

Introduzione alle tecniche di AI

Lezione 2.a

Prof. Ing. Loris Penserini, PhD

<https://orcid.org/0009-0008-6157-0396>



Artificial Intelligence: cosa è...

L'intelligenza artificiale (AI) è la tecnologia informatica, formata da modelli logici e tecniche computazionali complesse, che consente di simulare i processi dell'intelligenza umana attraverso l'applicazione di algoritmi.

Uno degli obiettivi dell'AI è quello di creare computer in grado di pensare e agire come gli esseri umani.

Per realizzare questo obiettivo sono necessari tre componenti chiave:

- ▶ **Sistemi di calcolo**
- ▶ **Sistemi per la gestione dei dati**
- ▶ **Algoritmi e strutture dati avanzati (software)**



Machine Learning con Supervisione

esempi di applicazioni

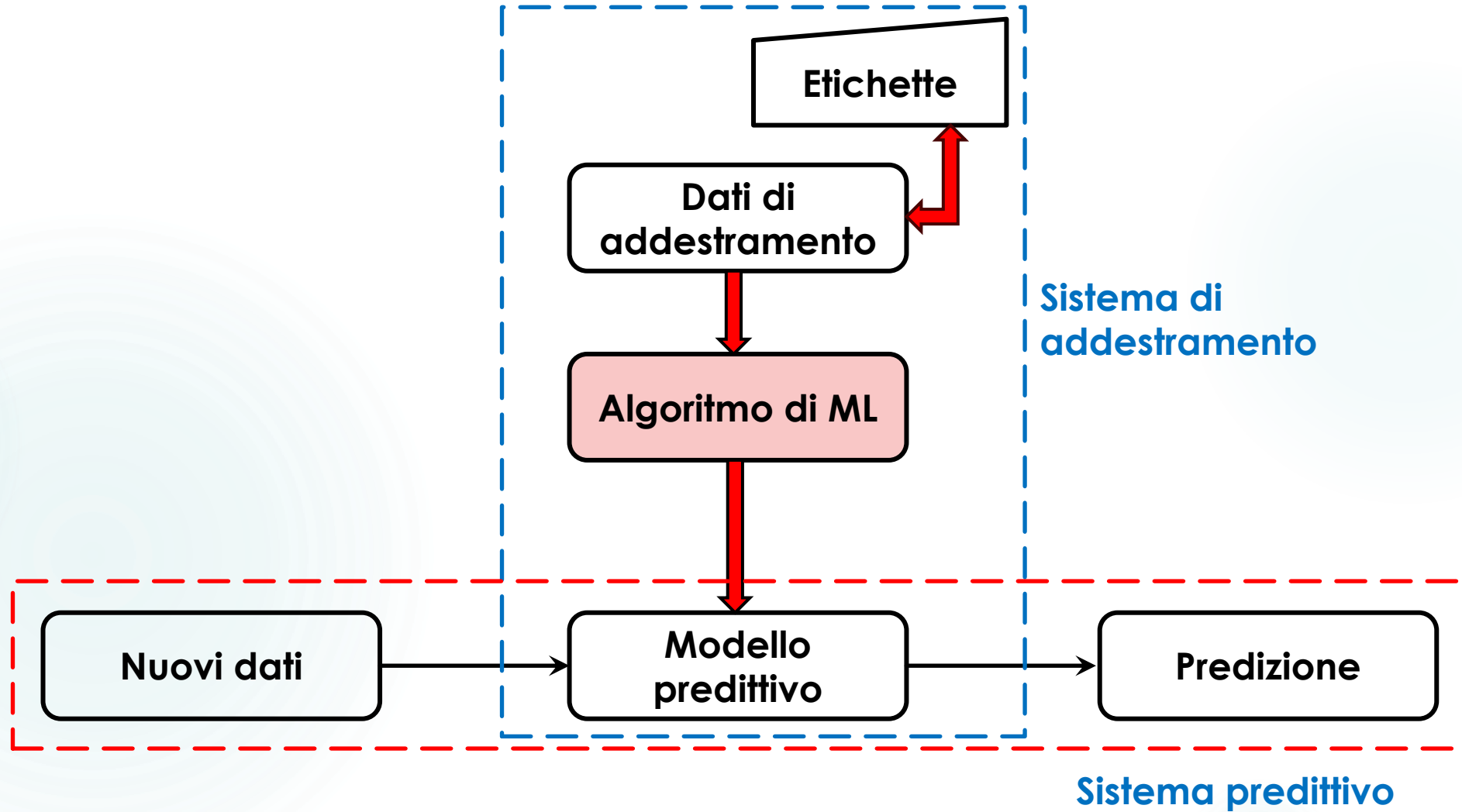
ML con Supervisione

In questi sistemi di AI, lo scopo è quello di istruire un modello a partire da dati etichettati per rendere il sistema autonomo nel fare predizioni su dati mai visti prima o futuri.

