从零开始学Ceph (Ceph From Scratch)



Ceph是目前非常流行的统一存储系统,所谓统一存储系统,就是通过Ce ph集群同时提供块设备存储、对象存储以及文件系统服务。本书将从零开 始,介绍Ceph的用法以及CRUSH、RADOS等底层技术。借助Ceph官方提...



下载手机APP 畅享精彩阅读

目 录

致谢 前言 前言 关于作者 致谢 Ceph简介 架构介绍 基础组件 Ceph命令 使用Ceph 更多介绍 Ceph用法 Ceph命令 Ceph容器 基本命令 RADOS操作 Bucket操作 Object操作 Ceph架构 论文介绍 CRUSH详解 CRUSH总结 RADOS详解 RBD RBD命令 RBD快照 RBD克隆 RBD和Qemu RBD和Virsh RBD和OpenStack Python librbd **RGW** RGW介绍 RGW用法 S3用法

Swift用法

CephFS

Ceph监控

Ceph-rest-api

Ceph-web

参与开发

贡献代码

Ceph-docker

结语

致谢

当前文档 《从零开始学Ceph (Ceph From Scratch)》 由 进击的皇虫 使用 书栈网 (BookStack.CN) 进行构建,生成于 2019-12-29。

书栈网仅提供文档编写、整理、归类等功能,以及对文档内容的生成和导出工具。

文档内容由网友们编写和整理,书栈网难以确认文档内容知识点是否错漏。如果您在阅读文档获取知识的时候,发现文档内容有不恰当的地方,请向我们反馈,让我们共同携手,将知识准确、高效且有效地传递给每一个人。

同时,如果您在日常工作、生活和学习中遇到有价值有营养的知识文档,欢迎分享到书栈网,为知识的传承献上您的一份力量!

如果当前文档生成时间太久,请到书栈网获取最新的文档,以跟上知识更新换代的步伐。

内容来源: tobe https://github.com/tobegit3hub/ceph_from_scratch

文档地址: http://www.bookstack.cn/books/ceph_from_scratch

书栈官网: https://www.bookstack.cn

书栈开源: https://github.com/TruthHun

分享,让知识传承更久远! 感谢知识的创造者,感谢知识的分享者,也感谢每一位阅读到此处的读者,因为我们都将成为知识的传承者。

Ceph From Scratch

Ceph是目前非常流行的统一存储系统,所谓统一存储系统,就是通过Ceph集群同时提供块设备存储、对象存储以及文件系统服务。



本书将从零开始,介绍Ceph的用法以及CRUSH、RADOS等底层技术。借助Ceph官方提供的容器,任何 人都可以在本地体验此教程,学习分布式存储系统就像家庭作业一样简单。



前言

2006年Sage Weil发表了Ceph论文,启动一个伟大的开源项目,感谢作者。

2014年Redhat及其收购的Inktank在Ceph贡献全球第一,中国的UnitedStack全球第二也是国内第一,Ubuntu麒麟也有卓越贡献,感谢开发者。

还要感谢国内外关注Ceph的开发者以及运维人员!

本书使用GitBook编写,通过 gitbook serve 运行,也可以在本地运行Docker容器:

1. docker run -d -p 4000:4000 tobegit3hub/ceph_from_scratch



关于作者

tobe,前小米基础架构工程师,Docker监控管理工具seagull和开源持续集成系统ArchCI作者,开源电子书理解Linux进程作者,现在UnitedStack负责Docker容器和Ceph存储。

致谢

1. sudo docker run ubuntu echo "致谢读者们!"

第一章 Ceph简介

本章将介绍Ceph的设计思路和基本组件,帮助你快速入门和了解Ceph。

阅读本章内容可以理解Ceph的架构设计、CRUSH、RADOS等概念,并且知道基于Ceph的RBD、RGW和CephFS等服务。

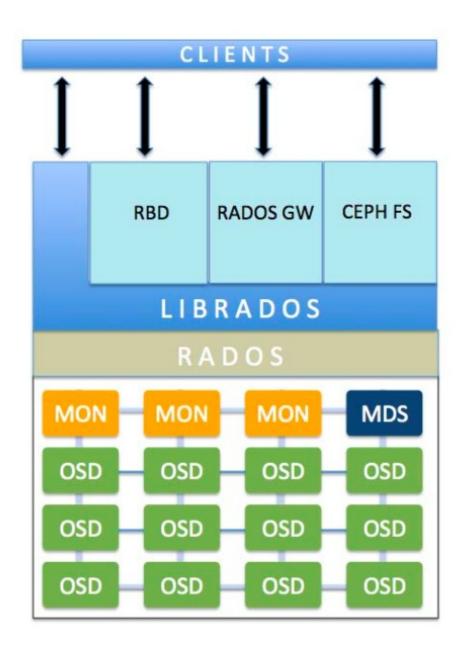
简介

Ceph is a distributed object, block, and file storage platform.

也就是说,使用Ceph系统我们可以提供对象存储、块设备存储和文件系统服务,更有趣的是基于Ceph的key-value存储和NoSQL存储也在开发中,让Ceph成为目前最流行的统一存储系统。

Ceph底层提供了分布式的RADOS存储,用与支撑上层的librados和RGW、RBD、CephFS等服务。 Ceph实现了非常底层的object storage,是纯粹的SDS,并且支持通用的ZFS、BtrFS和Ext4文件系统,能轻易得Scale,没有单点故障。

接下来马上介绍Ceph的各个基础组件。



基础组件

Object

Ceph最底层的存储单元是Object对象,每个Object包含元数据和原始数据。

OSD

OSD全称Object Storage Device,也就是负责响应客户端请求返回具体数据的进程。一个Ceph集群一般都有很多个OSD。

PG

PG全称Placement Groups,是一个逻辑的概念,一个PG包含多个OSD。引入PG这一层其实是为了更好的分配数据和定位数据。

Monitor

一个Ceph集群需要多个Monitor组成的小集群,它们通过Paxos同步数据,用来保存OSD的元数据。

RADOS

RADOS全称Reliable Autonomic Distributed Object Store,是Ceph集群的精华,用户实现数据分配、Failover等集群操作。

Libradio

Librados是Rados提供库,因为RADOS是协议很难直接访问,因此上层的RBD、RGW和CephFS都是通过librados访问的,目前提供PHP、Ruby、Java、Python、C和C++支持。

