特征的分类

相关特征:模型训练需要的特征

无关特征:模型训练不必要的特征

冗余特征:在其他特征已知的情况下,该特征变得无用(某些特征的组合)

特征选择:给出一系列特征X={X1,X2...Xd},和目标变量Y,去最小化集合S,其实现了Y的最大分类性

能(对于给定的分类器和分类性能度量集)

特征选择的方法

Wrappers methods包装法

原则:对所有特征进行枚举子集,寻求性能最好的最小子集

优点:与模型相关,通常可以获得较好的性能

缺点: 计算开销大

枚举是2ⁿ,不切合实际,一般使用贪婪搜索

贪婪搜索:

前向搜索算法:一次添加一个特征,直到无法实现进一步的改进

后向搜索算法: 从包含全部特征开始,一次删除一个特征,直到无法实现进一步的改进

两者的复杂度都为O(n^2)

Filters methods过滤法

原则:快速计算统计量J(Xf)代替模型评估

与模型无关,与数据的分布有关

1. Score each feature X_f individually based on the f-th column of the data matrix and label vector Y.

For each feature X_f Compute $J(X_f)$

End

- 2. Rank features according to $I(X_f)$.
- 3. Choose the top *k* features with the highest scores.

例子: 互信息,卡方检验, Person相关系数

优点:复杂度小

缺点:与模型无关,效果较差

Embedded method嵌入法

原则: 将选择特征与学习过程同步

增加正则化项

$$E_D(w) + \lambda E_W(w)$$

$$\min_{\mathbf{w}} \sum_{i=1}^{m} (\mathbf{w}^{T} \mathbf{x}_{i} - y_{i})^{2} + \lambda ||\mathbf{w}||_{1}$$

欠拟合与过拟合

概化: 在非训练集上模型表现良好性能的能力

经常通过测量模型在测试集上的表现来评估概化误差

模型的性能好坏取决于:

使训练误差减小

时训练集误差与测试集误差的差距减小

欠拟合:模型在训练集上不能得到足够小的误差

过拟合: 训练集误差和测试机误差太大

根据模型参数的个数可以避免过拟合和欠拟合

参数越多,在训练集上的拟合效果越好,但可能出现过拟合现象

参数过少,则可能在训练集上不能拟合训练数据

一种控制机器学习算法容量的方式: 使用假设空间

Linear regression

y = b + wx

Introduce x^2 (quadratic model)

 $y = b + w_1 x + w_2 x^2$

Continue to add more powers of x

 $y = b + \sum_{i=1}^{9} w_i x^i$

当机器学习算法在以下方面的能力合适时,它们通常会表现得最好:

需要执行的任务的真正复杂性

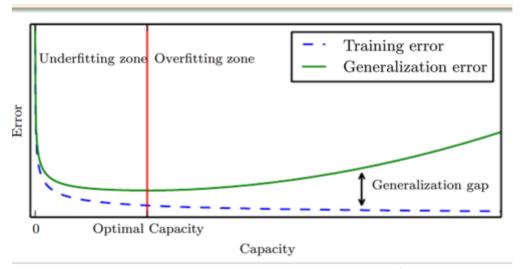
提供的训练数据量

模型参数数量的选择,依据问题本身的复杂程度和数据量大小

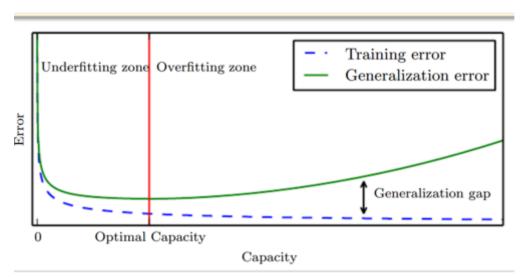
具有相似泛化能力的概化误差,优先选择模型简单的,对于复杂的模型,由于数据错误而意外拟合的 可能性更大。

训练误差随着模型容量的增加而减小,直到它逐渐接近可能的最小误差值。

概化误差呈U形曲线,是模型容量的函数。



增加训练集的数量,可以减少过拟合,越大的数据集,能够承受拟合数据的模型就越复杂



避免过拟合采取的措施是为了减少概化误差而不是训练误差

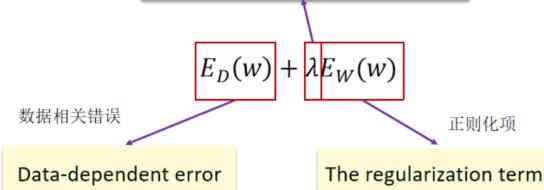
增加正则化项避免过拟合

原理:在损失函数上加上某些规则(限制),缩小解空间,从而减少求出过拟合解的可能性 通过正则化,增加的正则化项可以让损失函数在迭代过程中尽量使得w模最小,所以使得w中有的项为 0,也就是相当于删去了一些特征,避免了过多参数导致的过拟合现象,简化了模型

