

Základy lin. programování, věty o dualitě, metody řešení

Úloha lineárního programování je optimalizační úloha s cílem maximizovat $c^T x$ za podmínek $Ax \leq b$ přes $x, c \in \mathbb{R}^n$, $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$

n počet podmínek	účelová funkce $c^T x$
m počet proměnných	přípustné řešení $x: Ax \leq b$

Úloha LP v rovnocenném tvare je opt. úloha s cílem minimalizovat $c^T x$ za podm. $Ax \leq b$ pro $x \geq 0$

Celocíselné programování (IP) jako LP, jen $X \in \mathbb{Z}^n$

Smišené celocíselné programování (MIP) $X \in \mathbb{Z}^n \cup \mathbb{R}^n$

Nožné problémy: nejkratší cesta v grafu, maximální bezdrávlství množina, neperfektní pravdlní v bip.

Bázické přípustné řešení LP je přípustné řešení v lineárně nezávislých podmíneku s rovností (podm. je LNE) faktor koef. je LN2.

Pro simplexovou metodu obecně maximalizační LP, soustava rovnic má řešení a $\text{rank}(A) = m$, můžeme počít řešení.

x přípustné řešení, $K = \{i | x_i > 0\}$. x je bázické $\Leftrightarrow A_{KK}^{-1}$ má lineárně nezávislé sloupce.

Přípustné bázické řešení jsou právě všechny množstvem přípustných řešení.

Simplexová tabulka určující bází B je soustava $m+1$ lin. rovnic pro proměnné x_1, \dots, x_n, z , kdežto může stejně řešení jakou soustavu $Ax = b$, $z = c^T x$ a nově splňuje $A_{*B}^{-1} = I_m$.

$x_B = p + Qx_N$ pro N nebázické proměnné, $p \in \mathbb{R}^m$, $Q \in \mathbb{R}^{m \times (n-m)}$
 $z = z_0 + r^T x_N$, $r \in \mathbb{R}^{m+1}$, $r^T = R^T - R^T B^{-1} A$ matici koef. u x_B je T_m .

$$Ax = b \rightarrow A_B^{-1} A x = A_B^{-1} b = p$$

Pokud je úloha v rovnocenném tvare omezena a přípustna, pak má optimální bázické řešení.

V pivotovacím kroku nahrajejeme bázické proměnné

$$B = \{j_1, \dots, j_m\} \text{ novou bází } B' = B \cup \{l_4\} \setminus \{j_4\} \text{ pro } l_4 \in K$$

$N = \{l_1, \dots, l_{n-m}\}$ nebázické proměnné.

Vstupní proměnná l_4 : $r_{4t} > 0$ (vyber proměnnou pivot. pravé strany)

Vystupní proměnná $q_{st} < 0$, $-\frac{p_s}{r_{4t}} = \min f = \frac{p_s}{r_{4t}}$ ($i \in B$)

Uprava tabulky: x_{st} dátova + q_{st} do sadit

Pivotovací pravidlo: max. r_{4t} ; max. r_{st} (výsledně z_0 , nejménší index (Blundovo); lexicograficky nejménší $(q_{11}, \dots, q_{(n-m)})$ pro i kandidáta na vstupní výsledně q_{it}, \dots, q_{it}

Hledání počítačového řešení: přidáním nezáporné proměnné aby rovnosti byly splněny a minimalizují je simplexem

Věta o komplementaritě

x, y přípustná řešení P, D.

x, y jsou optimální $\Leftrightarrow \{i | x_i > 0\} = \{j | y_j > 0\}$

$(y_j = 0 \vee a_{ij}^{(1)} x = b_j)$ (kde $a_{ij}^{(1)}$ je j-tý vektor A)

Nechť x^*, y^* jsou přípustná řešení P, D.

x^*, y^* optimální $\Leftrightarrow \{i | x_i^* > 0\} = \{j | y_j^* > 0\}$

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} y_j^* = c_j$$

optimum přípustné x^* max. $c^T x$
 neprípustné úloha \Rightarrow přípustné řešení
 neomezená úloha $c^T x$ není omezena
 $(3$ přípustné x pro lib. velké $c^T x)$

Přírody: \bullet rovnice \Rightarrow nerovnice
 nahradit $Ax = b$ za $Ax \leq b$, $Ax \geq b$
 \bullet nerovnice \Rightarrow rovnice
 $Ax \leq b \Rightarrow Ax + z = b$, $z \geq 0$
 \bullet proměnné \Rightarrow nezáporné proměnné
 $x \rightarrow x^+ - x^-$, $x^+, x^- \geq 0$

Maximalizační úloha LP v rovnocenném tvaru maximizují $c^T x$ pro $x \geq 0$ za podmíneku $Ax = b$ (pro $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$, $c \in \mathbb{R}^n$)

Báze je množina indexů $B \subseteq \{1, \dots, n\}$, ze které je regulérní.