Nel caso di filtraggio di messaggi di email, come spam oppure non-spam, si procede con un corpus di messaggi di addestramento già etichettati (spam/non-spam).

Le tecniche di apprendimento con supervisione con etichette per classi discrete è chiamata anche compito di classificazione.

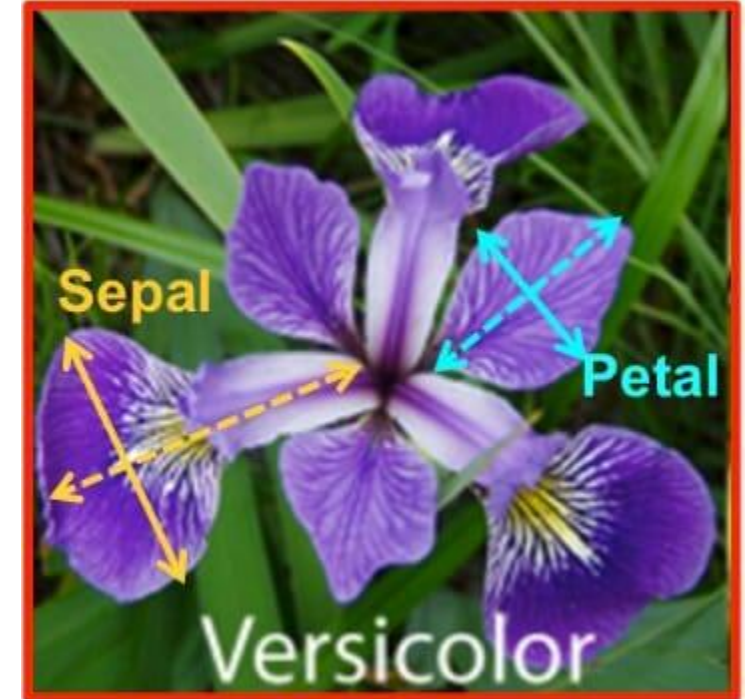
ML con Supervisione



Esempio: data set «Iris» [Raschka et al., 2020]

Costruiamo un classificatore di specie di Iris: Virginica, Setosa e Versicolor.

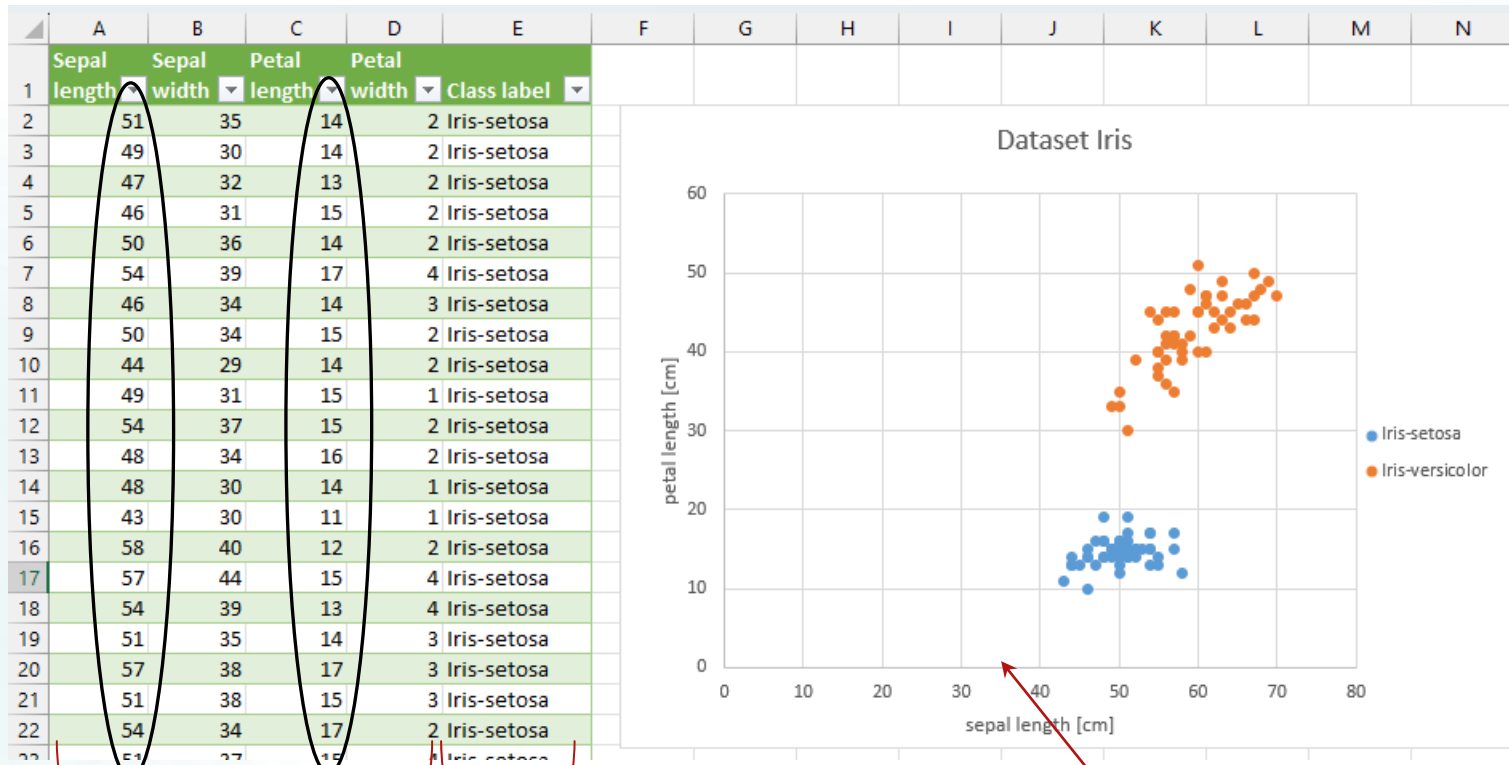
Il dataset contiene misurazioni di 150 iris delle tre specie elencate e raffigurate.



