

Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого
Институт компьютерных наук и технологий
Кафедра компьютерных систем и программных технологий

РАСЧЕТНОЕ ЗАДАНИЕ

Тема: «Марковские модели принятия решений»

Дисциплина: «Методы оптимизации и принятия решений»

Вариант № 24

Выполнила студентка гр. 13541/3: Сагадеева С.А.
(подпись_____)

Руководитель, к.т.н., доц. Сиднев А. Г.
(подпись_____)

“16 ” апреля 2019 г.

Оглавление

Задание	3
Выполнение расчетного задания.....	3
Марковская модель принятия решения	3
Применение метода итераций по стратегиям.....	6
Выводы	12
Использованная литература.....	12

Задание

Задача 40, в) из книги Г. Вагнера «Основы исследования операций»: Капитан Р., служащий в одной судоходной компании, командует судном, совершающим регулярные рейсы между двумя портами А и В.

Предположим, что продолжительность рейса составляет 1 сутки. Каждое утро капитан должен решить, стоит ли ему загружать судно имеющимся в наличии грузом и отправляться в порт назначения или обождать сутки в надежде, что на следующий день может подвернуться более выгодный груз. Пусть затраты на один рейс составляют c_1 , а затраты, связанные с суточным простоем судна в порту, составляют c_2 , где $c_1 > c_2$. Предположим, что в порту А имеется два вида грузов, стоимостью a_1 и a_2 , где $a_1 > a_2$. Обозначим вероятность того, что груз вида a_1 имеется в наличии, символом p_a . (откуда $(1 - p_a)$ есть вероятность того, что имеется только груз вида a_2). Предположим также, что наличие груза в рассматриваемый день не зависит от его наличия в предыдущие дни (таким образом, если капитан не уходит в рейс, то все равно сохраняется вероятность p_a получения груза a_1 на следующий день). Аналогично пусть стоимость грузов в порту В составляет b_1 и b_2 , где $b_1 > b_2$, и пусть p_b — вероятность наличия груза b_1 .

1. построить марковскую модель принятия решений для данной задачи;
2. для случая $N = \infty$ найти и перечислить все стационарные стратегии;
3. построенную модель снабдить разумными численными данными и найти оптимальную стратегию для $N=3$.

Выполнение расчетного задания

Марковская модель принятия решения

Пусть имеются следующие состояния:

S_{a1} - судно находится в порту А и в наличии имеется груз a_1

S_{a2} - судно находится в порту А и в наличии имеется груз a_2

S_{b1} - судно находится в порту В и в наличии имеется груз b_1

S_{b2} - судно находится в порту В и в наличии имеется груз b_2

Множество решений:

1. X_1 - капитан принимает решение отправляться в порт назначения с имеющимся грузом
2. X_2 - капитан принимает решение ждать сутки

Множество допустимых решений для каждого из 4-х состояний:

$S_{a1}: X_1$

$S_{a2}: X_1, X_2$

$S_{b1}: X_1$

$S_{b2}: X_1, X_2$

Количество стационарных стратегий = $1 * 2 * 2 * 1 = 4$:

X_1	X_1	X_1	X_1
X_1	X_2	X_1	X_2
X_1	X_1	X_1	X_1
X_1	X_1	X_2	X_2

Теперь можно построить матрицы переходных вероятностей и расходов для каждого из допустимых решений. Далее индексы при P и R определяют номер допустимого решения, которому соответствуют. Т.е. P1 для Sa1, R2 – для Sa2 и т.п.

Матрицы переходов строились с учетом того, что строки и столбцы соответствуют состояниям в моменты времени i и $i+1$ соответственно.

1 допустимое решение: матрица переходных вероятностей

$$P_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & p_b & 1 - p_b \\ 0 & 0 & p_b & 1 - p_b \\ p_a & 1 - p_a & 0 & 0 \\ p_a & 1 - p_a & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Нулями обозначены те переходы, вероятность которых равна нулю, так как в из S_{a1} в S_{a1} , из S_{a2} в S_{a1} , из S_{a1} в S_{a2} , из S_{a2} в S_{a2} капитан отправляется в порт В в любом случае, соответственно остаться в порту А – невозможно.