CRUSH

CRUSH是Ceph使用的数据分布算法,类似一致性哈希,让数据分配到预期的地方。

RBD

RBD全称RADOS block device, 是Ceph对外提供的块设备服务。

RGW

RGW全称RADOS gateway,是Ceph对外提供的对象存储服务,接口与S3和Swift兼容。

MDS

MDS全称Ceph Metadata Server,是CephFS服务依赖的元数据服务。

CephFS

CephFS全称Ceph File System,是Ceph对外提供的文件系统服务。

Ceph命令

运行 ceph/demo 容器后可以随心所欲执行Ceph命令了。

```
1. root@dev:/# ceph -w
 2.
         cluster 99ce2286-ac36-40c4-bdb7-c592893b6102
 3.
         health HEALTH_OK
 4.
         monmap e1: 1 mons at {dev=10.0.2.15:6789/0}
 5.
                 election epoch 2, quorum 0 dev
 6.
         mdsmap e9: 1/1/1 up {0=0=up:active}
 7.
         osdmap e42: 1 osds: 1 up, 1 in
 8.
           pgmap v912: 120 pgs, 8 pools, 2810 bytes data, 63 objects
                 3437 MB used, 14198 MB / 18603 MB avail
 9.
10.
                      120 active+clean
11.
    2015-06-29 15:17:07.137895 mon.0 [INF] pgmap v912: 120 pgs: 120 active+clean;
12. 2810 bytes data, 3437 MB used, 14198 MB / 18603 MB avail
```

使用Ceph

目前Ceph官网提供了多种安装方式,但是最简单的方法当然是使用Docker。

首先通过命令 ifconfig 找到当前主机的IP,如下。

```
1. eth0
              Link encap:Ethernet HWaddr 08:00:27:F9:89:52
2.
             inet addr:10.0.2.15 Bcast:10.0.2.255 Mask:255.255.255.0
3.
             inet6 addr: fe80::a00:27ff:fef9:8952/64 Scope:Link
             UP BROADCAST RUNNING MULTICAST MTU:1500 Metric:1
4.
5.
             RX packets:288605 errors:0 dropped:0 overruns:0 frame:0
6.
             TX packets:55395 errors:0 dropped:0 overruns:0 carrier:0
7.
             collisions:0 txqueuelen:1000
8.
             RX bytes:307079524 (292.8 MiB) TX bytes:3963682 (3.7 MiB)
```

记住本机IP为10.0.2.15,然后可以使用ceph-docker提供的命令。

```
docker run -d --net=host -e MON_IP=10.0.2.15 -e CEPH_PUBLIC_NETWORK=10.0.2.0/24 1. ceph/demo
```

这样就启动一个单机版Ceph服务了,通过 docker exec 进入容器,开始体验Ceph命令吧。

更多介绍

前面对Ceph各个组件都简要介绍了以下,最重要的是RADOS的设计和CRUSH算法的使用,后面会有更详细的介绍。

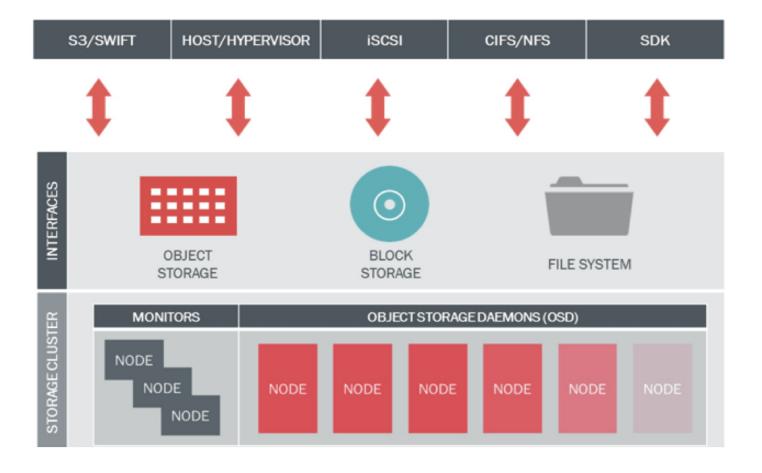
接下来要想学好Ceph,最重要是实践。



第二章 Ceph用法

本章将带领大家一步一步使用Ceph,分布式系统的安装和部署一般都是非常复杂的,而且很多教程不一定适用于本地的环境,我们本章所有代码与命令都使用官方提供Docker容器,保证任何人都能轻易地使用Ceph并且得到预期的结果。

通过本章大家都可以掌握Ceph的基本操作命令,基于Ceph搭建自己的存储系统。



Ceph命令

OSD状态

列举当前所有OSD。

```
    root@dev:/# ceph osd ls
    0
```

查看0SD状态。

```
    root@dev:/# ceph osd stat
    osdmap e21: 1 osds: 1 up, 1 in
```

查看OSD树形结构。

```
    root@dev:/# ceph osd tree
    ID WEIGHT TYPE NAME UP/DOWN REWEIGHT PRIMARY-AFFINITY
    -1 1.00000 root default
    -2 1.00000 host dev
    0 1.00000 osd.0 up 1.00000 1.00000
```

导出OSD详细信息。

```
    root@dev:/# ceph osd dump
    epoch 21
    fsid fee30c76-aec4-44d4-8138-763969aaa562
    created 2015-07-12 05:59:12.189734
    modified 2015-07-12 11:57:56.706958
    flags
        pool 0 'rbd' replicated size 1 min_size 1 crush_ruleset 0 object_hash rjenkins
    pg_num 64 pgp_num 64 last_change 2 flags hashpspool stripe_width 0
        pool 1 'cephfs_data' replicated size 1 min_size 1 crush_ruleset 0 object_hash rjenkins pg_num 8 pgp_num 8 last_change 7 flags hashpspool
    crash_replay_interval 45 stripe_width 0
        pool 2 'cephfs_metadata' replicated size 1 min_size 1 crush_ruleset 0
        object_hash rjenkins pg_num 8 pgp_num 8 last_change 6 flags hashpspool
    stripe_width 0
```

```
pool 3 '.rgw.root' replicated size 1 min_size 1 crush_ruleset 0 object_hash
     rjenkins pg_num 8 pgp_num 8 last_change 8 owner 18446744073709551615 flags
10. hashpspool stripe_width 0
     pool 4 '.rgw.control' replicated size 1 min_size 1 crush_ruleset 0 object_hash
     rjenkins pg_num 8 pgp_num 8 last_change 10 owner 18446744073709551615 flags
11. hashpspool stripe_width 0
     pool 5 '.rgw' replicated size 1 min_size 1 crush_ruleset 0 object_hash rjenkins
     pg_num 8 pgp_num 8 last_change 12 owner 18446744073709551615 flags hashpspool
12. stripe_width 0
     pool 6 '.rgw.gc' replicated size 1 min_size 1 crush_ruleset 0 object_hash
     rjenkins pg_num 8 pgp_num 8 last_change 13 owner 18446744073709551615 flags
13. hashpspool stripe_width 0
     pool 7 '.users.uid' replicated size 1 min_size 1 crush_ruleset 0 object_hash
     rjenkins pg_num 8 pgp_num 8 last_change 14 owner 18446744073709551615 flags
14. hashpspool stripe_width 0
15. max_osd 1
                in weight 1 up_from 20 up_thru 20 down_at 19 last_clean_interval
    osd.0 up
     [5,19] 10.0.2.15:6800/199 10.0.2.15:6801/2000199 10.0.2.15:6802/2000199
16. 10.0.2.15:6803/2000199 exists, up 5aaf2355-aa45-4452-a401-9add47541a88
```

