

Rozsah diplomové práce: **40-50 stránek A4**  
Rozsah grafických prací:  
Forma zpracování diplomové práce: **tištěná/elektronická**

Seznam doporučené literatury:

1. Xin, L., Tang, Z., Gai, W., & Liu, H. (2022). Vision-based autonomous landing for the uav: A review. *Aerospace*, 9(11), 634.
2. Kakaletsis, E., Symeonidis, C., Tzelepi, M., Mademlis, I., Tefas, A., Nikolaidis, N., & Pitas, I. (2021). Computer vision for autonomous UAV flight safety: An overview and a vision-based safe landing pipeline example. *Acm Computing Surveys (Csur)*, 54(9), 1-37.
3. Saavedra-Ruiz, M., Pinto-Vargas, A., & Romero-Cano, V. (2022). Monocular Visual Autonomous Landing System for Quadcopter Drones Using Software in the Loop. *IEEE Aerospace and Electronic Systems Magazine*, 37(5), 2-16.

Vedoucí diplomové práce: **Ing. Petr Neduchal, Ph.D.**  
Výzkumný program 1

Datum zadání diplomové práce: **2. října 2023**  
Termín odevzdání diplomové práce: **20. května 2024**



**Doc. Ing. Miloš Železný, Ph.D.**  
děkan



**Doc. Dr. Ing. Vlasta Radová**  
vedoucí katedry