Аналогично для случаев из S_{b1} в S_{b1} , из S_{b2} в S_{b1} , из S_{b1} в S_{b2} , из S_{b2} в S_{b2} вероятности переходов равны нулю, поскольку опять же стремясь в порт В, капитан не может оказаться в порту А.

В порту В капитан окажется с вероятностью наличия груза b_1 , поэтому вероятность перехода из состояния S_{a1}/S_{a2} в S_{b2} равна $1 - p_b$.

В порту А капитан окажется с вероятностью того, что в порту будет груз a_1 , поэтому вероятность перехода из состояния S_{b1}/S_{b2} в S_{a2} , равна $1 - p_a$.

Матрица доходов для данного решения имеет следующий вид:

$$R_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & a_1 - c_1 & a_1 - c_1 \\ 0 & 0 & a_2 - c_1 & a_2 - c_1 \\ b_1 - c_1 & b_1 - c_1 & 0 & 0 \\ b_2 - c_1 & b_2 - c_1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

При переходе из S_{a1} в S_{b1}/S_{b2} будут получены деньги за груз a_1 , однако с учетом затрат в размере c_1 мы получим итоговую прибыль $a_1 - c_1$.

В случае перевозки груза a_2 в пункт b деньги будут получены за груз a_2 , но с учетом затрат результирующий доход составит $a_2 - c_2$.

При перевозке груза из S_{b_1} в S_{a_1}/S_{a_2} капитан получит деньги за груз b_1 , однако с учетом затрат на рейс, в результате получит $b_1 - c_1$.

При перевозке груза из состояния S_{b_2} в состояние S_{a_1}/S_{a_2} , капитан получит деньги за груз b_2 , но при этом затраты на один рейс составят c_1 , поэтому итоговый доход будет равен $b_2 - c_1$.

2 допустимое решение: матрица переходных вероятностей

В данном сценарии капитан принимает решение подождать сутки более ценный груз:

$$P_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ p_a & 1 - p_a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & p_b & 1 - p_b \end{pmatrix}$$

Так как груз a_1 более ценен чем a_2 , то ожидать сутки его смысла нет, поэтому переходы из S_{a1} в S_{a1} и из S_{a1} в S_{a2} равны 0.

Вероятность переходов из S_{b1} в S_{b1} и из S_{b1} в S_{b2} тоже равны 0 в силу аналогичной выше причины неравной ценности грузов.

Вероятность перехода из состояния S_{a2} в S_{a1} равна p_a (ценный груз вида a_1 будет в наличии). Вероятность перехода из состояния S_{a2} в S_{a2} равна $1 - p_a$, поскольку именно с такой вероятностью будет в наличии груз вида a_2 .

Остальные вероятности переходов равны нулю, так как капитан принял решение ожидать груз в пункте А или В соответственно.

Матрица доходов

$$R_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ -c_2 & -c_2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -c_2 & -c_2 \end{pmatrix}$$

Доходов в данном сценарии нет, так как капитан решил остаться в порту, затратив ресурсы на простой в размере c_2 .

Применение метода итераций по стратегиям

Рассмотрим все стационарные стратегии поведения. При 4 состояниях и 2 допустимых решениях количество стационарных решений было получено ранее и оно равно 4. В нашей задаче не имеет смысла рассматривать стратегии, при которых находясь в порту А при наличии груза a_1) и находясь в порту В при наличии груза b_1), судно принимает решение о простое, так как при наличии более ценного груза не имеет смысла ждать еще один день.

Для нахождения оптимальной стратегии при $N=3$ необходимо снабдить модель численными данными. Пусть:

$$\begin{aligned} a_1 &= 100 \\ a_2 &= 80 \\ b_1 &= 90 \\ b_2 &= 55 \\ c_1 &= 50 \\ c_2 &= 25 \end{aligned}$$

$$p_a = 0.5$$

$$p_b = 0.7$$

В рассматриваемом случае горизонт планирования $N=3$, а элементы матриц переходных вероятностей и доходов не зависят от номера этапа, поэтому рассмотрим каждую стратегию в соответствии с определенными числовыми показателями. В рамках данной задачи ожидаемые доходы обусловлены только переходом изучаемой системы S из одного состояния в другое в рамках 4х стратегий:

Стратегия 1 $\{X_1, X_1, X_1, X_1\}: S(a_1) \rightarrow B$ (рейс из порта А в порт В с грузом a_1):

- 1) Находясь в состоянии S_{a1} , отправляться в порт В с грузом a_1
- 2) Находясь в состоянии S_{a2} , отправляться в порт В с грузом a_2
- 3) Находясь в состоянии S_{b1} , отправляться в порт А с грузом b_1
- 4) Находясь в состоянии S_{b2} , отправляться в порт А с грузом b_2

$$P_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \\ 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \end{pmatrix} R_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 50 & 50 \\ 0 & 0 & 30 & 30 \\ 40 & 40 & 0 & 0 \\ 5 & 5 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Стратегия 2 $\{X_1, X_2, X_1, X_1\}: S(a_2) \rightarrow B$ (рейс из порта А в порт В с грузом a_2):

- 1) Находясь в состоянии S_{a1} , отправляться в порт В с грузом a_1
- 2) Находясь в состоянии S_{a2} , ожидать сутки груз вида a_1
- 3) Находясь в состоянии S_{b1} , отправляться в порт А с грузом b_1
- 4) Находясь в состоянии S_{b2} , отправляться в порт А с грузом b_2

$$P_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \end{pmatrix} R_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 50 & 50 \\ -25 & -25 & 0 & 0 \\ 40 & 40 & 0 & 0 \\ 5 & 5 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Стратегия 3 $\{X_1, X_1, X_1, X_2\}: S(b_1) \rightarrow A$ (рейс из порта В в порт А с грузом b_1):

- 1) Находясь в состоянии S_{a1} , отправляться в порт В с грузом a_1
- 2) Находясь в состоянии S_{a2} , отправляться в порт В с грузом a_2
- 3) Находясь в состоянии S_{b1} , отправляться в порт А с грузом b_1
- 4) Находясь в состоянии S_{b2} , ожидать сутки груз вида b_1

$$P_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \\ 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \end{pmatrix} R_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 50 & 50 \\ 0 & 0 & 30 & 30 \\ 40 & 40 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -25 & -25 \end{pmatrix}$$

Стратегия 4 $\{X_1, X_2, X_1, X_2\}: S(b_2) \rightarrow A$ (рейс из порта В в порт А с грузом b_2):

- 1) Находясь в состоянии S_{a1} , отправляться в порт В с грузом a_1
- 2) Находясь в состоянии S_{a2} , ожидать сутки груз вида a_1
- 3) Находясь в состоянии S_{b1} , отправляться в порт А с грузом b_1
- 4) Находясь в состоянии S_{b2} , ожидать сутки груз вида b_1

$$5) P_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \end{pmatrix} R_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 50 & 50 \\ -25 & -25 & 0 & 0 \\ 40 & 40 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -25 & -25 \end{pmatrix}$$

Алгоритм метода итераций по стратегиям включает в себя следующие шаги [1]:

1. Шаг оценки параметров. Для произвольной стратегии s с матрицами P_s и R_s решаем систему из t уравнений

$$f^s(i) - \alpha \sum_{j=1}^m p_{ij}^s f^s(j) = v_i^s, i=1,2,...,m$$

относительно m неизвестных $f^s(1), f^s(2), ..., f^s(m)$.

2. Шаг улучшения стратегии. Для каждого состояния i определяем альтернативу k , обеспечивающую

$$\max_k \left\{ v_i^k + \alpha \sum_{j=1}^m p_{ij}^k f^s(j) \right\}, i=1,2,...,m,$$

где $f^s(j)$ имеют значения, определенные на шаге оценки параметров. Если улучшенная стратегия t совпадает со стратегией s , то алгоритм закончен. В этом случае стратегия t оптимальна. В противном случае полагаем $s = t$ и повторяем шаг оценки параметров [2].

