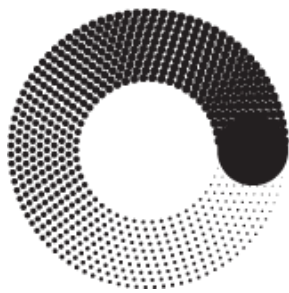


МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«МОСКОВСКИЙ ПОЛИТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ»



**МОСКОВСКИЙ
ПОЛИТЕХ**

Кафедра СМАРТ технологий

Лабораторная работа №2

«Применение проекций и матриц трансляции при визуализации данных»

По дисциплине «Технологии визуализации данных систем управления»

Группа	201-325
Студент	Холодилов И.В.
Дата	18.05.2023
Преподаватель	Идиатулов Т.Т.

2023

Цель работы

Подготовить приложение на языке C# для визуализации собранных наборов пространственных данных методом проекции на плоскость

Задачи

- Реализовать загрузку набора данных, заданных как тройки чисел (X, Y, Z) из файлов формата CSV (разделитель – точка с запятой) и генерацию заданного (через текстовое поле) количества случайных точек, где X, Y и Z – равномерно распределенные случайные величины на диапазоне $[-1 \div 1]$. Разработать систему отображения данных в виде облака точек на битовой карте (bitmap) с использованием прямой (ортогональной) проекции на координатные плоскости. Размер битовой карты – не менее 600 x 600 px. Применять изменение яркости точек для отображения удаленности точек от наблюдателя. Разработать систему визуализации с использованием перспективной проекции облака точек, полагая, что область распределения точек можно принять за куб с длиной грани в 1 м, размещенной на расстоянии 4 метров от наблюдателя. Разработать систему поворота базовой системы координат размещения облака точек (относительно плоскости экрана) с помощью матрицы трансляции поворота. Реализовать инструмент редактирования матрицы трансляции поворота через DataGrid или текстовые поля. Реализовать инструмент инкрементального поворота базовой системы координат путем использования механизма Drag&Drop позиционным манипулятором. Каждое перетаскивание интерпретировать как локальное приращение угла поворота вокруг осей 0X и 0Y в системе координат, связанной с плоскостью экрана, но с центром, размещенным в начале системы координат набора точек. Реализовать отображение точек с учетом накопленного поворота, а также отображение базовых векторов системы координат.