Bázické řešení odpovídající bází B je řešení soustavy $Ax = b$: $x_i = 0$ pro $i \notin B$.
 Přípustné bází - její bázické řešení je přípustné bází B je přípustné

Pokud je úloha v rovnocenném tvaru omezena a přípustná má optimální řešení.

Dualita LP každou podmínce nahradit novou proměnnou v podmínce = 1, proměnnou pro maximizaci ≥ 0 minimizaci ≤ 0 .

Nové podmínky pro x_i -herovnosti stejné.

účelová funkce $\sum b_i y_i = \max c^T x \Rightarrow \min c^T x$

Dualní dual je původní LP.

Nechť x^*, y^* jsou přípustná řešení primálu a dualu. Pak $c^T x^* \leq b^T y^*$.

Díl. $y^T A x \leq b^T y$ je primálu, $y^T A x = c^T x \geq 0$

$P(F) = \max c^T x, x \in \mathbb{R}^n (x \geq 0), Ax = b$

$D(B) = \min b^T y, y \geq 0, A^T y = c$

Věta o dualitě: Pro P, D a P, D nastává

\bullet Pokud D nemá přípustné řešení

\bullet jedna je omezená, druhá neprípustná

\bullet P i D mají přípustné řešení a $\exists x^*, y^*$: $c^T x^* = b^T y^*$, pro x^*, y^* optimální řešení.

Důkaz: Nechť P má řešení, $\delta = \sup \{c^T x | Ax \leq b, x \geq 0\}$

$\delta \leq b^T y$ (dabší věta o dualitě) \Rightarrow příp. řešení D

pokud $\delta < \infty$, pak $\exists y \geq 0: A^T y = c, b^T y \leq \delta$

$\Rightarrow y$ je optimální řešení D (z Farkasova lemma)

Farkasova lemma pro nerovnice

$A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$, $Ax \leq b$ má řešení

pravé řešení, když $\exists y \geq 0: A^T y = c, b^T y \leq 0$

Farkasova lemma (pro rovnice)

Nechť $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$. Soustava $Ax = b$ má

nezáporná řešení, pravé řešení, když $\exists y \geq 0: A^T y = c, b^T y \leq 0$

Nechť $Ax = b$ má řešení. Pak řešení $Ax = b$ spinuje $c^T x < \delta$, pokud $\exists y: A^T y = c, b^T y \leq \delta$, $y \geq 0$.

Množiny, Minkowského-Weylova věta

Množina X je konvexní pokud pro $t, x, y \in X$ a $t \in [0, 1]$: $x \cdot t + y \cdot (1-t) \in X$. Konvexní obal množiny X je přímek všech konvexních množin obsahujících X : $\text{conv}(X) = \{c \mid c \text{ je konvexní} \wedge X \subseteq c\}$.

Konvexní kombinace bodů z X je t kód daný výrazem $\lambda_0 a_0 + \lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_k a_k$ pro $k \in \mathbb{N}, a_i \in X, \lambda_i \geq 0, \sum \lambda_i = 1$ (s významem $\lambda_i \geq 0$ jde o affiní kombinaci).

Pokud $t x \in X$ splňuje $Ax \leq b$ ($Ax \leq b$), pak stejnou nerovnost splňuje i jejich konvexní kombinace.

Nadřovina v \mathbb{R}^n je množina $\{x \in \mathbb{R}^n \mid a^T x = b\}$ pro $a \in \mathbb{R}^n, a \neq 0, b \in \mathbb{R}$.

Poloprostor v \mathbb{R}^n je množina $\{x \in \mathbb{R}^n \mid a^T x \leq b\}$ pro $a \in \mathbb{R}^n, a \neq 0, b \in \mathbb{R}$.