Schema del data set «Iris» [Raschka et al., 2020]

Ciascun esempio di fiore rappresenta una riga del nostro dataset e le misurazioni del fiore in cm sono organizzate in colonne, che chiameremo le caratteristiche del dataset.

Campioni
(istanze, osservazioni)



Caratteristiche o features
(attributi, misurazioni, dimensioni)

Etichette della classe → target

Distribuzione degli esempi di fiori presenti nel dataset

Definire una Terminologia per il ML

E' facile intuire che il ML è un campo molto ampio e altrettanto interdisciplinare, poiché utilizza nelle sue applicazioni tecniche e principi provenienti da altri settori di ricerca.

Per questa ragione molti termini e concetti usati nel ML potrebbero essere stati visti e studiati in altri settori.

Per cui è bene definire e condividere una terminologia anche nel settore del ML.

Terminologia

Esempio di addestramento: rappresenta una istanza (o riga/record/campione) della tabella che definisce il dataset. Sinonimo di osservazione.

Addestramento/training: Durante il training, al modello viene fornito un insieme di dati di esempio, noto come training set (o *dataset*), e l'algoritmo di apprendimento utilizza questi dati per adattare i parametri interni del modello, con l'obiettivo di fare previsioni o prendere decisioni accurate quando verrà esposto a nuovi dati.