Monitor状态

查看Monitor状态。

```
    root@dev:/# ceph mon stat
    e1: 1 mons at {dev=10.0.2.15:6789/0}, election epoch 2, quorum 0 dev
```

导出Monitor详细信息。

```
    root@dev:/# ceph mon dump
    dumped monmap epoch 1
    epoch 1
    fsid fee30c76-aec4-44d4-8138-763969aaa562
    last_changed 2015-07-12 05:59:11.900924
    created 2015-07-12 05:59:11.900924
    0: 10.0.2.15:6789/0 mon.dev
```

PG操作

导出PG详细信息。

1.	root@dev	/:/# cepl	n pg dum	0					
2.	pool 0	0	0	0	0	0	0	0	0
3.	pool 1	0	0	0	0	0	0	0	0
4.	pool 2	20	0	0	0	0	1962	30	30
5.	pool 3	3	0	0	0	0	848	3	3
6.	pool 4	8	0	0	0	0	0	50	50
7.	pool 5	0	0	0	0	0	0	0	0
8.	pool 6	32	0	0	0	0	0	192	192
9.	pool 7	0	0	0	0	0	0	0	0
10.	sum	63	0	0	0	0	2810	275	275
11.	osdstat	kbused	kbavail	kb	hb in	hb out			
12.	0	4630564	1342860	4	19049892	2	[]	[]	
13.	sum	4630564	1342860	4	19049892	2			

CRUSH操作

导出CRUSH详细信息。

```
1. root@dev:/# ceph osd crush dump
```

将CURHS导出为不可读的配置文件。

```
    root@dev:/# ceph osd getcrushmap -o crushmap.txt
    got crush map from osdmap epoch 21
```

解码CRUSH配置文件为可读的文本文件。

```
    root@dev:/# crushtool -d crushmap.txt -o crushmap-decompile.txt
    root@dev:/# vim crushmap-decompile.txt
```

Ceph容器

使用Docker

试用Ceph最简单的方法是启动Ceph容器,使用前必须保证本地已经安装好Docker。Debian/Ubuntu用户可以通过 apt-get install docker.io 安装,CentOS/Redhat用户可以通过 yum install docker 安装,Mac和Windows建议下载boot2docker来使用。

基本的docker命令如下。

```
    docker images
    docker pull ubuntu
    docker run -i -t ubuntu /bin/bash
    docker exec -i -t ubuntu /bin/bash
    docker ps
```

Ceph容器

Ceph社区提供了官方的docker镜像,代码与教程都托管到Github上 https://github.com/ceph/ceph-docker。

由于Ceph的配置文件必须指定IP地址,因此使用Ceph容器前我们必须获得本机IP,如果是boot2docker用户需要获得其虚拟机IP。

启动Ceph

启动单机版ceph非常简单,使用下述命令。

```
docker@dev:~$ docker run -d --net=host -e MON_IP=10.0.2.15 -e

1. CEPH_NETWORK=10.0.2.0/24 ceph/demo

2. badaf5c8fed1e0edf6f2281539669d8f6522ba54b625076190fe4d6de79745ff
```

然后可以通过 docker ps 来检查容器状态。

1. docker@dev:~\$ docker ps

CONTAINER ID IMAGE COMMAND CREATED

2. STATUS PORTS NAMES

badaf5c8fed1 ceph/demo "/entrypoint.sh" 9 seconds ago

3. Up 9 seconds loving_pasteur

这里ceph容器的ID为"badaf5c8fed1",可以快速进入容器。

- 1. docker@dev:~\$ docker exec -i -t badaf5c8fed1 /bin/bash
- 2. root@dev:/#

Ceph命令

检查状态

最简单的ceph命令是, ceph -w ,也就是watch整个ceph集群的状态。

```
1.
     root@dev:/# ceph -w
 2.
         cluster fee30c76-aec4-44d4-8138-763969aaa562
 3.
          health HEALTH_OK
          monmap e1: 1 mons at {dev=10.0.2.15:6789/0}
 4.
 5.
                 election epoch 2, quorum 0 dev
 6.
          mdsmap e5: 1/1/1 up {0=0=up:active}
 7.
          osdmap e18: 1 osds: 1 up, 1 in
 8.
           pgmap v22: 120 pgs, 8 pools, 2810 bytes data, 63 objects
 9.
                 4519 MB used, 13115 MB / 18603 MB avail
10.
                      120 active+clean
11.
     2015-07-12 06:53:58.454077 mon.0 [INF] pgmap v22: 120 pgs: 120 active+clean;
12. 2810 bytes data, 4519 MB used, 13115 MB / 18603 MB avail
```

或者通过 ceph status 命令。

```
1.
     root@dev:/# ceph status
 2.
         cluster fee30c76-aec4-44d4-8138-763969aaa562
 3.
          health HEALTH OK
 4.
          monmap e1: 1 mons at {dev=10.0.2.15:6789/0}
 5.
                 election epoch 2, quorum 0 dev
 6.
          mdsmap e5: 1/1/1 up {0=0=up:active}
 7.
          osdmap e21: 1 osds: 1 up, 1 in
 8.
           pgmap v30: 120 pgs, 8 pools, 2810 bytes data, 63 objects
 9.
                 4521 MB used, 13114 MB / 18603 MB avail
10.
                      120 active+clean
```

RADOS命令

Pool简介

Pool是Ceph中的逻辑概念,不同的应用可以使用不同的Pool。

Pool相关命令

```
    root@dev:/# rados lspools
    rbd
    cephfs_data
    cephfs_metadata
    .rgw.root
    .rgw.control
    .rgw
    .rgw.gc
    .users.uid
```

如果想获得特定Pool的数据。

```
    root@dev:/# rados -p .rgw ls
    root@dev:/# rados -p .rgw.root ls
    default.region
    region_info.default
    zone_info.default
```

容量相关

获得当前OSD所用容量。

```
1. root@dev:/# rados df
   pool name
                           ΚB
                                  objects
                                               clones
                                                         degraded
            rd
2. unfound
                           rd KB
                                                   wr KB
                                           wr
                            0
                                        0
                                                    0
                                                                0
   .rgw
3. 0
                           0
                                       0
                                                                0
   .rgw.control
                                        8
                                                    0
                                                                           0
                            0
4. 0
                           0
                                       0
```

	.rgw.gc		Θ	32	0	0	0
5.	288	256	192	0	, and the second	·	
	.rgw.root		1	3	0	0	0
6.	0	Θ	3	3			
	.users.uid		0	0	0	0	0
7.	Θ	0	0	0			
	cephfs_data		0	Θ	Θ	Θ	0
8.	0	0	0	Θ			
	cephfs_metadata		2	20	0	Θ	0
9.	0	0	31	8			
	rbd		0	0	0	Θ	0
10.	0	0	0	0			
11.	total used		4630192	63			
12.	total avail		13428976				
13.	total space		19049892				

