第一章 基本原理与概念

1. 系统的微观状态极其描述

微观状态的经典描写:如果子系有 r 个自由度,其微观状态需用 2r 个变量来描写,即 r 个广义坐标 q_1,q_2,\cdots,q_r 和相应的 r 个广义动量 p_1,p_2,\cdots,p_r . 子系的能量表达式一般为坐标和动量的函数:

$$\varepsilon = \varepsilon(q_1, \dots, q_r; p_1, \dots, p_r)$$

微观态的量子描写:对于现阶段的学习来说,知道下面两点就够了.

(1)微观状态是一些量子态,可以用一个或一组量子数标志, 相应的微观力学量(如能量、动量等)的取值是不连续的,或者说是

(2) 全同粒子系统·全同性原理

统计物理学研究的系统是由大量的微观粒子所组成的,而微观粒子可以分为两类:

1.全同粒子

指粒子的内禀性质(如质量、电荷、自旋等)完全相同。全同粒子组成的多粒子系统遵循全同性原理,即交换任意两个全同粒子不产生新的量子态。全同粒子是经典力学中所没有的,因为在经典力学中,粒子的轨迹是确定的,即使内禀性质相同,也可以通过粒子轨迹对粒子加以区分。

全同粒子又根据粒子自旋分为两类: 费米子和玻色子:

- 1.费米子:自旋为ħ的半奇整数倍,波函数是反对称的。费米子遵从泡利不相容原理,即不允许有两个全同的费米子处于同一个单粒子量子态。玻色子组成的子系遵从Bose-Einstein 分布。
- 2.玻色子:自旋为ħ的整数倍,波函数是对称的,玻色子不遵从泡利不相容原理。费米子组成的子系遵从Fermi-Dirac 分布。
- 2.非全同粒子

指粒子可分辨。非全同粒子构成定域子系,定域子系遵从Boltzmann分布。

2. 宏观=Avg(微观)

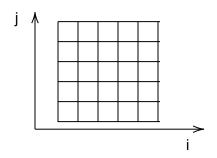
3. 等几率原理

等几率原理是平衡态统计理论的基本假设。等几率假设意味在一定条件下,各个可能出现的微观状态出现的几率都一样。直到目前为止,等几率原理仍然是一条基本假设,是平衡态统计物理学唯一的基本假设。不过,我们无需怀疑它的正确性,因为一百多年来,基于等几率原理所建立的平衡态统计理论及其一切推论,经受了实验的检验,证明了它的正确性.

4. 经典连续体系的相空间

从配分函数说开去: $Z = \Sigma_r e^{-\beta E_r}$. 我们知道配分函数实际上是遍历所有微观状态求和,那么如何离散化微观状态就成了一个关键问题。相空间则是我们用于标定微观状态的地方。此外,对于连续模型,如何离散化也是我们要考虑的问题。

EXAMPLE.1 二维伊辛模型



微观状态
$$\{S_{ij}\}$$
:
$$\begin{bmatrix} S_{11} & S_{12} & S_{13} & \dots & S_{1L} \\ S_{21} & S_{22} & S_{23} & \dots & S_{2L} \\ S_{31} & S_{32} & S_{33} & \dots & S_{3L} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ S_{L1} & S_{L2} & S_{L3} & \dots & S_{LL} \end{bmatrix}$$
,其中 $[1,L] \ni i,j,S_{ij}=\pm 1$,微观状态数:

= 2^{L^2} (共有 L^2 个sites,每个site有两种可能),能量: $H = \sum_{ij} -J(S_{ij}S_{i+1j} + S_{ij}S_{j+1})$,配分函数为 $Z = \sum_{\{S_{ij}\}} e^{\beta \sum_{ij} J(S_{ij}S_{i+1j} + S_{ij}S_{j+1})}$. 对于2D Ising Model,可以数值求解,也可以求Onsager严格解。

EXAMPLE.2 平面波量子模型



单粒子波函数: $\psi(\vec{x}) \sim e^{i\frac{2n_x\pi x}{L_x}} e^{i\frac{2n_y\pi y}{L_y}} e^{i\frac{2n_z\pi z}{L_z}}$, $n_x n_y n_z$ 标定了一个能级:

$$\varepsilon_{n_x n_y n_z} = \frac{2\hbar^2 \pi^2}{m} \left[\left(\frac{n_x}{L_x} \right)^2 + \left(\frac{n_x}{L_y} \right)^2 + \left(\frac{n_z}{L_z} \right)^2 \right]$$

令 $m_{n_x n_y n_z}$ 为能级的占据数,则一个微观状态可由所有能级的占据数组成的数组 $\{m_{n_x n_y n_z}\}$ 表示,由此可以表出配分函数:

$$Z = \sum_{r} e^{-\beta E_r} = \sum_{\{m_{n_v n_v n_z}\}} e^{-\beta \sum_{n_x n_y n_z} (m_{n_x n_y n_z} \varepsilon_{n_x n_y n_z})}$$
(1)

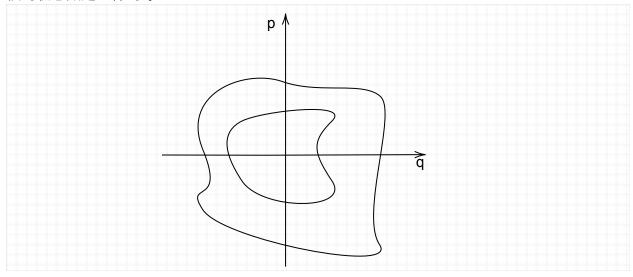
EXAMPLE.3 经典连续体系

前面两个例子中微观状态都是天然离散的,然而在经典连续体系中,若想遍历所有微观状态求和,必须对体系进行离散化。那么如何离散化?答案是sommerfeld 量子化:

$$\oint p_i dq_i = n_i h$$
(2)

其中 $(\vec{q}_1,\vec{q}_2,\ldots\vec{q}_N;\vec{p}_1,\vec{p}_2,\ldots\vec{p}_N)$,简记为 (q_i,p_i) , $i\in[1,3N]$. 直观含义是相空间中单位面

积的状态数是一样的¹。



$$\sum_r \longrightarrow \frac{1}{h^{3N}} \int d^3 \vec{q}_1 \cdots d^3 \vec{q}_N d^3 \vec{p}_1 \cdots d^3 \vec{p}_N$$

¹这里 (q_i, p_i) 是正则坐标,在正则变换下积分测度不变。