# Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого Институт компьютерных наук и технологий Кафедра компьютерных систем и программных технологий

# Лабораторная №6

Предмет: Проектирование реконфигурируемых гибридных вычислительных систем

Тема: Сравнение протоколов Port-Level I/O

Задание 2

Студенты:

Соболь В.

Темнова А.С.

<u>Группа: 13541/3</u>

Преподаватель:

Антонов А.П.

# Содержание

1.	Задание	3
2.	Скрипт	4
3.	Решение 1	5
	3.1. Исходный код	5
	3.2. Директивы	
	3.3. Синтез	6
4.	Решение 2	9
	4.1. Исходный код	9
	4.2. Директивы	10
	4.3. Синтез	
<b>5</b> .	Решение 3	13
	5.1. Исходный код	13
	5.2. Директивы	
	5.3. Синтез	
6.	Решение 4	17
	6.1. Исходный код	17
	6.2. Директивы	
	6.3. Синтез	
7.	Вывод	22

# 1. Задание

- 1. Создать проект lab6 2
- 2. Микросхема: xa7a12tcsg325-1q
- 3. Создать четыре функции на основе слайда (функция foo\_1, foo\_2, foo\_3, foo\_4). При желании можно сделать 4 отдельные лабораторные работы lab6\_2\_1...lab6\_2\_4 но они все будут очень похожи.

# void foo (int \*d) { static int acc = 0; int i; acc += d[i]; d[i] = acc; }

#### Multiple reads and writes in standard mode #include "bus.h" #include "bus.h" void foo (int \*d) { void foo (int \*d) { static int acc = 0; static int acc = 0; int i; int i; for (i=0;i<4;i++) { for (i=0;i<4;i++) { acc += \*(d+i); acc += d[i]; d[i] = acc; \*(d+i) = acc; } } 3

```
## Dist Mode

Void foo (int *d) {
    int buf1[4], buf2[4];
    int i;

memcpy(buf1,d,4*sizeof(int));

for (i=0;i<4;i++) {
    buf2[i] = buf1[3-i];
    }

memcpy(d,buf2,4*sizeof(int));
}
```

- 4. Создать тест lab6\_2\_test.c для проверки функций выше (это может быть один тест или разные тесты. Функция main д.б. одна, а в ней использовать проверяемый модуль. Д.б. вывод результатов в консоль.).
- 5. Для каждой функции сделать свой solution
  - задать: clock period 10; clock\_uncertainty 0.1
  - Задать протокол
    - a: ap\_bus
  - осуществить моделирование (с выводом результатов в консоль)
  - осуществить синтез
    - привести в отчете:
      - \* performance estimates=>summary
      - \* utilization estimates=>summary
      - \* Performance Profile

- \* interface estimates=>summary
  - · объяснить какой интерфейс использован для блока (и какие сигналы входят) и для портов (и какие сигналы входят).
- \* scheduler viewer (выполнить Zoom to Fit)
  - · На скриншоте показать Latency
  - · На скриншоте показать Initiation Interval
- \* resource viewer (выполнить Zoom to Fit)
  - · На скриншоте показать Latency
  - · На скриншоте показать Initiation Interval
- Осуществить C|RTL моделирование
  - Привести результаты из консоли
  - Открыть временную диаграмму (все сигналы)
    - \* Отобразить два цикла обработки на одном экране
      - · На скриншоте показать Latency
      - · На скриншоте показать Initiation Interval

#### 6. Выводы

• Объяснить отличие процедур обращения к элементам массива для каждого случая

# 2. Скрипт

Ниже приводится скрипт, для автоматизации выполнения лабораторной работы.

```
set tasks [list 1 2 3 4]
1
2
3
  foreach task $tasks {
     open_project -reset lab6 2 $task
4
5
     add_files lab6_2_$task.c
6
    set top foo
7
     add files -tb lab6 2 test $task.c
8
     open_solution solution$task -reset
9
10
     set part \{xa7a12tcsg325-1q\}
11
     create clock -period 10ns
12
     set clock uncertainty 0.1
13
14
     set directive interface -mode ap_bus foo d
15
16
    csim design
17
    csynth design
18
    # cosim design -trace level all
19
20
21
  exit
```