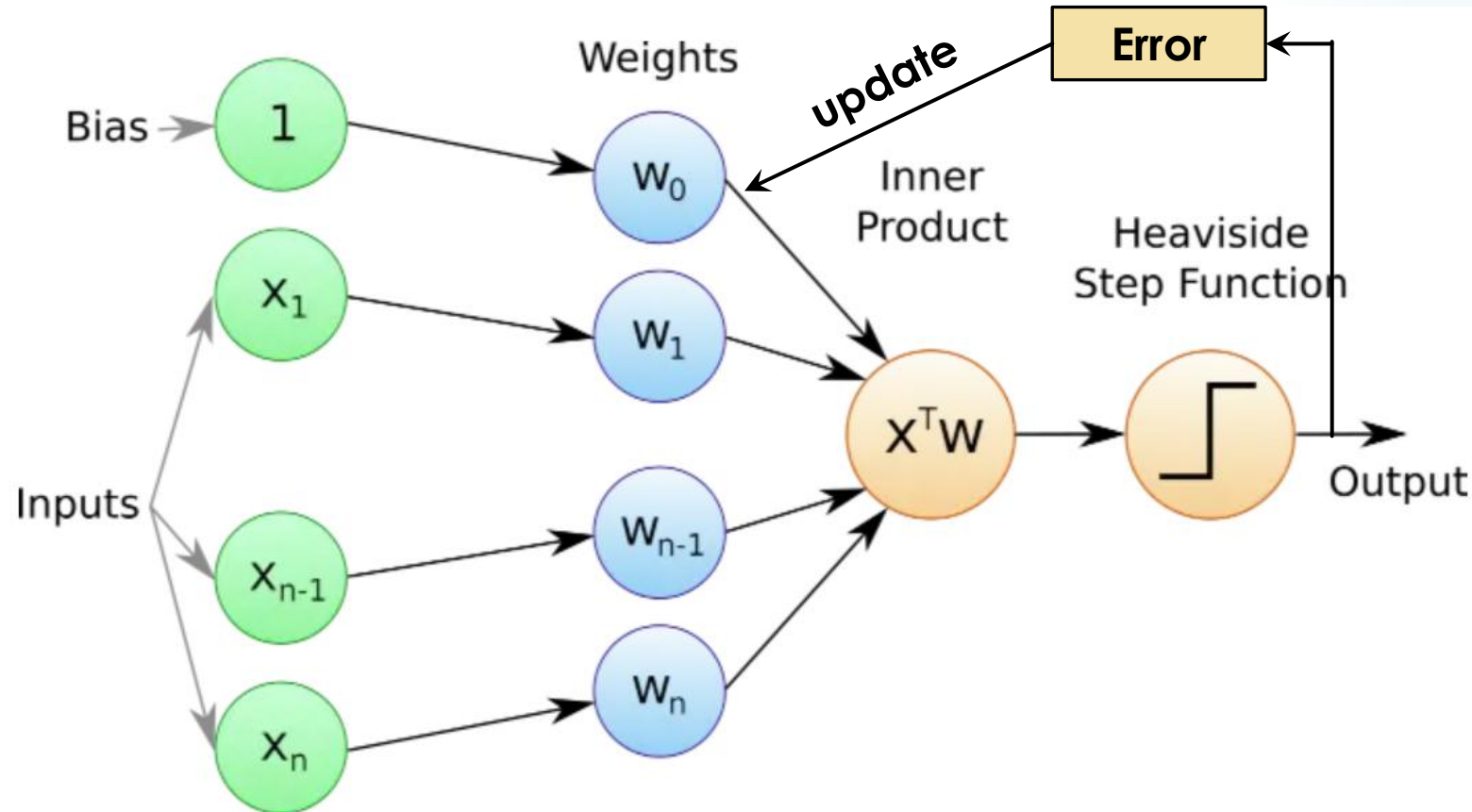
Caratteristica/features: si riferisce agli attributi o alle proprietà osservabili di un dato che vengono utilizzati per costruire un modello di apprendimento. Colonne o dimensioni nella tabella del dataset. Le features sono fornite come input a un algoritmo di machine learning e possono influenzare l'output o la previsione del modello. La scelta delle giuste features è cruciale per il successo di un modello di machine learning.

Etichetta/Target: si riferisce al valore o alla variabile che il modello deve predire o stimare. In altre parole, il target rappresenta l'uscita desiderata, la risposta corretta o la variabile dipendente in un problema di apprendimento supervisionato.

Funzione di loss/di costo: è una funzione matematica che misura quanto le previsioni di un modello siano lontane dai valori reali (o target). È uno degli elementi fondamentali per l'addestramento di un modello, poiché fornisce una metrica per valutare le prestazioni del modello.

Classificazione con «Perceptron»

Il **perceptron** è un algoritmo di **classificazione binaria** di apprendimento supervisionato, originariamente sviluppato da Frank Rosenblatt nel 1957. Classifica i dati di input in uno di due stati separati sulla base di una procedura di addestramento eseguita su dati di input precedenti.



Convenzioni notazionali

Useremo l'apice i per far riferimento all' i -esimo esempio di addestramento e il pedice j per far riferimento alla j -esima dimensione del dataset di addestramento. Lettere minuscole in grassetto per i vettori (es. $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{m \times 1}$) e lettere maiuscole in grassetto per le matrici (es. $\mathbf{X} \in \mathbb{R}^{m \times n}$). In particolare, segue che:

$x_1^{(150)}$: fa riferimento alla prima dimensione dell'esempio/istanza e alla 150-esima riga del dataset di esempi di addestramento. Nell'esempio di Iris, è il fiore *150:lunghezza del sepal*. Quindi, **ogni riga rappresenta un'istanza di** fiore e può essere scritta come vettore quadridimensionale:

$$\mathbf{x}^{(i)} \in \mathbb{R}^{1 \times 4} \quad \mathbf{x}^{(i)} = [x_1^{(i)} \ x_2^{(i)} \ x_3^{(i)} \ x_4^{(i)}]$$

Mentre ciascuna dimensione di caratteristiche è un vettore colonna 150-dimensionale,

$$\mathbf{x}^{(i)} \in \mathbb{R}^{150 \times 1} \quad x_j = \begin{bmatrix} x_j^{(1)} \\ x_j^{(2)} \\ \vdots \\ x_j^{(150)} \end{bmatrix}$$

anche le variabili target: $\mathbf{y}^{(i)} \in \mathbb{R}^{150 \times 1}$ $\mathbf{y} = \begin{bmatrix} y_j^{(1)} \\ y_j^{(2)} \\ \vdots \\ y_j^{(150)} \end{bmatrix}$ con $\mathbf{y} \in \{\text{Setosa, Versicolor, Virginica}\}$

Formalizzazione del «Perceptron»

