

# Билеты по матанализу за второй семестр

## Содержание

1	Функции ограниченной вариации. Свойства. Замена переменной. Примеры.	3
2	Естественная параметризация. Гладкие пути. Длина гладкого пути.	3
3	Движение по окружности. Единственность простого вращения.	5
4	Построения простого вращения. Тригонометрические функции. Свойства. Формула Эйлера.	5
5	Дифференцируемость отображений между евклидовыми пространствами. Свойства. Примеры.	6
6	Отделимость линейных отображений от нуля. Норма в пространстве линейных отображений.	7
7	Дифференцирование суммы, произведения, частного.	8
8	Дифференцирование суперпозиции функций.	8
9	Частные производные. Связь частных производных с дифференцируемостью. Производная по направлению.	8
10	Лемма о билипшицевости.	9
11	Теорема об обратном отображении.	9
12	Матрица Якоби. Градиент.	9
13	Дифференцирование обратного отображения.	10
14	Теорема о равенстве смешанных производных.	10
15	Формула Тейлора с остатком в форме Пеано.	11

---

16	Формула Тейлора с остатком в интегральной форме.	12
17	Необходимое условие экстремума функции многих переменных.	12
18	Знак квадратичной формы. Достаточные условия экстремума функции многих переменных.	13
19	Касательные вектора. Касательная плоскость.	14
20	Теорема о неявной функции для двух переменных.	15
21	Теорема о неявной функции для произвольного числа переменных.	15
22	Теорема о неявной функции для систем уравнений. Примеры.	15
23	Полярные и сферические координаты. Параметризации поверхностей.	17
24	Задача условного экстремума. Необходимое условие условного экстремума.	17
25	Функции Лагранжа. Достаточное условие условного экстремума. Примеры.	17
26	Теорема о перестановке пределов. Общий вид теоремы Стокса-Зайделя.	17
27	Голоморфные функции. Примеры. Общий вид дифференциала голоморфной функции.	17
28	Степенные ряды. Радиус сходимости степенного ряда.	17
29	Голоморфность суммы степенного ряда.	17
30	Теорема Стоуна-Вейерштрасса. Лемма об аппроксимации $ x $ .	17
31	Теорема Стоуна-Вейерштрасса. Завершение доказательства.	18
32	Теорема о неподвижной точке. Приложение к дифференциальным уравнениям.	18
33	Топология в пространстве бесконечно дифференцируемых над $\mathbb{R}$ функций. Метризуемость.	19
	Указатель	20

## 1 Функции ограниченной вариации. Свойства. Замена переменной. Примеры.

**Определение 1.** Вариация функции  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$

$$V_f([a, b]) = \sup_{\substack{x_0 \leq x_1 \leq \dots \leq x_n \\ x_0 = a, x_n = b}} \sum_{k=0}^{n-1} |f(x_{k+1}) - f(x_k)|$$

*Примечание 1.* Свойства вариации

- $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, f$  монотонна  $\Rightarrow V_f([a, b]) = |f(a) - f(b)|$
- $V_f([a, b]) = 0 \Leftrightarrow f$  константо на  $[a, b]$
- $V_{f+g} \leq V_f + V_g$
- $V_f$  аддитивна по промежутку:  
 $a \leq b \leq c : V_f([a, c]) = V_f([a, b]) + V_f([b, c])$

*Примечание 2.* Будем говорить, что  $f$  имеет **ограниченную вариацию** на  $[a, b]$ , если  $V_f$  конечна на  $[a, b]$

**Утверждение 1.** Для  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  следующие утверждения эквивалентны

1.  $f$  имеет ограниченную вариацию на  $[a, b]$
2.  $f = f_1 - f_2$ , для каких-то  $f_1, f_2$  неубывающих на  $[a, b]$

*Доказательство.* "1  $\rightarrow$  2": рассмотрим  $\phi(x) = V_f([a, x]) \Rightarrow \phi \nearrow$   
 $f = \phi - (\phi - f)$ , пусть  $h = \phi - f$ .  $h \nearrow \Leftrightarrow$  при  $x \leq y$ :  $h(x) \leq h(y) \Leftrightarrow \phi(x) - f(x) \leq \phi(y) - f(y) \Leftrightarrow f(y) - f(x) \leq \phi(y) - \phi(x) = V_f([x, y])$   
 "2  $\rightarrow$  1":  $V_{f_1-f_2}[a, b] \leq V_{f_1}[a, b] + V_{-f_2}[a, b] = |f_1(a) - f_1(b)| + |f_2(a) - f_2(b)| \quad \square$

**Утверждение 2.** ( **Замена переменной в вариации** ) Пусть  $g : [a, b] \rightarrow [c, d]$  непрерывная биекция, тогда  $V_f[c, d] = V_{f \circ g}[a, b]$

*Доказательство.*  $g$  монотонна, будем считать, что возрастает. Любому набору  $x_0, x_1, \dots, x_n$  из определения вариации  $V_f$  найдутся соответствующие  $y_0, y_1, \dots, y_n$ , удовлетворяющие условию  $g(y_k) = x_k$  и подходящие для подстановки в определение  $V_{f \circ g}$ , т.к.  $y_k \nearrow \Leftrightarrow g(y_k) \nearrow$ . Тогда  $V_f[c, d] \leq V_{f \circ g}[a, b]$ , но с другой стороны  $V_f[c, d] \geq V_{f \circ g}[a, b]$ , т.к. можно подставлять  $x_k := g(y_k)$  в определение первой вариации.  $\square$

## 2 Естественная параметризация. Гладкие пути. Длина гладкого пути.

**Определение 2.** Множество в  $\mathbb{R}^n$  называют **кривой**, если оно является образом некоторой непрерывной функции  $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}^n$ . Дуга кривой (или же путь) - подмножество кривой  $f : [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^n$ .

**Определение 3.** Длина дуги кривой (пути)  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  это  $V_f([a, b])$ .

*Примечание 3.* Если длина пути конечна, то путь называется спрямляемым, иначе - неспрямляемым.

**Определение 4.** Естественная параметризация кривой - параметризация длиной её дуги, отсчитываемой от фиксированной точки.

*Примечание 4.* Естественная параметризация - параметризация, которая "равномерна по времени, т.е. за одинаковый промежуток времени проходим одинаковое расстояние".

### Естественная параметризация спрямляемого пути

$\phi : [a, b] \rightarrow [0, \beta], \phi(x) = V_f([a, x])$ , если  $\phi$  строго возрастает (путь "без остановок",  $f \not\equiv \text{const}$  ни на каком интервале), то  $\phi$  - биекция и

$$\exists \psi : [0, \beta] \rightarrow [a, b], \psi = \phi^{-1}, V_f([a, b]) = \phi(b) - \phi(a)$$

$$V_{f \circ \psi}([c, d]) = V_f([\psi(c), \psi(d)]) = \phi(\psi(d)) - \phi(\psi(c)) = d - c$$

**Определение 5.** Гладкий путь - образ гладкой  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$  (т.е.  $f = (f_1, \dots, f_n)$ , причём все  $f_k$  непрерывно дифференцируемы).