Рис. 2.1. Скрипт

#### 3. Решение 1

#### 3.1. Исходный код

Ниже приведен исходный код устройства и теста.

```
void foo(int *d) {
    static int acc = 0;
    int i;
    acc += d[i];
    d[i] = acc;
}
```

Рис. 3.1. Исходный код устройства

```
1 #include < stdio . h>
2
3
  int main() {
4
    int pass = 1;
5
    int i;
6
    int d[5];
7
    int expected [5] = \{5, 6, 7, 8, 9\};
8
9
    for (i = 0; i < 5; i++) {
10
      d[i] = i + 5;
11
12
    foo(d);
13
14
15
    for (i = 0; i < 5; i++) {
       fprintf(stdout, "%d:\_Expeced\_%d\_Actual\_%d\n", i, expected[i], d[i]);
16
       if(expected[i] != d[i]) {
17
18
         pass = 0;
19
20
     }
21
22
23
     if (pass)
24
       fprintf(stdout, "-----------------------\n");
25
26
      return 0;
27
     }
28
    else
29
       fprintf(stderr, "-----Fail!-----\n");
30
31
      return 1;
32
33 }
```

Рис. 3.2. Исходный код теста

# 3.2. Директивы

В данном решения были установлены директивы, приведённые ниже.

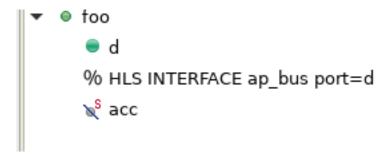


Рис. 3.3. Директивы

#### 3.3. Синтез

По оценке производительности видно, что устройство соответствует заданным критериям.

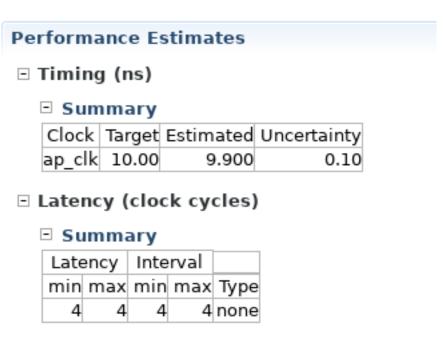


Рис. 3.4. Performance estimates

# **Utilization Estimates**

# ∃ Summary

Name	BRAM_18K	DSP48E	FF	LUT
DSP	-	-	-	-
Expression	-	-	0	39
FIFO	-	-	-	-
Instance	-	-	-	-
Memory	-	-	-	-
Multiplexer	-	-	-	48
Register	-	-	101	-
Total	0	0	101	87
Available	40	40	16000	8000
Utilization (%)	0	0	~0	1

Рис. 3.5. Utilization estimates

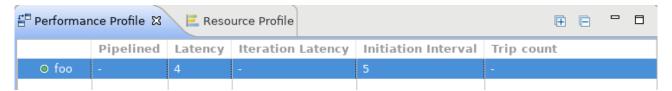


Рис. 3.6. Performance profile

#### Interface

# ∃ Summary

RTL Ports	Dir	Bits	Protocol	Source Object	C Type
ap_clk	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_rst	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_start	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_done	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_idle	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_ready	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
d_req_din	out	1	ap_bus	d	pointer
d_req_full_n	in	1	ap_bus	d	pointer
d_req_write	out	1	ap_bus	d	pointer
d_rsp_empty_n	in	1	ap_bus	d	pointer
d_rsp_read	out	1	ap_bus	d	pointer
d_address	out	32	ap_bus	d	pointer
d_datain	in	32	ap_bus	d	pointer
d_dataout	out	32	ap_bus	d	pointer
d_size	out	32	ap_bus	d	pointer

Рис. 3.7. Interface estimates

По списку сигналов в проекте видно, что для заданного порта установлен протокол ар\_bus. Также видно, что для этого протокола требуются дополнительные сигналы.

