

RTSP Server 流媒体服务程序说明

@author xiaolai @email 1584163933@qq.com

1. 程序目录和说明

```
1  .
2  |—— LiveRtspServer00
3  |—— LiveRtspServer01
4  |—— LiveRtspServer02
5  |—— LiveRtspServer03
6  |—— runlib
7  |—— start_server.bash
8  |—— stop_server.bash
9
```

- LiveRtspServerXX是针对项目中接入电脑的每一路相机的服务程序. 目前项目是配置4个相机,所以有4个服务程序, 每一路LiveRtspServer服务程序,负责采集一路视频的数据, 其中文件夹里面有对应的配置文件,通过修改配置文件,可以更改服务程序的采集和视频传输工作参数.
- runlib 目录下面是当前部署或者测试的系统下的动态库,静态库.这些库是livecapture服务程序运行所依赖的库.不同的系统版本,应该需要不同的兼容版本. 目前是电气提供,然后本机系统是Ubuntu 18.04 64bit, 经过工具查看livecapture的依赖库, 下载对应版本的库,从而让服务程序跑起来.
- start_server.bash 负责启动同级目录LiveRtspServerXX下面的每一路服务程序
- stop_server.bash 负责停止服务的时候, 关闭所有正在运行的流媒体服务,自动查找并关闭livecapture运行程序.

2. 服务端部署说明

- 操作系统 Ubuntu 18.04 64bit Linux Kernel >=5.3
- 电脑运行内存 RAM >4G; SSD 固态存储 > 128G
- 芯片架构: x86
- 目前服务程序本机测试,自动检测为软解码方案
- 拷贝打包的rtsp_server到电脑的某个目录,
 - 启动 直接运行脚本就可以启动4路服务程序

```
1 (py27) lijuan@Legion-Y:~/AndroidStudioProjects/openpro/LiveCapture/rtsp_server$ ./start_server.bash
```

- 停止

```
1 (py27) lijuan@Legion-Y:~/AndroidStudioProjects/openpro/LiveCapture/rtsp_server$ ./stop_server.bash
```

- 可以通过设置电脑启动自动开启和电脑关闭时候,自动停止服务.

3. 问题

- 如果要部署到其他版本的操作系统,或者其他arm芯片的电脑里面, 需要解决服务程序livecapture运行时候依赖库版本的问题

- 可拿到源码,进行本地化编译,生成该系统该电脑下面的库和程序,然后按照说明进行部署就行.
- 调整参数, 研究代码,实现播放延时的改进, 使其达到项目的要求.

4. 协助

- 可以联系电气的陈任, 让他帮忙拿源码编译你需要的系统库版本