Bucket命令

创建Bucket

```
1. root@dev:/# ceph osd tree
 2. ID WEIGHT TYPE NAME
                             UP/DOWN REWEIGHT PRIMARY-AFFINITY
 3. -1 1.00000 root default
 4. -2 1.00000
                   host dev
 5. 0 1.00000
                       osd.0
                                  up 1.00000
                                                      1.00000
 6. root@dev:/# ceph osd crush add-bucket rack01 rack
 7. added bucket rack01 type rack to crush map
 8. root@dev:/# ceph osd crush add-bucket rack02 rack
 9. added bucket rack02 type rack to crush map
10. root@dev:/# ceph osd crush add-bucket rack03 rack
11. added bucket rack03 type rack to crush map
12. root@dev:/# ceph osd tree
13. ID WEIGHT TYPE NAME
                             UP/DOWN REWEIGHT PRIMARY-AFFINITY
14. -5
             0 rack rack03
15. -4
            0 rack rack02
16. -3
             0 rack rack01
17. -1 1.00000 root default
18. -2 1.00000
                   host dev
19. 0 1.00000
                       osd.0
                                  up 1.00000
                                                      1.00000
```

移动Rack

```
    root@dev:/# ceph osd crush move rack01 root=default

 2. moved item id -3 name 'rack01' to location {root=default} in crush map
 3. root@dev:/# ceph osd crush move rack02 root=default
 4. moved item id -4 name 'rack02' to location {root=default} in crush map
 5. root@dev:/# ceph osd crush move rack03 root=default
 6. moved item id -5 name 'rack03' to location {root=default} in crush map
 7. root@dev:/# ceph osd tree
 8. ID WEIGHT TYPE NAME
                               UP/DOWN REWEIGHT PRIMARY-AFFINITY
 9. -1 1.00000 root default
10. -2 1.00000
                   host dev
                                    up 1.00000 1.00000
11. 0 1.00000
                       osd.0
12. -3
                   rack rack01
```

134	0	rack rack02	
145	0	rack rack03	

Object操作

创建Pool

```
    root@dev:/# ceph osd pool create web-services 128 128
    pool 'web-services' created
    root@dev:/# rados lspools
    rbd
    cephfs_data
    cephfs_metadata
    .rgw.root
    .rgw.control
    .rgw
    .rgw.gc
    .users.uid
    web-services
```

添加Object

```
    root@dev:/# echo "Hello Ceph, You are Awesome like MJ" > /tmp/helloceph
    root@dev:/# rados -p web-services put object1 /tmp/helloceph
    root@dev:/# rados -p web-services ls
    object1
    root@dev:/# ceph osd map web-services object1
        osdmap e29 pool 'web-services' (8) object 'object1' -> pg 8.bac5debc (8.3c) ->
        up ([0], p0) acting ([0], p0)
```

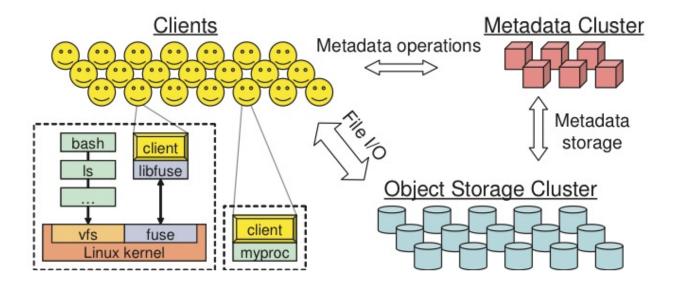
查看Object

```
    root@dev:/# cd /var/lib/ceph/osd/
    root@dev:/var/lib/ceph/osd# ls ceph-0/current/8.3c_head/
    __head_0000003C__8 object1__head_BAC5DEBC__8
        root@dev:/var/lib/ceph/osd# cat ceph-
    0/current/8.3c_head/object1__head_BAC5DEBC__8
    Hello Ceph, You are Awesome like MJ
```

第三章 Ceph架构

前面粗略地介绍了Ceph、RADOS、CRUSH等概念和用法,本章将重点剖析具体的架构与算法,详细介绍 其设计和实现细节。

通过本章可以完全掌握Ceph的核心技术和算法。



论文

简介

Ceph是Sega本人的博士论文作品,想了解Ceph的架构设计最好的方式是阅读Sega的论文,其博士论文我们称之为长论文,后来整理成三篇较短的论文。

长论文

长论文包含了RADOS、CRUSH等所有内容的介绍,但篇幅相当长,如果感兴趣可以阅读,标题为《CEPH: RELIABLE, SCALABLE, AND HIGH-PERFORMANCE DISTRIBUTED STORAGE》,地址https://ceph.com/wp-content/uploads/2016/08/weil-thesis.pdf。

CRUSH论文

CRUSH论文标题为《CRUSH: Controlled, Scalable, Decentralized Placement of Replicated Data》,地址 https://ceph.com/wp-content/uploads/2016/08/weil-crush-sc06.pdf ,介绍了CRUSH的设计与实现细节。

RADOS论文

RADOS沦为标题为《RADOS: A Scalable, Reliable Storage Service for Petabyte-scale Storage Clusters》,地址为 https://ceph.com/wp-content/uploads/2016/08/weil-rados-pdsw07.pdf ,介绍了RADOS的设计与实现细节。

CephFS论文

CephFS论文标题为《Ceph: A Scalable, High-Performance Distributed File System》,地址为 https://ceph.com/wp-content/uploads/2016/08/weil-ceph-osdi06.pdf ,介绍了Ceph的基本架构和Ceph的设计与实现细节。

CRUSH详解

CRUSH简介

CRUSH全称Controlled Replication Under Scalable Hashing,是一种数据分发算法,类似于哈希和一致性哈希。哈希的问题在于数据增长时不能动态加Bucket,一致性哈希的问题在于加Bucket时数据迁移量比较大,其他数据分发算法依赖中心的Metadata服务器来存储元数据效率较低,CRUSH则是通过计算、接受多维参数的来解决动态数据分发的场景。

算法基础

在学习CRUSH之前,需要了解以下的内容。

CRUSH算法接受的参数包括cluster map,也就是硬盘分布的逻辑位置,例如这有多少个机房、多少个机柜、硬盘是如何分布的等等。cluster map是类似树的多层结果,子节点是真正存储数据的 device,每个device都有id和权重,中间节点是bucket,bucket有多种类型用于不同的查询算法,例如一个机柜一个机架一个机房就是bucket。

另一个参数是placement rules,它指定了一份数据有多少备份,数据的分布有什么限制条件,例如同一份数据不能放在同一个机柜里等的功能。每个rule就是一系列操作,take操作就是就是选一个bucket,select操作就是选择n个类型是t的项,emit操作就是提交最后的返回结果。select要考虑的东西主要包括是否冲突、是否有失败和负载问题。

