压高	高字节				
BYTE 3	第 4×n+2	节单体	电压低	长字节	0. 001V		OV	
BYTE 4	第 4×n+2	节单体	电压高	寄字节				
BYTE 5	第 4×n+3	节单体	电压低	长字节	0. 001V		OV	
BYTE 6	第 4×n+3	节单体	电压高	事字节				
BYTE 7	第 4×n+4	节单体	电压低	长字节	0. 001V		OV	
BYTE 8	第 4×n+4	节单体	电压高	事字节				

#### 4.16.3 电池组全部单体电压信息 ID:0x18A917F3

发送节点	接受节点				ID			周期			
				0x18/	A917 F3						
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms			
系统		6	0	0	128+41	23	243				
位置		数据名	名		分辨率	偏和	多量	备注			
BYTE 1	第 4×n+1	节单体	电压低	长字节	0. 001V		OV	第 165 节单体电压			
BYTE 2	第 4×n+1	节单体	电压高	事字节							
BYTE 3	第 4×n+2	节单体	电压低	长字节	0. rdt00		OV	第 166 节单体电压			
BYTE 4	第 4×n+2	节单体	电压高	事字节	1V						
BYTE 5	第 4×n+3	节单体	电压低	长字节	0. 001V		OV	第 167 节单体电压			
BYTE 6	第 4×n+3	节单体	电压高	高字节							
BYTE 7	第 4×n+4	节单体	电压低	长字节	0. 001V		OV	第 168 节单体电压			

BYTE 8	第 4×n+4 节单体电压高字节		

最后一帧温度不足8字节的填充FF

## 4.17 电池组基本信息 1(厂家容量) ID: 0x18F20CF3

发送节点	接受节点				ID				周期
次之 F M	13.2 F.M.			0x18F	F20C 1	F3			) HJ /91
电池管理	 广播	Р	R	DP	PF		PS	SA	5S
系统	, 414	6	0	0	0 242		12	243	
				数据	域				
位置	<b>米</b>	数据名				偏移	:量	备注	
BYTE 1	动力电池生	生产厂				01 国轩\02 沃特玛\03 普 莱德\04\05 上海航天\06 微宏\07 天津力神\08 中 航\09 LG (海博思创) \10 盟固力\11 CATL\12 三星 (海博思创)\13 拓 邦\14 比克\15 创源\16 国 能\17 新中 其他厂家代号首次使用需 要确认			
BYTE 2	动力电池组	组额定律	量容	5Ah		0A	h		
BYTE 3	动力电池统	<b>组</b> 额定	电压	5V		0	V		
BYTE 4	充电次数位	低字节		1/Bi	/Bit 0		)	数据范 0~6553	围 0~FFFF,有效值
BYTE 5	充电次数	高字节							充满计数为 1 次
BYTE 6	Bit8 5	电池材	·料	1		0			发铁锂 02 锰酸锂 03 ! 04 三元材料;
	电池组生	辛日期	(月)	1月 /Bit	1月 0 /Bit				
BYTE 7	电池组生	产日期	(年)	1年		2000	)	01 即分	5 1+2000=2001 年

		/Bit	
BYTE 8	BMS 程序版本	0. 1	如 0x0B 版本信息为 0x0B ×0. 1=1.1。版本号即为 V1.1

## 4.18 电池组基本信息 2(序列号) ID:0x18F221F3

发送节点	接受节点					周期		
	\$350 T 7			0x18F	F221 F3			, ,,,,
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	5s
系统	/ 1ш	6	6 0 0		242	33	243	
位置		数据	名		分辨率	偏	多量	备注
BYTE 1	BIT 1-4	序列号	号第一	位	1			无效字节置 00
	BIT 5-8	序列号	号第二	位	1			
BYTE 2	BIT 1-4	序列号第三位			1			
	BIT 5-8			序列号第四位				
BYTE 3	BIT 1-4	序列号	号第五	位	1			
	BIT 5-8	序列与	号第六	位	1			
BYTE 4	BIT 1-4	序列号	号第七	位	1			
	BIT 5-8	序列号	号第八	位	1			
BYTE 5	BIT 1-4	序列号	号第九	位	1			
	BIT 5-8	序列号	号第十	位	1			
BYTE 6	BIT 1-4	序列号	号第十	一位	1			
	BIT 5-8	序列号	号第十	二位	1			
BYTE 7	BIT 1-4	序列与	号第十	三位	1			