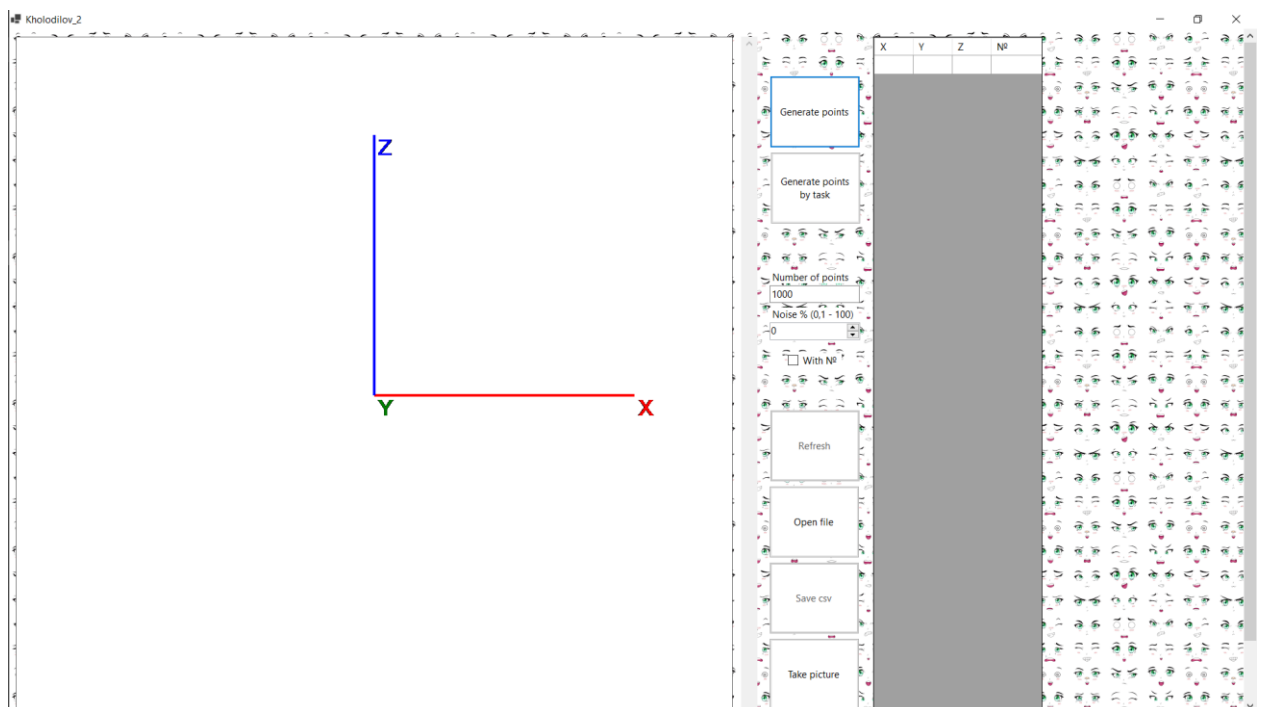


Рисунок 1 - Базовая форма с осями

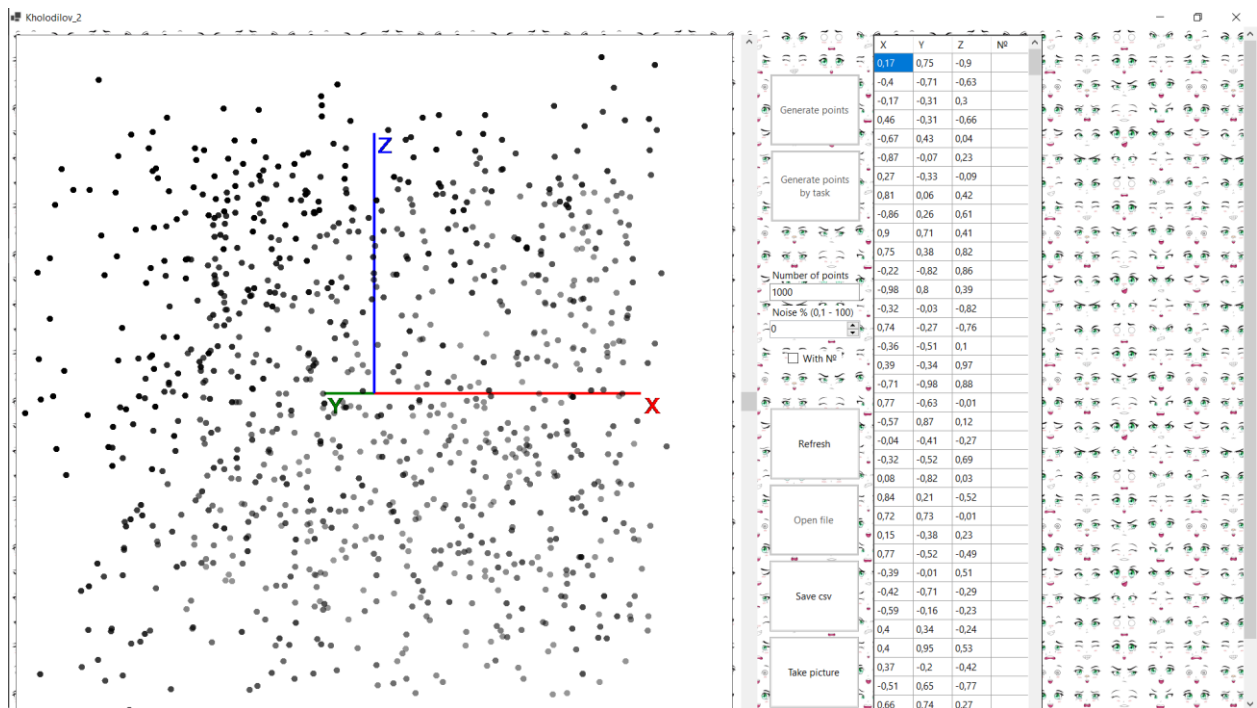


Рисунок 2 - Генерация точек

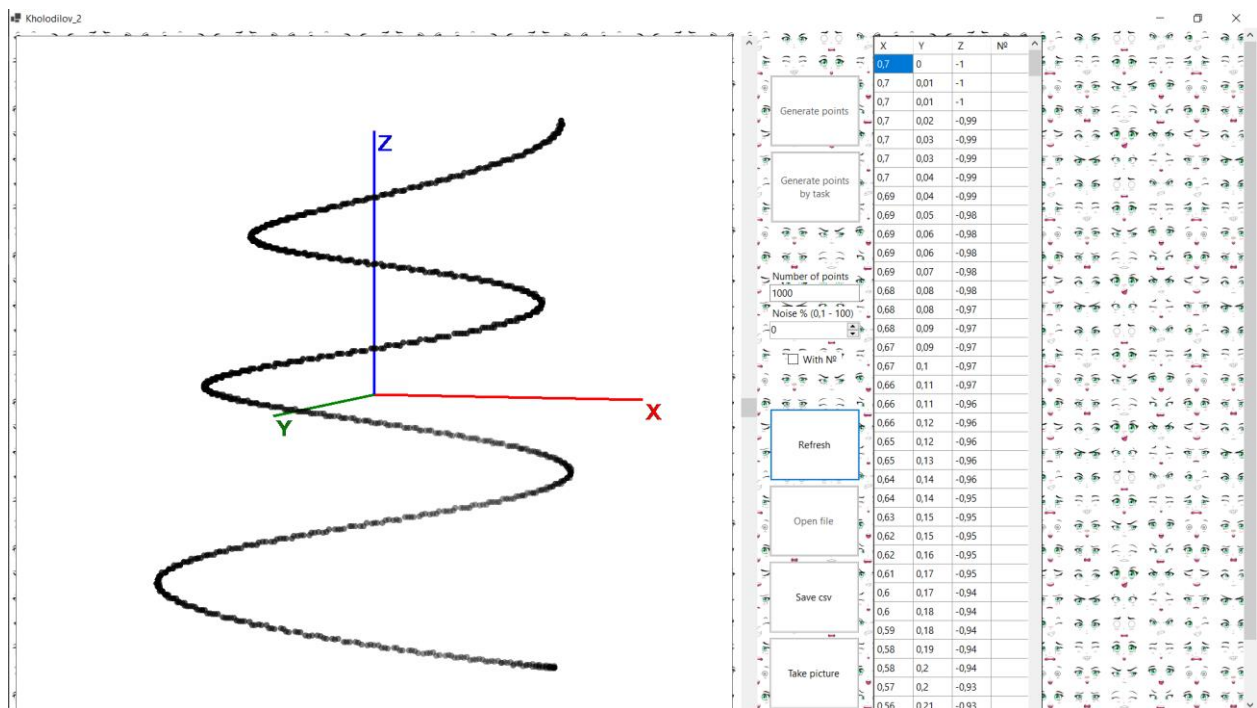


Рисунок 3 - Работа по варианту

- Разработать генератор случайных величин на основе пространственной параметрической функции (от номера точки) с добавлением случайного смещения по трем координатам, распределенного по нормальному закону с заданным параметром σ (СКО) [функция определяется индивидуальным заданием к лабораторной работе].