*Напоминание 1.* Формула Лагранжа,  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  дифференцируема  $\Rightarrow \exists \xi \in (a, b)$  :

$$f'(\xi) = \frac{f(a) - f(b)}{a - b}$$

**Утверждение 3.** Длина гладкого пути  $f = (f_1, \dots, f_n)$  равна  $\int_a^b \sqrt{\sum_{m=1}^n (f'_m(x))^2} dx$

*Доказательство.* Рассмотрим  $V_f([a, b]) = \sup_{x_0=a, \dots, x_N=b} \sum_{k=0}^{N-1} |f(x_{k+1}) - f(x_k)|$  и

воспользуемся формулой Лагранжа  $\sum_{k=0}^{N-1} \sqrt{\sum_{m=1}^n (f'_m(x_{k+1}) - f'_m(x_k))^2} =$

$$\sum_{k=0}^{N-1} (x_{k+1} - x_k) \sqrt{\sum_{m=1}^n (f'_m(\xi_{m,k}))^2} = (V), \quad \xi_{m,k} \in (x_k, x_{k+1}), (f'_m)^2 \text{ равномерно}$$

непрерывна на  $[x_k, x_{k+1}]$ , значит для любого  $\varepsilon > 0$  существует достаточно малое разбиение  $[a, b]$  такое, что  $(f'_m)^2(\xi_{m,k}) \leq \min_{[x_k, x_{k+1}]} (f'_m)^2 + \varepsilon^2$ . Тогда

$$(I) \leq (V) \leq \underbrace{\sum_{k=0}^{N-1} (x_{k+1} - x_k) \sqrt{\sum_{m=1}^n \min_{[x_k, x_{k+1}]} (f'_m)^2 + \varepsilon^2}}_{(I)} \cdot \underbrace{(b-a)}_{\sum_{k=0}^{N-1} (x_{k+1} - x_k)}$$

Левая и правая части стремятся к интегралу из условия (при стремлении мелкости к нулю), тогда по теореме о двух милиционерах туда же стремятся и  $(V)$ .  $\square$

### Естественная параметризация гладкого пути

$$\phi(x) = V_f([a, x]) = \int_a^x |f'(t)| dt = \int_a^x \sqrt{\sum_{k=1}^n (f'_k(t))^2} dt$$

Параметризация всё также по длине дуги  $\psi = \phi^{-1}$

**Утверждение 4.**  $|(f(\psi(x)))'| = 1$

*Доказательство.*  $\phi'(x) = |f'(x)|, \psi'(x) = \frac{1}{\phi'(\psi(x))} = \frac{1}{|f'(\psi(x))|}$   
 $|(f(\psi(x)))'| = |f'(\psi(x)) \cdot \psi'(x)| = 1$  □

### 3 Движение по окружности. Единственность простого вращения.

Единичная окружность описывается уравнением  $x^2 + y^2 = 1$ . Хотим обойти её с единичной скоростью, начиная с точки  $(1, 0)$ .

Комплексные обозначения: рассмотрим биекцию  $\mathbb{R}^2$  с  $\mathbb{C}$  по правилу:  $(x, y) \leftrightarrow (x + iy)$ . Тогда путь можно рассматривать как отображение из  $\mathbb{R}$  в  $\mathbb{C}$ .

**Определение 6.** **Простое вращение** по окружности это отображение  $\Gamma : \mathbb{R} \rightarrow \pi = \{z \in \mathbb{C} | |z| = 1\} = \{z \in \mathbb{C} | x, y \in \mathbb{R}, x^2 + y^2 = 1, z = x + iy\}$ ,

- $\Gamma \in C^1$  (гладкая)
- $\Gamma(0) = 1, \Gamma'(0) = i$
- $|\Gamma'(t)| = 1$  для любого  $t$

**Лемма 1.**  $\Gamma'(t) \equiv i\Gamma(t)$

*Доказательство.*  $\Gamma(t) \in \pi \Rightarrow |\Gamma(t)| = \Gamma(t)\overline{\Gamma(t)} = 1$   
 $\Rightarrow (\Gamma(t)\overline{\Gamma(t)})' = \Gamma'(t)\overline{\Gamma(t)} + \Gamma(t)\overline{\Gamma'(t)} = 0$   
 $\Rightarrow 2\Re(\Gamma'(t)\overline{\Gamma(t)}) = 0, |\Gamma'(t)| = |\overline{\Gamma'(t)}| = 1$  и  $\Gamma'(0)\overline{\Gamma(0)} = i \Rightarrow \Gamma'(t)\overline{\Gamma(t)} \equiv i$  □

**Утверждение 5.** Если  $\Gamma$  существует, то оно единственно.

*Доказательство.* Пусть  $\Gamma_1, \Gamma_2$  - простые вращения, тогда по лемме  $(\Gamma_1\overline{\Gamma_2})' = \Gamma_1'\overline{\Gamma_2} + \Gamma_1\overline{\Gamma_2'} = i\Gamma_1\overline{\Gamma_2} + \Gamma_1\overline{i\Gamma_2} = 0 \Rightarrow \Gamma_1\overline{\Gamma_2} = \text{const}, \Gamma_1(0)\overline{\Gamma_2(0)} = 1$   
 $\Rightarrow \Gamma_1\overline{\Gamma_2} = 1 \Rightarrow \Gamma_1 = \frac{1}{\overline{\Gamma_2}} = \frac{\Gamma_2}{|\Gamma_2|} = \Gamma_2$  □

### 4 Построения простого вращения. Тригонометрические функции. Свойства. Формула Эйлера.

**Утверждение 6.** **Простое вращение**  $\Gamma(t)$  существует.

*Доказательство.*  $\pi = \{z = x + iy \mid x, y \in \mathbb{R}, x^2 + y^2 = 1\}$

$-1 \leq t \leq 1 : x = t, y = \sqrt{1-t^2}$

$1 \leq t \leq 3 : x = 2-t, y = -\sqrt{1-(2-t)^2}$

Покажем, что после естественной параметризации есть гладкость и ‘на краях’,  $f'_1(t) = 1, f'_2(t) = -\frac{t}{\sqrt{1-t^2}}$