Konvexní mnohosten je přímek konvexní mnoha poloprostorů. omezený = polytop

Věta o oddělování: Nechť $C, D \in \mathbb{R}^n$ neprázdné, konvexní, disjunktivní, uzavřené, C uzavřený. Pak \exists nadřovina $\{x \mid a^T x = b\}$: $C \subseteq \{x \mid a^T x \leq b\} \wedge D \subseteq \{x \mid a^T x \geq b\}$.

Důkaz: Potřebujeme omezit D

$$d' \in D, c' \in C: \|d' - c'\| \text{ je max. (omezení)}$$

$$D: d := \|d' - c'\|, \beta := \max_{c'' \in C} \|c'' - c'\|$$

Pro $d'' \in D \setminus D'$:

$$\begin{aligned} \|d'' - c'\| &\geq \|c'' - d''\| - \|c'' - c'\| > (\alpha + \beta) - \beta = \|c' - d''\| \\ &\geq \Delta\text{-nerovnost } \|c' - c''\| + \|c'' - d''\| \geq \|c' - d''\| \end{aligned}$$

\Rightarrow omezením na D' nejdeme o dvojici blízkých bodů

Pro 2 omezené množiny vezmeme $\|c - d\|$ minimální. $a = d - c, b = a^T \cdot \frac{(c+d)}{2}$

$$a^T d - a^T c = \|a^2\| \geq 0 \Rightarrow a^T c \leq b \leq a^T d$$

$$a^T c'' \leq a^T c \quad \forall c'' \in C \quad \text{a } c'' \in \text{conv}(C) \quad \text{je } c'' \text{ je blíz } d \text{ než } c$$

$$\Rightarrow \text{podle } a^T d \geq a^T c \quad a^T c'' \geq a^T c \quad \text{celkem } a^T c'' \leq a^T c \leq b \leq a^T d \leq a^T d'' \quad \square$$

Minkowski-Weyl Nechť $X \subseteq \mathbb{R}^n$, $\overset{\text{omezený}}{X}$

Důkaz: Mnohosten $X \Rightarrow$ množina bodů V

MI podle $\dim(X)$. Pro $\dim(X) \leq 0, X = V$.

Pro $\dim(X) \geq 1: \dim(X) = d$. Lze konv. obal

$X, P_i = \{x \mid a^T x = b_i\}$ uzavřujících $X, R_i = \{a^T x = b_i\}$

hraniční podprostupy. Vezmeme $H = \{1 \mid x \in R_i\} \neq \emptyset$, tedy pro $i \in H$: L neseží v R_i . Pak \dim

$\dim(X) \leq \dim(L \cap R_i) \leq d-1$ pro $x_i = L \cap R_i$.

\Rightarrow IP může $X_i = \text{conv}(V_i)$. Nechť $V = \cup_{i \in H} V_i$.

Vidíme, že $X = \text{conv}(V)$. Vezmeme $t x \in X$ a

$P_i: x \in P_i$, $P \subseteq L$ (je díky $\dim(L) \geq 1$).

$P \cap X = P \cap (\bigcap_{i \in H} P_i) = \bigcap_{i \in H} (P \cap P_i)$ a X omezený,

takže přímek je sice s koncovými body

$y \in X_i$ a $z \in X_j$. Pak $x \in \text{conv}(y, z)$,

$y \in \text{conv}(V_i) \subseteq \text{conv}(V)$, $z \in \text{conv}(V_j) \subseteq \text{conv}(V)$

$\Rightarrow x \in \text{conv}(V)$.

Dále $V_i \subseteq X_i \subseteq X \Rightarrow V \subseteq X \Rightarrow \text{conv}(V) \subseteq X \quad \square$

P konvexní mnohosten, $c \in \mathbb{R}^n$. Jelikož $(t x \in P)$

$(ct x \leq t)$ a $(t x \in P)$ ($ct x = t$), pak $\{x \in \mathbb{R}^n \mid ct x = t\}$

je technická nadřovina a $\{x \in P \mid ct x = t\}$ je

stejná P (vlastní stěna je $F: F \neq P, F \neq \emptyset$). Zde

konvexního mnohostenu je také konv. mnohosten.