	BIT 5-8	序列号第十四位	1	
BYTE 8	BIT 1-4	序列号第十五位	1	
	BIT 5-8	序列号第十六位	1	

注: 此帧只远程终端接受, 仪表不做处理

## 4.19 电池组基本信息 3(总能量) ID:0x18F222F3

发送节点	接受节点				周期					
200 T- MM	32 P. M.		0x18F222 F3					7.4794		
电池管理	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	5s		
系统	,	6	0	0	242	34	243			
	数据域									
位置		数据名				偏移 量	备注			
BYTE 1 3	电池组累	计输出的	<b></b> 能量		1KWh	0				
BYTE 4 6	电池组累动回馈)		(不含	制	1KWh	0				
BYTE 7	预留置 FF									

注: 此帧只远程终端接受, 仪表不做处理

# 4.20 电池组充电状态(此帧只在充电过程中发出)ID 0x18F20DF3

发送节点	接受节点				周期			
电池管理 系统	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms
<b>系</b> 统		6	0	0	242	13	243	

	数据域								
位置	数据名	分辨率	备注						
BYTE 1	充电电流低字节	0. 1A	放电方向为正, 充电方向为负。						
BYTE 2	充电电流高字节	(偏移- 3200A)	数据范围 0 <sup>~</sup> FFFF,有效 值:- 3200 <sup>~</sup> 3353.5A						
BYTE 3	充电电压低字节	0.02V(偏移							
BYTE 4	充电电压高字节	0V)							
BYTE 5	最高 单体电压低字节	0.001V(偏							
BYTE 6	最高 单体电压高字节	移 OV )							
BYTE 7	最低 单体电压低字节	0.001V(偏							
BYTE 8	最低 单体电压高字节	移 0V							

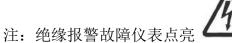
注: 此帧 BMS 只在充电过程中发出(放电过程禁止发出),用于后台监控平台使用,仪表不做显示状态。

## 4.21 绝缘检测仪 ID:0x18FF2B49

如 BMS 主控集成绝缘检测功能,则由 BMS 主控发出,ID 不变

发送节点	接受节点				ID			周期		
			0x <b>18FF2B 49</b>							
电池管理		Р	R	DP	PF	PS	SA	1S		
系统		6	0	0	255	43	73			
	数据域									
位置	数扫	居名		分辨	分辨率  备注					
	Bit8 7	保留								
BYTE 1	Bit6 5	绝缘出 报警》						E常,01:二级告警 /V,10:一级告警 /V		

	Bit4 1	绝缘监测仪 状态字节		0001:表示正在自检, 0010:工作正常,0100: 接线故障,0101:高压正 极对地绝缘电阻较小, 0110:高压负极对地绝缘 电阻较小, 0111:设备故障
BYTE 2	绝缘电阻高字	节	1KΩ/Bit	偏移 0
BYTE 3	绝缘电阻低字	节	·	
BYTE 4	电池电压高字	节	1V/ Bit	偏移 0
BYTE 5	电池电压低字	节		
BYTE 6	保留			置(0x00)
BYTE 7	保留(0x00)			置(0x00)
BYTE 8	Life 信号		1/Bit	偏移 0; 0~255 循环计数