$\phi(x) = \int_{-1}^x |f'(t)| dt = \int_{-1}^x \sqrt{1 + \frac{t^2}{1-t^2}} dt = \int_{-1}^x \frac{1}{\sqrt{1-t^2}} dt$  этот интеграл сходится, т.к. особенность порядка  $\frac{1}{2}$ . *Пояснение:* из первого семестра мы знаем, что  $\int_0^1 \frac{dt}{t^\alpha}$  сходится  $\Leftrightarrow \alpha < 1$ , а в данном случае достаточно рассмотреть  $\int_0^1 \frac{dt}{\sqrt{1-t^2}} = \int_0^1 \frac{dt}{\sqrt{1-t}\sqrt{1+t}}$ , он сходится, т.к.  $\int_0^1 \frac{dt}{\sqrt{1-t}} = \int_0^1 \frac{dt}{\sqrt{t}}$  сходится и можно, например, применить признак Абеля, чтобы домножить аргумент на  $\frac{1}{\sqrt{1+t}}$ .  $\square$

## 5 Дифференцируемость отображений между евклидовыми пространствами. Свойства. Примеры.

**Определение 7.** **Норма** на евклидовых пространствах - отображение из  $\mathbb{R}^n$  в  $\mathbb{R}_+$ , удовлетворяющее условиям:

1.  $\|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$
2.  $\|\alpha x\| = |\alpha| \cdot \|x\|, \forall \alpha \in \mathbb{R}$
3.  $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$

*Примечание 5.* Все расстояния мы будем рассматривать с евклидовой нормой (т.е.  $d(x, y) = \|x - y\| = \sqrt{\sum_{k=1}^n (x_k - y_k)^2}$ ). Такая метрика стандартна. Так как в этом семестре рассматриваемые размерности евклидовых пространств конечные, то с точки зрения сходимостей к нулю мы можем считать разные нормы эквивалентными.

*Напоминание 2.* **Модуль (или длина) евклидова вектора**  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ :

$$|x| = \sqrt{\sum_{k=1}^n x_k^2}$$

**Определение 8.**  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  дифференцируема в точке  $a$ , если существует линейное отображение  $L$ , такое что  $f(x) = f(a) + L(x - a) + o(\|x - a\|)$ ,  $L$  называют **дифференциалом** функции  $f$  в точке  $a$ .  $L$  определяется матрицей  $A$  размера  $m \times n$ , её столбцы - это значения на базисных векторах,  $A$  называют **производной** функции.

*Примечание 6.* Запись  $f(x) = f(a) + L(x - a) + o(\|x - a\|)$  означает, что

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta : 0 < \|x - a\| < \delta \Rightarrow \frac{|f(x) - f(a) - L(x - a)|}{\|x - a\|} < \varepsilon$$

*Примечание 7.* Если  $L$  существует, то оно единственно.

*Доказательство.* Пусть  $L_1$  и  $L_2$  дифференциалы  $f$  в точке  $a$ , тогда  $(L_1 - L_2)(x - a) = o(\|x - a\|)$  при  $x \rightarrow a$ , это возможно только если отображение  $(L_1 - L_2)$  тождественный нуль.

*Пояснение:* пусть  $L(x) = o(\|x\|)$ ,  $x = (x_1, \dots, x_n)$ ;  $L(x) = \sum_{k=1}^n L(x_k e_k) = \sum_{k=1}^n x_k L(e_k)$ , где  $e_k$  - базисные вектора. Пусть  $\exists k : L(e_k) \neq 0 \Rightarrow$  для векторов вида  $y = a e_k$ ,  $a \in \mathbb{R}_{>0}$ ,  $a \rightarrow 0$ ,  $\frac{L(y)}{\|y\|} = \frac{a L(e_k)}{a \|e_k\|} = \frac{L(e_k)}{\|e_k\|} \neq 0$ , противоречие.  $\square$

## 6 Отделимость линейных отображений от нуля. Норма в пространстве линейных отображений.

**Определение 9.** *Норма линейного отображения  $L$ :*

$$\|L\| = \sup_{\|x\| \leq 1} \|Lx\|$$

*Примечание 8.* Следующие нормы эквивалентны:

- $\|L\| = \sup_{\|x\| \leq 1} \|Lx\|$
- $\|L\| = \sup_{\|x\|=1} \|Lx\|$
- $\|L\| = \sup_{\|x\| < 1} \|Lx\|$
- $\|L\| = \sup_{\|x\| \neq 0} \frac{\|Lx\|}{\|x\|}$

**Утверждение 7.** (Линейное отображение липшицево)  $L : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  линейно, значит  $\exists A : \forall x, y \in \mathbb{R}^n : \|Lx - Ly\| \leq A\|x - y\|$

*Примечание 9.*  $\|L\| = \min\{A \mid \forall x, y \in \mathbb{R}^n : \|Lx - Ly\| \leq A\|x - y\|\}$

- 7 Дифференцирование суммы, произведения, частного.
- 8 Дифференцирование суперпозиции функций.
- 9 Частные производные. Связь частных производных с дифференцируемостью. Производная по направлению.

**Определение 10.** Частной производной функции  $f$  по  $i$ -ой координате в точке  $A = (a_1, a_2, \dots, a_n)$  называют предел:

$$f'_{x_i}(A) = \frac{\delta f}{\delta x_i}(A) = \lim_{x_i \rightarrow a_i} \frac{f(a_1, \dots, a_{i-1}, x_i, a_{i+1}, \dots, a_n) - f(a_1, \dots, a_{i-1}, a_i, a_{i+1}, \dots, a_n)}{x_i - a_i}$$

*Примечание 10.* Будем называть функцию **гладкой**, если все её частные производные непрерывны.

*Напоминание 3.* Неравенство Коши-Буняковского-Шварца (КБШ):

$$\left( \sum_{k=1}^n x_k y_k \right)^2 \leq \left( \sum_{k=1}^n x_k^2 \right) \left( \sum_{k=1}^n y_k^2 \right)$$

**Теорема 1.** Если все частные производные  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  непрерывны в некоторой окрестности точки  $x^0$ , то  $f$  дифференцируема в  $x^0$ .