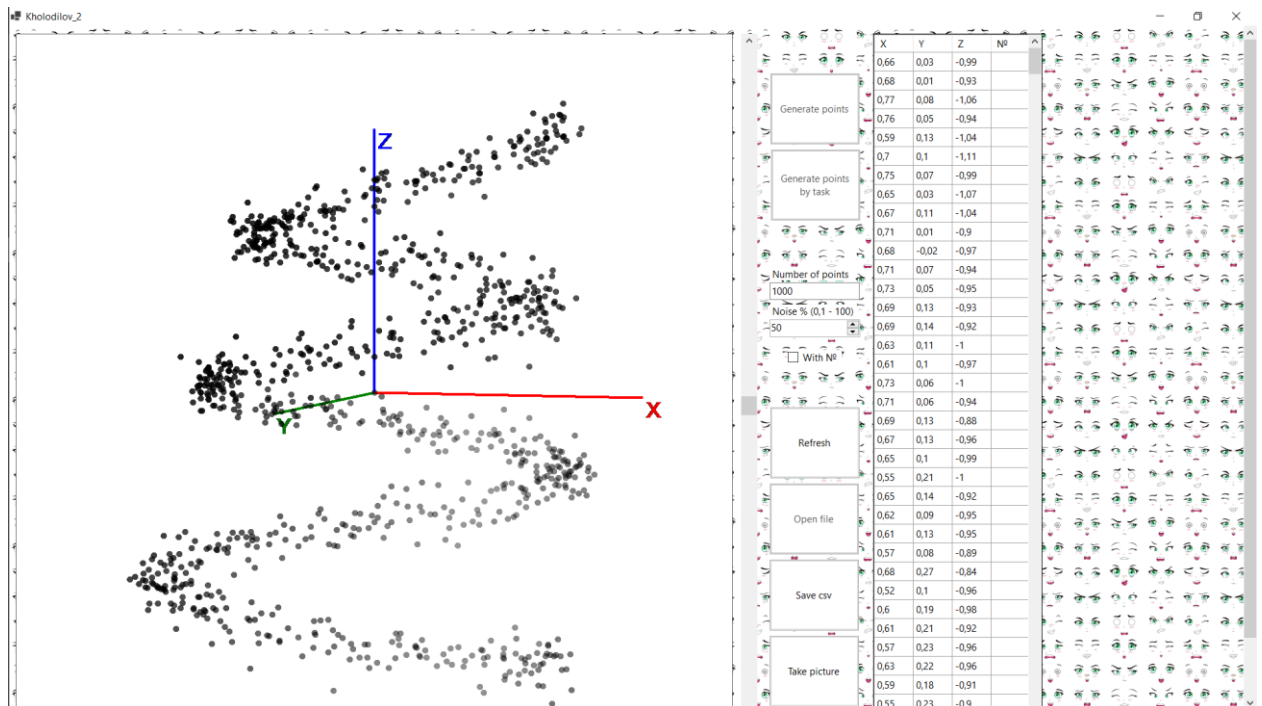


Рисунок 4 - Шумы для данных

- Реализовать сохранение полученного изображения в файл.