算法的还有一个输入是整数x,输出则是一个包含n个目标的列表R,例如三备份的话输出可能是[1, 3, 5]。

算法解读

```
1: procedure TAKE(a)
                                          \triangleright Put item a in working vector \vec{i}
         \vec{i} \leftarrow [a]
 3: end procedure
 4: procedure SELECT(n,t)

    Select n items of type t

         \vec{o} \leftarrow \emptyset
 5:
                                               Dur output, initially empty
         for i \in \vec{i} do

    ► Loop over input i

 6:
             f \leftarrow 0
                                                             ⊳ No failures yet
 7:
              for r \leftarrow 1, n \text{ do}
                                                      8:
                 f_r \leftarrow 0
                                                > No failures on this replica
 9:
10:
                   retry\_descent \leftarrow false
11:
                   repeat
                       b \leftarrow bucket(i)

    Start descent at bucket i

12:
13:
                       retry\_bucket \leftarrow false
14:
                       repeat
                            if "first n" then
                                                          ⊳ See Section 3.2.2
15:
                                 r' \leftarrow r + f
                            else
                                 r' \leftarrow r + f_r n
                            end if
                            o \leftarrow b.c(r',x)

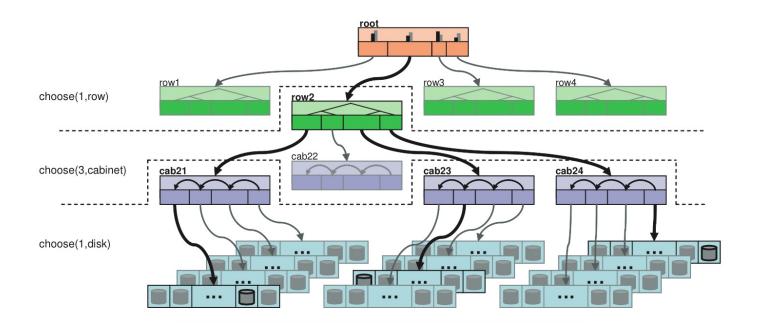
⊳ See Section 3.4

20:
21:
                            if type(o) \neq t then
22:
                                b \leftarrow bucket(o)
                                                          23:
                                 retry_bucket ← true
                            else if o \in \vec{o} or failed(o) or overload(o,x)
     then
25:
                                 f_r \leftarrow f_r + 1, f \leftarrow f + 1
26:
                                if o \in \vec{o} and f_r < 3 then
27:
                                     retry_bucket ← true
                                                                         > Retry
     collisions locally (see Section 3.2.1)
28:
29:
                                     retry_descent ← true > Otherwise
     retry descent from i
                                 end if
30:
31:
                            end if
                       until ¬retry_bucket
32:
33:
                   until ¬retry_descent
                   \vec{o} \leftarrow [\vec{o}, o]
                                                          > Add o to output o
34:
              end for
35:
         end for
36:
         \vec{i} \leftarrow \vec{o}

    Copy output back into i
    i

37-
38: end procedure
                                      \triangleright Append working vector \vec{i} to result
39: procedure EMIT
         \vec{R} \leftarrow [\vec{R}, \vec{i}]
40.
41: end procedure
```

图虽然很复杂,但如果理解了几个基本操作的含义就很好读下来了,这里是三个操作的伪代码,take和emit很好理解,select主要是遍历当前bucket,如果出现重复、失败或者超载就跳过,其中稍微复杂的"first n"部分是一旦遇到失败,第一种情况是直接使用多备份,第二种情况是使用erasingcode基本可以忽略。看着下面的图就更好理解具体的算法了。



CRUSH总结

算法总结

CRUSH与一致性哈希最大的区别在于接受的参数多了cluster map和placement rules,这样就可以根据目前cluster的状态动态调整数据位置,同时通过算法得到一致的结果。

算法补充

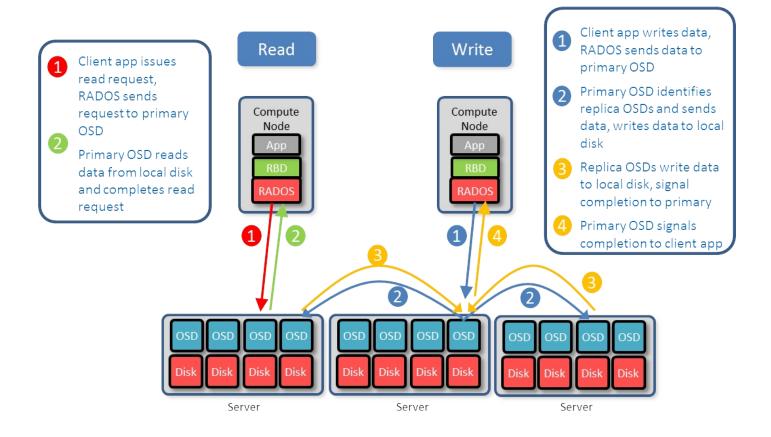
前面介绍了bucket根据不同场景有四种类型,分别是Uniform、List、Tree和Straw,他们对应运行数据和数据迁移量有不同的tradeoff,目前大家都在用Straw因此不太需要关系其他。

目前erasing code可以大大减小三备份的数据量,但除了会导致数据恢复慢,部分ceph支持的功能也是不能直接用的,而且功能仍在开发中不建议使用。

RADOS详解

RADOS简介

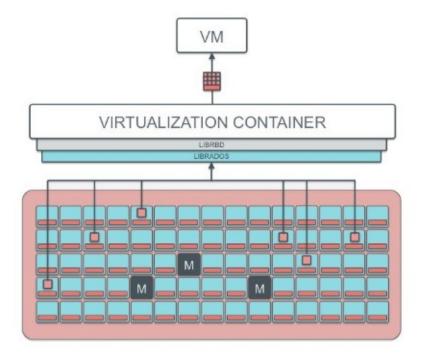
RADOS是ceph实现高可用、数据自动恢复的框架,设计的点比较多后面在详细介绍。



第四章 RBD

本章将介绍使用ceph搭建块设备服务。

RADOS Block Device



RBD命令

检查Pool

Ceph启动后默认创建rbd这个pool,使用rbd命令默认使用它,我们也可以创建新的pool。

- 1. rados lspools
- 2. ceph osd pool create rbd_pool 1024

创建Image

使用rbd命令创建image,创建后发现rbd这个pool会多一个 rbd_directory 的object。

- 1. rbd create test_image --size 1024
- 2. rbd ls
- rbd --image test_image info
- 4. rados -p rbd ls

修改Image大小

增加Image大小可以直接使用 resize 子命令,如果缩小就需要添加 --allow-shrink 参数保证安全。

```
1. rbd --image test_image resize --size 2000
```

rbd --image test_image resize --size 1000 --allow-shrink

使用Image

通过 map 子命令可以把镜像映射成本地块设备,然后就可以格式化和 mount 了。

- rbd map test_image
- 2. rbd showmapped
- 3. mkfs.ext4 /dev/rbd0
- 4. mount /dev/rbd0 /mnt/