*Доказательство.* Рассмотрим случай  $m = 1$ .  $x^0 = (x_1^0, \dots, x_n^0)$ . Применим **формулу Лагранжа**  $f(x) - f(x^0) = f(x_1, \dots, x_n) - f(x_1^0, \dots, x_n^0) =$

$$\sum_{k=1}^n (f(x_1^0, \dots, x_{k-1}^0, x_k, x_{k+1}, \dots, x_n) - f(x_1^0, \dots, x_{k-1}^0, x_k^0, x_{k+1}, \dots, x_n)) =$$

$$\sum_{k=1}^n f'_{x_k} \big|_{(x_1^0, \dots, x_{k-1}^0, \xi_k, x_{k+1}, \dots, x_n)} (x_k - x_k^0) \stackrel{?}{=} \sum_{k=1}^n f'_{x_k} \big|_{x^0} (x_k - x_k^0) + o(|x - x^0|)$$

$$\Leftrightarrow \sum_{k=1}^n (f'_{x_k} \big|_{t_k} - f'_{x_k} \big|_{x^0}) (x_k - x_k^0) \stackrel{?}{=} o(|x - x^0|), \text{ |LHS| оценивается по нера-}$$

$$\text{венству КБШ как } \sqrt{\sum_{k=1}^n (f'_{x_k} \big|_{t_k} - f'_{x_k} \big|_{x^0})^2} \cdot \sqrt{\sum_{k=1}^n (x_k - x_k^0)^2} < \varepsilon \sqrt{n} |x - x^0|$$

при  $|x - x^0| < \delta$  (пользуемся непрерывностью  $f'_{x_k}$  в окрестности точки  $x^0$  и тем, что  $|t_k - x^0| < |x - x^0|$ ). Для  $m > 1$  достаточно представить  $f$  в виде  $f = (f_1, \dots, f_m)$  и рассмотреть каждую  $f_k$  отдельно.  $\square$

*Примечание 11.* Наличие частных производных в точке недостаточно, чтобы сказать, что функция дифференцируема.



**Определение 11.** Производной функции  $f$  по направлению единичного вектора  $e$  в точке  $x$  называется предел:

$$\lim_{\substack{t \in \mathbb{R} \\ t \rightarrow 0}} \frac{f(x + te) - f(x)}{t}$$

*Примечание 12.* Частная производная  $f$  по  $k$ -ой координате это производная по направлению  $\underbrace{(0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)}_{k-1}$ .

*Примечание 13.* Производная  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$  по направлению  $e = (e_1, e_2, \dots, e_n)$  выражается через частные производные  $f$ .

$$f'_e(x) = \sum_{k=1}^n e_k f'_{x_k}(x)$$

## 10 Лемма о билипшицевости.

## 11 Теорема об обратном отображении.

**Теорема 2.** Пусть  $f : G \rightarrow \mathbb{R}^n$  ( $G$  — открытое в  $\mathbb{R}^n$ ). У  $f$  есть частные непрерывные производные.  $A$  — производная  $f$  в точке  $x^0$ , причём  $A$  невырождена. Тогда в окрестности т.  $x^0$  существует гладкая  $g$ , т.ч.  $g(f(x)) = x$  и производная  $g$  в т.  $x^0$  это  $A^{-1}$ .

**Утверждение 8.**  $f$  гладкая в окрестности  $x^0$ , значит она там же липшицева, т.е.  $\exists C \forall x, y : |f(x) - f(y)| < C||x - y||$

**Утверждение 9.**  $\text{Ker}(A) = \{0\} \Rightarrow f$  билипшицева, т.е.  $\exists C_1, C_2 > 0 \forall x, y : C_1||x - y|| < |f(x) - f(y)| < C_2||x - y||$

## 12 Матрица Якоби. Градиент.

**Определение 12.** Градиент это вектор, состоящий из частных производных  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$\nabla f = \text{grad } f = \left( \frac{\delta f}{\delta x_1}, \frac{\delta f}{\delta x_2}, \dots, \frac{\delta f}{\delta x_n} \right)$$

*Примечание 14.* Свойства

- Градиент указывает направление вектора, вдоль которого функция имеет наибольшее возрастание
- $df = \sum_k \frac{\delta f}{\delta x_k} dx_k = \langle \text{grad } f, dx \rangle$

**Определение 13.** Матрица Якоби - матрица состоящая из всех частных производных  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, f = (f_1, f_2, \dots, f_m)$

$$J(x) = \begin{pmatrix} \frac{\delta f_1}{\delta x_1}(x) & \frac{\delta f_1}{\delta x_2}(x) & \dots & \frac{\delta f_1}{\delta x_n}(x) \\ \frac{\delta f_2}{\delta x_1}(x) & \frac{\delta f_2}{\delta x_2}(x) & \dots & \frac{\delta f_2}{\delta x_n}(x) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\delta f_m}{\delta x_1}(x) & \frac{\delta f_m}{\delta x_2}(x) & \dots & \frac{\delta f_m}{\delta x_n}(x) \end{pmatrix}$$

*Примечание 15.* Свойства

- Строки матрицы Якоби - градиенты соответствующих функций
- Если все  $f_k$  непрерывно дифференцируемы в окрестности  $a$ , то матрица Якоби - производная  $f$  в  $a$ , т.е.  $f(x) = f(a) + J(a)(x - a) + o(|x - a|)$
- (Свойство функториальности) Если  $\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m, \psi : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^k$  дифференцируемы, то  $J_{\psi \circ \varphi}(x) = J_\psi(\varphi(x))J_\varphi(x)$

## 13 Дифференцирование обратного отображения.

## 14 Теорема о равенстве смешанных производных.

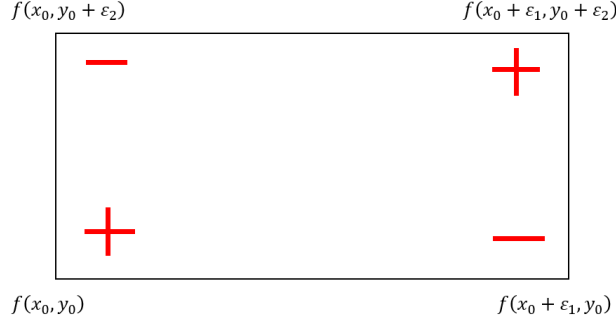
**Определение 14.** Смешанная производная порядка  $k$  определяется индуктивно:

База  $k = 1$ : обыкновенная частная производная  $\frac{\delta f}{\delta x_{i_1}}$

Переход  $k \rightarrow k + 1$ : возьмём частную производную по  $i_{k+1}$ -ой координате в точке  $A$  от частной производной порядка  $k$ , т.е. от  $\frac{\delta^k f}{\delta x_{i_k} \delta x_{i_{k-1}} \dots \delta x_{i_1}}$  (должна быть определена в некоторой окрестности  $A$ ), если соответствующий предел существует, то его и назовём смешанной частной производной порядка  $k + 1$ , обозначим так:  $\frac{\delta^{k+1} f}{\delta x_{i_{k+1}} \delta x_{i_k} \dots \delta x_{i_1}}$

**Теорема 3.** Пусть  $f : G \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  ( $G$  открытое),  $f = f(x, y)$ , смешанные производные  $\frac{\delta^2 f}{\delta x \delta y}, \frac{\delta^2 f}{\delta y \delta x}$  непрерывны в точке  $(x_0, y_0) \in G$  и определены в её окрестности. Тогда  $\frac{\delta^2 f}{\delta x \delta y}(x_0, y_0) = \frac{\delta^2 f}{\delta y \delta x}(x_0, y_0)$ .

*Доказательство.* Воспользуемся формулой Лагранжа и вспомогательными функциями.