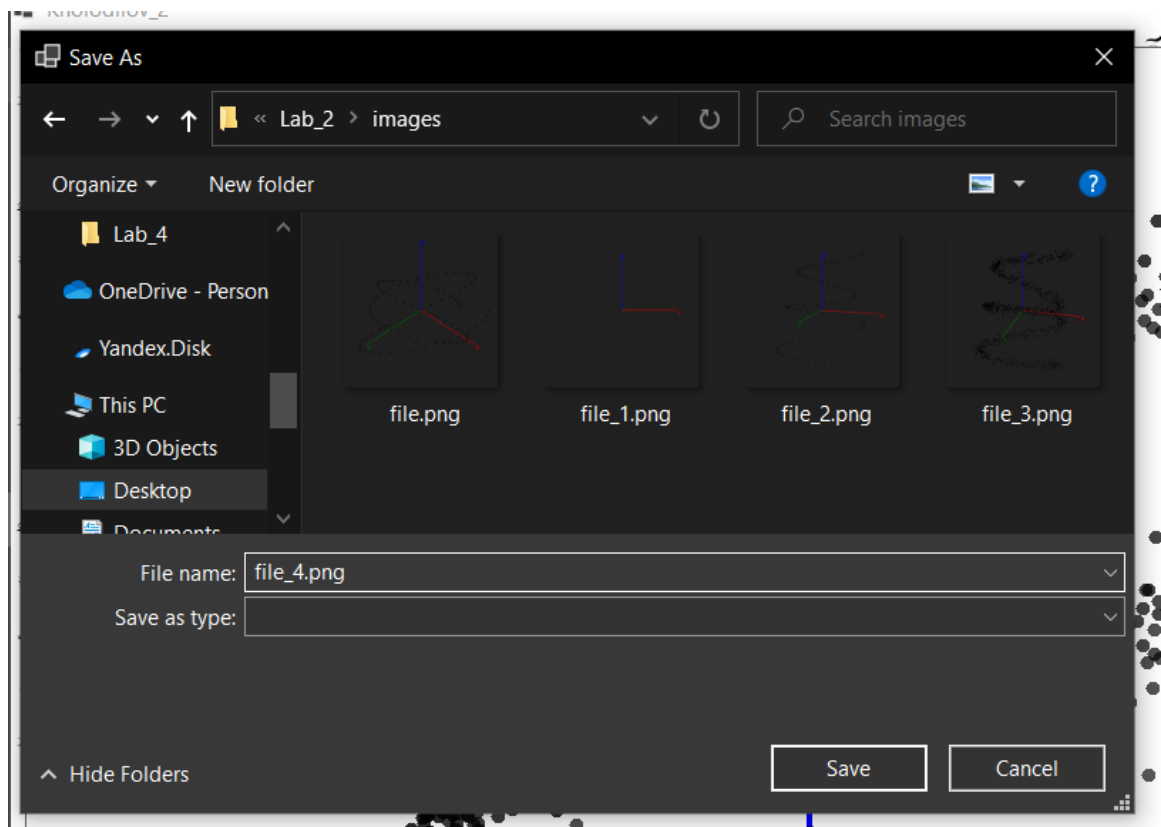


Рисунок 5 - Сохранение изображения

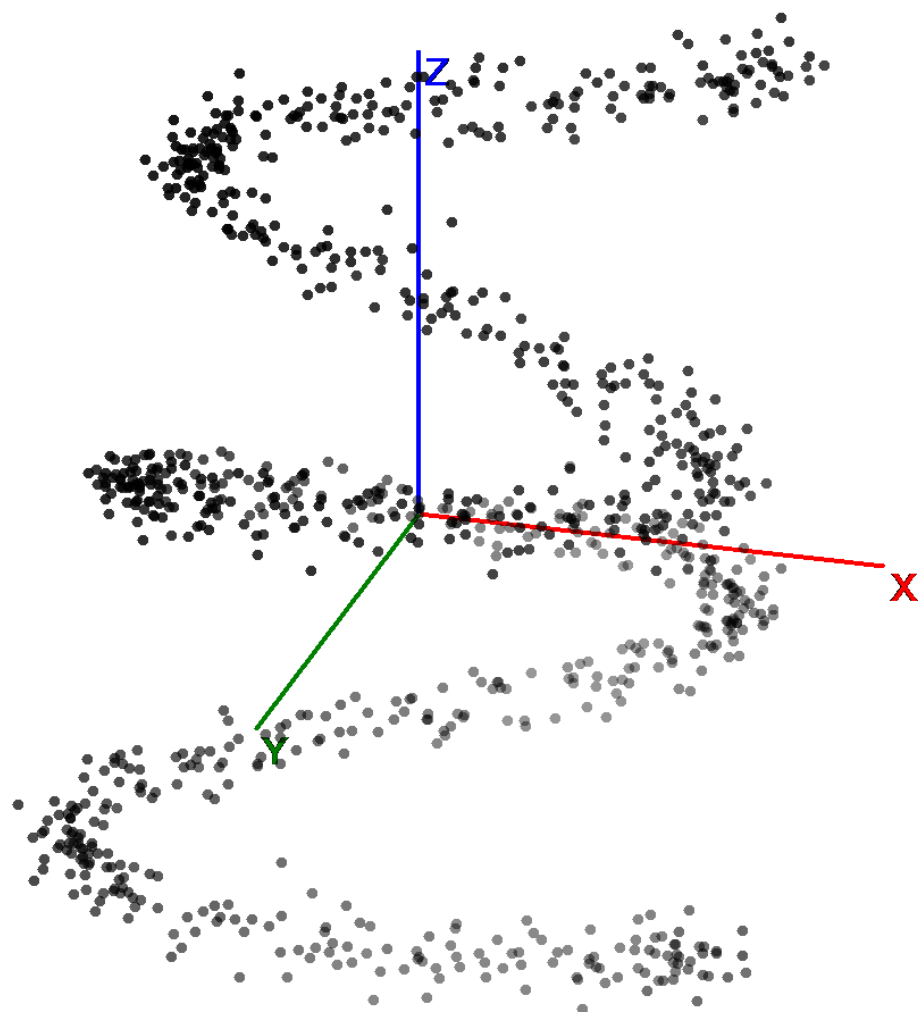


Рисунок 6 - Сохраненное изображение

Вывод

В ходе создания программы было написано ПО для визуализации собранных наборов пространственных данных методом проекции на плоскость.