移除Image

- 1. umount /dev/rbd0
- 2. rbd unmap /dev/rbd0
- 3. rbd showmapped

删除Image

删除和Linux类似使用 rm 命令即可。

rbd --image test_image rm

RBD快照

创建快照

通过 snap 子命令可以创建和查看快照。

- 1. rbd snap create --image test_image --snap test_snap
- 2. rbd snap ls --image test_image

快照回滚

使用 snap rollback 就可以回滚快照,由于快照命名是镜像名后面加@,我们还可以下面的简便写法。

- 1. rbd snap rollback --image test_image --snap test_snap
- rbd snap rollback rbd/test_image@test_snap

删除快照

删除快照也很简单,使用 rm 子命令,如果想清理所有快照可以使用 purge 子命令,注意Ceph删除是异步的不会立即释放空间。

- 1. rbd snap rm --image test_image --snap test_snap
- rbd snap purge --image test_image

保护快照

保护快照可以防止用户误删数据,这是clone前必须做的。

1. rbd snap protect --image test_image --snap test_snap

要想不保护快照也很容易,使用 unprotect 子命令即可。

1. rbd snap unprotect --image test_image --snap test_snap

RBD克隆

创建clone

RBD克隆就是通过快照克隆出新的可读可写的Image,创建前需要创建format为2的镜像快照。

```
    rbd create test_image2 --size 1024 --image-format 2
    rbd snap create --image test_image2 --snap test_snap2
    rbd snap protect --image test_image2 --snap test_snap2
```

通过 clone 子命令就可以创建clone了。

1. rbd clone --image test_image2 --snap test_snap2 test_clone

列举clone

通过 children 子命令可以列举这个快照的所有克隆。

```
    rbd children --image test_image2 --snap test_snap2
```

填充克隆

填充克隆也就是把快照数据flatten到clone中,如果你想删除快照你需要flatten所有的子Image。

1. rbd flatten --image test_clone

RBD和Qemu

使用Qemu

官方Qemu已经支持librbd,使用Qemu创建镜像前需要安装工具。

1. apt-get install -y qemu-utils

创建镜像

创建镜像非常简单,使用 qemu-img 命令,注意目前RBD只支持raw格式镜像。

qemu-img create -f raw rbd:rbd/test_image3 1G

修改镜像大小

修改镜像大小可以使用 resize 子命令。

qemu-img resize rbd:rbd/test_image3 2G

查看镜像信息

通过 info 可以获取Qemu镜像信息。

qemu-img info rbd:rbd/test_image3

RBD和Virsh

安装Virsh

Virsh是通用的虚拟化技术抽象层,可以统一管理Qemu/KVM、Xen和LXC等,要结合Virsh和RBD使用,我们需要安装对应工具。

1. apt-get install -y virt-manager

RBD和OpenStack

OpenStack介绍

OpenStack开源的云平台,其中Nova提供虚拟机服务,Glance提供镜像服务,Cinder提供块设备服务。因为OpenStack是Python实现的,因此RBD与OpenStack集成需要安装下面的软件。

```
1. apt-get install -y python-ceph
```

Nova与RBD

修改nova.conf配置文件。

```
    libvirt_images_type=rbd
```

- 2. libvirt_images_rbd_pool=volumes
- 3. libvirt_images_rbd_ceph_conf=/etc/ceph/ceph.conf
- 4. rbd_user=cinder
- 5. rbd_secret_uuid=457eb676-33da-42ec-9a8c-9293d545c337

6.

- 7. libvirt_inject_password=false
- 8. libvirt_inject_key=false
- 9. libvirt_inject_partition=-2

Glance与RBD

修改glance-api.conf配置文件。

- 1. default_store=rbd
- 2. rbd_store_user=glance
- 3. rbd_store_pool=images
- 4. show_image_direct_url=True

Cinder与RBD

修改cinder.conf配置文件。

volume driver=cinder.volume.drivers.rbd.RBDDriver

- 2. rbd_pool=volumes
 3. rbd_ceph_conf=/etc/ceph/ceph.conf
 4. rbd_flatten_volume_from_snapshot=false
 5. rbd_max_clone_depth=5
 6. glance_api_version=2
 7.
 8. backup_driver=cinder.backup.drivers.ceph
 9. backup_ceph_conf=/etc/ceph/ceph.conf
 10. backup_ceph_user=cinder-backup
 11. backup_ceph_chunk_size=134217728
 12. backup_ceph_pool=backups
 13. backup_ceph_stripe_unit=0
- 14. backup_ceph_stripe_count=015. restore_discard_excess_bytes=true

本文档使用 书栈网·BookStack.CN 构建

Python librbd

安装librbd

Ceph官方提供Python库来访问RBD,通过以下命令可以安装。

```
1. apt-get install -y python-ceph
```

创建Image

使用librbd创建Image也很简单,下面是示例代码。

```
1. import rados
 2. import rbd
 3.
 4. cluster = rados.Rados(conffile='/etc/ceph/ceph.conf')
 5. cluster.connect()
 6. ioctx = cluster.open_ioctx('rbd')
 7.
 8. rbd_inst = rbd.RBD()
 9. size = 1024**3
10. image_name = "test_image"
11. rbd_inst.create(ioctx, image_name, size)
12.
13. image = rbd.Image(ioctx, image_name)
14. data = 'foo' * 200
15. image.write(data, 0)
16.
17. image.close()
18. ioctx.close()
19. cluster.shutdown()
```

也可以把下面代码保存成文件直接执行。

```
    cluster = rados.Rados(conffile='/etc/ceph/ceph.conf')
    try:
    ioctx = cluster.open_ioctx('rbd')
    try:
    rbd_inst = rbd.RBD()
```

```
6.
             size = 1024**3
 7.
         image_name = "test_image"
 8.
             rbd_inst.create(ioctx, image_name, size)
 9.
             image = rbd.Image(ioctx, image_name)
10.
             try:
11.
                 data = 'foo' * 200
12.
                 image.write(data, 0)
13.
             finally:
14.
                 image.close()
15.
         finally:
16.
             ioctx.close()
17. finally:
18.
         cluster.shutdown()
```

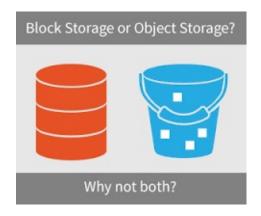
或者这样。

```
with rados.Rados(conffile='/etc/ceph/ceph.conf') as cluster:
1.
2.
        with cluster.open_ioctx('rbd') as ioctx:
3.
            rbd_inst = rbd.RBD()
4.
            size = 1024**3
        image_name = "test_image"
5.
6.
            rbd_inst.create(ioctx, image_name, size)
7.
            with rbd.Image(ioctx, image_name) as image:
                data = 'foo' * 200
8.
9.
                image.write(data, 0)
```