*Примечание 16.* Далее используются обозначения  $f''_{xy} := \frac{\delta^2 f}{\delta y \delta x}$ ,  $f''_{yx} := \frac{\delta^2 f}{\delta x \delta y}$

$$\phi(\varepsilon_1, \varepsilon_2) = f(x_0, y_0) + f(x_0 + \varepsilon_1, y_0 + \varepsilon_2) - f(x_0 + \varepsilon_1, y_0) - f(x_0, y_0 + \varepsilon_2)$$

$$F_1(x) = f(x, y_0 + \varepsilon_2) - f(x, y_0) \Rightarrow \phi = F_1(x_0 + \varepsilon_1) - F_1(x_0) = \varepsilon_1 F'_1(\xi_1)$$

$$F'_1(\xi_1) = f'_x(\xi_1, y_0 + \varepsilon_2) - f'_x(\xi_1, y_0) = \varepsilon_2 f''_{xy}(\xi_1, \xi_2) \Rightarrow \phi = \varepsilon_1 \varepsilon_2 f''_{xy}(\xi_1, \xi_2)$$

$$F_2(y) = f(x_0 + \varepsilon_1, y) - f(x_0, y) \Rightarrow \phi = F_2(y_0 + \varepsilon_2) - F_2(y_0) = \varepsilon_2 F'_2(\eta_2)$$

$$F'_2(\eta_2) = f'_y(x_0 + \varepsilon_1, \eta_2) - f'_y(x_0, \eta_2) = \varepsilon_1 f''_{yx}(\eta_1, \eta_2) \Rightarrow \phi = \varepsilon_1 \varepsilon_2 f''_{yx}(\eta_1, \eta_2)$$

$$\phi = \varepsilon_1 \varepsilon_2 f''_{xy}(\xi_1, \xi_2) = \varepsilon_1 \varepsilon_2 f''_{yx}(\eta_1, \eta_2)$$

$$\xi_1, \eta_1 \in [x_0, x_0 + \varepsilon_1], \xi_2, \eta_2 \in [y_0, y_0 + \varepsilon_2]$$

При  $(\varepsilon_1, \varepsilon_2) \rightarrow 0$ :  $\frac{\phi}{\varepsilon_1 \varepsilon_2} \rightarrow f''_{xy}(x_0, y_0) = f''_{yx}(x_0, y_0)$  □

*Следствие 1.* Если частные производные  $\frac{\delta^2 f}{\delta x_i \delta x_j}$  и  $\frac{\delta^2 f}{\delta x_j \delta x_i}$  непрерывны в точке и определены в её окрестности, то и равны в ней.

## 15 Формула Тейлора с остатком в форме Пеано.

$f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ . Сведём всё к одномерному случаю, т.к. одномерную формулу Тейлора мы знаем,  $x \in \mathbb{R}^n$  - центр разложения в ряд Тейлора,  $y \in \mathbb{R}^n, h = y - x$ .

$[x, y]$  - отрезок, его можно параметризовать так:  $x + t(y - x) = x + th, t \in [0, 1]$ .  $\varphi(t) = f(x + th)$ , эту функцию мы можем дифференцировать, т.к. это композиция дифференцируемых функций.

$$\varphi'(t) = \langle \text{grad } f, h \rangle = \sum_{k=1}^n \frac{\delta f}{\delta x_k}(x + th) h_k$$

...

$$\varphi^{(s)}(t) = \sum_{1 \leq k_1, \dots, k_s \leq n} \frac{\delta^s f}{\delta x_{k_1} \dots \delta x_{k_s}}(x + th) h_{k_1} \dots h_{k_s} = \left( \left( \sum_{k=1}^n \frac{\delta}{\delta x_k} h_k \right)^s f \right)(x + th)$$

(последнее равенство следует воспринимать как удобное обозначение)

$$\varphi(\tau) = \sum_{s=0}^m \frac{\varphi^{(s)}(0)}{s!} \tau^s + \underbrace{\frac{\varphi^{(m+1)}(\xi)}{(m+1)!} \tau^{m+1}}_{R_m(\tau, \varphi)}, \quad \xi \in [0, \tau]$$

$$R_m(\tau, \varphi) = \int_0^\tau \frac{\varphi^{(m+1)}(l)}{m!} (\tau - l)^m dl = \int_0^1 \frac{\varphi^{(m+1)}(l\tau)}{m!} \tau^{m+1} (1-l)^m dl$$

Подставим  $\tau = 1, t = 0$ , получим

**Утверждение 10.** *Формула Тейлора с остатком в форме Пеано,  $h = y - x$*

$$f(y) = \sum_{s=0}^m \left( \left( \sum_{k=1}^n \frac{\delta}{\delta x_k} h_k \right)^s \frac{f}{s!} \right)(x) + o(|h|^m)$$

## 16 Формула Тейлора с остатком в интегральной форме.

**Утверждение 11.** *Формула Тейлора с остатком в интегральной форме (см. прошлый билет),  $h = y - x$*

$$f(y) = \sum_{s=0}^m \left( \left( \sum_{k=1}^n \frac{\delta}{\delta x_k} h_k \right)^s \frac{f}{s!} \right)(x) + \int_0^1 \frac{(1-l)^m}{m!} \left( \left( \sum_{k=1}^n \frac{\delta}{\delta x_k} h_k \right)^{m+1} f \right)(x+lh) dl$$

## 17 Необходимое условие экстремума функции многих переменных.

**Теорема 4.** (*Необходимое условие экстремума*)  $f : G \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  ( $G$  открытое) гладкая,  $x^0$  - точка локального минимума или максимума. Тогда  $\text{grad } f|_{x^0} = 0$

*Доказательство.*  $\text{grad } f = \left( \frac{\delta f}{\delta x_1}, \frac{\delta f}{\delta x_2}, \dots, \frac{\delta f}{\delta x_n} \right)$

Пусть  $\frac{\delta f}{\delta x_k}|_{x^0} \neq 0$ , тогда  $f(x_1^0, \dots, x_{k-1}^0, x_k, x_{k+1}^0, \dots, x_n^0) - f(x_1^0, \dots, x_n^0) = \underbrace{\frac{\delta f}{\delta x_k}|_{x^0}}_{\neq 0} (x_k - x_k^0) + o(|x_k - x_k^0|) \Rightarrow \rightarrow \leftarrow$  (свелось к одномерному случаю)

**Напоминание 4.** Одномерный случай,  $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$g(x) = g(x^0) + g'(x^0)(x - x^0) + o(|x - x^0|)$$

1.  $g'(x^0) > 0$ , тогда при достаточно малом  $|x - x^0|$ :

$$0 < g'(x^0) - \varepsilon < \frac{g(x) - g(x^0)}{x - x^0} < g'(x^0) + \varepsilon, \text{ в таких окрестностях } g(x) > g(x^0) \text{ при } x > x^0, g(x) < g(x^0) \text{ при } x < x^0, \text{ значит } x^0 - \text{ не экстремум.}$$

2.  $g'(x^0) < 0$ , тогда при достаточно малом  $|x - x^0|$  :  
 $g'(x^0) - \varepsilon < \frac{g(x) - g(x^0)}{x - x^0} < g'(x^0) + \varepsilon < 0$ , в таких окрестностях  $g(x) < g(x^0)$  при  $x > x^0$ ,  $g(x) > g(x^0)$  при  $x < x^0$ , значит  $x^0$  - не экстремум.