Таким образом, для нашей задачи:

Выберем в качестве произвольной стратегии τ стратегию №1, тогда при $\alpha = 0.9$:

$$P_1(\tau) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \\ 0 & 0 & 0.7 & 0.3 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \\ 0.5 & 0.5 & 0 & 0 \end{pmatrix} R_1(\tau) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 50 & 50 \\ 0 & 0 & 30 & 30 \\ 40 & 40 & 0 & 0 \\ 5 & 5 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} f_{\tau}(1) - 0.9(0.7 * f_{\tau}(3) + 0.3 * f_{\tau}(4)) &= 50 \\ f_{\tau}(2) - 0.9(0.7 * f_{\tau}(3) + 0.3 * f_{\tau}(4)) &= 30 \\ f_{\tau}(3) - 0.9 * (0.5 * f_{\tau}(1) + 0.5 * f_{\tau}(2)) &= 40 \\ f_{\tau}(4) - 0.9 * (0.5 * f_{\tau}(1) + 0.5 * f_{\tau}(2)) &= 5 \end{aligned}$$

Скрипт для решения системе в Matlab:

A = [1 0 -0.63 -0.27; 0 1 -0.63 -0.27; -0.45 -0.45 1 0; -0.45 -0.45 0 1];

$b = [50; 30; 40; 5];$
 $x = \text{inv}(A)*b$

Полученные решения:

$$\begin{aligned}
 f_{\tau}(1) &= 360.2632 \\
 f_{\tau}(2) &= 340.2632 \\
 f_{\tau}(3) &= 355.2368 \\
 f_{\tau}(4) &= 320.2368
 \end{aligned}$$

Улучшим стратегию при помощи полученных ранее результатов:

	$\varphi_j(X_i) = v_j(X_i) + \alpha \sum_{k=1}^4 p_{jk}(X_i)F_{\tau}(k)$		$\max_G \varphi_j$	X_{*j}
	$i = 1$	$i = 2$		
S_1	$50 + 0.9 * (0.7*355.2368+0.3*320.2368)$ $= 360.2632$	$50 + 0.9 * (0.7*355.2368+0.3*320.2368)$ $= 360.2632$	360.2632	X_1
S_2	$30 + 0.9 * (0.7*355.2368+0.3*320.2368)$ $= 340.2632$	$-25 + 0.9 * (0.5*360.2632+0.5*340.2632)$ $= 290.2368$	340.2632	X_1
S_3	$40 + 0.9 * (0.5 * 360.2632 + 0.5 * 340.2632)$ $= 355.2368$	$40 + 0.9 * (0.5*360.2632+0.5*340.2632)$ $= 355.2368$	355.2368	X_1
S_4	$5 + 0.9 * (0.5 * 360.2632 + 0.5 * 340.2632)$ $= 320.2368$	$5 + 0.9 * (0.5*360.2632+0.5*340.2632)$ $= 320.2368$	320.2368	X_1

Так как в данном подходе стратегия была выбрана нами, а результат подтверждает ее достаточную оптимальность, то при $N=\infty$ мы приходим к выводу, что капитану следует отправляться в противоположный порт без простоев.

Решение методом итераций по стратегиям с учетом дисконтирования при N=3

Так как горизонт планирования конечен, то для оптимальных ожидаемых доходов должны быть выполнены условия:

$$f_{N+1}(j) \equiv 0, j = 1..m$$

Оптимальный ожидаемый доход $f_i(j)$ на каждом из этапов (у нас их будет 3) определяется составляющей, определяемой по формуле [3]:

$$f_i(j) = \max_{X_{l_i} \in G} \left(v_j(X_{l_i}) + \alpha \sum_{k=1}^m p_{jk}(i+1|X_{l_i}) f_{i+1}(k) \right)$$

Где

$$v_j(X_{l_i}) = \sum_{k=1}^m p_{jk}(i+1|X_{l_i}) r_{jk}(i+1|X_{l_i})$$

И их совокупностью с учетом переходных вероятностей. Ранее было получено количество стационарных стратегий = $1 * 2 * 2 * 1 = 4$:

$$\begin{array}{cccc} X1 & X1 & X1 & X1 \\ X1 & X2 & X1 & X2 \\ X1 & X1 & X1 & X1 \\ X1 & X1 & X2 & X2 \end{array}$$