第五章 RGW

RGW是ceph提供对象存储服务,本章将介绍RGW的搭建和使用,从而提供类似S3和Swift服务。

通过本章你可以在本地起ceph的S3服务,然后使用命令行或者SDK工具来访问对象存储服务,并且使用ceph管理用户和quota。



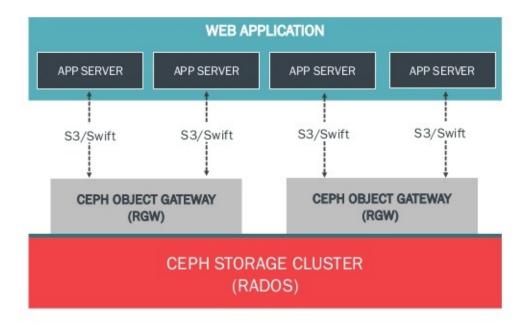
RGW介绍

RGW全称Rados Gateway,是ceph封装RADOS接口而提供的gateway服务,并且实现S3和Swift兼容的接口,也就是说用户可以使用S3或Swift的命令行工具或SDK来使用RGW。

RGW对象存储也可以作为docker registry的后端,相对与本地存储,将docker镜像存储到RGW后端可以保证即使机器宕机或者操作系统crush也不会丢失数据。

Ceph as Cloud Storage





🦱 redhat

RGW用法

使用RGW

RGW同时提供了S3和Swift兼容的接口,因此只要启动了RGW服务,就可以像使用S3或Swift那样访问RGW的object和bucket了。

本地启动RGW的命令也很简单,启动ceph/demo镜像即可,命令如下。

```
docker run -d --net=host -e MON_IP=10.251.0.105 -e CEPH_NETWORK=10.251.0.0/24   
1. ceph/demo
```

用户操作

查看用户信息。

1. radosgw-admin user info --uid=mona

Bucket操作

查看bucket信息。

- root@dev:~# radosgw-admin bucket stats
- 2. []

S3命令



创建用户

```
root@dev:/# radosgw-admin user create --uid=mona --display-name="Monika Singh"
 1.
     --email=mona@example.com
 2.
     {
 3.
         "user_id": "mona",
 4.
         "display_name": "Monika Singh",
 5.
         "email": "mona@example.com",
 6.
         "suspended": 0,
 7.
         "max_buckets": 1000,
 8.
         "auid": 0,
 9.
         "subusers": [],
         "keys": [
10.
11.
             {
12.
                  "user": "mona",
13.
                  "access_key": "2196PJ0MA6FLHCVKVFDW",
14.
                  "secret_key": "e01\/dmE0EU5LlooexlWwcqJYZrt3Gzp\/nBXsQCwz"
15.
             }
16.
         ],
```

```
17.
         "swift_keys": [],
18.
         "caps": [],
19.
         "op_mask": "read, write, delete",
20.
         "default_placement": "",
21.
         "placement_tags": [],
22.
         "bucket_quota": {
23.
             "enabled": false,
24.
             "max_size_kb": -1,
25.
             "max_objects": -1
26.
         },
27.
         "user_quota": {
28.
             "enabled": false,
29.
             "max_size_kb": -1,
30.
             "max_objects": -1
31.
         },
32.
         "temp_url_keys": []
33. }
```

添加Capabilities

```
    radosgw-admin caps add --uid=mona --caps="users=*"
    radosgw-admin caps add --uid=mona --caps="buckets=*"
    radosgw-admin caps add --uid=mona --caps="metadata=*"
    radosgw-admin caps add --uid=mona --caps="zone=*"
```

安装s3cmd

```
    apt-get install python-setuptools
    git clone https://github.com/s3tools/s3cmd.git
    cd s3cmd/
    python setup.py install
```

使用s3cmd

必须提前设置.s3cfg文件。

```
1. s3cmd ls
```

Swift命令

创建用户

```
root@dev:~# radosgw-admin subuser create --uid=mona --subuser=mona:swift --
     access=full --secret=secretkey --key-type=swift
 2.
     {
 3.
         "user_id": "mona",
 4.
         "display_name": "Monika Singh",
 5.
         "email": "mona@example.com",
 6.
         "suspended": 0,
 7.
         "max_buckets": 1000,
 8.
         "auid": 0,
 9.
         "subusers": [
10.
             {
11.
                  "id": "mona:swift",
12.
                  "permissions": "<none>"
13.
             }
14.
         ],
15.
         "keys": [
16.
             {
17.
                  "user": "mona",
18.
                  "access_key": "2196PJ0MA6FLHCVKVFDW",
19.
                  "secret_key": "e01\/dmE0EU5LlooexlWwcqJYZrt3Gzp\/nBXsQCwz"
20.
             },
21.
             {
22.
                  "user": "mona:swift",
23.
                  "access_key": "2FTDLNGGOWALF1ZS5XHY",
24.
                  "secret_key": ""
25.
             }
26.
         1,
27.
         "swift_keys": [
28.
             {
29.
                  "user": "mona:swift",
30.
                  "secret_key": "secretkey"
31.
             }
32.
         ],
33.
         "caps": [
34.
             {
35.
                  "type": "buckets",
```

```
36.
                  "perm": "*"
37.
              },
38.
              {
39.
                  "type": "metadata",
                  "perm": "*"
40.
41.
             },
42.
              {
43.
                  "type": "users",
44.
                  "perm": "*"
45.
             },
46.
              {
47.
                  "type": "zone",
48.
                  "perm": "*"
49.
             }
50.
         ],
         "op_mask": "read, write, delete",
51.
52.
         "default_placement": "",
53.
         "placement_tags": [],
54.
         "bucket_quota": {
55.
              "enabled": false,
56.
              "max_size_kb": -1,
57.
              "max_objects": -1
58.
         },
59.
         "user_quota": {
60.
              "enabled": false,
              "max_size_kb": -1,
61.
62.
              "max_objects": -1
63.
         },
64.
         "temp_url_keys": []
65. }
```

安装Swift客户端

```
    apt-get install python-pip
    pip install python-swiftclient
```

Swift命令

```
swift -V 1.0 -A http://localhost/auth -U mona:swift -K secretkey post example-
1. bucket
```