如绝缘检测仪掉线, 仪表需进行报警提示

## 4.22 BMS 充电过程外发 VIN 信息要求

BMS 接受第九项远程终端外发的 VIN 信息,与本地存储的 VIN 比对更新后,在充电握手 阶段发给给充电桩车辆 VIN 信息。

# 五:整车控制器(VCU)协议

## **5.1 整车控制器状态信息 1 ID:**0x18F101D0

发送节点	接受节点				ID			周期			
	<b>技文</b> F M			0x18F	7101 D0			, HJ /9J			
VCU	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms			
	/ 1ш	6	0	0	241	1	208				
	数据域										
位置	Bit		数	据名		长度		备注			
	Bit8 7	整车制	念			2Bit		00 WAIT 01 READY 10 拖车模式			
BYTE 1	Bit6 5	系统工	<b>五锁状</b>	态		2Bit		00 没有互锁 01 充电互锁 10 后舱门互锁 11 乘客门互锁			
	Bit4 3	VCU 自	检状态	25		2Bit		00 正在自检 01 自检成功 10 VCU 自检失败			
	(此为	代态同日	代态命令 时作为 E 的回复)	BMS 请	2Bit		00 闭合 01 切断 10 11 未定义				
BYTE 2	车辆速度位	低字节				1/256	Km/h	偏移 0 Km/h			
ВҮТЕ З	车辆速度	高字节				-, - 5 5		, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,			
BYTE 4	Bit5-8	保留						置 0			
DIIL T	Bit4			离合器》	伏态			0:分开;1:闭合			

	Bit3 1	档位状态		000 空档 001 倒档       010 D1 011 D2       100 D3 101 D4       110 D5 111 D6
	Bit8 4 Bit3	保留 VCU can 通信		置 0 0 正常 1 报警
BYTE 5	Bit2	故障 变速器故障		0 正常 1 报警
驱动系统典 型故障状态	Bit1	VCU 故障(与		0 无故障
		MCU 故障点亮 同一个符号 片)		1 系统故障
BYTE 6	VCU 系统故障码(故障 申请编制)	代码表需统一		范围 0-255: 0 无故障 1-50 一级故障 51-150 二级故障 151-255 三级故障
BYTE 7	Bit4 8 Bit1 3	车辆运行模式		保留置 0 001 纯电 010 混 动; 011: 燃油; 100 异常; 111 无 效
BYTE 8	LIFE 信号		分辨率 1/Bit	偏移 0; 0~255 循环计数

注:

1. 驱动系统的所有故障(含 MCU 故障)仪表上点亮 (红色)

- 2. 如出现互锁状态仪表在首页上采用文字提示
- 3. 直驱系统发送 D1 档; 带变速箱的直接显示 D\*
- 4. VCU、MCU、BMS 自检成功,并且无一级故障,钥匙拧到 START 档后,持续发出 Ready 信号。
- 5. BYTE5 故障内容需在仪表首页进行显示,故障码在仪表首页显示,故障码表所有供应 商统一故障码表,表格由金龙统一编写外发

6. BMS 接触器状态命令为 BMS 接触器控制命令,默认发 00,故障状态按照控制策略要求 发 01

## 5.2 整车控制器状态信息 2 ID:0x18F103D0

发送节点	接受节点				周期			
				0x18	F103 D0	)		
VCU	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms
	/ јш	6	0	0	241	3	208	
				数据	域			
位置		数	据名			分辨率	<u> </u>	备注
BYTE 1	VCU 版本信	言息				分辨率 0.1/Bit		如 0x0B 版本信息 为 0x0B× 0.1=1.1。版本号 即为 V1.1
BYTE 2 BYTE 3	续航里程位 续航里程行					0.125Km/Bit 偏移(		偏移 O Km
BYTE 4	油门踏板料	伏态				0.4%/	Bit	偏移 0
BYTE 5	制动踏板》	<b></b>					Bit	偏移 0
BYTE 6	百公里平均	匀电耗				1Kwh/	′100Km	偏移 0
BYTE 7 8	保留							置肝

## **5.3VCU 使能控制 ID:**0x18F105D0

发送节点	接受节点				周期			
VCU	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms
		6	0	0	241	5	208	

	数据域								
位置		数据名	分辨率	备注					
BYTE 1	Bit8 7	预留		置 0					
	Bit1	油泵使能		0 关机 1 开机					
BYTE 2	Bit8 7	预留		置 0					
	Bit1	气泵使能		0 关机 1 开机					
BYTE 3	Bit8 7	预留		置 0					
	Bit1	DC/DC 使能		0 关机 1 开机					
BYTE 4	Bit8 7	预留		置 0					
	Bit1	空调使能		0 关机 1 开机					
BYTE 5 8		保留		置 FF					