□

## 18 Знак квадратичной формы. Достаточные условия экстремума функции многих переменных.

**Определение 15.** Квадратичная форма  $Q(x)$ ,  $x = (x_1, \dots, x_n)$  - это выражение вида  $\sum_{1 \leq k, l \leq n} a_{k,l} x_k x_l$ , где  $a_{k,l}$  - скаляр.

**Определение 16.** ( Знак квадратичной формы ) Квадратичная форма  $Q(x)$ ,  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $a_{k,l} \in \mathbb{R}$  положительно (отрицательно) определена, если для всех ненулевых  $x$  :  $Q(x) > 0$  ( $Q(x) < 0$ ) и знакопеременна, если может принимать как положительные, так и отрицательные значения.

*Примечание 17.* (Квадр. форма на сфере) Легко видеть, что  $Q(cx) = c^2 Q(x)$ , где  $c$  - скаляр, поэтому  $Q(x)$  имеет тот же знак, что и  $Q(cx)$ , т.е. вдоль фиксированного направления кв. форма имеет фиксированный знак, а значит достаточно рассматривать  $x$  на сфере, чтобы определить знак кв. формы. Сфера - компакт,  $Q(x)$  - непрерывная функция, а потому  $Q(x)$  достигает минимума и максимума на сфере. Тогда можно составить равносильное определение знака, квадратичная форма называется:

- положительно-определенной, если  $\min_{||x||=1} Q(x) > 0$
- отрицательно-определенной, если  $\max_{||x||=1} Q(x) < 0$
- знакопеременной, если  $\min_{||x||=1} Q(x) < 0 < \max_{||x||=1} Q(x)$

**Теорема 5.** ( Достаточное условие экстремума ) Пусть  $y : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  в точке  $x^0$  нулевой градиент и определены все смешанные производные второго порядка. Тогда если квадратичная форма  $Q(h) = \sum_{1 \leq k, l \leq n} \frac{\delta^2 f}{\delta x_k \delta x_l}(x^0) h_k h_l$

1. положительно определена, значит  $x^0$  точка локального минимума.
2. отрицательно определена, значит  $x^0$  точка локального максимума.

*Доказательство.* Докажем для полож. квадрат. формы, формула Тейлора

$$f(x) = f(x^0) + \frac{1}{2} \sum_{1 \leq k, l \leq n} \frac{\delta^2 f}{\delta x_k \delta x_l}(x^0) (x_k - x_k^0)(x_l - x_l^0) + o(||x - x_0||^2)$$

Обозначим  $a_{k,l} = \frac{1}{2} \frac{\delta^2 f}{\delta x_k \delta x_l}(x^0)$

При  $x \neq x^0$  :  $\sum_{1 \leq k, l \leq n} a_{k,l} (x_k - x_k^0)(x_l - x_l^0) = \langle A(x - x^0), (x - x^0) \rangle = Q(x - x^0) > 0$

$\Rightarrow \exists \varepsilon > 0 : Q(x - x^0) \geq \varepsilon \|x - x^0\|^2$

*Пояснение:*  $Q(x)$  - положительная квадратичная форма, а потому  $\varepsilon = \min_{\|x\|=1} Q(x) > 0$ , тогда  $Q(x) = Q(\|x\|e) = Q(e)\|x\|^2 \geq \varepsilon\|x\|^2$ , т.к.  $\|e\| = 1$ .

Поделим равенство

$$f(x) - f(x^0) = Q(x - x^0) + o(\|x - x^0\|^2)$$

на  $\|x - x^0\|^2$ , тогда, если  $\|x - x^0\|$  достаточно мало, то правая часть строго положительна.  $\square$

*Примечание 18.* Квадратичную форму можно привести к симметричному виду  $\sum a_{k,l} h_k h_l$ ,  $a_{k,l} = a_{l,k}$ , значит её можно привести и к диагональному виду  $Q(h) = \sum_{k=1}^n \lambda_k h_k^2$

- $Q(h)$  положительна  $\Leftrightarrow$  все  $\lambda_k > 0$  ( $x^0$  т. мин.)
- $Q(h)$  отрицательна  $\Leftrightarrow$  все  $\lambda_k < 0$  ( $x^0$  т. макс.)
- $Q(h)$  знакопеременна  $\Leftrightarrow \exists k, l : \lambda_k < 0 < \lambda_l$  ( $x^0$  не т. экстр.)
- иначе требуется дополнительное исследование

*Примечание 19.* Почему, если кв. форма знакопеременна, то  $x^0$  не экстремум? Зафиксируем  $y_1, y_2$  т.ч.  $Q(y_1) < 0 < Q(y_2)$  и  $\|y_1\| = \|y_2\| = 1$ . Тогда в равенство

$$f(x) - f(x^0) = Q(x - x^0) + o(\|x - x^0\|^2)$$

можно подставлять точки вида  $x = cy_1 + x^0$  ( $\Rightarrow Q(x - x^0) = c^2 Q(y_1)$ ), в этом случае при достаточно малом  $|c| = \|x - x^0\|$  правая часть строго отрицательна; если же подставлять  $x = cy_2 + x^0$  - строго положительна.

**Утверждение 12.** *Критерий Сильвестра для симметричной квадратичной формы:*

1. для положительной определённости квадратичной формы необходимо и достаточно, чтобы *угловые миноры* её матрицы были положительны.
2. Для отрицательной определённости квадратичной формы необходимо и достаточно, чтобы *угловые миноры* чётного порядка её матрицы были положительны, а нечётного порядка — отрицательны.