Листинг А-1 – программный код:

```
using System;
using System.Linq;
namespace test
{
    public partial class Kholodilov_2 : Form
    {
        Random random = new Random();
        bool is_start_work = false;
        bool is_noise_change = false;
        bool is_generate_task = false;
        bool is_rotate_change = false;
        bool is_rotate_scroll_change = false;
        bool is_n_change = false;
        float[,] generated_point;
        int count_point;
        int axis_line_size = 4;
        int point_size = 5;
        int picture_size = 1100;
        int size_grid = 60;
        private _3d_transform_point tr_3D = new _3d_transform_point();
        int[] start_mouse_pose;

        public Kholodilov_2()
        {
            InitializeComponent();
            timer1.Enabled = true;
            dataGridView1.RowHeadersVisible = false;
            dataGridView1.ColumnCount = 4;
            dataGridView1.Columns[0].Width = size_grid;
            dataGridView1.Columns[1].Width = size_grid;
            dataGridView1.Columns[2].Width = size_grid;
            dataGridView1.Width = size_grid * dataGridView1.ColumnCount + 20;
            Main_box.Image = new Bitmap(picture_size, picture_size);
            tr_3D.half_picture_size = (picture_size - 300) / 2;
```

```

        angleY_bar.Enabled = false;
        angleX_bar.Enabled = false;
        Refr_but.Enabled = false;
        Save_but.Enabled = false;
    }
    public void draw_main_img()
    {
        // Draw axis
        Bitmap bmp = new Bitmap(picture_size, picture_size);
        Graphics g = Graphics.FromImage(bmp);
        g.TranslateTransform(picture_size / 2, picture_size / 2);

        int[] XAxe0Point = tr_3D.Transform_point(new float[,] { { 0f }, { 0f }, { 0f } }); // X: start
        int[] XAxeEndPoint = tr_3D.Transform_point(new float[,] { { 1f }, { 0f }, { 0f } }); // X: end
        int[] YAxe0Point = tr_3D.Transform_point(new float[,] { { 0f }, { 0f }, { 0f } }); // Y: start
        int[] YAxeEndPoint = tr_3D.Transform_point(new float[,] { { 0f }, { 0f }, { -1f } }); // Y: end
        int[] ZAxe0Point = tr_3D.Transform_point(new float[,] { { 0f }, { 0f }, { 0f } }); // Z: start
        int[] ZAxeEndPoint = tr_3D.Transform_point(new float[,] { { 0f }, { -1f }, { 0f } }); // Z: end

        g.DrawLine(new Pen(Color.Red, axis_line_size), XAxe0Point[0], XAxe0Point[1],
XAxeEndPoint[0], XAxeEndPoint[1]);
        g.DrawLine(new Pen(Color.Green, axis_line_size), YAxe0Point[0], YAxe0Point[1],
YAxeEndPoint[0], YAxeEndPoint[1]);
        g.DrawLine(new Pen(Color.Blue, axis_line_size), ZAxe0Point[0], ZAxe0Point[1],
ZAxeEndPoint[0], ZAxeEndPoint[1]);

        g.DrawString("X", new Font("Aria", 20, FontStyle.Bold), Brushes.Red, XAxeEndPoint[0],
XAxeEndPoint[1]);
        g.DrawString("Y", new Font("Aria", 20, FontStyle.Bold), Brushes.Green, YAxeEndPoint[0],
YAxeEndPoint[1]);
        g.DrawString("Z", new Font("Aria", 20, FontStyle.Bold), Brushes.Blue, ZAxeEndPoint[0],
ZAxeEndPoint[1]);

        //Draw points
        if (is_start_work)
        {
            for (int i = 0; i < count_point; i++)
            {

```

```

        int[] Projected = tr_3D.Transform_point(new float[,] { { generated_point[i, 0] }, { -
generated_point[i, 2] }, { -generated_point[i, 1] } });
        // Calculate color for points
        Color col = Color.FromArgb(tr_3D.Calculate_color(new float[,] { { generated_point[i, 0]
}, { -generated_point[i, 2] }, { -generated_point[i, 1] } })), 0, 0, 0);
        g.FillEllipse(new SolidBrush(col), Projected[0] - point_size, Projected[1] - point_size,
point_size * 2, point_size * 2);
        if (checkBox_n.Checked) g.DrawString((i+1).ToString(), new Font("Aria", 20,
FontStyle.Bold), Brushes.Pink, Projected[0], Projected[1]);
    }
}
Main_box.Image = bmp;
}
public void view_datagreed()
{
    if (count_point > 0)
    {
        dataGridView1.RowCount = 1;
        for (int i = 0; i < count_point; i++)
        {
            dataGridView1.RowCount += 1;
            dataGridView1.Rows[i].Cells[0].Value = Math.Round(generated_point[i, 0], 2);
            dataGridView1.Rows[i].Cells[1].Value = Math.Round(generated_point[i, 1], 2);
            dataGridView1.Rows[i].Cells[2].Value = Math.Round(generated_point[i, 2], 2);
            if (checkBox_n.Checked) dataGridView1.Rows[i].Cells[3].Value = i+1;
        }
    }
}
public void generate_points(bool is_task = false, bool is_noise = false)
{
    generated_point = new float[count_point, 3];
    float [] sum_generated_point = new float[3];
    for (int i = 0; i < count_point; i++)
    {
        if (!is_task) for (int j = 0; j < 3; j++) generated_point[i, j] =
(float)Math.Round(((double)random.Next(-100, 100) / 100, 2);
        else
        {