## **5.4 高压柜状态信息 ID:**0x18F106D0

发送节点	接受节点				周期				
	5,52 ; ,	0x18F106 D0						, ,,,,	
VCU	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms	
	, <b>4</b> H	6	0	0	241	6	208		
数据域									
位置		数	据名			分辨率	Š	备注	
BYTE 1	VCU 接触品	<b>客控制</b> 命	7令					见附表 2(此状态 为 VCU 控制接触 器的命令,如采 用线控,can 状态 与线控状态保持 一致)	
BYTE 2	VCU 接触器	<b></b>	态					见附表 2 部分项目接触器 不是由 VCU 控制	

		(如:接触器可
		由 4 合 1 或 BMS
		来控制)则需要
		汇总4合1反馈
		的接触器状态到
		比表格中
BMS 接触器闭合状态		见附表 1 <mark>此状态</mark>
		仅应用于 VCU 控
		制(电池总正、
		总负、充电等接
		触器)需发送此
		状态
保留		置 FF
	BMS 接触器闭合状态 保留	



注: 主电机继电器断开状态仪表点亮

#### 附表 1

位定义(Byte 5)									
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1		
电池 <mark>总</mark> 负接触 器	充电接 触器 1 负	电池 <mark>总</mark> 正接触 器	充电接 触器 1 正	充电接 触器 2 负	充电接 触器 2 正	加热接触器正	加热接触器负		
1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合		

注: 如高压盒只有总负接触器,外发的总正状态与总负一致,反之亦然

#### 注:

1) 纯电车: 预充接触器 1/主电机接触器 1 为默认驱动电机(单电机只发送电机 1 状态,电机 2 默认发 0)

预充接触器 2/主电机接触器 2 为双电机驱动电机 2 状态

2) 混动车: 预充接触器 1/主电机接触器 1 为驱动电机 预充接触器 2/主电机接触器 2 为发电机

#### 附表 2

	位定义 (Byte 5)											
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1					
预留	预留	除霜接 触器	附件接 触器	主电机接触器	主电机 接触器	预充接 触器 2	预充接 触器1					
置 0	置 0	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	2 1 闭合 0 断开	1 1闭合 0断开	1 闭合	1 闭合					

# 六: 电机控制器(MCU)

注: 电机控制器不在整车网络的,由整车控制器发至整车网络 ID 不变

#### 6.1 电机控制器状态信息 1 ID:0x18F501F0

					ID	TD									
发送节点	接受节点					周期									
				0x18l											
VCU	 广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms							
VCU	) 1亩	6	0	0	100005										
			1	数据	 域										
位置		数	[据名		备注										
BYTE 1	电机温度				偏移-40℃										
BYTE 2	电机控制制	器温度				1℃/B	it	偏移-40℃							

BYTE 3	驱动变频器母组	<b></b>					
		N. I. E. N. II.	1V/Bit	;	偏移 0V		
BYTE 4	驱动变频器母组	<b></b>					
BYTE 5	保留			-	置 FF		
	Bit7-8	预留					
BYTE 6	Bit6-3	MCU 状态(第6到第	准备 1000	;关	闭 0100; 电制动		
(电机控制		3位定义)	1010 驱动 1001				
系统状态)	Bitl 2	MCU 自检状态	00 自检中				
			01 自检成				
			10 自检失	败			
	Bit8	MCU 故障状态(与 VCU	0 无故障				
		故障点亮同一个符号	1系统故障	章			
		片)	436				
			C:3				
-	Bit7	保留	置 0				
BYTE 7(驱	Bit6	MCU 通讯故障报警	0 正常 1 报警				
动系统典型	Bit5	电机温度报警	0 正常 1	报警	Ç		
故障)	Bit4	电机控制器温度报警	0 正常 1 报警				
	Bit3	短路、过流报警	00 无故障 ≥500A)	01	故障报警(相电流		
	Bit2	电机控制器欠压报警	0 正常 1	报警	ζ		
	Bit1	电机控制器过压报警	0 正常 1	报警	Ç.		
		、码(BYTE6 无法表示	1/Bit		范围 0-255:		
D		故障代码表需统一申			0 无故障		
BYTE 8	请)				1-50 一级故障		
					51-150 二级故障		
					151-255 三级故障		