Per un determinato esempio/istanza $\mathbf{x}^{(i)}$, si definisce una funzione decisionale $\Phi(\mathbf{z})$ che prende una combinazione lineare di determinati valori di input \mathbf{x} e un corrispondente valore di pesi \mathbf{w} , dove \mathbf{z} è il cosiddetto input della rete, per cui la somma ponderata:

$$z = w_0 \cdot x_0 + w_1 \cdot x_1 + \dots + w_m \cdot x_m = \sum_{j=0}^m w_j \cdot x_j = \mathbf{w}^T \cdot \mathbf{x}$$

$$\mathbf{w} = \begin{bmatrix} w_0 \\ \dots \\ w_m \end{bmatrix}; \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_0 \\ \dots \\ x_m \end{bmatrix} \quad \text{con } \mathbf{w}, \mathbf{x} \in \mathbb{R}^{(m+1) \times 1} \text{ vettori}$$

Se l'input di rete di un determinato esempio, $\mathbf{x}^{(i)}$, è maggiore di una determinata soglia, θ , possiamo predire la classe 1 e viceversa la classe -1:

$$\Phi(\mathbf{z}) = \begin{cases} 1 & \text{if } z \geq 0 \\ -1 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Apprendimento del «Perceptron»

Sia il neurone di McCulloch-Pitts sia il modello con soglia del perceptron di Rosenblatt si basano su una semplificazione che replica il funzionamento del neurone cerebrale, che può reagire o non reagire, cioè un **classificatore binario**. Per cui la **regola del neurone di Rosenblatt** è piuttosto semplice e si riflette sull'analogo algoritmo:

- ▶ **Inizializzare i pesi a 0 o a piccoli numeri casuali**
- ▶ **Per ogni esempio di addestramento, $x^{(i)}$:**
 - ▶ **Calcolare (predire) il valore di output, \hat{y} ;**
 - ▶ **Aggiornare i pesi**

In questo esempio l'output è l'etichetta della classe che è stata predetta dalla funzione a passo unitario (es. **setosa** o **versicolor**).

Aggiornamento con «Perceptron»

Simultaneo aggiornamento di ciascun peso w_j :

$$\mathbf{w}_j := \mathbf{w}_j + \Delta \mathbf{w}_j$$

con Δw_j aggiornamento di w_j

L'aggiornamento è calcolato con la regola d'apprendimento del perceptron:

$$\Delta \mathbf{w}_j = \eta \cdot (y^{(i)} - \hat{y}^{(i)}) \cdot x_j^{(i)}$$

dove:

η è il tasso di apprendimento (in genere varia da 0 a 1);

$y^{(i)}$ è l'etichetta effettiva della classe per l' i -esimo esempio di addestramento;

$\hat{y}^{(i)}$ è l'etichetta della classe che è stata predetta.

Esempio

Per un dataset bidimensionale l'aggiornamento sarà calcolato come segue:

$$\Delta \mathbf{w}_0 = \eta \cdot (y^{(i)} - \text{output}^{(i)})$$

$$\Delta \mathbf{w}_1 = \eta \cdot (y^{(i)} - \text{output}^{(i)}) \cdot x_1^{(i)}$$

$$\Delta \mathbf{w}_2 = \eta \cdot (y^{(i)} - \text{output}^{(i)}) \cdot x_2^{(i)}$$

Per cui si vuol far notare che non si ricalcola l'etichetta predetta, prima che tutti i pesi siano stati aggiornati.

Project Work

Utilizzando l'architettura del Perceptron, prima illustrata, formulare i due possibili scenari di: **predizione corretta** e di **predizione errata** evidenziando come variano i pesi.

Considerare:

- ▶ il tasso di apprendimento $\eta = 1$
- ▶ valore di input $x_j^{(i)} = 0,5$
- ▶ $\Delta w_j ??$

PW: Regola di Apprendimento

Nei due scenari in cui il perceptron predice correttamente l'etichetta della classe, i pesi rimangono immutati, in quanto i valori di aggiornamento sono uguali a 0:

$$y^{(i)} = -1, \hat{y}^{(i)} = -1, \Delta \mathbf{w}_j = \eta \cdot (-1 - (-1)) \cdot x_j^{(i)} = 0$$

$$y^{(i)} = 1, \hat{y}^{(i)} = 1, \Delta \mathbf{w}_j = \eta \cdot (1 - 1) \cdot x_j^{(i)} = 0$$

Al contrario, nel caso di una **predizione errata**:

$$y^{(i)} = 1, \hat{y}^{(i)} = -1, \Delta \mathbf{w}_j = \eta \cdot (1 - (-1)) \cdot x_j^{(i)} = \eta \cdot (2) \cdot x_j^{(i)}$$

$$y^{(i)} = -1, \hat{y}^{(i)} = 1, \Delta \mathbf{w}_j = \eta \cdot (-1 - 1) \cdot x_j^{(i)} = \eta \cdot (-2) \cdot x_j^{(i)}$$

Cioè quando avviene una predizione errata si introduce un fattore moltiplicativo che spinge l'esempio ad essere predetto meglio nella successiva iterazione predittiva.