## 19 Касательные вектора. Касательная плоскость.

**Утверждение 13.** *Есть уравнение  $z = f(x, y)$  задающее плоскость и у  $f$  есть частные производные в  $(x_0, y_0)$ . Тогда  $z = f(x_0, y_0) + \frac{\delta f}{\delta x}|_{(x_0, y_0)}(x - x_0) + \frac{\delta f}{\delta y}|_{(x_0, y_0)}(y - y_0)$  - уравнение касательной плоскости.  $(\frac{\delta f}{\delta x}|_{(x_0, y_0)}, \frac{\delta f}{\delta y}|_{(x_0, y_0)}, -1)$  - вектор нормали к кас.плоскости.*

## 20 Теорема о неявной функции для двух переменных.

Это про случай  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

**Теорема 6.**  $F : G \rightarrow \mathbb{R} (G \subset \mathbb{R}^2 - \text{открытое})$

1.  $F(x_0, y_0) = 0$
2.  $F \in C^1(G)$
3.  $F'_y(x_0, y_0) \neq 0$

Тогда  $\exists I_x, I_y : x_0 \in I_x, y_0 \in I_y, I_x \times I_y \subset \mathbb{R}^2$   
и  $f : I_x \times I_y \in \mathbb{R}$  такая, что

$$F(x, y) = 0 \Leftrightarrow y = f(x)$$

$$f \in C^1, f'(x) = -\frac{F'_x(x, f(x))}{F'_y(x, f(x))}$$

*Примечание 20.* (неформальное рассуждение, почему такая формула) Предположим, что  $f$  существует и дифференцируема,  $F(x, f(x)) = 0$  на всей области определения  $f$ , продифференцируем левую и правую часть по правилу композиции  $F'_x(x, f(x)) + F'_y(x, f(x))f'(x) = 0$ .

*Доказательство.* Существование: пусть функция  $g_x(y) = F(x, y)$ , будем считать, что в малой окрестности  $V_{(x_0, y_0)} : F'_y > 0$ , тогда  $g(y)$  - возрастающая. Тогда  $\forall x \in V \exists! y : F(x, y) = 0$ .

Непрерывность: рассмотрим прямоугольник с разрезами (т.е.  $g_x(y)$ ). Так как решения уравнения  $F(x, y) = 0$  образуют замкнутое множество, то из того, что  $x \rightarrow a$  и  $f(x) \not\rightarrow f(a)$ , следует, что есть второй корень на линии  $x = a$ , а у нас корни единственные.

Гладкость:  $F(x + h, f(x + h)) - F(x, f(x)) = F(x + h, f(x) + (f(x + h) - f(x))) - F(x, f(x)) = (F)$ , при  $h \rightarrow 0$  можно применять формулу Тейлора для  $F$ , получим  $(F) = h(F'_x(x, f(x)) + \frac{f(x+h)-f(x)}{h}F'_y(x, f(x))) + o(|h|)$   $\square$

## 21 Теорема о неявной функции для произвольного числа переменных.

Это про случай  $\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$

## 22 Теорема о неявной функции для систем уравнений. Примеры.

Это про случай  $\mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}^n$

**Теорема 7.**  $x \in \mathbb{R}^m, y \in \mathbb{R}^n$

$F : G \subset \mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}^n$

- $F \in C^1(G)$
- $F(x^0, y^0) = 0$
- $F'_y(x^0, y^0)$  обратима (матрица  $n \times n$  из частных производных)

тогда в некоторой окрестности  $V_{(x^0, y^0)} \subset G$ :

$$F(x, y) = 0 \Leftrightarrow y = f(x), \quad f : V_{(x^0, y^0)} \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$f'(x) = -(F'_y(x, f(x)))^{-1} F'_x(x, f(x))$$

*Доказательство.* Докажем индукцией по  $n$ .

*База:*  $n = 1$   $\forall m$  доказано ранее (сводится к случаю двух переменных).

*Переход:*  $F = (F_1, F_2, \dots, F_n), F_k : \mathbb{R}^{m+n} \rightarrow \mathbb{R}$ .

Имеем  $n$  уравнений вида  $F_k = 0$ .

*Хотим:*  $y_k = f_k(x_1, x_2, \dots, x_m)$ , т.е. выразить каждый *игрик* через *иксы*.

Матрица невырождена, будем считать, что  $\frac{\delta F_n}{\delta y_n} \neq 0$ .

Тогда  $y_n = f^*(x_1, x_2, \dots, x_m, y_1, \dots, y_{n-1})$  по предположению индукции.

$\phi_k(x, y_1, \dots, y_{n-1}) = F_k(x, y_1, \dots, y_{n-1}, f^*), 1 \leq k \leq n-1$  ( $\phi_n = 0$  из-за того, как выбрали  $f^*$ ).  $\frac{\delta \phi_k}{\delta y_l} = \frac{\delta F_k}{\delta y_l} + \frac{\delta F_k}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_l}$

Вспомним как выглядит невырожденная матрица  $F'_y(x^0, y^0)$ :

$$\begin{pmatrix} \frac{\delta F_1}{\delta y_1} & \frac{\delta F_1}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta F_1}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_1}{\delta y_n} \\ \frac{\delta F_2}{\delta y_1} & \frac{\delta F_2}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta F_2}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_2}{\delta y_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_1} & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_n} \\ \frac{\delta F_n}{\delta y_1} & \frac{\delta F_n}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta F_n}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \end{pmatrix}$$

Добавим к первым  $n-1$  столбцам последний, домноженный на скаляр, от этого матрица не перестанет быть невырожденной.

$$\begin{pmatrix} \frac{\delta F_1}{\delta y_1} + \frac{\delta F_1}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_1} & \frac{\delta F_1}{\delta y_2} + \frac{\delta F_1}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta F_1}{\delta y_{n-1}} + \frac{\delta F_1}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_1}{\delta y_n} \\ \frac{\delta F_2}{\delta y_1} + \frac{\delta F_2}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_1} & \frac{\delta F_2}{\delta y_2} + \frac{\delta F_2}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta F_2}{\delta y_{n-1}} + \frac{\delta F_2}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_2}{\delta y_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_1} + \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_1} & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_2} + \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_{n-1}} + \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_n} \\ \frac{\delta F_n}{\delta y_1} + \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_1} & \frac{\delta F_n}{\delta y_2} + \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta F_n}{\delta y_{n-1}} + \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \frac{\delta f^*}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{\delta \phi_1}{\delta y_1} & \frac{\delta \phi_1}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta \phi_1}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_1}{\delta y_n} \\ \frac{\delta \phi_2}{\delta y_1} & \frac{\delta \phi_2}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta \phi_2}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_2}{\delta y_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \frac{\delta \phi_{n-1}}{\delta y_1} & \frac{\delta \phi_{n-1}}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta \phi_{n-1}}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_n} \\ \frac{\delta \phi_n}{\delta y_1} & \frac{\delta \phi_n}{\delta y_2} & \dots & \frac{\delta \phi_n}{\delta y_{n-1}} & \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} & & & & \frac{\delta F_1}{\delta y_n} \\ & & & & \frac{\delta F_2}{\delta y_n} \\ & & & & \vdots \\ & & & & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_n} \\ & & & & \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} & & & & \frac{\delta F_1}{\delta y_n} \\ & & & & \frac{\delta F_2}{\delta y_n} \\ & & & & \vdots \\ & & & & \frac{\delta F_{n-1}}{\delta y_n} \\ & & & & \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



