## Elastično valovanje

Obravnavali bomo na hitro še elastično valovanje v **neomejenem izotropnem sredstvu**. Dinamična Navierova enačba je že skoraj valovna enačba. Nekoč smo na vajah napisali Navierovo enačbo z E in  $\sigma$ . To nam bo prav prišlo tu:

$$ho\ddot{ec{u}} = rac{E}{2(1+\sigma)}igg[
abla^2ec{u} + rac{1}{1-2\sigma}
abla
abla\cdotec{u}igg]$$

Tu bomo upoštevali identiteto  $\nabla \nabla \cdot \vec{u} = \nabla^2 \vec{u} + \nabla \times \nabla \times \vec{u}$ , da se znebimo "čudnega" operatorja. Ampak ker nam Laplace tudi ne paše kaj zelo, se ga bomo tudi znebili. Spomni se **Helmholtzovega dekompozicijskega izreka**. Tu bomo storili prav to, da bomo rešitev sestavili iz brezizvirnega in brezvrtinčnega dela. Za začetek bomo pa vzeli nastavek ravnih valov:

$$ec{u}(ec{r},t) = ec{u_0} e^{i(ec{k}\cdotec{r}-\omega t)}$$

Po Helmholtzovem izreku brez izgube splošnosti razdelimo rešitev na brezizvirni del in brezvrtinčni del. Indeksa zgledata tu malo "kar nekaj", ampak verjemite, da imata sugestivni imeni.

$$ec{u} = ec{u}_T + ec{u}_L \qquad 
abla \cdot ec{u}_T = 0 \qquad 
abla imes ec{u}_L = 0$$
 $ec{u}_T = ec{u}_{T_0} e^{i(ec{k} \cdot ec{r} - \omega_T t)} \quad \Rightarrow \quad 
abla \cdot ec{u}_T = 0 = i ec{k} \cdot ec{u}_T$ 

$$ec{u}_L = ec{u}_{L_0} e^{i(ec{k}\cdotec{r} - \omega_L t)} \quad \Rightarrow \quad 
abla imes ec{u}_L = 0 = iec{k} imes ec{u}_L$$

Vidimo, da je  $\vec{u}_T$  pravokoten na  $\vec{k}$ , to je **transverzalni val**. Hkrati pa je  $\vec{u}_L$  vzporeden s  $\vec{k}$ , to je pa torej **longitudinalni val**.

Sedaj ta nastavek vstavimo v Navierovo enačbo. Rotor preživi samo transverzalni val, divergenco pa le longitudinalni. Iz do znane vektorske identitete za "ta čuden" operator lahko dobimo ven zamenjavi:

$$-
abla imes 
abla imes ec{u}_T = 
abla^2 ec{u}_T \qquad 
abla 
abla \cdot ec{u}_L = 
abla^2 ec{u}_L$$

Tako se predelana Navierova enačba glasi:

$$ho(\ddot{ec{u}}_T + \ddot{ec{u}}_L) = rac{E}{2(1+\sigma)}igg(
abla^2 ec{u}_T + rac{2(1-\sigma)}{1-2\sigma}
abla^2 ec{u}_Ligg)$$

$$ho(-\omega_T^2ec{u}_T-\omega_L^2ec{u}_L)=rac{E}{2(1+\sigma)}igg(-k^2ec{u}_T-rac{2(1-\sigma)}{1-2\sigma}k^2ec{u}_Ligg)$$

Pri danem  $\vec{k}$  sta  $\vec{u}_T$  in  $\vec{u}_L$  pravokotna, tako da lahko v vsakem primeru, tudi če bi bila časovna dela slučajno enaka, zapišemo ločeni enačbi:

$$-
ho\omega_T^2ec{u}_{T_0}=-rac{E}{2(1+\sigma)}k^2ec{u}_{T_0}\quad\Rightarrow\quad\omega_T^2=rac{E}{2
ho(1+\sigma)}k^2=c_T^2k^2$$

$$-
ho\omega_L^2ec{u}_{L_0}=-rac{E(1-\sigma)}{(1+\sigma)(1-2\sigma)}k^2ec{u}_{L_0}\quad\Rightarrow\quad\omega_L^2=rac{E(1-\sigma)}{
ho(1+\sigma)(1-2\sigma)}k^2=c_L^2k^2$$

Poglejmo si razmerje:

$$rac{c_T^2}{c_L^2} = rac{1-2\sigma}{2(1-\sigma)} \quad \Rightarrow \quad 0 \leq rac{c_T^2}{c_L^2} \leq rac{1}{2}$$

Oz. alternativen "fun fact":

$$c_T^2 = rac{\mu}{
ho} \qquad c_L^2 = rac{K + rac{4}{3}\mu}{
ho}$$

Vidimo, da za tekočine (ki imajo  $\mu=0$ ) velja:

$$c_T^2=0 \qquad c_L^2=rac{K}{
ho}=rac{1}{
ho\chi}$$

## Pregled in končne enačbe

Zaradi preglednosti zapišimo še obe valovni enačbi.

$$\ddot{ec{u}}_T - c_T^2 
abla^2 ec{u}_T = 0$$

$$\ddot{ec{u}}_L - c_L^2 
abla^2 ec{u}_L = 0$$

Vidimo, da sta neodvisni. Zaradi kompletnosti pa zapišimo še Navierovo enačbo in Hookov zakon s  $c_T$  in  $c_L$ :

$$\ddot{ec{u}} = -c_T^2 (
abla imes 
abla imes ec{u}) + c_L^2 (
abla 
abla \cdot ec{u})$$

$$\sigma_{ij}=2
ho c_T^2 u_{ij}+
ho (c_L^2-2c_T^2)u_{kk}\delta_{ij}$$