注: 1. 电机过温报警仪表点亮

2. MCU 任何故障 BYTE 7, Bit8 均需置 1

3. BYTE7 故障内容需在仪表首页进行显示;故障码在仪表首页显示,故障码表所有供应 商统一故障码表,表格由金龙统一编写外发

### 6.2 电机控制器状态信息 2 ID:0x18F502F0

发送节点	接受节点				ID			周期
22 P.M.	322 P.M.			0x18	F502 F0	)		7.4794
VCU	 广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms
700	/ 1⊞	6	0	0	245	2	240	Tooms
位置		数	<u> </u>	备注				
BYTE 1	驱动电机车	专速低气	字节			1Rpm/Bit		偏移 0
BYTE 2	驱动电机车	专速高气	字节			_ Tripin	, DI 0	ا کاریوال
BYTE 3	驱动电机扫	丑矩低气	字节			1Nm/Bit		偏移
BYTE 4	驱动电机	丑矩高气	字节				, 1010	-2000NM
	驱动电机工	力率						偏移-200KW
BYTE 5 6						1kw	/bit	范围
								-200KW~200KW
BYTE 7 8	变频器母组	线电流		0. 1A		偏移		
						0. In		−3200A

### 6.3 电机控制器状态信息 3 ID:0x18F503F0

发送节点	接受节点					周期		
VCU	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	100ms
	, 1щ		0	0	245	3	240	
			数据域					
位置		数	据名		Š	备注		

BYTE 1	电机输出电压低字节	1V/bit	偏移 0V
BYTE 2	电机输出电压高字节		
BYTE 3	电机相电流低字节	0.1A/bit	偏移 0A
BYTE 4	电机相电流高字节		
BYTE 5-8	保留		置吓

# 七: 高压附件控制器(发送)

#### 7.1 四合一状态 0x0CF606A6

发送节点	接受节点				ID			周期	
// P // //	13.2 F.M.			0x0C	F606 A6	;		7-1791	
四合一	广播	Р	R	DP	PF	PS SA		100ms	
	/ <b>1</b> m	3	0	0	246	0	160	100m5	
		l							
位置		数	<u> </u>	备注					
	Bit8-7	接触	性器故障	章报警		1		00 正常 01 报警	
	Bit6-5	自核	金状态					00 自检中	
BYTE 1							1	01 自检完成	
								10 自检失败	
	Bit 4-1	生命	育信号					0-F	
BYTE 2	BMS 接触器	界状态反	<b>泛</b> 馈					附表 1	
BYTE 3	VCU 接触器	界状态反	<b>泛</b> 馈			附表 2			
BYTE 4-8	预留置 FF								

注: 4 合 1 的上电指令 收 BMS 电池基本信息 2 ID:0x18F202F3 中接触器控制命令的控制 VCU 高压柜状态信息 ID:0x18F106D0 中接触器控制命令的控制

#### 附表1

位定义(Byte 5)									
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1		

电池总	充电接	电池总	充电接	充电接	充电接	加热接	加热接
负接触	触器1	正接触	触器1	触器 2	触器 2	触器正	触器负
器	负	器	正	负	正		
1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合	1 闭合	1 闭合	1 闭合 0 断开	1 闭合 0 断开	1 闭合

注: 如高压盒只有总负接触器,外发的总正状态与总负一致,反之亦然

#### 注:

1) 纯电车: 预充接触器 1/主电机接触器 1 为默认驱动电机(单电机只发送电机 1 状态,电机 2 默认发 0)

预充接触器 2/主电机接触器 2 为双电机驱动电机 2 状态

2) 混动车: 预充接触器 1/主电机接触器 1 为驱动电机

预充接触器 2/主电机接触器 2 为发电机

#### 附表 2

	位定义(Byte 5)											
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1					
预留	预留	除霜接触器	附件接 触器	主电机接触器2	主电机 接触器 1	预充接 触器 2	预充接 触器 1					
置 0	置 0	1 闭合	1 闭合	1 闭合	1 闭合 0 断开	1 闭合	1 闭合					