1. swift -V 1.0 -A http://localhost/auth -U mona:swift -K secretkey list

第六章 CephFS

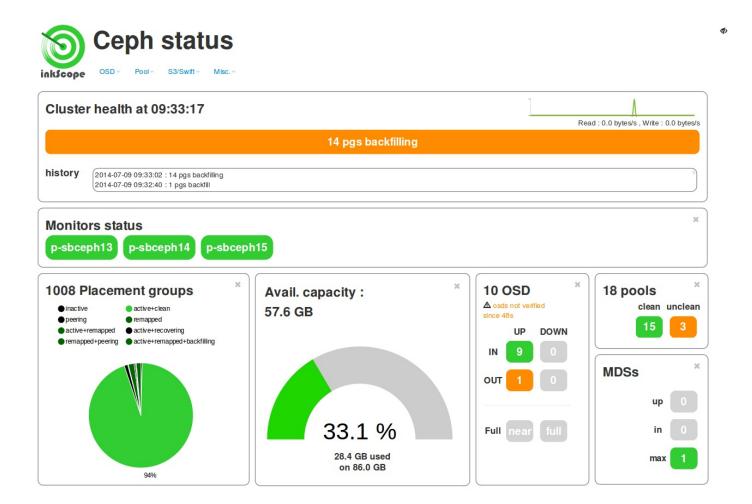
这一章计划介绍CephFS的搭建和使用。

由于CephFS仍未能上Production环境,本章内容将在CephFS稳定后继续完善。

第七章 Ceph监控

这一章将介绍Ceph的监控与运维,搭建Ceph是一次性的工作,但运维Ceph却是长久的任务,幸运的是 Ceph本身提供了很好的监控管理工具,方便我们管理Ceph集群。

通过本章我们可以学到Ceph官方提供的ceph-rest-api,并带领大家一步一步实现基于ceph-rest-api的Web监控管理工具。



Ceph REST API

简介

Ceph-rest-api是Ceph官方提供的RESTful API接口,启动其进程后我们可以通过HTTP接口来收集Ceph集群状态与数据,并且进行起停OSD等管理操作。

详细的API文档可参考 https://dmsimard.com/2014/01/01/documentation-for-ceph-rest-api/。

启动API

因为ceph-rest-api需要管理一个ceph集群,我们建议通过ceph/demo来启动。

```
docker run -d --net=host -e MON_IP=10.0.2.15 -e CEPH_NETWORK=10.0.2.0/24 1. ceph/demo
```

```
1. ceph-rest-api -n client.admin
```

这样在启动单机版ceph的同时,也启动了ceph-rest-api。

测试API

通过简单的curl命令即可获得集群的状态信息。

```
1. root@dev:/# curl 127.0.0.1:5000/api/v0.1/health
```

2. HEALTH_OK

或者查询更复杂的数据。

```
1. root@dev:/# curl 127.0.0.1:5000/api/v0.1/osd/tree
2. ID WEIGHT TYPE NAME
                            UP/DOWN REWEIGHT PRIMARY-AFFINITY
3. -1 1.00000 root default
4. -2 1.00000
                 host dev
5. 0 1.00000
                                                     1.00000
                     osd.0
                                 up 1.00000
6. -3
                rack rack01
          0
7. -4
           0
              rack rack02
8. -5
                 rack rack03
```

Ceph-web

监控工具

前面提到过的ceph-rest-api,为我们提供了HTTP接口来访问Ceph集群的状态信息,但是只有ceph-rest-api远远不够,我们需要更友好的Web管理工具。这里我们将介绍开源的ceph-web项目,是非常简单的Web前端,通过ceph-rest-api获得数据并展示。

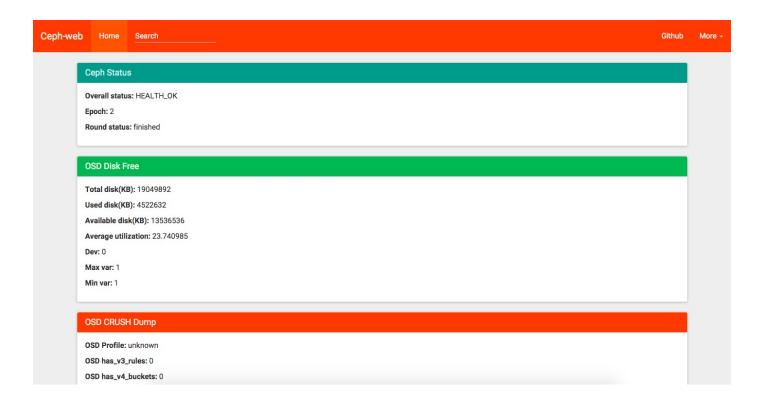
Ceph-web

为了不增加API的复杂性,ceph-web遵循官方ceph-rest-api的接口,只是提供HTTP服务器并展示Ceph的数据,开源地址 https://github.com/tobegit3hub/ceph-web 。

目前ceph-web已经支持通过容器运行,执行下述命令即可一键启动Ceph监控工具。

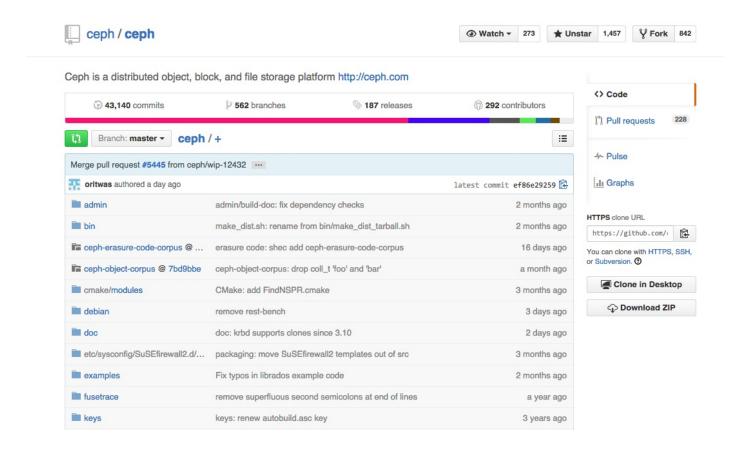
1. docker run -d --net=host tobegit3hub/ceph-web

这样通过浏览器打开 http://127.0.0.1:8080 就可以看到以下管理界面。



第八章 参与开发

本章将介绍如何参与Ceph社区开发,以及Ceph相关项目的介绍。



贡献代码

目前Ceph代码托管到Github,任何开发者都可以给Ceph项目提交Pull-request,由committer决定是否merge你的代码。

而Ceph使用自己的Bug跟踪系统tracker,代码的Bug、功能改进以及版本发布都会在tracker中及时跟新。

如果你有志于参与Ceph的开发,请订阅他们的邮件列表和IRC频道。

Ceph-docker

Ceph-docker是ceph官方团队维护的docker镜像,这些镜像都是每次有代码提交都会automated build生成的,你可以使用这些镜像快速启动ceph环境或者使用docker部署ceph集群。

如果你对官方docker镜像不满意,也可以通过pull-request提交你的修改,例如前面提到的ceph-rest-api也是我们提交到ceph/demo镜像的。

结语

最后,感谢读者关注本书以及ceph存储系统。

Ceph是开源的块设备、对象存储、文件系统服务,UnitedStack有全国最优秀的ceph团队,欢迎与各位大牛交流。

本书所有内容也开源在Github,如有勘误或者想要更详细的教程,欢迎提交issue与pull-request。