Vrchol je stěna dimenze 0. Hrana je stěna dimenze 1.

Faceta je stěna dimenze $\dim(P) - 1$.

Fasety jsou vlastní stěny max. dimenze.

• Nechť P je konvexní mnohosten, V množina

všech vrcholů, $V_{\text{ext}} = \{x \in P \mid x \notin \text{conv}(P \setminus x)\}$

Pak $V = V_{\text{ext}}$. (Vrcholy jsou pravě všechny body,

které nejsou affiní kombinací ostatních bodů)

Pokud je mnohosten omezený, $P = \text{conv}(V)$.

• Prímek stěn je stěna.

• Stěna stěny je stěna: $E \subseteq F, F \subseteq P$.

E je stěna $F \Rightarrow F$ je stěna P .

X je konvexní mnohosten $\Leftrightarrow \exists V \subseteq \mathbb{R}^n$ konvexní: $X = \text{conv}(V)$

Množina bodů $V \Rightarrow$ mnohosten X

Vezmeme si množinu nerovnosti, které jsou spolu

pro $t x \in V$, jako body v \mathbb{R}^{n+1} :

$$Q = \{ \begin{pmatrix} a \\ t \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+1} \mid a \in [-1, 1]^n, t \in [-1, 1] \wedge (t \neq 0) \wedge (a^T v) \leq 0 \}$$

Q omezený, dílčí konvexní mnoha nerovnostmi (V konvexní)

$\Rightarrow Q$ omezený konvexní mnohosten.

Pakle implikace opačným směrem $\# W \subseteq Q: Q = \text{conv}(W)$

Vidíme $\text{conv}(V) = Y = \{ \begin{pmatrix} a \\ t \end{pmatrix} \in W: a \in V, t \neq 0 \}$. Y je dílčí konvexní.

A konvexní mnoha poloprostoru $\Rightarrow \text{conv}(V)$ je pak konvexní mnohosten, dílčí konvexní $\text{conv}(V)$ omezený, protože V konvexní.

$\text{conv}(V) \subseteq Y: V \subseteq Y \wedge \text{def. } Q: \text{conv}(V) \subseteq Y$ díky konvexní.

$\text{conv}(V) \supseteq Y: \text{Nechť } x \in \text{conv}(V)$. Pak podle věty o oddělování

$\exists a^T \leq b$ oddělující x a $t x \in V$ pro $a \in \mathbb{R}^n, b \in \mathbb{R}$.

Pro $a^T x > b$ můžeme přeskládat koeficienty t tak, aby

$t = 1 \leq 1$. Pak $\begin{pmatrix} a \\ t \end{pmatrix} \in Q$ a def. $\Rightarrow \begin{pmatrix} a \\ t \end{pmatrix} \in W \Rightarrow x \notin W$ resp. jde o některou z nerovnic v $Q \Rightarrow -1 \leq t \leq 1 \Rightarrow x \notin Y$. \square

Minimální popis mnohostenu P je $\{x \in \mathbb{R}^n \mid A^T x = b\}$

pomocí množic a množic nerovnic pokud

je nemůžeme vynechat žádoucí rovnost nebo nerovnost

bez zmeny P

ii, nemůžeme změnit žádoucí nerovnost na rovnost bez zmeny P

V minimálním popisu $m' = \text{rank}(A')$.

Nechť $\exists x \in P: A^T x \leq b$. Pak $\dim(P) = n - \text{rank}(A')$ a x

neleží v žádné vlastní stěně P . Pro minimální popis P

takové \exists existuje, pokud $P \neq \emptyset$.

V minimálním popisu nerovnosti odpovídají všechny jednotlivé fasety

značné fasety. Každá vlastní stěna je stěna některé fasety

Pokud $\dim(P) = n$, tak \exists jediný minimální popis

mnohostenu P až na násobky nerovnic.

Každá vlastní stěna mnohostenu je přímek

jeho faset.

Důkaz (ideя): Každá vlastní stěna je v nejméně fasetě

\Rightarrow bude obsahovat všechny "minimální" popisy a iteruje.

Edmondsov algoritmus

Perfektní párování minimální ceny pro graf $G = (V, E)$ je $M \subseteq E$:

$(\forall v \in V) \deg_M v = 1$ pro \deg_M stopa v vrcholu v . Pokud $\exists e \in E$ pro $e \in E$, hledáme M : Řešení $c_e = 0$ je minimální možné.