В используемом нами подходе матрицы P1, R1, P2, R2 не зависят от номера этапа. С учетом этого, ожидаемые доходы, обусловленные переходом системы из одного возможного состояния в другое при $\alpha = 0,9$ приведены ниже:

$$v_1(X_1) = 0,7*50+0,3*50 = 50$$

$$v_2(X_1) = 0,7*30+0,3*30 = 30$$

$$v_3(X_1) = 0,5*40+0,5*40 = 40$$

$$v_4(X_1) = 0,5*5+0,5*5 = 5$$

$$v_1(X_2) = 0,7*50 + 0,3*50 = 50$$

$$v_2(X_2) = -0,5*25 - 0,5*25 = -25$$

$$v_3(X_2) = 0,5*40+0,5*40 = 40$$

$$v_4(X_2) = 0,5*5+0,5*5 = 5$$

Этап 3:

	$v_j(X_i)$		$\max_G \varphi_j$	X_{*j}
	$i = 1$	$i = 2$		
S_1	50	50	50	X_1
S_2	30	-25	30	X_1
S_3	40	40	40	X_1, X_2
S_4	5	5	5	X_1, X_2

$$f_{\tau}(1) = 50$$

$$f_{\tau}(2) = 30$$

$$f_{\tau}(3) = 40$$

$$f_{\tau}(4) = 5$$

Этап 2:

	$\varphi_j(X_i) = v_j(X_i) + \alpha \sum_{k=1}^4 p_{jk}(X_i)F_3(k)$		$\max_G \varphi_j$	X_{*j}
	$i = 1$	$i = 2$		
S_1	$50 + 0.9 * (0.7*40+0.3*5) = 76,55$	$50 + 0.9 * (0.7*40+0.3*5) = 76,55$	76,55	X_1, X_2
S_2	$30 + 0.9 * (0.7*40+0.3*5) = 56,55$	$-25 + 0.9 * (0.5*50+0.5*30) = 11$	56,55	X_1
S_3	$40 + 0.9 * (0.5 * 50 + 0.5 * 30) = 76$	$40 + 0.9 * (0.5*50+0.5*30) = 76$	76	X_1, X_2
S_4	$5 + 0.9 * (0.5 * 50 + 0.5 * 30) = 41$	$5 + 0.9 * (0.5*50+0.5*30) = 41$	41	X_1, X_2

$$f_{\tau}(1) = 76,55$$

$$f_{\tau}(2) = 56,55$$

$$f_{\tau}(3) = 76$$

$$f_{\tau}(4) = 41$$

Этап 1:

	$\varphi_j(X_i) = v_j(X_i) + \alpha \sum_{k=1}^4 p_{jk}(X_i)F_2(k)$		$\max_G \varphi_j$	X_{*j}
	$i = 1$	$i = 2$		
S_1	$75,55 + 0.9 * (0.7*76+0.3*41) = 134,5$	$76,55 + 0.9 * (0.7*76+0.3*41) = 134,5$	134,5	X_1, X_2
S_2	$56,55 + 0.9 * (0.7*76+0.3*41) = 115,5$	$56,55 + 0.9 * (0.5*76+0.5*41) = 109,2$	115,5	X_1

S_3	$76 + 0.9 * (0.5 * 76,55 + 0.5 * 30) = 129,275$	$76 + 0.9 * (0.5*76,55+0.5*30) = 129,275$	129,275	$X_1,$ X_2
S_4	$41 + 0.9 * (0.5 * 76,55 + 0.5 * 56,55) = 100,895$	$41 + 0.9 * (0.5*76,55+0.5*56,55) = 100,895$	100,895	$X_1,$ X_2

$$f_{\tau}(1) = 134,5$$

$$f_{\tau}(2) = 115,5$$

$$f_{\tau}(3) = 129,275$$

$$f_{\tau}(4) = 100,895$$

Уже на 3м этапе мы получаем одинаковые значения оптимальности для X_1 и X_2 для всех стратегий кроме 2й, где заметно преимущество первого решения. Такая степень аналогичности результатов, скорее всего, обусловлена случайным выбором численной модели данных.

Выводы

В ходе данной лабораторной работы нами были изучены марковские модели принятия решений, а также решение задач метод итераций при бесконечном горизонте планирования и при введении ограничения на N .

Использованная литература

1. Г.Вагнер «Основы исследования операций» Т.3, 1973г. – 493 стр.
2. И.М. Макаров, Т.М. Виноградская, А.А. Рубчинский, В.Б. Соколов «Теория выбора и принятия решений» М. – 1982 – 328 с.
3. Волков, Загоруйко «Исследование операций» - 2000 – 436 с.