### 7.2 助力油泵发送报文状态 ID 0x0CF601 A0

发送节点	接受节点				ID			周期	
	0,52,7,			0x0Cl	F601 A0			, ,,,,	
油泵	广播	Р	R	DP	PF	PS SA		500ms	
III A	和水 ) 抽		0	0	246	1	160		
		1	ı	数据	域	1	1		
/). IIII		18/	.10 6			\\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\	<del></del>	by N.	
位置		数	据名			分辨率		备注	
BYTE 1	油泵 DC/A	C 输出E	电压低台	字节		0.1V/bit		偏移 0V	
BYTE 2	油泵 DC/A	C 输出E	电压高4	字节					
BYTE 3	油泵 DC/A	C 输出E	电流低台	字节		0. 1A	/bit	偏移 0A	
BYTE 4	电机温度					1℃/B	it	偏移-40℃	
BYTE 5	油泵 DCAC	状态及	故障					附表 5	
BYTE 6 7	保留							置 FF	
BYTE 8	DC/AC Lit	fe 信号				1/	bit	0-255	

附表 5:

	位定义(Byte:5)											
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1					
0 停机 1 缺相	0 正常 1 短相	0 正常 1 输入 过压	0 正常 1 输入 过流	0 正常 1 控制 器过温	0 正常 1 Can 故障	00 READY 10 控制器; 11 未定义						

注: can 故障为检测不到 can 信号

### 7.3DC/DC 发送报文状态 ID 0x0CF602 A1

发送节点	接受节点	ID	周期
XZFM	1X X 17 m	0x0CF602 A1	7-1791

DCDC	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	500ms
		3	0	0	246	2	161	
			·	数据	或	l		
位置		数	据名			分辨率	Š	备注
D.V.	Bit8 6	保留						置 0
BYTE 1	Bit2 1	DCDC I	作状态	;				00 READY 01 运行
								10 故障 11 未定义
BYTE 2	DC/DC 实印	寸输出电	L流	0.5A/ Bit		偏移 0A		
BYTE 3	DC/DC 实图	寸输出电	压			0. 5V/I	Bit	偏移 0V
BYTE 4	DC/DC 本位	本温度				1°C/B:	it	偏移-40℃
BYTE 5	DCDC 状态	DCDC 状态及故障						见附表 6
BYTE 6	DCDC 母线	DCDC 母线电压低字节						
BYTE 7	BYTE 7 DCDC 母线电压高字节							
BYTE 8	DCDC Life	e信号						0-255

附表 6:

	位定义 (Byte:5)							
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1	
0 正常 1 输出 欠压	0 正常 1 输出 过压	0 正常 1 输入 欠压	0 正常 1 输入 过压	0 正常 1 输入 过流	0 正常 1 本体 过温	0 正常 1 硬件 故障	0 正常 1 Can 故障	

注: can 故障为检测不到 can 信号

## 7.4 气泵发送报文状态 ID 0x0CF603 A2

发送节点	接受节点		1D 0x0CF603 A2					周期
气泵	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	500ms
		3	0	0	246	3	162	

	数据域		
位置	数据名	分辨率	备注
BYTE 1	气泵 DC/AC 输出电压低字节	0.1V/bit	偏移 0V
BYTE 2	气泵 DC/AC 输出电压高字节		
BYTE 3	气泵 DC/AC 输出电流低字节	0.1A/bit	偏移 0A
BYTE 4	保留		
BYTE 5	气泵 DC/AC 状态及故障		附表 7
BYTE 6	气泵温度	1℃/Bit	偏移-40℃
BYTE 7	保留		置 FF
BYTE 8	DC/AC Life 信号	1/bit	0-255

附表 7:

	位定义(Byte:5)								
Bit_8	Bit_7	Bit_6	Bit_5	Bit_4	Bit_3	Bit_2	Bit_1		
0 停机 1 缺相	0 正常 1 短相	0 正常 1 输入 过压	0 正常 1 输入 过流	0 正常 1 控制 器过温	0 正常 1 Can 故障	00 READY 10 控制器i 11 气泵油i	故障		

注: can 故障为检测不到 can 信号

## 7.5 空调控制报文状态 ID 0x0CF605 A4

发送节点	接受节点	ID						周期
				0x18F	F605 A4			
触摸屏	空调	Р	R	DP	PF	PS	SA	500ms
,		3	0	0	246	5	164	
			数据域					
位置		数	据名			分辨率	Š	备注