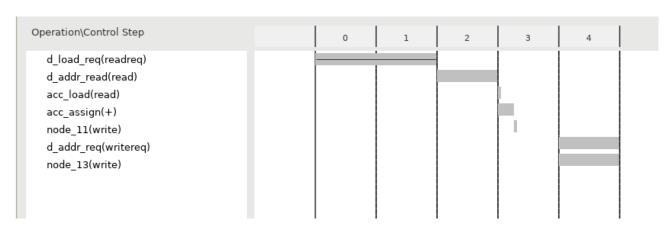


Рис. 3.8. Scheduler viewer

1 🗉	_ /			
_	I/O Ports			
2	d			
3 ⊡	Expressions			
4	acc_assign_fu_55		+	

Рис. 3.9. Resource viewer

# 4. Решение 2

# 4.1. Исходный код

Ниже приведен исходный код устройства и теста.

```
void foo(int *d) {
    static int acc = 0;
    int i;
    for (i = 0; i < 4; i++) {
        acc += d[i];
        d[i] = acc;
    }
}</pre>
```

Рис. 4.1. Исходный код устройства

```
1 #include <stdio.h>
2
3
  int main() {
4
    int pass = 1;
5
    int i;
6
    int d[5];
7
    int expected [5] = \{5, 11, 18, 26, 9\};
8
9
    for (i = 0; i < 5; i++) {
10
      d[i] = i + 5;
11
12
13
    foo(d);
14
15
    for (i = 0; i < 5; i++) {
      fprintf(stdout, "%d:\_Expeced\_%d\_Actual\_%d\n", i, expected[i], d[i]);\\
16
17
      if (expected [i] != d[i]) {
        pass = 0;
18
19
    }
20
21
22
23
    if (pass)
24
      25
      return 0;
26
27
28
    else
29
      fprintf(stderr, "-----Fail!-----\n");
30
31
      return 1;
32
33|}
```

Рис. 4.2. Исходный код теста

# 4.2. Директивы

В данном решения были установлены директивы, приведённые ниже.

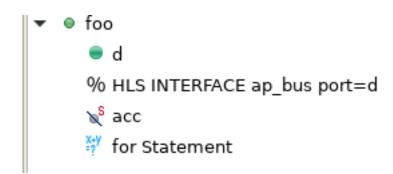


Рис. 4.3. Директивы

#### 4.3. Синтез

По оценке производительности видно, что устройство соответствует заданным критериям.

#### **Performance Estimates**

# □ Timing (ns)

# Summary

Clock	Target	Estimated	Uncertainty
ap_clk	10.00	9.900	0.10

# □ Latency (clock cycles)

# □ Summary

Late	ency	Inte	rval	
min	max	min	max	Туре
14	14	14	14	none

Рис. 4.4. Performance estimates

#### **Utilization Estimates**

# Summary

BRAM_18K	DSP48E	FF	LUT
-	-	-	-
-	-	0	77
-	-	-	-
-	-	-	-
-	-	-	-
-	-	-	42
-	-	108	-
0	0	108	119
40	40	16000	8000
0	0	~0	1
	- - - - - - -		0 0 

Рис. 4.5. Utilization estimates

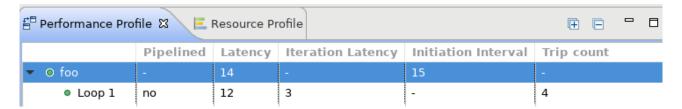


Рис. 4.6. Performance profile

#### Interface

#### □ Summary

RTL Ports	Dir	Bits	Protocol	Source Object	C Type
ap_clk	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_rst	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_start	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_done	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_idle	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_ready	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
d_req_din	out	1	ap_bus	d	pointer
d_req_full_n	in	1	ap_bus	d	pointer
d_req_write	out	1	ap_bus	d	pointer
d_rsp_empty_n	in	1	ap_bus	d	pointer
d_rsp_read	out	1	ap_bus	d	pointer
d_address	out	32	ap_bus	d	pointer
d_datain	in	32	ap_bus	d	pointer
d_dataout	out	32	ap_bus	d	pointer
d_size	out	32	ap_bus	d	pointer

Рис. 4.7. Interface estimates

По списку сигналов в проекте видно, что для заданного порта установлен протокол ар\_bus. Также видно, что для этого протокола требуются дополнительные сигналы.