```



```

        //x = 0.7 * cos(6 * pi * (i / count_point))
        generated_point[i, 0] = check_point((float)(0.7f * Math.Cos(6d * Math.PI * (((double)i /
count_point)))));
        //y = 0.5 * sin(4 * pi * (i / count_point))
        generated_point[i, 1] = check_point((float)(0.5f * Math.Sin(4d * Math.PI * ((double)i /
count_point)))));
        //z = -1 + 2 * i / N
        generated_point[i, 2] = check_point((float)(-1f + 2f * (float)i / count_point));
    }
    if (is_noise) for (int j = 0; j < 3; j++) sum_generated_point[j] += generated_point[i, j];
}
if (is_noise) for (int i = 0; i < count_point; i++) for (int j = 0; j < 3; j++) generated_point[i, j] =
normal_distribution(generated_point[i, j], (float)(sum_generated_point[j]/count_point));
}
public float check_point(float x)
{
    if (x < -1f) return -1f;
    else if (x > 1f) return 1f;
    else return (float)Math.Round(x, 2);
}
public float normal_distribution(float a, float mean)
{
    double u = random.NextDouble();
    double v = random.NextDouble();
    float std_normal = (float)(Math.Sqrt(-2.0d * Math.Log(u)) * Math.Sin(2.0d * Math.PI * v));
    float gen_noise = (float)((float)(noise.Value / 1000) * std_normal) + a + mean;
    return gen_noise;
}
public void start_work(bool is_task = false)
{
    count_point = Int32.Parse(num_point.Text);
    generate_points(is_task, is_noise_change);
    is_start_work = true;
    angleY_bar.Enabled = true;
    angleX_bar.Enabled = true;
    view_datagreed();
    draw_main_img();
}

```

```
private void Form1_Load(object sender, EventArgs e)
{
    draw_main_img();
}
private void Start_but_Click_1(object sender, EventArgs e)
{
    if (Int32.Parse(num_point.Text) > 0)
    {
        is_generate_task = false;
        start_work();
        timer1.Start();
        generate_var_but.Enabled = false;
        Start_but.Enabled = false;
        Refr_but.Enabled = true;
        Open_but.Enabled = false;
        Save_but.Enabled = true;
    }
}
private void generate_var_but_Click(object sender, EventArgs e)
{
    if (Int32.Parse(num_point.Text) > 0)
    {
        is_generate_task = true;
        start_work(true);
        timer1.Start();
        Start_but.Enabled = false;
        generate_var_but.Enabled = false;
        Refr_but.Enabled = true;
        Open_but.Enabled = false;
        Save_but.Enabled = true;
    }
}
private void noise_ValueChanged(object sender, EventArgs e)
{
    is_noise_change = true;
}
private void Refr_but_Click(object sender, EventArgs e)
{

```

```

dataGridView1.Rows.Clear();
dataGridView1.Refresh();
is_start_work = false;
tr_3D.angle_y = 0;
tr_3D.angle_x = 0;
angleY_bar.Enabled = false;
angleX_bar.Enabled = false;
generate_var_but.Enabled = true;
Start_but.Enabled = true;
Open_but.Enabled = true;
Save_but.Enabled = false;
noise.Value = 0;
draw_main_img();
}
private void timer1_Tick_1(object sender, EventArgs e)
{
    if (is_start_work && is_noise_change)
    {
        generate_points(is_generate_task, is_noise_change);
        view_datagreed();
        draw_main_img();
        is_noise_change = false;
    }
    else if (is_start_work && (is_rotate_change || is_rotate_scroll_change))
    {
        draw_main_img();
        is_rotate_scroll_change = false;
    }
    else if (is_start_work && is_n_change)
    {
        view_datagreed();
        draw_main_img();
        is_n_change = false;
    }
}
private void picture_but_Click(object sender, EventArgs e)
{
    DialogResult res = saveFileDialog1.ShowDialog();