PW: Applicazione della Regola

Nel caso:

$$y^{(i)} = -1, \quad \hat{y}^{(i)} = +1, \quad \eta = 1$$

Cioè stiamo classificando erroneamente, e supponiamo di avere: $x_j^{(i)} = 0,5$

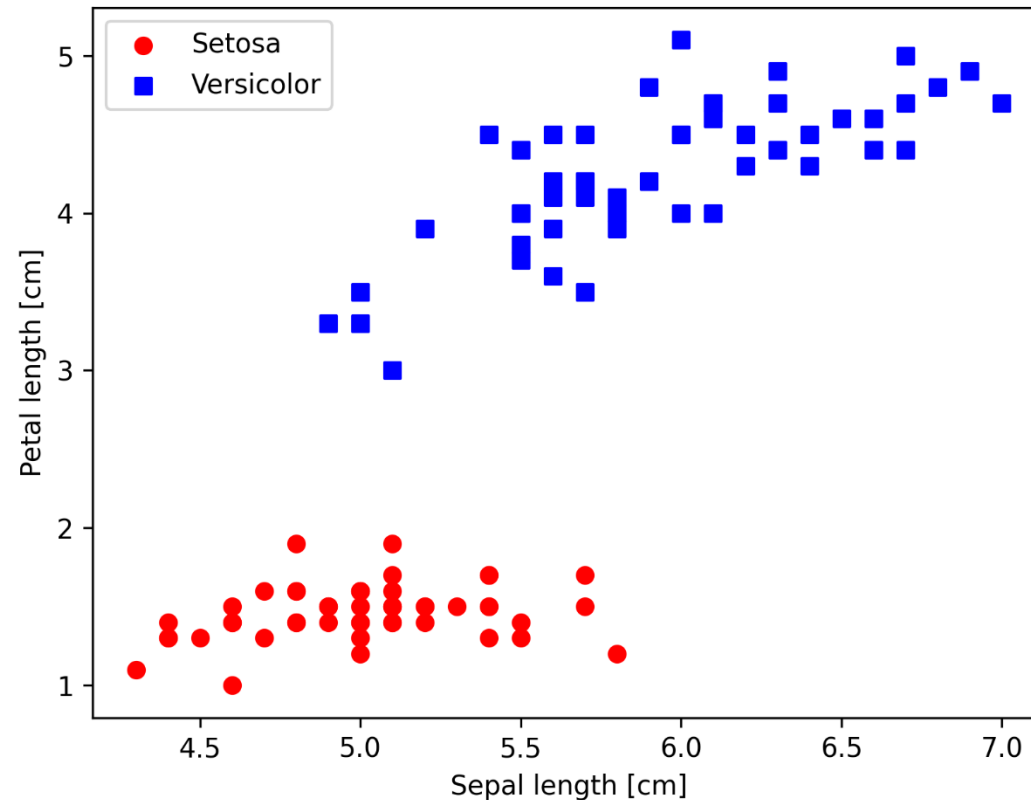
$$\Delta \mathbf{w}_j = \eta \cdot (1 - (-1)) \cdot x_j^{(i)} = 1 \cdot (2) \cdot 0,5 = 1$$

$$\mathbf{w}_j := \mathbf{w}_j + \Delta \mathbf{w}_j$$

Per cui il peso, w_j , è ora aggiornato con peso maggiore al precedente, per cui la prossima volta lo stesso esempio, x_j , sarà predetto con più probabilità.