откуда  $\det(\phi'_y) \frac{\delta F_n}{\delta y_n} \neq 0 \Rightarrow \det(\phi'_y) \neq 0$ , а значит для системы  $\{\phi_k\}_{k \leq n-1} = 0$  применимо предположение индукции, т.е.  $y_k = f_k(x)$  при  $k \leq n-1$ . Также получаем  $y_n = f^*(x, f_1(x), \dots, f_{n-1}(x)) = f_n(x)$ , что мы и хотели получить. Итоговая функция:  $f(x) = (f_1(x), f_2(x), \dots, f_n(x))$ . Гладкость и искомая производная следуют из того, что мы умеем брать производную по композиции.  $\square$

## 23 Полярные и сферические координаты. Параметризации поверхностей.

## 24 Задача условного экстремума. Необходимое условие условного экстремума.

## 25 Функции Лагранжа. Достаточное условие условного экстремума. Примеры.

**Определение 17.** Пусть есть  $m$  условий вида  $F_k(x_1, \dots, x_n) = 0$  и мы хотим найти условный экстремум  $F(x_1, \dots, x_n)$ . Рассмотрим **функцию Лагранжа**  $L(x_1, \dots, x_n, \lambda_1, \dots, \lambda_m) = F - \sum_{k=1}^m \lambda_k F_k$ , тогда все частные производные  $L$  должны быть нулевыми.

## 26 Теорема о перестановке пределов. Общий вид теоремы Стокса-Зайделя.

## 27 Голоморфные функции. Примеры. Общий вид дифференциала голоморфной функции.

## 28 Степенные ряды. Радиус сходимости степенного ряда.

## 29 Голоморфность суммы степенного ряда.

## 30 Теорема Стоуна-Вейерштрасса. Лемма об аппроксимации $|x|$ .

*Примечание 21.*  $d(f, g) = \sup |f - g|$

*Примечание 22.*  $K$  - компактное множество.  $C(K)$  - пространство непрерывных функций на нём.

**Определение 18.**  $\mathcal{A}$  - algebra Алгебра в пространстве непрерывных функций, если  $\mathcal{A} \subset C(K)$  и  $\mathcal{A}$  - линейное векторное пространство такое, что  $f, g \in \mathcal{A} \Rightarrow fg \in \mathcal{A}$ .

**Определение 19.**  $\mathcal{A}$  выделяет точки, если  $\forall x \in K \exists f \in \mathcal{A} : f(x) \neq 0$   
 $\mathcal{A}$  разделяет точки, если  $\forall x_1, x_2 \in K \exists f \in \mathcal{A} : f(x_1) \neq f(x_2)$

**Теорема 8.**  $\mathcal{A}$  - алгебра,  $\mathcal{A} \subset C(K)$ ,  $K$  - компактно и хаусдорфово,  $\mathcal{A}$  выделяет и разделяет точки. Тогда  $\bar{\mathcal{A}} = C(K)$ .

### 31 Теорема Стоуна-Вейерштрасса. Завершение доказательства.

### 32 Теорема о неподвижной точке. Приложение к дифференциальным уравнениям.

**Определение 20.** Сжимающее отображение  $T : X \rightarrow X$ ,  $X$  - полное метрическое пространство с метрикой  $\rho$

$$\exists \alpha < 1 : \rho(Tx, Ty) \leq \alpha \rho(x, y)$$

**Теорема 9.** У сжимающего отображения  $T$  есть единственная неподвижная точка, т.е. такая, что  $Tx = x$ .

*Доказательство.* Единственность: пусть  $x$  и  $y$  - две неподвижные точки отображения  $T$ , тогда  $\rho(x, y) = \rho(Tx, Ty) \leq \alpha \rho(x, y)$ , откуда  $1 \leq \alpha$ , противоречие.

*Существование:* рассмотрим орбиту  $x$ , т.е.  $x, Tx, T(Tx) = T^2x, \dots, T^n x, \dots$ , такая последовательность фундаментальна:

$$\forall \varepsilon > 0 \exists N \forall n, m > N : \rho(T^n x, T^m x) < \varepsilon$$

действительно, при  $n \leq m : \rho(T^n x, T^m x) \leq \alpha^n \rho(x, T^{m-n} x) \leq \alpha^n \sum_{k=0}^{\infty} \rho(T^k x, T^{k+1} x)$

$\leq \alpha^n \sum_{k=0}^{\infty} \alpha^k \rho(x, Tx) = \frac{\alpha^n \rho(x, Tx)}{1 - \alpha} < \varepsilon$ . А значит  $\exists \lim_{n \rightarrow \infty} T^n x = e \in X$  - неподвижная точка, т.к.  $T^n x \rightarrow e \Rightarrow T(T^n x) = T^{n+1} x \rightarrow Te = e$  (суть в том, что  $Te$  отличается от  $T^{n+1}e$  на сколь угодно мало, а значит  $Te = \lim_{n+1 \rightarrow \infty} T^{n+1} x = e$ ).  $\square$

**Примечание 23.**  $\rho(T^n x, T^m x) < \varepsilon$  при  $n, m > N$ .

### 33 Топология в пространстве бесконечно дифференцируемых над $\mathbb{R}$ функций. Метризуемость.

*Примечание 24.* Сходимость: будем говорить, что последовательность  $\{f_j\}_j \in R \subset C^\infty(R)$  сходится к  $f \in C^\infty(R)$ , если для любого компактного множества  $K \subset R$  функции  $f_j$  сходятся к  $f$  равномерно на  $K$ .

**Утверждение 14.**

$$d(f, g) = \sum_{j, n \geq 0} \frac{2^{j+n} \|f^{(j)} - g^{(j)}\|_{\infty, I_n}}{1 + \|f^{(j)} - g^{(j)}\|_{\infty, I_n}}$$

( $I_n$  - компакты,  $\|\cdot\|_\infty = \sup \|\cdot\|$ ) тогда  $d$  - метрика.

**Утверждение 15.** Топология порожденная такой метрикой и топология порожденная такой сходимостью совпадают.

## Указатель

Вариация функции	3	Матрица Якоби	10
Выделение/разделение точек	18	Необходимое условие экстремума	12
Гладкий путь	4	Норма	6
Гладкость	8	Норма линейного отображения	7
Градиент	9	Ограниченная вариация	3
Дифференциал	6	Производная	6
Длина гладкого пути	4	Производная по направлению	9
Длина кривой (пути)	4	Простое вращение	5
Достаточное условие экстремума	13	Сжимающее отображение	18
Замена переменной в вариации	3	Смешанная производная	10
Знак квадратичной формы	13	Формула Тейлора	12
Квадратичная форма	13	Функция Лагранжа	17
Кривая	3	Частная производная	8
Критерий Сильвестра	14		