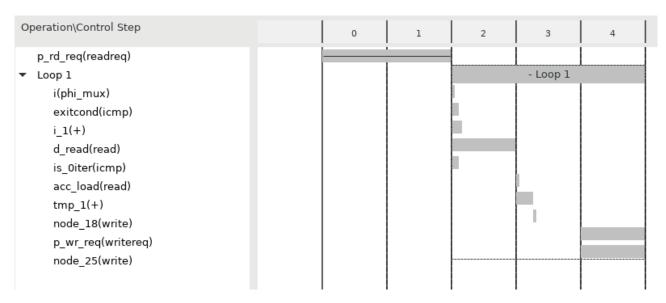


Рис. 4.8. Scheduler viewer

	Resource\Control Step	C0	C1	C2	C3	C4
1	⊡I/O Ports					
2	d					writereq
3	⊡Expressions					
4	i_1_fu_71			+		
5	i_phi_fu_58			phi_mux		
6	is_Oiter_fu_77			icmp		
7	exitcond_fu_65			icmp		
8	tmp_1_fu_87				+	

Рис. 4.9. Resource viewer

# 5. Решение 3

# 5.1. Исходный код

Ниже приведен исходный код устройства и теста.

```
void foo(int *d) {
    static int acc = 0;
    int i;
    for (i = 0; i < 4; i++) {
        acc += *(d + i);
        *(d + i) = acc;
    }
}</pre>
```

Рис. 5.1. Исходный код устройства

```
1 #include <stdio.h>
2
  int main() {
3
    int pass = 1;
4
5
    int i;
6
    int d[5];
7
    int expected [5] = \{5, 11, 18, 26, 9\};
8
9
    for (i = 0; i < 5; i++) {
10
      d[i] = i + 5;
11
12
13
    foo(d);
14
15
    for (i = 0; i < 5; i++) {
      fprintf(stdout, "%d:\_Expeced\_%d\_Actual\_%d\n", i, expected[i], d[i]);\\
16
17
      if (expected [i] != d[i]) {
        pass = 0;
18
19
20
    }
21
22
23
    if (pass)
24
      25
      return 0;
26
27
28
    else
29
      fprintf(stderr, "-----Fail!-----\n");
30
31
      return 1;
32
33|}
```

Рис. 5.2. Исходный код теста

# 5.2. Директивы

В данном решения были установлены директивы, приведённые ниже.

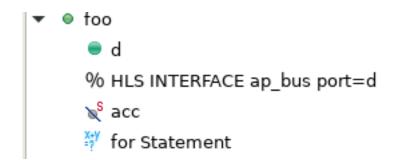


Рис. 5.3. Директивы

#### **5.3.** Синтез

По оценке производительности видно, что устройство соответствует заданным критериям.

#### Performance Estimates

# ∃ Timing (ns)

# □ Summary

Clock	Target	Estimated	Uncertainty
ap_clk	10.00	9.900	0.10

# Latency (clock cycles)

#### ■ Summary

Late	ency	Inte		
min	max	min	max	Туре
14	14	14	14	none

Рис. 5.4. Performance estimates

#### **Utilization Estimates**

# Summary

Name	BRAM_18K	DSP48E	FF	LUT
DSP	-	-	-	-
Expression	-	-	0	77
FIFO	-	-	-	-
Instance	-	-	-	-
Memory	-	-	-	-
Multiplexer	-	-	-	42
Register	-	-	108	-
Total	C	0	108	119
Available	40	40	16000	8000
Utilization (%)	0	0	~0	1

■ Dotail

Рис. 5.5. Utilization estimates

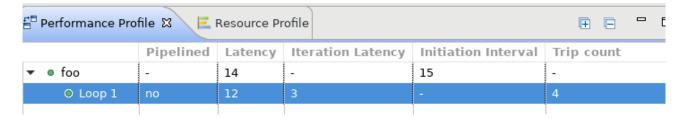


Рис. 5.6. Performance profile

# Interface

# Summary

RTL Ports	Dir	Bits	Protocol	Source Object	С Туре
ap_clk	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_rst	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_start	in	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_done	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_idle	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
ap_ready	out	1	ap_ctrl_hs	foo	return value
d_req_din	out	1	ap_bus	d	pointer
d_req_full_n	in	1	ap_bus	d	pointer
d_req_write	out	1	ap_bus	d	pointer
d_rsp_empty_n	in	1	ap_bus	d	pointer
d_rsp_read	out	1	ap_bus	d	pointer
d_address	out	32	ap_bus	d	pointer
d_datain	in	32	ap_bus	d	pointer
d_dataout	out	32	ap_bus	d	pointer
d_size	out	32	ap_bus	d	pointer

Рис. 5.7. Interface estimates

По списку сигналов в проекте видно, что для заданного порта установлен протокол ар\_bus. Также видно, что для этого протокола требуются дополнительные сигналы.