```

```

try
{
    if (res == DialogResult.OK) Main_box.Image.Save(saveFileDialog1.FileName);
}
catch
{
    MessageBox.Show("Something wrong with your picture");
}
}

private void Main_box_MouseDown(object sender, MouseEventArgs e)
{
    is_rotate_change = true;
    start_mouse_pose = new int[] { e.X, e.Y };
}

private void Main_box_MouseMove(object sender, MouseEventArgs e)
{
    if (is_rotate_change)
    {
        tr_3D.angle_y -= (float)((double)(start_mouse_pose[0] - e.X)) * (Math.PI / 6)) /
tr_3D.half_picture_size);
        tr_3D.angle_x -= (float)((double)(start_mouse_pose[1] - e.Y)) * (Math.PI / 6)) /
tr_3D.half_picture_size);
        start_mouse_pose = new int[] { e.X, e.Y };
        angleY_bar.Value = (int)((180f / (float)Math.PI) * tr_3D.angle_x);
        angleX_bar.Value = (int)((180f / (float)Math.PI) * tr_3D.angle_y);
    }
}

private void Main_box_MouseUp(object sender, MouseEventArgs e)
{
    is_rotate_change = false;
}

private void checkBox1_Click(object sender, EventArgs e)
{
    is_n_change = true;
}

private void angleY_bar_ValueChanged(object sender, EventArgs e)
{
    tr_3D.angle_x = (float)((float)Math.PI / 180f) * angleY_bar.Value);
}

```

```

        is_rotate_scroll_change = true;
    }
    private void angleX_bar_ValueChanged(object sender, EventArgs e)
    {
        tr_3D.angle_y = (float)((float)Math.PI / 180f) * angleX_bar.Value;
        is_rotate_scroll_change = true;
    }
    private void Save_but_Click(object sender, EventArgs e)
    {
        if (count_point > 0)
        {
            DialogResult res = saveFileDialog1.ShowDialog();
            try
            {
                if (res == DialogResult.OK) SaveCSV(saveFileDialog1.FileName);
            }
            catch
            {
                MessageBox.Show("Something wrong with your points");
            }
        }
    }
    public void SaveCSV(string csvPath)
    {
        string data = "X;Y;Z\n";
        for (int i = 0; i < dataGridView1.RowCount - 1; i++)
        {
            data += dataGridView1.Rows[i].Cells[0].Value.ToString() + ";";
            data += dataGridView1.Rows[i].Cells[1].Value.ToString() + ";";
            data += dataGridView1.Rows[i].Cells[2].Value.ToString();
            data += "\n";
        }
        File.WriteAllText(csvPath, data);
    }
    public void OpenCSV(string csvPath)
    {
        string csvContentStr = File.ReadAllText(csvPath);
        string[] vs = csvContentStr.Split('\n');
    }

```

```

string[] vs2;
count_point = vs.Length - 2;
num_point.Text = count_point.ToString();
generated_point = new float[count_point, 3];
for (int i = 1; i < count_point + 1; i++)
{
    vs2 = vs[i].Split(';');
    for (int j = 0; j < 3; j++) generated_point[i-1, j] = float.Parse(vs2[j]);
}
}

private void Open_but_Click(object sender, EventArgs e)
{
    try
    {
        DialogResult res = openFileDialog1.ShowDialog();
        if (res == DialogResult.OK)
        {
            OpenCSV(openFileDialog1.FileName);
            is_start_work = true;
            angleY_bar.Enabled = true;
            angleX_bar.Enabled = true;
            draw_main_img();
            view_datagreed();
            timer1.Start();
            generate_var_but.Enabled = false;
            Save_but.Enabled = true;
            Refr_but.Enabled = true;
        }
        else MessageBox.Show("Error, you don't take any file.");
    }
    catch (Exception ex)
    {
        MessageBox.Show("Error, your file have incorrect type. You must take .csv.");
        MessageBox.Show(ex.Message);
    }
}
}

```