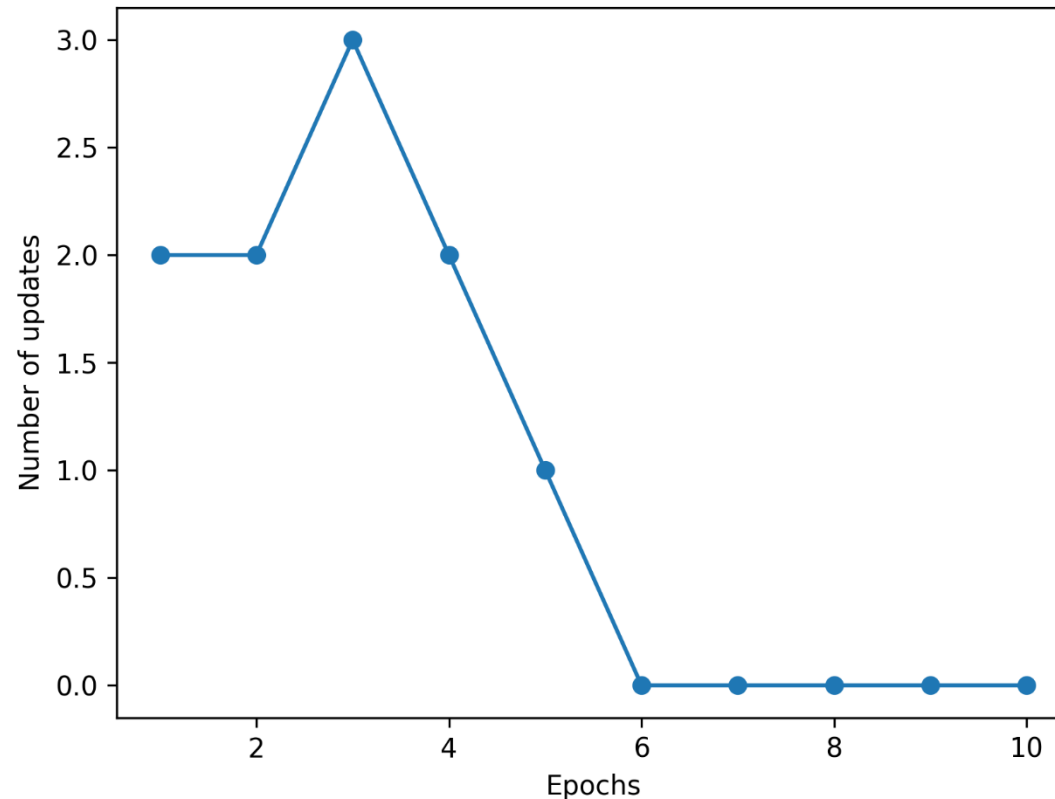
Esempio con dataset Iris

Implementazione in Python del perceptron:
caricamento e visualizzazione del dataset Iris