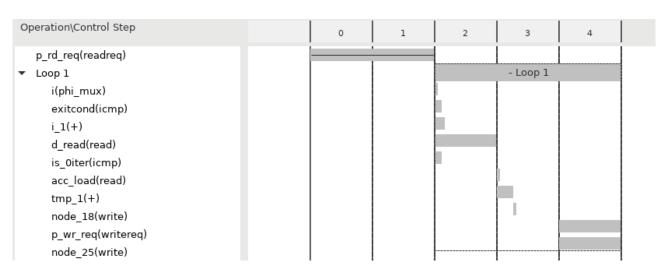


Рис. 5.8. Scheduler viewer

	Resource\Control Step	C0	C1	C2	C3	C4
1	⊡I/O Ports					
2	d					writereq
3	⊡Expressions					
4	i_1_fu_71			+		
5	i_phi_fu_58			phi_mux		
6	is_Oiter_fu_77			icmp		
7	exitcond_fu_65			icmp		
8	tmp_1_fu_87				+	

Рис. 5.9. Resource viewer

# 6. Решение 4

#### 6.1. Исходный код

Ниже приведен исходный код устройства и теста.

```
void foo(int *d) {
    int buf1[4], buf2[4];
    int i;

memcpy(buf1, d, 4*sizeof(int));

for (i = 0; i < 4; i++) {
    buf2[i] = buf1[3 - i];
    }

memcpy(d, buf2, 4*sizeof(int));
</pre>
```

Рис. 6.1. Исходный код устройства

```
1 #include <stdio.h>
2
  int main() {
3
    int pass = 1;
4
    int i;
5
6
    int d[5];
7
    int expected [5] = \{8, 7, 6, 5, 9\};
8
9
    for (i = 0; i < 5; i++) {
10
      d[i] = i + 5;
11
12
13
    foo(d);
14
15
    for (i = 0; i < 5; i++) {
      fprintf(stdout, "%d:\_Expeced\_%d\_Actual\_%d\n", i, expected[i], d[i]);\\
16
17
      if (expected [i] != d[i]) {
        pass = 0;
18
19
20
    }
21
22
23
    if (pass)
24
      25
      return 0;
26
27
28
    else
29
      fprintf(stderr, "-----Fail!-----\n");
30
31
      return 1;
32
33|}
```

Рис. 6.2. Исходный код теста

# 6.2. Директивы

В данном решения были установлены директивы, приведённые ниже.

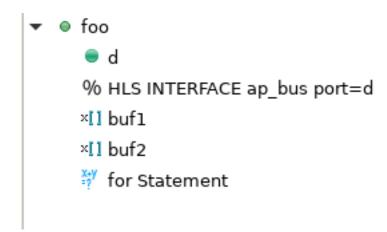


Рис. 6.3. Директивы

#### 6.3. Синтез

По оценке производительности видно, что устройство соответствует заданным критериям.

# Performance Estimates

# □ Timing (ns)

# □ Summary

Clo	ock	Target	Estimated	Uncertainty
ap_	clk	10.00	9.900	0.10

# □ Latency (clock cycles)

### □ Summary

Latency		Inte		
min	max	min	max	Туре
18	18	18	18	none

Рис. 6.4. Performance estimates

# **Utilization Estimates**

# ∃ Summary

Name	BRAM_18K	DSP48E	FF	LUT
DSP	-	-	-	-
Expression	-	-	0	136
FIFO	-	-	-	-
Instance	-	-	0	42
Memory	-	-	-	-
Multiplexer	-	-	-	98
Register	-	-	312	-
Total	0	0	312	276
Available	40	40	16000	8000
Utilization (%)	0	0	1	3