Réz je počet vrcholů jdevořich z dané množiny vrcholů. Značíme $S(V)$.

Lichý réz je $D - \delta(S)$ pro $|S|$ liché, $S \subseteq V$, $D \subseteq E$.

Optimalizace:

Primární LP: min. $\sum c_e x_e$
pro $x_e \geq 0$
za podm. $(\forall v \in V) \sum_{e \in \delta(v)} x_e = 1$

Druhý LP: max. $\sum y_v + \sum y_D$
pro $y_D \geq 0$
za podm. $(\forall e = uv \in E) \bar{c}_e = c_e - y_u + y_v + \sum_{D \ni e} y_D \geq 0$

Komplementarita: $c \in M \Rightarrow \bar{c}_e = 0$

$y_D \geq 0 \Rightarrow |M \cap D| = 1$

Algoritmus:

1. $y = 0$, $M = \emptyset$, $G' = G$
2. r (koren stramu) nespořávaný v M ,
 $T = \{r\}, \emptyset\}$, $T, M \subseteq E =$
 r neexistuje $\Rightarrow M$ perfektní \Rightarrow nalezeno opt.
3. $\exists e = \{v, w\} \in E =$, $v \in B(T)$, $w \notin T \Rightarrow$ budou ji M, T
4. $\{u, v\} \in E =$: $u, v \in B(T)$, $C = P_u \cup P_v \cup \{u, v\}$
 $G' = G / C$ nový pseudovrchol $z \in B(T)$
přidám $y_z \geq 0$, $y_z := 0$
(te) $e = \{a, b\}$, $a \in C$, $b \notin C$: $c_e := c_e - y_a$
5. $z \in A(T)$ pseudovrchol, $y_z = 0$
expanduj z na cyklus C
do $T \cup M$ přidám sudou cestu $z \in C$
(te) $e = \{a, b\}$, $a \in C$, $b \notin C$, $c_{ab} := c_{ab} + y_a$
6. změníme duži:

$$y_v := \begin{cases} y_v + \varepsilon & v \in B(T) \\ y_v - \varepsilon & v \in A(T) \\ y_v & v \notin T \end{cases}$$

kde $\varepsilon := \min.$

$$\begin{cases} \varepsilon_v & v \in B(T), v \notin T, v \in E \\ \frac{c_{uv}}{2} & u, v \in B(T), uv \in E \\ y_v & v \in A(T) \text{ je pseudovrchol} \end{cases}$$

Kombinatorický:

Volná strídavá cesta (VSC) je cesta zahrnující a končící nepárovou branou, sude délky, strídavě se na ni hrany vytvářají a nepárovací.

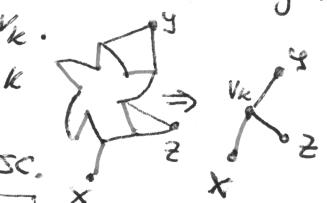
Kytku je lze $\stackrel{(i=k+1)}{\text{kroužnice se strídavými branami a stánkem = cesta sude délky napojená na kret}}$

Párování M je největší $\Leftrightarrow G$ nemá VSC.

Kontrakce kruhu K : zahodím vrcholy a brany K , zahradím je v_K .

Značíme $G \cdot K$ pro graf $G \circ K$ kruh.

$$G \cdot K \text{ má VSC} \Leftrightarrow G \text{ má VSC.}$$



Algoritmus:

Pomocí BFS si značím úvrať nepárové vrcholy.

- párové brány mezi stramy \Rightarrow VSC \Rightarrow zlepším M
- párové brány ~~mezi~~ stramy \Rightarrow kytku \Rightarrow kontrahuj \Rightarrow spustím se znova

Stram T je $\{V(T), E(T), r\}$ s vrcholy, branami a korenem.

$A(T)$ množina vrcholů na lichých hladinách
 $B(T)$ množina vrcholů na sudých hladinách (včetně r).

$E =$ je pro dané \bar{c} $\{uv \in E \mid y_u + y_v = \bar{c}_{uv}\}$
 $M \subseteq E =$.

Algoritmus naleze perfektní párování minimální ceny v obecném grafu v polynomialním čase.