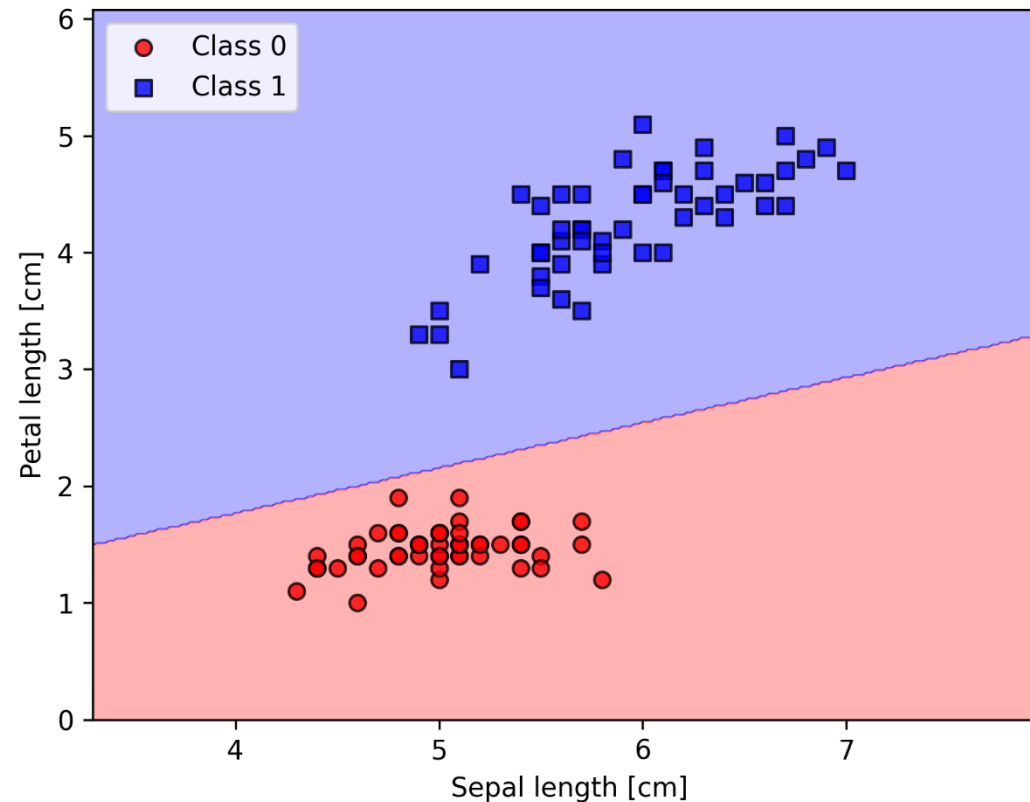
Esempio con dataset Iris

Implementazione in Python del perceptron: l'errore si azzerava dopo sei epoche

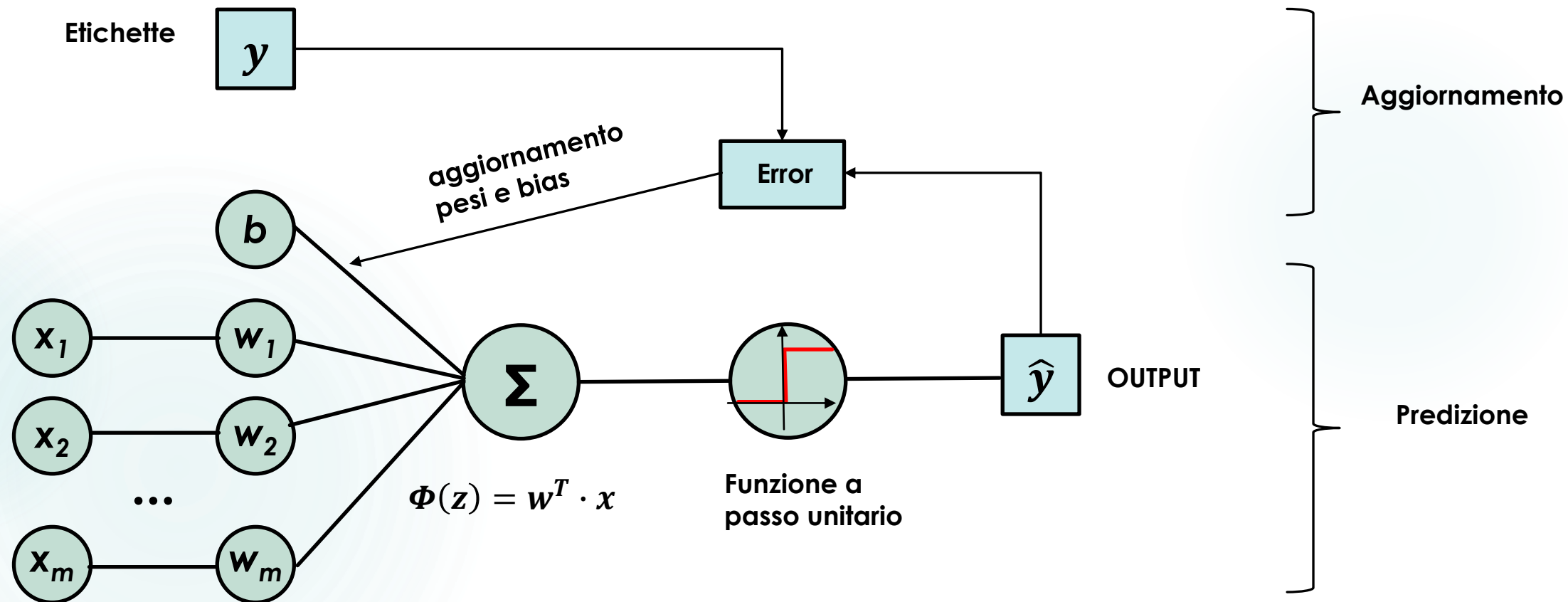


Esempio con dataset Iris

Implementazione in Python del perceptron: risultato della classificazione (regioni decisionali)



Esempio con dataset Iris



Bibliografia

[Esteva et al., nature 2017] Andre Esteva, Brett Kuprel, Roberto A. Novoa, Justin Ko, Susan M. Swetter, Helen M. Blau & Sebastian Thrun, "Dermatologist-level classification of skin cancer with deep neural networks", Nature 542, 115–118 (2017). <https://doi.org/10.1038/nature21056>

[Panti et al., CoopIS-01] Maurizio Panti, Luca Spalazzi, Loris Penserini, "Cooperation Strategies for Information Integration", in Proc. of Sixth International Conference on Cooperative Information Systems (CoopIS 2001), Springer Verlag, LNCS 2172, Trento, Italy, September 5-7, 2001.

[Panti et al., IJCAI-01] Maurizio Panti, Luca Spalazzi, Loris Penserini, "A Distributed Case-Based Query Rewriting", in Proc. of 17th International Joint Conference on Artificial Intelligence (IJCAI-01), Morgan Kaufmann Publishers, vol.2, p.1005-1010, Seattle, Washington, USA, August 4-10, 2001.

[Ridi, AIB studi 2020] Riccardo Ridi, "La piramide dell'informazione: una introduzione", journal AIB studi, n. vol. 59/1-2, p.69-96, 2020.
<https://dx.doi.org/10.2426/aibstudi-12216>

[Raschka et al., 2020] Sebastian Raschka, Vahid Mirjalili, Machine Learning con Python – Costruire algoritmi per generare conoscenza. Apogeo, 2020. ISBN 978-88-503-3524-4

[DeepMind] AlphaFold reveals the structure of the protein universe. <https://deepmind.google/discover/blog/alphafold-reveals-the-structure-of-the-protein-universe/>