Adding a regularization term

控制相对重要性的正则化 系数。

Regularization coefficient that controls the relative importance.



$$E_D(\mathbf{w}) = \sum_{i=1}^m (\mathbf{w}^T \mathbf{x}_i - \mathbf{y}_i)^2$$

L2范数

权重衰减: 归权重值向0衰减

参数收缩:参数向0收缩

优点:保留w的二次函数,所以它的精确极小值可以在闭合形式中找到。

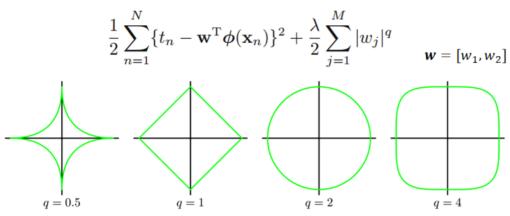
One simple form of regularizer (L2 norm)

$$E_W(w) = \frac{1}{2} w^T w$$

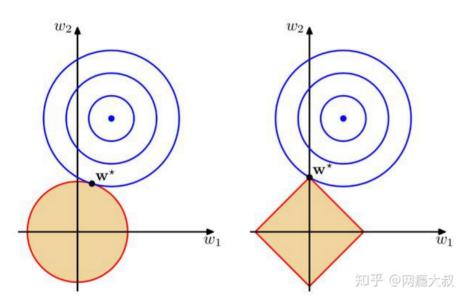
$$E_T(w) = \sum_{i=1}^m (w^T x_i - y_i)^2 + \frac{\lambda}{2} w^T w$$
 Ridge regression

广泛的正则化

More General Regularizer



Contours of the regularization term for various values of the q.



目标函数最小化的几何展示

可以看到,L1正则化的最优参数值 w^* 恰好是 $w_1=0$ 的时候,意味着我们剔除了模型中一个特征(系数为0等价于剔除该特征),**从而达到了降低模型复杂度的目的**。在这个意义上L1正则化效果要优于L2正则化,**但L1存在拐点不是处处可微,从而L2正则化有更好的求解特性**。

q=1对应于lasso(最小绝对收缩与选择算子)

如果λ足够大,则一些系数wj被驱动为零,从而产生稀疏模型

$$\frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} \{t_n - \mathbf{w}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{\phi}(\mathbf{x}_n)\}^2 + \frac{\lambda}{2} \sum_{j=1}^{M} |w_j|^q$$

$$E_D(w)$$

Note that minimizing the above function is equivalent to minimizing the unregularized sum-of-squares error $E_D(w)$ subject to the constraint注意,最小化上述函数等价于最小化受约束的非正则化平方和误差ED(w)

$$\sum_{j=1}^{M} |w_j|^q \leqslant \eta$$

for an appropriate value of the parameter η , where the two approaches can be related using Lagrange multipliers.

对于参数η的适当值,其中两种方法可以使用拉格朗日乘子相 关联

L1范数

L1 Regularization

- L1 regularization → sparse solution.
- It can be considered analogous to performing embedded feature selection, where the trained model implicitly performs feature selection.它可以被认为类似于执行嵌入特征选择,其中训练的模型隐含地执行特征选择
- Specifically, the entries of the weight vector w_i 's which are non-zero (or practically outside a low threshold $|w_i| > \epsilon$, where $\epsilon > 0$) represent features that are important for the classification task. w>0,则代表在模型中起到重要作用

$$\min_{\mathbf{w}} \sum_{i=1}^{m} (\mathbf{w}^{T} \mathbf{x}_{i} - y_{i})^{2} + \lambda ||\mathbf{w}||_{1}$$

Optimization for L1 norm

- ISTA (Iterative Shrinkage-Thresholding Algorithms) 迭代收缩阈值算法
- Fast ISTA (Fast Iterative Shrinkage-Thresholding Algorithms)
 - Amir Beck, Marc Teboulle: A Fast Iterative Shrinkage-Thresholding Algorithm for Linear Inverse Problems. SIAM J. Imaging Sciences 2(1): 183-202 (2009)

The objective function of ISTA has the form of

$$arg \min F(\boldsymbol{\alpha}) = \frac{1}{2} \|\boldsymbol{X}\boldsymbol{\alpha} - \boldsymbol{y}\|_2^2 + \lambda \|\boldsymbol{\alpha}\|_1 = f(\boldsymbol{\alpha}) + g(\boldsymbol{\alpha})$$