BYTE 1	空调运行命令	00 停机	
BYTE 2	设定温度	0.5℃/Bit	偏移 -40℃
BYTE 3	风速档位	1/bit	(暂定3级)
BYTE 4	新风模式	00 内循环 01 外循环	
BYTE 5	工作模式	00 扫风 01 制冷 02 制热	
BYTE 6 7	保留		
BYTE 8	Life 信号	1/bit	0-255

## 7.6 空调报文状态 ID 0x0CF604 A3

发送节点	接受节点	ID						周期
				0x18	F604 A3			
空调	触摸屏	Р	R	DP	PF	PS	SA	500ms
		3	0	0	246	4	163	Joonis
				数据	域	1		
位置		数	据名			分辨率	<u> </u>	备注
BYTE 1	空调运行	犬态				00 待机		
DITE 1						01 5	开机	
BYTE 2	室内(回)	凤口) 溢	且度			0.5℃/Bit		偏移
						0.00	<i>)</i> <b>, D1</b> 0	-40°C
BYTE 3	风速档位					1/bit		(暂定3级)
BYTE 4	新风模式					00 内征		
							盾环	
BYTE 5	工作模式						<b></b> 目风	
						01 f	制冷	

		02 制热	
BYTE 6	室外温度	0.5℃/Bit	偏移
BYTE 7	空调故障码	1/bit	-40 ℃ 1-255
BYTE 8	Life 信号	1/bit	0-255

#### 故障码表格:

故障码	故障内容	故障码	故障内容
1	系统高压力报警	13	
2	系统低压力报警	14	冷凝风机过流
3	系统排气高温报警	15	冷凝风机过载
4	变频器欠压	16	冷凝风机过热
5	变频器过压	17	冷凝风机变频器故障
6	室外温度传感器故障	18	压缩机过流
7	回风温度传感器故障	19	压缩机过载
8	蒸发风机过流	20	压缩机过热
9	蒸发风机过载	21	压缩机变频器故障
10	蒸发风机变频器过热	22	PLC 与操纵器通信故障
11	蒸发风机变频器故障	23	PLC 与变频器通信故障
12		24	高压绝缘故障

# 八: 仪表

## 8.1 车辆状态信息 ID:18F40117

发送节点	接受节点	ID	周期
		0x18F401 17	

仪表	 广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	200ms			
IX 1X	/ 1田	6	0	0	244	1	23	2001115			
数据域											
位置		数	据名			分辨率	₹	备注			
BYTE 1	低压电池	电压					7/Bit 多OV)				
	车辆状态	1		Bit8		右转[	句状态	0 无效 1 有效			
			-	Bit7		左转[	句状态	0 无效 1 有效			
			-	Bit6		示廓炉	丁状态	0 无效 1 有效			
BYTE 2			<u>-</u>	Bit5		STAR	[ 信号	0 无效 1 有效			
DITE 2			-	Bit4		ON 档信号		0 无效 1 有效			
			-	Bit3		后舱门状态		0 关门1 开门			
			-	Bit2		前门状态		0 关门1 开门			
		Bit1						0 关门1 开门			
	仪表报警;	伏态		Bit8 5		保留		置 0			
			-	Bit4		ST0P	状态	0 无效 1 报警			
BYTE 3			=	Bit3		手刹	状态	0 无效 1 有效			
			-	Bit2		前气质	玉报警	0 无效 1 报警			
			-	Bit1		后气压报警		0 无效 1 报警			
BYTE 4	前制动储	气筒气压	Ē			4 千帕/位		偏移 0 千帕			
BYTE 5	后制动储	气筒气压	Ē			4千1	帕/位	偏移 0 千帕			
	车辆状态	2		Bit8-4		预	(留	置 0			
BYTE 6				Bit3		近	<b>光</b> 灯	0 无效 1 有效			
DITE 0				Bit2		远为	<b>光</b> 灯	0 无效 1 有效			
				Bit1		制动灯状态		0 无效 1 有效			
BYTE 7 8	预留置 FF										
上						<u> </u>		1			

注:

#### 8.2 车辆里程信息 ID:18F40217

发送节点			周期							
2 C - 7	接受节点			0x18I	F402 17			, •, , , •		
仪表	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	5s		
		6	0	0	244	2	23			
数据域										
位置		数据名					<u> </u>	备注		
BYTE 1	总里程 <del>1</del>					0. 125	Km/Bit	偏移 O Km		
BYTE 5	7 保留							置 FF		
BYTE 8	仪表程序	饭本 (	). 1					如 0x0B 版本信息 为 0x0B× 0.1=1.1。版本号 即为 V1.1		

# 九: 远程终端信息

### 9.1 车辆 VIN 信息 1 ID:0x18F301F8

发送节点	接受节点	ID	周期

		0x18F301 F8									
	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	1s			
	, <b>4</b> H	6	0	0	243	1	248				
数据域											
位置		数据名			分辨率	偏移 量	备注				
BYTE1	车辆 VIN 3	车辆 VIN 第一位			1		数字字母组合,采用 ASCII 编码格式				
BYTE2	车辆 VIN 3	第二位			1			10011 AM # 2711 XV			
ВҮТЕЗ	车辆 VIN 3	第三位			1						
BYTE4	车辆 VIN 3	第四位			1						
BYTE5	车辆 VIN 3	第五位			1						
BYTE6	车辆 VIN 3	N第六位			1						
BYTE7	车辆 VIN 3	第七位			1						
BYTE8	车辆 VIN 3	第八位			1						

## 9.2 车辆 VIN 信息 2 ID:0x18F302F8

发送节点	接受节点				周期				
»«•• / ////	<i>5</i> ( <i>5</i> ( <i>7</i> )			0x18	, ,,,,				
	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	1s	
	, <b>1</b> H	6	0	0	243	2	248		
	数据域								
位置		数据名				偏移 量	备注		
BYTE1	车辆 VIN 3	车辆 VIN 第九位			1			字母组合,采用 SCII 编码格式	
BYTE2	车辆 VIN 3	第十位			1			CONTRACT OF THE PARTY	
ВҮТЕЗ	车辆 VIN 3	第十一位	Ĺ		1				

	BYTE4	车辆 VIN 第十二位	1	
-	BYTE5	车辆 VIN 第十三位	1	
	ВҮТЕ6	车辆 VIN 第十四位	1	
	BYTE7	车辆 VIN 第十五位	1	
	BYTE8	车辆 VIN 第十六位	1	

#### 9.3 车辆 VIN 信息 3 ID:0x18F303F8

发送节点	接受节点			周期							
				0x18							
	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	1s			
	,	6	0	0	243	3	248				
	数据域										
位置		数据名				偏移 量	备注				
BYTE1	BYTE1 车辆 VIN 第十七位				1		数字字母组合,采用 ASCII 编码格式				
BYTE2 8	置 FF							ののころ世内では大			

# 十: 电池箱灭火器

### 10.1 电池箱灭火器状态信息 0x18F701 F5

发送节点	接受节点	ID	周期

				0x1	8F701 F								
BMS/灭火	广播	Р	R	DP	PF	PS	SA	500ms					
器	, <del>.</del>	6	0	0	247	01	245						
	数据域												
位置	数据名				分辨率	偏移 量	备注						
BYTE1	灭火器系	灭火器系统状态				0	(=	00 正常 01 一级报警 02 二级报警 03 三级报警 (三级为最高级别)					
BYTE2	电池组号	也组号			1		此处组号为电池箱号						
ВҮТЕЗ	箱体内传	箱体内传感器工作状态					0001:表示正在自检 0010:工作正常 0011:设备故障 0100:探测到报警信息						
BYTE4	箱体内故	箱体内故障状态等级			1			00 正常 01 一级预警 02 二级预警 03 三级预警					
ВҮТЕ5	箱体内温	箱体内温度			1℃ /Bit	偏移 -40℃							
ВҮТЕ6	箱体内灭	灭火器启动状态			1	0		00: 灭火器没有启动 11: 灭火器已启动					
BYTE7	预留						置 FF						
BYTE8	LIFE				1		0-255						

注 灭火器状态报文中:字节1为整个灭火器系统的状态,各个箱体的状态ID不变,通过第2字节更改箱号进行轮播。