Рис. 6.5. Utilization estimates

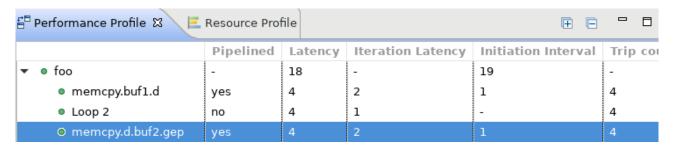


Рис. 6.6. Performance profile

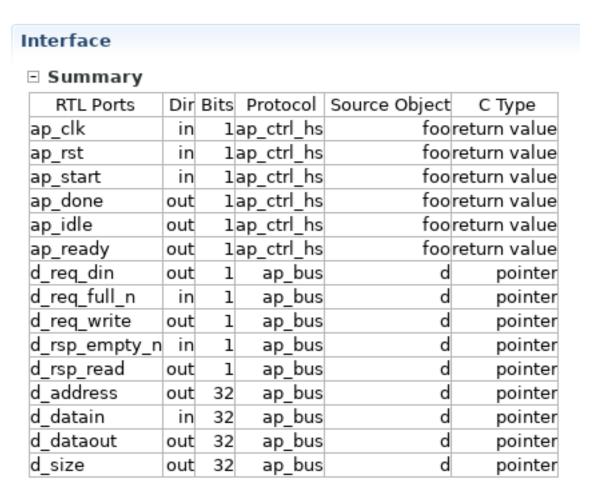


Рис. 6.7. Interface estimates

По списку сигналов в проекте видно, что для заданного порта установлен протокол ap\_bus. Также видно, что для этого протокола требуются дополнительные сигналы.

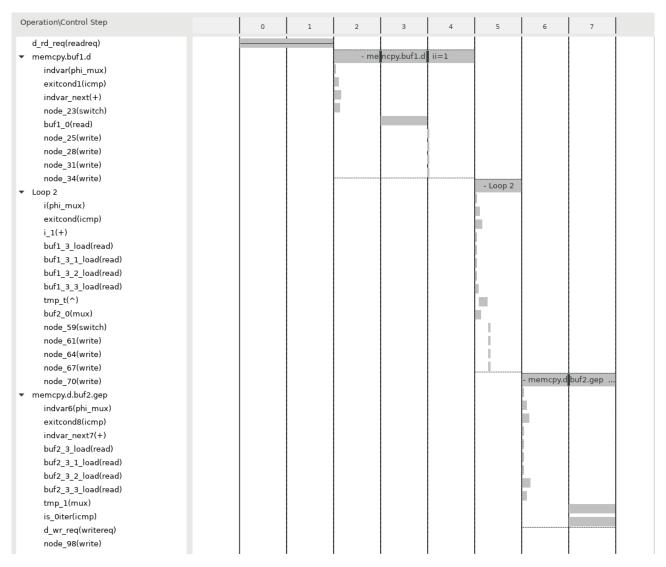


Рис. 6.8. Scheduler viewer

	Resource\Control Step	C0	C1	C2	C3	C4	C5	C6	C7	C8
1	⊡I/O Ports									
2	d								writereq	
3	⊟Expressions									
4	indvar_phi_fu_120			phi_mux						
5	indvar_next_fu_155			+						
6	exitcondl_fu_149			icmp						
7	i_phi_fu_131						phi_mux			
8	i_1_fu_191						+			
9	buf2_0_fu_219						mux			
10	tmp_t_fu_213						^			
11	exitcond_fu_185						icmp			
12	indvar6_phi_fu_142							phi_mux		
13	indvar_next7_fu_259							+		
14	tmp_1_fu_281							mux		
15	is_Oiter_fu_295							icmp		
16	exitcond8_fu_253							icmp		

Рис. 6.9. Resource viewer

# 7. Вывод

В данной лабораторной работе были рассмотрены различные процедуры обращения к элементам массива.

В первом решении, используется доступ к одному элементу массива.

Во втором решении, используется последовательный доступ к элементам массива.

Третье решение аналогично второму, так как там используется такой же метод обращения к элементам массива, но записан он иной синтаксической конструкцией.

В последнем решении, основной особенностью является использование Burst mode с использованием функции memcpu. Данная команда после синтеза предоставляет возможность сразу считывать весь размер массива и записывать данные параллельно используя промежуточные буферы. Количество ресурсов увеличивается в сравнении остальными вариантами обращения к памяти, однако увеличивает пропускную способность блока.